

日期: /

假设基组 $|x_i\rangle$ 完备, 经 Ω 作用得到 p^2 空间本征态,

$$\Omega|x_i\rangle = |p_i\rangle, \quad \langle p_i|\hat{p}^2|p_j\rangle = p_i^2 s_i \delta_{ij}$$

考虑到基组 $|x_i\rangle$ 不是归一化的, 所以我们不能保证 $|p_i\rangle$ 是归一化的 (但可以保证正交), 故多出重叠积分项 $\langle p_i|p_j\rangle = s_i \delta_{ij}$

厄米算符不同本征值的本征态正交.

对于任意算符矩阵 $\langle p_i|\hat{A}|p_j\rangle$, 有:

$$\langle p_i|\hat{A}|p_j\rangle = \langle x_i|\Omega^\dagger \hat{A} \Omega|x_j\rangle = \iint dx_1 dx_2 \langle x_i|x_1\rangle \Omega^\dagger \langle x_1|\hat{A}|x_2\rangle \Omega \langle x_2|x_j\rangle = \int dx \langle x_i|x\rangle \Omega^\dagger \langle x|\hat{A}|x\rangle \Omega \langle x|x_j\rangle$$

并非对 $|x\rangle$ 的正变换

现在我们希望向复合算符矩阵中插入 Identity:

$$\hat{I}|\psi\rangle = \hat{I} \sum_n f_n |p_n\rangle = \sum_{mn} f_n |p_m\rangle \langle p_m|p_n\rangle = \sum_n s_n f_n |p_n\rangle \neq |\psi\rangle$$

所以我们必须将 Identity 算符修正为:

$$\hat{I} = \sum_m \frac{1}{s_m} |p_m\rangle \langle p_m| \quad \text{----- ①}$$

故对复合算符矩阵的简单化操作为:

$$\langle p_i|\hat{A}\hat{B}|p_j\rangle = \sum_m \langle p_i|\hat{A}|p_m\rangle \langle p_m|\hat{B}|p_j\rangle / s_m \quad \text{----- ②}$$

另外一种更常见的场景是, 我们首先算算符 \hat{A} 在基组下矩阵 $\langle x_i|\hat{A}|x_j\rangle$, 然后再得之对角化 (求本征矢), 这样得到的 实际上并不是算符 \hat{A} 本征空间表示, 很容易证明对于酉变换 Ω :

$$\langle x_i|\Omega^\dagger \hat{A} \Omega|x_j\rangle = \langle x_i|\sum_{j=1}^N c_{j\mu} \hat{A} \sum_{i=1}^N c_{vi} |x_i\rangle \neq \sum_{j=1}^N \sum_{i=1}^N c_{\mu j} \langle x_i|\hat{A}|x_i\rangle c_{iv} = \Omega^\dagger \langle x_i|\hat{A}|x_i\rangle \Omega$$

而且对于非正交基 $\langle x_i|x_j\rangle \neq s_i \delta_{ij}$, 无法通过酉变换使之成为 Hermitian 算符本征矢 (酉变换是保内积的), 这明显与 $\Omega^\dagger \langle x_i|\hat{A}|x_j\rangle \Omega$ 可以实现对角化相悖。但是, 这种“外对角化”的操作也确实可以简化复杂算符矩阵的计算, 如 DKH Hamiltonian 中 p^2 矩阵元的外对角化。

日期: /

外对角化插入的 Identity 可以表示为 $|X_m\rangle\Omega \neq \Omega|X_m\rangle$, 区别于本征矢的 Identity.

$$\hat{I}|4\rangle = \hat{I} \sum_n f_n |X_n\rangle = \sum_{mn} f_n \frac{|X_m\rangle\Omega\Omega^\dagger\langle X_m|}{S_{mm}} |X_n\rangle = \sum_n f_n \left(\sum_m \frac{S_{mn}|X_m\rangle}{S_{mm}} \right) \approx \sum_n f_n |X_n\rangle = |4\rangle$$

$$\therefore \hat{I} = \sum_m \frac{1}{S_m} |X_m\rangle\langle X_m|, S_m = \langle X_m|X_m\rangle \dots\dots\dots (3)$$

所以仍然可以通过②式对复合算符矩阵元简单化, 这样操作前提是接受基组不正交引起的误差.

除非我们效仿 Hamiltonian 的对角化方法, 借助 Löwdin 对角化办法处理 P^2 和其它矩阵, 这样就可插入一个真正的

Identity:

$$I = \sum_m |X_m\rangle S^{-\frac{1}{2}} \Omega \Omega^\dagger (S^{\frac{1}{2}})^\dagger \langle X_m|$$

注意此处 Ω 变成对 $(S^{\frac{1}{2}})^\dagger \langle P^2 \rangle (S^{\frac{1}{2}})$ 的对角化矩阵, 而且这样处理后单电子 Fock 矩阵就不需要再进行

Löwdin 正交化操作了。 $S^{-\frac{1}{2}}$ 求法: 设 $U^\dagger S U = \Lambda$, $\Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$, 则 $\Lambda^{-\frac{1}{2}} = \begin{pmatrix} \lambda_1^{-\frac{1}{2}} & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n^{-\frac{1}{2}} \end{pmatrix}$, 则有:

$$(U^\dagger \Lambda^{-\frac{1}{2}} U)(U^\dagger \Lambda^{-\frac{1}{2}} U) = U^\dagger \Lambda^{-1} U \stackrel{U^\dagger=U^{-1}}{=} (U \Lambda U^\dagger)^{-1} = S^{-1}$$

因此 $U^\dagger \Lambda^{-\frac{1}{2}} U$ 即所求矩阵.

$AO_2P_2^T$

AO_2P_2