ED62A-COM2A ESTRUTURAS DE DADOS

Aula 03b - Pilhas (Implementação dinâmica)

Prof. Rafael G. Mantovani 27/08/2019



Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

- Pilhas Estáticas
 - Š

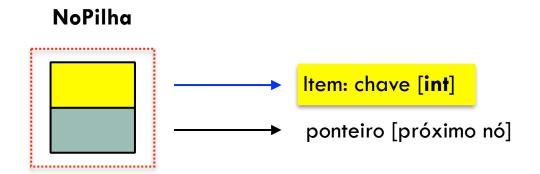
- Pilhas Estáticas
 - vetor de N elementos
 - variável que controla o índice do topo

Pilhas dinâmicas

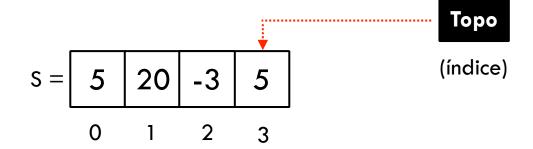
- Pilhas Estáticas
 - vetor de N elementos
 - variável que controla o índice do topo

- Pilhas dinâmicas
 - elementos do tipo NoPilha
 - ponteiros
 - topo é um ponteiro para NoPilha

• Elemento (objeto) → vários atributos

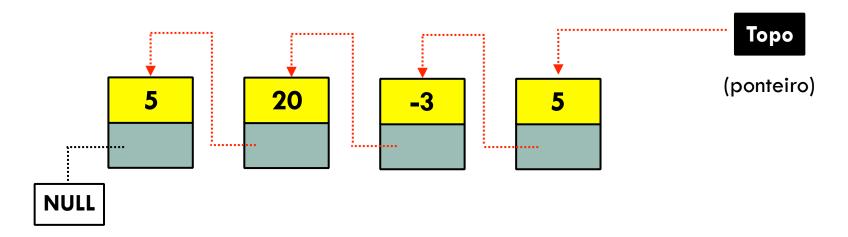


* Pilha estática



* Pilha estática $S = \begin{bmatrix} 5 & 20 & -3 & 5 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$ (índice)

* Pilha dinâmica



Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Operações em Pilhas Dinâmicas

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:

iniciar (S)

Inserir (S, k)

Remover (S, k)

pesquisar (S, k)

destruir (S)

Operações de modificação



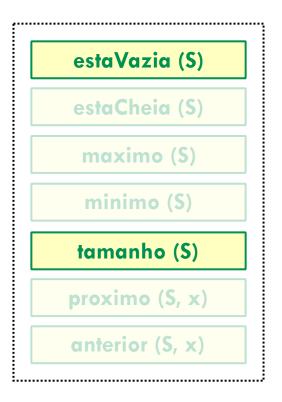
Operações adicionais de consulta

Operações em Pilhas Dinâmicas

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações de modificação



Operações adicionais de consulta

Operações em Pilhas Dinâmicas

iniciar (S, x)

Inserir (S, k)

Remover (S, k)

destruir (S)

Topo (S)

estaVazia (S)

tamanho (S)

lnicializa a pilha e suas variáveis

Inserir objeto na pilha (empilhar)

Remover objeto da pilha (desempilhar)

Destruir estrutura

Retorna o objeto do topo, sem remover

Retorna booleano indicando se a pilha está vazia

Retorna a quantidade de elementos na pilha

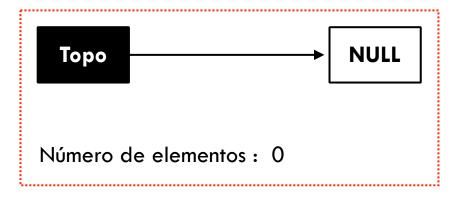
Inicialização da pilha

tipo Pilha Dinâmica



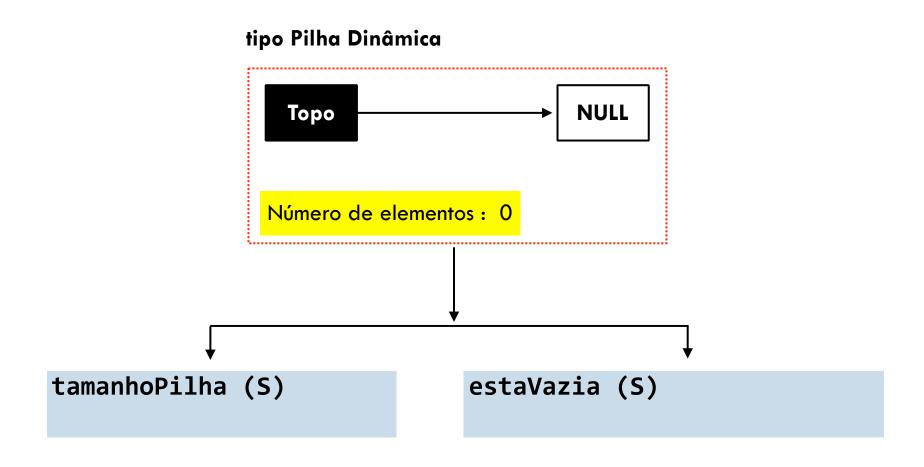
Inicialização da pilha

tipo Pilha Dinâmica

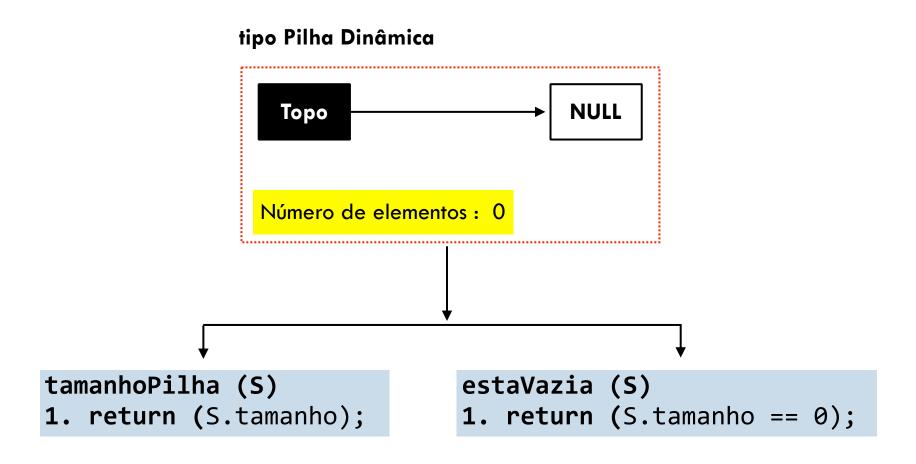


```
IniciaPilha (S)
1. S.topo = NULL;
2. S.tamanho = 0;
```

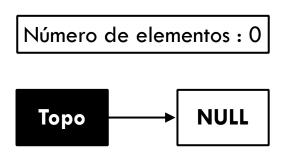
Tamanho da Pilha



Tamanho da Pilha

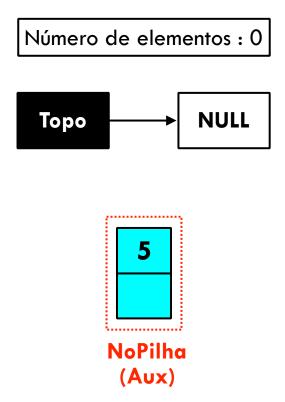


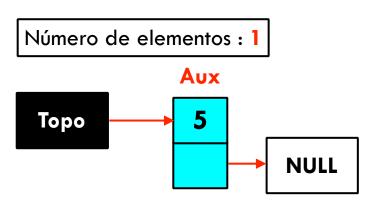
a) primeira inserção (elemento x = 5)



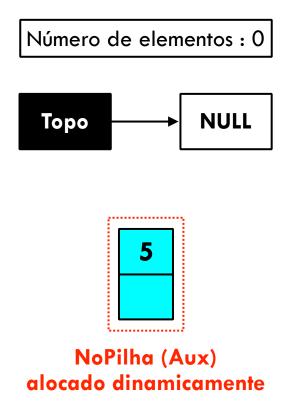


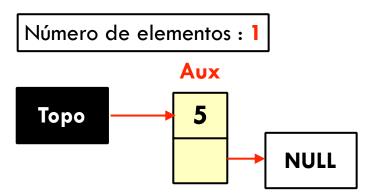
• a) primeira inserção (elemento x = 5)





a) primeira inserção (elemento x = 5)



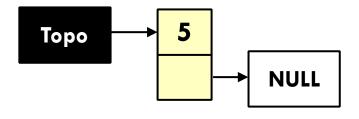


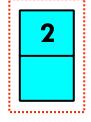
O que aconteceu?

- 1. Topo passa a apontar para Aux (novo nó)
- 2. Aux aponta para quem o Topo apontava antes

b) não é primeira inserção (elemento x = 2)

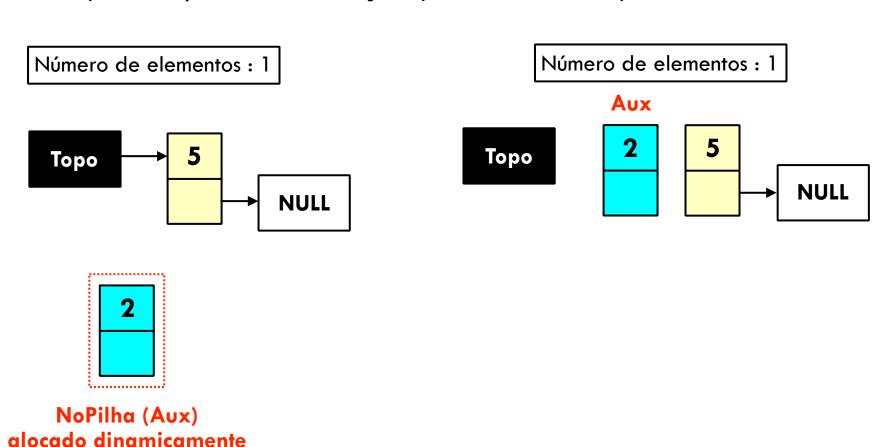
Número de elementos : 1



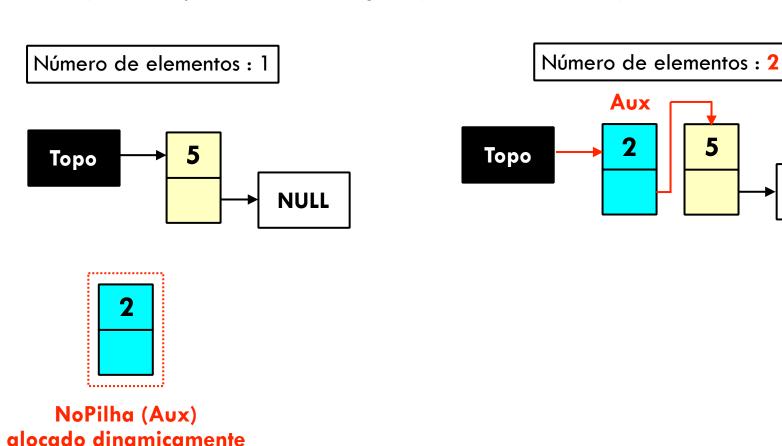


NoPilha (Aux) alocado dinamicamente

b) não é primeira inserção (elemento x = 2)

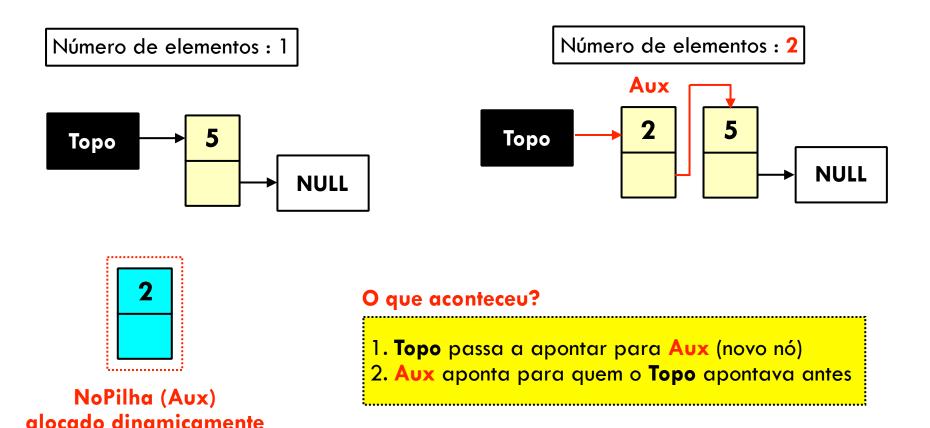


b) não é primeira inserção (elemento x = 2)



