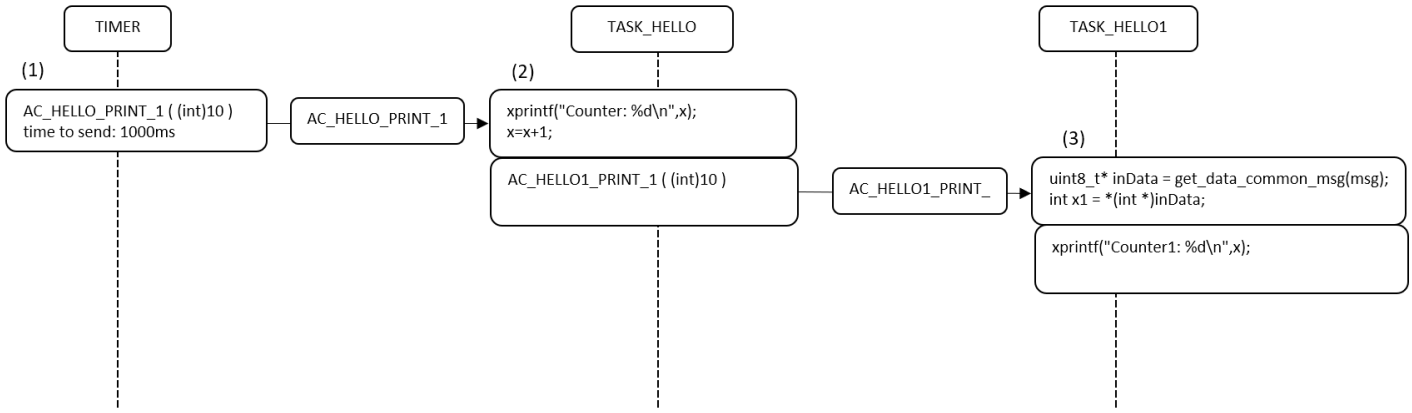
Hướng dẫn tạo task, set timer, gửi message và nhận message.

1) Trình tự kết nối:



Hình 1.1: Sơ đồ trình tự kết nối các task

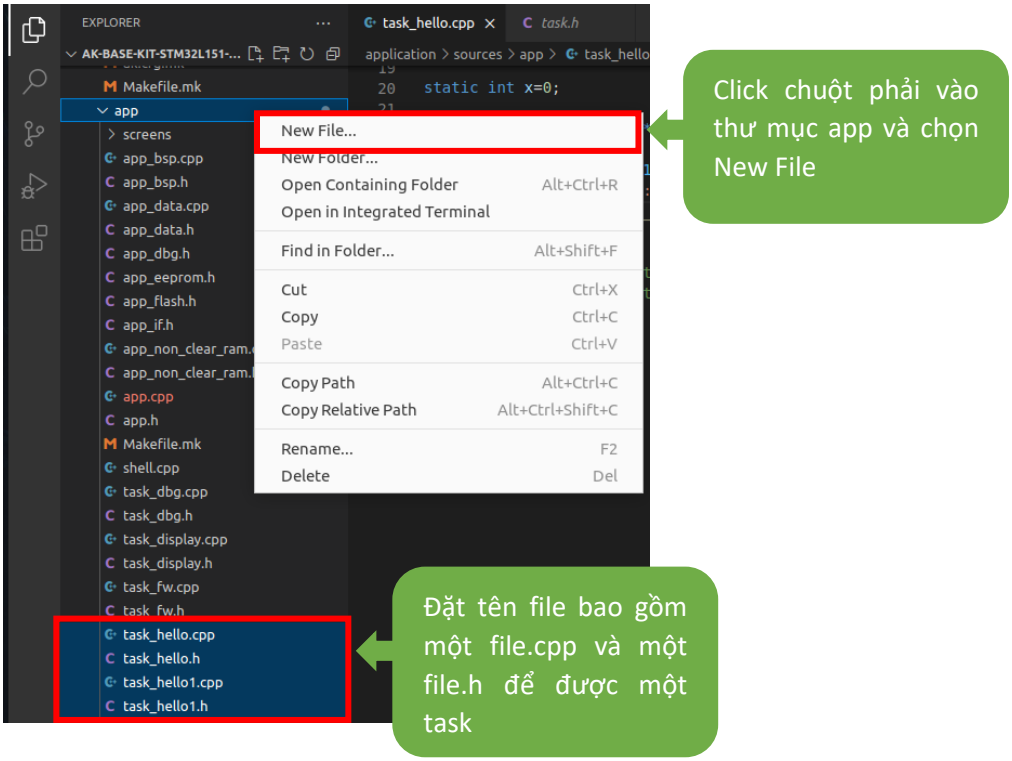
(1): Timer sẽ gửi tín hiệu đến TASK_HELLO một lần mỗi giây.

