

# 刚体力学基础

## 刚体的平动

### 特点

- 刚体中任意两条连线（在运动过程中）始终保持平行
- 刚体平动中个点的运动轨迹相同

## 刚体的绕轴转动

刚体各点绕一固定轴做圆周运动，各点具有相同的角速度和角加速度

任意与转轴垂直的平面为转动平面

刚体绕轴转动的转动方程：

$$\theta = \theta(t)$$

角速度为：

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

角加速度为；

$$\beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

加速度：

$$a_t = \frac{dv}{dt} = r\beta$$

$$a_n = \frac{v^2}{r} = r\omega^2$$

大小和方向为：

$$|\vec{a}| = \sqrt{a_n^2 + a_t^2} = r\sqrt{\beta^2 + \omega^4}$$

$$\tan \varphi = \frac{a_t}{a_n} = \frac{\beta}{\omega^2} (\varphi \text{ 为加速度方向与径向夹角})$$

## 刚体的一般运动

### 质点自由度

- 由三个独立坐标确认位置就有三个平动自由度
- 如果对质点的运动加以限制，自由度减少

### 刚体自由度

- 除了三个平动自由度以外，通过三个方位角确定质心轴的空间方位，一共有六个自由度

## 刚体转动的功和能

### 力矩的功

力矩：

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

可以将力分解为垂直于转动轴和平行于转动轴的力

公式推导：

$$dA = \vec{F}_{\perp} d\vec{r} = F_{\perp} |d\vec{r}| \cos \varphi$$

$$A = \int_{\theta_1}^{\theta_2} M d\theta$$

### 刚体的动能

$$E_k = \sum \frac{1}{2} \Delta m_i v_i^2 = \sum \frac{1}{2} J \omega^2$$

### 刚体定轴转动的动能定理

$$A_i^{\text{外}} + A_i^{\text{内}} = \int_{\theta_1}^{\theta_2} (M_i^{\text{外}} + M_i^{\text{内}}) d\theta = \frac{1}{2} m_i v_{i_2}^2 - \frac{1}{2} m_i v_{i_1}^2$$

$$E_{K2} = \frac{1}{2} J \omega_1^2, E_{K1} = \frac{1}{2} J \omega_2^2$$

内力矩对刚体做功之和为0

转动刚体动能定理的积分形式：

$$A = \int_{\theta_1}^{\theta_2} M d\theta = \frac{1}{2} J \omega_2^2 - \frac{1}{2} J \omega_1^2$$

## 刚体转动惯量的计算

### 转动惯量的计算

$$J = \lim_{\Delta m_i \rightarrow 0} \sum \Delta m_i r_i^2 = \int_m r^2 dm$$

实际计算中常用体积微元，面积微元和长度微元。

$$J = \iiint_V \rho r^2 dV, J = \iint_S \sigma r^2 dS, J = \int_L \lambda r^2 dl$$

## 刚体定轴转动的转动定律

### 刚体定轴转动定律

$$M = J\beta$$

合外力矩等于转动惯量与角加速度的乘积（由刚体定轴的动能定理微分可得）

## 刚体对定轴的角动量定理和角动量守恒定律

### 角动量

#### 质点的角动量

$$\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}$$

#### 刚体定轴角动量

$$L_i = \Delta m_i r_i v_i$$

$$\sum_i L_i = \sum_i \Delta m_i r_i^2 \omega = J\omega$$

## 刚体角动量定理和角动量守恒

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d(\vec{r} \times \vec{p})}{dt} = \vec{r} \times \frac{d\vec{p}}{dt} + \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{p}$$

由于 $\vec{r}$ 和 $\vec{p}$ 方向相同，且 $\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}$ 。化简后得：

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \vec{F}$$

角动量定理为：

$$Mdt = d(J\omega)$$

## 质点角动量守恒

$$\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v} = \vec{C}$$

有三种情况角动量守恒

- 力的作用点通过原点O
- 质点受到的合外力为0（对刚体不适用）
- 力沿着质点位矢的方向

## 刚体定轴转动的角动量守恒定律

$$\int_{t_1}^{t_2} Mdt = L_2 - L_1 = J\omega_2 - J\omega_1$$

$\int_{t_1}^{t_2} Mdt$ 称为冲量矩，表示合外力矩在 $t_1$ 到 $t_2$ 时间内的积累效应  
如果合外力矩为0，则刚体定轴转动的角动量守恒