#### Esercizio 1 (5 Punti)

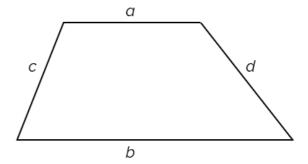
Nel file area\_trapezio.c inserire la definizione della funzione:

```
extern double area_trapezio(double a, double b, double c, double d);
```

La funzione calcola l'area del trapezio di lati a, b, c e d, utilizzando la formula di Bhāskara I:

$$Area = rac{1}{2}(a+b)\sqrt{c^2-rac{1}{4}\left((b-a)+rac{c^2-d^2}{b-a}
ight)^2}$$

La formula prevede che a e b siano i lati paralleli, con b > a. Questa condizione sarà sempre rispettata dai parametri della funzione.



## Esercizio 2 (6 Punti)

Nel file partition.c inserire la definizione la funzione:

```
extern size_t find_first_partition(const int *seq, size_t n);
```

Data una sequenza di numeri, la funzione ritorna l'indice del primo elemento maggiore di tutti i precedenti e minore di tutti i successivi. Il primo elemento della sequenza viene considerato "maggiore di tutti i precedenti" e l'ultimo viene considerato "minore di tutti i successivi", pur non avendo rispettivamente precedenti o successivi. Ritornare n se non esiste un elemento con tale proprietà. Se seq è NULL, o se n è 0, ritornare 0;

Alcuni esempi:

```
Input: seq = {5, 1, 4, 3, 6, 8, 10, 7, 9}, n = 9
Output: 4
```

Perché l'elemento di indice 4 (il valore 6) è maggiore di 5,1,4,3 e minore di 8,10,7,9.

```
Input: seq = {11, 1, 4, 3, 6, 8, 10, 7, 9}, n = 9
Output: 9
```

Nessun elemento soddisfa la proprietà, perché 11 non è minore di tutti i successivi e tutti i successivi non sono maggiori di 11. Quindi ritorniamo 9, la lunghezza della sequenza.

```
Input: seq = {1, 2, 4, 3, 6, 8, 10, 7, 9}, n = 9
Output: 0
```

Perché l'elemento di indice 0 (il valore 1) non ha elementi precedenti ed è minore di tutti i successivi.

```
Input: seq = {1, 1, 4, 3, 6, 8, 10, 7, 9}, n = 9
Output: 4
```

Perché l'elemento di indice 4 (il valore 6) è maggiore di 1,1,4,3 e minore di 8,10,7,9. Non possiamo ritornare 0 o 1 perché l'elemento di indice 0 non è minore di quello di posizione 1 (è uguale) e lo stesso vale per l'altro.

## Esercizio 3 (7 Punti)

Nel file rimuovi\_singoli\_spazi.c inserire la definizione della funzione:

```
extern char *rimuovi_singoli_spazi(const char *s);
```

La funzione accetta come parametro una stringa C s, e ritorna una nuova stringa C allocata dinamicamente su heap. La nuova stringa deve essere formata eliminando da s i singoli spazi, ma non le sequenze di più spazi consecutivi.

Ad esempio:

```
Input: " a b c "
Output: "abc"

Input: " a b c "
Output: " a b c "

Input: " a b c "

Input: " abc def ghi jkl mno pqr s "
Output: " abc defghi jkl mnopqr s"
```

# Esercizio 4 (8 Punti)

Creare il file matrix.h e matrix.c che consentano di utilizzare la seguente struttura:

```
struct matrix {
    size_t rows, cols;
    double *data;
};
```

e la funzione:

```
extern struct matrix *mat_pad(const struct matrix *mat);
```

La struct consente di rappresentare matrici di dimensioni arbitraria, dove rows è il numero di righe, cols è il numero di colonne e data è un puntatore a rows×cols valori di tipo double memorizzati per righe. Consideriamo ad esempio la matrice:

$$A=\left(egin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \ 4 & 5 & 6 \end{array}
ight)$$

questo corrisponderebbe ad una variabile struct matrix A, con A.rows = 2, A.cols = 3 e A.data che punta ad un'area di memoria contenente i valori {1.0, 2.0, 3.0, 4.0, 5.0, 6.0 }.

La funzione mat\_pad() accetta come parametro un puntatore a matrice mat, e restituisce il puntatore ad una nuova matrice allocata dinamicamente su heap. La nuova matrice è ottenuta effettuando un *padding* di mat:

- Tra ogni coppia di colonne consecutive, inserire una nuova colonna di soli zeri;
- Tra ogni coppia di righe consecutive, inserire una nuova riga di soli zeri.

Ad esempio:

$$Input = \left( egin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 \ 4 & 5 & 6 \end{array} 
ight)$$
  $Output = \left( egin{array}{ccccc} 1 & 0 & 2 & 0 & 3 \ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \ 4 & 0 & 5 & 0 & 6 \end{array} 
ight)$ 

Oppure:

$$Input = \left(egin{array}{ccc} 1 & 2 \ 3 & 4 \ 5 & 6 \end{array}
ight)$$
  $Output = \left(egin{array}{ccc} 1 & 0 & 2 \ 0 & 0 & 0 \ 3 & 0 & 4 \ 0 & 0 & 0 \ 5 & 0 & 6 \end{array}
ight)$ 

Il puntatore alla matrice mat non sarà mai NULL.

#### Esercizio 5 (7 Punti)

Creare il file product. h e product. c che consentano di utilizzare la seguente struttura:

```
struct product {
    char *productId;
    char *fullName;
    int price;
}
```

E la funzione:

```
extern void write_products(FILE *f, const struct product* list, size_t n);
```

La funzione accetta come parametri un puntatore a file già aperto in scrittura f ed un puntatore a vettore di struct product contenente n elementi.

La funzione stampa il vettore list su f nel formato JSON seguente:

```
[
<tab>{
<tab><tab>"productId":<spazio>"@productId",
<tab><tab>"fullName":<spazio>"@fullName",
<tab><tab>"price":<spazio>@price
<tab>},
<tab>{
<tab><tab>"productId":<spazio>"@productId",
<tab><tab>"fullName":<spazio>"@fullName",
<tab><tab>"price":<spazio>@price
<tab>},
. . .
<tab>{
<tab><tab>"productId":<spazio>"@productId",
<tab><tab>"fullName":<spazio>"@fullName",
<tab><tab>"price":<spazio>@price
<tab>}
]
```

Gli elementi compresi tra parentesi angolari <> sono caratteri speciali (tab e spazio). Gli elementi espressi nella forma @var indicano il valore della variabile var.

Un esempio di output valido è il seguente:

Attenzione: non c'è la virgola dopo il price e dopo l'ultimo prodotto.

Se n è 0, la funzione scrive: