

Московский Авиационный Институт
(Национальный исследовательский университет)

Лабораторная работа №3

по курсу: «численные методы»

Выполнил: Коростелев Д.В.

Группа: М8О-308Б-18

Номер по списку: 10

г. Москва 2021

Скриншоты заданий

7 (1 10) построить интерполяционные многочлены по таблице

x= 3.00 4.00 5.00 6.00

y= 22.00 25.00 23.00 20.00

мн. Лагранжа - для x= 3.00 4.00 5.00 (кроме последнего узла)

мн. Ньютона - для x= 4.00 5.00 6.00 (кроме первого узла)

канонический - для x= 3.00 4.00 5.00 6.00 (по всем узлам)

вычислить значение каждого из них в точке $x^* = 4.50$

8 (1 10) аппроксимировать таблицу методом наименьших квадратов
многочленами степени 1 и 2 , найти невязки для них

x= -1.00 1.00 2.00 4.00

y= 0.00 -2.00 -5.00 -16.00

9 1/10 интерполяция таблицы кубическими сплайнами (c-spline).
Вычислить значение сплайна в середине каждого отрезка,
нарисовать график

x= 0.0 1.0 2.0 3.0

y= 4 6 8 6

10 (1 10) вычислить интеграл на отрезке от -2 до 2 от функции

$f(x) = (5x + 2)/(x^2 + 1)$

*) по формуле трапеций с шагами $h_1 = 1.00$, $h_2 = 0.50$ и $h_3 = 0.25000$
сделать уточнение по формуле Рунге

*) по формуле Симпсона с шагами $h_1 = 1.00$ и $h_2 = 0.50$
сделать уточнение по формуле Рунге-Ромберга

Условие:

7 (1 10) построить интерполяционные многочлены по таблице

x= 3.00 4.00 5.00 6.00

y= 22.00 25.00 23.00 20.00

мн. Лагранжа - для x= 3.00 4.00 5.00 (кроме последнего узла)

мн. Ньютона - для x= 4.00 5.00 6.00 (кроме первого узла)

канонический - для x= 3.00 4.00 5.00 6.00 (по всем узлам)

вычислить значение каждого из них в точке $x^* = 4.50$

Теория:

Многочлен Лагранжа.

Интерполяционный многочлен Лагранжа имеет вид суммы:

$$L_{n-1}(x) = \sum_{i=1}^n y_i \prod_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n \frac{(x - x_k)}{(x_i - x_k)} \quad (6.1)$$

Многочлен Ньютона.

Пример. По заданной таблице построить интерполяционный многочлен Ньютона и вычислить его значение при $x=0,5$.

x	0	1	2	3
y	-5	-6	3	28

Вычислим и занесём в таблицу разделённые разности 1,2 и 3 порядков.

$$f_1(x_1, x_2) = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{(-6) - (-5)}{1 - 0} = -1. \quad f_1(x_2, x_3) = \frac{y_3 - y_2}{x_3 - x_2} = \frac{3 - (-6)}{2 - 1} = 9.$$

$$f_1(x_3, x_4) = \frac{y_4 - y_3}{x_4 - x_3} = \frac{28 - 3}{3 - 2} = 25. \quad f_2(x_1, x_2, x_3) = \frac{f_1(x_2, x_3) - f_1(x_1, x_2)}{x_3 - x_1} = \frac{9 - (-1)}{2 - 0} = 5.$$

$$f_2(x_2, x_3, x_4) = \frac{f_1(x_3, x_4) - f_1(x_2, x_3)}{x_4 - x_2} = \frac{25 - 9}{3 - 1} = 8.$$

$$f_3(x_1, x_2, x_3, x_4) = \frac{f_2(x_2, x_3, x_4) - f_2(x_1, x_2, x_3)}{x_4 - x_1} = \frac{8 - 5}{3 - 0} = 1$$

Выделим верхнюю часть таблицы.

N	x	y	f_1	f_2	f_3
1	0	-5			
			$\frac{(-6) - (-5)}{1 - 0} = -1$		
2	1	-6		$\frac{9 - (-1)}{2 - 0} = 5$	
			$\frac{3 - (-6)}{2 - 1} = 9$		$\frac{8 - 5}{3 - 0} = 1$
3	2	3		$\frac{25 - 9}{3 - 1} = 8$	
			$\frac{28 - 3}{3 - 2} = 25$		
4	3	28			

Общая формула для n узлов интерполяции:

$$N_{n-1}(x) = f(x_1) + f_1(x_1, x_2) * (x - x_1) + f_2(x_1, x_2, x_3) * (x - x_1) * (x - x_2) + \dots + f_{n-1}(x_1, \dots, x_n) * (x - x_1) * \dots * (x - x_{n-1}). \quad (6.2)$$

Т.е. $N_3(x) = (-5) + (-1) \cdot (x - 0) + (5) \cdot (x - 0)(x - 1) + (1) \cdot (x - 0)(x - 1)(x - 2)$.

Теперь можно вычислить $N_3(0,5) = -6,375$.

Преимущество такого способа заключается в возможности уточнения (6.2) при добавлении нового узла всего лишь прибавлением ещё одного слагаемого: $N_4(x) = N_3(x) + f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \cdot (x - 0)(x - 1)(x - 2)(x - 3)$.

Канонический многочлен.

Пусть заданы n точек $M_i(x_i; y_i)$ на плоскости XOY . Попробуем построить многочлен $y=P_{n-1}(x)$ степени $n-1$, который проходил бы точно через все заданные n точек. Так как

$$P_{n-1}(x) = p_1 \cdot x^{n-1} + p_2 \cdot x^{n-2} + p_3 \cdot x^{n-3} + \dots + p_{n-1} \cdot x + p_n, \quad (6.3)$$

то неизвестными являются коэффициенты p_1, p_2, \dots, p_n , которых n штук. Для их нахождения нужно составить n уравнений, для этого в нашем распоряжении координаты n точек $M_i(x_i; y_i)$. Поскольку многочлен $P_{n-1}(x)$ должен проходить через все эти точки, то значение многочлена в каждой точке x_i должно совпадать со значением табличной функции y_i , т.е.

$$P_{n-1}(x_i) = y_i. \quad (6.4)$$

Перепишем уравнение (6.2) для каждой из n точек:

$$\begin{cases} p_1 \cdot x_1^{n-1} + p_2 \cdot x_1^{n-2} + p_3 \cdot x_1^{n-3} + \dots + p_{n-1} \cdot x_1 + p_n = y_1 \\ p_1 \cdot x_2^{n-1} + p_2 \cdot x_2^{n-2} + p_3 \cdot x_2^{n-3} + \dots + p_{n-1} \cdot x_2 + p_n = y_2 \\ \dots\dots\dots \\ p_1 \cdot x_n^{n-1} + p_2 \cdot x_n^{n-2} + p_3 \cdot x_n^{n-3} + \dots + p_{n-1} \cdot x_n + p_n = y_n \end{cases} \quad (6.5)$$

Получилась ничто иное, как линейная система, состоящая из n уравнений с n неизвестными: $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$. Решается она, например, методом Гаусса, и после вычисления неизвестных $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$, можно записать (6.1), подставив туда вместо символов $p_1, p_2, p_3, \dots, p_n$ только что вычисленные их числовые значения. Интерполяционный многочлен $P_{n-1}(x)$ составлен. Его можно использовать для вычисления значений функции (и её производных) между узлами интерполяции. По способу его нахождения его называют *каноническим*. Известны и другие методы вычисления интерполяционного многочлена (многочлены Ньютона, Лагранжа, Чебышева...). Построенные по одинаковой таблице разными способами интерполяционные многочлены совпадают.

Решение:

7(1-10) Построить интерполяционный многочлен по таблице для $x: 3 \quad 4 \quad 5$ и вычислить значение в точке $x^* = 4,5$ (многочлен Лагранжа)
 $y: 22 \quad 25 \quad 23$

Запишем интерполяционный многочлен $L_2(x)$

$$L_2(x) = 22 \frac{1 \cdot (x-4)(x-5)}{1 \cdot (3-4)(3-5)} + 25 \frac{(x-3)(x-5)}{(4-3)(4-5)} + 23 \frac{(x-3)(x-4)}{(5-3)(5-4)}$$

$$L_2(x^*) = L(4,5) = 24,625 \quad \text{Ответ: } 24,625$$

Построить многочлен Ньютона по таблице:

$x \quad 4 \quad 5 \quad 6$ вычислить значение в точке $x^* = 4,5$
 $y \quad 25 \quad 23 \quad 20$

Вычисляем и заносим в таблицу разности 1 и 2 порядков

$$f_1(x, x_2) = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{23 - 25}{5 - 4} = -2 \quad f_1(x_2, x_3) = \frac{y_3 - y_2}{x_3 - x_2} = \frac{20 - 23}{6 - 5} = -3$$

$$f_2(x, x_2, x_3) = \frac{f_1(x_2, x_3) - f_1(x, x_2)}{x_3 - x_1} = \frac{-3 - (-2)}{6 - 4} = -\frac{1}{2}$$

N	x	y	f ₁	f ₂
1	4	25	-2	
2	5	23	-3	
3	6	20		

$$N_2(x) = f(x) + f(x, x_2) \cdot (x - x_1) + f_2(x, x_2, x_3) \cdot (x - x_1)(x - x_2)$$

$$N_2(4,5) = 25 + (-2) \cdot (4,5 - 4) + \left(-\frac{1}{2}\right) \cdot (4,5 - 4) \cdot (4,5 - 5) = 1,625$$

Ответ:

$$N_2(x) = 25 + (-2)(x-4) + \left(-\frac{1}{2}\right)(x-4)(x-5) \quad \text{Ответ} \quad N_2(4,5) = 1,625$$

Канонический многочлен для:

x	3	4	5	6
y	22	25	23	20

и вычислить его значение в точке $x^* = 4,5$

Будем искать функцию $P_3(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$

Запишем ур-я системы:

$$\begin{cases} a(3)^3 + b(3)^2 + c \cdot 3 + d = 22 \\ a(4)^3 + b(4)^2 + c \cdot 4 + d = 25 \\ a(5)^3 + b(5)^2 + c \cdot 5 + d = 23 \\ a(6)^3 + b(6)^2 + c \cdot 6 + d = 20 \end{cases} \rightarrow$$

$$\begin{cases} 27a + 9b + 3c + d = 22 \\ 64a + 16b + 4c + d = 25 \\ 125a + 25b + 5c + d = 23 \\ 216a + 36b + 6c + d = 20 \end{cases}$$

$$a = \frac{2}{3} \quad b = -\frac{21}{2} \quad c = \frac{311}{6} \quad d = -54, \text{ тогда}$$

$$P_3(x) = \frac{2}{3}x^3 - \frac{21}{2}x^2 + \frac{311}{6}x - 54$$

$$P_3(4,5) = 24,375$$

Ответ:

$$L_2(x) = 22 \frac{(x-4)(x-5)}{(3-4)(3-5)} + 25 \frac{(x-3)(x-5)}{(4-3)(4-5)} + 23 \frac{(x-3)(x-4)}{(5-3)(5-4)}$$

$$L_2(4.5) = 24.625$$

$$N_2(x) = 25 + (-2)(x-4) + (-0.5)(x-4)(x-5)$$

$$N_2(4.5) = 1.625$$

$$P_3(x) = \frac{2}{3}x^3 - \frac{21}{2}x^2 + \frac{311}{6}x - 57$$

$$P_3(4.5) = 24.375$$

Аппроксимация методом наименьших квадратов

Условие:

8 (1 10) аппроксимировать таблицу методом наименьших квадратов многочленами степени 1 и 2 , найти невязки для них

x=	-1.00	1.00	2.00	4.00
y=	0.00	-2.00	-5.00	-16.00

Теория:

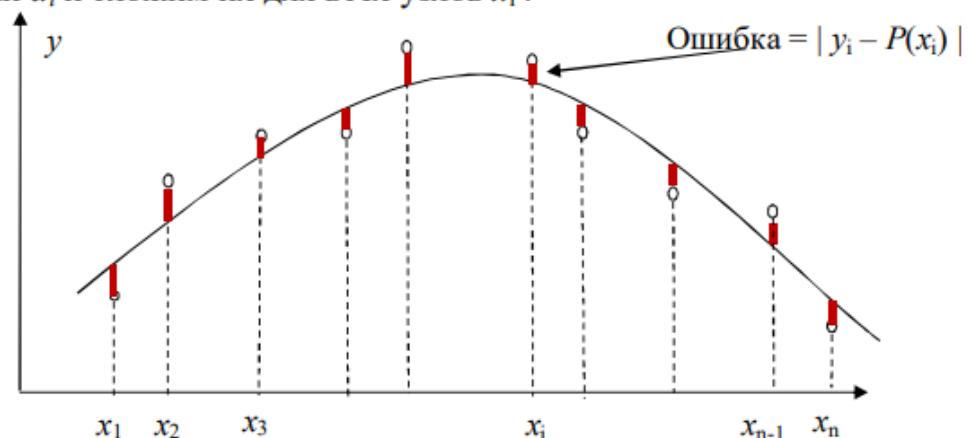
7.1. Квадратичная аппроксимация

Пусть имеется некоторая табличная функция с n узлами:

x_1	x_2	x_3	\dots	x_{n-1}	x_n
y_1	y_2	y_3	\dots	y_{n-1}	y_n

(7.1-1)

Представляющая собой n точек на плоскости xOy . Нарисуем параболу, которая должна хорошо аппроксимировать таблицу. Но параболу $P(x)=a \cdot x^2+b \cdot x+c$ вряд ли пройдет через все узлы. Т.е. для каждого $x=x_i$ значения табличной функции y_i и значения многочлена $P(x_i)$ будут различаться на величину ошибки $d_i = y_i - P(x_i)$. Чтобы при суммировании отрицательные d_i не сократились с положительными d_i возведём в квадрат все ошибки d_i и сложим их для всех узлов x_i .



Получим выражение

$$\sum_{i=1}^n (y_i - P(x_i))^2 = \sum_{i=1}^n (y_i - a \cdot x_i^2 - b \cdot x_i - c)^2 = \psi(a, b, c) \quad (7.1.2)$$

Для разных парабол (для разных значений a, b, c) значение функционала невязки $\psi(a, b, c)$ будет разным. Попробуем найти такие три числа a, b, c , для которых значение невязки $\psi(a, b, c)$ было бы минимально.

Поскольку ищется минимум функции трёх переменных, все частные производные должны приравняться нулю:

$$\begin{cases} \frac{\partial \psi}{\partial a} = 0 \\ \frac{\partial \psi}{\partial b} = 0 \\ \frac{\partial \psi}{\partial c} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \sum_{i=1}^n 2(y_i - a \cdot x_i^2 - bx_i - c)(x_i^2) = 0 \\ \sum_{i=1}^n 2(y_i - a \cdot x_i^2 - bx_i - c)(x_i) = 0 \\ \sum_{i=1}^n 2(y_i - a \cdot x_i^2 - bx_i - c) = 0 \end{cases} \quad (7.1.3)$$

После преобразования получаем систему из трёх линейных уравнений с тремя неизвестными a, b, c :

$$\begin{cases} (\sum_{i=1}^n x_i^4) \cdot a + (\sum_{i=1}^n x_i^3) \cdot b + (\sum_{i=1}^n x_i^2) \cdot c = \sum_{i=1}^n (x_i^2 y_i) \\ (\sum_{i=1}^n x_i^3) \cdot a + (\sum_{i=1}^n x_i^2) \cdot b + (\sum_{i=1}^n x_i) \cdot c = \sum_{i=1}^n (x_i y_i) \\ (\sum_{i=1}^n x_i^2) \cdot a + (\sum_{i=1}^n x_i) \cdot b + n \cdot c = \sum_{i=1}^n y_i \end{cases} \quad (7.1.4)$$

Решив эту систему (например, методом Гаусса), найдём числовые значения a, b, c , те самые, для которых квадратическая невязка (7.1.2) будет принимать минимальное значение. Полученный таким образом многочлен $P(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$ является для табличной функции (7.1.1) оптимальным в смысле минимизации невязки (7.1.2) среди всех многочленов второй степени.

7.2. Линейная аппроксимация

Аппроксимировать табличную функцию (7.1.1) линейной функцией $P(x) = b \cdot x + c$ проще. В функции $P(x)$ отсутствует коэффициент при x^2 , т.е. $a=0$, и невязка $\psi(b, c)$ зависит только от b и c :

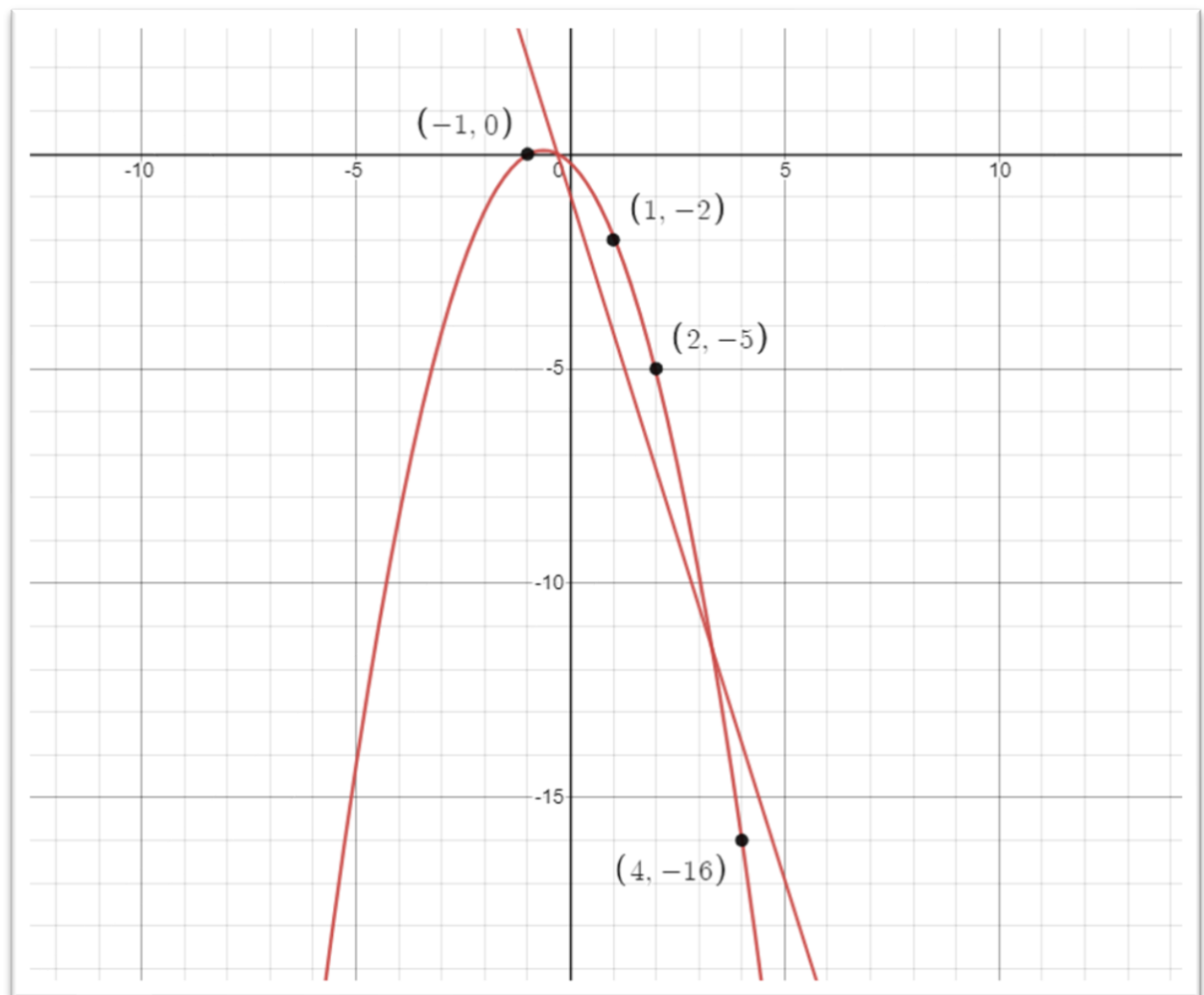
$$\sum_{i=1}^n (y_i - P(x_i))^2 = \sum_{i=1}^n (y_i - b \cdot x_i - c)^2 = \psi(b, c). \quad (7.2.1)$$

В системе (7.1.3) и (7.1.4) будут отсутствовать первый столбец и первая строка, и она примет вид

$$\begin{cases} (\sum_{i=1}^n x_i^2) \cdot b + (\sum_{i=1}^n x_i) \cdot c = \sum_{i=1}^n (x_i y_i) \\ (\sum_{i=1}^n x_i) \cdot b + n \cdot c = \sum_{i=1}^n y_i \end{cases} \quad (7.2.2)$$

Решив эту систему, найдём числовые значения b и c , те самые, для которых квадратическая невязка (7.2.1) будет принимать минимальное значение. Полученный таким образом многочлен $P(x) = b \cdot x + c$ является для табличной функции (7.1.1) оптимальным в смысле минимизации невязки (7.2.2) среди всех линейных многочленов.

Решение и ответ:



8 (10) аппроксимировать таблицу

x	-1	1	2	4
y	0	-2	-5	-16

многочлен 4-й степени
n=4

аппроксимируем $P_1(x) = bx + c$

$$\sum x_i = -1 + 1 + 2 + 4 = 6 \quad \sum x_i^2 = (-1)^2 + 1^2 + 2^2 + 4^2 = 22$$

$$\sum y_i = 0 - 2 - 5 - 16 = -23 \quad \sum x_i y_i = -1 \cdot 0 + 1 \cdot (-2) + 2 \cdot (-5) + 4 \cdot (-16) = -76$$

Подставим коэффициенты:

$$\begin{cases} 22b + 6c = -76 \\ 6b + 4c = -23 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} b = -\frac{83}{26} \\ c = -\frac{25}{26} \end{cases}$$

$$\text{Итоговый многочлен } P_1(x) = -\frac{83}{26} \cdot x - \frac{25}{26} =$$

$$= -3.192307692x - 0.9615384615$$

аппроксимируем $P_2(x) = ax^2 + bx + c$

$$\sum x_i = 6 \quad \sum x_i^2 = 22 \quad \sum x_i^3 = (-1)^3 + 1^3 + 2^3 + 4^3 = 72$$

$$\sum x_i^4 = (-1)^4 + 1^4 + 2^4 + 4^4 = 274 \quad \sum y_i = -23 \quad \sum (x_i y_i) = -76$$

$$\sum (x_i^2 y_i) = (-1)^2 \cdot 0 + 1^2 \cdot (-2) + 2^2 \cdot (-5) + 4^2 \cdot (-16) = -278$$

$$\begin{cases} 274a + 72b + 22c = -278 \\ 72a + 22b + 6c = -76 \\ 22a + 6b + 4c = -23 \end{cases}$$

$$a = -\frac{3}{4}$$

$$\rightarrow b = -\frac{49}{52}$$

$$c = -\frac{11}{52}$$

$$P_2(x) = -\frac{3}{4}x^2 + \left(-\frac{49}{52}\right)x - \frac{11}{52} =$$

$$= -0.75x^2 - 0.9423076923x - 0.2115384615$$

Найдем невязки $P_1(x)$ и $P_2(x)$ с помощью таблицы:

$$\text{для } P_1(x): \Psi_1(b, c) = (P_1(-1) - 0)^2 + (P_1(1) + 2)^2 + \\ + (P_1(2) + 5)^2 + (P_1(4) + 16)^2 = 20,2692307692308$$

$$\text{для } P_2(x): \Psi_2(a, b, c) = (P_2(-1) - 0)^2 + (P_2(1) + 2)^2 + \\ + (P_2(2) + 5)^2 + (P_2(4) + 16)^2 = 0,019230769$$

Ответ:

$$P_1(x) = -3,192307692x - 0,9615384615$$

$$P_2(x) = -0,75x^2 - 0,9423076923x - 0,2115384615$$

$$\Psi_1(P_1) = 20,2692307692308$$

$$\Psi_2(P_2) = 0,019230769.$$

Интерполяция таблицы кубическими сплайнами

Условие:

- 9 1/10 интерполяция таблицы кубическими сплайнами (с-spline).
Вычислить значение сплайна в середине каждого отрезка,
нарисовать график

x=	0.0	1.0	2.0	3.0
y=	4	6	8	6

Теория:

8. Интерполяция сплайнами

8.1. c-spline

Рассмотрим ситуацию, когда табличная функция задана точно и значений в этой таблице много. В этом случае полезнее всего использовать аппроксимацию сплайнами. Строится непрерывная функция $S(x)$, проходящая (как и интерполяционный многочлен) точно через все узлы, которая не только гладкая сама, но существует и является гладкой первая производная от неё. Её называют кубическим сплайном дефекта 1 (c-spline).

Пусть имеется таблица из n точек $(x_i; y_i)$:

x_1	x_2	x_3	\dots	x_{n-1}	x_n
y_1	y_2	y_3	\dots	y_{n-1}	y_n

(8.1)

На каждом отрезке $[x_{i-1}; x_i]$ будем искать (вычислять его коэффициенты) свой кубический многочлен:

$$S_i(x) = a_i x^3 + b_i x^2 + c_i x + d_i, \quad (8.2)$$

Причём $S_i(x_i) = y_i$, $S_i(x_{i-1}) = y_{i-1}$ для $i=2,3,4,\dots,n$. (8.3)

Для внутренних узлов (для $i=2,3,\dots,n-1$)

$$S''_i(x_i-0) = S''_{i+1}(x_i+0), \quad S'_i(x_i-0) = S'_{i+1}(x_i+0). \quad (8.4)$$

Для двух граничных узлов ($i=1$ и $i=n$)

$$S''_2(x_1) = S''_n(x_n) = 0. \quad (8.5)$$

Пусть известны значения вторых производных сплайна во внутренних точках ($S''_i(x_i) = m_i$). Т.к. сплайн $S_i(x)$ на отрезке $[x_{i-1}; x_i]$ длиной $h_i = x_i - x_{i-1}$ является кубическим многочленом, то $S''_i(x)$ - линейный многочлен

$$S''_i(x) = m_i \frac{x - x_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} + m_{i-1} \frac{x - x_i}{x_{i-1} - x_i}$$

Дважды проинтегрируем его и, учитывая (8.3), получим

$$S_i(x) = m_i \frac{(x - x_{i-1})^3}{6h_i} + m_{i-1} \frac{(x_i - x)^3}{6h_i} + \left(y_i - m_i \frac{h_i^2}{6} \right) \frac{x - x_{i-1}}{h_i} + \left(y_{i-1} - m_{i-1} \frac{h_i^2}{6} \right) \frac{x_i - x}{h_i}. \quad (8.6)$$

Значения вторых производных сплайна во внутренних точках $m_i = S''_i(x_i-0) = S''_{i+1}(x_i+0)$ найдём, используя условие $S'_i(x_i-0) = S'_{i+1}(x_i+0)$ для составления и решения СЛАУ с трёхдиагональной матрицей

$$\begin{cases} \frac{h_i}{6} m_{i-1} + \frac{h_i + h_{i+1}}{3} m_i + \frac{h_{i+1}}{6} m_{i+1} = \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}} - \frac{y_i - y_{i-1}}{h_i}, & m_1 = m_n = 0 \end{cases} \quad (8.7)$$

$i = 2, 3, 4, \dots, n-1$.

Обозначив правые части в (8.7) за Y_i :

$$Y_i = \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}} - \frac{y_i - y_{i-1}}{h_i},$$

воспользуемся формулами метода прогонки. Вычислим прогоночные коэффициенты P_i и Q_i :

$P_2=Q_2=0$, для $i=2,3,4,\dots,n-1$:

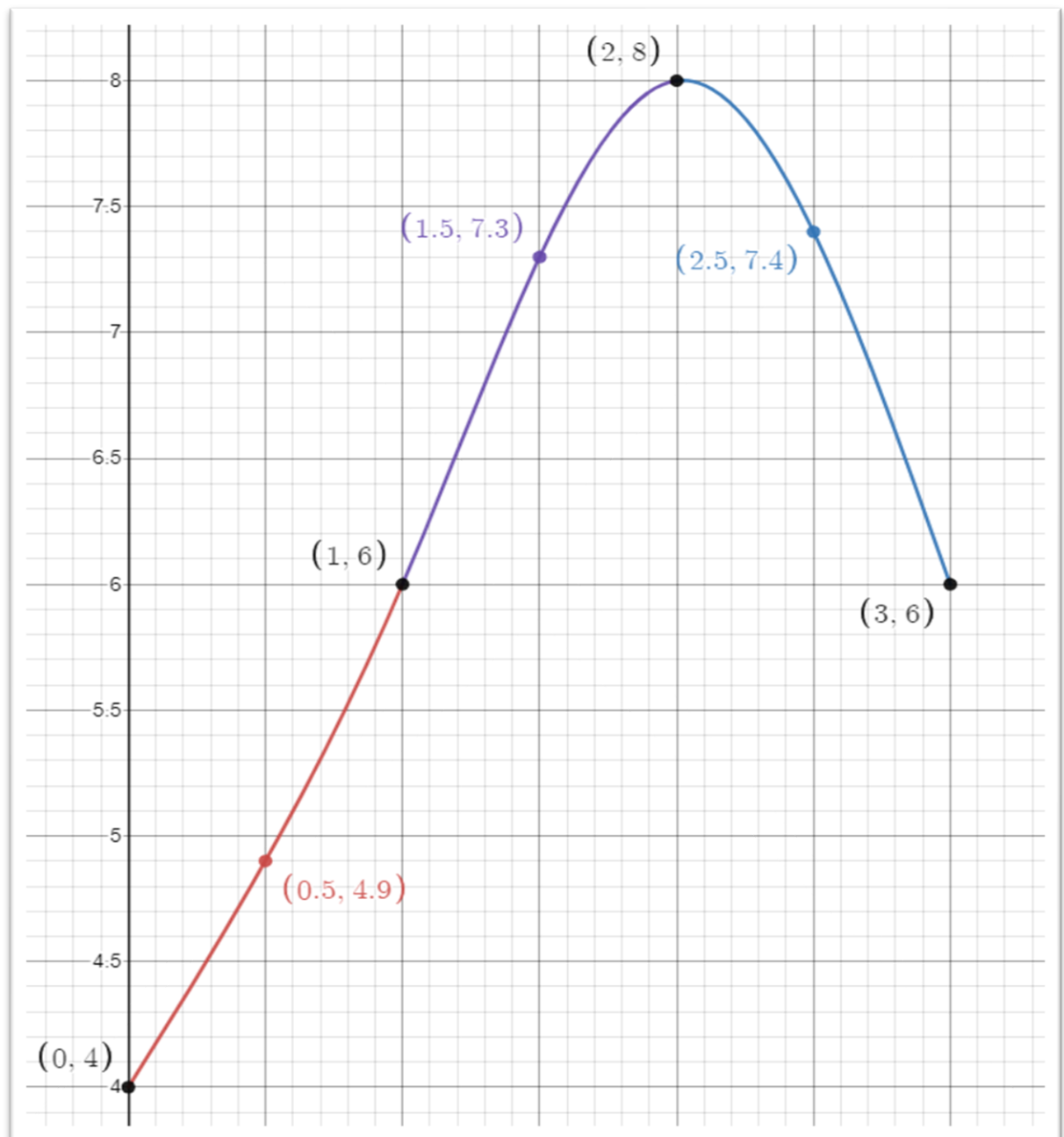
$$P_{i+1} = -\frac{h_{i+1}}{2 \cdot (h_i + h_{i+1}) + P_i \cdot h_i} ; \quad Q_{i+1} = \frac{6 \cdot Y_i - h_i \cdot Q_i}{2 \cdot (h_i + h_{i+1}) + P_i \cdot h_i} \quad (8.8)$$

Затем вычисляются все m_i . $m_n=0$. Для $i=n, n-1, \dots, 2$:

$$m_{i-1} = P_i \cdot m_i + Q_i. \quad (8.9)$$

Итак, на каждом отрезке $[x_{i-1}; x_i]$ табличной функции x - y мы имеем свою кубическую параболу (8.6). Если нужно вычислить $y(x_0)$, то нужно найти тот отрезок $[x_{i-1}; x_i]$, который содержит x_0 и вычислить $S_i(x_0)$. Если нужна производная $y'(x_0)$, то вычисляют $S'_i(x_0)$.

Решение



Интерполируем таблицу кубическими сплайнами.
 Возьмем значения сплайна в середине каждого отрезка, нарисовать график

x	0	1	2	3
y	4	6	8	6
h	-	1	1	1

Возьмем длины отрезков $h_2 = x_2 - x_1 = 1 - 0 = 1$
 $h_3 = x_3 - x_2 = 2 - 1 = 1$ $h_4 = x_4 - x_3 = 3 - 2 = 1$

$$\begin{cases} \frac{h_2}{6} m_1 + \frac{h_2+h_3}{3} m_2 + \frac{h_3}{6} m_3 = \frac{y_3-y_2}{h_3} - \frac{y_2-y_1}{h_2} \\ \frac{h_3}{6} m_2 + \frac{h_3+h_4}{3} m_3 + \frac{h_4}{6} m_4 = \frac{y_4-y_3}{h_4} - \frac{y_3-y_2}{h_3} \end{cases} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{1}{6} m_1 + \frac{2}{3} m_2 + \frac{1}{6} m_3 = 2 - 2 \\ \frac{1}{6} m_2 + \frac{2}{3} m_3 + \frac{1}{6} m_4 = -2 - 2 \end{cases} \xrightarrow{m_1=0, m_4=0} \begin{cases} \frac{2}{3} m_2 + \frac{1}{6} m_3 = 0 \\ \frac{1}{6} m_2 + \frac{2}{3} m_3 = -4 \end{cases} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{cases} m_2 = \frac{8}{5} = 1.6 \\ m_3 = -\frac{32}{5} = -6.4 \end{cases}$$

$$S_2(x) = 1.6 \cdot \frac{(x-0)^3}{6 \cdot 1} + 0 \cdot \frac{(1-x)^3}{6 \cdot 1} + \left(6 - 1.6 \cdot \frac{1^2}{6}\right) \frac{x-0}{1} + \left(4 - 0 \cdot \frac{1^2}{6}\right) \cdot \frac{1-x}{1} = \frac{1.6}{6} x^3 + \frac{86}{15} x + 4(1-x) =$$

$$= \frac{1.6}{6} x^3 + \frac{26}{15} x + 4$$

$$S_3(x) = -6.4 \cdot \frac{(x-1)^3}{6} + 1.6 \cdot \frac{(2-x)^3}{6} + \left(8 + 6.4 \cdot \frac{1}{6}\right) \cdot \frac{x-1}{1} +$$

$$+ \left(6 - 1.6 \cdot \frac{1}{6}\right) \cdot \frac{2-x}{1} = -\frac{16}{15} (x-1)^3 + \frac{4}{15} (2-x)^3 + \frac{136}{15} (x-1) +$$

$$+ \frac{86}{15} (2-x)$$

$$S_4(x) = 0 \cdot \left(\frac{(x-2)^2}{6} \right) + (-6.4) \left(\frac{(3-x)^3}{6} \right) + \left(6 - 0 \cdot \frac{1^2}{6} \right) \cdot \frac{x-2}{1} +$$

$$+ \left(8 + 6.4 \cdot \frac{1}{6} \right) \frac{3-x}{1} = -\frac{16}{15} (3-x)^3 + 6(x-2) + \frac{136}{15} (3-x)$$

Вычисляем точки в серединах сегментов

$$S_2(0.5) = 4.9 \quad S_3(1.5) = 7.3 \quad S_4(2.5) = 7.4$$

Ответ:

$$S_2(0.5) = 4.9, S_3(1.5) = 7.3, S_4(2.5) = 7.4$$

Дифференцирование и интегрирование

Условие:

10 (1 10) вычислить интеграл на отрезке от -2 до 2 от функции

$$f(x) = (5x + 2) / (x^2 + 1)$$

*) по формуле трапеций с шагами $h_1 = 1.00$, $h_2 = 0.50$ и $h_3 = 0.25000$
сделать уточнение по формуле Рунге

*) по формуле Симпсона с шагами $h_1 = 1.00$ и $h_2 = 0.50$
сделать уточнение по формуле Рунге-Ромберга

Теория:

9. Численное дифференцирование

Пусть задана табличная функция $\{x_i; y_i, i=1, \dots, n\}$:

$x =$	x_1	x_2	x_3	\dots	x_n
$y =$	y_1	y_2	y_3	\dots	y_n

Т.е. заданы n точек $M_i(x_i; y_i)$ на плоскости XOY , характеризующие значения некоторой неизвестной функции $f(x)$. Требуется найти $f'(x_0)$, $f''(x_0), \dots$ для $x_0 \in [x_1; x_n]$. Для этого построим интерполяционный многочлен $y = P(x)$ и от него вычислим первую производную, вторую производную и т.д. в точке $x = x_0$. Вычисление канонического интерполяционного многочлена легко программируется, ещё проще программируется вычисление производной от многочлена с известными коэффициентами. Часто строят многочлен не по всем узлам, а только по тем, что ближе к x_0 .

Встречаются ситуации, когда необходимо уметь вычислять производные по нескольким соседним точкам. В этих случаях пригодятся следующие формулы, полученные с помощью разложения в ряд Тейлора или дифференцирования интерполяционного многочлена Лагранжа:

$$y'(x) = \frac{y(x+h) - y(x)}{h} + O(h), \quad (9.1)$$

$$y'(x) = \frac{y(x) - y(x-h)}{h} + O(h), \quad (9.2)$$

$$y'(x) = \frac{y(x+h) - y(x-h)}{2h} + O(h^2), \quad (9.3)$$

$$y'(x) = \frac{-3y(x) + 4y(x+h) - y(x+2h)}{2h} + O(h^2), \quad (9.4)$$

$$y'(x) = \frac{y(x-2h) - 4y(x-h) + 3y(x)}{2h} + O(h^2), \quad (9.5)$$

$$y'(x) = \frac{-2y(x-h) - 3y(x) + 6y(x+h) - y(x+2h)}{6h} + O(h^3) \quad (9.6)$$

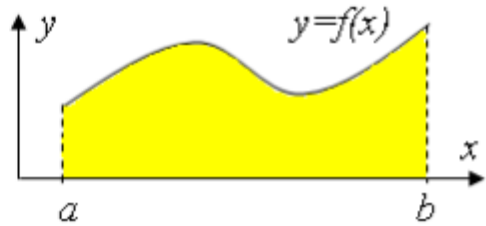
$$y''(x) = \frac{y(x+h) - 2y(x) + y(x-h)}{h^2} + O(h^2), \quad (9.7)$$

$$y''(x) = \frac{-y(x-3h) + 4y(x-2h) - 5y(x-h) + 2y(x)}{h^2} + O(h^2), \quad (9.8)$$

$$y''(x) = \frac{-2y(x) + 5y(x+h) - 4y(x+2h) + y(x+3h)}{h^2} + O(h^2). \quad (9.9)$$

10. Численное интегрирование

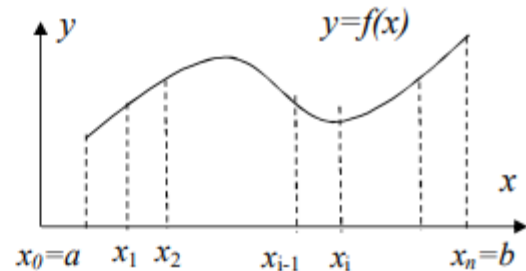
Пусть функция $f(x)$ кусочно непрерывна на отрезке $[a;b]$ и ограничена на нём. Тогда существует интеграл $\int_a^b f(x)dx$, который численно равен



площади S криволинейной трапеции (площади фигуры, ограниченной линией $y=f(x)$, осью OX , прямыми $x=a$ и $x=b$).

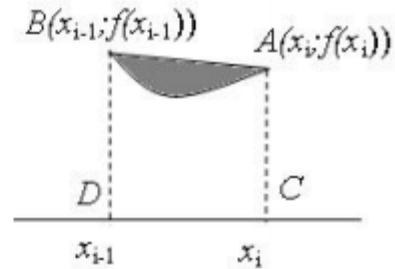
10.1. Формула трапеций

Разобьём отрезок $[a;b]$ на n одинаковых по длине отрезков. Тогда площадь всей криволинейной трапеции будет равна сумме площадей S_i маленьких криволинейных трапеций.



Рассмотрим отдельно маленькую криволинейную трапецию.

Соединим прямой две точки $B(x_{i-1}; f(x_{i-1}))$ и $A(x_i; f(x_i))$, получим прямоугольную трапецию $ABDC$, площадь которой равна T_i . Вычислим T_i как произведение высоты h и полусуммы оснований $f(x_{i-1})$, $f(x_i)$:



$$h = (x_i - x_{i-1}) = \frac{b-a}{n}, \quad T_i = \frac{f(x_{i-1}) + f(x_i)}{2} \cdot (x_i - x_{i-1}) = \frac{h}{2} (f(x_{i-1}) + f(x_i)).$$

Ошибка замены S_i на T_i составляет площадь заштрихованного сегмента. Чем меньше шаг h (чем больше n), тем меньше эта ошибка.

Просуммируем все T_i . Правое основание $f(x_i)$ в T_i является левым основанием для соседней трапеции T_{i+1} , а левое основание $f(x_{i-1})$ является правым для другой соседней трапеции T_{i-1} . Так почти все $f(x_i)$ будут присутствовать сумме дважды. Исключение составляют $f(a)$ и $f(b)$, они будут входить в сумму единожды:

$$T_n = \frac{h}{2} \left(f(a) + 2 \cdot \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) + f(b) \right) + O(h^2). \quad (10.1.1)$$

Выражение (10.1-1) называют *формулой трапеций* для вычисления значения определённого интеграла. Слагаемое $O(h^2)$ означает, что порядок

точности формулы равен двум, ошибка (отличие T_n от точного значения интеграла) уменьшается с уменьшением шага h разбиения отрезка пропорционально квадрату шага. Есть более точные представления этой ошибки, связанные с максимальным значением модуля второй производной от подынтегральной функции. Для многих функций вычисление их второй производной и поиск её максимума, если и возможен, то проблематичен.

На практике иногда поступают так. Для некоторого n вычисляют T_n , затем вычисляют T_{2n} и сравнивают T_n и T_{2n} . Если они почти одинаковы

$$|T_n - T_{2n}| < \varepsilon, \quad (10.1.2)$$

то вычисления прекращаются и T_{2n} объявляется значением интеграла, вычисленным с точностью ε ($\varepsilon > 0$). А если они ещё сильно отличаются друг от друга, то n удваивается и опять производится сравнение (10.1.2). В конце концов, для какого-то большого n условие (10.1.2) выполнится.

Для оценки погрешности уточнения результатов вычислений также применяют метод Рунге–Ромберга (см. главу 11).

10.2. Формула Симпсона

Рассмотрим не пары соседних узлов, а тройки узлов (по два отрезка). По трём точкам строится парабола. Она интегрируется и суммируются все такие короткие интегралы. Получится *формула Симпсона*:

$$S = \frac{h}{3} \left(f(a) + 4 \cdot \sum_{i=1,3,5..}^{n-1} f(x_i) + 2 \cdot \sum_{i=2,4,6..}^{n-2} f(x_i) + f(b) \right) + O(h^4). \quad (10.2.1)$$

Формула имеет четвёртый порядок точности, что гораздо лучше формулы трапеций. В первой сумме (которая учетверяется) присутствуют только значения подынтегральной функции в узлах с нечётными номерами, а во второй сумме – с чётными. При программировании следует учесть, что в первой сумме на одно слагаемое больше.

Так как метод рассматривает пары отрезков (тройки узлов), то n в формуле Симпсона должно быть чётным.

11. Формулы Рунге и Рунге–Ромберга

Рассмотрим ситуацию, когда у Вас есть несколько результатов расчётов по одной и той же формуле, но с разными шагами. И возникла необходимость иметь более точный результат, чем самый точный из имеющихся уже расчётов. Предположим, что новый более точный расчёт не возможен или слишком дорог. Как уточнить результаты имеющихся расчётов?

Пусть z_1 и z_2 - расчёты, сделанные по одной и той же формуле соответственно с шагами h_1 и h_2 . Пусть известен p (порядок точности

формулы). Обозначим $R=h_2/h_1$. Тогда уточнённое значение найдём по формуле $z_{pp} = z_1 + \frac{z_1 - z_2}{R^p - 1} + O(h^{p+1})$. (11.1)

Это формула Рунге–Ромберга. Порядок точности её $p+1$.

Если уточняемых q расчётов более двух, то составим два детерминанта:

$$D_1 = \begin{vmatrix} z_1 & h_1^p & h_1^{p+1} & \dots & h_1^{p+q-2} \\ z_2 & h_2^p & h_2^{p+1} & \dots & h_2^{p+q-2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ z_q & h_q^p & h_q^{p+1} & \dots & h_q^{p+q-2} \end{vmatrix}, D_2 = \begin{vmatrix} 1 & h_1^p & h_1^{p+1} & \dots & h_1^{p+q-2} \\ 1 & h_2^p & h_2^{p+1} & \dots & h_2^{p+q-2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & h_q^p & h_q^{p+1} & \dots & h_q^{p+q-2} \end{vmatrix}. \quad (11.2)$$

Результатом первого расчёта с шагом h_1 явилось вычисление z_1 . Результатом второго расчёта с шагом h_2 явилось вычисление z_2 . В последнем расчёте с шагом h_q вычислили z_q . Детерминанты отличаются друг от друга только первым столбцом. Разделив их друг на друга, получим формулу Рунге:

$$z_p = D_1 / D_2 + O(h^{p+1}). \quad (11.3)$$

Эта формула тоже увеличивает на единицу порядок точности уточнённого значения.

Решение:

Код программы:

Trapezii.java

```
package third;

public abstract class Trapezii {
    abstract double f(double x);
    abstract double getA();
    abstract double getB();
    abstract double getStep();
    void exec() {
        int intervalCount = -1 + (int)((getB() - getA()) / getStep());
        //создаем таблицу с x и y
        double[][] table = new double[intervalCount][2];

        //считаем промежуточные значения функции на интервале с заданным
        шагом
        double currentX = getA() + getStep();
        for(int i = 0; i < intervalCount; ++i) {
            table[i][0] = currentX;
            table[i][1] = f(currentX);
            currentX += getStep();
        }
        //выводим шаг и таблицу
        printSettings();
        printTable(table);
        //находим ответ по формуле
        double sum = 0;
        for (double[] value : table) {
            sum += value[1];
        }
        double res = 0.5f * getStep() * (f(getA()) + 2 * sum + f(getB()));
        printRes(intervalCount + 1, res);
        System.out.println();
    }
}
```



```

    }
    void printSettings() {
        System.out.println("Шаг: " + getStep());
    }
    void printTable(double[][] table) {
        System.out.printf("i: %d, x: %.9f, y: %.9f\n", 0, getA(),
f(getA()));
        for(int i = 0; i < table.length; ++i) {
            System.out.printf("i: %d, x: %.9f, y: %.9f\n", i+1, table[i][0],
table[i][1]);
        }
        System.out.printf("i: %d, x: %.9f, y: %.9f\n", table.length+1,
getB(), f(getB()));
    }
    void printRes(int n, double res) {
        System.out.print("T_" + n + ": " + res);
        System.out.println();
    }
}

```

Simpson.java

```

package third;

public abstract class Simpson {
    abstract double f(double x);
    abstract double getA();
    abstract double getB();
    abstract double getStep();
    void exec() {
        int intervalCount = -1 + (int)((getB() - getA()) / getStep());
        //создаем таблицу с x и y
        double[][] table = new double[intervalCount][2];
        //считаем промежуточные значения функции на интервале с заданным
шагом
        double currentX = getA() + getStep();
        for(int i = 0; i < intervalCount; ++i) {
            table[i][0] = currentX;
            table[i][1] = f(currentX);
            currentX += getStep();
        }
        //выводим шаг и таблицу
        printSettings();
        printTable(table);
        //находим ответ по формуле
        double sum1 = 0;
        for(int i = 0; i < table.length; i += 2) {
            sum1 += table[i][1];
        }
        double sum2 = 0;
        for(int i = 1; i < table.length; i += 2) {
            sum2 += table[i][1];
        }
        double res = (1.0f / 3.0f) * getStep() * (f(getA()) + 4 * sum1 + 2 *
sum2 + f(getB()));
        printRes(intervalCount+1, res);
        System.out.println();
    }
    void printSettings() {
        System.out.println("Шаг: " + getStep());
    }
    void printTable(double[][] table) {

```

```

        System.out.printf("i: %d, x: %.9f, y: %.9f\n",0 , getA(),
f(getA()));
        for(int i = 0;i<table.length;++i){
            System.out.printf("i: %d, x: %.9f, y: %.9f\n",i+1, table[i][0],
table[i][1]);
        }
        System.out.printf("i: %d, x: %.9f, y: %.9f\n",table.length+1 ,
getB(), f(getB()));
    }
    void printRes(int n, double res){
        System.out.print("T_" + n + ": " + res);
        System.out.println();
    }
}

```

Main.java

```

package third;

import second.SimpleNuton;

public class Main {
    public static void main(String[] args){

        Trapezii task1 = new Trapezii() {
            @Override
            double f(double x) { return (5*x + 2)/(x*x + 1); }
            @Override
            double getA() { return -2; }
            @Override
            double getB() { return 2; }
            @Override
            double getStep() { return 1.0f; }
        };
        task1.exec();

        Trapezii task2 = new Trapezii() {
            @Override
            double f(double x) { return (5*x + 2)/(x*x + 1); }
            @Override
            double getA() { return -2; }
            @Override
            double getB() { return 2; }
            @Override
            double getStep() { return 0.5f; }
        };
        task2.exec();

        Trapezii task3 = new Trapezii() {
            @Override
            double f(double x) { return (5*x + 2)/(x*x + 1); }
            @Override
            double getA() { return -2; }
            @Override
            double getB() { return 2; }
            @Override
            double getStep() { return 0.25f; }
        };
        task3.exec();

        Simpson task4 = new Simpson() {
            @Override

```

```

        double f(double x) { return (5*x + 2)/(x*x + 1); }
        @Override
        double getA() { return -2; }
        @Override
        double getB() { return 2; }
        @Override
        double getStep() { return 1.0f; }
    };
    task4.exec();

    Simpson task5 = new Simpson() {
        @Override
        double f(double x) { return (5*x + 2)/(x*x + 1); }
        @Override
        double getA() { return -2; }
        @Override
        double getB() { return 2; }
        @Override
        double getStep() { return 0.5f; }
    };
    task5.exec();
}

```

Результат работы:

Метод трапеций:

```

Шаг: 1.0
i: 0, x: -2,000000000, y: -1,600000000
i: 1, x: -1,000000000, y: -1,500000000
i: 2, x: 0,000000000, y: 2,000000000
i: 3, x: 1,000000000, y: 3,500000000
i: 4, x: 2,000000000, y: 2,400000000
T_4: 4.4

```

```

Шаг: 0.5
i: 0, x: -2,000000000, y: -1,600000000
i: 1, x: -1,500000000, y: -1,692307692
i: 2, x: -1,000000000, y: -1,500000000
i: 3, x: -0,500000000, y: -0,400000000
i: 4, x: 0,000000000, y: 2,000000000
i: 5, x: 0,500000000, y: 3,600000000
i: 6, x: 1,000000000, y: 3,500000000
i: 7, x: 1,500000000, y: 2,923076923
i: 8, x: 2,000000000, y: 2,400000000
T_8: 4.415384615384616

```

```

Шаг: 0.25
i: 0, x: -2,000000000, y: -1,600000000
i: 1, x: -1,750000000, y: -1,661538462
i: 2, x: -1,500000000, y: -1,692307692
i: 3, x: -1,250000000, y: -1,658536585
i: 4, x: -1,000000000, y: -1,500000000
i: 5, x: -0,750000000, y: -1,120000000

```

```
i: 6, x: -0,500000000, y: -0,400000000
i: 7, x: -0,250000000, y: 0,705882353
i: 8, x: 0,000000000, y: 2,000000000
i: 9, x: 0,250000000, y: 3,058823529
i: 10, x: 0,500000000, y: 3,600000000
i: 11, x: 0,750000000, y: 3,680000000
i: 12, x: 1,000000000, y: 3,500000000
i: 13, x: 1,250000000, y: 3,219512195
i: 14, x: 1,500000000, y: 2,923076923
i: 15, x: 1,750000000, y: 2,646153846
i: 16, x: 2,000000000, y: 2,400000000
T_16: 4.425266526873414
```

Формула Симпсона:

```
Шаг: 1.0
i: 0, x: -2,000000000, y: -1,600000000
i: 1, x: -1,000000000, y: -1,500000000
i: 2, x: 0,000000000, y: 2,000000000
i: 3, x: 1,000000000, y: 3,500000000
i: 4, x: 2,000000000, y: 2,400000000
T_4: 4.2666667938232425
```

```
Шаг: 0.5
i: 0, x: -2,000000000, y: -1,600000000
i: 1, x: -1,500000000, y: -1,692307692
i: 2, x: -1,000000000, y: -1,500000000
i: 3, x: -0,500000000, y: -0,400000000
i: 4, x: 0,000000000, y: 2,000000000
i: 5, x: 0,500000000, y: 3,600000000
i: 6, x: 1,000000000, y: 3,500000000
i: 7, x: 1,500000000, y: 2,923076923
i: 8, x: 2,000000000, y: 2,400000000
T_8: 4.420512952254368
```

Уточнение решений:

Выполним уточнение по формуле Рунге:

Имеем при расчете по формуле трапеций с шагами: $h_1 = 1.0$ $h_2 = 0.5$ $h_3 = 0.25$ с результатами: $z_1 = 4.4$ $z_2 = 4.41538461538$ $z_3 = 4.4252665268$

Найдем матрицы и их определители D_1 и D_2 :

$$D_1 = \begin{pmatrix} 4.4 & 1.0^2 & 1.0^3 \\ 4.41538461538 & 0.5^2 & 0.5^3 \\ 4.4252665268 & 0.25^2 & 0.25^3 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 4.4 & 1 & 1 \\ 4.41538461538 & 0.25 & 0.125 \\ 4.4252665268 & 0.0625 & 0.015625 \end{pmatrix}; \det D_1 = 0.363374625$$

$$D_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0.25 & 0.125 \\ 1 & 0.0625 & 0.015625 \end{pmatrix}; \det D_2 = 0.08203125$$

$$z_p = 4.429709714 \quad \text{Погрешность: } +1.114914 \cdot 10^{-3}$$

Выполним уточнение по формуле Рунге - Бундберга:

$$z_1 = 4.266666793 \quad z_2 = 4.4205129522 \quad h_1 = 1 \quad h_2 = 0.5$$

$$R = \frac{h_2}{h_1} = \frac{0.5}{1} = 0.5 \quad p = 4$$

$$z_{pp} = z_1 + \frac{z_1 - z_2 + \alpha h_1^p}{R^p - 1} \quad z_{pp} = 4.266666793 + \frac{4.266666793 - 4.4205129522}{0.5^4 - 1}$$

$$= 4.4205129522 = 4.430769363$$

$$\text{Погрешность: } +2.174492 \cdot 10^{-3}$$