



FILTROS FIR

Método óptimo



MÉTODO ÓPTIMO

- Se basa en el concepto de igual rizo en las bandas de paso y de rechazo.
- En la banda de paso la respuesta práctica oscila entre $1 \pm \delta_p$.
- En la banda de rechazo la respuesta está entre 0 y δ_s .



MÉTODO ÓPTIMO

- La diferencia entre el ideal y el real puede verse como una función de error

$$E(\omega) = W(\omega)[H_D(\omega) - H(\omega)]$$

$W(\omega)$ *Función ponderada para definir el error relativo.*

Objetivo

- Determinar los coeficientes del filtro $h(n)$ tales que el error máximo ponderado $|E(\omega)|$ se minimiza en las bandas de paso y de rechazo.

$$\min[\max|E(\omega)|]$$



MÉTODO ÓPTIMO

- Los mínimos y máximos se denominan extremos.
- Para filtros pasabajas lineales en fase hay $r+1$ o $r+2$ extremos.
 - Filtros tipos I y II respectivamente.

$$r = (N + 1)/2$$

$$r = N/2$$



MÉTODO ÓPTIMO

- Las frecuencias extremas no se conocen.
- Método:
 - Se calculan con el algoritmo Remez de intercambio.
 - Se determina la respuesta en frecuencia usando las frecuencias extremas.
 - Se obtienen los coeficientes de respuesta al impulso.



MÉTODO ÓPTIMO

- Relaciones para estimar la longitud del filtro.
 - Pasabajas.

$$N \approx \frac{D_{\infty}(\delta_p, \delta_s)}{\Delta F} - f(\delta_p, \delta_s)\Delta F + 1$$

ΔF = Ancho normalizado de la banda de transición

$$D_{\infty}(\delta_p, \delta_s) = \log_{10} \delta_s \left[a_1 (\log_{10} \delta_p)^2 + a_2 (\log_{10} \delta_p) + a_3 \right] \\ + \left[a_4 (\log_{10} \delta_p)^2 + a_5 (\log_{10} \delta_p) + a_6 \right]$$



MÉTODO ÓPTIMO

- Relaciones para estimar la longitud del filtro.
 - Pasabajas.

$$f(\delta_p, \delta_s) = 11.012317 + 0.51244[(\log_{10} \delta_p) - (\log_{10} \delta_s)]$$

$$\begin{array}{ll} a_1 = 5.309 \times 10^{-3} & a_2 = 7.114 \times 10^{-2} \\ a_3 = -4.761 \times 10^{-1} & a_4 = -2.66 \times 10^{-3} \\ a_5 = -5.941 \times 10^{-1} & a_6 = -4.278 \times 10^{-1} \end{array}$$



MÉTODO ÓPTIMO

- Relaciones para estimar la longitud del filtro.
 - Pasabanda.

$$N \approx \frac{C_{\infty}(\delta_p, \delta_s)}{\Delta F} - g(\delta_p, \delta_s)\Delta F + 1$$

ΔF = Ancho normalizado de la banda de transición

$$C_{\infty}(\delta_p, \delta_s) = \log_{10} \delta_s \left[b_1 (\log_{10} \delta_p)^2 + b_2 (\log_{10} \delta_p) + b_3 \right] \\ + \left[b_4 (\log_{10} \delta_p)^2 + b_5 (\log_{10} \delta_p) + b_6 \right]$$



MÉTODO ÓPTIMO

- Relaciones para estimar la longitud del filtro.
 - Pasabanda.

$$g(\delta_p, \delta_s) = -14.6 \log_{10} \left(\frac{\delta_p}{\delta_s} \right) - 16.9$$

$$\begin{array}{ll} b_1 = 0.01201 & b_2 = 0.09664 \\ b_3 = -0.51325 & b_4 = 0.00203 \\ b_5 = -0.5705 & b_6 = -0.44314 \end{array}$$



MÉTODO ÓPTIMO

- Especificar frecuencias límites, rizo de la banda de paso, atenuación de la banda de rechazo y frecuencia de muestreo.
- Normalizar las frecuencias límites (dividir entre la frecuencia de muestro) y determinar en ancho de transición normalizado.
- Estimar la longitud del filtro.
 - Tomar un valor ligeramente mayor al obtenido con las ecuaciones.



MÉTODO ÓPTIMO

- Obtener la ponderación de cada banda.
- Obtener los coeficientes con base en: N , frecuencias límites y pesos de cada banda.
- Verificar el rizo de la banda de paso y la atenuación de la banda de rechazo que se producen.
- En caso de ser necesario incrementar el valor de N .