МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №5

по дисциплине «Искусственные нейронные сети» Тема: «Распознавание объектов на фотографии»

Студент гр. 7383	 Левкович Д.В.
Преподаватель	 Жукова Н. А.

Санкт-Петербург 2020

Цели.

Распознавание объектов на фотографиях (Object Recognition in Photographs) CIFAR-10 (классификация небольших изображений по десяти классам: самолет, автомобиль, птица, кошка, олень, собака, лягушка, лошадь, корабль и грузовик).

Задачи.

- Ознакомиться со сверточными нейронными сетями
- Изучить построение модели в Keras в функциональном виде
- Изучить работу слоя разреживания (Dropout)

Ход работы.

1. Изначально была построена и обучена базовая сеть (код представлен в приложении A) с размером batch_size = 256, количеством эпох epochs = 12 и размером ядра свертки 3х3. Результаты представлены на рис. 1-2.

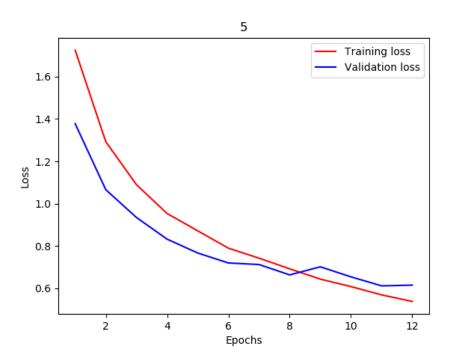


Рисунок 1 - График потерь на базовой модели



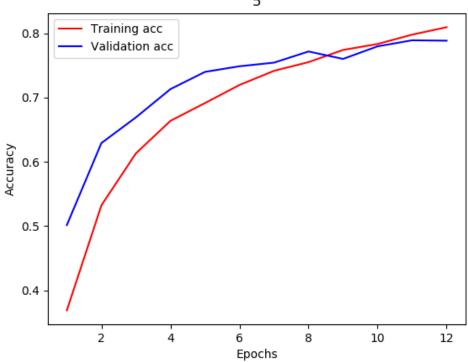


Рисунок 2 - График точности на базовой модели Как видно из графиков, точность составила около 0.78.

2. Было проведено тестирование влияния слоя Dropout на результат обучения нейронной сети. Результаты обучения сети с выключенным слоем Dropout и размером ядра свертки 3х3 представлен на рис. 3-4.

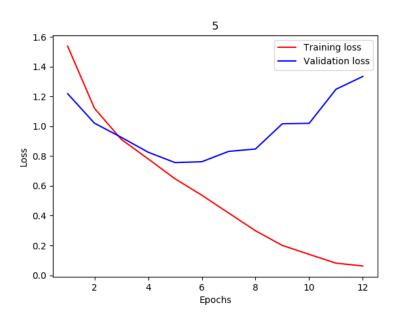


Рисунок 3 - График потерь на базовой модели без слоя Dropout

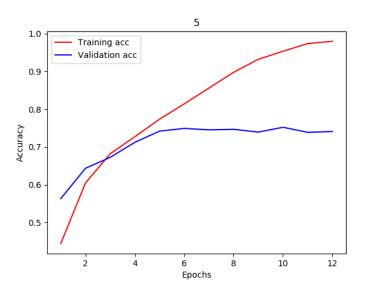


Рисунок 4 - График точности на базовой модели без слоя Dropout Как видно из графиков, точность на тренировочных данных растет, однако на тестовых данных начиная с пятой эпохи перестает улучшаться, поэтому было принято решение в дальнейшем использовать слой Dropout.

3. Далее исследуем работы сети при различных размерах ядра свертки. Все остальные параметры идентичны модели из первого пункта. На рис. 3-4 представлены точность и потери сети с размером ядра свертки 5х5.

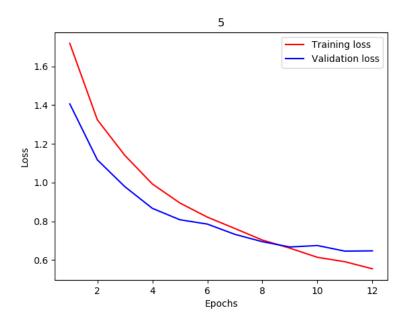


Рисунок 5 - График потерь с размером ядра свертки 5х5

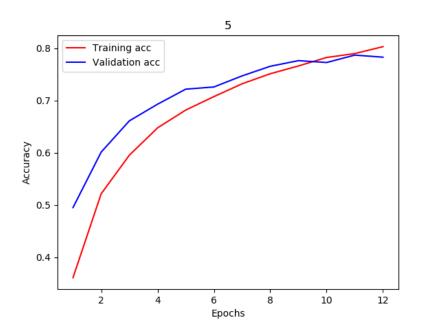


Рисунок 6 - График точности с размером ядра свертки 5х5 Далее проверим с размерами ядра свертки 7х7. Результаты представлены на рис. 7-8.

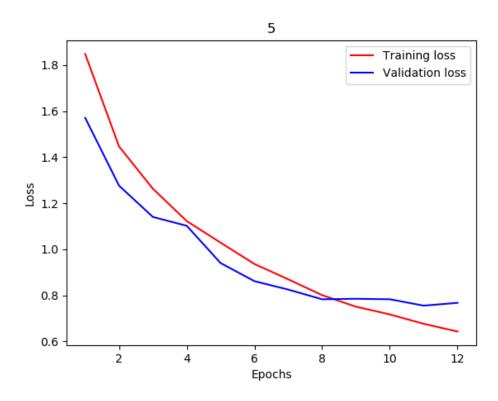


Рисунок 7 - График потерь с размером ядра свертки 7х7

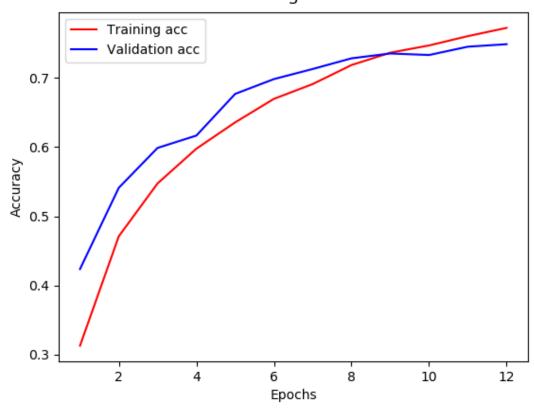


Рисунок 8 - График потерь с размером ядра свертки 7х7 С увеличением размера ядра свертки точность упала несильно (на ~3-5%), а ошибка несильно увеличилась (на > 3-5%). Можно отметить, что при увеличении размеров ядра свертки увеличивается время обучения.

Выводы.

В ходе выполнения данной лабораторной работы была построена модель искусственной нейронной сети, распознающей объекты на изображениях, было изучено влияние слоя Dropout на обучение сети. Данный слой помогает бороться с переобучением. Было изучено влияние размера слоя свертки на результат обучения сети. При увеличении размера слоя свертки возрастает время обучения сети.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

```
from keras.datasets import cifar10
from keras.models import Model
from keras.layers import Input, Convolution2D, MaxPooling2D,
Dense, Dropout, Flatten
from keras.utils import np utils
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
batch size = 256
num epochs = 12
kernel size = 3
pool size = 2
conv_depth 1 = 32
conv depth 2 = 64
drop prob 1 = 0.25
drop_prob_2 = 0.5
hidden size = 512
(X train, y train), (X test, y test) = cifar10.load data() #
fetch CIFAR-10 data
num train, depth, height, width = X train.shape # there are
50000 training examples in CIFAR-10
num test = X test.shape[0] # there are 10000 test examples in
CIFAR-10
num classes = np.unique(y train).shape[0] # there are 10 image
classes
X train = X train.astype('float32')
X test = X test.astype('float32')
X train /= np.max(X train) # Normalise data to [0, 1] range
X test /= np.max(X train) # Normalise data to [0, 1] range
Y train = np utils.to categorical(y train, num classes) # One-
hot encode the labels
Y test = np utils.to categorical(y test, num classes) # One-hot
encode the labels
inp = Input(shape=(depth, height, width)) # N.B. depth goes
first in Keras
# Conv [32] -> Conv [32] -> Pool (with dropout on the pooling
layer)
conv 1 = Convolution2D(conv depth 1, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(inp)
conv 2 = Convolution2D(conv depth 1, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(conv 1)
pool 1 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 2)
```

```
drop 1 = Dropout(drop prob 1)(pool 1)
# Conv [64] -> Conv [64] -> Pool (with dropout on the pooling
layer)
conv 3 = Convolution2D(conv depth 2, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(drop 1)
conv_4 = Convolution2D(conv_depth_2, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(conv 3)
pool 2 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 4)
drop 2 = Dropout(drop prob 1)(pool 2)
# Now flatten to 1D, apply Dense -> ReLU (with dropout) ->
softmax
flat = Flatten()(drop 2)
hidden = Dense(hidden size, activation='relu')(flat)
drop 3 = Dropout(drop_prob_2)(hidden)
out = Dense(num classes, activation='softmax')(drop 3)
model = Model(input=inp, output=out) # To define a model, just
specify its input and output layers
model.compile(loss='categorical crossentropy', # using the
cross-entropy loss function
              optimizer='adam', # using the Adam optimiser
              metrics=['accuracy']) # reporting the accuracy
H = model.fit(X train, Y train, # Train the model using the
training set...
          batch_size=batch_size, nb_epoch=num_epochs,
          verbose=1, validation split=0.1) # ...holding out 10%
of the data for validation
model.evaluate(X_test, Y_test, verbose=1) # Evaluate the
trained model on the test set!
loss = H.history['loss']
val loss = H.history['val loss']
acc = H.history['accuracy']
val acc = H.history['val accuracy']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
plt.plot(epochs, loss, 'r', label='Training loss')
plt.plot(epochs, val_loss, 'b', label='Validation loss')
plt.title("5")
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
plt.clf()
plt.plot(epochs, acc, 'r', label='Training acc')
plt.plot(epochs, val_acc, 'b', label='Validation acc')
plt.title("5")
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.legend()
plt.show()
```