ED62A-COM2A ESTRUTURAS DE DADOS

Aula 03b - Pilhas (Implementação dinâmica)

Prof. Rafael G. Mantovani 02/04/2019



Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

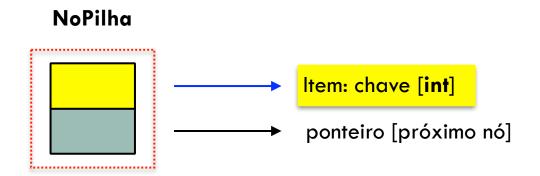
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

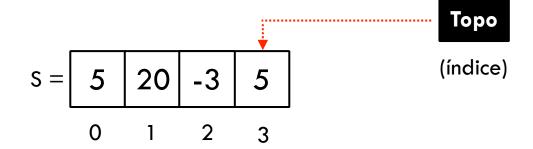
- Pilhas Estáticas
 - array de N elementos
 - variável que controla o índice do topo

- Pilhas dinâmicas
 - elementos do tipo NoPilha
 - ponteiros
 - topo é um ponteiro para NoPilha

• Elemento (objeto) → vários atributos

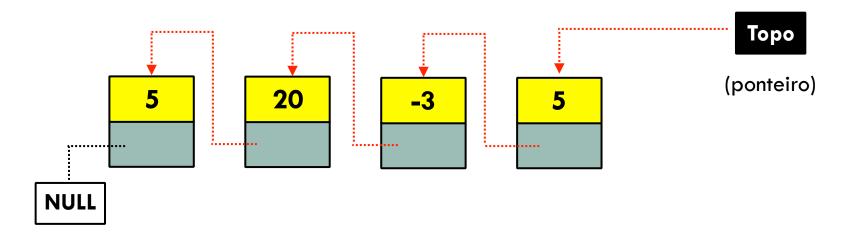


* Pilha estática



* Pilha estática $S = \begin{bmatrix} 5 & 20 & -3 & 5 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$ (índice)

* Pilha dinâmica



Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Operações

Dada uma pilha **S**, chave **k**, elemento **x**:

```
    pesquisar(S, k)  → procurar k em S [TRUE/FALSE]
    inserir(S, k)  → inserir k em S
    remover(S, k)  → remover k em S
    minimo(S)  → menor valor armazenado em S
    maximo(X)  → maior valor armazenado em S
    proximo(S, x)  → elemento sucessor a x
    anterior(S, x)  → elemento antecessor a x
    tamanho(S)  → tamanho de S
    vazia(S)  → S está vazia? [TRUE/FALSE]
    cheia(S)  → S está cheia? [TRUE/FALSE]
```

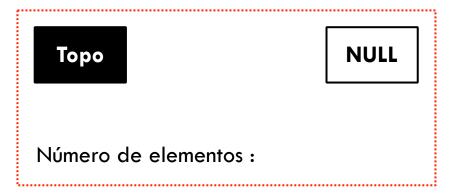
Operações

Dada uma pilha **S**, chave **k**, elemento **x**:

```
pesquisar(S, k) -> procurar k em S [TRUE/FALSE]
inserir(S, k) \rightarrow inserir k em S
remover(S, k) \rightarrow remover k em S
minimo(S) — menor valor armazenado em S
maximo(X) -> maior valor armazenado em S
              -> elemento sucessor a x
proximo(S, x)
anterior(S, x)
              -> elemento antecessor a x
tamanho(S) → tamanho de S
vazia(S) → S está vazia? [TRUE/FALSE]
cheia(S) → S está cheia? [TRUE/FALSE]
topo(S) → retorna o elemento do topo, sem remover
```

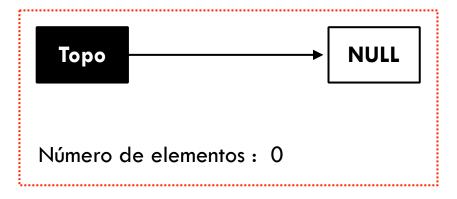
Inicialização da pilha

tipo Pilha Dinâmica



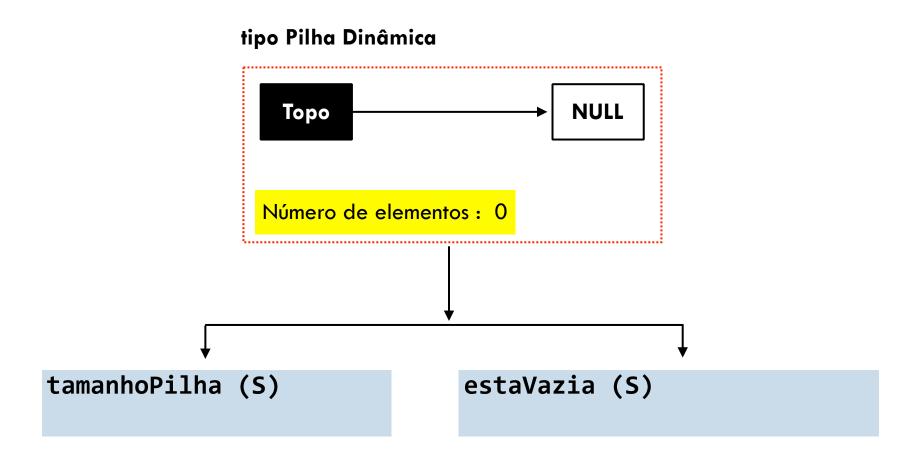
Inicialização da pilha

tipo Pilha Dinâmica

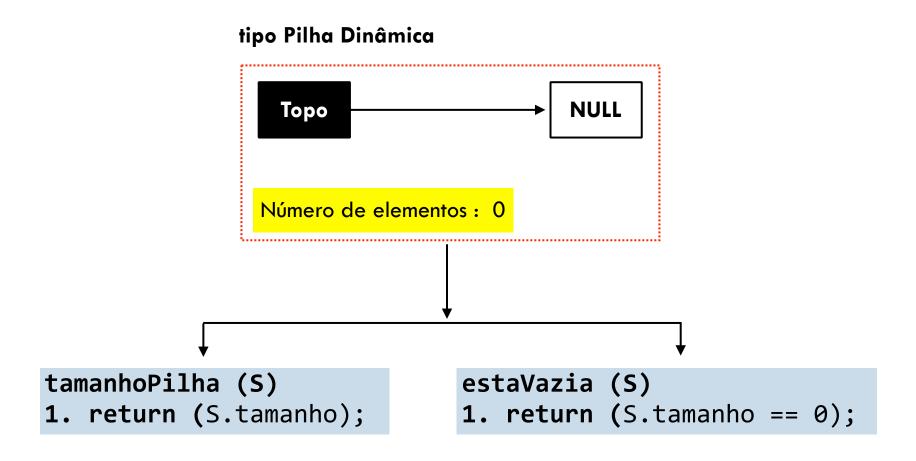


```
IniciaPilha (S)
1. S.topo = NULL;
2. S.tamanho = 0;
```

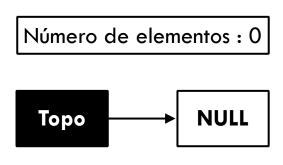
Tamanho da Pilha

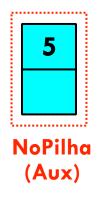


Tamanho da Pilha

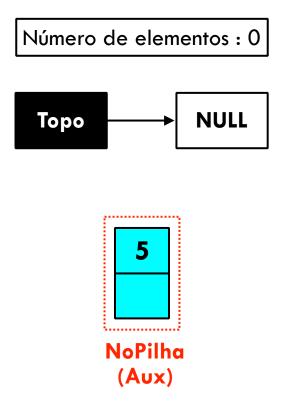


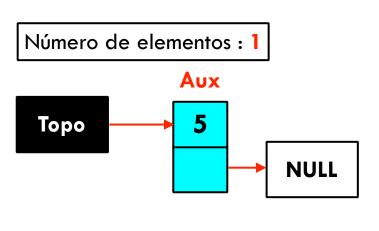
• a) primeira inserção (elemento x = 5)



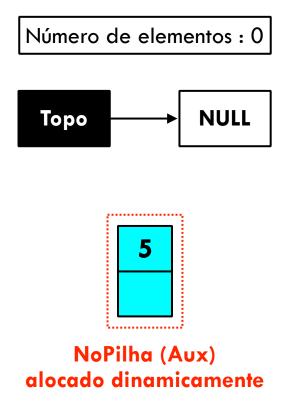


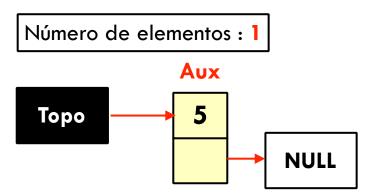
a) primeira inserção (elemento x = 5)





a) primeira inserção (elemento x = 5)



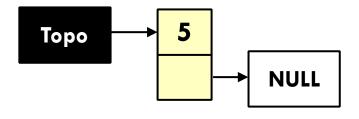


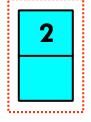
O que aconteceu?

- 1. Topo passa a apontar para Aux (novo nó)
- 2. Aux aponta para quem o Topo apontava antes

b) não é primeira inserção (elemento x = 2)

Número de elementos : 1

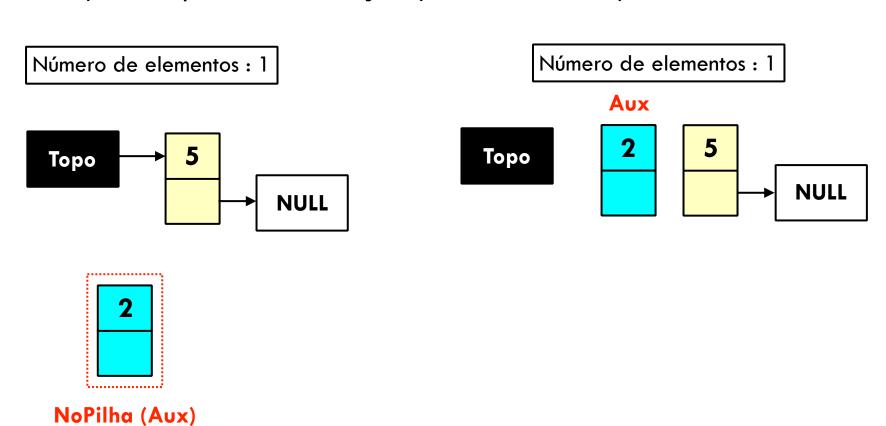




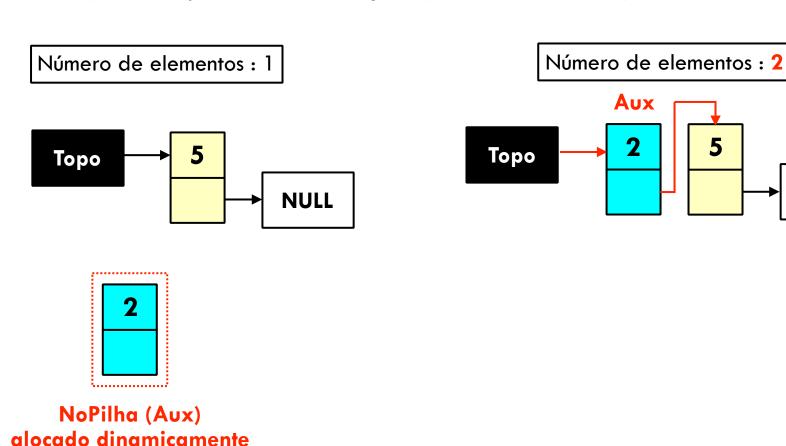
NoPilha (Aux) alocado dinamicamente

alocado dinamicamente

b) não é primeira inserção (elemento x = 2)

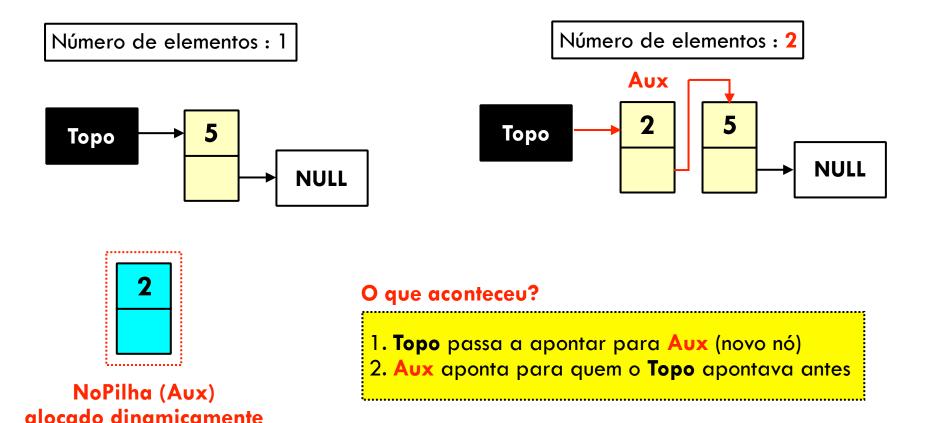


b) não é primeira inserção (elemento x = 2)



NULL

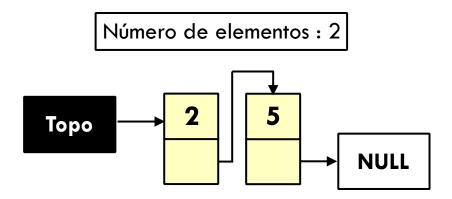
b) não é primeira inserção (elemento x = 2)

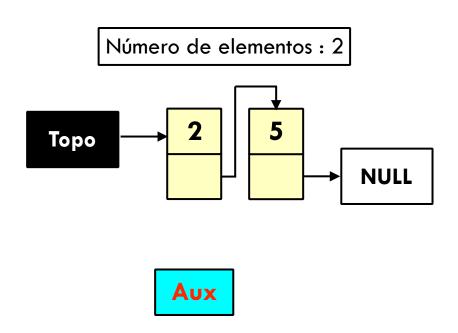


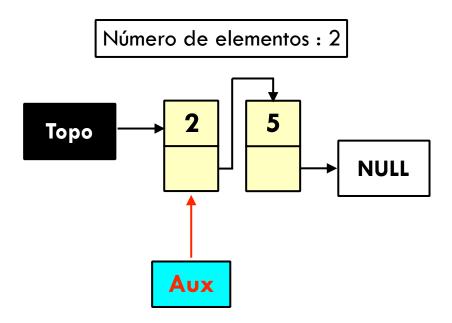
Pseudocódigo

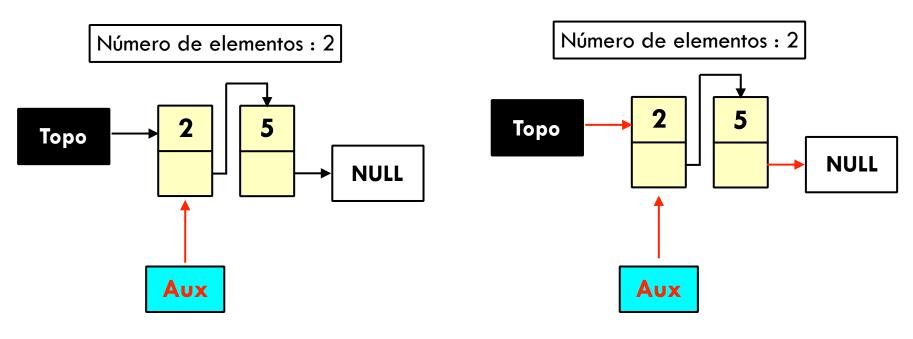
```
inserir/push (S, x)
```

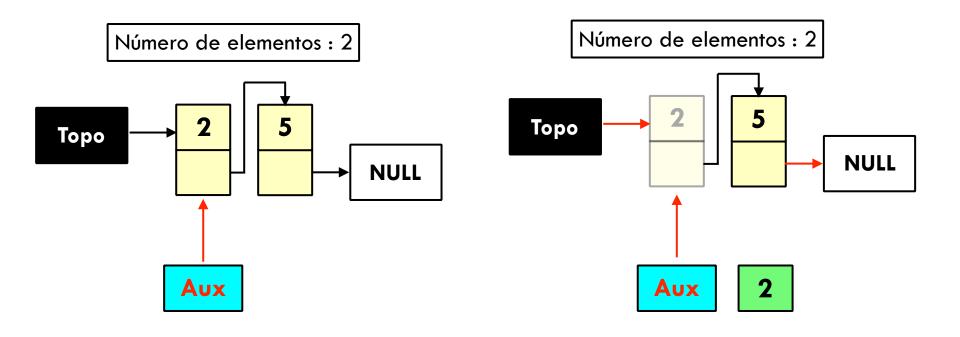
- 1. criar um novo no de pilha Aux // ponteiro NoPilha
- 2. Aux recebe o item a ser inserido
- 3. ponteiro de Aux aponta para quem o topo aponta
- 4. Topo aponta para o novo nó Aux
- 5. Incrementa a quantidade de elementos na pilha

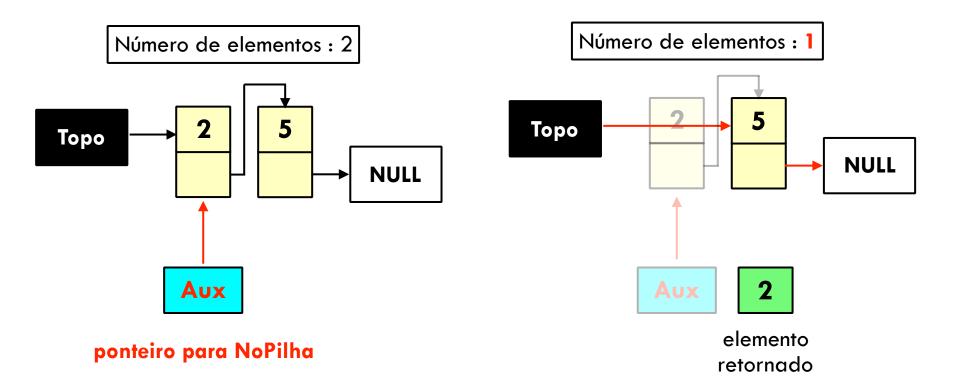


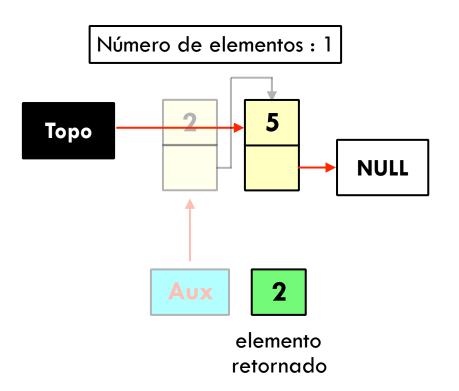












O que aconteceu?

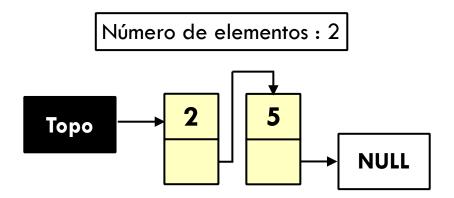
- Criamos um nó auxiliar para retornar deslocar a memória do elemento a ser removido
- 2. Aux aponta para quem o Topo aponta
- 3. **Topo** recebe o próximo nó do nó apontado por ele
- 4. Desalocamos a memória de Aux
- 5. Decrementamos a quantidade de itens na pilha
- 6. Retornamos o elemento removido

Pseudocódigo

```
remover/pop (S, x)

Se a pilha não estiver vazia
   1. criar um novo no de pilha Aux // ponteiro NoPilha
   2. recebe o conteúdo do elemento do Topo
   3. Aux aponta para o nó do Topo atual
   4. Topo recebe o próximo nó do nó atual do Topo
   5. Desalocamos e liberamos a memória de Aux
   6. Decrementamos a quantidade de elementos na pilha
   7. Retornamos o elemento x
```

