

## 高频电子线路公式大全

### 单级单调谐放大器

$$\text{谐振频率 } f_0 \quad f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC_\Sigma}} \quad C_\Sigma \text{ 为总电容}$$

$$\text{通频带 } BW_{0.7} \quad BW_{0.7} = \frac{f_0}{Q_e} \quad Q_e \text{ 为 LC 回路的有载品质因素}$$

$$\text{有载品质因素 } Q_e \quad Q_e = \frac{R_\Sigma}{\omega_0 L} = R_\Sigma \omega_0 C_\Sigma \quad R_\Sigma \text{ 为总电阻, } \omega_0 = 2\pi f_0$$

$$\text{矩形系数 } K_{0.1} \quad K_{0.1} = \frac{BW_{0.7}}{BW_{0.1}}$$

### 多级单调谐放大器

各级电压增益相同，即  $A_{u1} = A_{u2} = A_{u3} = \cdots = A_{un}$

总电压增益为：  $A_u = A_{u1} A_{u2} A_{u3} \cdots A_{un} = (A_{u1})^n$

总通频带为：  $BW_{0.7} = \sqrt{2^{\frac{1}{n}} - 1} \cdot \frac{f_0}{Q_e}$  (  $\frac{f_0}{Q_e}$  为单级单调谐放大器的通频带)

### 丙类谐振功率放大器

$$\text{效率 } \eta \quad \eta = \frac{P_O}{P_{DC}} = \frac{1}{2} \cdot \frac{I_{c1m} U_{cm}}{I_{c0} V_{CC}} = \frac{1}{2} \cdot \frac{\alpha_1(\theta) U_{cm}}{\alpha_2(\theta) V_{CC}} = \frac{1}{2} g_1(\theta) \xi$$

$\xi = \frac{U_{cm}}{V_{CC}}$  称为集电极电压利用系数；  $g_1(\theta) = \frac{I_{c1m}}{I_{c0}} = \frac{\alpha_1(\theta)}{\alpha_0(\theta)}$  称为集电极电流利用系数或波形系数。

$$\text{集电极耗散功率 } P_C \quad P_C = P_{DC} - P_O$$

$$\text{功率增益 } A_P \quad A_P = \frac{P_O}{P_i} \quad P_i \text{ 为基极输入功率}$$

$$\text{导电角 } \theta \quad \theta \approx \frac{U_{th} - V_{BB}}{U_{im}}$$

$$\text{输出功率 } P_O \quad P_O = \frac{1}{2} I_{c1m} U_{cm} = \frac{1}{2} I_{c1m}^2 R_P$$

$$\text{集电极直流电源供给功率 } P_{DC} \quad P_{DC} = I_{c0} V_{CC}$$

集电极基波分量函数表达式  $I_{c0} = i_{CM} \bullet \alpha_0(\varphi)$

$$I_{c1m} = i_{CM} \bullet \alpha_1(\varphi)$$

$$I_{cnm} = i_{CM} \bullet \alpha_n(\varphi)$$

其中  $\alpha_0(\varphi)$  为直流分量分解系数； $\alpha_1(\varphi)$  为基波分量分解系数。

### 丙类倍频器

输出功率  $P_{on}$  
$$P_{on} = \frac{1}{2} I_{cnm} U_{cnm}$$

效率  $\eta_n$  
$$\eta_n = \frac{P_{on}}{P_{DC}} = \frac{1}{2} \bullet \frac{I_{cnm} U_{cnm}}{I_{c0} V_{CC}}$$

### 正弦波振荡器平衡的条件

①相位平衡条件：  $\phi_A + \phi_F = 2n\pi$  ( $n=0,1,2,3,\dots$ )

②振幅平衡条件：  $AF=1$

### 正弦波振荡器起振的条件

①相位平衡条件：  $\phi_A + \phi_F = 2n\pi$  ( $n=0,1,2,3,\dots$ )

②振幅平衡条件：  $AF>1$

### 振荡频率的准确度和稳定度

绝对准确度  $\Delta f$  
$$\Delta f = f - f_0$$

相对准确度 
$$\frac{\Delta f}{f_0} = \frac{f - f_0}{f_0}$$
 ( $\frac{\Delta f}{f_0}$  称为相对频率准确度或相对频率偏差)

振荡频率的稳定度 = 
$$\frac{\Delta f_{\max}}{f_0} / \text{时间间隔}$$

### 电容三点式振荡器

振荡频率  $f_0$  
$$f_0 \approx f_p = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$
 其中  $C = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$

振荡反馈系数 
$$\beta = U_f / U_o = -C_1 / C_2$$

### 电感三点式振荡器

振荡频率  $f_0$  
$$f_0 \approx f_p = \frac{1}{2\pi\sqrt{(L_1 + L_2 + 2M)C}}$$

振荡反馈系数 
$$\beta = U_f / U_o = -(L_2 + M) / (L_1 + M)$$

### 克拉泼(Clapp)振荡器

$$\text{振荡频率 } f_0 \quad f_0 \approx \frac{1}{2\pi\sqrt{LC_3}}$$

### 西勒(Seiler)振荡器

$$\text{振荡频率 } f_0 \quad f_0 \approx \frac{1}{2\pi\sqrt{L(C_3 + C_4)}}$$

### 石英晶体振荡器

$$\text{串联谐振频率} \quad f_s = \frac{1}{2\pi\sqrt{L_q C_q}}$$

$$\text{并联谐振频率} \quad f_p = \frac{1}{2\pi\sqrt{L_q \frac{C_0 C_q}{C_0 + C_q}}} = f_s \sqrt{1 + \frac{C_q}{C_0}}$$

### RC 串并联选频网络

$$\text{反馈系数} \quad \beta = \frac{1}{3 + j(\omega RC - \frac{1}{\omega RC})}$$

$$\text{幅频特性} \quad F = \frac{1}{3 + j(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega})^2} \quad (\omega_0 = \frac{1}{RC})$$

$$\text{相频特性} \quad \varphi_F = -\arctan \frac{\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}}{3}$$

### 调幅波的基本性质

$$\text{低频调制信号} \quad u_{\Omega}(t) = U_{\Omega m} \cos \Omega t = U_{\Omega m} \cos 2\pi F t$$

$$\text{高频载波信号} \quad u_c(t) = U_{cm} \cos \omega_c t = U_{cm} \cos 2\pi f_c t$$

$$\begin{aligned} \text{调幅信号} \quad u_{AM}(t) &= (U_{cm} + k_a U_{\Omega m} \cos \Omega t) \cos \omega_c t \\ &= U_{cm} (1 + m_a \cos \Omega t) \cos \omega_c t \end{aligned}$$

$$\text{调幅系数} \quad m_a = \frac{U_{\max} - U_{\min}}{U_{\max} + U_{\min}}$$

双边带  $u_{DSB} = k_a u_{\Omega}(t) \cos \omega_c t = m_a U_{cm} \cos \Omega t \cos \omega_c t$

$$u_{DSB} = \frac{1}{2} m_a U_{cm} \cos(\omega_c - \Omega)t + \frac{1}{2} m_a U_{cm} \cos(\omega_c + \Omega)t$$

单边带 (上边带)  $u_{SSB} = \frac{1}{2} m_a U_{cm} \cos(\omega_c + \Omega)t$

不失真条件  $R_L C_L \leq \frac{\sqrt{1 - m_a^2}}{2\pi F_{\max} m_a}$

### 调频波与调相波的比较

调制信号 $u_{\Omega}(t) = U_{\Omega m} \cos \Omega t$		载波信号 $u_c(t) = U_{cm} \cos \omega_c t$	
调频信号		调相信号	
瞬时角频率	$\omega(t) = \omega_c + k_f u_{\Omega}(t)$ $= \omega_c + \Delta \omega_m \cos \Omega t$		$\omega(t) = \omega_c + k_p \frac{du_{\Omega}(t)}{dt}$ $= \omega_c - \Delta \omega_m \sin \Omega t$
瞬时相位	$\varphi(t) = \omega_c t + \int_0^t u_{\Omega}(t) dt$ $= \omega_c t - m_f \sin \Omega t$		$\varphi(t) = \omega_c t + k_p u_{\Omega}(t)$ $= \omega_c t + m_p \cos \Omega t$
最大角频偏	$\Delta \omega_m = k_f U_{\Omega m}$ $= m_f \Omega$ $= 2\pi \Delta f_m$		$\Delta \omega_m = k_p U_{\Omega m} \Omega$ $= m_p \Omega$
调制指数 (或最大相移 $\Delta \varphi_m$ )	$m_f = \frac{\Delta \omega_m}{\Omega}$ $= \frac{k_f U_{\Omega m}}{\Omega}$ $= \frac{\Delta f_m}{F}$		$m_p = k_p U_{\Omega m}$
数学表达式	$u_{FM}(t) = U_{cm} \cos[\omega_c t + k_f \int_0^t u_{\Omega}(t) dt]$ $= U_{cm} \cos[\omega_c t + m_f \sin \Omega t]$ $= U_{cm} \cos[\omega_c t + m_p \cos \Omega t]$		$u_{PM}(t) = U_{cm} \cos[\omega_c t + k_p u_{\Omega}(t)]$

最大频偏= $\frac{\Delta\omega_m}{2\pi}$  ；  $\Delta\omega_m$  为最大角频偏

$m_f$  的单位是 rad

$k_f$  的单位是  $\frac{Hz}{V}$

调角波频偏的宽度

$$BW = 2(m+1)F$$

$$BW = 2(\Delta f_m + F)$$