

# Аппроксимация методом наименьших квадратов на Python

Д.П. Худяков

6 июля 2021 г.

## Аннотация

В данном документе приводится описание алгоритма аппроксимации данных полиномом  $n$  - степени от  $m$  переменных методом наименьших квадратов. Сначала будет рассмотрен алгоритм для полинома третьей степени и двух переменных, далее он будет обобщён с использованием рекурсивных функций. В конце будут приведены примеры использования алгоритма.

## 1 Аппроксимация МНК полиномом третьей степени, двух переменных

Полином имеет следующий вид:

$$y = y(x_1, x_2) = a_1 + a_2x_1 + a_3x_2 + a_4x_1^2 + a_5x_1x_2 + a_6x_2^2 + a_7x_1^3 + a_8x_1x_2^2 + a_9x_1x_2^2 + a_{10}x_2^3 \quad (1)$$

Задача состоит в минимизации функции - суммы разности квадратов, подбором параметров  $a_i$ :

$$F(\bar{a}) = \sum_{i=1}^k (y_i - y(x_{1i}, x_{2i}))^2 \quad (2)$$

где  $\bar{a} = \{a_1; a_2; \dots; a_{10}\}$ ,  $k$  - количество экспериментальных точек,  $y_i, x_{1i}, x_{2i}$  - экспериментальные значения.

Функция будет иметь минимум в точке, где производная равна нулю. Это условие можно записать в виде системы таким образом:

$$\begin{cases} \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial a_1} = -2 \cdot \sum_{i=1}^k (y_i - y(x_{1i}, x_{2i})) \cdot 1 = 0 \\ \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial a_2} = -2 \cdot \sum_{i=1}^k (y_i - y(x_{1i}, x_{2i})) \cdot x_{1i} = 0 \\ \dots \\ \frac{\partial f(\bar{a})}{\partial a_{10}} = -2 \cdot \sum_{i=1}^k (y_i - y(x_{1i}, x_{2i})) \cdot x_{2i}^3 = 0 \end{cases} \quad (3)$$

После преобразований:

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^k y(x_{1i}, x_{2i}) \cdot 1 = \sum_{i=1}^k y_i \cdot 1 \\ \sum_{i=1}^k y(x_{1i}, x_{2i}) \cdot x_{1i} = \sum_{i=1}^k y_i \cdot x_{1i} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^k y(x_{1i}, x_{2i}) \cdot x_{2i}^3 = \sum_{i=1}^k y_i \cdot x_{2i}^3 \end{cases} \quad (4)$$

Система уравнений в матричном виде:

$$AX = B \quad (5)$$

Или:

$$\begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k 1 \cdot 1 & \sum_{i=1}^k x_{1i} \cdot 1 & \sum_{i=1}^k x_{2i} \cdot 1 & \vdots & \sum_{i=1}^k x_{2i}^3 \cdot 1 \\ \sum_{i=1}^k 1 \cdot x_{1i} & \sum_{i=1}^k x_{1i} \cdot x_{1i} & \sum_{i=1}^k x_{2i} \cdot x_{1i} & \vdots & \sum_{i=1}^k x_{2i}^3 \cdot x_{1i} \\ \dots & \dots & \dots & \vdots & \dots \\ \sum_{i=1}^k 1 \cdot x_{2i}^3 & \sum_{i=1}^k x_{1i} \cdot x_{2i}^3 & \sum_{i=1}^k x_{2i} \cdot x_{2i}^3 & \vdots & \sum_{i=1}^k x_{2i}^3 \cdot x_{2i}^3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \dots \\ a_{10} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k y_i \cdot 1 \\ \sum_{i=1}^k y_i \cdot x_{1i} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^k y_i \cdot x_{2i}^3 \end{pmatrix}$$

Формулу полинома можно записать таким образом:

$$y(x_{1i}, x_{2i}) = \sum_{i=0}^{i=3} \sum_{j=0}^{j=i} a_{\frac{1+i}{2} \cdot i + j + 1} \cdot x_1^{i-j} \cdot x_2^j \quad (6)$$

Замена  $x_1^{i-j} \cdot x_2^j = \psi_k$ , где  $k = \frac{1+i}{2} \cdot i + j + 1$ , позволит записать матрицы  $A$  и  $B$  так:

$$A = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k \psi_{1i} \cdot \psi_{1i} & \sum_{i=1}^k \psi_{2i} \cdot \psi_{1i} & \sum_{i=1}^k \psi_{3i} \cdot \psi_{1i} & \vdots & \sum_{i=1}^k \psi_{10i} \cdot \psi_{1i} \\ \sum_{i=1}^k \psi_{1i} \cdot \psi_{2i} & \sum_{i=1}^k \psi_{2i} \cdot \psi_{2i} & \sum_{i=1}^k \psi_{3i} \cdot \psi_{2i} & \vdots & \sum_{i=1}^k \psi_{10i} \cdot \psi_{2i} \\ \dots & \dots & \dots & \vdots & \dots \\ \sum_{i=1}^k \psi_{1i} \cdot \psi_{10i} & \sum_{i=1}^k \psi_{2i} \cdot \psi_{10i} & \sum_{i=1}^k \psi_{3i} \cdot \psi_{10i} & \vdots & \sum_{i=1}^k \psi_{10i} \cdot \psi_{10i} \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k y_i \cdot \psi_{1i} \\ \sum_{i=1}^k y_i \cdot \psi_{2i} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^k y_i \cdot \psi_{10i} \end{pmatrix}$$

Для составления матриц  $A$  и  $B$  достаточно реализовать функцию для нахождения  $\psi_i$ :

KI\_LIST = [[1, 0], [2, 1], [4, 2], [7, 3]]

```
def psi(num_p, k, data):
    global KI_LIST
    i = 0
    for ki_curr in KI_LIST:
        if k >= ki_curr[0]:
            i = ki_curr[1]
        else:
            break
    j = k - 1 - i * (1 + i) / 2.0
    power = [i - j, j]
    return (data[num_p][0] ** power[0]) * (data[num_p][1] ** power[1])
```

Здесь data - массив экспериментальных точек, num\_p - номер текущей точки, k - индекс  $\psi$ . KI\_LIST составлен циклом по  $i$  от 0 до 3 по формуле  $[\frac{1+i}{2}i + 1, i]$ .

Функции для составления матриц  $A$  и  $B$  представлены ниже:

```

def calc_a(exp_data, n):
    a = [[0.0] * n for i in range(n)]
    for n1 in range(1, n + 1):
        for n2 in range(1, n + 1):
            a_curr = 0.0
            for n3 in range(len(exp_data)):
                a_curr += psi(n3, n2, exp_data) * psi(n3, n1, exp_data)
            a[n1 - 1][n2 - 1] = a_curr
    return a

def calc_b(exp_data, n):
    b = []
    for n1 in range(1, n + 1):
        b_curr = 0.0
        for n2 in range(len(exp_data)):
            b_curr += exp_data[n2][2] * psi(n2, n1, exp_data)
        b.append(b_curr)
    return b

```

С использованием библиотеки NumPy алгоритм нахождения коэффициентов полинома имеет следующий вид:

```

a = calc_a(exp_data, n)
b = calc_b(exp_data, n)
res = np.linalg.solve(np.array(a), np.array(b))

```

## 2 Аппроксимация МНК полиномом $n$ степени, $m$ переменных

### 2.1 Представление полинома

Формула полинома  $n$  степени,  $m$  переменных:

$$\sum_{i_1=0}^{i_1=n} \sum_{i_2=0}^{i_2=i_1} \dots \sum_{i_{m-1}=0}^{i_{m-1}=i_{m-2}} \sum_{i_m=0}^{i_m=i_{m-1}} x_1^{i_1-i_2} \cdot x_2^{i_2-i_3} \cdot \dots \cdot x_{m-1}^{i_{m-1}-i_m} \cdot x_m^{i_m} \quad (7)$$

Функции для записи такого полинома:

```

def get_ext_list(init_ext_list):
    print("init_ext_list = ", init_ext_list)
    ext_list = []
    for n in range(len(init_ext_list)):
        if n == len(init_ext_list) - 1:
            ext_list.append(init_ext_list[n])
        else:
            ext_list.append(init_ext_list[n] - init_ext_list[n + 1])
    print("ext_list = ", ext_list)
    return ext_list

```

```

def pol_mul(c_list, init_ext_list, str_res, curr_a):

```

```

    ext_list = get_ext_list(init_ext_list)
    str_add_v = " + (" + str(c_list[curr_a - 1]) + " * "
    for n_curr in range(len(ext_list)):
        str_add_v += "x" + str(n_curr) + "^" + str(ext_list[n_curr])
        if n_curr != len(ext_list) - 1:
            str_add_v += " * "
    str_res += str_add_v + ")"
    return str_res

def calc_pol(c_list, pol_ext, nv, n_call, ext_list, str_res, curr_a):
    n_call_new = n_call + 1
    new_ext_list = copy.deepcopy(ext_list)
    new_ext_list.append(0)
    for i in range(pol_ext + 1):
        new_ext_list[-1] = i
        if n_call_new == nv:
            curr_a += 1
            str_res = pol_mul(c_list, new_ext_list, str_res, curr_a)
        else:
            str_res, curr_a = calc_pol(c_list, i, nv, n_call_new,
                                      new_ext_list, str_res, curr_a)
    return str_res, curr_a

str_res, curr_a = calc_pol(c, pol_ext, nv, 0, [], "", 0)

```

В качестве аргументов на вход подаётся массив из коэффициентов полинома -  $c$ , степень полинома -  $pol\_ext$ , количество переменных -  $nv$  и рекурсивно заполняемые переменные. Переменная  $n\_call$  считает количество вызовов функции и используется во время проверки условия остановки - равенство количеству переменных. Переменная  $ext\_list$  служит для хранения массива степеней переменных текущего слагаемого полинома.  $str\_res$  - переменная для хранения результата.  $curr\_a$  служит для хранения индекса текущего коэффициента, определяемого рекурсивно. Функция  $calc\_pol$  вызывает саму себя, обновляя массив индексов каждой переменной, пока количество вызовов не превышает количество переменных, а при их равенстве вызывает функцию составления слагаемого полинома, передавая ей массив индексов. Функция составления слагаемого -  $pol\_mul$  использует функцию  $get\_ext\_list$  для составления массива степеней согласно формуле (7).

В результате вызова функции  $calc\_pol$  с такими параметрами:

```
calc_pol(["a1", "a2", "a3", "a4", "a5", "a6"], 2, 2, 0, [], "", 0)
```

Получена строка:

$$polynomial = (a1 \cdot x_0^0 \cdot x_1^0) + (a2 \cdot x_0^1 \cdot x_1^0) + (a3 \cdot x_0^0 \cdot x_1^1) + (a4 \cdot x_0^2 \cdot x_1^0) + (a5 \cdot x_0^1 \cdot x_1^1) + (a6 \cdot x_0^0 \cdot x_1^2)$$

## 2.2 Составление матриц А и В

Обозначив за  $\phi_{ji}$  - произведение аргументов полинома при  $j$ -ом коэффициенте в  $i$ -ой точке, матрицу В можно записать таким образом:

$$B = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k y_i \cdot \phi_{1i} \\ \sum_{i=1}^k y_i \cdot \phi_{2i} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^k y_i \cdot \phi_{ji} \end{pmatrix}$$

Тогда функции для составления матрицы В будут выглядеть аналогично функциям для составления полинома:

```
def b_mul(b, exp_list, init_ext_list):
    sum_add_v_all = 0.0
    ext_list = get_ext_list(init_ext_list)
    for curr_exp in exp_list:
        sum_add_v = curr_exp[-1]
        for n_curr in range(len(ext_list)):
            sum_add_v *= curr_exp[n_curr] ** ext_list[n_curr]
        sum_add_v_all += sum_add_v
    b.append(sum_add_v_all)
    return b

def calc_b(exp_list, b, pol_ext, nv, n_call, ext_list):
    n_call_new = n_call + 1
    new_ext_list = copy.deepcopy(ext_list)
    new_ext_list.append(0)
    for i in range(pol_ext + 1):
        new_ext_list[-1] = i
        if n_call_new == nv:
            b = b_mul(b, exp_list, new_ext_list)
        else:
            b = calc_b(exp_list, b, i, nv, n_call_new, new_ext_list)
    return b
```

```
b = calc_b(exp_data, [], pol_ext, nv, 0, [])
```

где `exp_list` - массив экспериментальных точек, `b` - искомая матрица.

Матрица А при введенных обозначениях имеет следующий вид:

$$A = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^k \phi_{1i} \cdot \phi_{1i} & \sum_{i=1}^k \phi_{2i} \cdot \phi_{1i} & \sum_{i=1}^k \phi_{3i} \cdot \phi_{1i} & \vdots & \sum_{i=1}^k \phi_{ji} \cdot \phi_{1i} \\ \sum_{i=1}^k \phi_{1i} \cdot \phi_{2i} & \sum_{i=1}^k \phi_{2i} \cdot \phi_{2i} & \sum_{i=1}^k \phi_{3i} \cdot \phi_{2i} & \vdots & \sum_{i=1}^k \phi_{ji} \cdot \phi_{2i} \\ \dots & \dots & \dots & \vdots & \dots \\ \sum_{i=1}^k \phi_{1i} \cdot \phi_{ji} & \sum_{i=1}^k \phi_{2i} \cdot \phi_{ji} & \sum_{i=1}^k \phi_{3i} \cdot \phi_{ji} & \vdots & \sum_{i=1}^k \phi_{ji} \cdot \phi_{ji} \end{pmatrix}$$

Функции для составления матрицы А отличаются только количеством измерений в которых ведется расчет, для их учета введена переменная `dim`.

```
def a_mul(a, exp_list, init_ext_list):
    sum_add_v_all1 = 0.0
```

```

ext_list = []
for curr_init_list in init_ext_list:
    ext_list.append(get_ext_list(curr_init_list))
for curr_exp in exp_list:
    sum_add_v = 1.0
    for curr_ext_list in ext_list:
        for n_curr in range(len(ext_list[0])):
            sum_add_v *= curr_exp[n_curr] ** curr_ext_list[n_curr]
    sum_add_v_all1 += sum_add_v
a.append(sum_add_v_all1)
return a

```

```

def calc_a(exp_list, a, pol_ext, nv, n_call, ext_list, dim, real_pol_ext):
    n_call_new = n_call + 1
    new_ext_list = copy.deepcopy(ext_list)
    new_ext_list[dim].append(0)
    for i in range(pol_ext + 1):
        new_ext_list[dim][-1] = i
        if (n_call_new == nv) and (dim != 0):
            a = calc_a(exp_list, a, real_pol_ext, nv, 0, new_ext_list,
                        dim - 1, real_pol_ext)
        elif (n_call_new == nv) and (dim == 0):
            a = a_mul(a, exp_list, new_ext_list)
        else:
            a = calc_a(exp_list, a, i, nv, n_call_new, new_ext_list,
                        dim, real_pol_ext)
    return a

```

Решение матричного уравнения проводится с помощью библиотеки NumPy.

```
c = np.linalg.solve(np.array(a), np.array(b))
```

## 3 Примеры

### 3.1 Пример 1

Результат аппроксимации функции  $f(x) = \cos(x) - \frac{x}{2}$  на отрезке от 0 до  $2\pi$  полиномом пятой степени представлен на Рис.1. А сам полином имеет вид:

$$\begin{aligned} polynomial = & (0.9816430700989729 \cdot x_0^0) + (-0.1963275611078208 \cdot x_0^1) + (-1.033741420304099 \cdot x_0^2) \\ & + (0.31366588837963355 \cdot x_0^3) + (-0.02496073831109367 \cdot x_0^4) + (4.1167951800195695e - \\ & 13 \cdot x_0^5) \end{aligned}$$

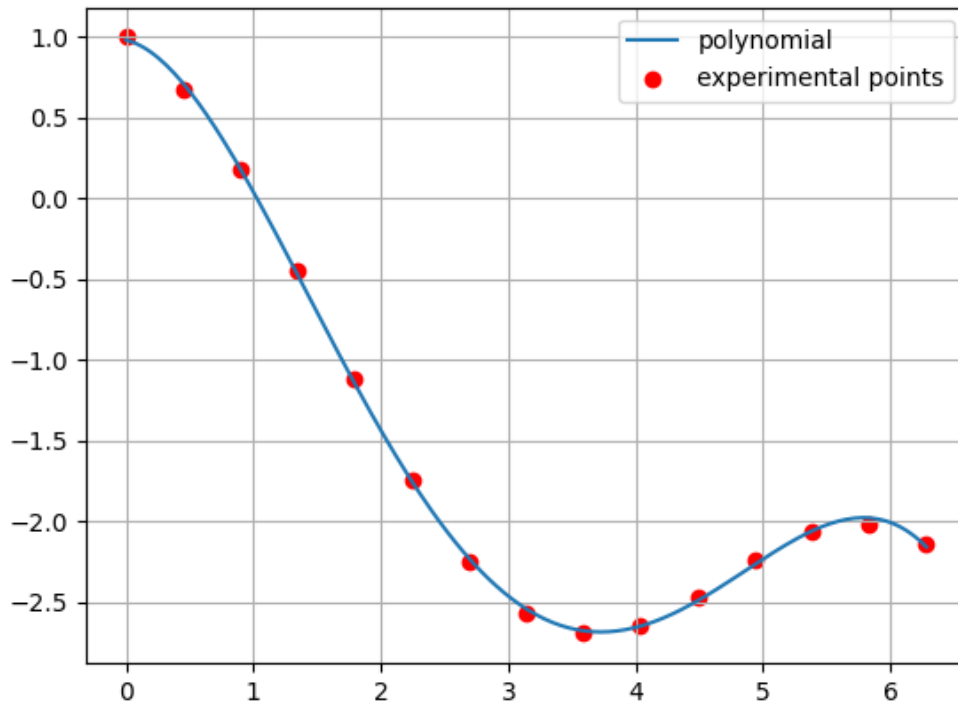


Рис. 1: График аппроксимирующей функции

### 3.2 Пример 2

Результат аппроксимации данных в трехмерном пространстве заданных в виде графика - Рис.2 представлен на Рис.3. Полином третьей степени двух переменных выглядит так:

$$\begin{aligned} polynomial = & (0.42196048238646816 \cdot x_0^0 \cdot x_1^0) + (0.5321981377555719 \cdot x_0^1 \cdot x_1^0) + (-2.142761529696963 \cdot x_0^0 \cdot x_1^1) \\ & + (-0.7492271056918415 \cdot x_0^2 \cdot x_1^0) + (1.6516540144139782 \cdot x_0^1 \cdot x_1^1) + (4.371662253412071 \cdot x_0^0 \cdot x_1^2) \\ & + (0.4619208853053831 \cdot x_0^3 \cdot x_1^0) + (-2.0296581753147445 \cdot x_0^2 \cdot x_1^1) + (1.842665698725525 \cdot x_0^1 \cdot x_1^2) \\ & + (-1.6722006702730612 \cdot x_0^0 \cdot x_1^3) \end{aligned}$$

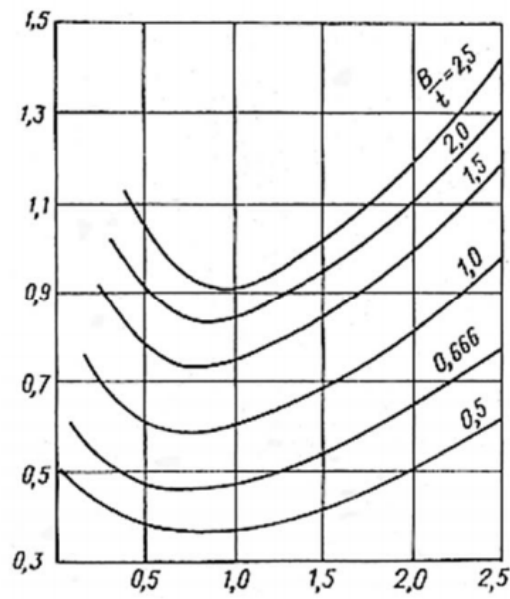


Рис. 2: Главная характеристика номинальных режимов

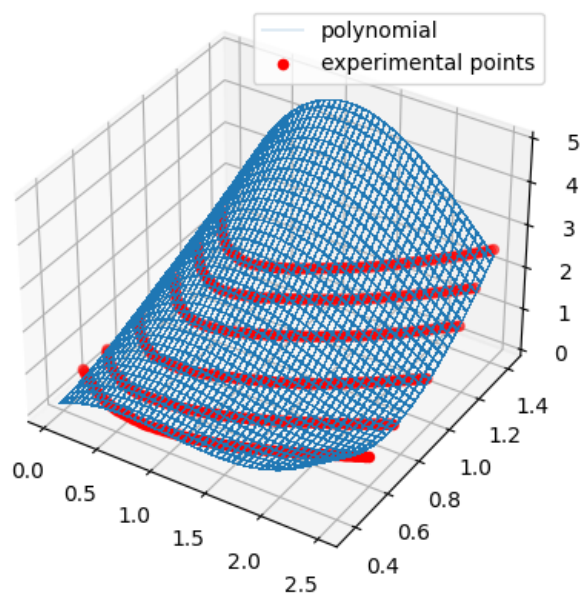


Рис. 3: График аппроксимирующей поверхности

### 3.3 Пример 3

Аппроксимация набора данных boston-housing о стоимости домов полиномом первой степени (линейная регрессия) показывает  $RMSE = 3.287$ , а коэффициенты этого полинома имеют следующие значения:

$$a_1 = 3.55457677e + 01$$

$$a_2 = -1.06574337e - 01$$

$$a_3 = 4.91031831e - 02$$



$$\begin{aligned}
a_4 &= 4.91031831e - 02 \\
a_5 &= 2.50883963e + 00 \\
a_6 &= -1.75828551e + 01 \\
a_7 &= 3.82281505e + 00 \\
a_8 &= 1.05141853e - 02 \\
a_9 &= -1.43435667e + 00 \\
a_{10} &= 3.62353199e - 01 \\
a_{11} &= -1.54828341e - 02 \\
a_{12} &= -9.11362333e - 01 \\
a_{13} &= 9.71340993e - 03 \\
a_{14} &= -5.55041015e - 01
\end{aligned}$$