Acessar topo (sem remoção)



Pseudocódigo

```
Top (S, x)
1. x = S.topo.item;
2. return(x);
```

Exercício 01

- Ilustre cada estado de uma pilha dinâmica após realizar as seguintes operações (em ordem)
 - Push(S, 42)
 - Push(S, 13)
 - Push(S, 3)
 - Pop(S)
 - Push(S, 85)
 - Pop(S)
 - Push(S, 16)
 - Considere que a pilha está inicialmente vazia

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Implementação (Estática)

```
typedef struct {
    int key;
} Item;
typedef struct NoPilha *Ponteiro;
typedef struct NoPilha {
 Item topo;
  Ponteiro proximo;
} NoPilha;
typedef struct {
    Ponteiro topo;
    int tamanho;
} pilhaDinamica;
```

Implementação (Estática)

```
typedef struct {
  int key;
                                implementa o nosso
} Item;
                                   objeto
typedef struct NoPilha *Ponteiro; .... implementa o tipo que permite
                                concatenar os nós dinâmicos
typedef struct NoPilha {
 Item topo;
 Ponteiro proximo;
typedef struct {
   Ponteiro topo;
   int tamanho;
                                implementa o TDA
} pilhaDinamica;
                                  para Pilha
```

Implementação (Estática)

```
typedef struct {
   int key;
                                     implementa o nosso
} Item;
                                         objeto
typedef struct NoPilha *Ponteiro; .... implementa o tipo que permite
                                      concatenar os nós dinâmicos
typedef struct NoPilha {
 Item topo;
 Ponteiro proximo;
NoPilha; implementa os nós da pilha
                                       (estrutura recursiva) !!!
typedef struct {
   Ponteiro topo;
   int tamanho;
                                     implementa o TDA
} pilhaDinamica;
                                        para Pilha
```

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Implementação (Dinâmica)

```
void iniciaPilha(pilhaDinamica *pilha);
void empilha(Item item, pilhaDinamica *pilha);
void desempilha(pilhaDinamica *pilha, Item *item);
void imprimePilha(pilhaDinamica *pilha);
int estaVazia(pilhaDinamica *pilha);
int tamanhoPilha(pilhaDinamica *pilha);
Item topo(pilhaDinamica *pilha);
```

Exercício 02

 Mãos a obra: implemente um TDA para Pilha com alocação dinâmica, e suas funções de manipulação.

Implementação (Dinâmica)

```
void iniciaPilha(pilhaDinamica *pilha) {
  pilha->topo = NULL;
  pilha->tamanho = 0;
}
```

```
void empilha(pilhaDinamica *pilha) {
  Ponteiro aux;
  aux = (Ponteiro) malloc(sizeof(NoPilha));

/* atualiza os ponteiros */
  pilha->tamanho++;
}
```

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Próximas Aulas

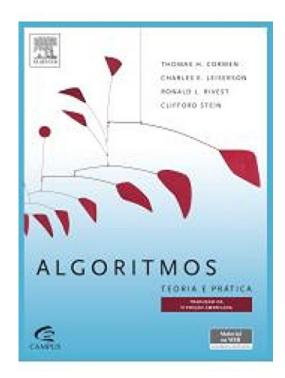
- Filas
 - estáticas
 - dinâmicas

- Implementação de Listas Lineares
 - single-linked
 - double-linked

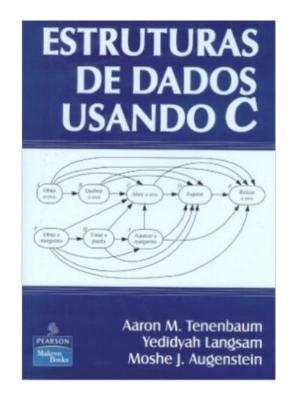
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Referências sugeridas



[Cormen et al, 2018]



[Tenenbaum et al, 1995]

Referências sugeridas



[Ziviani, 2010]



[Drozdek, 2017]

Perguntas?

Prof. Rafael G. Mantovani

rafaelmantovani@utfpr.edu.br