ED62A-COM2A ESTRUTURAS DE DADOS

Aula 04B - Filas Implementação dinâmica

Prof. Rafael G. Mantovani 10/09/2019



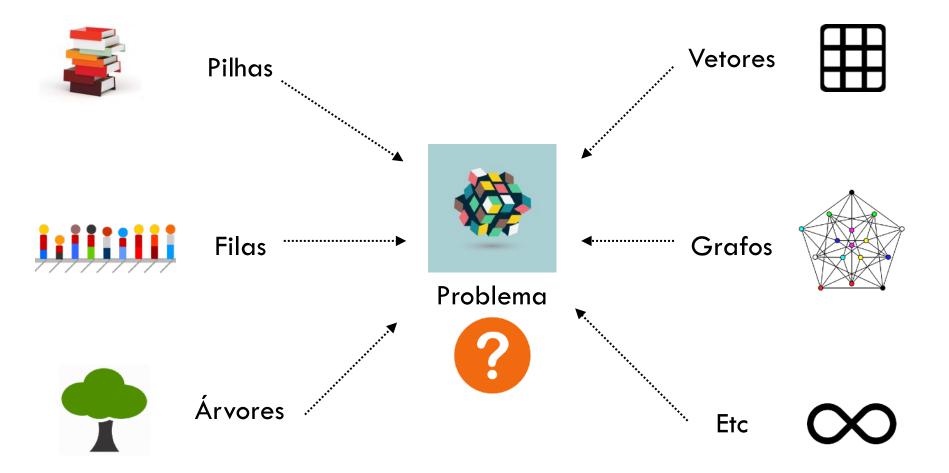
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Filas
- 3 Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

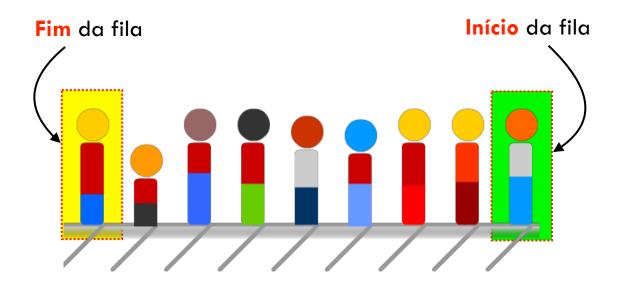
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Filas
- 3 Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

Introdução



Filas

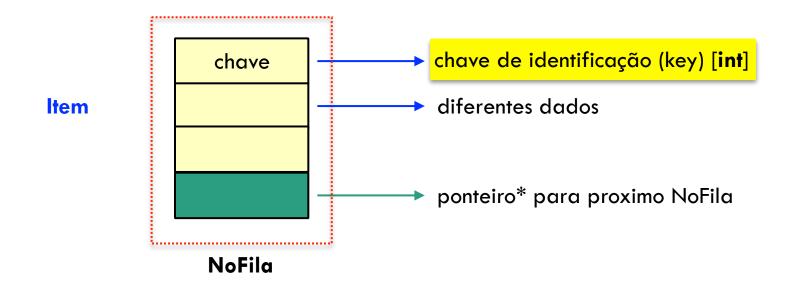


Fila de pessoas (Queue)

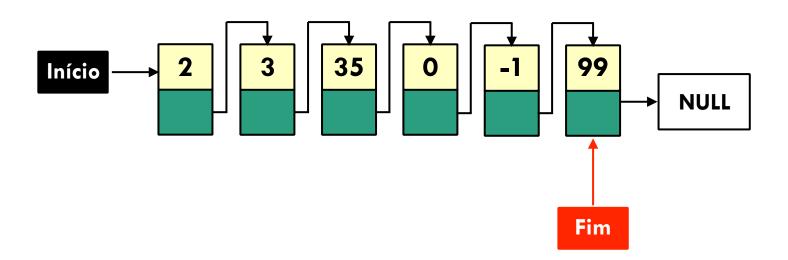
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Filas dinâmica
- 3 Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

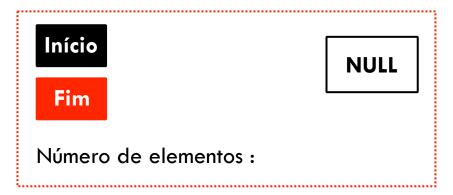
Nós de Fila (estrutura dinâmica)



Número de elementos : 6



tipo Fila Dinâmica



tipo Fila Dinâmica



Como podemos definir os tipos para implementação de uma fila dinâmica?

Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Filas
- 3 Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

Operações em Filas Dinâmicas

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações de modificação



Operações adicionais de consulta

Operações em Filas Dinâmicas

Dada uma estrutura **S**, chave **k**, elemento **x**:



Operações de modificação



Operações adicionais de consulta

Operações em Filas Dinâmicas

iniciar (S)

Inserir (S, k)

Remover (S, k)

primeiro (S)

ultimo (S)

destruir (S)

estaVazia (S)

tamanho (S)

Inicializa a fila e suas variáveis

Inserir objeto na fila (enfileirar)

Remover objeto da fila (desenfileirar)

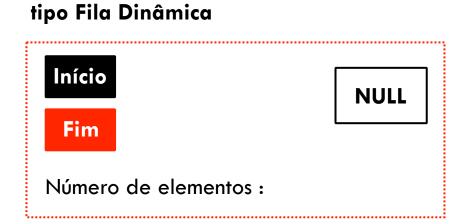
Retorna o objeto do inicio, sem remover

Retorna o objeto do fim sem remover

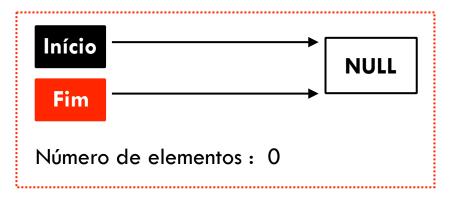
Destrói a fila e desloca memória

Retorna booleano indicando se a fila está vazia

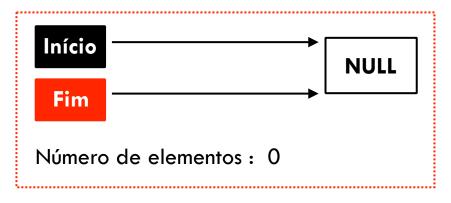
Retorna a quantidade de elementos na fila



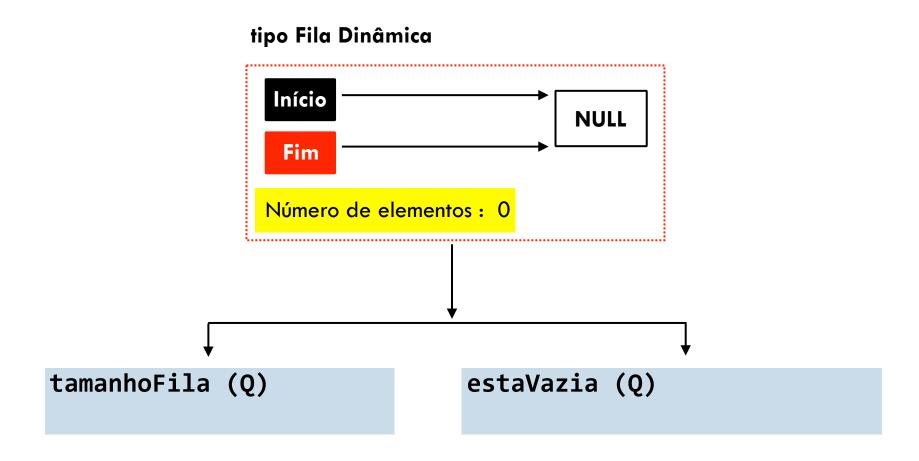
tipo Fila Dinâmica

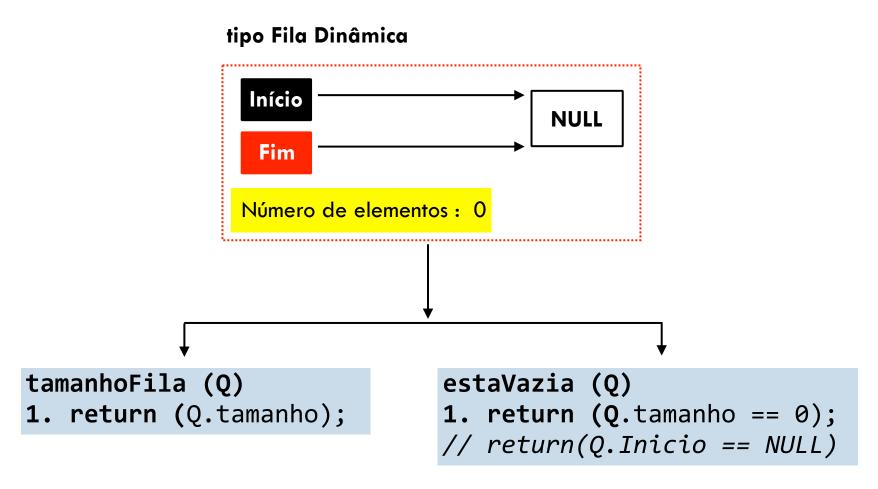


tipo Fila Dinâmica



```
IniciaFila (Q)
1. Q.inicio = NULL;
2. Q.fim = NULL;
3. Q.tamanho = 0;
```

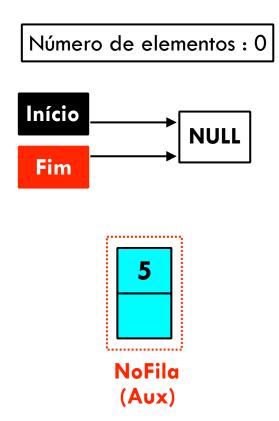




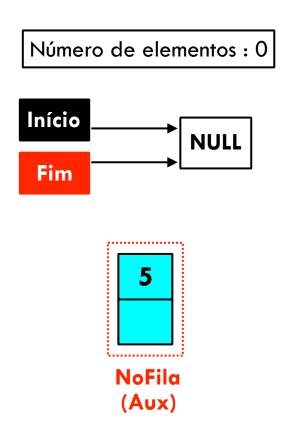
Roteiro

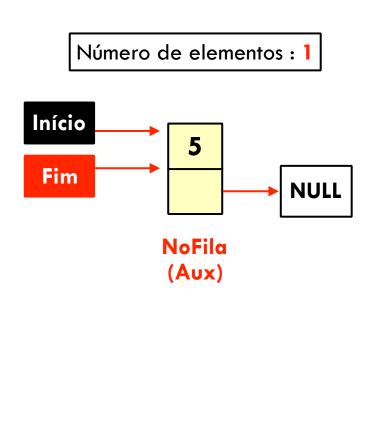
- 1 Introdução
- 2 Filas
- **3** Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

a) primeira inserção (elemento x = 5)

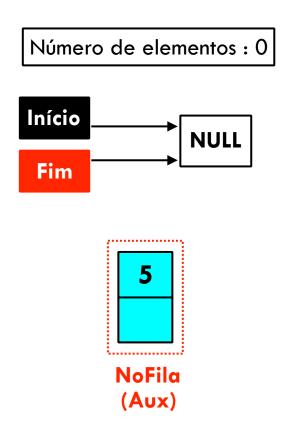


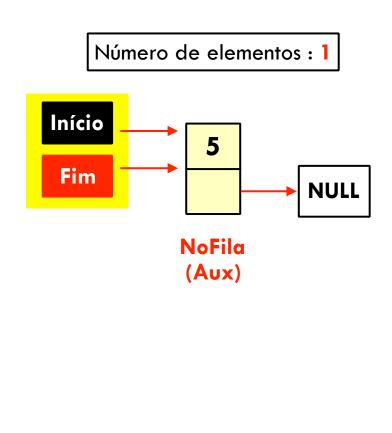
a) primeira inserção (elemento x = 5)



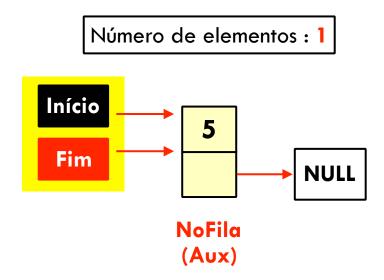


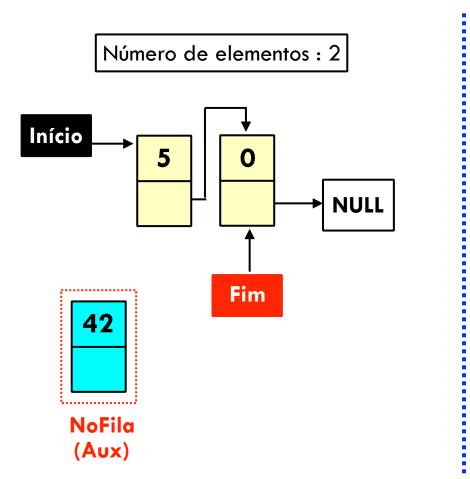
a) primeira inserção (elemento x = 5)

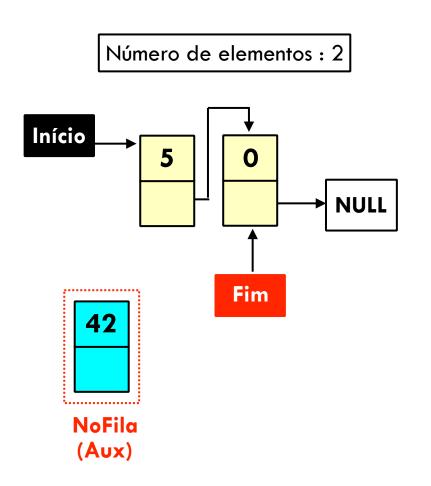


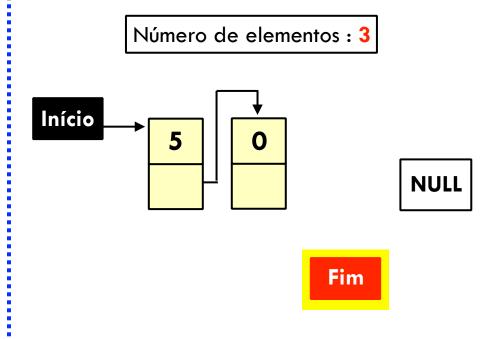


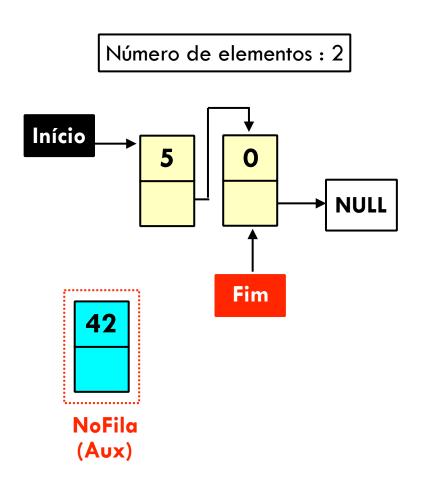
- a) primeira inserção (elemento x = 5)
- 01 O que aconteceu?
 - 1. Início e Fim apontam para Aux (novo nó)
- 2. Aux aponta para NULL
- 3. Contador é incrementado

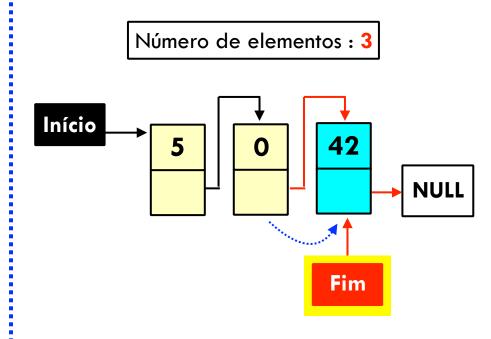




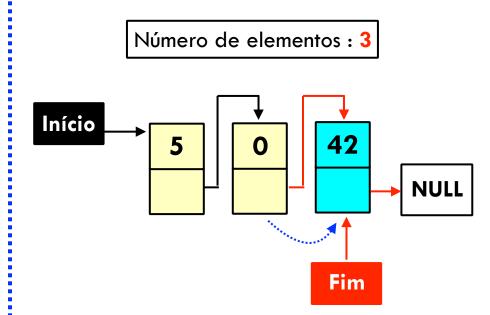








- 02 O que aconteceu?
- Proximo do Aux aponta para o Proximo do Fim
- 2. Proximo do **Fim** recebe **Aux** (novo no)
- 3. Fim é atualizado para Aux



Enfileirar (enqueue)

```
Enqueue (Q, x)
1. se for a primeira inserção:
2.  Q.Inicio = Q.Fim = Aux
3.  Aux->proximo = NULL
4. senão:
5.  Aux->proximo = NULL
6.  Fim->proximo = Aux
7.  Fim = Fim->Proximo // Fim = Aux
8. incrementa contador de elementos
```

Enfileirar (enqueue)

```
Enqueue (Q, x)
1. se for a primeira inserção:
2. Q.Inicio = Q.Fim = Aux
3. Aux->proximo = NULL
4. senão:
5. Aux->proximo = NULL
6. Fim->proximo = Aux
7. Fim = Fim->Proximo // Fim = Aux
8. incrementa contador de elementos
```

Enfileirar (enqueue)

```
Enqueue (Q, x)

1. se for a primeira inserção:

2. Q.Inicio = Q.Fim = Aux

3. Aux->proximo = NULL

4. senão:

5. Aux->proximo = NULL

6. Fim->proximo = Aux

7. Fim = Fim->Proximo // Fim = Aux

8. incrementa contador de elementos

Primeira inserção

01

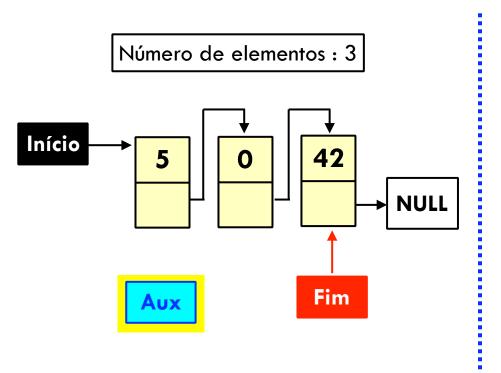
02

Já contém elementos
```

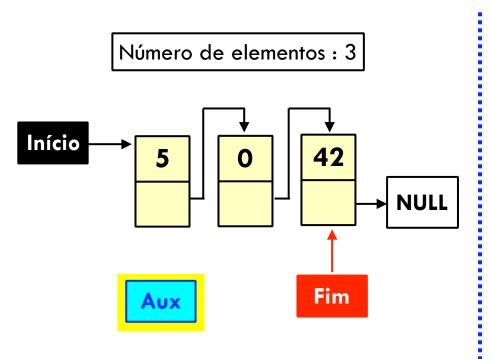
Roteiro

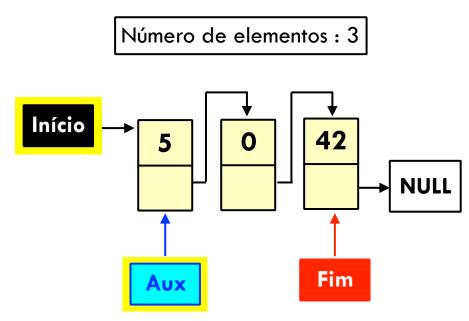
- 1 Introdução
- 2 Filas
- 3 Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

b) desenfileirar (remover elemento 5)

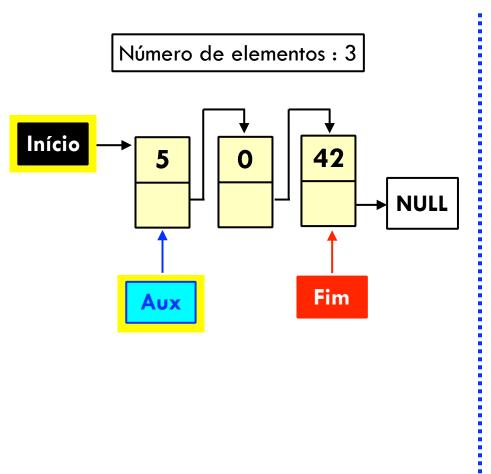


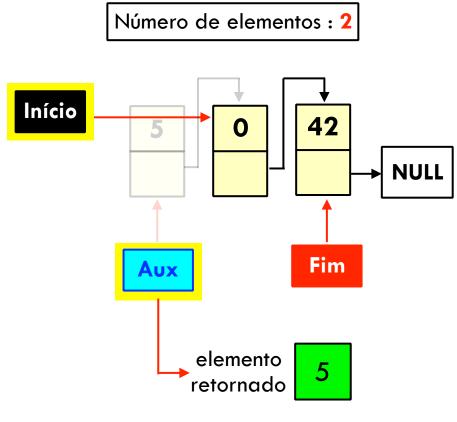
b) desenfileirar (remover elemento 5)





b) desenfileirar (remover elemento 5)

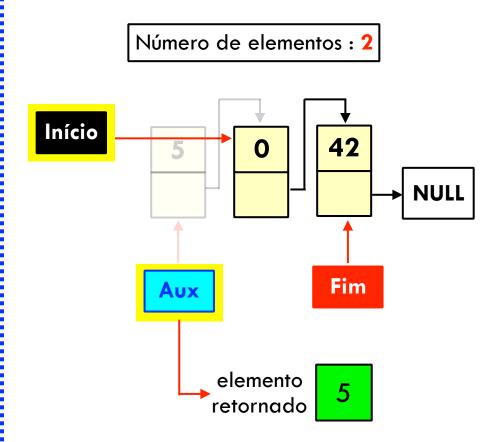




b) desenfileirar (remover elemento 5)

O que aconteceu?

- Criamos uma variável auxiliar Aux (Ponteiro)
- 2. Aux recebe o Inicio da Fila
- 3. Inicio recebe o próximo do Inicio
- 4. Contador é decrementado
- Desalocamos a memória do nó removido
- 6. Retorna o elemento armazenado em Aux



Remoção (dequeue)

```
    Dequeue (Q)
    se a fila não está vazia:
    Aux recebe o Inicio da Fila
    x recebe o valor x do Item em Aux
    Inicio recebe o proximo de Inicio desalocamos memoria de Aux
    decrementa contador de elementos
    retorna (x);
```

Remoção (dequeue)

```
Dequeue (Q)
1. se a fila não está vazia:
2. Aux recebe o Inicio da Fila
3. x recebe o valor x do Item em Aux
4. Inicio recebe o proximo de Inicio
5. desalocamos memoria de Aux
6. decrementa contador de elementos
7. retorna (x);
```

```
Dequeue (Q)
1. if (!estaVazia(Q)):
2.    Aux = Q.Inicio
3.    x = Aux.x;
4.    Q.Inicio = Q.Inicio->Proximo
5.    free(Aux)
6.    Q.contador = Q.contador - 1
7.    return(x);
```

Funções adicionais?

Quais outras funções podem ser úteis para o tipo Fila?

Exercício 01

- Ilustre cada estado de uma fila após realizar as seguintes operações (em ordem)
 - Enqueue(Q, 8)
 - Enqueue(Q, 10)
 - Enqueue(Q, 12)
 - Dequeue(Q)
 - Enqueue(Q, -1)
 - Dequeue(Q)
 - Dequeue(q)
 - Considere que a pilha está inicialmente vazia

Exercício 02

- Mãos a obra: implemente um TDA para Fila com alocação dinâmica, e as funções de manipulação.
- Quais TDAs serão necessários?

Tipos Abstratos para Fila Dinâmica

```
typedef struct {
    int key;
} Objeto;
typedef struct NoFila * PtrNoFila;
typedef struct NoFila {
 Objeto obj;
 PtrNoFila proximo;
} NoFila;
typedef struct {
 PtrNoFila inicio;
 PtrNoFila fim;
  int tamanho;
} FilaDinamica;
```

Tipos Abstratos para Fila Dinâmica

```
typedef struct {
    int key;
} Objeto;
typedef struct NoFila * PtrNoFila;
typedef struct NoFila {
 Objeto obj;
 PtrNoFila proximo;
} NoFila;
typedef struct {
 PtrNoFila inicio;
 PtrNoFila fim;
  int tamanho;
} FilaDinamica;
```

Tipos Abstratos para Fila Dinâmica

```
typedef struct {
   int key;
                                       implementa o nosso
} Objeto: -----
                                           objeto
typedef struct NoFila * PtrNoFila; ..... implementa o tipo que permite
                                        concatenar os nós dinâmicos
typedef struct NoFila {
 Objeto obj;
 PtrNoFila proximo;
                                      implementa os nós da fila
NoFila;
                                        (estrutura recursiva) !!!
typedef struct {
 PtrNoFila inicio;
 PtrNoFila fim;
 int tamanho;
                                     implementa o TDA
} FilaDinamica;
                                         para Fila
```

Implementação (Dinâmica)

```
void iniciaFila(FilaDinamica *fila);
void enfileira(Objeto item, FilaDinamica *fila);
Objeto desenfileira(FilaDinamica *fila);
void imprimeFila(FilaDinamica *fila);
int estaVazia(FilaDinamica *fila);
int tamanhoFila(FilaDinamica *fila);
Objeto primeiro(FilaDinamica *fila);
Objeto ultimo(FilaDinamica *fila);
void destroiFila(FilaDinamica *fila);
```

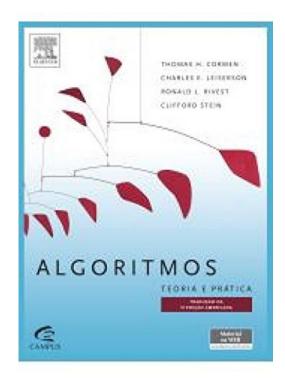
Próximas Aulas

- Listas Lineares
 - single-linked
 - double-linked

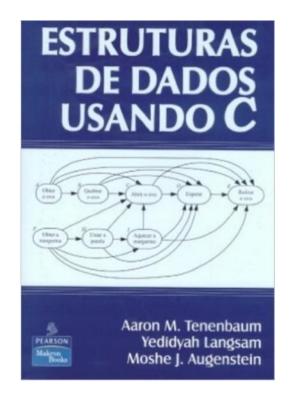
Roteiro

- 1 Introdução
- 2 Filas
- 3 Operações gerais
- 4 Inserção de elementos
- 5 Remoção de elementos
- 6 Referências

Referências sugeridas



[Cormen et al, 2018]



[Tenenbaum et al, 1995]

Referências sugeridas



[Ziviani, 2010]



[Drozdek, 2017]

Perguntas?

Prof. Rafael G. Mantovani

rafaelmantovani@utfpr.edu.br