

## Вычислительная практика

### Построение трассы КА. Решение уравнений Кеплера. Исследование возмущенного орбитального движения в несферичном гравитационном поле Земли.

Задание на вычислительную практику заключается в:

- 1) Построении трассы КА (нахождении последовательных пар широты и долготы подспутниковой точки) для заданных начальных условий
- 2) Исследование возмущенного движения КА в несферичном гравитационном поле Земли с оценкой полученных значений регрессии долготы восходящего узла орбиты и аргумента перицентра по аналитическим соотношениям
- 3) Разработка приложения с удобным интерфейсом для проведения расчетов по п.1 и 2 с возможностью сохранять результаты и считывать их с построением трассы по насчитанным значениям.

#### П.1

Формализуем алгоритм построения трассы следующим образом. Положение КА в инерциальной системе координат определяется соотношением (1).

$$\begin{cases} x_a = r_a \cdot (\cos u \cos \Omega - \sin u \sin \Omega \cos i) \\ y_a = r_a \cdot (\cos u \sin \Omega + \sin u \cos \Omega \cos i) \\ z_a = r_a \cdot \sin u \sin i \end{cases} \quad (1)$$

где:  $u = \vartheta + \omega$  – аргумент широты орбиты;

$\vartheta = 2 \cdot \arctg \left( \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} \cdot \tg \left( \frac{E}{2} \right) \right)$  – истинная аномалия КА на орбите;

$r_a = a \cdot (1 - e \cos E) = \frac{a \cdot (1-e^2)}{1+e \cos \vartheta}$  – модуль радиус-вектора КА в ИСК.

При этом значение эксцентрической аномалии  $E$ , которая отвечает средней аномалии  $M$ . Находим методом приближений из уравнения Кеплера.

а) задать начальное значение эксцентрической аномалии  $E_0 = M(t)$ ;

б) рассчитать новое значение эксцентрической аномалии согласно уравнению Кеплера по формуле

$$E_{i+1} = M + e \sin E_i$$

где  $i$  – номер итерации.

В случае выполнения условия

$$|E_{i+1} - E_i| \leq \varepsilon$$

где  $\varepsilon$  – некоторое наперед заданное малое положительное число ( $\varepsilon=0,001$ град), решение полагается найденным и  $E = E_{i+1}$ . Конец алгоритма.

Если это условие не выполняется, то переходим к пункту в).

в)  $E_i = E_{i+1}$ . Алгоритм повторяется с пункта б).

Изменение средней аномалии во времени характеризуется следующим соотношением:

$$M(t) = M_0 + n \cdot t$$

Где:  $n = \sqrt{\frac{\mu}{a^3}}$  – среднее движение,  $\mu$  – гравитационный параметр Земли (398600.4415).

## II.2

Определим матрицу перехода от инерциальной СК J2000 (в которой соотношениями (1) определен вектор положения КА) к гринвичской вращающейся системе координат.

Введем в рассмотрение набор констант:

Наименование	Значение
A	-19089.451590
B	8640184.812866
C	0.093104
D	-6.2e-6
JD0	2451545
JDD	36525
DS2R	7.272205216643039903848712e-5

Поставим в соответствие текущему времени, для которого справедливо положение КА вычисленное по соотношениям (1), Юлианскую дату JD.

Тогда, определим гринвичский угол по соотношениям (2).

$$t = \frac{JD - JD0}{JDD}$$

$$f = 86400 + fmod(JD, 1.0)$$

$$\alpha = DS2R \cdot ((A + (B + (C + D \cdot t) \cdot t) \cdot t) + f) \quad (2)$$

$$\alpha = fmod(\alpha, 2\pi)$$

$$\text{Если } \alpha < 0, \alpha = \alpha + 2\pi$$

где:

$\text{fmod}(a,b)$  – остаток от деления  $a$  на  $b$ .

Матрица перехода от J2000 в гринвичскую СК будет определяться из соотношения:

$$M_{\text{гр}}^{j2k} = \begin{bmatrix} \sin \alpha & -\cos \alpha & 0 \\ \cos \alpha & \sin \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

### П.3

Построение трассы на основании соотношений из П.1 и П.2 можно формализовать следующим образом:

Широта и долгота подспутниковой точки приближенно могут быть получены с использованием соотношений:

$$\begin{cases} \varphi = \text{asin}\left(\frac{r_{z\text{ГрСК}}}{|\bar{r}_{\text{ГрСК}}|}\right) \\ \lambda = \text{atan2}(r_{y\text{ГрСК}}, r_{x\text{ГрСК}}) \end{cases}, \text{ где } \bar{r}_{\text{ГрСК}} = \begin{bmatrix} r_{x\text{ГрСК}} \\ r_{y\text{ГрСК}} \\ r_{z\text{ГрСК}} \end{bmatrix} = M^T \bar{r}_{j2000} \quad (3)$$

$$\text{atan2}(y, x) = \begin{cases} \arctan\left(\frac{y}{x}\right) & \text{if } x > 0, \\ \arctan\left(\frac{y}{x}\right) + \pi & \text{if } x < 0 \text{ and } y \geq 0, \\ \arctan\left(\frac{y}{x}\right) - \pi & \text{if } x < 0 \text{ and } y < 0, \\ +\frac{\pi}{2} & \text{if } x = 0 \text{ and } y > 0, \\ -\frac{\pi}{2} & \text{if } x = 0 \text{ and } y < 0, \\ \text{undefined} & \text{if } x = 0 \text{ and } y = 0. \end{cases}$$

Где

$$\bar{r}_{\text{ГрСК}} = M_{\text{гр}}^{j2k} \begin{bmatrix} x_a \\ y_a \\ z_a \end{bmatrix}$$

### П.4 Моделирование возмущенного орбитального движения КА, представленного в виде дифференциальных уравнений

В инерциальной геоцентрической системе координат уравнения орбитального движения КА, учитывающие влияние возмущающих ускорений от несферичности гравитационного поля Земли, выглядят следующим образом:

$$\ddot{\bar{r}}_{j2000} = -\frac{\mu}{|\bar{r}_{j2000}|^3} \bar{r}_{j2000} + \bar{a}_{\text{grav}} \quad (4)$$

где:  $\bar{g}_{grav}$  – изменение ускорения за счёт влияния несферичности гравитационного поля;  $\mu_{км} = 398600.4415$  – гравитационный параметр Земли.

$\bar{r}_{j2000}$  – радиус-вектор КА.

Рассмотрим влияние на орбитальное движение КА только второй зональной гармоники из разложения в ряд по сферическим функциям геопотенциала Земли.

Возмущающее ускорение в гринвичской вращающейся системе координат определяется из соотношения:

$$\bar{a}_{J_2} = -1.5J_2 \left( \frac{\mu}{|\bar{r}|^2} \right) \left( \frac{R_{\oplus}}{|\bar{r}|} \right) \begin{bmatrix} \left( 1 - 5 \left( \frac{z}{|\bar{r}|} \right)^2 \right) \frac{x}{|\bar{r}|} \\ \left( 1 - 5 \left( \frac{z}{|\bar{r}|} \right)^2 \right) \frac{y}{|\bar{r}|} \\ \left( 3 - 5 \left( \frac{z}{|\bar{r}|} \right)^2 \right) \frac{z}{|\bar{r}|} \end{bmatrix} \quad (5)$$

Где  $R_{\oplus} = 6.378137 \cdot 10^6$  [м] - средний радиус Земли,

$\mu = 3.986004418 \cdot 10^{14}$  – гравитационная постоянная Земли,

$J_2 = 1.08262668355 \cdot 10^{-3}$  – коэффициент второй зональной гармоники,

$\bar{r} = M_{гр}^{j2k} \bar{r}_{j2000} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$  – радиус-вектор КА в гринвичской СК, в метрах (в

уравнении (4) интегрирование ведется в километрах, поэтому при расчете  $\bar{r}$  вектор  $\bar{r}_{j2000}$  нужно перевести в метры).

После того, как получены значения вектора  $\bar{a}_{J_2}$  его значения требуется перевести в км/с<sup>2</sup> (изначально значения в м/с<sup>2</sup>) и перевести в инерциальную СК для последующей подстановки в уравнение (4) согласно следующему выражению:

$$\bar{a}_{grav} = M_{гр}^{j2k^T} \bar{a}_{J_2}$$

Интегрирование уравнения (4) требуется провести на интервале суток полета КА.

Аналитические соотношения для определения регрессии параметров орбиты за счет влияния второй зональной гармоники выглядят следующим образом:

$$\begin{cases} \Delta\Omega = -3\pi J_2 \left(\frac{R_{\oplus}}{p}\right)^2 \cos i \\ \Delta\omega = \frac{3}{2}\pi J_2 \left(\frac{R_{\oplus}}{p}\right)^2 (5 \cos^2 i - 1) \end{cases} \quad (6)$$

Где фокальный параметр:

$$p = \left(\frac{c_1}{|\bar{c}|}\right)^2 / \mu$$

Введем в рассмотрение так называемый векторный интеграл площадей, получаемый после интегрирования уравнения (4) из соотношения:

$$\bar{c} = \bar{r} \times \bar{V} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix}$$

Тогда определим долготу восходящего узла орбиты по следующим формулам:

$$\Omega = \begin{cases} \tilde{\Omega} & \text{когда } c_1 \geq 0, c_2 \leq 0 \\ \pi - \tilde{\Omega} & \text{когда } c_1 \geq 0, c_2 > 0 \\ \pi + \tilde{\Omega} & \text{когда } c_1 < 0, c_2 \geq 0 \\ 2\pi - \tilde{\Omega} & \text{когда } c_1 < 0, c_2 < 0 \end{cases}$$

Где:

$$\tilde{\Omega} = \text{atan}\left(\frac{c_1}{c_2}\right)$$

Для определения аргумента перицентра введем в рассмотрение интеграл Лапласа:

$$\bar{f} = \begin{bmatrix} f_1 \\ f_2 \\ f_3 \end{bmatrix}$$

С компонентами:

$$\begin{cases} f_1 = -\mu \frac{x}{|\bar{r}|} + c_3 V_y - c_2 V_z \\ f_2 = -\mu \frac{y}{|\bar{r}|} + c_1 V_z - c_3 V_x \\ f_3 = -\mu \frac{z}{|\bar{r}|} + c_2 V_x - c_1 V_y \end{cases}$$

Тогда, для не нулевого наклонения аргумент перигентра можно найти из соотношения:

$$\cos(\omega) = \frac{f_1 \cos \Omega + f_2 \sin \Omega}{|\bar{f}|}$$

Для случая нулевого наклонения орбиты:

$$\sin \omega = \frac{f_3}{|\bar{f}|}$$

Наклонение орбиты можно определить из следующих соотношений:

$$\tilde{i} = \arccos\left(\frac{c_3}{|\bar{c}|}\right)$$

$$i = \begin{cases} i, & \text{когда } c_3 > 0 \\ \pi - i, & \text{когда } c_3 < 0 \end{cases}$$

В результате численного интегрирования уравнений (4) на интервале времени:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$$

Где величина большой полуоси определяется из соотношения:

$$a = \frac{\mu}{\left(\frac{2\mu}{|\bar{r}|} - |\bar{V}|^2\right)}$$

Изменение  $\Omega$  и  $\omega$  должно соответствовать получаемым в соотношении (6) значениям. Кроме того, требуется также построить трассу КА уже с учетом возмущений.

### Исходные данные для решения уравнений Кеплера

Вариант	a, км	e	i, град	$\Omega$ , град	$\omega$ , град	M, град
1	10 000	0,1	10	5	0	0
2	12 000	0,1	20	10	0	15
3	15 000	0,2	30	15	0	30
4	17 500	0,3	45	20	0	45
5	20 000	0,4	60	25	0	60

### Исходные данные для численного моделирования орбитального движения

№	эпоха, ДМВ	$r_x$ , км	$r_y$ , км	$r_z$ , км	$V_x$ , км/с	$V_y$ , км/с	$V_z$ , км/с
1	22.05.2019 20:41:16.000	-1195.712	-829.495	-6818.185	1.954065	7.195319	-1.222097
2	22.07.2019 09:24:07.000	4832.953301	990.052321	-4966.121101	1.118306	7.034793	2.490784
3	04.06.2019 13:26:13.000	-14849.674121	-6184.115762	5525.320326	2.914687	-0.917413	-4.746170
4	19.11.2019 14:00:00.000	-421.823286	12959.554335	-12207.956450	-2.508083	-0.440931	4.824007
5	17.04.2019 02:12:47.000	7905.147056	1087.902585	-570.191185	-0.587815	6.103754	3.496244