ED62A-COM2A ESTRUTURAS DE DADOS

Aula 03 - Pilhas (Implementação estática)

Prof. Rafael G. Mantovani



Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- 3 Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

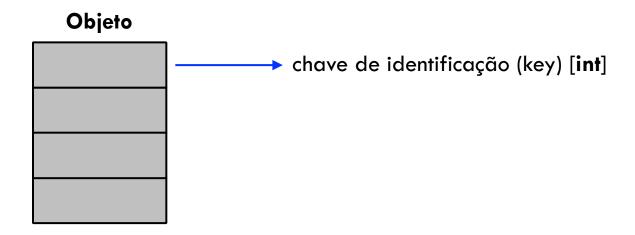
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- 3 Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

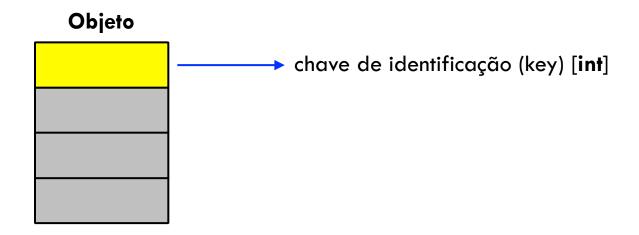
- Conjuntos são fundamentais para Computação / Matemática
 - Matemática = conjuntos são invariáveis
 - Computação = são dinâmicos

- Operações
 - diferentes operações em um conjunto
 - operações de "dicionários"
 - inserir, eliminar e testar a existência de um elemento
 - a melhor forma de implementar depende das operações

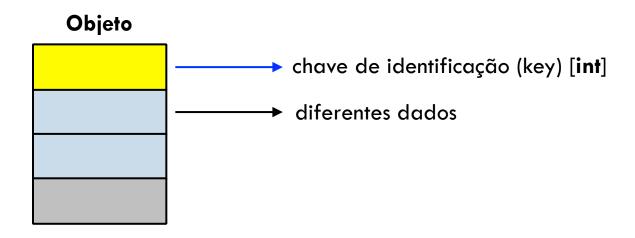
• Elemento (objeto) → vários atributos



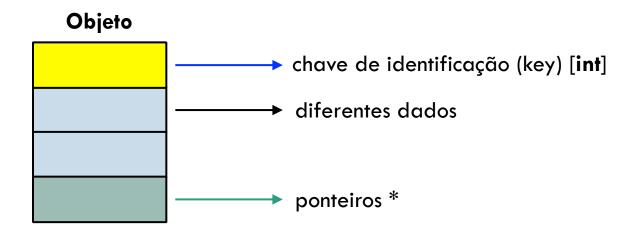
Elemento (objeto) → vários atributos



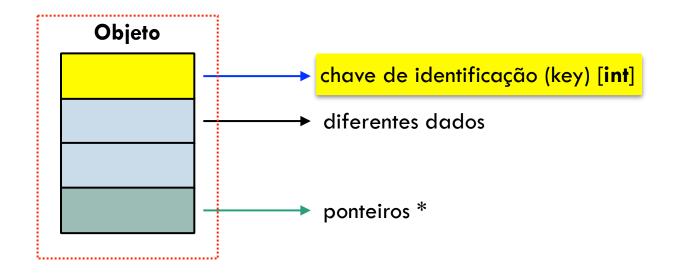
• Elemento (objeto) → vários atributos



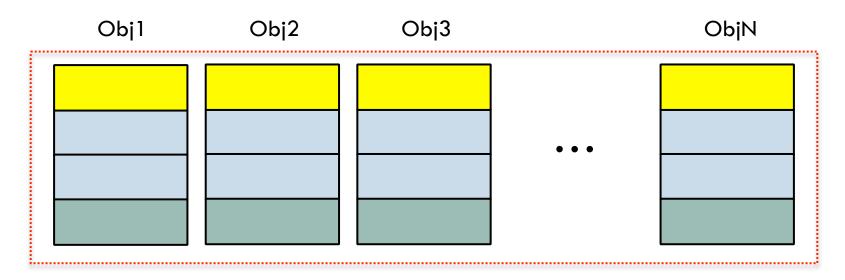
• Elemento (objeto) → vários atributos



Elemento (objeto) → vários atributos



Estrutura = Arranjo de N Objetos



Estrutura de Dados

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações de modificação

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:

iniciar (S, x)

Inserir (S, k)

Remover (S, k)

pesquisar (S, k)

destruir (S, x)

Operações de modificação

Cria e inicia a estrutura

Insere um novo elemento na estrutura

Remove um elemento da estrutura

Pesquisa um elemento existente na estrutura

Destrói a estrutura e desloca a memória

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações adicionais de consulta

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:

estaVazia (S)

estaCheia (S)

maximo (S)

minimo (S)

tamanho (S)

proximo (S, x)

anterior (S, x)

Verifica se a estrutura está vazia

Verifica se a estrutura está cheia

Retorna o elemento de maior valor

Retorna o elemento de menor valor

Retorna a quantidade de elementos na estrutura

Retorna o próximo elemento (seguindo critério)

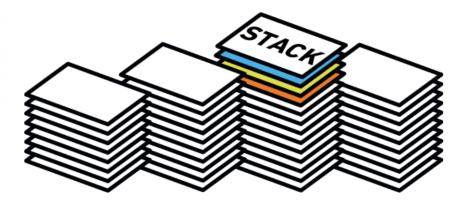
Retorna o elemento anterior (seguindo critério)

Operações adicionais de consulta

Roteiro

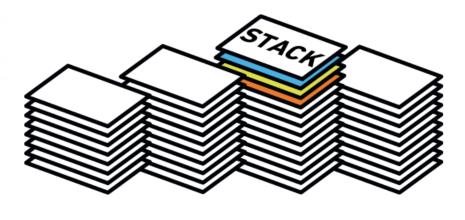
- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- **3** Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Implementação com memória dinâmica
- 6 Síntese / Revisão
- **7** Referências







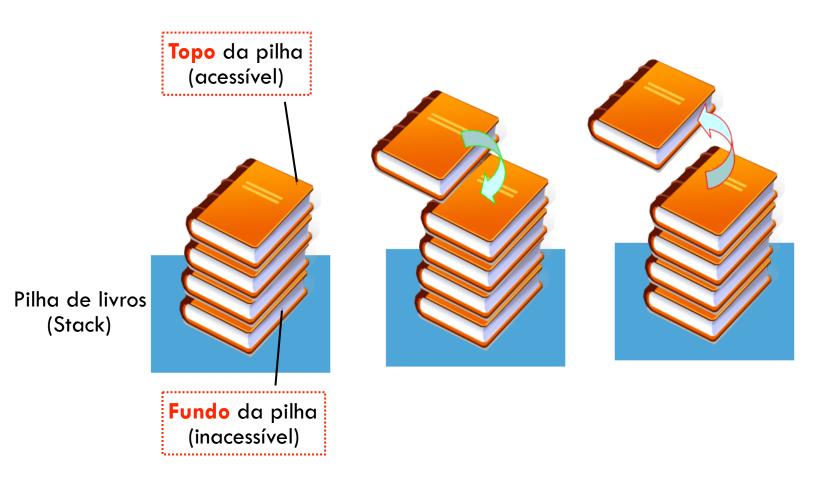


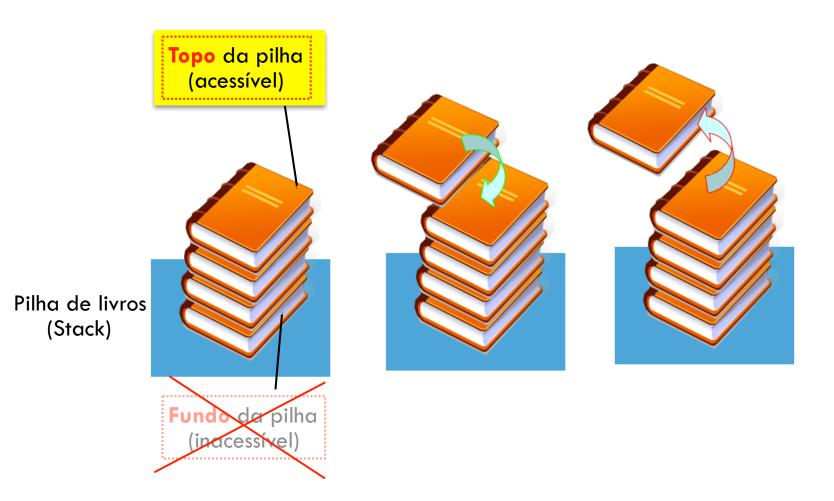


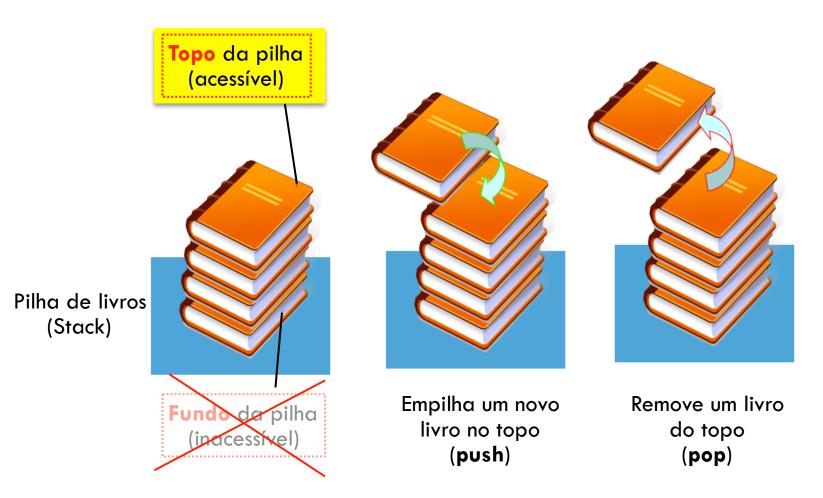


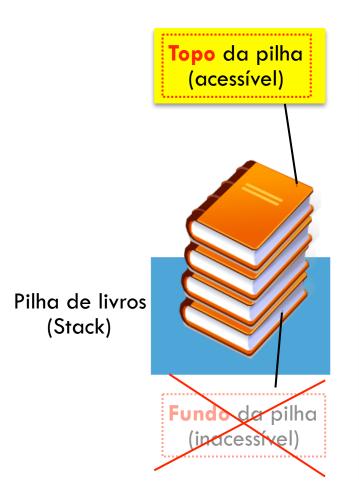
LIFO (Last In, First Out)

"Último elemento a entrar é o primeiro a sair"

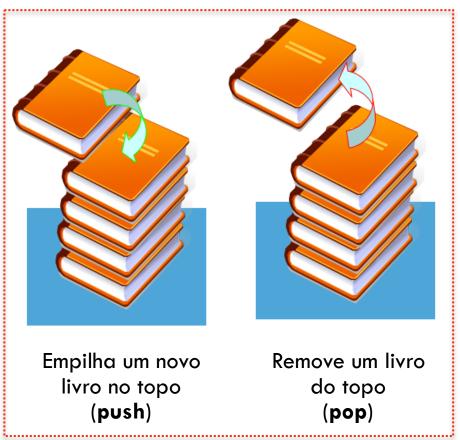








Operações



Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- 3 Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Operações em Pilhas Estáticas

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações de modificação



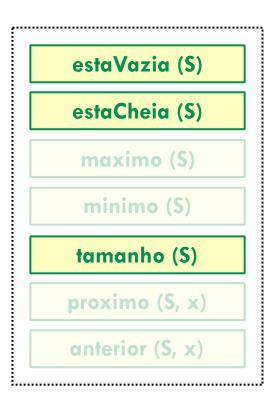
Operações adicionais de consulta

Operações em Pilhas Estáticas

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações de modificação



Operações adicionais de consulta

Operações em Pilhas Estáticas

iniciar (S, x)

Inserir (S, k)

Remover (S, k)

Topo (S)

estaVazia (S)

estaCheia (S)

tamanho (S)

Inicializa a pilha e suas variáveis

Inserir objeto na pilha (empilhar)

Remover objeto da pilha (desempilhar)

Retorna o objeto do topo, sem remover

Retorna booleano indicando se a pilha está vazia

Retorna booleano indicando se a pilha está cheia

Retorna a quantidade de elementos na pilha

```
Função (param1, ...)
1. Instrução 1
2. ...
3. Instrução N
4. return (x)
```

```
Função (param1, ...)

1. Instrução 1

2. ...

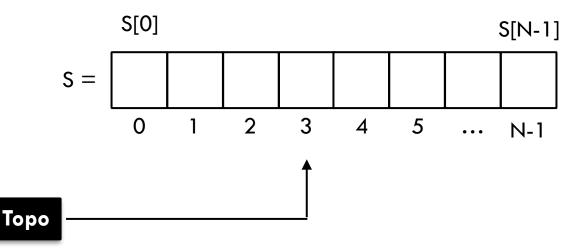
3. Instrução N

4. return (x)
```

```
Função (param1, ...)
1. Instrução 1
2. ... Sequência de Instruções
4. return (retornos)
```

