Лекция 4: кластеризация

Что есть кластер?

Кластер: группа «похожих» объектов «похожих» между собой в группе (внутриклассовое расстояние) «не похожих» на объекты других групп Определение неформальное, формализация зависит от метода Кластерный анализ Разбиение множество объектов на группы (кластеры) Тип моделей: «описательный» (descriptive) Data mining => одна из задач - наглядное представление кластеров «прогнозный» (predictive) Data mining => разбиение на кластеры, а затем «классификация» новых объектов Тип обучения: всегда «без учителя» (unsupervised) => тренировочный набор не размечен Этапы кластерного анализа: Подготовка данных Применение алгоритма Визуализация и интерпретация результатов

Требования к методу кластеризации

- Масштабируемость
- Поддержка различных типов атрибутов и структур данных
- Возможность находить кластеры сложной формы
- Отсутствие обязательных требований к наличию априорных знаний о выборке (например, о распределениях)
- Устойчивость к «шуму» и выбросам
- Возможность работы с высокой размерностью и с большой выборкой
- Возможность включать пользовательские ограничения и зависимости
- Интерпретируемость и наглядность (прототипы, границы, правила, функции принадлежности и т.п.)
- Интуитивность параметров кластеризации

м

Качество кластеризации

- Хороший метод кластеризации находит кластеры
 с высоким «внутриклассовым» сходством объектов
 и низким «межклассовым» сходством объектов
 Оценка качества кластеризации (нет понятия «точность»)
 необходима, так как влияет на выбор параметров метода
 - □ определяется либо экспертом субъективная величина
 - □ либо «перекрестной» проверкой целевой функции кластеризации
- Качество кластеризации зависит:
 - □ от метода кластеризации
 - от меры сходства (или расстояния)



Подготовка данных для кластеризации

- Отбор наблюдений
 - □ Что я разбиваю на кластеры?
 - □ Решаемые задачи: исключить выбросы (Filter), уменьшить выборку (Sample)
- Отбор и трансформация переменных
 - Какие характеристики объектов важны? Выбирает эксперт.
 - □ Переменные коррелируют? (PCA и Variable Clustering)
 - □ Распределения переменных симметричны? (Transform)
- Стандартизация переменных
 - □ Сравнимы ли масштабы переменных?
 - □ Делается автоматически узлом кластеризации

Фильтрация данных

- Цель удаление из выборки артефактов и выбросов
- Правила фильтрации задаются для отдельных переменных:
 - Ручные задаются допустимые значения переменных (диапазоны для числовых, список для категориальных)

df	[(df	["ATMAM	IT"]	> 10) & (df	["ATMAM	1T"] <	1000)
		ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC
	0	0.3	34.0	1.0	166.17	B4	0.0	0.0
	2	7.5	NaN	1.0	518.22	B17	0.0	0.0
	6	10.8	63.0	1.0	138.78	B12	0.0	1.0
	27	8.1	34.0	1.0	464.94	B17	0.0	0.0

	u. [,	(10)	1/1	
	ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC
0	0.3	34.0	1.0	166.17	B4	0.0	0.0
1	4.7	43.0	0.0	0.00	B16	0.0	1.0
5	3.9	NaN	1.0	1672.45	B2	0.0	1.0
8	21.8	41.0	0.0	0.00	B17	0.0	1.0

df[df["RFS"].isin(["U", "R"])]

		, , ,		,	,	
ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC
0.3	34.0	1.0	166.17	B4	0.0	0.0
2.5	70.0	1.0	1459.89	B2	1.0	0.0
25.3	27.0	0.0	0.00	B3	0.0	1.0
4.7	29.0	1.0	1073.09	B17	0.0	0.0
	0.3 2.5 25.3	ACCTAGE AGE 0.3 34.0 2.5 70.0 25.3 27.0	ACCTAGE AGE ATM 0.3 34.0 1.0 2.5 70.0 1.0 25.3 27.0 0.0	ACCTAGE AGE ATM ATMAMT 0.3 34.0 1.0 166.17 2.5 70.0 1.0 1459.89 25.3 27.0 0.0 0.00	ACCTAGE AGE ATM ATMAMT BRANCH 0.3 34.0 1.0 166.17 B4 2.5 70.0 1.0 1459.89 B2 25.3 27.0 0.0 0.00 B3	2.5 70.0 1.0 1459.89 B2 1.0

df.querv("(AGE * CC) < 30")

Фильтрация данных

- Цель удаление из выборки артефактов и выбросов
- Правила фильтрации задаются для отдельных переменных:
 - Редкие значения для категориальных
 - Нетипичные значения для числовых (задается допустимое отклонение от мат. ожидания или допустимое отклонение от медианы или экстремальные процентили и другое).

-10628.768563579122 13073.772466385677

	ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC
174	4.3	NaN	1.0	13819.93	B5	0.0	1.0
179	6.3	38.0	1.0	13795.32	B1	0.0	1.0
310	28.2	NaN	1.0	49962.41	B11	0.0	1.0
336	4.3	41.0	1.0	54831.16	B6	0.0	1.0
342	3.6	20.0	1.0	34505.55	B14	0.0	NaN

0.0 7608.918000000005

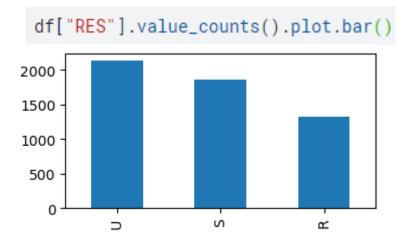
	ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC
11	4.3	64.0	1.0	9986.04	B5	0.0	1.0
64	5.7	51.0	1.0	7882.20	B4	0.0	1.0
79	1.9	67.0	1.0	7720.66	B16	0.0	1.0
81	8.7	41.0	1.0	11577.95	B13	0.0	0.0
129	4.0	63.0	1.0	7950.58	B1	0.0	1.0

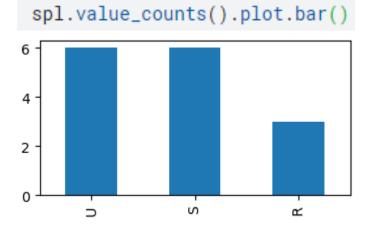
Сокращение обучающей выборки – случайная выборка (Sampling)

Цель – выбрать «представительное» подмножество примеров:
□ В идеале с тем же распределением
 □ Просто случайная выборка работает плохо – не удается сохранить характеристики всего набора
Адаптивные методы случайной выборки:
□ В соответствии с «грубой» моделью, например кластерной
 □ Случайная выборка в рамках экспертных «срезов» (условия на срезы формируются аналитиком)
 □ Случайная выборка в рамках «срезов», построенных автоматически по какому-либо классу, высоко селективному атрибуту или их комбинации
 □ Основная особенность – выборка в рамках среза или кластера пропорциональна размеру среза или кластера

Сокращение обучающей выборки – случайная выборка (Sampling)

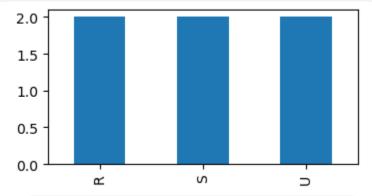
	ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC	CCBAL	CCPURC	CD	 PHONE	POS	POSAMT	RES
5157	2.9	38.0	0.0	0.00	B1	0.0	0.0	0.00	0.0	0.0	 1.0	0.0	0.00	U
235	4.3	NaN	0.0	0.00	B2	0.0	1.0	305.65	0.0	0.0	 1.0	0.0	0.00	U
3980	1.0	44.0	1.0	184.69	B5	0.0	1.0	249.82	1.0	0.0	 0.0	0.0	0.00	R
5192	4.3	45.0	1.0	2471.67	В7	0.0	1.0	0.00	0.0	0.0	 0.0	8.0	145.41	S
905	0.4	53.0	1.0	1967.91	B4	0.0	0.0	0.00	0.0	0.0	 0.0	0.0	0.00	U





Сокращение обучающей выборки – случайная выборка (Sampling)

```
# Фиксировано n для каждой страты
# исходное распределение => равномерное
spl = df.groupby('RES', group_keys=False).sample(n=2)
spl["RES"].value_counts().plot.bar(figsize = (4, 2))
```



Проверим распределение RES df["RES"].value_counts()

U 2131 S 1856 R 1322

Name: RES, dtype: int64

Сокращение обучающей выборки (SAMPLING) – метод стратификации

- Задается процент исходной выборки
- Для выбранной категориальной переменной (переменная стратификации) строится частотная диаграмма (для числовой необходима предварительная дискретизация)
- Наблюдения случайным образом выбрасываются так, чтобы сохранить распределение переменной стратификации

Сокращение обучающей выборки (SAMPLING) – метод стратификации

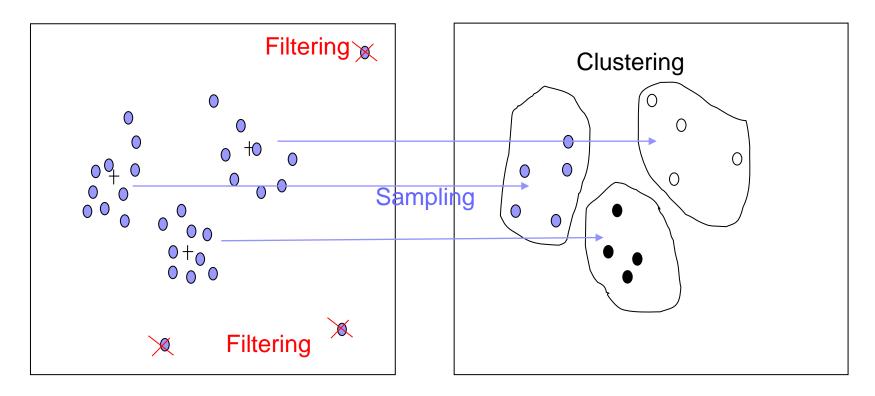
	ACCTAGE	AGE	ATM	ATMAMT	BRANCH	CASHBK	CC	CCBAL	CCPURC	CD	 PHONE	POS	POSAMT	RES
1103	4.2	61.0	0.0	0.00	B16	0.0	1.0	125744.74	2.0	0.0	 0.0	0.0	0.00	R
917	0.3	37.0	1.0	330.97	B14	0.0	NaN	NaN	NaN	0.0	 NaN	NaN	NaN	U
1875	2.4	30.0	0.0	0.00	B5	0.0	0.0	0.00	0.0	0.0	 0.0	0.0	0.00	U
4782	0.8	34.0	0.0	0.00	B4	0.0	1.0	55642.34	0.0	0.0	 1.0	0.0	0.00	S
733	3.6	38.0	1.0	1738.95	B16	0.0	0.0	0.00	0.0	0.0	 2.0	2.0	48.79	R
2502	1.4	44.0	0.0	0.00	B1	0.0	1.0	8.50	0.0	0.0	 0.0	0.0	0.00	U
1420	2.3	41.0	1.0	1142.95	B12	0.0	0.0	0.00	0.0	0.0	 0.0	1.0	73.16	S
1943	1.8	60.0	1.0	772.38	B1	1.0	0.0	0.00	0.0	0.0	 0.0	0.0	0.00	S



