## 20.1. Интегрирование однородных систем дифференциальных уравнений

Рассмотрим линейную однородную систему

$$L[\mathbf{Y}] = \mathbf{O}, \tag{20.7}$$

в которой все коэффициенты  $a_{ii}(x)$  непрерывны на [a,b]. Тогда в области

$$D = \{(x, y_1, y_2, ..., y_n) | x \in [a; b], \forall y_i \in \mathbb{R} \} \subset \mathbb{R}^{n+1}$$

для системы (20.7) будут выполняться условия теоремы существования и единственности решения и, следовательно, для любого  $x_0 \in [a;b]$  и любого  $y_{i0} \in \mathbb{R}$  существует единственное решение системы (20.7), удовлетворяющее условию

$$y_1(x_0) = y_{10}, \quad y_2(x_0) = y_{20}, \quad \dots, \quad y_n(x_0) = y_{n0}.$$

Так как оператор  $L[\mathbf{Y}]$  – линейный, то справедлива следующая теорема.

**TEOPEMA 20.1**. Если  $\mathbf{Y}_1$  и  $\mathbf{Y}_2$  – решения линейной однородной системы (20.7), то  $\mathbf{Y}_1 + \mathbf{Y}_2$  и  $C\mathbf{Y}_1$  ( $\forall C \in \mathbb{R}$ ) тоже являются решениями линейной однородной системы (20.7).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Необходимо убедиться, что  $\mathbf{Y}_1 + \mathbf{Y}_2$  и  $C\mathbf{Y}_1$  удовлетворяют системе  $L[\mathbf{Y}] = \mathbf{O}$ . Из условия (20.5) получаем:

$$L[C\mathbf{Y}_1] = C \cdot L[\mathbf{Y}_1] = C \cdot \mathbf{O} = \mathbf{O}$$
.

Из условия (20.6) получаем:

$$L[Y_1 + Y_2] = L[Y_1] + L[Y_2] = O + O = O$$
.

**СЛЕДСТВИЕ 20.2**. Если  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_k$  – решения линейной однородной системы (20.7), то для любых постоянных  $C_1, C_2, ..., C_n$  линейная комбинация решений

$$\sum_{i=1}^{k} C_i \mathbf{Y}_i = C_1 \mathbf{Y}_1 + C_2 \mathbf{Y}_2 + \ldots + C_k \mathbf{Y}_k$$

тоже является решением системы.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Из (20.5) и (20.6) следует справедливость равенства

$$L\left[\sum_{i=1}^{k} C_i \mathbf{Y}_i\right] = \sum_{i=1}^{k} C_i L\left[\mathbf{Y}_i\right] = \sum_{i=1}^{k} C_i \cdot \mathbf{O} = \mathbf{O},$$

где  $C_i$  – произвольные постоянные. Но это и означает, что  $\sum_{i=1}^k C_i \mathbf{Y}_i$  – решение однородной системы (20.7).

Обозначим через  $S_n[a,b]$  множество матриц-столбцов порядка n, элементы которых являются решениями системы (20.7). Так как функции любого решения системы (20.7) является непрерывно дифференцируемыми, то

$$S_n[a,b] \subset D_n[a;b]$$
,

где  $D_n[a,b]$  — множество матриц-столбцов длины n, элементами которых являются функции, непрерывно дифференцируемые на отрезке [a;b]. Более того, в силу теоремы 20.1,  $S_n[a,b]$  является подпространством линейного пространства  $D_n[a,b]$ . Оказалось также, что линейное пространство  $S_n[a,b]$  конечномерное. Чтобы доказать это, необходимо нам сначала получить условие линейной независимости векторов пространства  $S_n[a,b]$ .

Возьмем в пространстве  $D_n[a,b]$  n векторов:

$$\mathbf{Y}_{1} = \begin{pmatrix} y_{11}(x) \\ y_{21}(x) \\ \dots \\ y_{n1}(x) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{Y}_{2} = \begin{pmatrix} y_{12}(x) \\ y_{22}(x) \\ \dots \\ y_{n2}(x) \end{pmatrix}, \dots, \quad \mathbf{Y}_{n} = \begin{pmatrix} y_{1n}(x) \\ y_{2n}(x) \\ \dots \\ y_{nn}(x) \end{pmatrix}. \tag{20.8}$$

Если векторы  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  линейно зависимы на [a,b], то существуют числа  $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n$  такие, что хотя бы одно из них отлично от нуля и

$$\alpha_1 \mathbf{Y}_1 + \alpha_2 \mathbf{Y}_2 + \ldots + \alpha_n \mathbf{Y}_n \equiv 0$$
.

Это тождество означает, что система

$$\begin{cases} \alpha_{1}y_{11} + \alpha_{2}y_{12} + \dots + \alpha_{n}y_{1n} \equiv 0, \\ \alpha_{1}y_{21} + \alpha_{2}y_{22} + \dots + \alpha_{n}y_{2n} \equiv 0, \\ \dots & \dots & \dots \\ \alpha_{1}y_{n1} + \alpha_{2}y_{n2} + \dots + \alpha_{n}y_{nn} \equiv 0 \end{cases}$$
(20.9)

имеет нетривиальные решения. А это возможно только в том случае, когда определитель матрицы системы (20.9) тождественно равен нулю.

Матрица системы (20.9)

$$\begin{pmatrix}
y_{11} & y_{12} & \cdots & y_{1n} \\
y_{21} & y_{22} & \cdots & y_{2n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
y_{n1} & y_{n2} & \cdots & y_{nn}
\end{pmatrix} (20.10)$$

называется интегральной матрицей, а ее определитель называется определитель называется определителем Вронского (вронскианом) векторов  $Y_1, Y_2, ..., Y_n$  и обозначается

$$W[Y_1, Y_2, ..., Y_n]$$
 или  $W[Y_1, Y_2, ..., Y_n](x)$ .

Таким образом, мы показали что справедлива следующая теорема. **TEOPEMA 20.3** (необходимое условие линейной зависимости n векторов пространства  $D_n[a,b]$ ). Если векторы  $\mathbf{Y}_1,\mathbf{Y}_2,...,\mathbf{Y}_n$  линейно зависимы на [a;b], то их определитель Вронского на [a;b] тождественно равен нулю.

Теорема 20.3 дает необходимое условие линейной зависимости векторов  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$ . Достаточным это условие для произвольных n элементов пространства  $D_n[a,b]$  не будет, т. е. если  $W\left[\mathbf{Y}_1,\mathbf{Y}_2,...,\mathbf{Y}_n\right]\equiv 0$ , то векторы  $\mathbf{Y}_1,\mathbf{Y}_2,...,\mathbf{Y}_n$  могут оказаться как линейно зависимыми, так и линейно независимыми.

ПРИМЕР 20.1. Для векторов 
$$\mathbf{Y}_1 = \begin{pmatrix} x^2 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 и  $\mathbf{Y}_2 = \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix}$  имеем: 
$$W\left[\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2\right] = \begin{vmatrix} x^2 & x \\ 0 & 0 \end{vmatrix} \equiv 0.$$

Однако эти векторы линейно независимы, так как из  $\alpha_1 \mathbf{Y}_1 + \alpha_2 \mathbf{Y}_2 \equiv 0$  следует

$$\begin{cases} \alpha_1 x^2 + \alpha_2 x \equiv 0 \,, \\ \alpha_1 \cdot 0 + \alpha_2 \cdot 0 \equiv 0 \,; \end{cases}$$
 
$$\Rightarrow \quad \alpha_1 x^2 + \alpha_2 x \equiv 0 \quad \text{или} \quad \alpha_1 x + \alpha_2 \equiv 0$$
 
$$\Rightarrow \quad \alpha_1 = \alpha_2 = 0 \,.$$

Но ситуация меняется, если  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  — решения линейной однородной системы (20.7). Здесь справедлива следующая теорема.

**TEOPEMA 20.4** (условие линейной независимости решений линейной однородной системы дифференциальных уравнений). *Если п решений*  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  линейной однородной системы (20.7) линейно независимы на [a;b], то их определитель Вронского  $W[\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n]$  не может обратиться в нуль ни в одной точке этого промежутка.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Предположим противное. Пусть  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  линейно независимы на [a;b] и существует  $x_0 \in [a;b]$  такое, что

$$W[\mathbf{Y}_{1}, \mathbf{Y}_{2}, ..., \mathbf{Y}_{n}](x_{0}) = \begin{vmatrix} y_{11}(x_{0}) & y_{12}(x_{0}) & ... & y_{1n}(x_{0}) \\ y_{21}(x_{0}) & y_{22}(x_{0}) & ... & y_{2n}(x_{0}) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ y_{n1}(x_{0}) & y_{n2}(x_{0}) & ... & y_{nn}(x_{0}) \end{vmatrix} = 0.$$

Рассмотрим систему n линейных однородных уравнений, матрицу которой составляют числа  $y_{ij}(x_0)$ :

$$\begin{cases}
\alpha_{1}y_{11}(x_{0}) + \alpha_{2}y_{12}(x_{0}) + \dots + \alpha_{n}y_{1n}(x_{0}) = 0, \\
\alpha_{1}y_{21}(x_{0}) + \alpha_{2}y_{22}(x_{0}) + \dots + \alpha_{n}y_{2n}(x_{0}) = 0, \\
\dots \\
\alpha_{1}y_{n1}(x_{0}) + \alpha_{2}y_{n2}(x_{0}) + \dots + \alpha_{n}y_{nn}(x_{0}) = 0.
\end{cases} (20.11)$$

Определитель матрицы системы (20.11)

$$\det \mathbf{M} = W[\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n](x_0) = 0.$$

Следовательно, система (20.11) имеет нетривиальные решения.

Пусть  $\widetilde{\alpha}_1, \widetilde{\alpha}_2, ..., \widetilde{\alpha}_n$  — одно из нетривиальных решений системы (20.11). Рассмотрим матрицу-столбец

$$\widetilde{\mathbf{Y}} = \widetilde{\alpha}_1 \mathbf{Y}_1 + \widetilde{\alpha}_2 \mathbf{Y}_2 + \ldots + \widetilde{\alpha}_n \mathbf{Y}_n.$$

Так как  $\mathbf{Y}_i$  – решения линейной однородной системы  $L[\mathbf{Y}] = \mathbf{O}$ , то  $\widetilde{\mathbf{Y}}$  – решение той же системы, удовлетворяющее в силу (20.11), начальным условиям  $\mathbf{Y}(x_0) = \mathbf{O}$ .

С другой стороны, однородная система  $L[\mathbf{Y}] = \mathbf{O}$  всегда имеет нулевое решение  $\mathbf{Y}(x) \equiv \mathbf{O}$ , которое тоже удовлетворяет начальному условию  $\mathbf{Y}(x_0) = \mathbf{O}$ .

Поскольку, по теореме существования и единственности решения, начальные условия определяют единственное решение, получаем:

$$\widetilde{\mathbf{Y}} = \widetilde{\alpha}_1 \mathbf{Y}_1 + \widetilde{\alpha}_2 \mathbf{Y}_2 + \ldots + \widetilde{\alpha}_n \mathbf{Y}_n = \mathbf{O}$$
,

причем среди коэффициентов  $\widetilde{\alpha}_1,\widetilde{\alpha}_2,...,\widetilde{\alpha}_n$  есть ненулевые. Но это озна-

чает, что  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  линейно зависимы на [a;b], что противоречит условию теоремы.

Следовательно, предположение было неверным и

$$W[\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n](x) \neq 0, \forall x \in [a;b]. \blacksquare$$

**СЛЕДСТВИЕ 20.5** (теоремы 20.3 и 20.4). Пусть  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  – решения системы (20.7). Тогда их определитель Вронского  $W[Y_1, Y_2, ..., Y_n]$  либо тождественно равен нулю, и это означает, что решения  $\mathbf{Y}_i$  линейно зависимы; либо не обращается в нуль ни в одной точке  $x \in [a,b]$ , и это означает, что решения  $\mathbf{Y}_i$  линейно независимы.

Следствие 20.5 позволяет доказать следующее утверждение.

**ТЕОРЕМА 20.6.** Пространство решений  $S_n[a,b]$  линейной однородной системы (20.7) конечномерно и его размерность совпадает с порядком  $\dim S_n[a;b] = n$ . системы, т. е.

## ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.

1) Покажем, что для системы (20.7) можно найти n линейно независимых решений.

Возьмем любое  $x_0 \in [a;b]$  и любой определитель  $\Delta_n$  порядка n, отличный от нуля. Например, пусть

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}.$$

По теореме существования и единственности решения получаем, что существуют n решений системы (20.7)

$$\mathbf{Y}_{1} = \begin{pmatrix} y_{11}(x) \\ y_{21}(x) \\ \dots \\ y_{n1}(x) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{Y}_{2} = \begin{pmatrix} y_{12}(x) \\ y_{22}(x) \\ \dots \\ y_{n2}(x) \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad \mathbf{Y}_{n} = \begin{pmatrix} y_{1n}(x) \\ y_{2n}(x) \\ \dots \\ y_{nn}(x) \end{pmatrix},$$

определенных в окрестности точки  $x_0$  и удовлетворяющих условиям:

- 1)  $y_{11}(x_0) = 1$ ,  $y_{21}(x_0) = 0$ , ....,  $y_{n1}(x_0) = 0$ (где 1,0,...,0 — числа из первого столбца определителя  $\Delta_n$ );
- 2)  $y_{12}(x_0) = 0$ ,  $y_{22}(x_0) = 1$ , ....,  $y_{n2}(x_0) = 0$ (где 0,1,...,0 — числа из второго столбца определителя  $\Delta_n$ );

(n)  $y_{1n}(x_0) = 0$ ,  $y_{2n}(x_0) = 0$ , ....,  $y_{nn}(x_0) = 1$ 

(где 0,0,...,1 – числа из n -го столбца определителя  $\Delta_n$ ).

Для найденных таким образом решений  $Y_1, Y_2, ..., Y_n$  имеем:

$$W[Y_1, Y_2, ..., Y_n](x_0) = \Delta_n \neq 0,$$

и, следовательно, по следствию 20.5,  $Y_1, Y_2, ..., Y_n$  – линейно независимы.

2) Покажем, что любое решение однородной системы (20.7) может быть представлено как линейная комбинация ее n линейно независимых решений.

Пусть  $\mathbf{Y}_1 = (y_{i1}), \mathbf{Y}_2 = (y_{i2}), \dots, \mathbf{Y}_n = (y_{in})$  – некоторые линейно независимые решения системы (20.7),  $\hat{\mathbf{Y}} = (\hat{y}_i)$  – решение системы (20.7), удовлетворяющее условию  $\hat{\mathbf{Y}}(x_0) = \mathbf{Y_0}$ , т. е.

$$\hat{y}_1(x_0) = y_{10}, \ \hat{y}_2(x_0) = y_{20}, \dots, \ \hat{y}_n(x_0) = y_{n0}.$$

Рассмотрим систему n линейных уравнений вида:

$$\begin{cases} y_{10} = C_1 y_{11}(x_0) + C_2 y_{12}(x_0) + \dots + C_n y_{1n}(x_0), \\ y_{20} = C_1 y_{21}(x_0) + C_2 y_{22}(x_0) + \dots + C_n y_{2n}(x_0), \\ \dots & \dots & \dots \\ y_{n0} = C_1 y_{n1}(x_0) + C_2 y_{n2}(x_0) + \dots + C_n y_{nn}(x_0). \end{cases}$$
(20.12)

Так как  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  – линейно независимые решения системы (20.7), то для матрицы системы  $\mathbf{M}$  имеем:

$$\det \mathbf{M} = W[Y_1, Y_2, ..., Y_n](x_0) \neq 0$$
.

Следовательно, система (20.12) имеет единственное решение  $\widetilde{C}_1,\widetilde{C}_2,...,\widetilde{C}_n$  .

Рассмотрим матрицу-столбец  $\widetilde{\mathbf{Y}} = \widetilde{C}_1 \mathbf{Y}_1 + \widetilde{C}_2 \mathbf{Y}_2 + \ldots + \widetilde{C}_n \mathbf{Y}_n = (\widetilde{y}_i)$ . В силу следствия (18.5) она будет являться решением системы (20.7), причем

$$\widetilde{y}_1(x_0) = y_{10}$$
 (из 1-го уравнения системы (20.12)),

$$\widetilde{y}_2(x_0) = y_{20}$$
 (из 2-го уравнения системы (20.12)),

$$\widetilde{y}_n(x_0) = y_{n0}$$
 (из  $n$ -го уравнения системы (20.12)).

Но начальным условиям

$$y_1(x_0) = y_{10}, \ y_2(x_0) = y_{20}, ..., \ y_n(x_0) = y_{n0}$$

удовлетворяет и решение  $\hat{\mathbf{Y}}$  .

Поскольку, по теореме существования и единственности решения, начальные условия определяют единственное решение, получаем:

$$\hat{\mathbf{Y}} = \widetilde{C}_1 \mathbf{Y}_1 + \widetilde{C}_2 \mathbf{Y}_2 + \dots + \widetilde{C}_n \mathbf{Y}_n = \widetilde{\mathbf{Y}}$$
.

Система n линейно независимых решений линейной однородной системы порядка n (базис пространства  $S_n[a;b]$ ) называется его  $\phi$ ундаментальной системой решений.

Если матрицы-столбцы

$$\mathbf{Y}_{1} = \begin{pmatrix} y_{11}(x) \\ y_{21}(x) \\ \dots \\ y_{n1}(x) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{Y}_{2} = \begin{pmatrix} y_{12}(x) \\ y_{22}(x) \\ \dots \\ y_{n2}(x) \end{pmatrix}, \dots, \quad \mathbf{Y}_{n} = \begin{pmatrix} y_{1n}(x) \\ y_{2n}(x) \\ \dots \\ y_{nn}(x) \end{pmatrix}$$

образуют фундаментальную систему решений линейной однородной системы  $L[\mathbf{Y}] = \mathbf{O}$  , то общее решение этой системы имеет вид

$$\mathbf{Y} = \sum_{i=1}^{n} C_i \mathbf{Y}_i$$

или, подробнее

$$\begin{cases} y_1(x) = C_1 y_{11}(x) + C_2 y_{12}(x) + \dots + C_n y_{1n}(x), \\ y_2(x) = C_1 y_{21}(x) + C_2 y_{22}(x) + \dots + C_n y_{2n}(x), \\ \dots \\ y_n(x) = C_1 y_{n1}(x) + C_2 y_{n2}(x) + \dots + C_n y_{nn}(x). \end{cases}$$

Итак, задача интегрирования линейной однородной системы свелась к отысканию фундаментальной системы ее решений. Но сделать это для произвольной системы очень сложно. Позже мы рассмотрим один класс однородных систем, для которых практически всегда удается найти фундаментальную систему решений — линейные однородные системы с постоянными коэффициентами.

ПРИМЕР 20.2. Доказать, что 
$$\mathbf{Y_1} = \begin{pmatrix} \cos x \\ -\sin x \end{pmatrix}$$
 и  $\mathbf{Y_2} = \begin{pmatrix} \sin x \\ \cos x \end{pmatrix}$  образуют

фундаментальную систему решений системы

$$\begin{cases} y_1' = y_2, \\ y_2' = -y_1. \end{cases}$$

Записать общее решение этой системы.

РЕШЕНИЕ. Имеем:

$$W[\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2] = \begin{vmatrix} \cos x - \sin x \\ \sin x & \cos x \end{vmatrix} = 1 \neq 0.$$

Следовательно,  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2$  – линейно независимы (по следствию (20.7)) и образуют фундаментальную систему решений (по теореме 20.6). Поэтому общее решение можно записать в виде

$$\mathbf{Y} = C_1 \mathbf{Y}_1 + C_2 \mathbf{Y}_2 = \begin{pmatrix} C_1 \cos x + C_2 \sin x \\ -C_1 \sin x + C_2 \cos x \end{pmatrix}. \diamondsuit$$

## 20.2. Линейные неоднородные системы дифференциальных уравнений

Рассмотрим линейную неоднородную систему

$$\mathbf{Y}' - \mathbf{A}\mathbf{Y} = \mathbf{B}. \tag{20.13}$$

Если известно общее решение соответствующей однородной системы

$$\mathbf{Y}' = \mathbf{AY}, \tag{20.14}$$

то можно найти общее решение неоднородной системы (20.13) изложенным ниже методом, который называют *методом вариации посто-янных*.