(2): Khi nhận được tín hiệu từ timer TASK_HELLO sẽ in ra Couter: x và cộng biến x thêm 1 và gửi dữ liệu đến TASK_HELLO1.

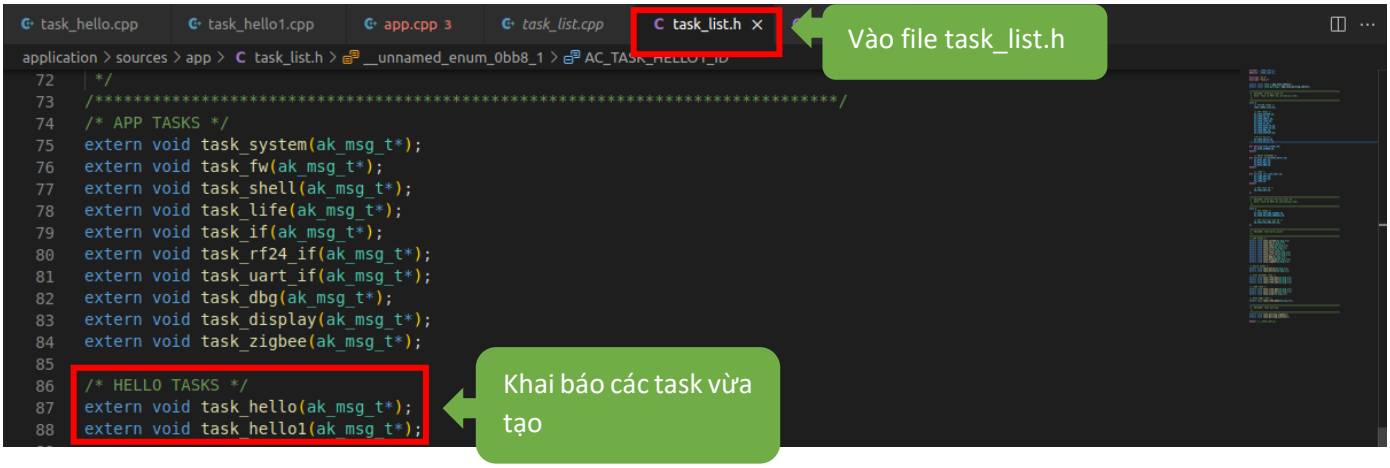
(3): Có dữ liệu từ TASK_HELLO, TASK_HELLO1 sẽ lấy dữ liệu và in ra Couter1: x.

2) Tạo Task:

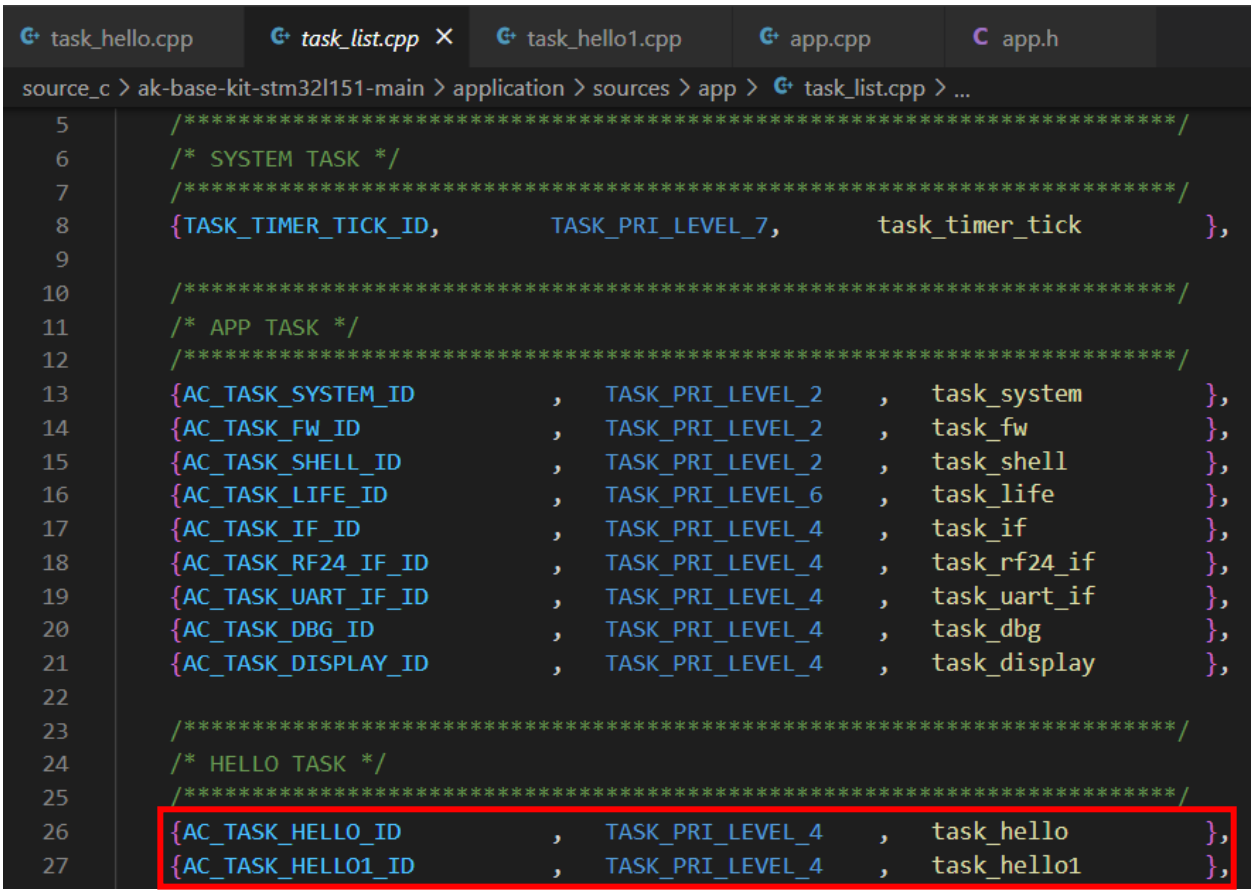
B1: Tạo task_hello và task_hello1:



B2: Khai báo các task vừa tạo trong task_list:

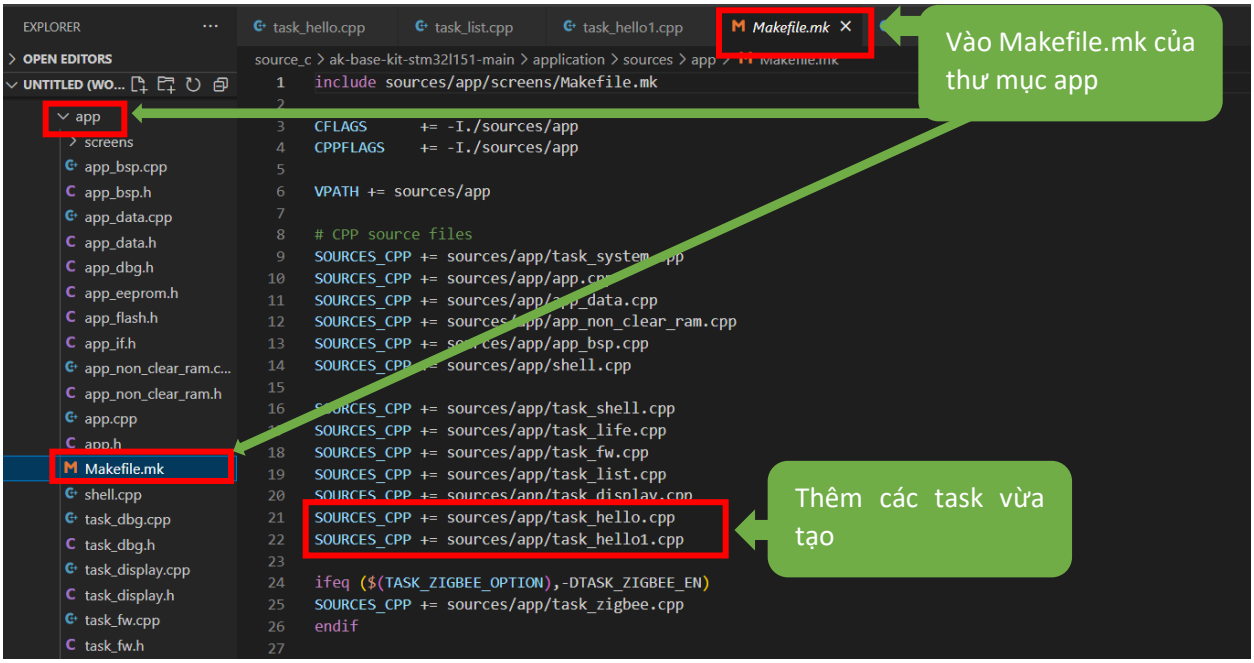


Hình 2.3: Khai báo các task vừa tạo



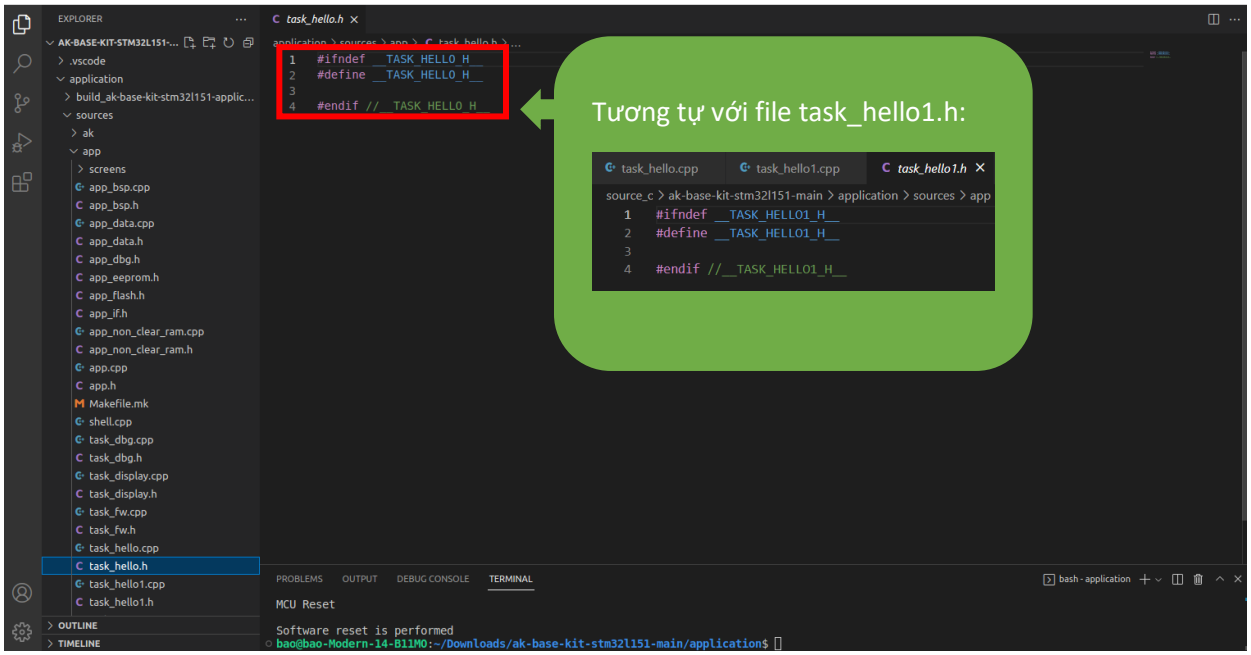
Hình 2.2: Set up TASK_PRI_LEVEL cho các task

B3: Cập nhật các task vừa tạo trong file make:



Hình 2.3: Cập nhật các task vừa tạo

B4: Set up các task:



Hình 2.4: File task_hello.h

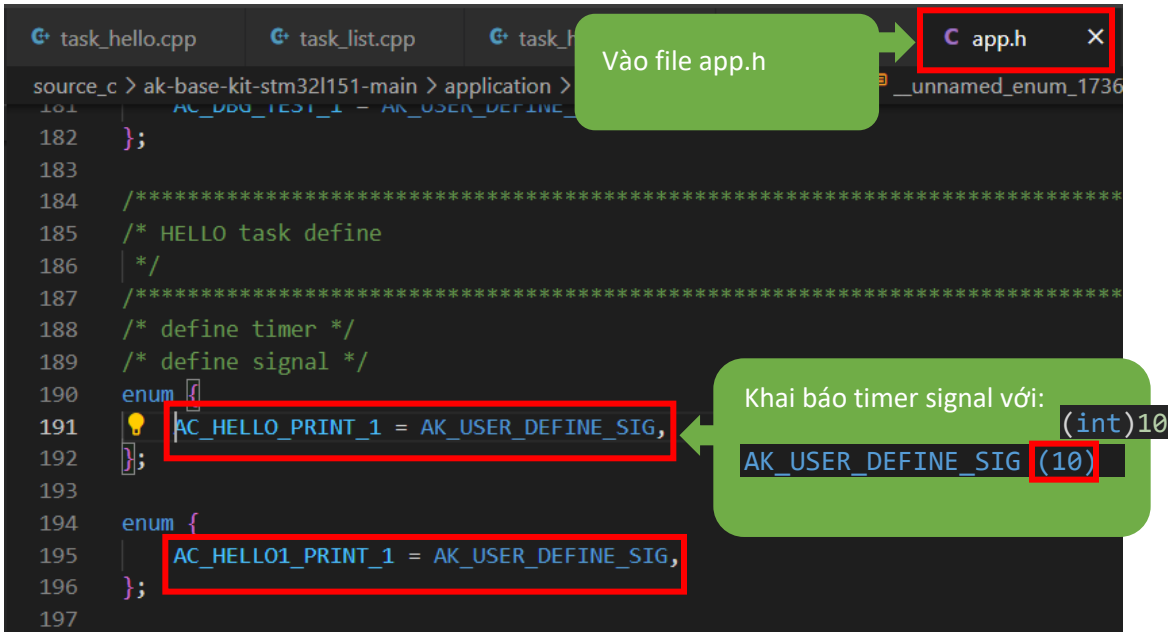
Hình 2.5: #include các thư viện của task_hello.cpp

3) Set timer

B1: Tạo task id:

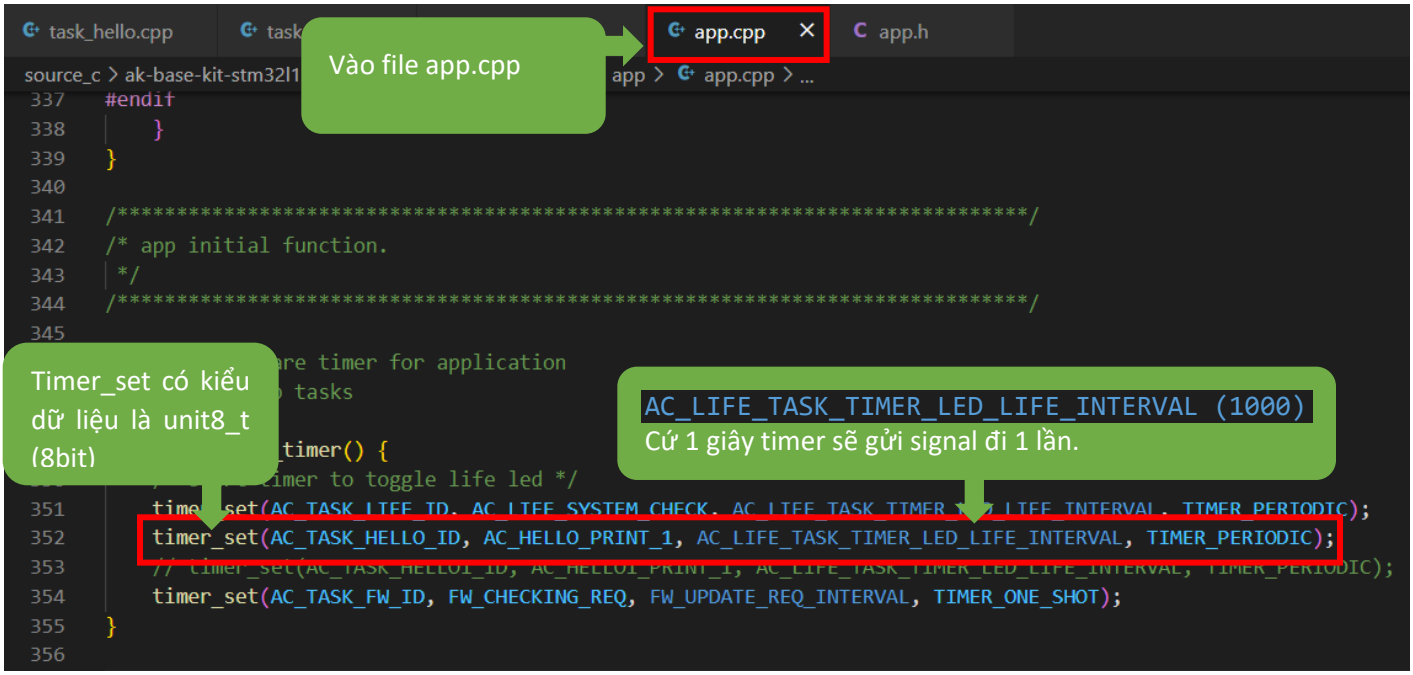
Hình 3.1: Thêm các task id

B2: Tạo timer signal:



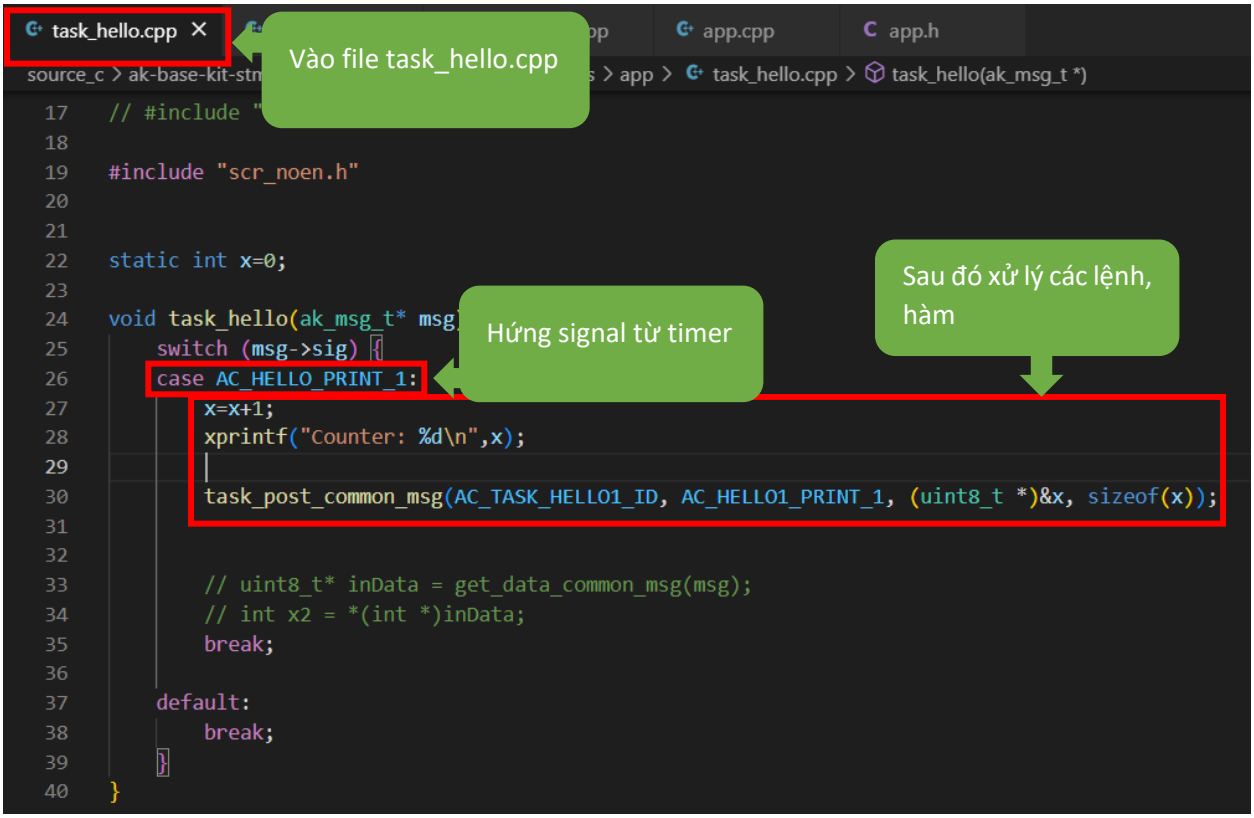
Hình 3.2: timer signal

B3: Set timer



Hình 3.3: Set timer

B4: Hứng signal từ timer:



Hình 3.4: Hứng signal từ timer

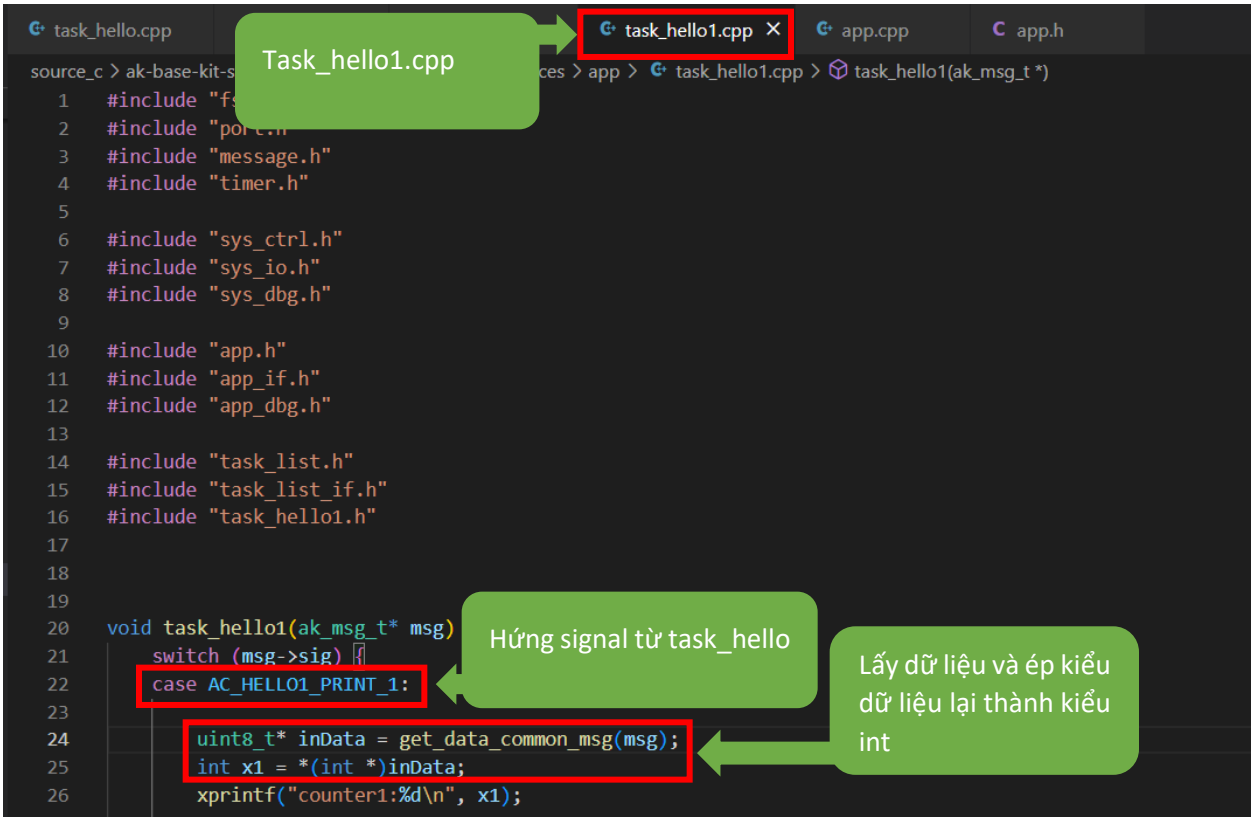
4) Gửi và nhận message

B1: Tạo task id và signal tương tự B1 và B2 của phần 3 để được task id và signal của TASK_HELLO1.

B2: Gửi message:

Hình 4.1: Gửi message

B3: Hứng message:



Hình 4.2: Hứng message

5) Kết quả:

Để kiểm tra kết quả gửi và nhận message giữa các task, ta vào minicom để xem: