Libco 源码分析

状态:	文件标签:	Libco 源码分析						
[]草稿	版本:	V1.0						
[V] 修改中	作者:	张鸿						
[] 定稿	日期:	2018-8-26						

编辑历史

文件名称: Libco 源码分析												
文件说明:												
编辑历史:												
编辑时间 版本		作者	编辑内容	标记								
2018-8-26	1.0	张鸿	初稿									

目 录

目	录		••••••	3
1	说明]		4
2	什么	、是协程?		4
3	协程	e的原理	•••••	6
	3.1	函数调用栈		7
	3.2	保存&恢复上下文		9
	3.3	任务调度		11
	3.3.	1 co_resume	11	
	3.3.2	2 co_yield_ct	12	
	3.3	3 co_swap	12	
	3.4	协程同步		12
	3.4.	l co_cond_timedwait	12	
	3.4.2	2	12	
	3.4	3 co_cond_broadcast	12	
	3.4.4	4 co_eventloop	12	
	3.5	其它函数		14
	3.5.			
4	数据	B结构	•••••	15
	4.1	协程环境		15
	4.2	协程栈空间		17
	4.3	EPOLL		17
	4.1	双向链表		18
	4.2	定时器		18
5	НО	OK 机制		18

1 说明

libco 是腾讯开源的一个协程库, 主要应用于微信后台 RPC 框架;

https://github.com/Tencent/libco

2 什么是协程?

协程,又称微线程,纤程。英文名 Coroutine。协程是一种用户态的轻量级线程,协程的调度完全由用户控制,协程拥有自己的寄存器上下文和栈;

2.1 协程与线程的区别

- 1) 线程是通过内核来调度的,而协程是用户态调度的;
- 2) 线程进程都是同步机制,而协程则是异步;
- 3) CPU 密集型应用适用于单进程或者多进程, IO 密集型应用则适用于协程;

生产者与消息者示例:

```
void* Producer(void* args)
   co enable hook sys();
   stEnv_t* env= (stEnv_t*)args;
   int id = 0;
   while (true)
       stTask_t* task = (stTask_t*)calloc(1, sizeof(stTask_t));
       task->id = id++;
       env->task queue.push(task);
       printf("%s:%d produce task %d\n", __func__, __LINE__, task->id);
       co cond signal(env->cond);
       poll(NULL, 0, 3000);
   return NULL; //每3秒都会执行一次, 先打印 printf, 再执行这里;
void* Consumer(void* args)
   co enable hook sys();
   stEnv t* env = (stEnv t*)args;
   while (true)
       if (env->task_queue.empty())
           co cond timedwait(env->cond, -1);
           continue;
       stTask_t* task = env->task_queue.front();
       env->task queue.pop();
       printf("%s:%d consume task %d\n", __func__, __LINE__, task->id);
       free (task);
   return NULL;
int main()
   stEnv_t* env = new stEnv_t;
   env->cond = co cond alloc();
   stCoRoutine t* consumer routine;
   co_create(&consumer_routine, NULL, Consumer, env);
   co_resume(consumer_routine);
   stCoRoutine_t* producer_routine;
```

2.2 对称协程与非对称协程

对称协程指调用者与被调用者是对等关系,子协程之间来回切换; 非对称协程指被调协程让出cpu以后,必须回到调用协程;在实际应用中,非对称协程更好用; Libco属于非对称协程;

2.3 独占栈与共享栈

stackful coroutine:

libco 的协程是 stackful coroutine: 每个协程都拥有一个独立的栈帧, 协程切换时会保存当前协程栈中的所有数据, 并加载新的栈帧对象. 这样做的优点是: 协程调度可以在内存中的任意位置、任意时刻进行; 但是缺点也很明显: 随着并发量的增加, 协程的数目越来越多, 当前内存中的协程栈(无论是 occupy 还是 suspend)越来越多, 内存瓶颈开始显现, 且内存切换本身也是不小的开销(寄存器恢复、数据拷贝). 所以, stackful coroutine 一般有栈大小的限制(libco 是 128K).

stackful coroutine:

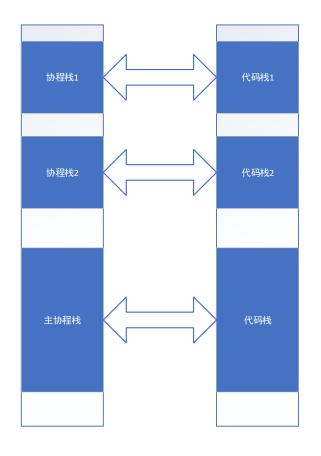
那么能不能所有正在执行的协程都共享一个栈呢?这就是共享栈的思路. 共享栈将协程划分为协程组,同一个协程组中的协程共享同一块内存,在协程切换的时候将当前内存中的数据保存到运行协程的 buffer 中,并将新调度协程 buffer 中的数据拷贝到共享栈中. 如此既可以减少内存开销,同时运行协程又没有了栈大小的限制.但是"鱼和熊掌不可兼得"(我居然会用谚语 orz), 共享栈的缺点是: 协程调度产生的局部变量都在共享栈上,一旦新的协程运行后共享栈中的数据就会被覆盖,先前协程的局部变量也就不再有效,进而无法实现参数传递、嵌套调用等高级协程交互. 不过 libco 作为一个生产库,不是研究协程语法的,每个协程作为一个"原子"的调用例程就够用了.

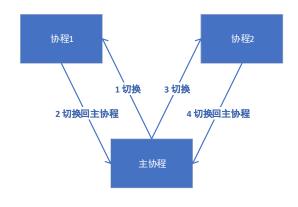
此外, libco 的协程在共享栈上的切换还实现了 copy-on-write, 只有共享栈内存改变时才进行数据拷贝, 这是传统的 stackful coroutine 所无法实现的.

3 协程的原理

协程是通过汇编语言来保存和恢复函数执行上下文、使用 IO 事件或者定时器事件来控制 CPU 的执行策略来实现的;

下图分别表示协程的内存分布及基本调度原理;





3.1 函数调用栈

其基本知道,可以先阅读此文 https://nifengz.com/introduction_x64_assembly/;

恢复函数调用的上下文, 主要由以下内容决定:

1) 通用寄存器

X86-64 有 16 个通用(几乎都是通用的)64 位整数寄存器:

%rax	%rbx	%rcx	%rdx	%rsi	%rdi	%rbp	%rsp	%r8	%r9	%r10	%r11	%r12	%r13	%r14	%r15	
------	------	------	------	------	------	------	------	-----	-----	------	------	------	------	------	------	--

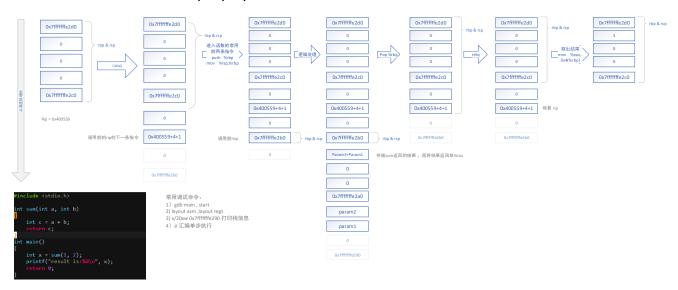
- 2) RIP 寄存器
- 3) 栈空间

其中主要的寄存器说明:

- 1) RIP 指向汇编代码栈的指令地址,表示即将要执行的指令;
- 2) RSP 表示栈顶寄存器;

- 3) RBP 表示栈底寄存器;
- 4) RAX 为函数返回值的存储寄存器;
- 5) RDI 通常存储函数的第 1 个参数地址, RSI 通常存储函数的第 2 个参数地址;

如下图描述了调用函数时的 rbp,rsp,rip 的变化:



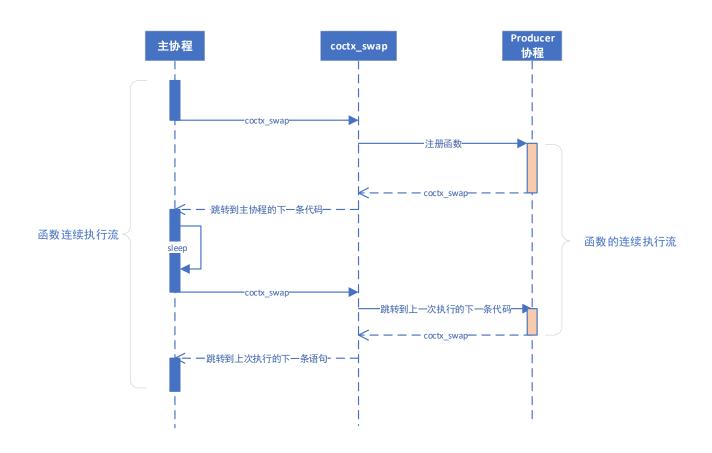
而 libco 如何控制函数切换出来时的 rip 的指令地址呢?默认的编译器是在调用函数之前,将被调函数的下一条指令保存在-0x10(rbp)的位置,而 libco 则在恢复函数调用的过程中,修改-0x10(rbp)的指令,达到控制函数的跳转;



3.2 保存&恢复上下文

用户可以在 IO 阻塞的地方让出 CPU,等待 IO 处理完成以后,再恢复执行;在 libco 中通过 coctx_make、co_swap 来实现;

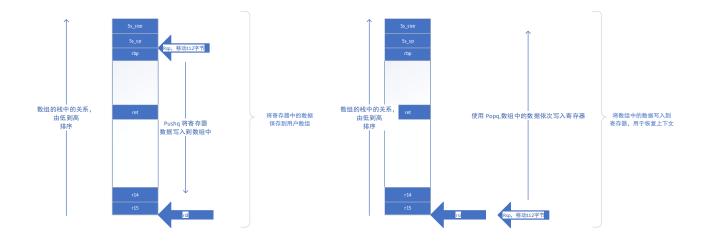
协程的基本原理



其中,协中CPU的保存与恢复,是通过coctx_swap.S文件实现,以下为64位的CPU的汇编代码:

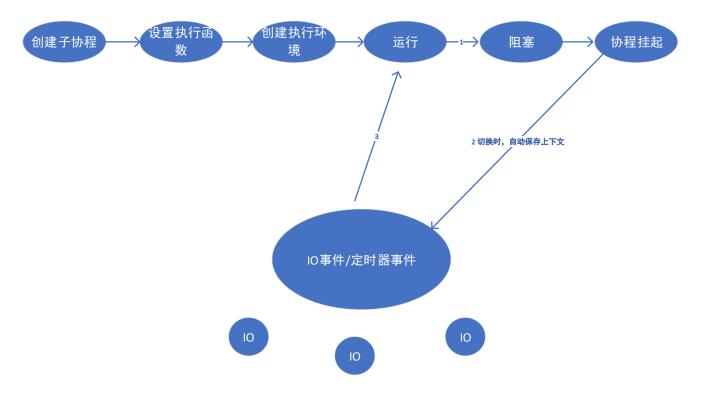
```
leaq 8(%rsp),%rax //放弃入参时的 回调函数地址
   leaq 112(%rdi),%rsp //rdi 存放的是第一个参数的值的指针
   pushq %rax
   pushq %rbx
   pushq %rcx
   pushq %rdx
   pushq -8(%rax) //ret func addr, 上一次将要执行的地址
   pushq %rsi
   pushq %rdi
   pushq %rbp
   pushq %r8
   pushq %r9
   pushq %r12
   pushq %r13
   pushq %r14
   pushq %r15
   movq %rsi, %rsp //rsi 存放第2个参数
   popq %r15
   popq %r14
   popq %r13
   popq %r12
   popq %r9
   popq %r8
   popq %rbp
   popq %rdi
   popq %rsi
   popq %rax //ret func addr
   popq %rdx
   popq %rcx
   popq %rbx
   popq %rsp
   pushq %rax //将%rax的执行地址替换成将要执行的地址
   xorl %eax, %eax
   ret
```

以上汇编的主要逻辑可以用下图表示;



3.3 任务调度

拿生产者与消息者的示例来描述任务调度的原理:



3.3.1 co_resume

切入协程,获取 CPU;

3.3.2 co_yield_ct

切出当前协程,让出 CPU

3.3.3 co_swap

协程切换的核心函数,通过汇编实现;

3.4 协程同步

3.4.1 co_cond_timedwait

将当前协程数据添加到同步事件单向链接中;

3.4.2 co_cond_signal

从同步事件单向链接中取出协程数据,放入活跃的待处理单向链接中;

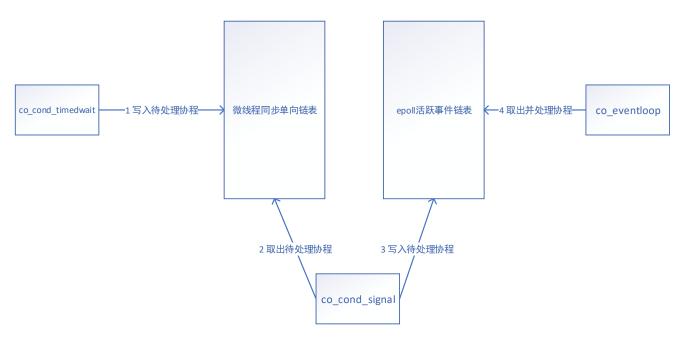
3.4.3 co_cond_broadcast

从同步事件的单向链接中取出所有的协程数据,全部放入活跃的待处单向链接中;

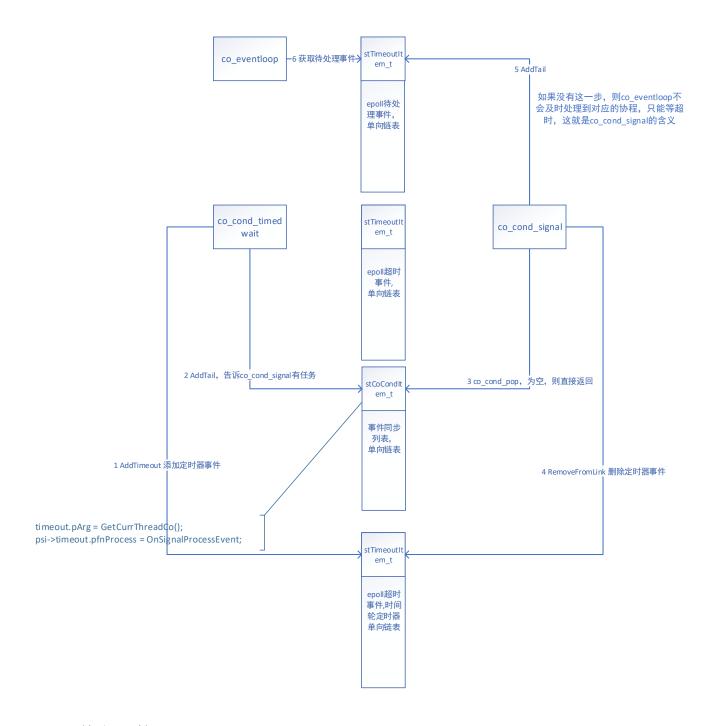
3.4.4 co_eventloop

从活跃链表中依次取出协程数据处理;

简单理解为如下图:



详细计录:



3.5 其它函数

3.5.1 Poll

调用 co_poll_inner 函数,插入一条超时任务:

arg.pfnProcess = OnPollProcessEvent;

```
arg.pArg = GetCurrCo( co_get_curr_thread_env() );
unsigned long long now = GetTickMS();
arg.ullExpireTime = now + timeout;
int ret = AddTimeout( ctx->pTimeout,&arg,now );//注册定时器
待定时任务回来时,执行该协程时,删除这条定时任务;
```

RemoveFromLink<stTimeoutItem_t,stTimeoutItemLink_t>(& arg);//删除定时器

4 数据结构

4.1 协程环境

```
struct stCoRoutineEnv_t
{
    stCoRoutine_t *pCallStack[ 128 ];
    int iCallStackSize;
    stCoEpoll_t *pEpoll;

    //for copy stack log lastco and nextco
    stCoRoutine_t* pending_co;
    stCoRoutine_t* ocupy_co;
};
```

其中 pCallStack[0]存储的是主协程,pCallStack[1]存储的是当前正在运行的协程,在生产者与消息费者的示例中,pCallStack 只会使用到前两个数组,对于挂起的协程环境是存储在事件的双向链表中,都过事件触发机制来控制;

pEpoll表示 EPOLL IO 管理器,是结合定时器或者 IO 事件来管理协程的调度的;

```
struct stCoRoutine_t
   stCoRoutineEnv_t *env;
   pfn_co_routine_t pfn;
   void *arg;
   coctx_t ctx;
   char cStart;
   char cEnd;
   char cIsMain;
   char cEnableSysHook;
   char cIsShareStack;
   void *pvEnv;
   //char sRunStack[ 1024 * 128 ];
   stStackMem_t* stack_mem;
   //save satck buffer while confilct on same stack_buffer;
   char* stack sp;
   unsigned int save_size;
   char* save_buffer;
   stCoSpec_t aSpec[1024];
} ;
以上结构表示某个协程的具体内容,pfn 表示该协程对应的执行函数指针;
ctx 存储的是当前协程的上下文,在调用 co_swap 时使用;
```

clsShareStack 是否使用协程的共享栈模式;

4.2 协程栈空间

```
struct coctx_t
{
#if defined(__i386__)
    void *regs[ 8 ];
#else
    void *regs[ 14 ];
#endif
    size_t ss_size;
    char *ss_sp;
};
```

上面为保存寄存器的数据结构, 64 位 CPU 常用寄存器为 14 个; 其中 ss_sp 表示创建协程环境时,为协程分配的栈空间的低地址, ss_size = 128 * 1024;表示栈空间大小,运行栈函数时,rsp,rbp 都将指向这一段空间运行,也即协程执行函数的分配将会在这段空间,如果栈中的临时变量占用函数超过这块栈空间,则出错;每个协程都会默认创建一段大小为 ss_size 的栈空间;

4.3 EPOLL

```
struct stCoEpoll_t
{
   int iEpollFd;
   static const int _EPOLL_SIZE = 1024 * 10;

   struct stTimeout_t *pTimeout; // 时间轮定时器

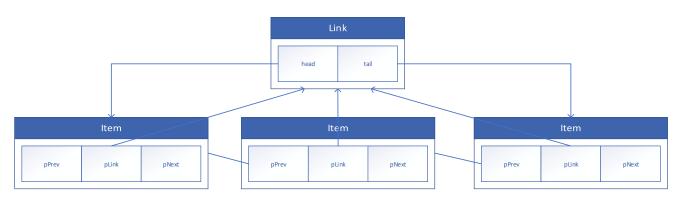
   struct stTimeoutItemLink_t *pstTimeoutList; // 已经超时的时间

   struct stTimeoutItemLink_t *pstActiveList; // 活跃的事件

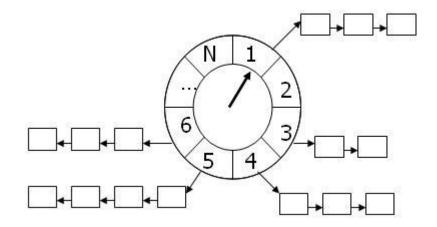
   co_epoll_res *result;
};
```

4.1 双向链表

Epoll 的数据结构中都有使用到;



4.2 定时器



LIBCO 是采用时间轮的定时器,最小单位为 1ms,最大长度为 40s;

5 HOOK 机制

Libco 将 linux 的 IO 相关的函数阻塞函数重新实现了,将在其中注入 Epoll 或者定时器事件,有以下函数:

- > Socket
- ➤ Co_accept
- Connect
- > Close
- > Read
- Write
- > Sendto
- Recvfrom

- Send
- Recv

在调用前,可以通过调用 co_enable_hook_sys() 来决定 ,是否使用 Hook 机制,实现同步代码与异步代码的 优雅切换;

示例:

```
ssize_t read( int fd, void *buf, size_t nbyte )
   HOOK_SYS_FUNC( read );
   if( !co_is_enable_sys_hook() )
       return g_sys_read_func( fd,buf,nbyte );
    rpchook_t *lp = get_by_fd( fd );
   if( !lp || ( O_NONBLOCK & lp->user_flag ) )
       ssize_t ret = g_sys_read_func( fd,buf,nbyte );
       return ret;
   通过epoll来管理
   struct pollfd pf = { 0 };
   pf.fd = fd;
pf.events = ( POLLIN | POLLERR | POLLHUP );
   int pollret = poll( &pf,1,timeout );
   ssize_t readret = g_sys_read_func( fd,(char*)buf ,nbyte );
   if( readret < 0 )</pre>
       co_log_err("CO_ERR: read fd %d ret %ld errno %d poll ret %d timeout %d",
                   fd, readret, errno, pollret, timeout);
   return readret:
} « end read »
```

6 源码分析

- 6.1 Example_cond 生产者与消息者示例
- 6.2 Example_echocli 异步客户端
- 6.3 Example_echosvr 搭建一个简单的服务
- 1) 可以启动多个进程,同时 accept, linux 2.6 版本以后,多进程同时 accept 只有一个生效;
- 2) 每个进程一个 accept 协程, 循环处理;
- 3) 每个进程多个协程,每个协程对应一个长链接,对于多长链接请求,需要启动多个协程;
- 4) 进程 for 循环前,通过队列实现协程间的同步通知;

```
for(;;)
                   struct pollfd pf = { 0 };
                   pf.fd = fd;
pf.events = (POLLIN|POLLERR|POLLHUP);
                   co_poll( co_get_epoll_ct(),&pf,1,1000);
                   int ret = read( fd,buf,sizeof(buf) /
if( ret > 0 )
                         ret = write( fd,buf,ret );
                   if( ret <= 0 )
                         close( fd );
                         break;
            . }
       } « end for ;; »
        return 0;
} « end readwrite_routine »
: int co_accept(int fd, struct sockaddr *addr, so kler t *len );
  static void *accept_routine( void * )
        co_enable_hook_sys();
printf("accept_routine\n");
fflush(stdout);
                                                                                              协程相互切换
        for(;;)
             //printf("pid %ld g_readwrite.size %ld\n",getpid ),g_readwrite.size());
if( g_readwrite.empty() )
{
                   printf("empty\n"); //sleep
struct pollfd pf = { 0 };
pf.fd = -1;
poll( &pf,1,1000);
                   continue;
             struct sockaddr_in addr; //maybe sockaddr_un;
memset( &addr,0,sizeof(addr) );
socklen_t len = sizeof(addr);
             int fd = co_accept(g_listen_fd, (struct sockaddr *
if( fd < 0 )</pre>
                                                                                       addr, &len);
                   struct pollfd pf = { 0 };
pf.fd = g_listen_fd;
pf.events = (POLLIN|POLLERR|POLLHUP);
                   co_poll( co_get_epoll_ct(),&pf,1,1000 );
continue;
              if( g_readwrite.empty() )
                   close( fd );
                   continue;
             f
SetNonBlock( fd );
task_t *co = g_readwrite.top();
co->fd = fd;
g_readwrite.pop();
co_resume( co->co );
```