Пусть  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  — фундаментальная система решений линейной однородной системы (20.14). Тогда его общее решение будет иметь вид

$$\mathbf{Y} = C_1 \mathbf{Y}_1 + C_2 \mathbf{Y}_2 + \dots + C_n \mathbf{Y}_n, \tag{20.15}$$

где  $C_1, C_2, ..., C_n$  – произвольные постоянные.

Полагаем, что решение линейной неоднородной системы по структуре совпадает с решением соответствующей однородной системы, т. е. имеет вид

$$\mathbf{Y} = C_1(x)\mathbf{Y}_1 + C_2(x)\mathbf{Y}_2 + \dots + C_n(x)\mathbf{Y}_n = \sum_{i=1}^n C_i(x)\mathbf{Y}_i, \qquad (20.16)$$

где  $C_1(x), C_2(x), ..., C_n(x)$  – некоторые пока неизвестные функции. Тогда

$$\mathbf{Y'} = \sum_{i=1}^{n} C'_{i}(x) \mathbf{Y}_{i} + \sum_{i=1}^{n} C_{i}(x) \mathbf{Y}'_{i}.$$

Подставим  $\mathbf{Y}$  и  $\mathbf{Y}'$  в неоднородную систему  $\mathbf{Y}' - \mathbf{A}\mathbf{Y} = \mathbf{B}$ :

$$\sum_{i=1}^{n} C_i'(x) \mathbf{Y}_i + \sum_{i=1}^{n} C_i(x) \mathbf{Y}_i' - \mathbf{A} \cdot \sum_{i=1}^{n} C_i(x) \mathbf{Y}_i = \mathbf{B},$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} C'_i(x) \mathbf{Y}_i + \sum_{i=1}^{n} C_i(x) (\mathbf{Y}'_i - \mathbf{A} \mathbf{Y}_i) = \mathbf{B}.$$

Т.к.  $\mathbf{Y}_i$  – решения однородной системы, то  $\mathbf{Y}_i' - \mathbf{A}\mathbf{Y}_i = \mathbf{O}$  и, следовательно,

$$\sum_{i=1}^n C_i'(x)\mathbf{Y}_i = \mathbf{B}\,,$$

или, более подробно,

$$\begin{cases} C'_{1}(x)y_{11} + C'_{2}(x)y_{21} + \dots + C'_{n}(x)y_{n1} = b_{1}(x), \\ C'_{1}(x)y_{12} + C'_{2}(x)y_{22} + \dots + C'_{n}(x)y_{n2} = b_{2}(x), \\ \dots \\ C'_{1}(x)y_{1n} + C'_{2}(x)y_{2n} + \dots + C'_{n}(x)y_{nn} = b_{n}(x). \end{cases}$$

$$(20.17)$$

Это линейная неоднородная система относительно неизвестных функций  $C'_i(x)$ . Ее определитель – определитель Вронского для системы ли-

нейно независимых решений  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, \dots, \mathbf{Y}_n$ , и, следовательно, он отличен от нуля. Значит система (20.7) имеет единственное решение

$$C'_i(x) = \varphi_i(x) \quad (i = \overline{1, n}),$$

откуда интегрированием находим

$$C_i(x) = \int \varphi_i(x)dx + C_i \quad (i = \overline{1, n}), \qquad (20.18)$$

где  $C_i$  – произвольные постоянные.

Подставим найденные функции  $C_i(x)$ в (20.16) и получим общее решение неоднородной системы (20.13):

$$\mathbf{Y} = \sum_{i=1}^{n} \left( \int \varphi_i(x) dx + C_i \right) \mathbf{Y}_i.$$

ПРИМЕР 20.3. Найти общее решение системы

$$\begin{cases} \frac{dy_1}{dx} = y_2, \\ \frac{dy_2}{dx} = -y_1 + \frac{1}{\cos x}. \end{cases}$$

РЕШЕНИЕ. Запишем соответствующую однородную систему

$$\begin{cases} y_1' = y_2, \\ y_2' = -y_1. \end{cases}$$

Из первого уравнения находим:

$$y_1^{\prime\prime} = y_2^{\prime} \quad \Rightarrow \quad y_1^{\prime\prime} = -y_1.$$

Получили линейное однородное уравнение с постоянными коэффициентами. Его характеристические корни  $\lambda_{1,2}=\pm i$  и, следовательно, общее решение уравнения

$$y_1 = C_1 \cos x + C_2 \sin x.$$

Тогда из первого уравнения системы

$$y_2 = y_1' = -C_1 \sin x + C_2 \cos x$$
.

Таким образом, общее решение однородной системы имеет вид

$$\begin{cases} y_1 = C_1 \cos x + C_2 \sin x, \\ y_2 = -C_1 \sin x + C_2 \cos x \end{cases}$$

или, в матричном виде,

$$\mathbf{Y}_{oo} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_1 \cos x + C_2 \sin x \\ -C_1 \sin x + C_2 \cos x \end{pmatrix} = C_1 \begin{pmatrix} \cos x \\ -\sin x \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} \sin x \\ \cos x \end{pmatrix}.$$

Полагаем, что общее решение неоднородной системы имеет вид

$$\mathbf{Y}_{oH} = C_1(x) \begin{pmatrix} \cos x \\ -\sin x \end{pmatrix} + C_2(x) \begin{pmatrix} \sin x \\ \cos x \end{pmatrix}$$

или, подробнее,

$$\begin{cases} y_1 = C_1(x)\cos x + C_2(x)\sin x, \\ y_2 = -C_1(x)\sin x + C_2(x)\cos x. \end{cases}$$

Тогда функции  $C'_1(x)$  и  $C'_2(x)$  должны удовлетворять системе (20.17)

$$\begin{cases} C_1' \cos x + C_2' \sin x = 0, \\ -C_1' \sin x + C_2' \cos x = \frac{1}{\cos x}. \end{cases}$$

Решая систему по формулам Крамера, находим:

$$\Delta = \begin{vmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{vmatrix} = 1, \quad \Delta_1 = \begin{vmatrix} 0 & \sin x \\ \frac{1}{\cos x} & \cos x \end{vmatrix} = -tgx, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} \cos x & 0 \\ -\sin x & \frac{1}{\cos x} \end{vmatrix} = 1,$$

$$\Rightarrow C_1'(x) = -tgx, \quad C_2'(x) = 1.$$

Интегрируя, получаем:

$$C_1(x) = \ln|\cos x| + C_1, \quad C_2(x) = x + C_2.$$

Следовательно, общее решение неоднородной системы будет иметь вид

$$\mathbf{Y}_{OH} = (\ln|\cos x| + C_1) \cdot \begin{pmatrix}\cos x \\ -\sin x\end{pmatrix} + (x + C_2) \cdot \begin{pmatrix}\sin x \\ \cos x\end{pmatrix} =$$

$$= C_1 \begin{pmatrix}\cos x \\ -\sin x\end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix}\sin x \\ \cos x\end{pmatrix} + \begin{pmatrix}\cos x \\ -\sin x\end{pmatrix} \cdot \ln|\cos x| + \begin{pmatrix}\sin x \\ \cos x\end{pmatrix} \cdot x$$

или, подробнее,

$$\begin{cases} y_1 = C_1 \cos x + C_2 \sin x + \cos x \cdot \ln|\cos x| + x \sin x, \\ y_2 = -C_1 \sin x + C_2 \cos x - \sin x \cdot \ln|\cos x| + x \cos x. \end{cases} \diamond$$

Замечание. Общее решение (20.18) линейной неоднородной системы (20.13) можно переписать в виде

$$\mathbf{Y} = \sum_{i=1}^{n} C_i \mathbf{Y}_i + \sum_{i=1}^{n} \left( \int \varphi_i(x) dx \right) \mathbf{Y}_i.$$

Здесь слагаемое  $\sum_{i=1}^n C_i \mathbf{Y}_i$  – общее решение соответствующей одно-

родной системы, а слагаемое  $\overline{\mathbf{Y}} = \sum_{i=1}^n \left( \int \varphi_i(x) dx \right) \mathbf{Y}_i$  — частное решение

системы (20.13) (получается из общего решения при  $C_i = 0$   $(i = \overline{1,n})$ ).