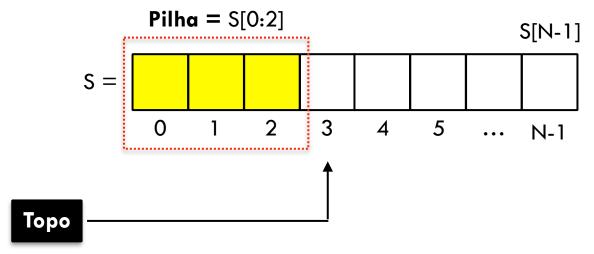
```
Função (param1, ...)
1. Instrução 1
2. ...
3. Instrução N
4. return (x)
Se necessário, retornos da função
```

S = Arranjo de N elementos



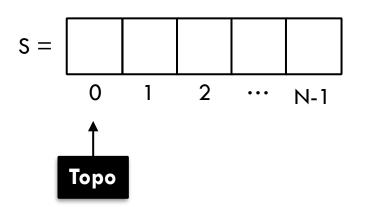
Indexa a posição disponível para inserção

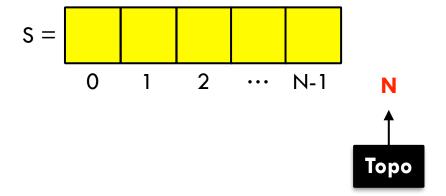
S = Arranjo de N elementos



Indexa a posição disponível para inserção (topo =3)

- S[S.topo] == 0 —> pilha está vazia
 S [S.topo] == N —> pilha está cheia

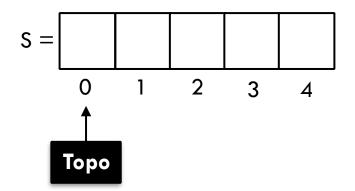


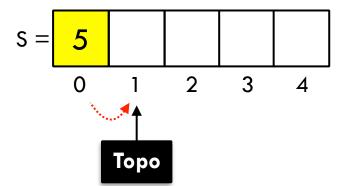


estaVazia (S) 1. return(S.topo == 0) estaCheia (S) 1. return(S.topo == N)

Empilhar

• Empilhar (inserir) elemento x = 5

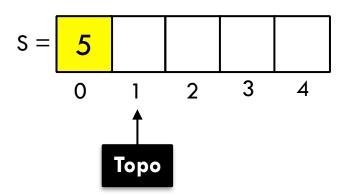


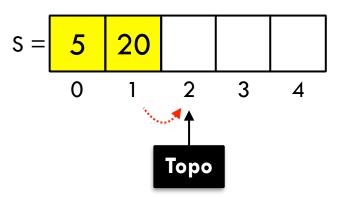


```
Empilha (S, x)
1. S[S.topo] = x;
2. S.topo = S.topo + 1;
```

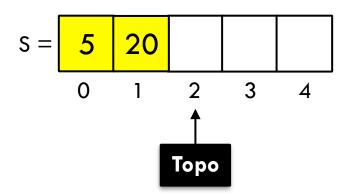
Empilhar (Push)

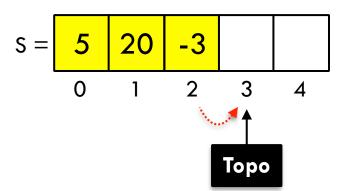
• Empilhar (inserir) elemento x = 20





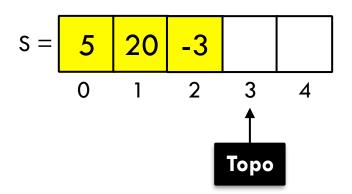
• Empilhar (inserir) elemento x = -3

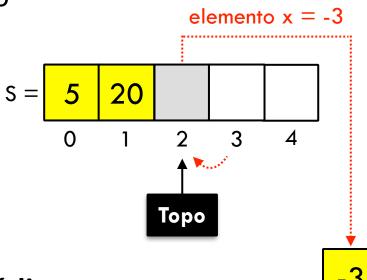




Desempilhar

desempilhar (remover) elemento



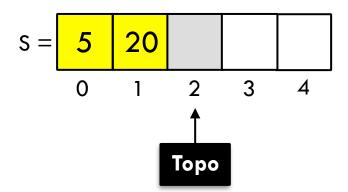


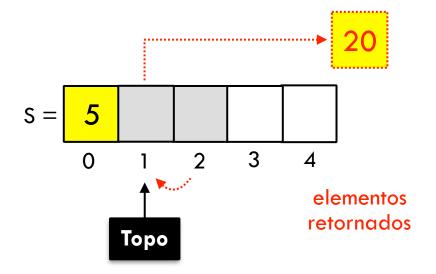
retorna o

```
Desempilha (S)
1. x = S[S.topo - 1];
2. S.topo = S.topo - 1;
3. return(x);
```

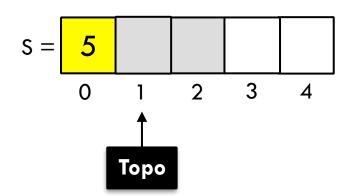
Desempilhar

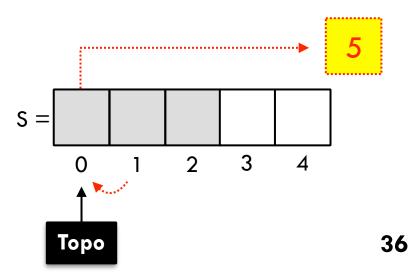
desempilhar (remover) elemento



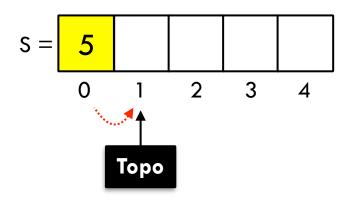


desempilhar (remover) elemento





Acessar topo (sem remoção)



Pseudocódigo

```
Topo (S)
1. x = [S.topo-1];
2. return(x);
```

Exercício 01

 Ilustre cada estado de uma pilha após realizar as seguintes operações (em ordem)

```
(A) Push(S, 4) //empilha o elemento 4
(B) Push(S, 1) // empilha o elemento 1
(C) Push(S, 3) // empilha o elemento 3
(D) Pop(S) // desempilha o valor do topo
(E) Push(S, 8) // empilha o elemento 8
(F) Pop(S) // desempilha o valor do topo
```

 Considere que a pilha está inicialmente vazia e é armazenada em um arranjo S [1 .. 6]

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- **3** Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

```
#define N 100
typedef struct {
    int key;
   /* pode ter mais elementos */
} Objeto;
```

```
#define N 100
typedef struct {
   int key;
  /* pode ter mais elementos */
                                 implementa o nosso
} Objeto;
                                     objeto
                                      key
```

```
#define N 100
typedef struct {
   int key;
  /* pode ter mais elementos */
                                   implementa o nosso
} Objeto;
                                       objeto
typedef struct {
   Objeto vetor[N];
   int topo;
} PilhaEstatica;
```

```
#define N 100
typedef struct {
   int key;
  /* pode ter mais elementos */
                                   implementa o nosso
} Objeto;
                                       objeto
typedef struct {
   Objeto vetor[N];
   int topo;
                                   implementa o TAD
} PilhaEstatica;
                                   para Pilha Estática
                                   (armazena Objetos)
```

```
void iniciaPilha(PilhaEstatica *pilha);
bool estaVazia(PilhaEstatica *pilha);
bool estaCheia(PilhaEstatica *pilha);
void push(Objeto obj, PilhaEstatica *pilha);
void pop(PilhaEstatica *pilha, Objeto *obj);
int size(PilhaEstatica *pilha);
Objeto top(PilhaEstatica *pilha);
void print(PilhaEstatica *pilha);
```

Exercício 02

 Mãos a obra: implemente um TDA para Pilha com alocação estática, e as funções de manipulação.

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- 3 Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Revisão

- Pilhas
 - o que é
 - operações
 - implementação estática

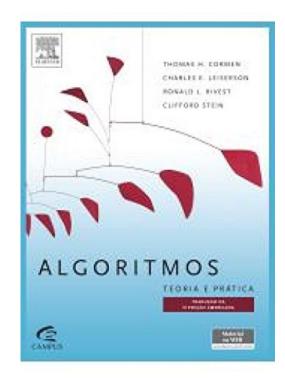
Próximas Aulas

- □ Pilhas → implementação dinâmica
- Filas/ Deques
- Implementação de Listas Lineares
 - single-linked
 - double-linked

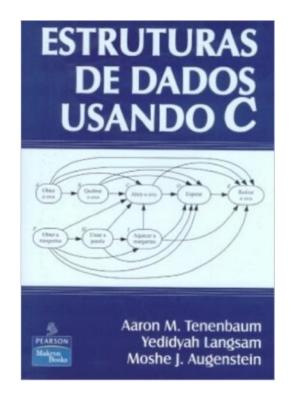
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Pilhas
- **3** Operações
- 4 Implementação com memória estática
- 5 Síntese / Revisão
- 6 Referências

Referências sugeridas



[Cormen et al, 2018]



[Tenenbaum et al, 1995]

Referências sugeridas



[Ziviani, 2010]



[Drozdek, 2017]

Perguntas?

Prof. Rafael G. Mantovani

rafaelmantovani@utfpr.edu.br