Подготовка данных для кластеризации

«Сырые» данные

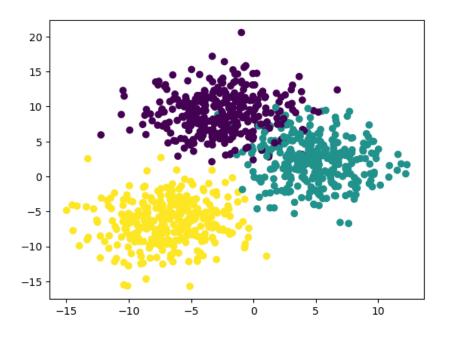
Кластерная/стратифицированная случайная выборка

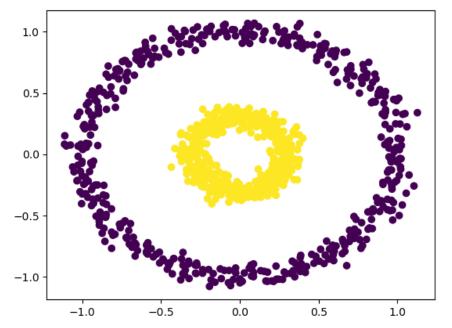


Пример данных

```
# Генерация данных концентрических кругов
from sklearn.datasets import make_circles

n_samples = 1000
X_cl, y_cl = make_circles(n_samples=n_samples, factor=0.3, noise=0.05, random_state=0)
plt.scatter(X_cl[:, 0], X_cl[:, 1], c=y_cl)
```





м

Исходные данные

- Матрица признаков:
 - □ Числовые
 - □ Бинарные
 - □ Номинальные (категориальные)
 - □ Упорядоченные шкалы
 - □ Нелинейные шкалы

$$\begin{bmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1f} & \cdots & x_{1p} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{i1} & \cdots & x_{if} & \cdots & x_{ip} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{n1} & \cdots & x_{nf} & \cdots & x_{np} \end{bmatrix}$$

- Матрица различия (или сходства):
 - «Естественные» расстояния предметной области
 - Экспертные оценки (противоречивы, нетранзитивны, недостоверны)

$$\begin{bmatrix} 0 \\ d(2,1) & 0 \\ d(3,1) & d(3,2) & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ d(n,1) & d(n,2) & \dots & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

Числовые значения – приведение к близким шкалам

- Нормализация на абсолютное отклонение более робастно (устойчиво к ошибкам), чем нормализация на стандартное отклонение:
 - Среднее абсолютное отклонение

Обычная нормализация: $y_{if} = \frac{x_{if} - m_f}{std}$

$$y_{if} = \frac{x_{if} - m_f}{std_f}$$

$$std_{f} = \sqrt{\frac{1}{n-1} \left[(x_{1f} - m_{f})^{2} + (x_{2f} - m_{f})^{2} + \dots + (x_{nf} - m_{f})^{2} \right]}$$

м

Меры сходства и различия для исходных данных с числовыми атрибутами

Обычно строится на основе расстояния:

$$\Box$$
 $d(i,j) \ge 0$, $d(i,i) = 0$, $d(i,j) = d(j,i)$, $d(i,j) \le d(i,k) + d(k,j)$

■ Наиболее популярно расстояние Минковского:

$$d(i,j) = \sqrt[q]{(|x_{i_1} - x_{j_1}|^q + |x_{i_2} - x_{j_2}|^q + ... + |x_{i_p} - x_{j_p}|^q)}$$
 где $i = (x_{i_1}, x_{i_2}, ..., x_{i_p})$ и $j = (x_{j_1}, x_{j_2}, ..., x_{j_p})$ - два объекта с p числовыми атрибутами, q - положительное целое число

q = 2 - Евклидово (не фамилия, но имя) расстояние:

$$d(i,j) = \sqrt{(|x_{i1} - x_{j1}|^2 + |x_{i2} - x_{j2}|^2 + ... + |x_{ip} - x_{jp}|^2)}$$

q = 1, d – pacctoshue «Манхэтен»:

$$d(i,j) = |x_{i_1} - x_{j_1}| + |x_{i_2} - x_{j_2}| + ... + |x_{i_p} - x_{j_p}|$$

м

Бинарные атрибуты

- Расстояние Хэмминга = сумма единиц после XOR $(M_{10} + M_{01})$
- Таблица «сопряженных признаков»
 - □ В ячейках число совпадающих и несовпадающих значений из р бинарных атрибутов для объектов *j* и *i*

		Obj	ject <i>j</i>	
		1	U	<u>sum</u>
	1	M_{11}	M_{10}	$M_{11} + M_{10}$
Object i	0	M_{01}	M_{00}	$M_{01} + M_{00}$
	sum	$M_{11} + M_{01}$	$M_{10} + M_{10}$	$M_{00} + M_{01} + M_{10} + M_{11}$

■ На основе коэффициента совпадения

$$d(i,j) = \frac{M_{10} + M_{01}}{M_{11} + M_{01} + M_{10} + M_{00}}$$

- □ для симметричных атрибутов (значения равнозначны)
- На основе коэффициента Jaccard

$$d(i,j) = \frac{M_{10} + M_{01}}{M_{11} + M_{01} + M_{10}}$$

□ для асимметричных атрибутов (единица важнее)

Пример

Имя	Пол	Жар	Кашель	Test-1	Test-2	Test-3	Test-4
Jack	M	Y	N	P	N	N	N
Mary	F	Y	N	P	N	P	N
Jim	M	Y	P	N	N	N	N

- □ пол симметричный атрибут
- □ остальные ассиметричные
- □ пусть Y и P соответствует 1, а N соответствует 0

$$d(jack,mary) = \frac{0+1}{2+0+1} = 0.33$$

$$d(jack,jim) = \frac{1+1}{1+1+1} = 0.67$$

$$d(jim,mary) = \frac{1+2}{1+1+2} = 0.75$$

M

Категориальные атрибуты и шкалы

- Категориальные атрибуты:
 - □ много значений, например, цвета: red, yellow, blue, green
- Подход 1: простое совпадение
- Подход 2: кодирование бинарными векторами
 - □ Для каждого значения категориального атрибута создается отдельная бинарная переменная: один категориальный атрибут с М возможными значениями => бинарный вектор длины М
- lacktriangle Категориальные упорядоченные шкалы: $r_{if} \in \{1,...,M_f\}$
 - □ Могут быть и дискретными и непрерывными
 - □ Порядок важен, «разница» нет = ранги
 - \square сводятся к числовым: заменить x_{if} на его ранг, отобразить на $[0,\,1]$ с нормировкой: $z_{if}=rac{r_{if}-1}{M_{_f}-1}$
 - □ затем использовать стандартные расстояния

Смешанные типы атрибутов

- Нелинейные шкалы:
 - логарифмические, экспоненциальные и другие
 - «обратное» преобразование к линейной шкале
 - «экспертное» преобразование к ранговой шкале

«Взвешенное» расстояние:
$$d(i,j) = rac{\sum_{f=1}^{p} W_{ij}^{(f)} d_{ij}^{(f)}}{\sum_{f=1}^{p} W_{ij}^{(f)}}$$

- \Box f бинарный или номинальный: $d_{ii}^{(f)} = 0$ если $x_{if} = x_{if}$, иначе $d_{ii}^{(f)} = 1$
- □ f числовой: использовать нормализованное расстояние
- f шкала: рассчитать ранги \mathbf{r}_{if} нормализовать и считать числовым
- Другие меры сходства:
 - □ Ядерные функции
 - □ На основе корреляции
 - «Тригонометрические»:

$$s(i,j) = \frac{\left\langle \vec{x}_i, \vec{x}_j \right\rangle}{\sqrt{\left\langle \vec{x}_i, \vec{x}_i \right\rangle \left\langle \vec{x}_j, \vec{x}_j \right\rangle}}$$

Преобразование переменных

- Простые преобразования:
 - Функции от исходной (log, exp, ...), дискретизации (на бакеты и квантили),
 объединение редких категориальных значений и т.д.
- Адаптивные преобразования перебор простых и выбор лучшего по некоторому криетрию:
 - □ Нормальность распределения результата, корреляция с откликом,
 Оптимальная дискретизация и т.д.

```
5000

4000

3000

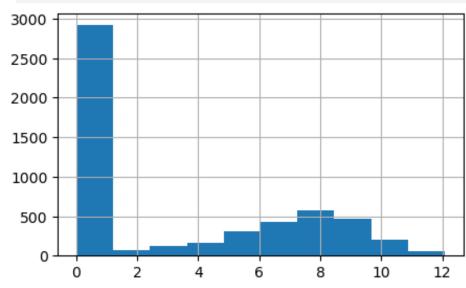
2000

1000

0 25000 50000 75000 100000125000150000175000
```

df["SAVBAL"].hist(figsize = (5, 3))

```
df["log_SAVBAL"] = np.log(df["SAVBAL"] + 1)
df["log_SAVBAL"].hist(figsize = (5, 3))
```





- Обучение: fit, fit_transform
- Преобразование: transform, inverse_transform
- Стандартизация:
 - StandardScaler: (x mean(x))/std(x)
 - □ RobustScaler: (x median(x))/IQR(x)
- Нормализация:
 - \square MinMaxScaler: (x min(x))/(max(x) min(x))
 - ☐ MaxAbsScaler: x/max(|x|)
 - □ Normalizer(norm) # I1, I2, max
- Преобразование:
 - □ QuantileTransformer(n_quantiles)
 - □ PowerTransformer # yeo-johnson, box-cox
 - □ KBinsDiscretizer: x -> 0..k-1
 - □ Binarizer: x -> 0,1

```
X = np.array([[1, 10, 100, 200, 1000]]).T
 StandardScaler().fit_transform(X)
 RobustScaler().fit_transform(X)
 MinMaxScaler().fit_transform(X)
 MaxAbsScaler().fit_transform(X)
 Normalizer().fit_transform(X)
 QuantileTransformer().fit_transform(X)
 PowerTransformer().fit_transform(X)
 KBinsDiscretizer(encode="ordinal").fit_transform(X)
 Binarizer(threshold=20).fit_transform(X)
                                    PowerTransformer:
StandardScaler:
                 MaxAbsScaler:
                                     [[-1.42849354]
 [[-0.69493808]
                  [[0.001]
                                      [-0.76770092]
                  [0.01]
 [-0.67099305]
                                       0.219719251
  -0.43154271]
                   [0.1
                                       0.558972061
                  [0.2
  -0.165486791
                                     [ 1.41750316]]
  1.96296062]]
                  [1.
                 Normalizer:
RobustScaler:
                                    KBinsDiscretizer:
 [-0.52105263]
                  [[1.]
                                     [[0.]
                  [1.]
                                     [1.]
  -0.47368421]
                                     [2.]
                  [1.]
                                      [3.]
                  [1.]
  0.52631579]
                                     [4.]]
  4.73684211]
                QuantileTransformer: Binarizer:
MinMaxScaler:
                                     [[0]]
                 [[0. ]
                                     [0]
                  [0.25]
 [0.00900901]
                                     [1]
                  [0.5]
 [0.0990991]
                                     [1]
                  [0.75]
 [0.1991992
                                     [1]]
```

10

Предобработка данных

- Кодирование категориальных признаков:
 - Модуль sklearn.preprocessing
 - □ LabelEncoder()
 - □ OrdinalEncoder(categories)
 - OneHotEncoder(categories, min frequency)
 - Параметр handle_unknown (error, ignore, ...)
- Обработка пропусков:
 - □ Модуль sklearn.impute
 - ☐ SimpleImputer(missing_values, strategy)
 - ☐ KNNImputer(n_neighbors, weights)
 - ☐ MissingIndicator(missing_values)

```
X = [['male', 'sin', 'fit'],
      ['female', 'cos', 'predict'],
      ['female', 'sin', 'transform']]

OneHotEncoder().fit_transform(X).toarray()

[[0., 1., 0., 1., 1., 0., 0.],
      [1., 0., 1., 0., 0., 1., 0.],
      [1., 0., 0., 1., 0., 0., 1.]]
```



Предобработка признакового пространства

- Генерация признаков:
 - Модуль sklearn.preprocessing
 - □ PolynomialFeatures(degree, interaction_only)
 - SplineTransformer(degree, n_knots)
 - ☐ FunctionTransformer(func, inverse_func)
- Уменьшение размерности:
 - □ Модуль sklearn.decomposition
 - □ PCA(n components) # число или mle
 - ☐ TruncatedSVD(n_components, algorithm)
 - □ Атрибуты: explained_variance_, singular_values_
 - □ NMF(n_components, init, solver)
 - LatentDirichletAllocation(n_components)
 - □ Общий атрибут: components_

```
X = np.arange(6).reshape(3, 2)
PolynomialFeatures(2).fit_transform(X)

[[ 1., 0., 1., 0., 0., 1.],
       [ 1., 2., 3., 4., 6., 9.],
       [ 1., 4., 5., 16., 20., 25.]]

SplineTransformer(2, 1).fit_transform(X)

       [[1., 0., 1., 0.],
       [0.5, 0.5, 0.5, 0.5],
       [0., 1., 0., 1.]]
```

Предобработка признакового пространства

```
X = np.arange(6).reshape(3, 2)
print("X.shape:", X.shape)
print("X:\n", X)
pf = PolynomialFeatures(2)
pol_X = pf.fit_transform(X)
print("pol_X.shape:", pol_X.shape)
print("pol_X:\n", pol_X)
pca = PCA(n_components=2)
decom_X = pca.fit_transform(pol_X)
print("decom_X.shape:", decom_X.shape)
print("decom_X:\n", decom_X)
print("components_:\n",
      np.round(pca.components_, 3))
print("explained_variance_:\n",
      pca.explained_variance_)
print("singular_values_:\n",
      pca.singular_values_)
```

```
X.shape: (3, 2)
х:
 [[0 1]
 [2 3]
 [4 5]]
pol X.shape: (3, 6)
pol X:
 [[ 1. 0. 1. 0. 0. 1.]
 [1. 2. 3. 4. 6. 9.]
 [ 1. 4. 5. 16. 20. 25.]]
decom X.shape: (3, 2)
decom X:
 [[-15.51982135 -0.68445502]
 [ -4.51113148  0.99147675]
 [ 20.03095282 -0.30702173]]
components :
          0.107 0.107 0.457 0.564 0.671]
 [[-0.
 ſ Ø.
         0.488   0.488   -0.612   -0.124   0.364]]
explained variance :
 [331.22711642 0.77288358]
singular values :
 [25.73818628 1.24328885]
```

Пропущенные значения

не

Не все значения атрибутов известны или достоверны
 важная задача, так как многие к ней сводятся (удаление шума, консистентностей и т.д.)
Причины появления пропущенных значений
 □ Ошибки «оборудования» и/или ПО при получении данных от датчиков и из экспериментов
□ Удаление несогласованных значений атрибутов
□ Просто не введены в систему из-за халатности или ошибки
 Часть данных может быть опциональна с точки зрения бизнес процессов организации, но важна для анализа
□ Не хранится правильная история изменений – невозможно

правильно определить значение на момент анализа

- Пропущенные данные:
 - □ Ведут к неточным результатам анализа
 - □ Допускаются не всеми алгоритмами анализа

Методы обработки пропущенных значений

- Игнорировать объект или запись:
 - □ Можем потерять важные объекты (например, опорные вектора)
 - □ Можем «испортить» выборочное распределение
 - □ В некоторых задачах процент пропущенных значений велик (>50%)
- Заполнение пропущенных значений «вручную»:
 - □ Нужен очень грамотный эксперт
 - □ Полностью «вручную» невозможно для больших объемов
 - Правила заполнения (импутации) трудно формулировать проблема полноты, противоречивости, достоверности
- Использование глобальной спец. константы типа "unknown"
 - □ Не всеми алгоритмами анализа реализуемо
- Импутация «среднего» или «наиболее ожидаемого» значения
 - □ По всей выборке, по страту (срезу), по классу, по кластеру и т.д.
 - Наиболее популярный метод
 - □ но можем «испортить» выборочное распределение
- Методы импутации на основе DM
 - □ Будем рассматривать

Основные подходы к подстановке пропусков

- Импутация константным значением все пропуски для переменной заменяются на:
 - Моду (для категориальных) или мат. ожидание,
 или пользовательскую константу
 или робастные оценки



- Импутация псевдослучайным значением:
 - □ В соответсвии с распределением
- Импутация прогнозом (оценкой)
 - □ Только деревья решений (но можно делать свои модели)

Для неслучайных пропусков – индикаторные переменные

- □ Одна на все наблюдение
- □ Своя для каждой переменной

Оценки

$$X_i = f(X_1, \ldots, X_p)$$

Пример Simple Imputer

```
X_ = X[["alcohol", "pH"]].values

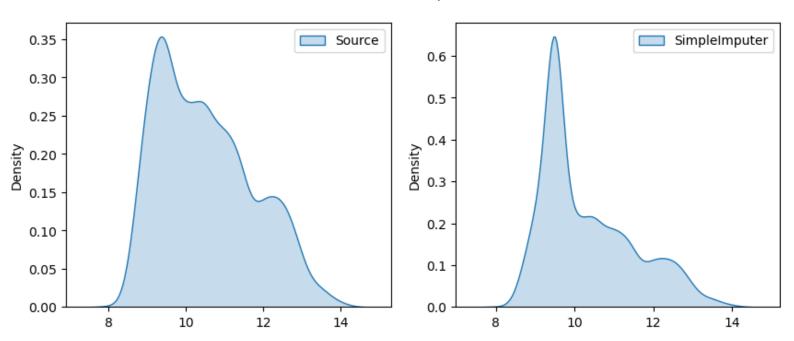
X_nan = X_.copy()
# Генерация пропусков
ind = np.random.rand(X_nan.shape[0]) < 0.2
X_nan[ind, 0] = np.nan
np.isnan(X_nan).sum()</pre>
```

```
from sklearn.impute import SimpleImputer

X_only_nan = X_nan[:, 0].reshape(-1, 1)
a = pd.DataFrame(X_only_nan, columns=["Source"])
imp = SimpleImputer(strategy='most_frequent')
imp.fit_transform(X_only_nan)
```

970

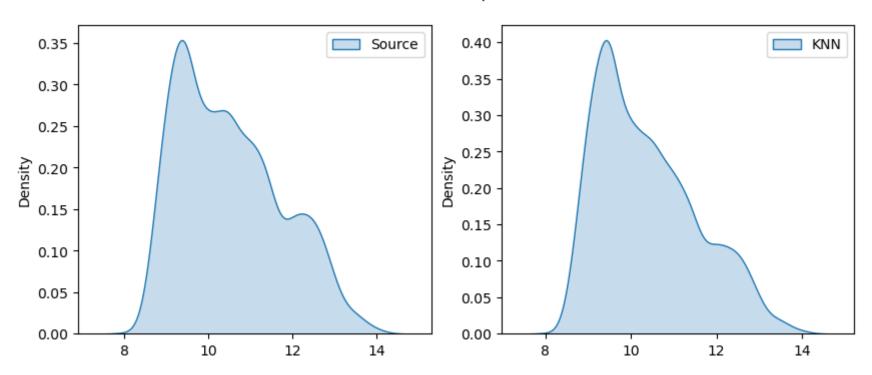
Alcohol - Imputer



Пример KNN Imputer

```
from sklearn.impute import KNNImputer
a = pd.DataFrame(X_only_nan, columns=["Source"])
knn_imp = KNNImputer(n_neighbors=2)
knn_imp.fit_transform(X_nan)[:, 0]
```

Alcohol - Imputer



Преобразование непрерывных переменных

- Простые преобразования:
 - □ Функции от исходной (log, exp, ...)





□ Нормализация (z-score, центрирование, сведение на [0,1])

$$v' = \frac{v - mean_A}{stand _ dev_A}$$
 $v' = \frac{v - min_A}{max_A - min_A}$

- Дискретизация (равные интервалы, равные группы, адаптивные интервалы с учетом отклика и т.д.)
- Адаптивные преобразования перебор простых и выбор лучшего по некоторому критерию:
 - □ Нормальность распределения результата
 - □ Корреляция с откликом
 - □ Оптимальная дискретизация

Преобразование категориальных переменных

Level	D{\wedge}	$D_{\scriptscriptstyle B}$	D _C	$D_{\mathcal{D}}$	D _E	D_F	D _C	D _H	D.
A	1	0	0	0	0	0	0	0	0
В	0	1	0	0	0	0	0	0	0
С	0	0	1	0	0	0	0	0	0
D	0	0	0	1	0	0	0	0	0
E	0	0	0	0	1	0	0	0	0
F	0	0	0	0	0	1	0	0	0
G	0	0	0	0	0	0	1	0	0
Н	0	0	0	0	0	0	0	1	0
I	0	0	0	0	0	0	0	0	1

- Бинарное кодирование
- Выделение категории редких признаков
- Группировка признаков по поведению отклика (будет подробнее позже)

Level	N _i	ΣΥ _i	p _i
Α	1562	430	0.28
В	970	432	0.45
С	223	45	0.20
D	111	36	0.32
E	85	23	0.27
F	<u>50</u>	20	0.40
G	23	8	0.35
• н	17	5	0.29
1	12	6	0.50
J	5	5	1.00

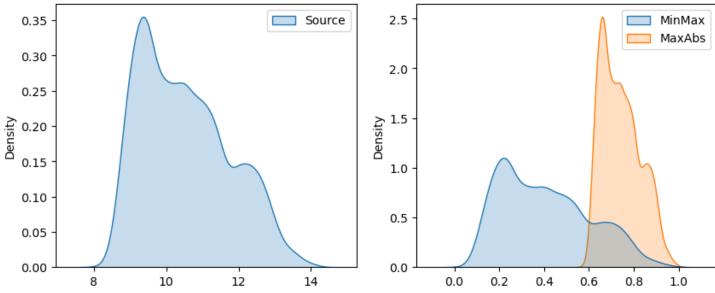
Преобразование непрерывных переменных (Normalization)

```
X_{-} = X["alcohol"].values.reshape(-1, 1)
```

```
from sklearn.preprocessing import MinMaxScaler, MaxAbsScaler
a = pd.DataFrame(X_, columns=["Source"])

fig, axes = plt.subplots(ncols=2, figsize=(10, 4))
fig.suptitle("Alcohol - Normalization")
sns.kdeplot(a[["Source"]], ax=axes[0], fill=True)

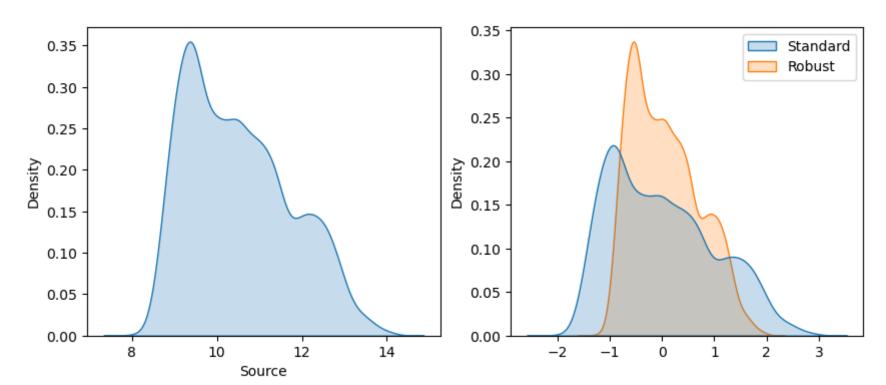
mm = MinMaxScaler().fit_transform(X_)
ma = MaxAbsScaler().fit_transform(X_)
```





```
from sklearn.preprocessing import StandardScaler, RobustScaler
st_sc = StandardScaler().fit_transform(X_)
rb_sc = RobustScaler().fit_transform(X_)
```

Alcohol - Standartization

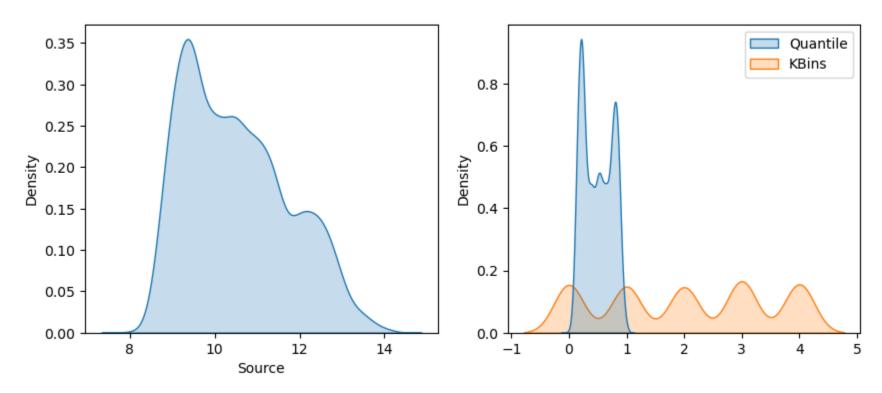




```
from sklearn.preprocessing import QuantileTransformer, KBinsDiscretizer

q_tr = QuantileTransformer(n_quantiles=5).fit_transform(X_)
kbn = KBinsDiscretizer(encode="ordinal").fit_transform(X_)
```

Alcohol - Discretization



Преобразование категориальных переменных

```
from sklearn.preprocessing import LabelEncoder
print("quality", quality[-5:, 0])
le = LabelEncoder()
labels = le.fit_transform(quality)
print("Classes", le.classes_)
print("LabelEncoder")
print(labels[-5:])
from sklearn.preprocessing import OneHotEncoder
print("quality", quality[-5:, 0])
ohe = OneHotEncoder()
code = ohe.fit_transform(quality).toarray()
print("OneHotEncoder")
print(code[-5:])
```

```
quality [6 5 6 7 6]
Classes [3 4 5 6 7 8 9]
LabelEncoder
[3 2 3 4 3]
```

```
quality [6 5 6 7 6]
OneHotEncoder
[[0. 0. 0. 1. 0. 0. 0.]
[0. 0. 1. 0. 0. 0. 0.]
[0. 0. 0. 1. 0. 0. 0.]
[0. 0. 0. 1. 0. 0. 0.]
[0. 0. 0. 1. 0. 0.]
```

м

Основные типы алгоритмов кластеризации

- Иерархические:
 - □ Создается иерархическая декомпозиция исходного множества объектов в соответствии с некоторой стратегией «объединения» (восходящая кластеризация) или «разбиения» (нисходящая)
- На основе группировки (partitioning):
 - Направленный перебор вариантов разбиения исходного множества объектов, выбор лучшего по некоторому критерию
 - □ k-means, k-medoids
- На основе связности:
 - Кластеры ищутся в виде связных областей с помощью локальной оценки числа ближайших соседей
- Модель-ориентированые (статистические):
 - □ Выбирается некоторая гипотеза (параметрическая модель) о структуре кластеров и находятся, параметры, наилучшим образом приближающие эту модель

٧

Natural Grouping Criterion

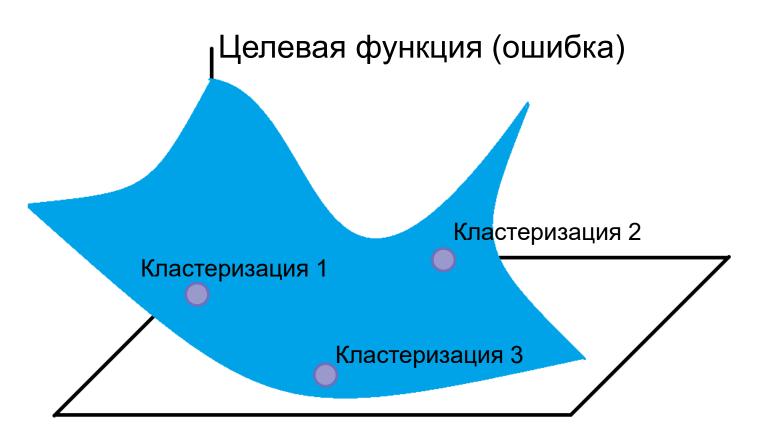
Мера похожести объектов

$$F = \frac{\sum_{k} \sum_{l,m} \Phi_{1} \binom{\text{расстояние между}}{\text{наблюдениями } x_{l} \text{ и } x_{m} \text{ в кластере } k}}{\sum_{i,j} \Phi_{2} (\text{расстояние между кластерами } i \text{ и } j)}$$

Мера близости кластеров

- Большое межкластерное расстояние → F уменьшается
- Малое внутрикластерное расстояние → F уменьшается

Оптимизация NGC



Рассматриваем значения целевой функции при различных кластеризациях и выбираем наименьшее



Типы алгоритмов

По оптимизируемой функции

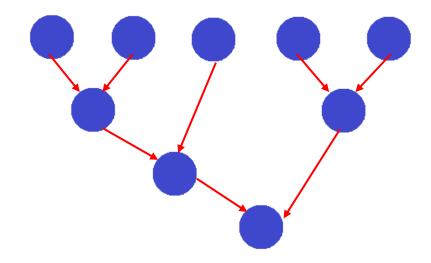
- Оптимизирующие NGC
 - □ Группировка (разбиение) (например K-means)
 - □ Иерархические
- Оптимизирующие NGC в условиях ограничений
 - □ Параметрическое семейство алгоритмов (Expectation-Maximization)
 - □ Непараметрическое семейство алгоритмов (Density / Kernel-based)

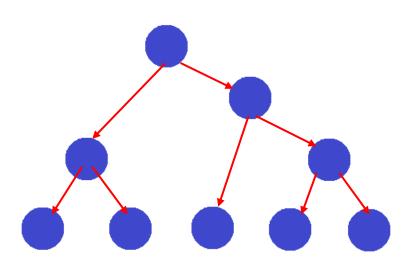
Иерархическая кластеризация

Способ добавления объектов в кластеры

Восходящая («склейка»)

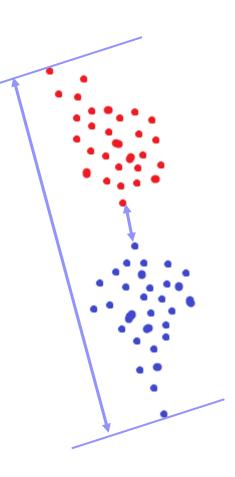
Нисходящая («разбиение»)





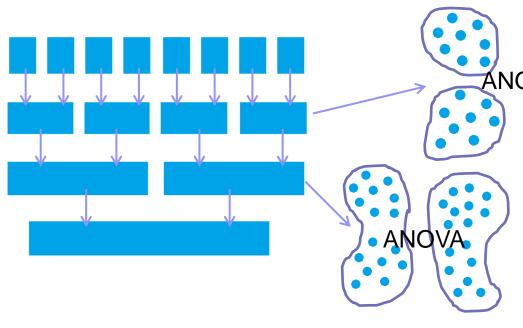
Оценка близости кластеров

- Расчет расстояния на основе попарных расстояний между элементами различных кластеров:
 - □ Полное связывание: наибольшее попарное расстояние. Дает компактные сферические кластеры.
 - □ Среднее связывание: усредненное попарное расстояние. Редко используется.
 - □ Единственное связывание: наименьшее попарное расстояние. Дает «растянутые» кластеры сложной формы.
 - Центроидное связывание: расстояние между центрами (мат. ожидание) кластеров.
 - □ Другие методы (например метод Ward'a минимизирует внутрикластерные дисперсии или другую целевую функцию)



Стандартные меры связывания

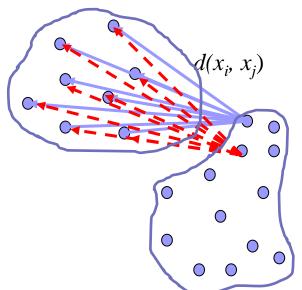
Ward использует ANOVA

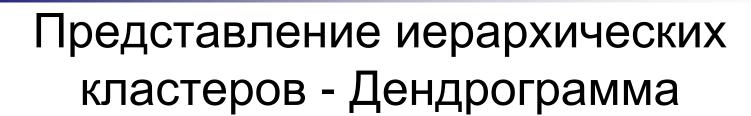


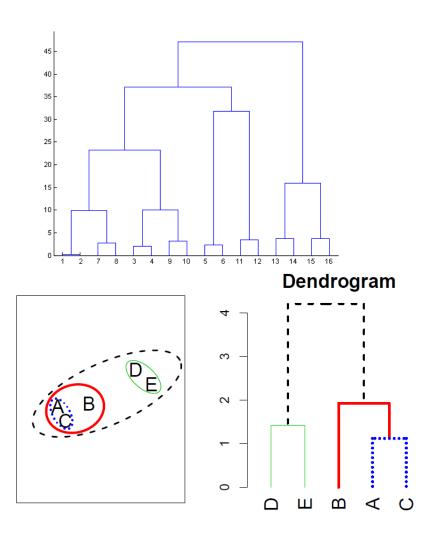
$$D_{KL} = \frac{\left\|\overline{x}_K - \overline{x}_L\right\|^2}{\left(\frac{1}{n_K} + \frac{1}{n_L}\right)}$$

■ Среднее связывание

$$D_{KL} = \frac{1}{n_K n_L} \sum_{i \in C_K} \sum_{j \in C_L} d(x_i, x_j)$$



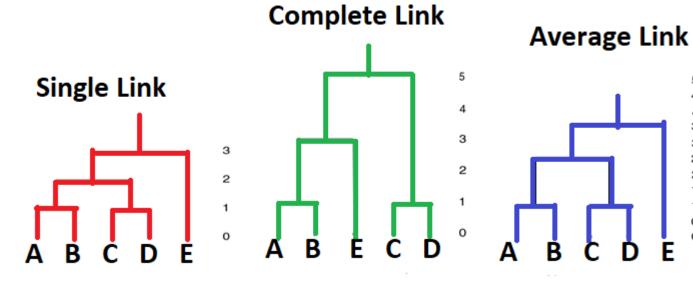




- бинарное дерево, описывающее все шаги разбиения
- Корень общий кластер,
 листья элементы
- «Высота» ветвей (до пересечения) – порог расстояния «склейки» («разделения»)
- Результат кластеризации – «срез» дендрограммы



	Α	В	С	D	E
Α	0	1	2	2	3
В	1	0	2	4	3
С	2	2	0	1	5
D	2	4	1	0	3
Ε	3	3	5	3	0



2.5

1 0.5

v

Обсуждение иерархической кластеризации

■ Достоинства:

- □ Очень просто и понятно, легко реализовать
- □ Наглядные дендрограммы
- □ Нет метапараметров

Недостатки:

- п число кластеризуемых объектов
- жадный алгоритм локальная оптимальность с точки зрения минимизации внутриклассовых расстояний и максимизации межклассовых
- □ относительно слабая интерпретируемость

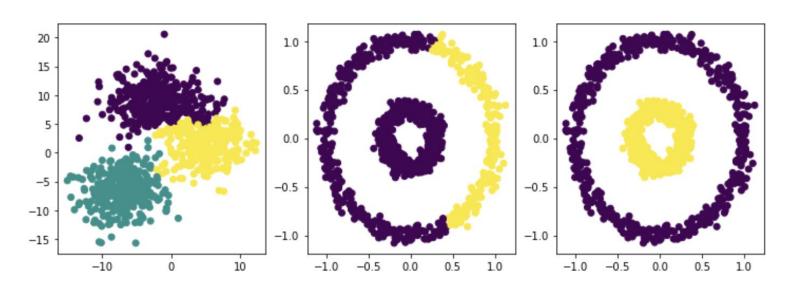
Пример использования

```
from sklearn.cluster import AgglomerativeClustering

fig, axes = plt.subplots(ncols=3, figsize=(12,4))
agg_bl = AgglomerativeClustering(n_clusters=3)
axes[0].scatter(X_blob[:, 0], X_blob[:, 1], c=agg_bl.fit_predict(X_blob))

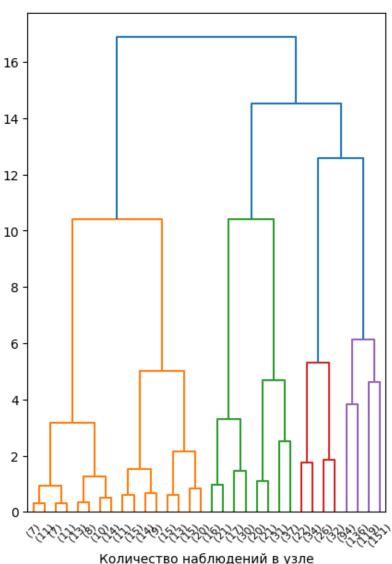
agg_cl = AgglomerativeClustering(n_clusters=2)
axes[1].scatter(X_cl[:, 0], X_cl[:, 1], c=agg_cl.fit_predict(X_cl))

agg_cl1 = AgglomerativeClustering(n_clusters=2, linkage="single")
axes[2].scatter(X_cl[:, 0], X_cl[:, 1], c=agg_cl1.fit_predict(X_cl))
```



Пример использования дендрограммы

```
from scipy.cluster.hierarchy import dendrogram
def plot_dendrogram(model, **kwargs):
    counts = np.zeros(model.children_.shape[0])
    n_samples = len(model.labels_)
    for i, merge in enumerate(model.children_):
        current_count = 0
        for child_idx in merge:
            if child_idx < n_samples:</pre>
                current_count += 1
            else:
                current_count += counts[child_idx - n_samples]
        counts[i] = current_count
    linkage_matrix = np.column_stack(
        [model.children_, model.distances_, counts]
    ).astype(float)
    dendrogram(linkage_matrix, **kwargs)
    plt.xlabel("Количество наблюдений в узле")
model = AgglomerativeClustering(distance_threshold=0,
                                 n_clusters=None)
model = model.fit(X_cl)
plot_dendrogram(model, truncate_mode="level", p=4)
```



Пример использования с матрицей данных и матрицей расстояний на основе Jaccard

```
df = pd.read_csv("C:\\SAS\\edu\\course\\DM 2017\\assc_TRANSACTION.csv")
df=df.groupby("CUSTOMER")["PRODUCT"].value_counts().unstack(fill_value=0)
df.head(5)
```

0.727273

1 0.727273 0.000000 0.833333 0.923077

2 0.833333 0.833333 0.000000 0.833333 0.833333

0.444444 0.923077 0.833333 0.000000 0.833333

0.923077

0.833333

0.600000 0.444444 0.727273 0.727273

 $0.600000 \quad 0.727273 \quad 0.833333 \quad 0.833333 \quad 0.000000 \quad 1.000000 \quad 0.727273 \quad 0.923077 \quad 0.923077 \quad 0.833333 \quad \dots \quad 0.727273 \quad 0.916667 \quad 0.444444 \quad 0.727273 \quad 0.833333 \quad \dots \quad 0.727273 \quad 0.916667 \quad 0.91667 \quad 0.9167 \quad 0.91667 \quad 0.91667 \quad 0.91667 \quad 0.91667 \quad 0.91667 \quad 0.91667 \quad 0.9167 \quad 0.9167 \quad 0.9167$

```
        PRODUCT
        apples
        artichok
        avocado
        baguette
        bordeaux
        bourbon
        chicken
        coke
        corned_b
        cracker
        ham
        heineken
        hering
        ice_crea
        olives
        peppers

        CUSTOMER

        0
        0
        0
        0
        0
        1
        0
        0
        1
        0
        1
        1
        0
        1
        1
        0

        1
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        1
        1
        0
        1
        1
        0
        1
        0

        2
        0
        1
        1
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        1
        1
        0
        0
        0

        2
        0
        1
        1
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        1
        1
        1
        0
        0
        0

        3
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0
        0</th
```

0.727273 0.444444 0.727273 ... 0.833333 0.818182 0.600000

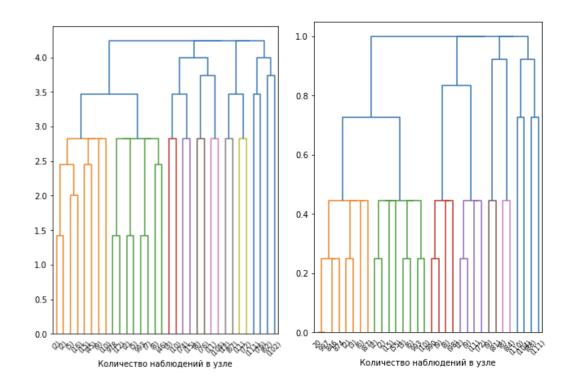
0.833333 ... 0.444444

0.916667

0.833333 0.727273 0.833333

0.923077

Пример использования с матрицей данных и матрицей расстояний на основе Jaccard



Кластеризация на основе строгой группировки (partitioning):

- Основная задача:
 - □ Найти такое разбиение С исходного множества X из N объектов на K непересекающихся подмножеств C_k, покрывающих X, чтобы внутриклассовое расстояние было минимальным:

$$\min_{C_i \cap C_j = \emptyset, \bigcup C_i = X} \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} \sum_{x' \in C_i} d(x, x')$$

- Точное решение перебор с отсечением
 - □ метод «ветвей и границ», но число комбинаций неприемлемо даже для 100 объектов:
- Эвристические методы:
- $S(N,K) = \frac{1}{K!} \sum_{i=1}^{K} (-1)^{K-i} {K \choose i} K^{N}$
- □ K-means (прототип кластера мат. ожидание m), K-medoids (прототип кластера средний элемент)
- □ ищется локальный минимум

$$\min_{C_i \cap C_i = \emptyset, \bigcup C_i = X} \sum_{i=1}^K \sum_{x \in C_i} d(m_i, x)$$



Переборные алгоритмы разбиения

- 1. Начальные приближения центров кластеров и отнесение каждого наблюдения к одному (ближайшему) из центров
- 2. Расчет штрафной функции для всех вариантов переноса наблюдения из кластера в кластер
- 3. Выбор лучшего переноса
- 4. Повторение Шагов 2-3 до остановки

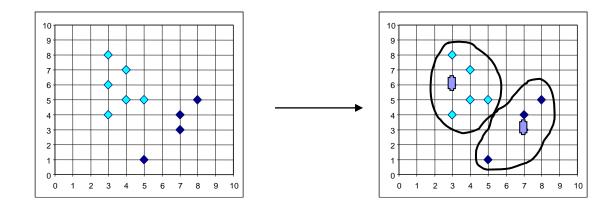
М

K-Medoids

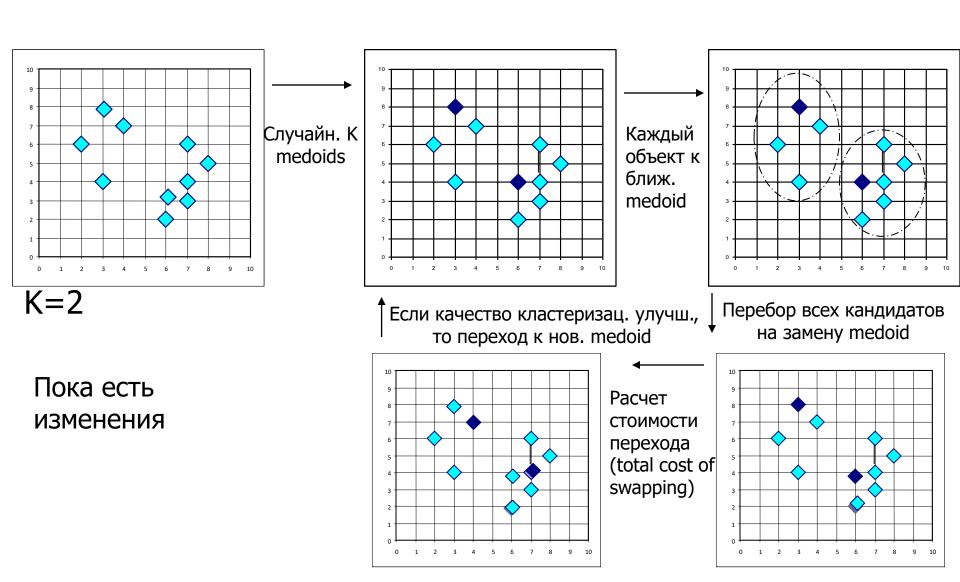
- K-Medoids:
 - □ Идея: вместо мат. ожидания кластера ищется представительный («наиболее центральный») объект medoid
 - □ Процесс: случайная инициализация, переход к новому medoid, если это улучшает целевую функцию:

$$\min_{C_i \cap C_j = \emptyset, \bigcup C_i = X} \sum_{i=1}^K \sum_{x, m_i \in C_i} d(m_i, x)$$

- НО: не масштабируется и вычислительно неэффективный:
 - □ O(K(N-K)²) для каждой итерации

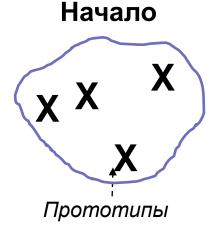


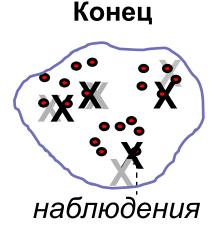
Алгоритм K-Medoids



м

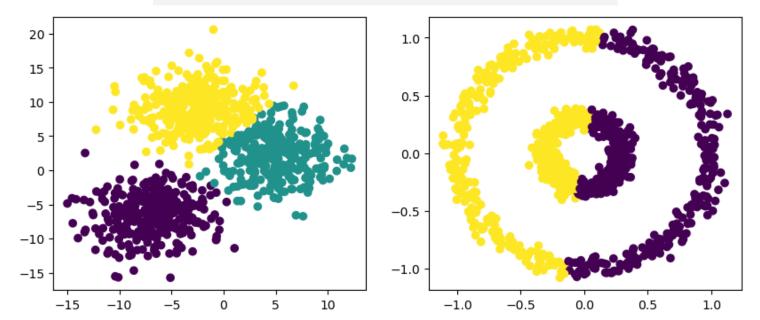
Основные проблемы строгой группировки



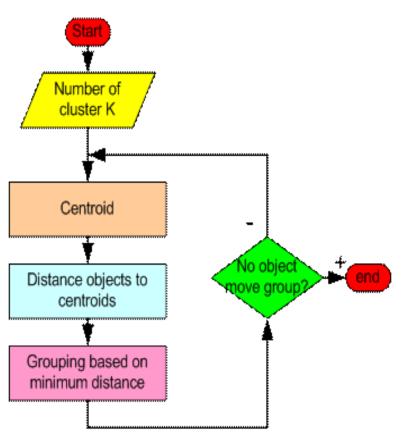


- Угадать число кластеров и хорошие начальные приближения
- Сферические кластеры только
- Влияют начальные приближения, выбросы, порядок обхода выборки
- Не находит глобально оптимального решения!!!!

Пример использования



Метод K-Means

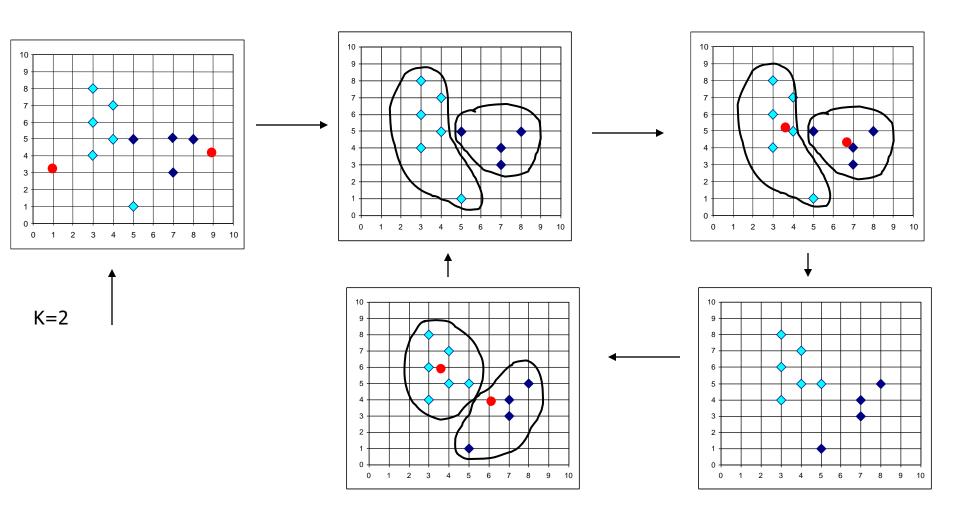


- Шаг 0. Инициализация:
 - произвольное разбиение на заданное число кластеров К (где значение К выбирается по ССС на основе иерархической кластеризации)
- Шаг 1. Поиск центров: \square Для всех К кластеров $m_i = \sum_{x \in C_i} x / \|C_i\|$
- Шаг 2. Расчет расстояний до центров:
 - Для всех N объектов и К кластеров $d(m_i,x) = \sum_{x \in C} x / \|C_i\|$ Шаг 3. Выбор ближайшего кластера:

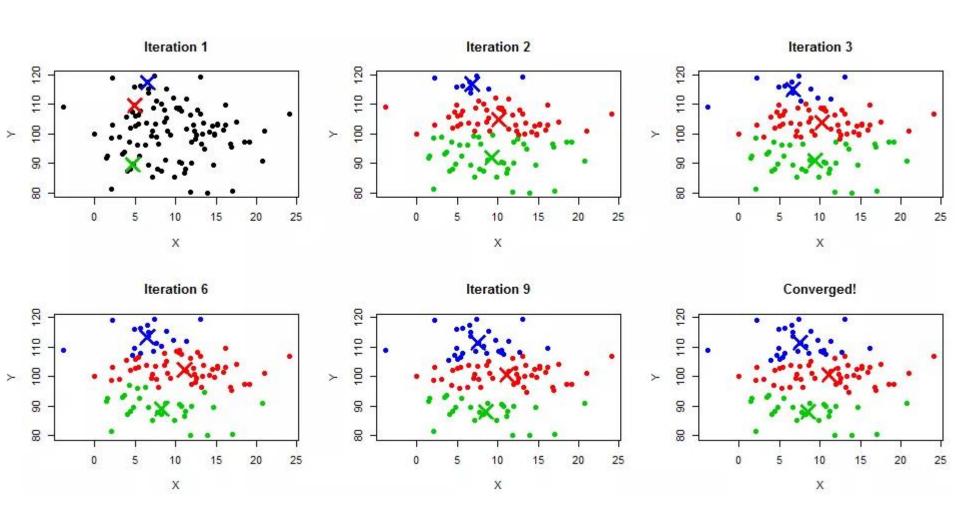
$$x \in C_i \Leftrightarrow i = \min_i d(m_j, x)$$

Если были перестановки, то Шаг 1.

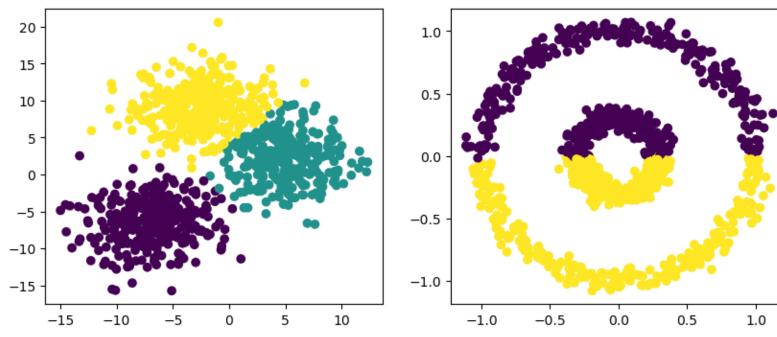
Пример



k-Means алгоритм



Пример использования



M

Особенности *K-Means*

- Достаточно быстрый
- Локальный экстремум:
 - □ Глобальный можно искать «разумным» перебором: имитация отжига, генетические алгоритмы и т.д.
 - □ B SAS на основе нескольких инициализаций
- Недостатки
 - □ Числовые данные (иначе как найти центр?) моды, центр кластера число (для числовых атрибутов)
 - □ Необходимо задавать К заранее (есть методы «отбора» К)
 - □ Чувствительность к шуму и выбросам, кластеры сферической формы

×

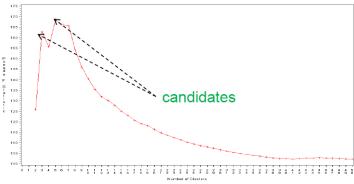
Определение числа кластеров

■ По сути – перебор моделей с разным числом кластеров и выбор по некоторому критерию, например Pseudo-F (Calinski and Habarasz, 1974)

$$W_{j} = \sum_{i \in C_{j}} \| \mathbf{T}(v_{i}) - \overline{\mathbf{T}}_{j} \|^{2} \qquad Q = \sum_{i=1}^{V} \| \mathbf{T}(v_{i}) - \overline{\mathbf{T}} \|^{2}$$

- □ N- число объектов,
- □ G число кластеров,
- W-сумма внутри-кластерных квадратов расстояний,
- □ Q сумма всех кв. расстояний до общего центра

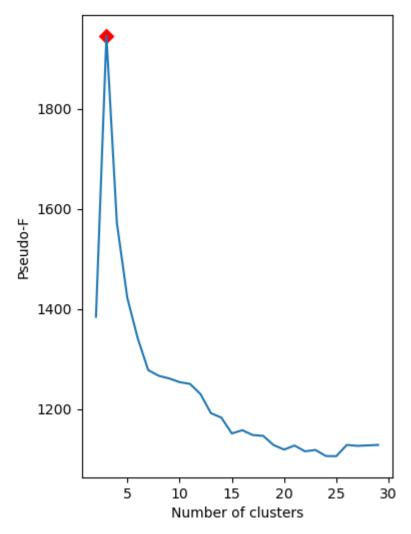
$$pseudoF = \frac{(Q - \sum_{g=1}^{G} W_g)/(G - 1)}{\sum_{g=1}^{G} W_g/(N - G)}$$



□ Выбирается вариант с максимальным *pseudoF*

Пример использования

```
def sum_dist_to_center(X):
    center = np.mean(X, axis = 0)
    return ((X - center)**2).sum()
def choose_num_clusters(X, max_clust = 30):
    N = X.shape[0]
    Q = sum_dist_to_center(X)
   pseudo_f = np.array([])
   for G in range(2, max_clust):
        clustering = KMeans(n_clusters = G).fit(X)
        W = 0
        for 1 in range(G):
            elems = X[clustering.labels_ == 1]
            W += sum_dist_to_center(elems)
        fisher_stat = ((Q - W)/(G - 1))/(W/(N - G))
        pseudo_f = np.append(pseudo_f, fisher_stat)
    plt.plot(range(2, max_clust), pseudo_f)
    ind_best_clust = np.argmax(pseudo_f)
    plt.scatter(ind_best_clust + 2,
                pseudo_f[ind_best_clust],
                color="r", marker="D", s=50)
    plt.xlabel("Number of clusters")
    plt.ylabel("Pseudo-F")
    return ind_best_clust + 2
k = choose_num_clusters(X_blob)
```



1

Однородность, полнота и V-мера (если все-таки есть отклик)

- Пусть *n* число наблюдений, С число классов, К число кластеров
- $lacktriangleright n_{c,k}$ число наблюдений класса с и кластера k
- H(C) энтропия классов
- H(C|K) условная энтропия классов
- Homogeneity кластер содержит только членов одного класса
- Completeness все члены класса относятся к одному и тому же кластеру
- V-measure гармоническое среднее

```
score_funcs = [
    ("Homogen", metrics.homogeneity_score),
    ("Complete", metrics.completeness_score),
    ("V-measure", metrics.v_measure_score)
]
```

$$H(C|K) = -\sum_{c=1}^{|C|} \sum_{k=1}^{|K|} rac{n_{c,k}}{n} \cdot \log\left(rac{n_{c,k}}{n_k}
ight)$$

$$H(C) = -\sum_{c=1}^{|C|} \frac{n_c}{n} \cdot \log\left(\frac{n_c}{n}\right)$$

$$h = 1 - \frac{H(C|K)}{H(C)}$$

$$c = 1 - \frac{H(K|C)}{H(K)}$$

$$v = 2 \cdot \frac{h \cdot c}{h + c}$$

.

Другие метрики (если все-таки есть отклик)

- Пусть С истинный класс,К результат кластеризации
- Индекс Рэнда
 - □ а кол-во пар элементов: C = K
 - □ b кол-во пар элементов: С != K
 - \square $C_2^{n_{samples}}$ кол-во всевозможных пар
 - Не гарантирует малое значение для случайного прогноза
- Скорректированный индекс Рэнда снижение ценности случайных маркировок

```
score_funcs = [
    ("Rand index", metrics.rand_score),
    ("ARI", metrics.adjusted_rand_score)
]
```

$$RI = \frac{a+b}{C_2^{n_{samples}}}$$

$$ARI = \frac{RI - E[RI]}{\max(RI) - E[RI]}$$

Пример использования

```
def apply_clustering(X, y, score_func, cl_range):
           scores = np.zeros(len(cl_range))
           for i, n_clust in enumerate(cl_range):
               cl = KMeans(n_clusters = n_clust).fit(X)
               scores[i] = score_func(y, cl.labels_)
           return scores
       cl_range = range(2, 15)
       plots, names = [], []
       for marker, (name, func) in zip("d^vx.,", score_funcs):
           scores = apply_clustering(X_blob, y_blob, func, cl_range)
           plots.append(plt.errorbar(cl_range, scores, alpha=0.8,
                                       linewidth=1, marker=marker)[0])
           names.append(name)
  1.0
  0.8
Score value
  0.6
             Homogen
  0.4
             Complete
            V-measure
  0.2

    Rand index

  0.0
                                                  10
                                                            12
                                                                      14
                                Number of clusters
```

M

Непараметрическая кластеризация на основе связности

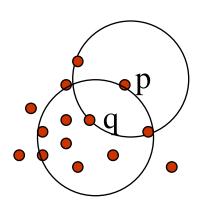
- Основные свойства:
 - □ Произвольная форма кластеров
 - □ Работа в условиях шума
 - □ Один проход базы
 - □ Недостаток: нужны параметры для «тонкой настройки»
- Популярные алгоритмы:
 - □ На основе расстояний DBSCAN: Ester, et al. (KDD'96)
 - □ <u>На основе оценки плотности DENCLUE</u>: Hinneburg & D. Keim (KDD'98)

٠,

DBSCAN: основные принципы

- Важные параметры:
 - □ Eps: радиус области поиска ближайших соседей
 - □ MinPts: минимальное число ближайших соседей в Ерѕ-области
- Множество ближайших соседей:
 - \square $N_{Eps}(p)$: {q belongs to D | dist(p,q) <= Eps}
- Непосредственно достижимые точки:
 - □ Точка p напрямую непосредственно достижима из q с учетом. Eps, MinPts, если p принадлежит $N_{Eps}(q)$
- Ядровая точка:

$$|N_{Eps}(q)| >= MinPts$$



MinPts = 5

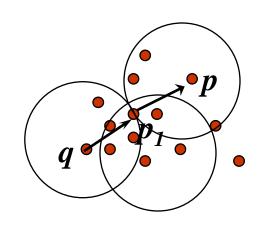
Eps = 1 cm



DBSCAN: основные принципы

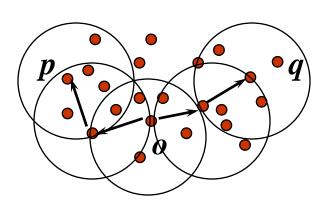
■ Достижимость:

□ Точка p достижима из q с учетом Eps, MinPts, если существует путь p_1 , ..., p_n , $p_1 = q$, $p_n = p$ такой, что p_{i+1} непосредственно достижима из p_i



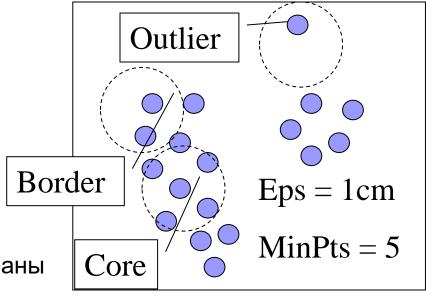
Связность:

□ Точка р связана с q с учетом Eps, MinPts, если существует точка о такая, что обе точки р и q достижимы из о с учетом Eps и MinPts.

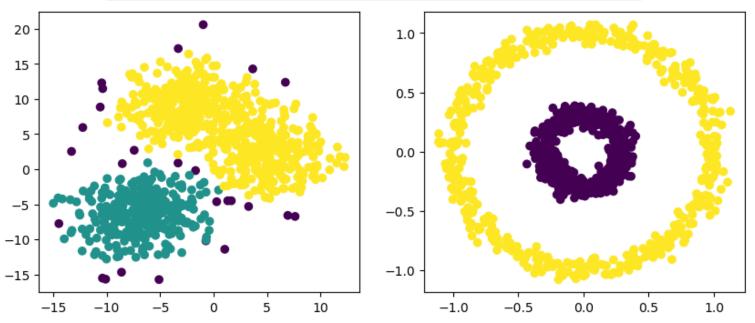


DBSCAN: Density Based Spatial Clustering of Applications with Noise

- Основан на понятии связного кластера:
 - □ Кластер определен как максимальное множество связных точек
- Позволяет находить кластеры произвольной формы в условиях шума
- Процедура:
 - Произвольный выбор точки р
 - □ Выбор всех достижимых из р
 точек с учетом Eps и MinPts.
 - □ Если *p* ядровая, то кластер сформирован
 - □ Если *р* граничная или выброс,то обработка следующей точки
 - Продолжать пока не будут выбраны все точки



Пример использования



Kernel-приближение плотности распределения

N=100 points

```
from scipy.stats import norm
                                                                  kernel = 'gaussian
                                                                  kernel = 'tophat'
from sklearn.neighbors import KernelDensity
                                                            0.35
                                                                  kernel = 'epanechnikov'
                                                                  input distribution
                                                            0.30
N = 100
X = np.concatenate(
                                                            0.25
    (np.random.normal(0, 1, int(0.3 * N)),
     np.random.normal(5, 1, int(0.7 * N)))
                                                            0.20
)[:, np.newaxis]
                                                            0.15
X plot = np.linspace(-5, 10, 1000)[:, np.newaxis]
                                                            0.10
true dens = (0.3 * norm(0, 1).pdf(X plot[:, 0])
                                                            0.05
              + 0.7 * norm(5, 1).pdf(X plot[:, 0]))
                                                            0.00
fig, ax = plt.subplots()
ax.fill(X plot[:, 0], true dens, fc='black', alpha=0.2,
        label='input distribution')
colors = ['navy', 'cornflowerblue', 'darkorange']
kernels = ['gaussian', 'tophat', 'epanechnikov']
for color, kernel in zip(colors, kernels):
    kde = KernelDensity(kernel=kernel, bandwidth=0.5).fit(X)
    log dens = kde.score samples(X plot)
    ax.plot(X plot[:, 0], np.exp(log dens), color=color, lw=2,
             linestyle='-', label=f"kernel = '{kernel}'")
ax.legend(loc='upper left')
ax.plot(X[:, 0], -0.005 - 0.01 * np.random.random(X.shape[0]), '+k')
plt.show()
```

7

Поиск «оврагов» и «пиков» плотности распределения

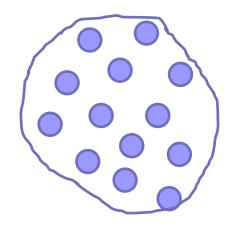
«овраг»

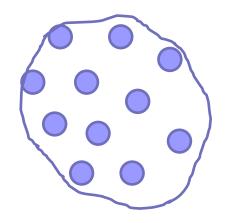
Mода 1 (cluster 1)

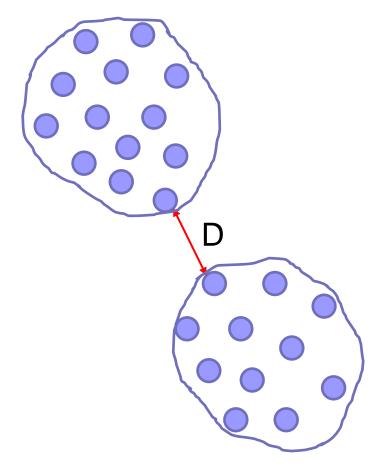
Moдa 2 (cluster 2)

Двух шаговое объединение кластеров

Поиск кластеров по модам





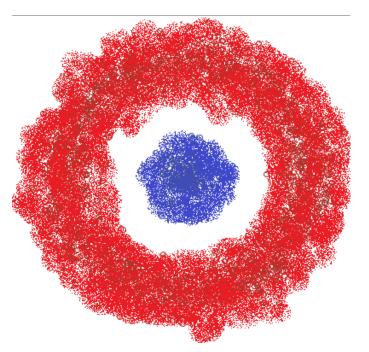


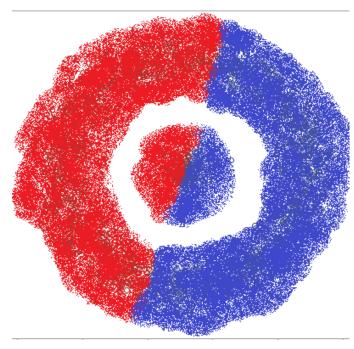
Применение Single Linkage

Суть двух-шагового объединения

- На первом шаге строятся изолированные кластеры по оценке плотности распределения.
- На втором шаге проверяется, что кластер имеет размер больше или равный "*n*". Если кластер кандидат на «объединение», то используется single linkage для склейки.

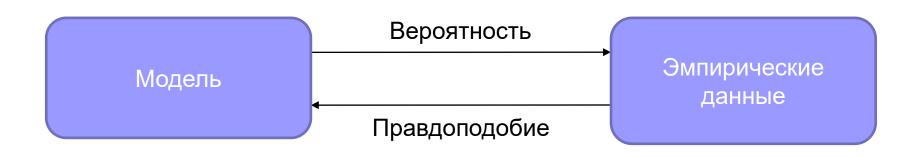
Достоинства непараметрической кластеризации





- Хорошие результаты для компактных кластеров.
- Находит кластеры сложной формы.
- Менее чувствительна к выбросам, шкалам и зависимостям в пространстве признаков.
- Не требует указывать число кластеров заранее.

Общая идея параметрического подхода в кластеризации (и не только)



- Модель описывает процесс порождения эмпирических данных в терминах теории вероятности (например, плотность распределения для непрерывных данных)
- Наиболее общий подход оценки параметров модели через функцию правдоподобия

Функция правдоподобия Формула Байеса

$$P(Model \mid Data) = \frac{P(Data \mid Model)P(Model)}{P(Data)}$$

<u>Функция правдоподобия</u> – совместное распределение выборки из параметрического распределения как функция параметра модели.

- Задача найти «лучшую» модель, ту, которая наиболее точно описывает эмпирические данные.
- Функция правдоподобия функция модели (параметров модели) при фиксированных данных.
- Спецификация модели «искусство» (не процедура), фиксируется тип модели (например, распределение), а ищутся «лучшие» параметры.
- Для сложных задач модель = «смесь» (линейная комбинация) распределений.

М

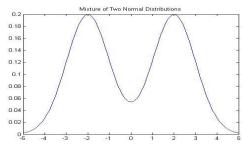
Примеры

- Испытания Бернулли:
 - □ Пусть дана последовательность {0,1}: 0,1,1,0,0,1,1,0
 - □ Ищем модель в классе распределений B(p): $P(X=x)=p^x(1-p)^{1-x}$
 - \square Задача найти наилучший параметр р: $\operatorname{argmax}_p P(Data|B(p))$
- Смесь нормальных распределений:
 - □ Пусть дана выборка, например, рост людей:185,140,134,150,170 ...
 - □ Предполагаем нормальное распределение, но в среднем женщины ниже мужчин, а значит «смесь» распределений:

$$\pi_1 N(\mu_1, \sigma_1) + \pi_2 N(\mu_2, \sigma_2)$$

- $^{\square}$ где: $N(\mu, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} e^{-\frac{1}{2\sigma}(x-\mu)^2}$
- □ Задача найти параметры смеси:

$$\underset{\pi_{1},\pi_{2},\mu_{1},\mu_{2},\sigma_{1},\sigma_{2}}{\arg\max} P(Data \mid \pi_{1},\pi_{2},\mu_{1},\mu_{2},\sigma_{1},\sigma_{2})$$



м

Оценка максимального правдоподобия

- Точечная оценка параметров, которая максимизирует функцию правдоподобия при фиксированной реализации выборки.
- **Е**СЛИ $A_1,...,A_n$ независимые одинаково распределенные сл. вел.: $P(A_1,...,A_n) = \prod_{i=1}^n P(A_i)$
- l(Data|Model) = log(P(Data|Model)) логарифмическая функция правдоподобия:
 - □ log монотонная функция, точки экстремумов совпадают
 - □ вместо произведения сумма логарифмов
- Максимум функции правдоподобия в нуле производных:
 - □ Для всех параметров тета:

$$\frac{\partial l(X \mid \theta_1, ..., \theta_n)}{\partial \theta_i} = 0$$

□ Для нахождения максимума решаем полученную систему уравнений

Пример с распределением Бернулли

$$L(p) = P(0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 1|p)$$

$$= P(0|p)P(1|p) \dots P(1|p)$$

$$= (1-p)p \dots p$$

$$= p^{4}(1-p)^{4}$$

Надо найти р, максимизирующий логарифмическое правдоподобие $l(p) = Log \ P(Data/B(p))$

$$\frac{\ell(p)}{dp} = \frac{\log L(p) = 4\log(p) + 4\log(1-p)}{\frac{d\ell(p)}{dp}} = \frac{4}{p} - \frac{4}{1-p} \equiv 0$$

$$\rightarrow p = \frac{1}{2}$$

м

Скрытые (латентные) переменные и EM алгоритм

- Задача кластеризации как оценка скрытых (латентных) переменных «меток» кластеров:
 - □ Пусть Data = {x(1),x(2),...x(n)} набор сл. векторов «наблюдений»
 - Пусть $H = \{z(1), z(2), ... z(n)\}$ множество соответствующих значений скрытой величины Z, где z(i) соответствует x(i)
 - □ Считаем, что Z дискретна.
- Оценка скрытых (ненаблюдаемых) величин цель EM
- Приложения ЕМ:
 - □ кластеризация
 - □ заполнение пропущенных значений в выборке
 - □ поиск скрытых состояний марковской модели

М

ЕМ Алгоритм

■ Логарифмическое правдоподобие наблюдаемых данных:

$$l(\theta) = \log p(D \mid \theta) = \log \sum_{H} p(D, H \mid \theta)$$

- Нужно оценить не только параметры $\hat{\theta}$, но и Н
- Пусть Q(H) есть распределение вероятности скрытых величин
- Неравенство Дженсона (для выпуклой функции):

$$arphi\left(rac{\sum a_i x_i}{\sum a_i}
ight) \leq rac{\sum a_i arphi(x_i)}{\sum a_i}; \qquad \ell(heta) \ = \ \log \sum_H p(D,H| heta) \ = \ \log \sum_H Q(H) rac{P(D,H| heta)}{Q(H)} \ \geq \ \sum_H Q(H) log rac{P(D,H| heta)}{Q(H)} \ = \ \sum_H Q(H) log p(D,H| heta) + \sum_H Q(H) log rac{1}{Q(H)} \ = F(Q, heta)$$

ЕМ Алгоритм

- Процедура ЕМ (в цикле):
 - максимизация F по Q (тета зафиксированы)
 - максимизация F по тета (Q фиксировано)

E-step
$$Q^{k+1} = argmax_Q F(Q^k, \theta^k)$$

M-step
$$\theta^{k+1} = argmax_{\theta}F(Q^{k+1}, \theta^k)$$

- E-step: $Q^{k+1} = P(H|D, \theta^k)$
- M-step: $\theta^{k+1} = argmax_{\theta} \sum_{H} p(H|D, \theta^{k}) log p(D, H|\theta^{k})$

М

EM алгоритм для смеси нормальных распределений смесь нормаль

распределений смесь нормальных распределений
$$f(x) = \sum_{k=1}^{K} \pi_k f_k(x, \mu_k, \sigma_k)$$
 $P(k|x) = \frac{\pi_k f_k(x, \mu_k, \sigma_k)}{f(x)}$ E Step
$$\pi_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} P(k|x(i))$$
 $\mu_k = \frac{1}{n\pi_k} \sum_{i=1}^{n} P(k|x(i))x(i)$ $\sigma_k = \frac{1}{n\pi_k} \sum_{i=1}^{n} P(k|x(i))(x(i) - \mu_k)^2$

- Похоже по сути на k-means, но:
 - □ Оценка не только мат. ожидания, но и дисперсии (размер кластера)
 - «перекрывающиеся» кластеры, лучше с выбросами

Пример использования

