

Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского Институт информационных технологий, математики и механики





Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского Институт информационных технологий, математики и механики

Использование инструментария для профилировки приложений: Intel VTune Profiler и Intel Advisor

Волокитин В.Д. Кафедра МОСТ, ННГУ

Содержание

- □ Цель работы
- □ Возможности инструментария
 - Intel VTune Profiler
 - Intel Advisor
- □ Тестовая задача
- □ Оптимизация приложения шаг за шагом



ЦЕЛЬ РАБОТЫ



Цель работы

 □ Научиться использовать инструментарий для обнаружения проблем производительности в процессе пошаговой оптимизации кода

Задачи:

- □ Рассмотреть основные возможности Intel VTune Profiler
- □ Рассмотреть основные возможности Intel Advisor
- □ На примере тестовой задачи из области вычислительной физики выполнить оптимизацию кода с использованием инструментария



INTEL VTUNE PROFILER



Intel VTune Profiler Основные возможности

- □ Основные возможности Intel VTune Amplifier (VTune Profiler):
 - Время работы программы:
 - **Hotspots** простой анализ, измеряющий время работы каждой отдельной функции и некоторые дополнительные (настраиваемые) характеристики.
 - Задействование ресурсов вычислительной системы:
 - Microarchitecture Exploration анализ, позволяющий понять узкое место при исполнении на конкретном процессоре.
 - Memory Access анализ производительности подсистемы памяти
 - Параллелизм программы:
 - Threading анализ параллелизма в программе
 - HPC Performance Characterization сбор метрик производительности.
- □ Все режимы анализа, кроме Hotspots и Threading требуют прав администратора.



INTEL ADVISOR



Intel Advisor Основные возможности (1)

- □ Основные возможности Intel Advisor:
 - Survey анализ показывает:
 - где наиболее выгодно векторизовать и распараллелить код
 - причины замедления или отсутствия векторизации
 - проблемы с производительностью кода в целом
 - Trip Counts and FLOP анализ:
 - динамически определяет количество вызовов функций и циклов
 - считает количество операций с плавающий запятой и целыми числами, а также движение данных в подсистеме памяти
 - Roofline анализ:
 - позволяет визуализировать производительность приложения в зависимости от аппаратной архитектуры, используя оба предыдущих анализа
 - позволяет определить ограничивающие факторы текущей реализации кода.



Intel Advisor Основные возможности (2)

- Dependencies анализ: позволяет найти или исключить зависимость по данным в разных циклах
 - при отсутствии зависимости можно принудительно векторизовать цикл
 - при наличии зависимости можно пробовать изменить структуру данных
- Memory Access Patterns (MAP) анализ:
 - позволяет определить нерегулярный доступ к памяти
 - основная цель сократить накладные расходы векторизации
- Suitability анализ:
 - позволяет определить вероятный выигрыш в производительности от параллелизма
 - позволяет определить потенциальные эффекты параллельных накладных расходов
 - позволяет определить влияние изменения количества итераций и продолжительности итерации на производительность выбранного цикла



ТЕСТОВАЯ ЗАДАЧА



Тестовая задача и метод решения

□ Найти оператор интегрирования уравнения Шредингера:

$$\dot{A} = -iHA$$

где A, H — комплексные эрмитовы матрицы, начальное условие уравнения A(0) = E — единичная матрица. Необходимо найти A(T).

□ Метод Рунге-Кутты 4-го порядка для данной задачи:

$$k_{1} = -iHA(t)$$

$$k_{2} = -iH(A(t) + \frac{h}{2}k_{1})$$

$$k_{3} = -iH(A(t) + \frac{h}{2}k_{2})$$

$$k_{4} = -iH(A(t) + hk_{3})$$

$$A(t+h) = A(t) + \frac{h}{6}(k_{1} + k_{2} + k_{3} + k_{4})$$



Тестовая задача Код программы (1)

II см. приложенный код

```
#include <complex>
#include <random>
typedef complex<double> dcomplex;
int main() {
 dcomplex *iH, *y;
 unsigned int size = 1000;
 unsigned int steps = 1;
 double h = 0.001 / (double)steps;
  chrono::time_point<chrono::system_clock> start, end;
  start = chrono::system clock::now();
 iH = new dcomplex[size * size];
 y = new dcomplex[size * size];
 generationHamilton(iH, size);
 generationY0(y, size);
 RK4(iH, y, h, steps, size);
  end = chrono::system clock::now();
 int elapsed_seconds =
            chrono::duration cast<chrono::milliseconds>
             (end - start).count();
  cout <<"Total time: "<<elapsed seconds/1000.0<<" sec"<<endl;</pre>
 return 0;
```

```
void generationHamilton(dcomplex * iH, unsigned int size) {
  random_device rd;
  mt19937 gen(rd());
  uniform_real_distribution<double> uniform_dis(1, 10.001);
  for(unsigned int i = 0; i < size; i++) {</pre>
    iH[i*size + i] = dcomplex(0.0, -uniform dis(gen));
    for(unsigned int j = i + 1; j < size; j++) {</pre>
      double re = -uniform_dis(gen);
      double im = -uniform_dis(gen);
      iH[i*size + j] = dcomplex(re, im);
      iH[j*size + i] = dcomplex(-re, im);
void generationY0(dcomplex * y, unsigned int size) {
  memset(y, 0, size * size * sizeof(dcomplex));
 for(unsigned int i = 0; i < size; i++) {</pre>
   y[i*size + i] = dcomplex(1.0, 0.0);
```

Тестовая задача Код программы (2)

II см. приложенный код

```
void RK4(dcomplex * iH, dcomplex * y0, double h, unsigned int
                                                                   void stepRK4(dcomplex * y, dcomplex * y1, dcomplex * y2,
                                                                   dcomplex * y3, dcomplex * y4, dcomplex * yTmpRes, dcomplex *
steps, unsigned int size) {
                                                                   yRKstep, dcomplex * iH, double h, unsigned int size_system) {
 dcomplex * y1 = new dcomplex[size*size];
                                                                     int size system2 = size system * size system;
 dcomplex * y2 = new dcomplex[size*size];
                                                                     Function(iH, y, yTmpRes, size system);
 dcomplex * y3 = new dcomplex[size*size];
                                                                     for(int i = 0; i < size system2; i++) {</pre>
 dcomplex * y4 = new dcomplex[size*size];
                                                                       y1[i] = h * yTmpRes[i];
 dcomplex * yTmpRes = new dcomplex[size*size];
                                                                       yRKstep[i] = (y[i] + y1[i]) / 2.0;
 dcomplex * yRKstep = new dcomplex[size*size];
 for (int i = 0; i < steps; i++) {</pre>
                                                                     Function(iH, yRKstep, yTmpRes, size system);
    stepRK4(y0, y1, y2, y3, y4, yTmpRes, yRKstep, iH, h, size);
                                                                     for(int i = 0; i < size system2; i++) {</pre>
                                                                       y2[i] = h * yTmpRes[i];
 delete(y1);
                                                                       yRKstep[i] = (y[i] + y2[i]) / 2.0;
 delete(y2);
 delete(y3);
                                                                     Function(iH, yRKstep, yTmpRes, size system);
 delete(y4);
                                                                     for(int i = 0; i < size system2; i++) {</pre>
 delete(yTmpRes);
                                                                       y3[i] = h * yTmpRes[i];
 delete(yRKstep);
                                                                       yRKstep[i] = (y[i] + y3[i]);
                                                                     Function(iH, yRKstep, yTmpRes, size system);
                                                                     for(int i = 0; i < size_system2; i++) {</pre>
                                                                       y4[i] = h * yTmpRes[i];
                                                                       y[i] += (y1[i] + 2.0 * y2[i] + 2.0 * y3[i] + y4[i])/6.0;
```



Тестовая задача Код программы (3)

II см. приложенный код

```
void Function(dcomplex * iH, dcomplex * y, dcomplex * res, unsigned int size_system) {
   matrix_mult(iH, y, res, size_system);
}

void matrix_mult(dcomplex * a, dcomplex * b, dcomplex * res, unsigned int size) {
   memset(res, 0, size*size * sizeof(dcomplex));

   for(int i = 0; i < size; i++) {
      for(int j = 0; j < size; j++) {
        for (int k = 0; k < size; k++) {
            res[i*size + j] += a[i*size + k] * b[k*size + j];
        }
      }
    }
}</pre>
```



АНАЛИЗ ПРОИЗВОДИТЕЛЬНОСТИ И ОПТИМИЗАЦИЯ ПРИЛОЖЕНИЯ

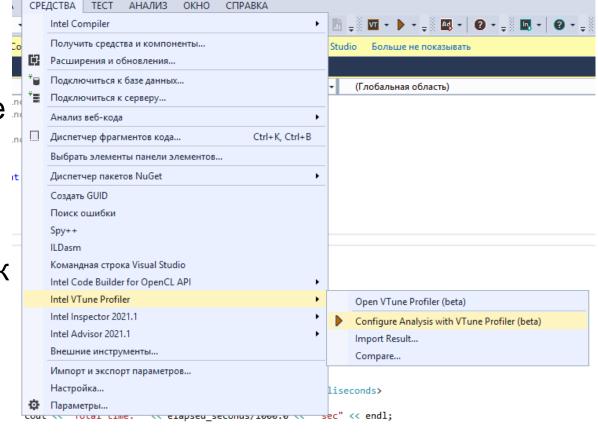


Intel VTune Profiler Запуск профилировщика (1)

□ Интеграция в Visual Studio:

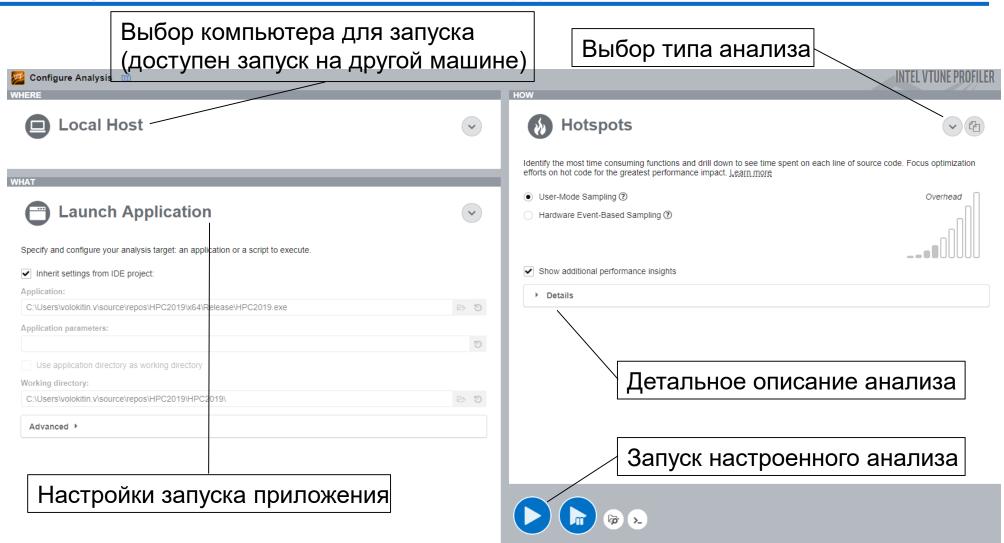
Средства -> Intel VTune Profiler -> Configure Analysis

- □ Intel VTune Profiler может быть запущен как отдельное приложение
- □ Приложение должно быть скомпилировано с оптимизацией (Release)



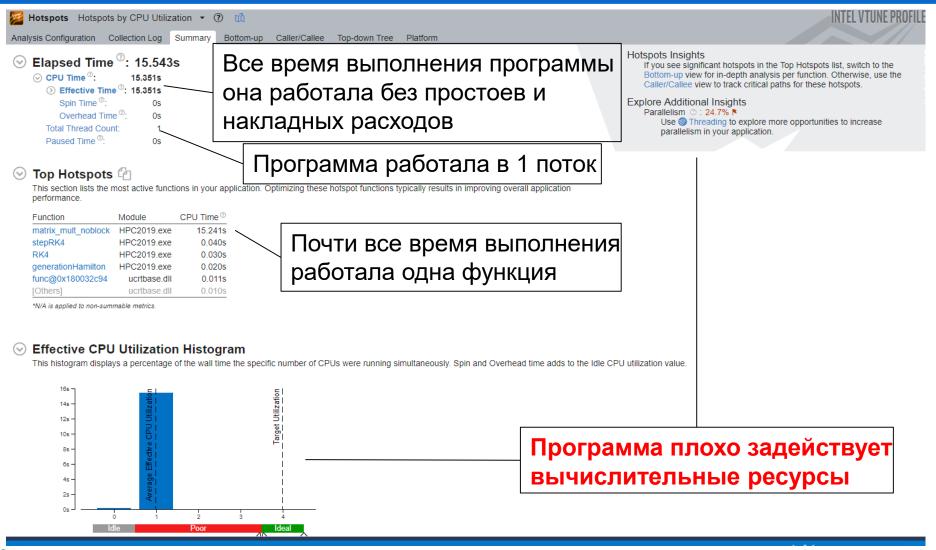
□ Для лучшего анализа приложение должно содержать отладочную информацию (Debug Info)

Intel VTune Profiler Запуск профилировщика (2)





Intel VTune Profiler Результаты профилировки (1)





Оптимизация Проведение оптимизации кода (1)

- □ Использование Intel Compiler:
 - Свойства проекта -> Общие -> Platform Toolset -> Intel C++ Compiler 19.0
- □ Включение поддержки OpenMP:
 - Свойства проекта -> C/C++ -> Language(Intel C++) -> OpenMP Support -> /Qopenmp
- □ Распараллеливание цикла:

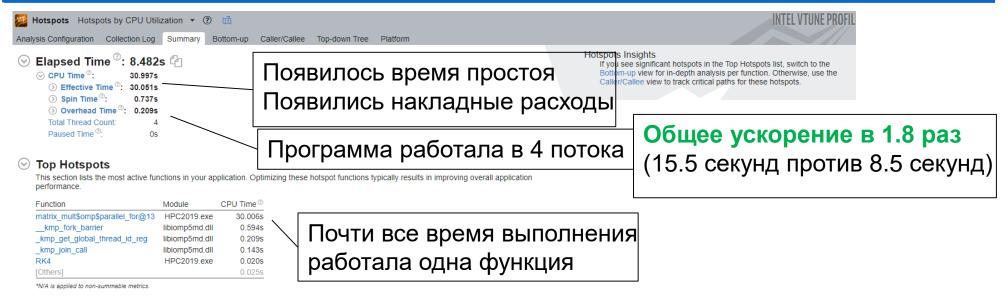
```
Конфигурация: Активная (Release)

    Платформа: Активная (х64)

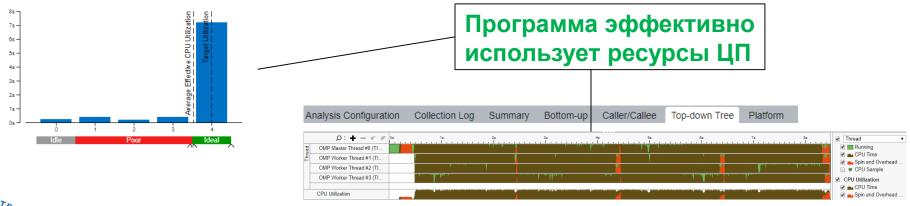
                                                                                                                   Диспетчер конфигураций.
 ▲ Свойства конфигурации
                                       General
        General
                                       Target Platform
                                                                                  Windows 10
                                       Windows SDK Version
                                                                                  10.0.18362.0
        Intel Debugging
                                       Output Directory
                                                                                 $(SolutionDir)$(Platform)\$(Configuration)
        Intel Performance Libraries
                                       Intermediate Directory
                                                                                 $(Platform)\$(Configuration)\
        Каталоги VC++
                                                                                 $(ProjectName)
                                       Target Name
                                       Target Extension
     b Linker
                                       Extensions to Delete on Clean
                                                                                 *.cdf; *.cache; *.obj; *.obj.enc; *.ilk; *.ipdb; *.iobj; *.resources; *.tlb; *.tl
     Инструмент манифеста
                                       Build Log File
                                                                                 $(IntDir)$(MSBuildProjectName).log
     ▶ Генератор XML-документ
                                        Platform Toolse
                                                                                  Intel C++ Compiler 19.0
     Информация об исходно
                                       Intel Specific
                                                             Visual Studio 2017 (v141)
     События сборки
                                       Base Platform Toolset | Visual Studio 2017 - Windows XP (v141_xp)
     Настраиваемый этап сбо
                                       Profile-Guided Build O Intel(R) oneAPI DPC++ Compiler
     В Анализ кола
                                       Code Coverage Build (Intel C++ Compiler 19.1
                                       Profile Directory
                                                              Intel C++ Compiler 18.0
                                       Project Defaults
                                                              наследовать от родителя или от значений по умолчанию для проекта>
                                       Configuration Type
                                       Use of MFC
                                                                                 Use Standard Windows Libraries
                                       Character Set
                                                                                  Use Multi-Byte Character Set
                                       Whole Program Optimization
                                   Platform Toolset
                                   Specifies the toolset used for building the current configuration; If not set, the default toolset is used
                                                                                                                      Отмена
```



Intel VTune Profiler Результаты профилировки (2)



This histogram displays a percentage of the wall time the specific number of CPUs were running simultaneously. Spin and Overhead time adds to the Idle CPU utilization value



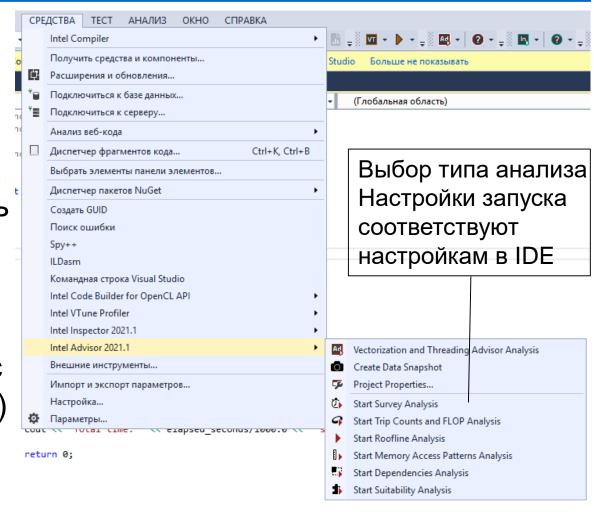
Intel Advisor Запуск Intel Advisor

□ Интеграция в Visual Studio:

Средства -> Intel Advisor 2021.1

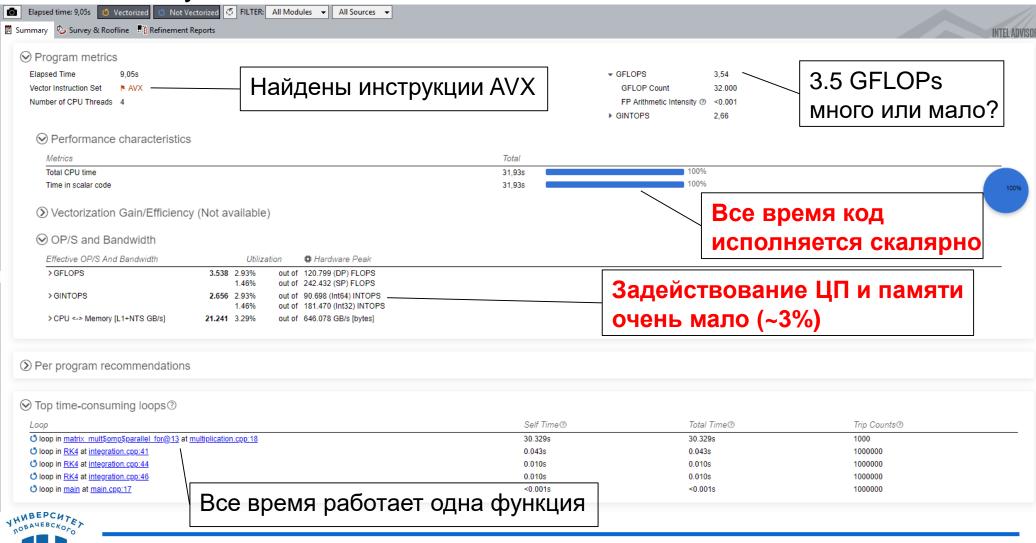
- □ Intel Advisor может быть запущен как отдельное приложение
- □ Приложение должно быть скомпилирована с оптимизацией (Release)
- □ Для лучшего анализа приложение должно

содержать отладочную информацию (Debug Info)

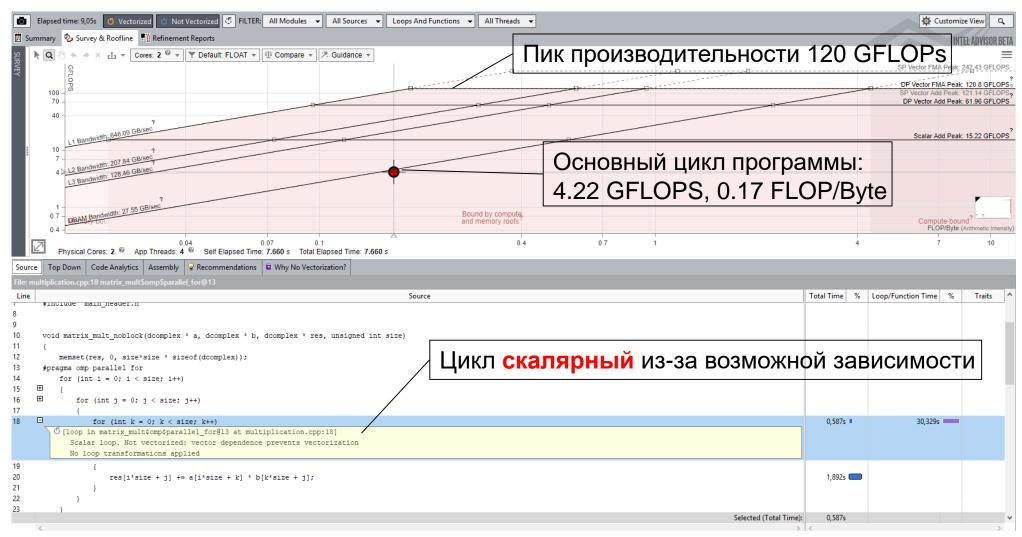


Intel Advisor Результаты Roofline анализа (1)

□ Summary



Intel Advisor Результаты Roofline анализа (2)





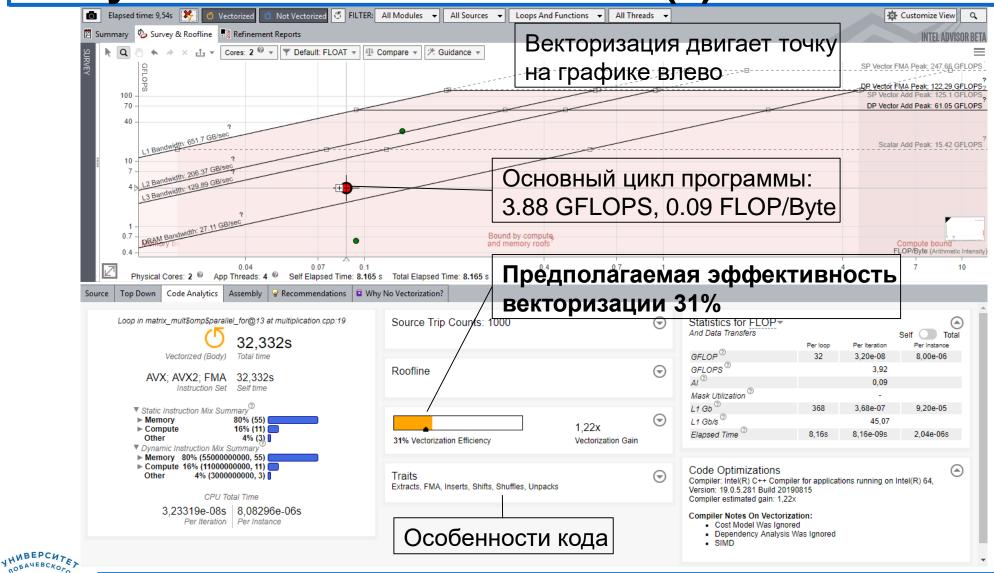
Оптимизация Векторизация

- □ Директивы компилятора:
 - #pragma ivdep + #pragma vector always
 - Компилятор все равно анализирует зависимости
 - ivdep недоказанные зависимости необходимо проигнорировать
 - vector always векторизовать, даже если векторизация не эффективна
 - #pragma simd
 - Векторизовать цикл в любом случае, даже при наличии доказанной зависимости по данным
- □ OpenMP 4:
 - #pragma omp simd
 - Аналогично #pragma ivdep + #pragma vector always
- □ C99:
 - Ключевое слово restrict (double* restrict a)
 - Массивы, объявленные через указатель на первый элемент, с ключевым словом restrict, не пересекаются

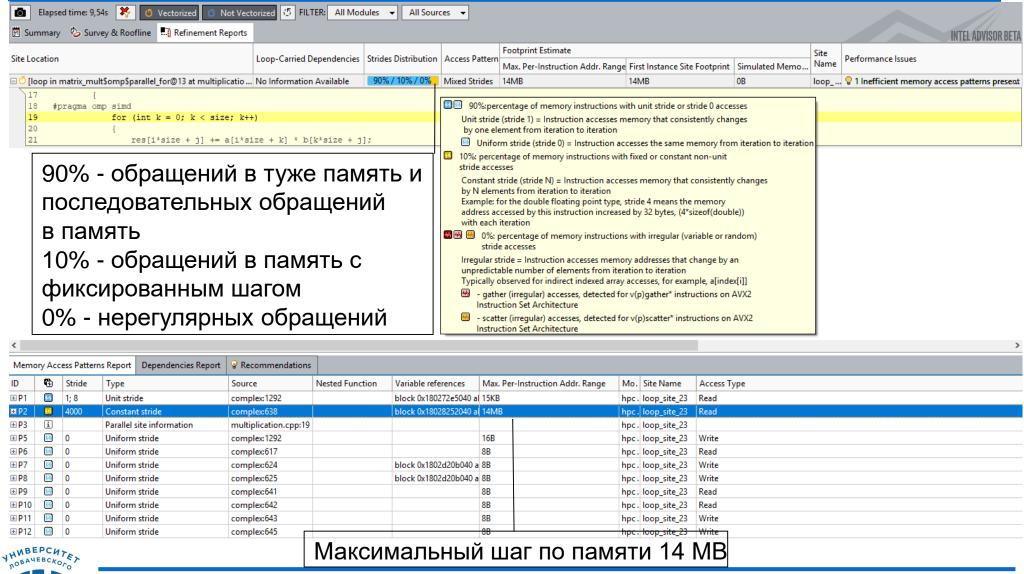


Intel Advisor

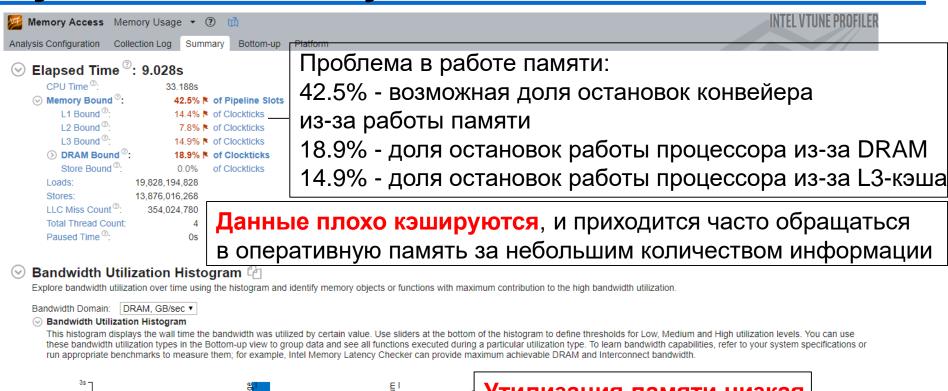
Результаты Roofline анализа (3)

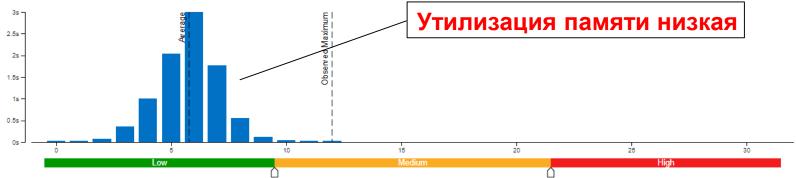


Intel Advisor Результаты МАР анализа



Intel VTune Profiler Результаты Memory Access анализа

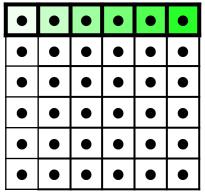


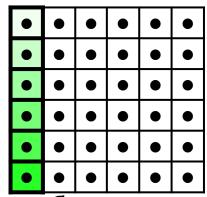


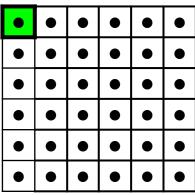


Оптимизация Проведение оптимизации кода (2)

□ Стандартная схема вычислений матричного умножения:

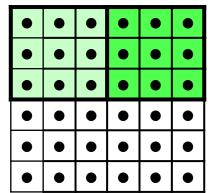


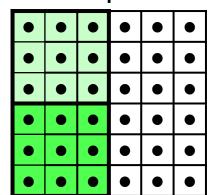


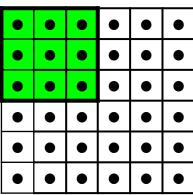


Кэш обновляется каждую итерацию при большом размере матриц

□ Блочная схема вычислений матричного умножения:







Кэш обновляется каждый раз при смене блоков и загружает новые блоки вместе



Оптимизация Проведение оптимизации кода (3)

□ Блочная схема вычисления для кэша L3

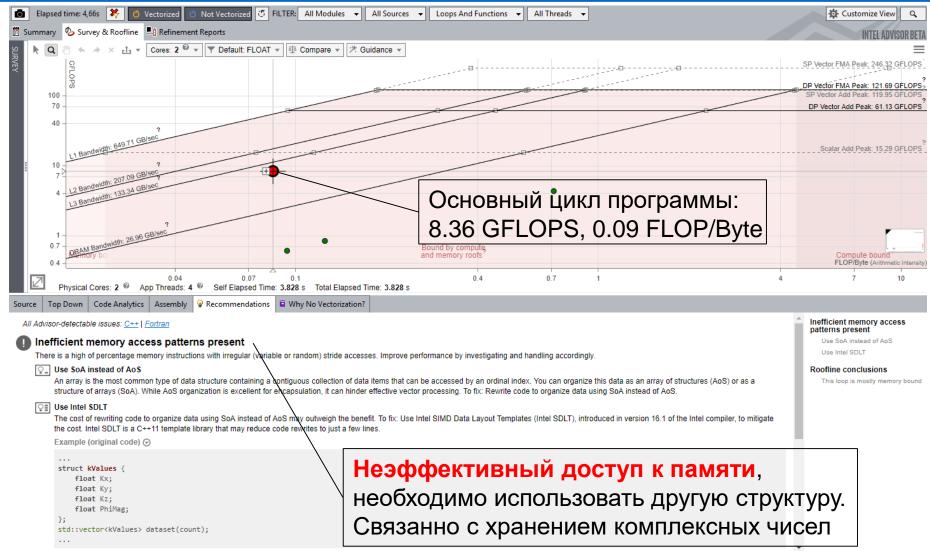
```
void matrix mult block(dcomplex * a, dcomplex * b, dcomplex * res, unsigned int size)
                                                                                                                int size block = 64;
                                                                                                                int isize = size;
                                                                                                                memset(res, 0, size*size * sizeof(dcomplex));
                                                                                                            #pragma omp parallel for
                                                                                                                 for (int ib = 0; ib < isize; ib += size block)
void matrix mult noblock(dcomplex * a, dcomplex * b, dcomplex * res, unsigned int size)
                                                                                                                     for (int jb = 0; jb < isize; jb += size block)</pre>
    memset(res, 0, size*size * sizeof(dcomplex));
#pragma omp parallel for
                                                                                                                         for (int kb = 0; kb < isize; kb += size block)</pre>
    for (int i = 0; i < size; i++)
        for (int j = 0; j < size; j++)
                                                                                                                             int iEnd = min(isize, ib + size block);
                                                                                                                             int jEnd = min(isize, jb + size block);
                                                                                                                             int kEnd = min(isize, kb + size_block);
#pragma omp simd
            for (int k = 0; k < size; k++)
                                                                                                                             for (int i = ib; i < iEnd; i++)</pre>
                res[i*size + j] += a[i*size + k] * b[k*size + j];
                                                                                                                                 for (int j = jb; j < jEnd; j++)
                                                                                                            #pragma omp simd
                                                                                                                                      for (int k = kb; k < kEnd; k++)</pre>
                                                                                                                                          res[i*isize + j] += a[i*isize + k] * b[k*isize + j];
```

Размер блока можно определить, исходя из параметров кэша



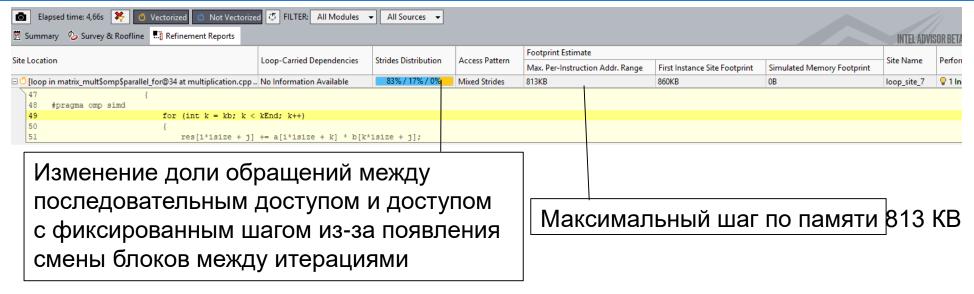
Intel Advisor

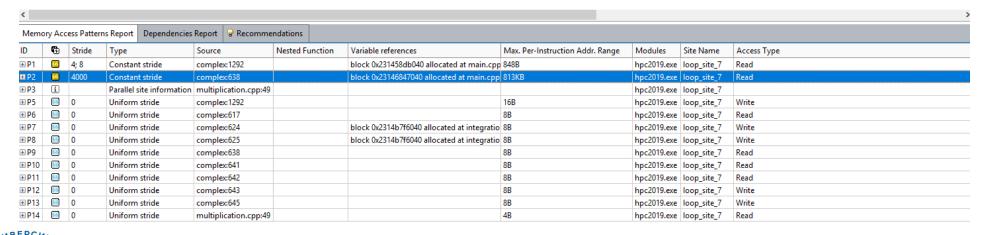
Результаты Roofline анализа (4)





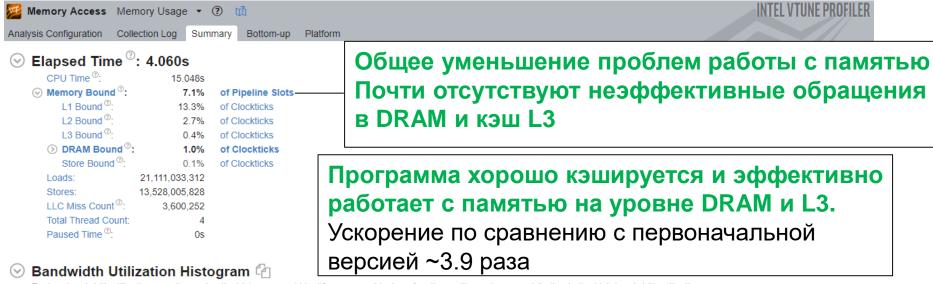
Intel Advisor Результаты МАР анализа (2)







Intel VTune Profiler Результаты Memory Access анализа (2)



Explore bandwidth utilization over time using the histogram and identify memory objects or functions with maximum contribution to the high bandwidth utilization.

Bandwidth Domain: DRAM, GB/sec ▼

Sandwidth Utilization Histogram 4

This histogram displays the wall time the bandwidth was utilized by certain value. Use sliders at the bottom of the histogram to define thresholds for Low, Medium and High utilization levels. You can use these bandwidth utilization types in the Bottom-up view to group data and see all functions executed during a particular utilization type. To learn bandwidth capabilities, refer to your system specifications or run appropriate benchmarks to measure them; for example, Intel Memory Latency Checker can provide maximum achievable DRAM and Interconnect bandwidth.





Литература

- 1. Intel VTune Profiler: https://software.intel.com/en-us/vtune
- 2. Intel Advisor: https://software.intel.com/en-us/advisor
- 3. Williams S., Waterman A., Patterson D. Roofline: an insightful visual performance model for multicore architectures //Communications of the ACM. 2009. T. 52. №. 4. C. 65-76.



Контакты

Нижегородский государственный университет http://www.unn.ru

Институт информационных технологий, математики и механики http://www.itmm.unn.ru

Волокитин В.Д. valentin.d.volokitin@gmail.com