NULL

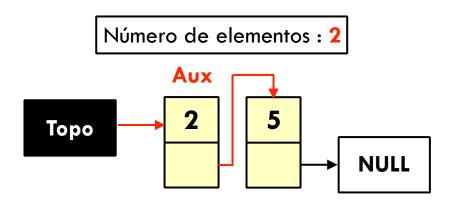
• b) não é primeira inserção (elemento x = 2)



• b) não é primeira inserção (elemento x = 2)

O que aconteceu?

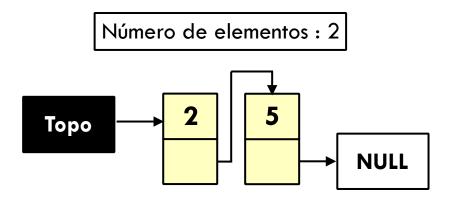
- Topo passa a apontar para Aux (novo nó)
- 2. Aux aponta para quem o Topo apontava antes

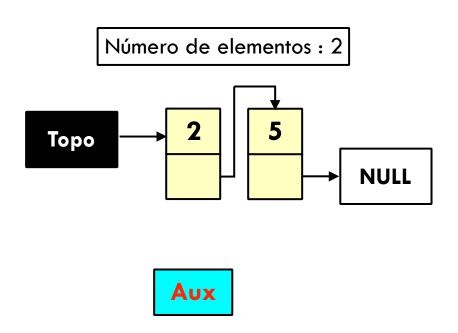


Pseudocódigo

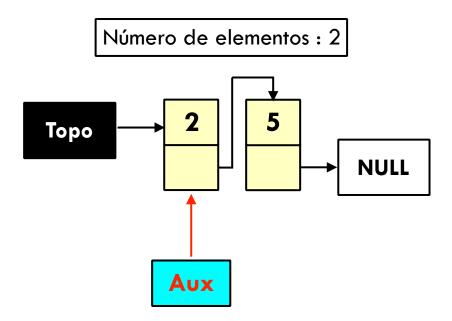
```
inserir/push (S, x)
```

- 1. criar um novo nó de pilha Aux // ponteiro NoPilha
- 2. alocar a memória do novo nó
- 3. Aux recebe o item a ser inserido
- 4. ponteiro de Aux aponta para quem o topo aponta
- 5. Topo aponta para o novo nó Aux
- 6. Incrementa a quantidade de elementos na pilha



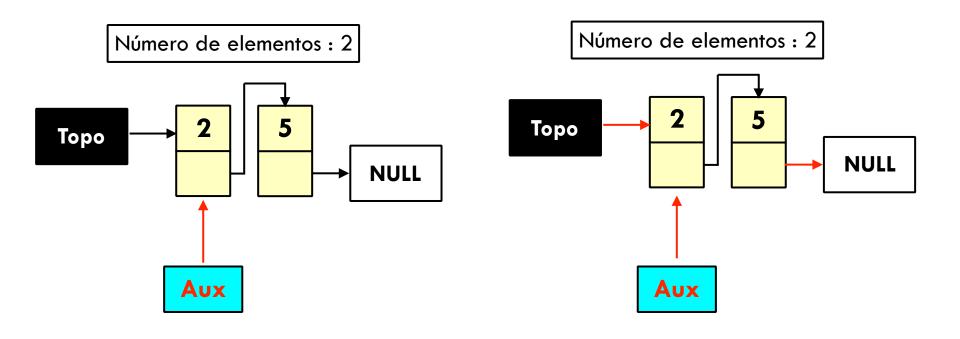


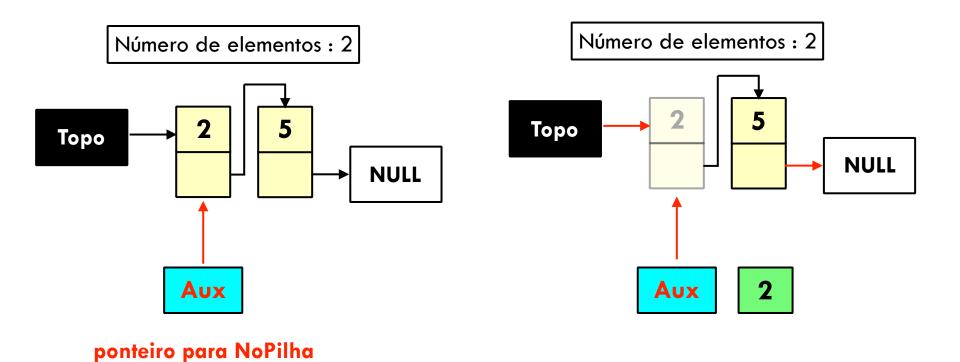
ponteiro para NoPilha

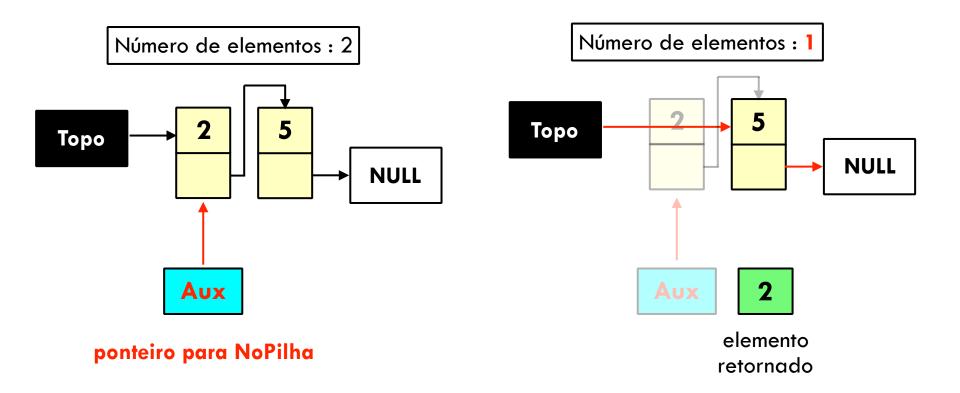


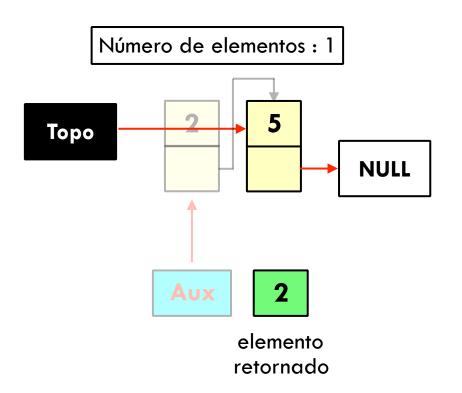
ponteiro para NoPilha

ponteiro para NoPilha









O que aconteceu?

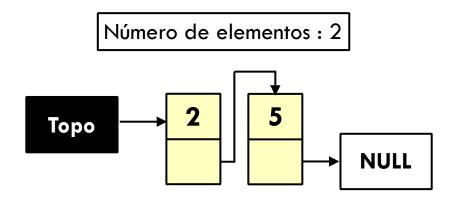
- Criamos um nó auxiliar para retornar deslocar a memória do elemento a ser removido
- 2. Aux aponta para quem o Topo aponta
- 3. **Topo** recebe o próximo nó do nó apontado por ele
- 4. Desalocamos a memória de Aux
- 5. Decrementamos a quantidade de itens na pilha
- 6. Retornamos o elemento removido

Pseudocódigo

```
remover/pop (S, x)

Se a pilha não estiver vazia
   1. criar um novo no de pilha Aux // ponteiro NoPilha
   2. recebe o conteúdo do elemento do Topo
   3. Aux aponta para o nó do Topo atual
   4. Topo recebe o próximo nó do nó atual do Topo
   5. Desalocamos e liberamos a memória de Aux
   6. Decrementamos a quantidade de elementos na pilha
   7. Retornamos o elemento x
```

Acessar topo (sem remoção)



Pseudocódigo

```
Top (S, x)
1. x = S.topo.item;
2. return(x);
```

Exercício 01

- Ilustre cada estado de uma pilha dinâmica após realizar as seguintes operações (em ordem)
 - Push(S, 42)
 - Push(S, 13)
 - Push(S, 3)
 - Top(S)
 - Push(S, 85)
 - Pop(S)
 - Push(S, 16)
 - Pop(S)
 - Considere que a pilha está inicialmente vazia

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

```
typedef struct {
    int key;
} Objeto;
typedef struct NoPilha *PtrNoPilha;
typedef struct NoPilha {
 Objeto obj;
  PtrNoPilha proximo;
} NoPilha;
typedef struct {
    PtrNoPilha topo;
    int tamanho;
} PilhaDinamica;
```

```
typedef struct {
   int key;
                                    implementa o nosso
} Objeto;
                                         objeto
typedef struct NoPilha *PtrNoPilha; ..... implementa o tipo que permite
                                     concatenar os nós dinâmicos
typedef struct NoPilha {
 Objeto obj;
 PtrNoPilha proximo;
NoPilha;  implementa os nós da pilha
typedef struct {
   PtrNoPilha topo;
   int tamanho;
                                    implementa o TDA
} PilhaDinamica;
                                       para Pilha
```

```
typedef struct {
   int key;
                                     implementa o nosso
} Objeto;
                                          objeto
typedef struct NoPilha *PtrNoPilha; ..... implementa o tipo que permite
                                       concatenar os nós dinâmicos
typedef struct NoPilha {
 Objeto obj;
 PtrNoPilha proximo;
} NoPilha; implementa os nós da pilha
                                       (estrutura recursiva) !!!
typedef struct {
   PtrNoPilha topo;
   int tamanho;
                                      implementa o TDA
} PilhaDinamica;
                                         para Pilha
```

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

```
void iniciaPilha(PilhaDinamica *pilha);
void empilha(Item item, PilhaDinamica *pilha);
void desempilha(PilhaDinamica *pilha, Objeto *item);
void imprimePilha(PilhaDinamica *pilha);
bool estaVazia(PilhaDinamica *pilha);
bool tamanhoPilha(PilhaDinamica *pilha);
Objeto topo(PilhaDinamica *pilha);
```

Exercício 02

 Mãos a obra: implemente um TDA para Pilha com alocação dinâmica, e suas funções de manipulação.

```
void iniciaPilha(PilhaDinamica *p) {
  p->topo = NULL;
  p->tamanho = 0;
}
```

```
void empilha(PilhaDinamica *p) {
  PtrNoPilha aux;
  aux = (PtrNoPilha) malloc(sizeof(NoPilha));

/* atualiza os ponteiros */
  p->tamanho++;
}
```

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

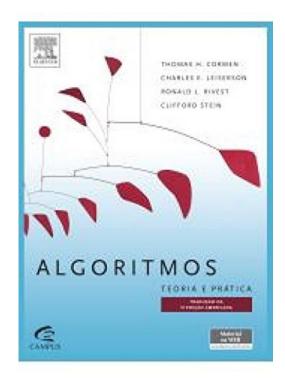
Próximas Aulas

- Filas
 - estáticas
 - dinâmicas

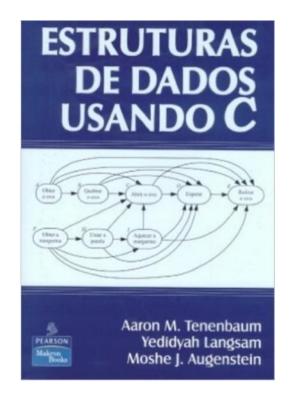
- Implementação de Listas Lineares
 - single-linked
 - double-linked

- 1 Introdução
- 2 Operações
- 3 Tipo abstrato (typedef)
- 4 Implementação com memória dinâmica
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Referências sugeridas



[Cormen et al, 2018]



[Tenenbaum et al, 1995]

Referências sugeridas



[Ziviani, 2010]



[Drozdek, 2017]

Perguntas?

Prof. Rafael G. Mantovani

rafaelmantovani@utfpr.edu.br