

多元函数微分学

#数学

全微分与偏导数

全微分

定义

设函数 $z = f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某个邻域 $U(P_0, \delta)$ 内有定义

若 $z = f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处的全增量可以表示为

$$\Delta z = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) = A\Delta x + B\Delta y + o(p)$$

$$p = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

我们将 $z = f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处的全微分记为

$$dz|_{P_0} = A\Delta x + B\Delta y$$

$$A = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} \text{ 对 } x \text{ 的偏导}$$

$$B = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)}{\Delta y} \text{ 对 } y \text{ 的偏导}$$

性质

若函数可微，则偏导数一定存在

注意：多元函数的偏导不能看做微商

可微的充要条件

设函数 $z = f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域 $U(P_0; \delta)$ 内存在偏导数

且 $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}$ 在 $P_0(x_0, y_0)$ 处连续，则 $z = f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处可微

设函数 $f(x, y)$ 的全增量 Δz ，函数关于 x 的偏导数为 A ，关于 y 的偏导数为 B

若 $\lim_{p \rightarrow 0} \frac{\Delta z - A\Delta x - B\Delta y}{p} = 0$ ，则函数 $f(x, y)$ 可微

推论

- 函数可微 \implies 偏导数存在, 函数连续
- 偏导数存在且连续 \implies 函数可微
- 偏导数连续 \implies 函数可微

逆否命题成立

多元复合函数求导

链式法则

设 $\phi(s, t), \varphi(s, t)$ 在点 $(s, t) \in D$ 可微, $z = f(x, y)$ 在点 $(x, y) \in D_1$ 可微,

则 $z = f(\phi(s, t), \varphi(s, t))$ 在点 (s, t) 可微, 且关于 s, t 的偏导数分别为

$$\frac{\partial z}{\partial s} = \frac{\partial z}{\partial x} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial x}{\partial s} \Big|_{(s,t)} + \frac{\partial z}{\partial y} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial y}{\partial s} \Big|_{(s,t)}$$

$$\frac{\partial z}{\partial t} = \frac{\partial z}{\partial x} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial x}{\partial t} \Big|_{(s,t)} + \frac{\partial z}{\partial y} \Big|_{(x,y)} \frac{\partial y}{\partial t} \Big|_{(s,t)}$$

首先画出复合函数的结构图, 在由链式法则写出结果。

方向导数和梯度

定义

设函数 f 在点 P_0 的某邻域 $U(P_0; \delta) \subset R^n$ 内有定义,

l 是从 P_0 发出的射线, $P \in U(P_0, \delta)$ 为 l 上一个动点。

设 $\rho = \|P - P_0\|$, 若 $\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{f(P) - f(P_0)}{\rho}$ 存在,

则称此极限为 f 在点 P_0 沿 l 的方向导数, 记为 $\frac{\partial f}{\partial l} \Big|_{P_0}$ 或者 $f_l(P_0)$

当 l 确定时, 只需求 $\frac{\partial u}{\partial n} = \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial u}{\partial z} \right) \cdot \vec{n}$ 即可求出 l 的方向导数

如果沿着 x 轴正向和沿着 x 轴负向的方向导数存在, 但不是互为相反数

方向余弦

$$\cos \alpha = \frac{\Delta x}{\rho}, \cos \beta = \frac{\Delta y}{\rho}, \cos \gamma = \frac{\Delta z}{\rho}$$

梯度

设 $f(x, y, z)$ 在点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 关于所有自变量的偏导数存在,

定义向量 $(f_x(P_0), f_y(P_0), f_z(P_0))$ 为 $f(x, y, z)$ 在点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 梯度

$$\text{grad} f = \nabla f = (f_x(P_0), f_y(P_0), f_z(P_0))$$

高阶偏导数

首先画出复合函数的结构图，在由链式法则写出结果。

克莱罗定理

如果函数 $f(x, y)$ 的混合偏导数 f_{xy}, f_{yx} 在点 (x_0, y_0) 处连续，则

$$f_{xy}(x_0, y_0) = f_{yx}(x_0, y_0)$$

高阶微分

可直接通过偏导数的定义直接写出偏导数

$$z = f(x, y), dz = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy$$

中值定理与泰勒公式

多变量函数的中值定理

定理

设函数 $z = f(x, y)$ 在开凸区域 D 上可微，对 D 中任意两点 (x_0, y_0) ,

$(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y)$, 都有

$$\begin{aligned} \Delta z &= f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) \\ &= f_x(x_0 + \theta \Delta x, y_0 + \theta \Delta y) \Delta x + f_y(x_0 + \theta \Delta x, y_0 + \theta \Delta y) \Delta y \end{aligned}$$

如果函数 $z = f(x, y)$ 是定义在开区域 $D \subset R^2$ 上的可微函数且是偏导数为零，

则 $f(x, y)$ 在 D 上为常值函数

多元函数的泰勒公式

如果函数 $z = f(x, y)$ 在点 (x_0, y_0) 处可微，则在点 (x_0, y_0) 附近

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0)$$

实际上微分的本质就是双线性函数

公式

设函数在点 (x_0, y_0) 的某一邻域 $U(P_0; \delta)$ 内有直到 $n+1$ 阶的偏导数

则对 $U(P_0; \delta)$ 中的任意一点 $(x_0 + h, y_0 + k)$

$$\begin{aligned} f(x_0 + h, y_0 + k) &= P_n(h, k) + R_n \\ &= f(x_0, y_0) + \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y}\right) f(x_0, y_0) + \frac{1}{2!} \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y}\right)^2 f(x_0, y_0) \\ &\quad + \cdots + \frac{1}{n!} \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y}\right)^n f(x_0, y_0) \end{aligned}$$

拉格朗日余项

$$\phi^{n+1}(\theta) = \left(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y}\right)^{n+1} f(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k)$$

配亚诺余项

$$o\|\rho\| = o(\sqrt{x^2 + y^2 + \dots})$$

推广

$$\text{记 } \alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$$

$$D^\alpha f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{\partial^{|\alpha|} f}{\partial x_1^{|\alpha_1|} \partial x_2^{|\alpha_2|} \dots \partial x_n^{|\alpha_n|}}$$

多元函数的极限

多元函数的无约束极值

定义

设函数 f 在点 P_0 的某个邻域 $U(P_0; \delta)$ 内有定义，则

若存在 $U(P_0; \delta_1) \subset U(P_0; \delta)$ 使得对任意的 $P \in U(P_0; \delta)$,

都有 $f(P) \leq f(P_0)$, 则称点 P_0 为 f 的极大值点 $f(P_0)$ 为极大值

最小值同理

极值的必要条件

设函数 f 定义在点 P_0 的某个邻域 $U(P_0; \delta) \subset R^n$, 在点 P_0 处有极值

$$\text{则 } f_{x_i}(P_0) = 0, i = 1, 2, 3, \dots, n.$$

满足上式的点称为 f 的稳定点

黑塞矩阵

$$\begin{bmatrix} f_{x_1x_1} & f_{x_1x_2} & \cdots & f_{x_1x_n} \\ f_{x_2x_1} & f_{x_2x_2} & \cdots & f_{x_2x_n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ f_{x_nx_1} & f_{x_nx_2} & \cdots & f_{x_nx_n} \end{bmatrix}_{X=P_0}$$

定理

设函数 f 在点 P_0 的邻域 $U(P_0, \delta)$ 内有二阶连续偏导数 P_0 为稳定点

- 若 $H_f(P_0)$ 为正定矩阵, 则 P_0 为极小值点
- 若 $H_f(P_0)$ 为负定矩阵, 则 P_0 为极大值点
- 若 $H_f(P_0)$ 为不定矩阵, 则 P_0 不是极值点

正定矩阵和负定矩阵的判断

矩阵 A 为负定矩阵的充要条件是其顺序主子式满足

$$|A_1| < 0, |A_2| > 0, \dots$$

矩阵 A 为负定矩阵的充要条件是 $-A$ 为正定矩阵

条件极值

拉格朗日函数

$$\text{对于条件} \begin{cases} \varphi_1(x_1, x_2, \dots) = 0 \\ \varphi_2(x_1, x_2, \dots) = 0 \\ \varphi_3(x_1, x_2, \dots) = 0 \\ \varphi_4(x_1, x_2, \dots) = 0 \\ \dots\dots\dots \end{cases}$$

有拉格朗日函数 $L(x_1, x_2, \dots, x_n, \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$

$$= f(x_1, x_2, \dots, x_n) + \sum_{j=1}^m \lambda_j \varphi_j(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \dots$ 为拉格朗日常数

拉格朗日函数将条件极值转化为无条件极值

条件极值解决方法

- 构造拉格朗日函数

- 求拉格朗日函数的稳定点
- 求黑塞矩阵
- 分析矩阵（正定，负定）

隐函数存在定理及应用

雅可比行列式

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \cdots \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots \end{pmatrix}$$

$$\text{记为 } \frac{\partial(f_1, f_2, \dots)}{\partial(x_1, x_2, \dots)}$$

雅可比行列式中的元素都为函数，所以称为函数矩阵

(还没讲)

隐函数存在定理

隐函数定义

设 $A \subset \mathbb{R}, B \subset \mathbb{R}, F: A \times B \rightarrow \mathbb{R}$. 若存在 $I \subset A, J \subset B$,

对任意的 $x \in I$ 有唯一的 $y \in J$ 满足方程

$$F(x, y) = 0$$

则称方程 $F(x, y) = 0$ 确定了定义在 I 上值域属于 J 的隐函数 $y = f(x)$

n元方程

隐函数存在的充分条件

- $F(x, y) = 0$ 且在以 $P_0(x_0, y_0)$ 为内点的某个邻域 D 上连续
- $F(x_0, y_0) = 0$
- 在 D 内 $F(x, y)$ 存在连续的偏导数 $F_y(x_0, y_0) \neq 0$, 或者 $F_x(x_0, y_0) \neq 0$
则存在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某一邻域 $U(P - 0; \delta) \subset D$ 内, 方程 $F(x, y) = 0$ 唯一确定一个定义在 $(x - \delta, x + \delta)$ 内的隐函数 $y = f(x)$, 使得;
- $y_0 = f(x_0)$
- $F(x, f(x)) = 0, \forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$
- $y = f(x)$ 在 $(x_0 - \delta, x_0 + \delta)$ 内连续
- $f'(x) = -\frac{F_x(x, y)}{F_y(x, y)}$ (原式子两边对 x 求导)

上面的最后一个公式可以推广到多元的情况。

$$f_{x_1} = -\frac{F_{x_1}}{F_y}, f_{x_2} = -\frac{F_{x_2}}{F_y}, \dots$$

隐函数组存在定理

设 $F(x, y, u, v), G(x, y, u, v)$ 定义在以点 $P_0(x_0, y_0, u_0, v_0)$

为内点的区域 $V \subset R^4$ 上且满足以下条件:

$$\begin{cases} F(x_0, y_0, u_0, v_0) \\ G(x_0, y_0, u_0, v_0) \end{cases}$$

在 $V \subset R^4$ 内, F, G 对各个自变量具有连续的一阶偏导数

$$J = \frac{\partial(F, G)}{\partial(u, v)} = \begin{bmatrix} F_u & F_v \\ G_u & G_v \end{bmatrix} \text{在 } P_0(x_0, y_0, u_0, v_0) \text{ 不为 } 0$$

则在点 $P_0(x_0, y_0, u_0, v_0)$ 的某个邻域 $U(P_0) \subset V$ 内,

唯一确定两个隐函数

$$u = f(x, y), v = g(x, y), (x, y) \in U(Q_0), Q_0 = (x_0, y_0)$$

$$\text{使得 } u_0 = f(x_0, y_0), v_0 = g(x_0, y_0)$$

$$\begin{cases} F(x, y, f(x, y), g(x, y)) = 0 \\ G(x, y, f(x, y), g(x, y)) = 0 \end{cases}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{1}{J} \frac{\partial(F, G)}{\partial(x, v)}, \frac{\partial v}{\partial x} = -\frac{1}{J} \frac{\partial(F, G)}{\partial(u, x)}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{J} \frac{\partial(F, G)}{\partial(y, v)}, \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{1}{J} \frac{\partial(F, G)}{\partial(u, y)}$$

可以通过看 $\frac{\partial(F, G)}{\partial(m, n)}$ 是否为0来判断是否存在确定 m, n 以其他变量为自变量的隐函数组

逆映射定理

$$\text{设函数组 } \begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \end{cases} (u, v) \in D, D \subset R^2, P_0(u_0, v_0) \in D$$

$$P'_0(x_0, y_0) = (x(u_0, v_0), y(u_0, v_0)) \text{ 如果 } x = x(u, v), y = y(u, v) \text{ 在 } D \text{ 上}$$

有连续的一阶偏导数，在点 $P_0(u_0, v_0)$, $\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \neq 0$

以下结论成立:

- 以点 $P'_0(x_0, y_0)$ 为中心的邻域 $U(P'_0; \delta)$ 内, 存在逆映射 $\begin{cases} u = u(x, y) \\ v = v(x, y) \end{cases}$

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial y}{\partial v} / \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}, \frac{\partial v}{\partial x} = -\frac{\partial y}{\partial u} / \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \\ \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial x}{\partial v} / \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}, \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{\partial x}{\partial u} / \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \end{cases}$$

方程换元

设二元函数 f 具有二阶连续偏导数，通过线性变换 $\begin{cases} u = x + \lambda y \\ v = x + \mu y \end{cases}$

$$\text{将方程 } A \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 0 (AC - B^2 < 0)$$

其中 λ, μ 为一元二次方程 $A + 2Bt + Ct^2 = 0$ 的两个相异实根

$$\text{方程可以化简为 } \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial v} = 0$$

隐函数的几何应用

平面曲线的一般方程:

$$F(x, y) = 0$$

空间曲线的参数方程:

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

空间曲线的一般方程:

$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

对于一个平面曲线方程 $F(x, y) = 0$, 过点 (x_0, y_0) 的切线方程为:

$$F_x(x_0, y_0)(x - x_0) + F_y(x_0, y_0)(y - y_0) = 0$$

法线方程为:

$$F_y(x_0, y_0)(x - x_0) - F_x(x_0, y_0)(y - y_0) = 0$$

空间曲线的切线与法平面

空间曲线一般方程

$$\text{设空间的曲线方程为} \begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

设点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 为曲线上一点，且在 $t = t_0$ 处有

$(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2 \neq 0$ ，并且过点 $t = t_1$ 时的点的直线方程

$$\frac{x - x_0}{x_1 - x_0} = \frac{y - y_0}{y_1 - y_0} = \frac{z - z_0}{z_1 - z_0}$$

当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时，切线方程为 $\frac{x - x_0}{x'(t_0)} = \frac{y - y_0}{y'(t_0)} = \frac{z - z_0}{z'(t_0)}$

与直线 l 垂直的平面方程为

$$x'(t_0)(x - x_0) + y'(t_0)(y - y_0) + z'(t_0)(z - z_0) = 0$$

隐函数空间曲线

如果空间曲线由隐函数方程组 $\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$ 确定，设 F, G 在点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 的某个邻域内有连续的偏导数，且 $\frac{\partial(F, G)}{\partial(x, y)}|_{P_0} \neq 0$

$$\text{切线方程为} \frac{x - x_0}{\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}} = \frac{y - y_0}{\frac{\partial(F, G)}{\partial(z, x)}} = \frac{z - z_0}{\frac{\partial(F, G)}{\partial(x, y)}}$$

$$\text{切线的方向向量可记为} \begin{bmatrix} i & j & k \\ F_x & F_y & F_z \\ G_x & G_y & G_z \end{bmatrix}$$

$$= \left(\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}|_{P_0}, \frac{\partial(F, G)}{\partial(z, x)}|_{P_0}, \frac{\partial(F, G)}{\partial(x, y)}|_{P_0} \right)$$

得到法平面方程：

$$\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}|_{P_0}(x - x_0) + \frac{\partial(F, G)}{\partial(z, x)}|_{P_0}(y - y_0) + \frac{\partial(F, G)}{\partial(x, y)}|_{P_0}(z - z_0)$$

$= 0$

或者记为：

$$\begin{bmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ F_x(P_0) & F_y(P_0) & F_z(P_0) \\ G_x(P_0) & G_y(P_0) & G_z(P_0) \end{bmatrix} = 0$$

空间曲面

- 一般方程：

$$F(x, y, z) = 0$$

- 曲面方程：

$$z = f(x, y)$$

- 空间曲面参数方程：

$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$$

一般方程

设 $F(x, y, z)$ 在点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 的某个邻域内有连续的偏导数

并且 $F_x^2(x_0, y_0, z_0) + F_y^2(x_0, y_0, z_0) + F_z^2(x_0, y_0, z_0) \neq 0$

对于过点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 曲线方程： $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$

对 $F(x_0, y_0, z_0) = 0$ 两边对 t 求导得

$$F_x(x_0, y_0, z_0)x'(t_0) + F_y(x_0, y_0, z_0)y'(t_0) + F_z(x_0, y_0, z_0)z'(t_0) = 0$$

由此可知任意切向量 $(x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0))$ 垂直于

$$(F_x(x_0, y_0, z_0), F_y(x_0, y_0, z_0), F_z(x_0, y_0, z_0))$$

曲面的切平面方程为：

$$\begin{aligned} &F_x(x_0, y_0, z_0)(x - x_0) + F_y(x_0, y_0, z_0)(y - y_0) \\ &+ F_z(x_0, y_0, z_0)(z - z_0) = 0 \end{aligned}$$

法线方程为：

$$\frac{x - x_0}{F_x(x_0, y_0, z_0)} = \frac{y - y_0}{F_y(x_0, y_0, z_0)} = \frac{z - z_0}{F_z(x_0, y_0, z_0)}$$

参数方程

$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$$

切平面方程:

$$\frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} \Big|_{u_0, v_0} (x - x_0) + \frac{\partial(z, x)}{\partial(u, v)} \Big|_{u_0, v_0} (y - y_0) + \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \Big|_{u_0, v_0} (z - z_0) = 0$$

$$\begin{bmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ x_u(u_0, v_0) & y_u(u_0, v_0) & z_u(u_0, v_0) \\ x_v(u_0, v_0) & y_v(u_0, v_0) & z_v(u_0, v_0) \end{bmatrix} = 0$$

法向量:

$$\frac{x - x_0}{\frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} \Big|_{u_0, v_0}} = \frac{y - y_0}{\frac{\partial(z, x)}{\partial(u, v)} \Big|_{u_0, v_0}} = \frac{z - z_0}{\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \Big|_{u_0, v_0}}$$

$$\begin{bmatrix} i & j & k \\ x_u(u_0, v_0) & y_u(u_0, v_0) & z_u(u_0, v_0) \\ x_v(u_0, v_0) & y_v(u_0, v_0) & z_v(u_0, v_0) \end{bmatrix} = 0$$