В общем случае оказалась справедлива следующая теорема.

**TEOPEMA 20.7** (о структуре общего решения неоднородной системы дифференциальных уравнений). *Общее решение неоднородной системы* 

$$\mathbf{Y'} = \mathbf{AY} + \mathbf{B}$$

с непрерывными на [a,b] коэффициентами  $a_{ij}(x)$  и правыми частями  $b_i(x)$ , равно сумме общего решения соответствующей однородной системы  $\mathbf{Y}' = \mathbf{A}\mathbf{Y}$  и частного решения  $\overline{\mathbf{Y}}$  рассматриваемой неоднородной системы, т. е.

$$\mathbf{Y} = \sum_{i=1}^{n} C_i \mathbf{Y_i} + \overline{\mathbf{Y}}, \qquad (20.19)$$

где  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, ..., \mathbf{Y}_n$  — фундаментальная система решений однородной системы  $\mathbf{Y}' = \mathbf{A}\mathbf{Y}$ .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Перейдем к операторному представлению систем:

$$\mathbf{Y}' = \mathbf{A}\mathbf{Y} + \mathbf{B} \quad \leftrightarrow \quad L[\mathbf{Y}] = \mathbf{B},$$
  
 $\mathbf{Y}' = \mathbf{A}\mathbf{Y} \quad \leftrightarrow \quad L[\mathbf{Y}] = \mathbf{O}.$   
 $L[\overline{\mathbf{Y}}] = \mathbf{B}, \quad L[\mathbf{Y}_{\mathbf{i}}] = \mathbf{O}.$ 

По условию теоремы

Тогда, в силу линейности оператора L, имеем:

$$L\left(\sum_{i=1}^{n} C_{i} \mathbf{Y_{i}} + \overline{\mathbf{Y}}\right) = L\left(\sum_{i=1}^{n} C_{i} \mathbf{Y_{i}}\right) + L(\overline{\mathbf{Y}}) = \sum_{i=1}^{n} C_{i} L(\mathbf{Y_{i}}) + L(\overline{\mathbf{Y}}) = \sum_{i=1}^{n} C_{i} \cdot \mathbf{O} + \mathbf{B} = \mathbf{B}. \quad \blacksquare$$

Таким образом, задача нахождения общего решения неоднородной системы может быть сведена к нахождению одного частного решения этой системы и фундаментальной системы решений соответствующей однородной системы. В этом случае может оказаться полезной и следующая теорема.

**ТЕОРЕМА 20.8** (о наложении решений). *Если*  $\mathbf{Y_i}$  – *решения неоднородных систем*  $\mathbf{Y'} = \mathbf{A}\mathbf{Y} + \mathbf{B_i}$   $(i = \overline{1,m})$ ,

то их сумма  $Y_1 + Y_2 + \ldots + Y_m$  является решением неоднородной системы  $Y' = AY + (B_1 + B_2 + \ldots + B_m) \,.$ 

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Перейдем к операторному представлению систем:

$$\mathbf{Y}' = \mathbf{A}\mathbf{Y} + \mathbf{B_i} \qquad \longleftrightarrow \qquad L[\mathbf{Y}] = \mathbf{B_i},$$
  
 $\mathbf{Y}' = \mathbf{A}\mathbf{Y} + \sum_{i=1}^{m} \mathbf{B_i} \qquad \longleftrightarrow \qquad L[\mathbf{Y}] = \sum_{i=1}^{m} \mathbf{B_i}.$ 

 $L[\mathbf{Y}_i] = \mathbf{B}_i \quad (i = 1, m)$ .

 $L\left[\sum_{i=1}^{m} \mathbf{Y_i}\right] = \sum_{i=1}^{m} L[\mathbf{Y_i}] = \sum_{i=1}^{m} \mathbf{B_i} . \blacksquare$ 

Тогда, в силу линейности оператора L, имеем: