# Неустойчивость Рэлея-Тейлора

Братчиков Д.С., Дмитрачков Д.Д.

#### 1 Математическая постановка задачи

Рассмотрим ограниченную связную область  $\Omega$  содержащую две несмешивающиеся, несжимаемые, ньютоновские жидкости, разделенные свободной поверхностью  $\Gamma(t)$ , непрерывной по Липшицу (рис.1.1). Тогда каждая жидкость находится в ограниченной связной области  $\Omega_i(t)$ , i=1,2:

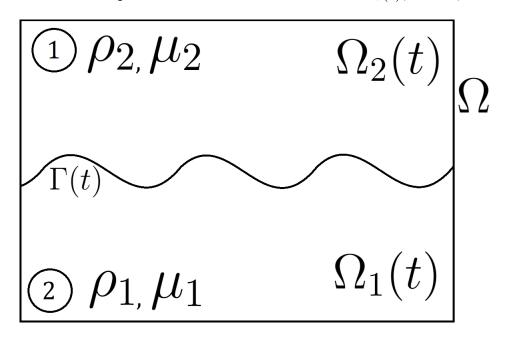


Рис. 1.1: Пример области

$$\overline{\Omega} = \overline{\Omega}_1(t) \cup \overline{\Omega}_2(t), \quad \Omega_1(t) \cap \Omega_2(t) = \emptyset, \quad \Gamma(t) = \partial \Omega_1(t) \cap \partial \Omega_2(t).$$
 (1.1)

Мы предполагаем, что обе жидкости однородны, поэтому их физические свойства постоянны в каждом  $\Omega_i(t)$  с границей  $\partial\Omega_i(t)$ , непрерывной по Липшицу.

Пусть первая жидкость имеет плотность и вязкость  $\rho_1$ ,  $\mu_1$  соответственно, а вторая –  $\rho_2$ ,  $\mu_2$  (при этом  $\rho_2 > \rho_1$ ). Введём для регуляризации гладкую функцию Хевисайда для достаточно малого  $\varepsilon$ :

$$H_{\varepsilon}(\phi) = \begin{cases} 0, & \varphi < -\varepsilon, \\ \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{\varphi}{\varepsilon} + \frac{1}{\pi} \sin\left(\frac{\pi\varphi}{\varepsilon}\right) \right), & -\varepsilon \leq \varphi \leq \varepsilon, \\ 1, & \varepsilon < \varphi. \end{cases}$$
 (1.2)

Зададим поверхность раздела  $\Gamma(t)$  методом уровня множества (level set function):

$$\Gamma(t) = \{ \mathbf{x} \in \overline{\Omega} : \varphi(\mathbf{x}, t) = 0 \}$$
(1.3)

Тогда гладкие плотность и вязкость можно задать следующими соотношениями в  $\Omega$ :

$$\rho(\varphi) = \rho_1 + (\rho_2 - \rho_1) H_{\varepsilon}(\varphi),$$
  

$$\mu(\varphi) = \mu_1 + (\mu_2 - \mu_1) H_{\varepsilon}(\varphi).$$
(1.4)

Движение границы раздела  $\Gamma(t)$  описывается уравнением переноса:

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \mathbf{u} \cdot \nabla \varphi = 0. \tag{1.5}$$

Чтобы задать начальный профиль границы раздела двух жидкостей, нужно поставить начальное условие на функцию  $\varphi$ :

$$\varphi_{|t=0} = \varphi_0(\mathbf{x}). \tag{1.6}$$

Также нужно ставить краевое условие на  $\varphi$  на той части границы, где жидкости втекает в область, то есть на  $\Gamma_{in} = \{ \mathbf{x} \in \partial \Omega | \mathbf{u}(\mathbf{x}, t) \cdot \mathbf{n} < 0 \}$ . Это следует из уравнения переноса. Однако, если на границе ставится однородное условие Дирихле для скорости  $\mathbf{u}$ , то краевого условия  $\varphi_{|\Gamma_{in}} = \varphi_{in}$  не требуется.

Движение двух несжимаемых жидкостей подчиняется уравнению Навье-

Стокса, дополненному уравнением неразрывности:

$$\begin{cases}
\rho \left( \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} \right) - \nabla \cdot (\mu \nabla \mathbf{u}) + \nabla p = \mathbf{f}, & (\mathbf{x}, t) \in \Omega \times [0, T], \\
\nabla \cdot \mathbf{u} = 0, & (\mathbf{x}, t) \in \Omega \times [0, T].
\end{cases}$$
(1.7)

Здесь  ${\bf u}$  – вектор скорости, p – давление,  ${\bf f}$  – векторное поле массовых сил. В нашем случае  ${\bf f}=-\rho {\bf g}$  - сила тяжести. Для замыкания системы введём краевые и начальные условия. От функции  ${\bf u}$  потребуем выполнения начального и краевого условий:

$$\mathbf{u}_{|\partial\Omega} = \mathbf{u}_D, \quad \mathbf{u}_{|t=0} = \mathbf{u}_0. \tag{1.8}$$

Также должны быть выполнены условия согласования, чтобы получить гладкое решение:

$$\nabla \cdot \mathbf{u}_0 = 0, \ \mathbf{x} \in \Omega; \quad (\mathbf{u}_D \cdot \mathbf{n})_{|t=0} = \mathbf{u}_0 \cdot \mathbf{n}, \ \mathbf{x} \in \partial \Omega$$
 (1.9)

Потребуем также непрерывность скорости при переходе через границу раздела жидкостей  $\Gamma(t)$ :

$$\mathbf{u}_{1|\Gamma(t)} = \mathbf{u}_{2|\Gamma(t)},\tag{1.10}$$

где  $\mathbf{u}_i$  – скорость жидкости в области  $\Omega_i$ .

На границе раздела жидкостей  $\Gamma(t)$  из-за поверхностного натяжения также нужно поставить граничное условие. Его можно получить из соображений баланса сил:

$$(\mu_1 \nabla \mathbf{u}_1 - p_1 I) \cdot \mathbf{n} + (\mu_2 \nabla \mathbf{u}_2 - p_2 I) \cdot \mathbf{n}_{|\Gamma(t)} = \sigma \kappa \mathbf{n}_{|\Gamma(t)}, \quad \mathbf{x} \in \Gamma(t), \quad (1.11)$$

где  ${\bf n}$  — нормаль к границе  $\Gamma(t)$ ,  $\sigma$  — коэффициент поверхностного натяжения,  $\kappa = \nabla \cdot {\bf n}$  — кривизна границы  $\Gamma(t)$ . Условие с кривизной часто записывают в виде объёмной силы:

$$\mathbf{f}_{\sigma} = \sigma \kappa \mathbf{n} \delta_{\sigma}, \tag{1.12}$$

где  $\delta_{\sigma}$  – дельта-функция Дирака, указывающая на то, что представленная

сила действует на границе. Силу  $\mathbf{f}_{\sigma}$  можно записать в правой части уравнения Навье-Стокса, прибавляя её к силе  $\mathbf{f}$ , предварительно выразив  $\mathbf{f}_{\sigma}$  с помощью тензора:

$$\mathbf{f}_{\sigma} = -\nabla \cdot T, \quad T = \sigma \left( I - \mathbf{n} \otimes \mathbf{n} \right) \delta_{\sigma}.$$
 (1.13)

Мы можем переписать этот тензор с помощью функции  $\varphi$ :

$$T(\varphi) = \sigma \frac{dH_{\varepsilon}(\varphi)}{d\varphi} \left( I - \nabla \varphi \otimes \nabla \varphi \right), \tag{1.14}$$

где  $\nabla \varphi \otimes \nabla \varphi = \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j}\right)_{i,j=1}^d$ , d=2,3. Теперь мы можем вывести слабую постановку, чтобы затем перейти к численным экспериментам.

#### 2 Вывод слабой постановки

Итак, в области  $(\mathbf{x},t)\in\Omega\times[0,T]$  мы имеем систему уравнений, состоящую из уравнения Навье-Стокса, уравнения неразрывности и уравнения переноса:

$$\begin{cases}
\rho(\varphi) \left( \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} \right) - \nabla \cdot (\mu(\varphi) \nabla \mathbf{u}) + \nabla p = \mathbf{f} - \nabla \cdot T(\varphi), \\
\nabla \cdot \mathbf{u} = 0, \\
\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \mathbf{u} \cdot \nabla \varphi = 0.
\end{cases} \tag{2.1}$$

При этом должны выполняться начально-краевые условия:

$$\mathbf{u}_{|\partial\Omega} = \mathbf{u}_D, \quad \mathbf{u}_{|t=0} = \mathbf{u}_0,$$

$$\varphi_{|t=0} = \varphi_0, \quad \varphi_{|\Gamma_{in}} = \varphi_{in}.$$
(2.2)

Выведем слабую постановку. Первое уравнение умножим на тестовую функцию  $\mathbf{v}$  и проинтегрируем по всей области. Пользуясь формулой интегрирования по частям и Гаусса-Остроградского, распишем каждое слагаемое с учётом того, что на границе области задано условие Дирихле на  $\mathbf{u}$ , поэтому

 $\mathbf{v} = 0$  на границе  $\partial \Omega$ :

$$\int_{\Omega} \nabla \cdot (\mu \nabla \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} \, d\Omega = \int_{\partial \Omega} \mu \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial \mathbf{n}} \cdot \mathbf{v} \, d\omega - \int_{\Omega} \mu \nabla \mathbf{u} : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega =$$

$$\mathbf{v}|_{\partial \Omega} = 0 - \int_{\Omega} \mu \nabla \mathbf{u} : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega,$$
(2.3)

$$\int_{\Omega} \nabla p \cdot \mathbf{v} \, d\Omega = \int_{\Omega} \nabla \cdot (pI) \cdot \mathbf{v} \, d\Omega = \int_{\Omega} \nabla \cdot (p\mathbf{v}) \, d\Omega - \int_{\Omega} pI : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega = (2.4)$$

$$= \int_{\partial \Omega} p\mathbf{v} \cdot \mathbf{n} \, d\omega - \int_{\Omega} p\nabla \cdot \mathbf{v} \, d\Omega \stackrel{\mathbf{v}|_{\partial \Omega} = 0}{=} - \int_{\Omega} p\nabla \cdot \mathbf{v} \, d\Omega,$$

$$\int_{\Omega} \nabla \cdot T \cdot \mathbf{v} \, d\Omega = \int_{\partial \Omega} T \mathbf{n} \cdot \mathbf{v} \, d\omega - \int_{\Omega} T : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega \stackrel{\mathbf{v}|_{\partial \Omega} = 0}{=} - \int_{\Omega} T : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega. \quad (2.5)$$

Второе уравнение в системе (2.1) умножим на тестовую функцию q и проинтегрируем, добавляя регуляризующее слагаемое, в котором  $\alpha$  имеет смысл слабой сжимаемости:

$$\int_{\Omega} \alpha p q \, d\Omega + \int_{\Omega} q \nabla \cdot \mathbf{u} \, d\Omega = 0. \tag{2.6}$$

Итого, получаем слабую постановку задачи:

$$\int_{\Omega} \rho(\varphi) \left( \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} \right) \cdot \mathbf{v} \, d\Omega + \int_{\Omega} \mu(\varphi) \nabla \mathbf{u} : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega - \int_{\Omega} p \nabla \cdot \mathbf{v} \, d\Omega = 
= \int_{\Omega} \mathbf{f} \cdot \mathbf{v} \, d\Omega + \int_{\Omega} T(\varphi) : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega, 
\int_{\Omega} \alpha pq \, d\Omega + \int_{\Omega} q \nabla \cdot \mathbf{u} \, d\Omega = 0.$$
(2.7)

Также должны быть выполнены начально-краевые условия (2.2).

### 3 Дискретизация задачи по времени

Уравнение переноса будем решать методом характеристик с помощью функции convect:

$$\begin{cases}
\varphi(\mathbf{x}, t^n) = \tilde{\varphi}(X(t^{n-1}), t^{n-1}), \\
\frac{dX}{dt} = \mathbf{u}(t^{n-1}) \circ X, \\
X(t^n) = x.
\end{cases}$$
(3.1)

Аналогично с помощью метода характеристик вычисляем полную производную скорости по времени под интегралом в слабой постановке 2.7. Таким образом получаем:

$$\int_{\Omega} \rho(\varphi^{n}) \frac{\mathbf{u}^{n} - \tilde{\mathbf{u}}^{n-1}}{dt} \cdot \mathbf{v} \, d\Omega + \int_{\Omega} \mu(\varphi^{n}) \nabla \mathbf{u}^{n} : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega - \int_{\Omega} p^{n} \nabla \cdot \mathbf{v} \, d\Omega = (3.2)$$

$$= \int_{\Omega} \mathbf{f}(\varphi^{n}) \cdot \mathbf{v} \, d\Omega + \int_{\Omega} T(\varphi^{n}) : \nabla \mathbf{v} \, d\Omega,$$

$$\int_{\Omega} \alpha p^{n} q \, d\Omega + \int_{\Omega} q \nabla \cdot \mathbf{u}^{n} \, d\Omega = 0.$$

## 4 Результаты расчётов в 2D

Рассматривается область  $x \in [0, L], y \in [0, H], L = 1, H = 3$ . Начальные и краевые условия зададим с помощью функций

$$\mathbf{u}_{x} = 0, \mathbf{u}_{y} = 0, \quad \mathbf{x} \in \Gamma_{top} \cup \Gamma_{bottom}; \quad \mathbf{u}_{x} = 0, \quad \mathbf{x} \in \Gamma_{left} \cup \Gamma_{right}$$

$$\mathbf{u}_{0}(\mathbf{x}) = 0,$$

$$\varphi_{0}(\mathbf{x}) = y - \left(1.5 + 0.1\cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi x\right)\right).$$
(4.1)

Краевое условие  $\varphi_{|\Gamma_{in}}=\varphi_{in}$  в этом случае не ставится.