



Haute école d'ingénierie et d'architecture Fribourg
Hochschule für Technik und Architektur Freiburg

Projet de Semestre 5 / 2020-2021

Filière d'Informatique

Système de localisation basé sur la vision par ordinateur

PV 07 : Début du sprint 2 : prototype

18.11.2020

Denis Rosset

Proposé par : **Denis Rosset**

Superviseurs : **Jacques Supcik**
Nicolas Schroeter

Hes·SO

Haute Ecole Spécialisée
de Suisse occidentale
Fachhochschule Westschweiz

Séance 07

Le 18.11.2020, de 9h30 à 10h00, via MS Teams

En présence de :

- Denis Rosset, *Étudiant en Informatique*
- Jacques Supcik, *Professeur en filière Informatique et Télécommunication, Superviseur*
- Nicolas Schroeter, *Professeur en filière Informatique et Télécommunication, Superviseur*

1 Validation PV06

Le pv 06 est validé.

2 Présentation des résultats de la matrice de correction de la distorsion due à l'objectif

Le prototype n'a pas été réalisé au local et les résultats ne sont donc pas suffisamment précis. Des mesures plus complètes doivent être faites.

Le prototype actuel commence à prendre forme.

Il reste des points à améliorer au niveau de la précision et de la qualité de la détection.

L'algorithme qui permet de trouver la matrice de correction devrait être mieux utilisé.

3 Sprint 2 (prototype sans communication)

Une appli python fonctionnelle est présente mais pas précise. Elle nécessite encore d'être mieux calibrée.

4 Décisions prises

Suite du 2^{ème} sprint avec les mêmes systèmes embarqués.

5 Points ouverts, activités et échéances

Quoi	Qui	Pour Quand
Présentation des améliorations de la calibration et de l'algorithme	Denis Rosset	25.11.2020