

Нотатки до курсу аналізу та геометрії

Професор: Christian Gérard

Єгор Коротенко

7 червня 2025 р.

Анотація

Це нотатки, зроблені на курсі OLMA251 - Аналіз та Геометрія, який читав професор Крістіан Жерар. Ці нотатки містять інформацію, отриману під час лекцій, а також мою думку, розуміння та речі, вивчені поза цим курсом. Цей конспект написаний Єгором Коротенко: <https://dobbikov.com>

ЗМІСТ

1	Вступ	3
1.1	Простори \mathbb{R}^d \mathbb{C}^d	3
1.2	Простір \mathbb{C}^d	5
1.3	Відстань на \mathbb{R}^d	6
2	Метричні простори	8
2.1	Кулі у метричному просторі	8
2.2	Обмежені підмножини (E, d)	10
2.3	Обмежені функції	11
2.4	Відстань між множинами	11
2.5	Топологія метричних просторів	11
2.6	Алгоритми для доведення, що множина є відкритою/замкненою	14
2.7	Внутрішність, замикання, межа	14
2.7.1	Внутрішність	14
2.7.2	Учасник	15
2.7.3	Межа	16
2.8	Послідовність у метричному просторі	17
2.9	Послідовності Коші	18
2.10	Підпослідовності	20
2.11	Процес побудови внутрішнього та замикання	21
2.12	Компактність	24
2.12.1	Компактність у \mathbb{R}^n зі звичайною відстанню	27
2.13	Межі та неперервність	27
2.13.1	Межі	27
3	Функції багатьох змінних	30
3.1	Вступ	30
3.2	Як показати, що множина є відкритою або замкненою	30
3.3	Зв'язок із компактністю	31
3.4	Часткова неперервність (непотрібно)	33
4	Диференціювання функцій від кількох змінних	35
4.1	Вступ	35
4.2	Обмежений Розклад першого порядку	36
4.3	Екстремуми та критичні точки	38
4.4	Часткові похідні порядку ≥ 2	39
4.5	Формула Тейлора другого порядку	40
4.6	Нагадування з лінійної алгебри та зв'язок з аналізом	40
4.7	Природа критичних точок	41
4.8	Ланцюгове правило диференціювання	43
5	Нормовані векторні простори	44
5.1	Вступ	44
5.2	Топологія нормованих векторних просторів	45
5.3	Еквівалентні норми	47
5.4	Доповнення до нормованих векторних просторів	49
5.4.1	Послідовності функцій	49

5.4.2	Збіжність проста:	49
5.4.3	Рівномірна збіжність:	49
5.4.4	Ряди зі значеннями у нормованому векторному просторі.	49
5.4.5	Нормальна збіжність	49
5.5	Неперервні лінійні відображення	50
5.5.1	Норма на $B(E, F)$	51
5.6	Норма матриць	55
5.6.1	<u>Гарна норма</u> на $L(\mathbb{C}^n)$ (або на $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$)	55
5.6.2	Як "обчислити" $\ A\ $?	56
5.6.3	Як обмежити зверху $\ A\ $	57
6	Система диференціальних рівнянь	58
6.1	Застосування до систем ОД	60

РОЗДІЛ 1

ВСТУП

1.1 Простори \mathbb{R}^d \mathbb{C}^d

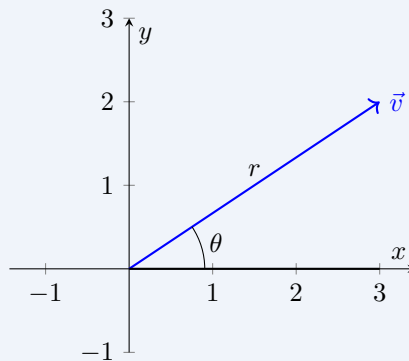
Визначення 1.1.

$$\mathbb{R}^d = \{X = (x_1, \dots, x_d), x_i \in \mathbb{R}\}$$

x_1, \dots, x_d декартові координати X

Приклад 1.2. $d = 2$ полярні координати:

$$\begin{aligned}x &= r \cos \theta \\y &= r \sin \theta \\0 \leq r &\leq \infty \quad \theta \in [0, 2\pi[\end{aligned}$$



Визначення 1.3. \mathbb{R}^d є векторним простором над \mathbb{R}

$$\vec{X} + \vec{Y} = (x_1 + y_1, \dots, x_d + y_d)$$

$$\lambda X = (\lambda x_1, \dots, \lambda x_d) \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\vec{0}_d = \vec{0} = (0, \dots, 0)$$

Визначення 1.4. Скалярний добуток:

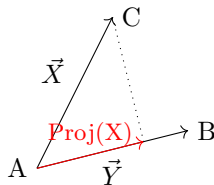
$$X \cdot Y = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_d y_d = \|X\| \|Y\| \cos(\theta) \quad (\text{де } \theta \text{ є кут між } X \text{ та } Y)$$

Інтуїція. Цей добуток говорить нам *how closely the vectors point in the same direction* (косинус прямує до 1, коли θ прямує до 0° , і косинус прямує до 0, коли θ прямує до 90°). І цей добуток дозволяє нам отримати

проекцію X на Y за формулою:

$$Proj(X) = \frac{X \cdot Y}{\|Y\|^2} \cdot Y$$

$X \cdot Y$ дає *longeur* X і Y разом, поділивши цю *longeur* на $\|Y\|$ (*longeur* Y), ми отримуємо *longeur* X на Y , нам залишається помножити цю *longeur* на одиничний вектор (*longeur* 1), який вказує в тому ж напрямку, що й Y , (ми отримуємо його за допомогою $\frac{Y}{\|Y\|}$)



Твердження 1.5. Скалярний добуток задовольняє такі властивості:

1. білінійність $\lambda \in \mathbb{R}$
 - (a) $(X + Y) \cdot Z = X \cdot Z + Y \cdot Z$
 - (б) $(\lambda X) \cdot Z = \lambda(X \cdot Z)$
 - (в) $Z \cdot (X + Y) = Z \cdot X + Z \cdot Y$
 - (г) $Z \cdot (\lambda X) = \lambda(Z \cdot X)$
2. симетрія $X \cdot Y = Y \cdot X$
3. додатно визначений: $X \cdot X \geq 0$ та $X \cdot X = 0 \Leftrightarrow X = 0_d$

Твердження 1.6. Косі-Шварца:

$$|X \cdot Y| \leq (X \cdot X)^{\frac{1}{2}}(Y \cdot Y)^{\frac{1}{2}}$$

Визначення 1.7. Евклідова норма вектора X позначається:

$$\|X\| = \left(\sum_{i=1}^d x_i^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_d^2} = (X \cdot X)^{\frac{1}{2}}$$

часто позначається $\|X\|_2$

Інтуїція. За теоремою Піфагора, це довжина цього вектора.

Твердження 1.8. Норма має такі властивості:

1. $\|\lambda X\| = |\lambda| \|X\|$ $X \in \mathbb{R}^d$, $\lambda \in \mathbb{R}$
2. $\|X + Y\| \leq \|X\| + \|Y\|$ (нерівність трикутника)
3. $\|X\| \geq 0$ et $\|X\| = 0 \Leftrightarrow X = 0_d$

Доведення. З (2)

$$\begin{aligned} \|X + Y\|^2 &= (X + Y) \cdot (X + Y) = X \cdot (X + Y) + Y \cdot (X + Y) = X \cdot X + X \cdot Y + Y \cdot X + Y \cdot Y \\ &= \|X\|^2 + 2X \cdot Y + \|Y\|^2 \leq \|X\|^2 + 2\|X\|\|Y\| + \|Y\|^2 = (\|X\| + \|Y\|)^2 \end{aligned}$$

Визначення 1.9. Норма на \mathbb{R}^d це відображення $N : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ таке що:

1. $N(\lambda X) = |\lambda|N(X)$
2. $N(X + Y) \leq N(X) + N(Y)$
3. $N(X) \geq 0$ і $N(X) = 0 \Leftrightarrow X = 0_d$

Приклад 1.10.

$$\|X\|_1 = \sum_{n=1}^d |x_n|$$

$$\|X\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq d} |x_i|$$

1.2 Простір \mathbb{C}^d

Визначення 1.11.

$$\mathbb{C}^d = \{X = (x_1, \dots, x_d) : x_i \in \mathbb{C}\}$$

$$z \in \mathbb{C} \quad \bar{z} = a - ib \quad \bar{z}z = a^2 + b^2 \quad |z| = \sqrt{\bar{z}z} = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$z = a + ib \quad a = \operatorname{Re} z, b = \operatorname{Im} z$$

$$\operatorname{Re} X = (\operatorname{Re} x_1, \dots, \operatorname{Re} x_d) \in \mathbb{R}^d$$

$$\operatorname{Im} X = (\operatorname{Im} x_1, \dots, \operatorname{Im} x_d) \in \mathbb{R}^d$$

$$X \in \mathbb{C}^d = \underbrace{\operatorname{Re} X}_{\in \mathbb{R}^d} + i \underbrace{\operatorname{Im} X}_{\in \mathbb{R}^d}$$

\mathbb{C}^d є векторним простором над \mathbb{C} (ті ж формули з $\lambda \in \mathbb{C}$ полем скалярів)

Визначення 1.12. Скалярний добуток:

$$(X|Y) = \sum_{n=1}^d \bar{x}_n y_n \in \mathbb{C}$$

Твердження 1.13. .

1. $(X|Y)$ є "лінійним відносно Y"
 - $(Z|X + Y) = (Z|X) + (Z|Y)$
 - $(Z|\lambda X) = \lambda(Z|X) \quad \lambda \in \mathbb{C}$
 - $(Z|\lambda X + \mu Y) = \lambda(Z|X) + \mu(Z|Y)$
 - $(X + Y|Z) = (X|Z) + (Y|Z)$
 - $(\lambda X|Z) = \bar{\lambda}(X|Z) \quad \lambda \in \mathbb{C}$
 - $(\lambda X + \mu Y|Z) = \bar{\lambda}(X|Z) + \bar{\mu}(Y|Z)$
2. $(Y|X) = \overline{(X|Y)}$
3. $(X|X) = \sum_{n=1}^d \bar{x}_n x_n = \sum_{n=1}^d |x_n|^2$
 $(X|X) \geq 0$ і $(X|X) = 0 \Leftrightarrow X = 0_d$

Доведення. Маємо Коші-Шварц:

$$(X|Y) \leq (X|X)^{\frac{1}{2}}(Y|Y)^{\frac{1}{2}}$$

те саме доведення, що й раніше

Покладемо:

$$\begin{aligned} \|X\| \text{ (або } \|X\|_2) \\ = (X|X)^{\frac{1}{2}} = \left(\sum_{n=1}^d |x_i|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

гільбертова норма

$$\|X\|_{\in \mathbb{C}^d}^2 = \|Re X\|_{\in \mathbb{R}^d}^2 + \|Im X\|_{\in \mathbb{R}^d}^2$$

Лема 1.14.

$$\|X\| = \sup_{\|Y\| \leq 1} |(X|Y)|$$

Доведення. $|(X|Y)| \leq \|X\| \|Y\| \leq \|X\|$ якщо $\|Y\| \leq 1$

$$\sup_{\|Y\| \leq 1} |(X|Y)|$$

Інше значення:

$$\begin{aligned} X \neq 0 \quad Y = \frac{X}{\|X\|} = \lambda X \quad \lambda = \frac{1}{\|X\|} \\ \|Y\| = |\lambda| \|X\| = \frac{1}{\|X\|} \|X\| = 1 \\ (X|Y) = (X|\frac{X}{\|X\|}) = \frac{1}{\|X\|} (X|X) = \|X\| \\ \sup\{|(X|Y)| : \|Y\| \leq 1\} \\ \|X\| \leq \sup\{|(X|Y)| : \|Y\| \leq 1\} \quad (\text{взяти } Y = \frac{X}{\|X\|}) \end{aligned}$$

Інші норми на \mathbb{C}^d

- $\|X\|_1 = \sum_{n=1}^d |x_i| \quad X \in \mathbb{C}^d$
- $\|X\|_\infty = \sup_{1 \leq i \leq d} |x_i|$

1.3 Відстань на \mathbb{R}^d

Ми забуваємо про норму та скалярний добуток. Ми вводимо відстань

Визначення 1.15. Відстань — це відображення:

$$\begin{aligned} d : \mathbb{R}^d &\longrightarrow \mathbb{R} \\ (X, Y) &\longmapsto d((X, Y)) \end{aligned}$$

яке задовольняє наступні властивості:

1. $d(X, Y) = d(Y, X)$ (симетрія)
2. $d(X, Y) \leq d(X, Z) + d(Z, Y)$ (нерівність трикутника) $\forall X, Y, Z$
3. $d(X, Y) \geq 0 \quad \forall X, Y$ та $d(X, Y) = 0 \Leftrightarrow X = Y$

Визначення 1.16. Евклідова відстань

$$d(X, Y) = \|X - Y\| = \sqrt{\sum_{n=1}^d (x_i - y_i)^2}$$

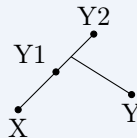
Приклад 1.17. Відстані

1. $d_2(X, Y) = \|X - Y\|_2$ (евклідова відстань на \mathbb{R}^d)
2. $d_1(X, Y) = \|X - Y\|_1$
 $d_\infty(X, Y) = \|X - Y\|_\infty$
3. логарифмічна відстань на \mathbb{R}_+ : $d(a, b) = |b - a|$

$$\log_{10}(a) = \frac{\log(a)}{\log(10)}$$

$$\begin{aligned} x, y &\in]0, +\infty[\\ d_{\log}(x, y) &= |\log_{10}(\frac{y}{x})| \\ i &\in \text{відстань на }]0, +\infty[\\ d_{\log}(100, 110) &= \log_{10}(1, 1) \end{aligned}$$

4. відстань SNCF



$d(X, Y)$ звичайна відстань у \mathbb{R}^2 покладемо:

$$\delta(X, Y) = \begin{cases} d(X, Y) & \text{якщо } X, 0, Y \text{ вирівняні} \\ d(X, 0) + d(0, Y) & \text{інакше} \end{cases}$$

Твердження 1.18. Нехай E метричний простір і дві метрики d_1 та d_2 . Метрики називаються **еквівалентними** якщо $\exists a, b \in \mathbb{R}$ такими, що:

$$\forall x, y \in E, \quad a \cdot d_1(x, y) \leq d_2(x, y) \leq b \cdot d_1(x, y)$$

РОЗДІЛ 2

МЕТРИЧНІ ПРОСТОРИ

Визначення 2.1. E , оснащений функцією відстані d (див. Визначення 1.15), позначається (E, d) : метричний простір

Примітка 2.2. якщо $d_1 \neq d_2$ (E, d_1) не має нічого спільного з (E, d_2)

Примітка 2.3. Запам'ятайте наступну версію нерівності трикутника:

$$|d(x, z) - d(y, z)| \leq d(x, y)$$

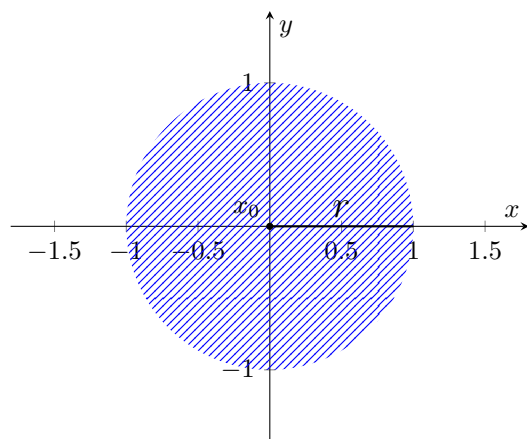
Примітка 2.4. Індуктована відстань:

Якщо (E, d) метричний простір і $U \subset E$. Я можу restreindre d на $U \times U$: (U, d) також є espace metrique.

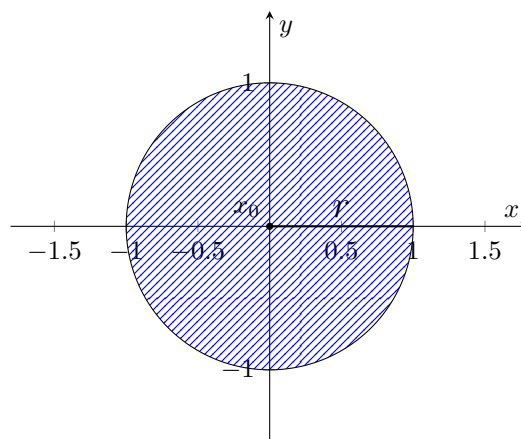
2.1 Кулі у метричному просторі

Визначення 2.5. (E, d) метричний простір. Нехай $x_0 \in E$ та $r \geq 0$

1. $B(x_0, r) = \{x \in E : d(x_0, x) < r\}$ відкрита куля з центром x_0 , радіусом r
2. $B_f(x_0, r) = \{x \in E : d(x_0, x) \leq r\}$ замкнена куля з центром x_0 , радіусом r



(а) відкриті кулі (тобто $d(x_0, x) < r$)



(б) замкнені кулі (тобто $d(x_0, x) \leq r$)

Лема 2.6. .

1. $B(x_0, 0) = \emptyset$ (тому що неможливо мати точки, відстань до яких строго менша за 0)
2. $B_f(x_0, 0) = \{x_0\}$
3. $B(x_0, r_1) \subset B_f(x_0, r_1) \subset B(x_0, r_2)$ якщо $r_1 < r_2$
4. $B(x_1, r_1) \subset B(x_0, r)$ якщо $d(x_0, x_1) + r_1 \leq r$

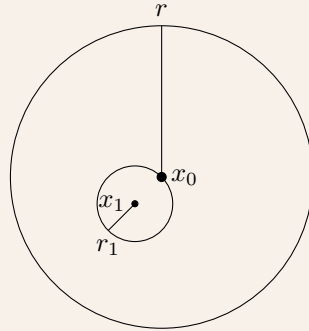


Рис. 2.2: Лема 4

Доведення. Я припускаю, що $d(x_0, x_1) \leq r$

Нехай $x \in B(x_1, r_1)$ тому $d(x_1, x) < r_1$ показати: $x \in B(x_0, r)$ (тобто $d(x_0, x) < r$?)

Нерівність трикутника говорить мені:

$$\begin{aligned} d(x_0, x) &\leq d(x_0, x_1) + d(x_1, x) \\ &< d(x_0, x_1) + r_1 \leq r \\ &\Rightarrow x \in B(x_0, r) \end{aligned}$$

Приклад 2.7. 1. $E = \mathbb{R}$, $d(x, y) = |x - y|$

$$B(x_0, r) =]x_0 - r, x_0 + r[$$

2. $E = \mathbb{R}^d$, $d = 2, 3$, $X = (x_1, \dots, x_d)$

$$\|X\|_2 = \left(\sum_{i=1}^d x_i^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\|X\|_1 = \sum_{i=1}^d x_i$$

$$\|X\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq d} |x_i|$$

$$d_2(X, Y) = \|Y - X\|_2 = \|\vec{XY}\|_2$$

$$d_1(X, Y), d_\infty(X, Y)$$

Властивість. У \mathbb{R}^n

- $d_\infty(X, Y) \leq d_1(X, Y) \leq n d_\infty(X, Y)$
- $d_\infty(X, Y) \leq d_2(X, Y) \leq \sqrt{n} d_\infty(X, Y)$

2.2 Обмежені підмножини (E, d)

Визначення 2.8. Нехай $A \subset E$. A є обмеженою якщо $\exists R > 0$ і $\exists x_0 \in E$ таке що

$$A \subset B(x_0, R)$$

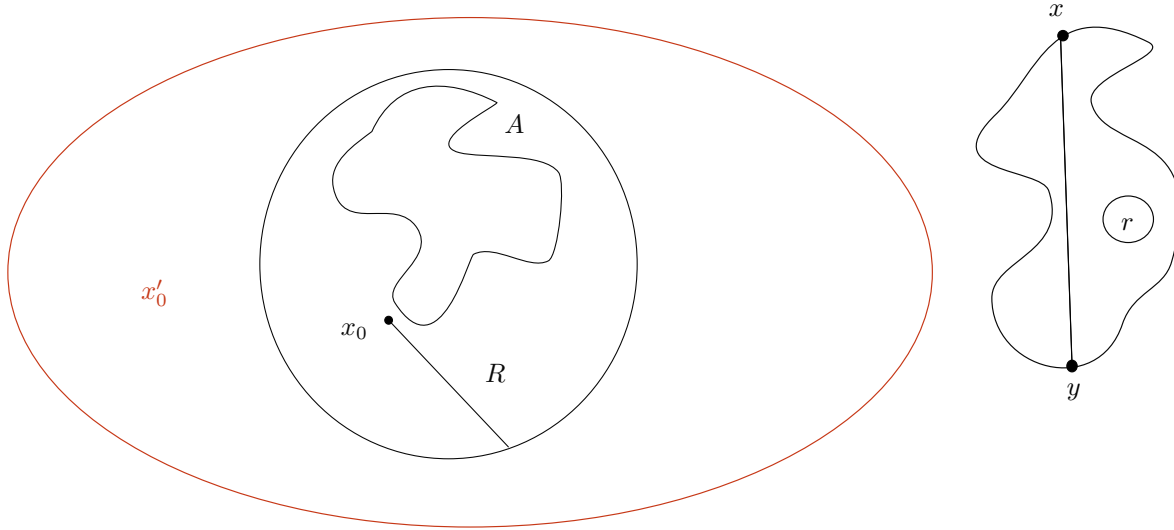


Рис. 2.3: Приклад обмеженої множини

Лема 2.9. Наступні властивості є еквівалентними:

1. A є обмеженою
2. $\forall x_0 \in E, \exists r > 0$ такий що $A \subset B(x_0, r)$
3. $\exists r > 0$ такий що $\forall x, y \in A$ виконується $d(x, y) < r$

Доведення. леми

- $(1) \Rightarrow (2)$:
Гіпотеза: $\exists x_1 \in E, \exists r_1 \in E$ така що $A \subset B(x_1, r_1)$
 Нехай $x_0 \in E$. Мета: знайти r такий що $A \subset B(x_0, r)$ якщо $x \in A$, маємо: $d(x_1, x) < r_1$
Я хочу: $d(x_0, x) < r$

$$d(x_0, x) \leq d(x_0, x_1) + d(x_1, x) \leq d(x_0, x_1) + r_1 < r \quad \text{якщо } r > d(x_0, x_1) + r_1$$

Властивість. 1. Будь-яка скінченна частина є обмеженою

2. Якщо A обмежена і $B \subset A$ тоді B обмежена
3. Об'єднання скінченного числа обмежених є обмеженим

Доведення. з (3).

A_1, \dots, A_n є обмеженими. Я фіксую $x_0 \in E$, A_i обмежений ($1 \leq i \leq n$), отже $\exists r_i > 0$ такий що $A_i \subset B(x_0, r_i)$ якщо $r = \max_{1 \leq i \leq n} r_i$

$$A_i \subset B(x_0, r), \forall i \Rightarrow \bigcup_{i=1}^n A_i \subset B(x_0, r)$$

□

2.3 Обмежені функції

Визначення 2.10. Нехай B — множина. Функція $F : B \rightarrow E$ є обмеженою якщо $F(B) = \{F(b) : b \in B\} \subset E$ є обмеженим.

2.4 Відстань між множинами

Визначення 2.11. Відстань між двома множинами A, B становить:

$$d(A, B) := \inf_{x \in A, y \in B} d(x, y)$$

Інтуїтивно, ми шукаємо дві точки x і y такі, що відстань є найменшою можливою.

Визначення 2.12. Відстань між точкою x та множиною B становить:

$$d(x, B) := \inf_{y \in B} d(x, y)$$

Та сама інтуїція.

Властивість. $\forall x \in A, y \in B, d(x, y) \geq d(A, B)$ і $\forall \varepsilon > 0, \exists x \in A, y \in B$ така що $d(x, y) \leq d(A, B) + \varepsilon$

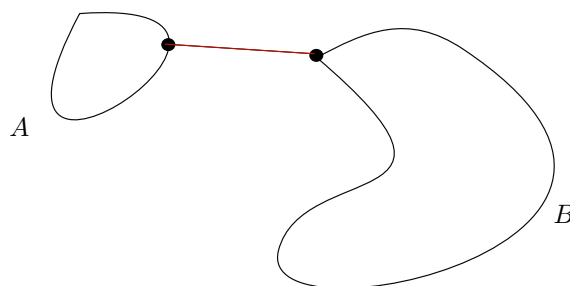


Рис. 2.4: Відстань між множинами

2.5 Топологія метричних просторів

відстань $d(x, y) \rightarrow$ кулі $B(x_0, r) \rightarrow$ відкриті множини

Визначення 2.13. Нехай (E, d) метричний простір.

1. $U \subset E$ є відкритою, якщо $\forall x_0 \in U, \exists r > 0$ такий, що $B(x_0, r) \subset U$
2. $F \subset E$ є замкнутою, якщо $E \setminus F$ є відкритою

\emptyset є відкритою і E є відкритою. \emptyset є замкнутою і E є замкнутою.

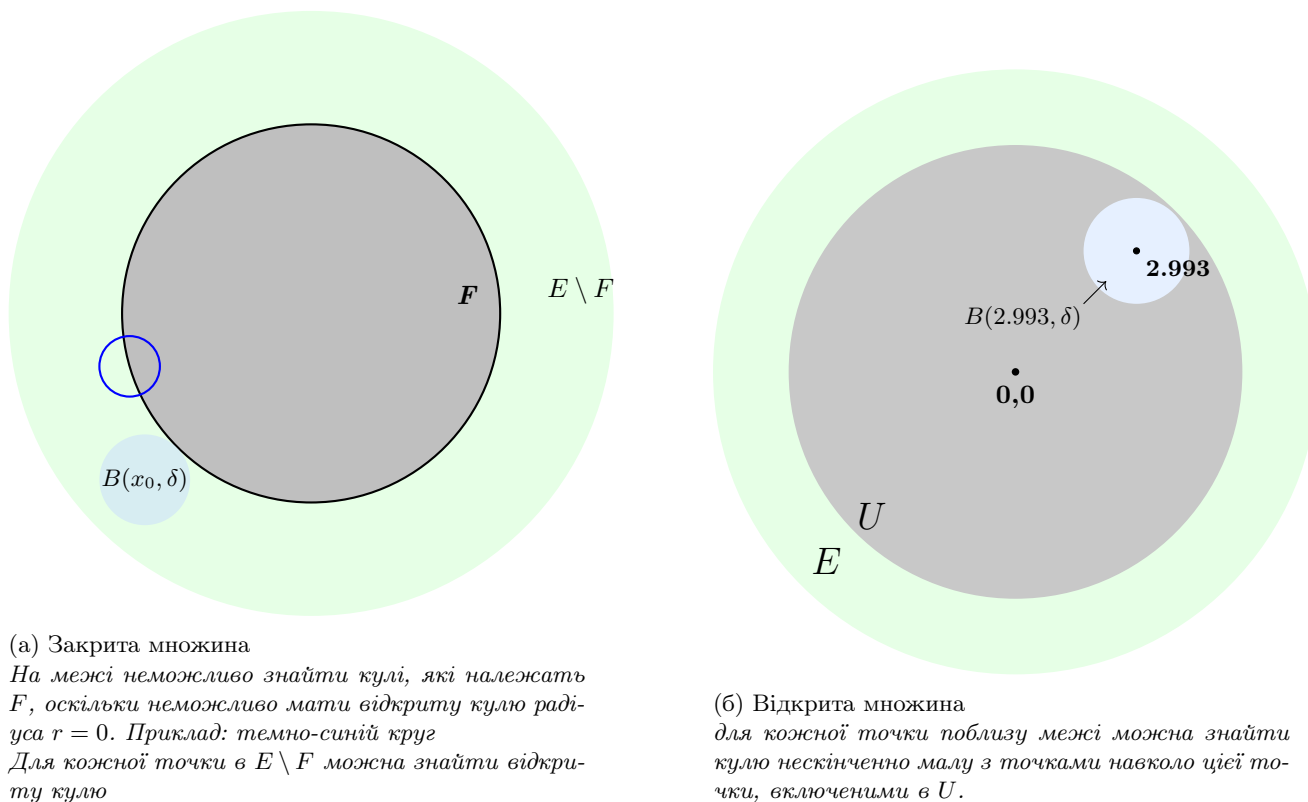


Рис. 2.5: Демонстрація відкритих і закритих просторів

Примітка 2.14. в \mathbb{R} відкриті інтервали є відкритими (те саме для замкнених)

Примітка 2.15. Відстань між двома відкритими множинами завжди існує, і вона є інфімумом (який ніколи не досягається)

Лема 2.16. 1. $B(x_0, r_0)$ є відкритою.

2. $B_f(x_0, r_0)$ є замкнутою.

Доведення. 1. Нехай $x_1 \in B(x_0, r_0)$ ($d(x_0, x_1) < r_0$).
Мета: знайти $r_1 > 0$ таке що $B(x_1, r_1) \subset B(x_0, r_0)$?

$$x \in B(x_1, r_1) : d(x_1, x) < r_1$$

$$x \in B(x_0, r_0) \text{ якщо } d(x_0, x) < r_0$$

легко:

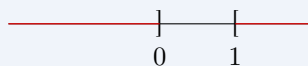
$$\begin{aligned} d(x_0, x) &\leq d(x_0, x_1) + d(x_1, x) \\ &\leq d(x_0, x_1) + r_1 \\ &< r_0 \text{ якщо} \end{aligned}$$

$$r_1 < r_0 - d(x_0, x_1) > 0$$

□

Приклад 2.17. дивно.

Нехай $E = \mathbb{R}$, $d(x, y) = |y - x|$, $A =]0, 1[$ відкритий, не замкнений в \mathbb{R} .



Я розглядаю A як частину (A, d) . Оскільки $A \setminus A = \emptyset$ є відкритим, то A є замкненим в A . Натомість, межі ніколи не досягаються, тому A є відкритим в (A, d) .

Теорема 2.18. .

1. Нехай $U_i, i \in I$ колекція відкритих множин. Тоді, $\cup_{i \in I} U_i$ є відкритою.

Переклад: Будь-яке об'єднання відкритих множин є відкритою.

2. Якщо U_1, \dots, U_n є відкритими

$$\bigcap_{i=1}^n U_i \text{ є відкритою.}$$

Переклад: скінченний перетин відкритих множин є відкритою.

1. Нехай $U_i, i \in I$ колекція замкнених множин. Тоді, $\cup_{i \in I} U_i$ є замкненою.

Переклад: Будь-яке об'єднання замкнених множин є замкненою.

2. Якщо U_1, \dots, U_n є замкненими

$$\bigcap_{i=1}^n U_i \text{ є замкненою.}$$

Переклад: скінченний перетин замкнених множин є замкненою.

Доведення. .

1. Нехай $x \in U := \bigcup_{i \in I} U_i$. Існує i позначений i_0 такий, що $x \in U_{i_0}$, U_{i_0} є відкритою, тому $\exists r > 0$ такий, що $B(x, r) \subset U_{i_0} \subset U := \bigcup_{i \in I} U_i$.

2. Нехай $x \in U := \bigcap_{1 \leq i \leq n} U_i$.

Зафіксуємо i . $x \in U_i$, U_i відкритою, тому $\exists r_i > 0$ такий, що $B(x, r) \subset U_i$, $1 \leq i \leq n$, тому $B(x, r) \subset U := \bigcap_{1 \leq i \leq n} U_i$

□

2.6 Алгоритми для доведення, що множина є відкритою/замкненою

Показати, що множина є відкритою	Показати, що множина є замкненою
<ul style="list-style-type: none"> Використовувати визначення : $\forall x \in \mathcal{U}, \exists r > 0 \text{ таке що } B(x, r) \subset \mathcal{U}$ Показати, що $E \setminus \mathcal{U}$ є замкненою. Показати, що \mathcal{U} є прообразом відкритої множини при неперервному відображенні. Виразити \mathcal{U} як відкриту кулю. Записати \mathcal{U} як : <ul style="list-style-type: none"> об'єднання відкритих множин ; скінченний перетин відкритих множин. $\mathcal{U} = \text{Int}(U)$. Записати $\mathcal{U} = I_1 \times \dots \times I_n$ з I_i відкритою. 	<ul style="list-style-type: none"> Використовувати визначення : $E \setminus V$ є відкритою. Послідовнісна характеристика : Будь-яка збіжна послідовність у V, її границя також знаходиться в V. Показати, що V є прообразом замкненої множини при неперервному відображенні. Показати, що V є компактною.

2.7 Внутрішність, замикання, межа

2.7.1 Внутрішність

Визначення 2.19. Нехай $A \subset E$.

- $x_0 \in E$ є внутрішньою до A якщо $\exists \delta > 0$ таке що:

$$B(x_0, \delta) \subset A$$

- $\text{Int}(A)$ (внутрішність A) = усі внутрішні точки A . (також позначається A)

Інтуїція. $\text{Int}(A)$ є множиною, яка повністю знаходиться в A і яка знаходиться далеко від країв A .

Твердження 2.20. $\text{Int}(A)$ є найбільшою відкритою множиною, що міститься в A . Еквівалентно, $\text{Int}(A)$ — це об'єднання всіх відкритих множин, що містяться в A .

Доведення. 1. $\text{Int}(A) \subset A$: зрозуміло

- $\text{Int}(A)$ є відкритою:
Нехай $x_0 \in \text{Int}(A)$.

Мета: знайти δ_0 таке що $B(x_0, \delta_0) \subset \text{Int}(A)$. Знайти δ_0 таке що якщо $d(x_0, x) < \delta_0$ тоді $x \in \text{Int}(A)$?

Гіпотеза: $x_0 \in \text{Int}(A)$. $\exists \delta_1 > 0$ таке що $B(x_0, \delta_1) \subset A$. Ми бачили, що $B(x_0, \delta_1)$ є відкритою. Я стверджую, що $B(x_0, \delta_1) \subset \text{Int}(A)$.

Доведення: Нехай $x \in B(x_0, \delta_1)$. $B(x_0, \delta_1)$ відкрита, отже $\exists \delta_2 > 0$ таке що $B(x, \delta_2) \subset B(x_0, \delta_1) \subset A$. Отже $x \in \text{Int}(A)$, отже $B(x_0, \delta_1) \subset \text{Int}(A)$.

$\text{Int}(A)$ є відкритою.

- Якщо U є відкритою і $U \subset A$ тоді $U \subset \text{Int}(A)$?

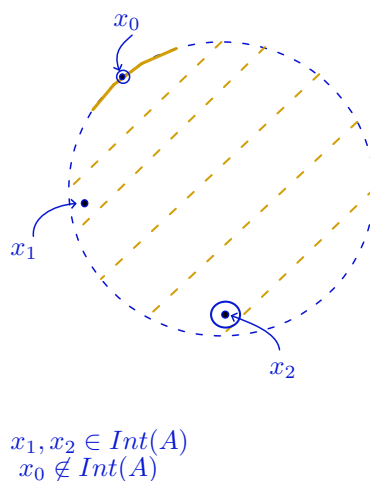


Рис. 2.6: Приклад інтер'єру

$x_0 \in U$. U відкрита $\Rightarrow \exists \delta$ таке що $B(x_0, \delta) \subset U \subset A \Rightarrow x_0 \in \text{Int}(A)$

□

2.7.2 Учасник

Визначення 2.21. Нехай $A \subset E$.

1. $x_0 \in E$ є прилягаючою точкою до A , якщо $\forall \delta > 0$, $B(x_0, \delta)$ перетинає A . (еквівалентно $d(x_0, A) = 0$)
2. $\text{Adh}(A)$ (замикання або замикання A) = множина точок, прилягаючих до A (також позначається \bar{A})

Інтуїція. Замикання допомагає доповнювати множини. Якщо A є відкритою, то її межі не належать до A , але вони належать до $\text{Adh}(A)$.

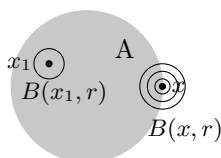


Рис. 2.7: Дотична точка

Твердження 2.22. $\text{Adh}(A)$ є найменшою замкнутою множиною, що містить A (перетин усіх замкнутих множин, що містять A)

Доведення. 1. $A \subset \text{Adh}(A)$ очевидно

2. $\text{Adh}(A)$ є замкнутою?

Покажемо, що $E \setminus \text{Adh}(A)$ є відкритою.

$$x_0 \in \text{Adh}(A) \Leftrightarrow \forall \delta > 0, B(x_0, \delta) \cap A \neq \emptyset$$

$$x_0 \notin \text{Adh}(A) \Leftrightarrow \exists \delta_0 > 0 \text{ така що } B(x_0, \delta_0) \cap A = \emptyset \Leftrightarrow \exists \delta_0 > 0 \text{ така що } B(x_0, \delta_0) \subset E \setminus A \Leftrightarrow x_0 \in \text{Int}(E \setminus A)$$

Тоді:

$$E \setminus \text{Adh}(A) = \text{Int}(E \setminus A)$$

$$\text{Adh}(A) = (\text{Int}(\underbrace{A^c}_{=E \setminus A}))^c$$

□

Визначення 2.23. Нехай $A \subset B$. Кажуть, що A є **щільним** у B якщо $B \subset \text{Adh}(A)$

Нехай $x_0 \in B$, $\forall \varepsilon > 0 \exists x_\varepsilon \in A$ такий що $d(x_0, x_\varepsilon) < \varepsilon$

Приклад 2.24.

$$\mathbb{Q}^2 = \{(x, y) : x, y \in \mathbb{Q}\} \text{ щільна в } \mathbb{R}^2$$

Визначення 2.25. альтернатива щільності. Нехай $A \subset B$. A є щільним у B якщо кожна відкрита куля з B містить щонайменше один елемент з A .

2.7.3 Межа

Визначення 2.26. Нехай $A \subset E$. **Межа** A (або край A), що позначається $Fr(A)$ або ∂A , це:

$$\text{Adh}(A) \cap \text{Adh}(E \setminus A)$$

Приклад 2.27. в \mathbb{R}

1. $\text{Int}(\mathbb{Q}) = \emptyset$
2. $\text{Int}(\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}) = \emptyset$
3. $\text{Adh}(\mathbb{Q}) = \mathbb{R}$
4. $\text{Adh}(\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}) = \mathbb{R}$
5. $Fr(\mathbb{Q}) = \mathbb{R}$
6. $Fr(\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}) = \mathbb{R}$

Приклад 2.28. $E = \{a, b, c\}$ Покладемо:

- $d(a, a) = d(b, b) = d(c, c) = 0$
- $d(a, b) = d(b, a) = d(b, c) = d(c, b) = 1$
- $d(a, c) = d(c, a) = 2$

$$B(a, 2) = \{a, b\} = \text{Adh}(B(a, 2))$$

$$B_f(a, 2) = \{a, b, c\}$$

Твердження 2.29. 1. $Int(A) \subset A \subset Adh(A)$

2. $E = Int(E \setminus A) \cup Fr(A) \cup Int(A)$ (диз'юнктне об'єднання)

3. $E \setminus Int(A) = Adh(E \setminus A)$

4. $E \setminus Adh(A) = Int(E \setminus A)$

5. $Fr(A) = Adh(A) \setminus Int(A)$

Твердження 2.30. 1. A відкрита $\Leftrightarrow A = Int(A)$

2. A замкнена $\Leftrightarrow A = Adh(A)$

3. $x \in Adh(A) \Leftrightarrow d(x, A) = 0$

4. $x \in Int(A) \Leftrightarrow d(x, E \setminus A) > 0$

2.8 Послідовність у метричному просторі

Визначення 2.31. E множина. Послідовність в E : позначена $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ це функція $u : \mathbb{N} \rightarrow E$, де $u(n)$ позначається u_n і є n -тим членом послідовності $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$.

Якщо $E = \mathbb{R}^d$

$$\mathbb{R}^d \ni X_n = (x_{1,n}, \dots, x_{d,n})$$

де $(x_{i,n})_{n \in \mathbb{N}}$ послідовності в \mathbb{R}

Визначення 2.32. Нехай (x_n) послідовність у E і $x \in E$. Кажуть, що $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$ якщо $\lim_{n \rightarrow \infty} d(x_n, x) = 0$.

($\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}$ така що якщо $n \geq N, d(x_n, x) < \varepsilon$)

Твердження 2.33. $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ є обмеженою, якщо $\{x_n : n \in \mathbb{N}\} \subset E$ є обмеженою множиною.

Примітка 2.34. в \mathbb{R}^d з d_2 (евклідова відстань)

$$X_n = (x_{1,n}, \dots, x_{d,n})$$

$$X = (x_1, \dots, x_d)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} X_n = X \Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} x_{i,n} = x_i \quad (1 \leq i \leq d)$$

Твердження 2.35. межа збіжної послідовності є унікальною.

Доведення.

$$\text{Якщо } X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X \text{ і } X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X' \\ d(X, X') \leq \underbrace{d(X, X_n)}_{\rightarrow 0} + \underbrace{d(X_n, X')}_{\rightarrow 0} \Rightarrow d(X, X') = 0 \Rightarrow X = X'$$

□

Твердження 2.36. (зв'язок із замиканням)

1. $x \in \text{Adh}(A)$ тоді й лише тоді, якщо існує послідовність (x_n) елементів з A така що $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$
2. A є замкнутою тоді й лише тоді, якщо для будь-якої послідовності (x_n) елементів з A , що збігається до $x \in E$, ми маємо $x \in A$

Інтуїція. 1. Якщо $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ складається з елементів A ($\forall n \in \mathbb{N}, x_n \in A$), то вона збігається до елемента x , який може бути або в A , або на межі елементів A , тобто на кордоні.

2. Якщо границя будь-якої послідовності $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ елементів A також знаходиться в A , тоді межа A включена в A . Тому що одна з послідовностей прямує до межі.

Доведення. Доведення Проп. 2.36

1. (\Leftarrow) Нехай (x_n) з $x_n \in A \quad \forall n \in \mathbb{N}$ і $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$.

Маю $d(x_n, x) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ і $x_n \in A$, тому

$$\inf_{y \in A} (d(x, y)) = 0 = d(x, A)$$

$$d(x, A) = 0 \Leftrightarrow x \in \text{Adh}(A)$$

(\Rightarrow) Нехай $x \in \text{Adh}(A)$

$$\Leftrightarrow d(x, A) = 0$$

$$\Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \exists x_\varepsilon \in A \text{ такий що } d(x, x_\varepsilon) < \varepsilon$$

Візьмемо $\varepsilon = \frac{1}{n}$, покладемо $u_n = x_{\frac{1}{n}}$. $u_n \in A$ $d(x, u_n) < \frac{1}{n}$, тому $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = x$

2. (\Rightarrow) Нехай A замкнена, тому

$$A = \text{Adh}(A)$$

Якщо (x_n) послідовність в A , що збігається до x .

$$x \in \text{Adh}(A) = A$$

(\Leftarrow) Кажуть, що $\text{Adh}(A) \subset A$. Оскільки $A \subset \text{Adh}(A)$, тому $A = \text{Adh}(A)$

□

2.9 Послідовності Коші

Визначення 2.37. $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ послідовність в E є Коші якщо:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists N(\varepsilon) \in \mathbb{N} \text{ таке що } \forall n, p \geq N(\varepsilon), d(x_n, x_p) \leq \varepsilon$$

Інтуїція. Послідовність Коші — це ніби ми вимірюємо точку і локалізуємо її, тобто:

1. Ми кажемо, що вона знаходиться між 0 та 1.
2. Потім ми уточнюємо і кажемо, що вона знаходиться між 0.5 та 0.6.
3. Далі, між 0.55 та 0.56

Ми можемо нескінченно збільшувати рівень точності. Це і є ідея послідовності Коші.

Твердження 2.38. 1. Будь-яка послідовність Коші є обмеженою.

2. Будь-яка збіжна послідовність є послідовністю Коші

Доведення. 1. Нехай $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ послідовність Коші. Тоді, за визначенням

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N} \text{ така що } \forall n, p \geq N, d(x_n, x_p) < \varepsilon$$

Нехай $\varepsilon = 1$. Отже $\exists N \in \mathbb{N}$ така що $\forall n, p \geq N, d(x_n, x_p) < 1$, отже $\forall n \geq N, d(x_n, x_N) < 1$. Тоді маємо:

$$\forall n \in \mathbb{N}, d(x_n, x_N) < 1 + \overbrace{\sup_{1 \leq i \leq N} d(x_n, x_N)}^{=: r_0}$$

Тоді $\forall n \in \mathbb{N}, x_n \in B(x_N, 1 + r_0)$ отже $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ обмежена.

2. Нехай (x_n) послідовність з $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$ з $x \in E$.

- Гіпотеза: $\frac{\varepsilon}{2} > 0 \exists N(\frac{\varepsilon}{2}) \in \mathbb{N}$ така що $\forall n \geq N(\frac{\varepsilon}{2}), d(x_n, x) \leq \varepsilon/2$
- Довести: $\varepsilon > 0 \exists M(\varepsilon) \in \mathbb{N}$ така що $\forall n, p \geq M(\varepsilon), d(x_n, x_p) \leq \varepsilon$

$$d(x_n, x_p) < d(x_n, x) + d(x, x_p) \text{ якщо } n, p \geq N(\frac{\varepsilon}{2}) \quad d(x_n, x_p) \leq 2\frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

□

Визначення 2.39. (E, d) є повним, якщо будь-яка послідовність Коші в E є збіжною.

Визначення 2.40. Метричний простір (E, d) є повним якщо будь-яка послідовність $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ елементів з E збігається до границі x яка також належить до E .

Інтуїція. Не дуже коректно говорити, але можна сказати, що послідовність Коші $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ завжди збігається, оскільки існує момент $N \in \mathbb{N}$, після якого елементи дуже близькі, але границя не завжди належить множині, в якій ця послідовність є послідовністю Коші.

Наприклад, послідовність $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ зі значеннями в \mathbb{Q} , яка збігається до $\sqrt{2}$ в \mathbb{R} . В \mathbb{R} вона є збіжною та Коші, але в \mathbb{Q} вона є Коші, але не збіжною, оскільки границя $\sqrt{2} \notin \mathbb{Q}$.

Приклад 2.41. Метричний простір $([0, 1], d)$ з d евклідовою відстанню не є повним, оскільки нехай послідовність: $x_n = \frac{1}{n}$ границя якої дорівнює 0. Однак, $0 \notin]0, 1]$. Отже, цей простір не є повним.

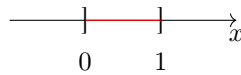


Рис. 2.8: $(]0, 1], d)$ не є повним

Приклад 2.42. Простір (\mathbb{Q}, d) не є повним. Бо можна взяти послідовність x_n яка прямує до $\sqrt{2} \notin \mathbb{Q}$.

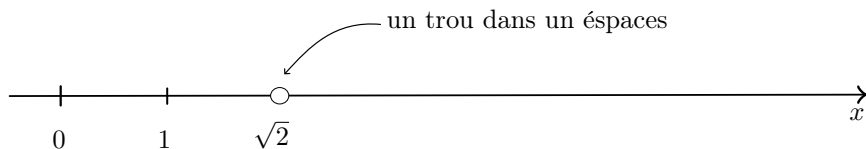


Рис. 2.9: \mathbb{Q} неповний

Твердження 2.43. \mathbb{R}^d зі звичайною відстанню є повним.

Доведення.

$$X_n = (x_{1,n}, \dots, x_{d,n})$$

$$|x_i - y_i| \leq d(X, Y) = \|X - Y\|_2 \quad \forall 1 \leq i \leq d$$

дійсні послідовності $(x_{i,n})_{n \in \mathbb{N}} \in \text{Коші}$ якщо $(X_n) \in \text{Коші}$. □

Властивість. \mathbb{R} є повним

Доведення. (Випливає з властивості верхньої межі)

Існує $x_i \in \mathbb{R}$ з $1 \leq i \leq d$ таке що $|x_{i,n} - x_i| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$

$$d(X, Y) \leq \sqrt{d} \max_{1 \leq i \leq d} |x_i - y_i|$$

тому $X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X$, $X = (x_1, \dots, x_d)$ □

2.10 Підпослідовності

Визначення 2.44. Нехай $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ послідовність у E . Послідовність

$$(y_n)_{n \in \mathbb{N}} \exists y_n = x_{\phi(n)}$$

де $\phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ є строго зростаючою називається **підпослідовністю** послідовності (x_n) .

Приклад 2.45. Нехай функція $\phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ така що $\phi(n) = 2n$. Тому $(x_n)_{\phi(n)}$ є підпослідовністю $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ і:

$$(x_n)_{\phi(n)} = \{x_0, x_2, x_4, \dots\}$$

Твердження 2.46. 1. Будь-яка підпослідовність збіжної послідовності збігається до границі цієї послідовності.

Це означає, що, $\forall (x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ така що $\exists x \in E, \lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$

$$\forall \phi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N} \text{ строго зростаюча, } \lim_{n \rightarrow \infty} x_{\phi(n)} = x$$

2. Якщо (x_n) є послідовністю Коші і має підпослідовність, яка збігається до X , то (x_n) збігається до x .

Доведення. 1. Нехай (x_n) з $\lim x_n = x$

$$\forall \varepsilon > 0 \exists M(\varepsilon) \text{ таке що якщо } n \geq N(\varepsilon), d(x_n, x) \leq \varepsilon$$

Нехай $y_n = x_{\phi(n)}$ підпоследовність.

- Мета: Нехай $\varepsilon > 0$, знайти $N(\varepsilon)$ таке що якщо $n \geq N(\varepsilon)$, $d(\underbrace{y_n}_{:=x_{\phi(n)}}, x) \leq \varepsilon$

Я обираю $N(\varepsilon)$ таке що якщо $n \geq N(\varepsilon)$ тоді $\phi(n) \geq M(\varepsilon)$, тому $d(y_n, x) = d(x_{\phi(n)}, x) \leq \varepsilon$. Це можливо, оскільки $\phi(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \infty$, $N(\varepsilon) = M(\varepsilon)$

- Гіпотеза1: $\forall \varepsilon > 0 \exists M(\varepsilon)$ таке що якщо $n, p \geq M(\varepsilon)$ $d(x_n, x_p) \leq \varepsilon$
 - Гіпотеза2: $\forall \varepsilon > 0 \exists P(\varepsilon)$ таке що якщо $p \geq P(\varepsilon)$, $d(y_p, x) \leq \varepsilon$, $d(y_p, x) = d(x_{\phi(p)}, x)$

$$d(x_n, x) \leq d(x_n, x_{\phi(p)}) + d(x_{\phi(p)}, x) \quad \text{за нерівністю трикутника}$$

$$d(x_n, x_{\phi(p)}) \leq \varepsilon \text{ якщо } n \geq M(\varepsilon) \text{ та } \phi(p) \geq M(\varepsilon)$$

$$d(x_{\phi(p)}, x) \leq \varepsilon \text{ якщо } p \geq P(\varepsilon)$$

Якщо $n \geq M(\varepsilon)$, я обираю p такий що $\phi(p) \geq M(\varepsilon)$ та $p \geq P(\varepsilon)$. Я фіксую це p !

$$\text{якщо } n \geq M(\varepsilon) \text{ тоді } d(x_n, x) \leq 2\varepsilon$$

□

2.11 Процес побудови внутрішнього та замикання

Я маю $A \subset \mathbb{R}$ або \mathbb{R}^2 (або \mathbb{R}^3). Я маю знайти $Int(A)$ та $Adh(A)$

- Я малюю A на аркуші
- Я думаю, що $Int(A) = C$ (C має бути включеним в A !)
 - Я показую, що C є відкритою (легко), тому

$$C \subset Int(A)$$

бо $Int(A)$ є найбільшою відкритою множиною, включеною в A .

- Я показую, що $Int(A) \subset C$, тобто я показую, що точки в A , але не в C , не належать $Int(A)$: я беру $X \in A, X \notin C$, я показую, що $X \notin Int(A)$ Я будує послідовність (X_n) з $X_n \notin A$ але $X_n \rightarrow X$.

- Я думаю, що $Adh(A) = B$ (потрібно, щоб $A \subset B$)

- Я показую, що B є замкнутою (легко)

$$\text{тому } Adh(A) \subset B$$

- Ми показуємо, що $B \subset Adh(A)$: Ми фіксуємо $X \in B$, ми шукаємо послідовність (X_n) з $X_n \in A$ і $X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X$. Ми розглядаємо лише $X \in B, X \notin A$

Приклад 2.47.

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 2x + 3y \leq 4, x \neq y\}$$

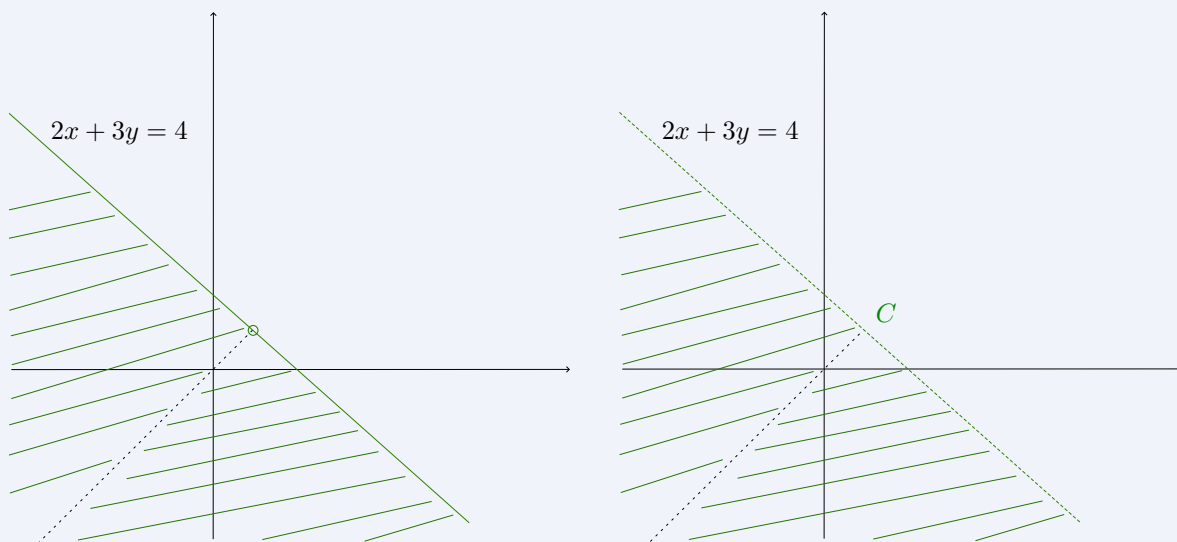


Рис. 2.10: Приклад інтер'єру

- Я припускаю, що $Int(A) = C = \{(x, y) \mid 2x + 3y < 4, x \neq y\}$
- Опукле: $\{(x, y) \mid 2x + 3y < 4, x < y\} \cup \{(x, y) \mid 2x + 3y < 4, x > y\}$

Я буду побудувати послідовність (X_n) з $X_n \notin A$ але $X_n \rightarrow X$. Нехай $X \in A, X \notin C, X = (x, y)$ отже: $2x + 3y = 4, x \neq y$

$$X_n = (x, y + \frac{1}{n})$$

$$2x_n + 3y_n = 2x + 3y + \frac{3}{n} = 4 + \frac{3}{n} > 4$$

$$X_n \notin A \text{ але } X_n \rightarrow X$$

Приклад 2.48.

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0, y = x^{-1}\}$$

$Int(A) = \emptyset? C = \emptyset$

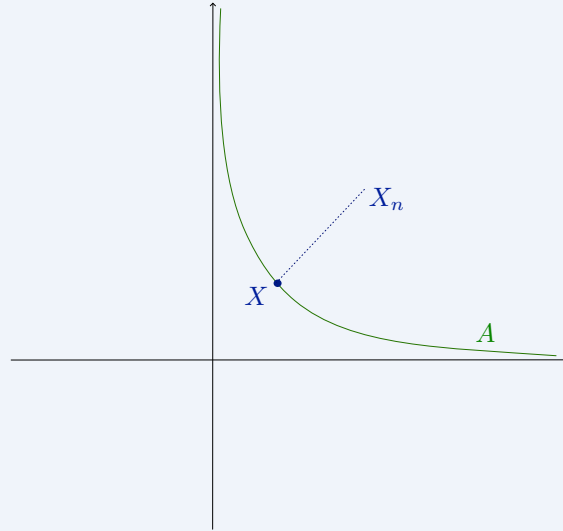


Рис. 2.11: Приклад внутрішньої частини гіперболи

\emptyset відкрита, тому $C \subset \text{Int}(A)$

Нехай $X \in A$ $X \notin C$, тому $X \in A$.

$$X_n := (x, y + \frac{1}{n}) \quad X_n \notin A$$

$$x_n y_n = xy + \frac{x}{n} = 1 + \frac{x}{n} \neq 1$$

$$X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X \text{ тому } X \notin \text{Int}(A)$$

$$\text{Int}(A) = \emptyset$$

Приклад 2.49.

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0, y = x^{-1}\}$$

$\text{Adh}(A) = ?$

Я думаю, що $\text{Adh}(A) = A$ ($B = A$). Достатньо показати, що A є замкнутою.

$$x > 0 \quad y \leq \frac{1}{x} \quad y \geq \frac{1}{x}$$

Якщо $X_n = (x_n, y_n)$ $X_n \in A$ і $X_n \rightarrow X$, тоді $X \in A$

$$X = (x, y) \quad \begin{matrix} x_n \rightarrow x \\ y_n \rightarrow y \end{matrix} \quad \begin{matrix} x_n \rightarrow x \\ \frac{1}{x_n} \rightarrow y \end{matrix} \quad (x_n > 0)$$

тому $x > 0$ і $y = \frac{1}{x}$ тому $X \in A$

A є замкнутою

Приклад 2.50.

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 2x + 3y \leq 4, x \neq y\}$$



Рис. 2.12: example-adherence

1. B є замкнений (легко), тому $Adh(A) \subset B$
2. Нехай $X \in B$. Показуємо, що $X \in Adh(A)$ (шукаємо $X_n \in A$ з $X_n \rightarrow X$)
Я просто дивлюся на $X \in B, X \notin A$

$$X_n = (x_n, y_n) \in A \quad x_n \rightarrow x \text{ і } y_n \rightarrow y$$

$$x_n = x + \frac{1}{n}, y_n = y = x$$

$$X_n \rightarrow X \text{ і } 2x_n + 3y_n = 2x + 3y - \frac{2}{n} \leq 4 \text{ і } x_n \neq y_n$$

тому $X_n \in A$

Приклад 2.51.

$$A = \{(x, y) \mid |x| \leq 1, |y| < 1\}$$

$$Int(A) = \{(x, y) \mid |x| < 1, |y| < 1\}$$

$$Adh(A) = \{(x, y) \mid |x| \leq 1, |y| \leq 1\}$$

Приклад 2.52.

$$A = \{(x, y) \mid x > 0, y = \sin(\frac{1}{n})\}$$

$$Adh(A) = A \cup \{(0, y) \mid -1 \leq y \leq 1\} \quad Int(A) =$$

fdsf fds fds

2.12 Компактність

Визначення 2.53. Нехай $F \subset E$. Відкрите покриття F — це сукупність $(U_i)_{i \in I}$ де U_i є відкритими множинами і $F \subset \cup_{i \in I} U_i$ ("множини U_i покривають F ")



Рис. 2.13: відкрите покриття

Приклад 2.54. • $U_x = B(x, \frac{1}{2})$

- $\bigcup_{x \in F} U_x$ містить F
- $(U_x)_{x \in F}$ відкрите покриття F

Визначення 2.55. $K \subset E$ є компактною, якщо з будь-якого відкритого покриття $(U_i)_{i \in I}$ множини F можна виділити скінченне підпокриття: я можу вибрати $i_1, \dots, i_n \in I$ такі що

$$F \subset U_{i_1} \cup U_{i_2} \cup \dots \cup U_{i_n}$$

Властивість. Скінченна множина є компактною.

$$F = \{a_1, \dots, a_p\} \quad a_j \in E$$

$(U_i)_{i \in I}$ покриває F . Я обираю a_j (точка з F), існує $i \in I$ позначений як $i(j)$ такий, що

$$a_j \in U_{i(j)} \quad F \subset U_{i(1)} \cup \dots \cup U_{i(p)}$$

Теорема 2.56. Характеристика за допомогою послідовностей.

$K \subset E$ є компактною тоді і тільки тоді, якщо кожна послідовність елементів з K має підпослідовність, що збігається до елемента з K .



Рис. 2.14: Компактність з послідовностями

Приклад 2.57. • $E = \mathbb{R}^2$

- $F = B(x_0, r)$ не компактна
- $x_n \in F, x_n \rightarrow x, x \notin F$
- якщо $y_n = x_{\phi(n)}, y_n \rightarrow x$ але $x \notin F$



Рис. 2.15: suite-sans-sous-suite-convergente

Приклад 2.58.

$$F = \{(x, y) : x \geq 0, -\frac{1}{x} \leq y \leq \frac{1}{x}\}$$

$u_n = (n, 0)$ (u_n) послідовність в F без збіжної підпослідовності.

Твердження 2.59. 1. K компактний $\Rightarrow K$ замкнений і обмежений. (обернене твердження є хибним загалом!)

2. Якщо K компактний і F замкнений, тоді $K \cap F$ є компактним.

3. Якщо K компактний, будь-яка послідовність Коші в K збігається в K

Доведення. 1. Нехай K компакт. K замкнений якщо (u_n) послідовність в K , яка збігається до u ,

тоді $u \in K$.

зрозуміло: (u_n) має підпослідовність $v_n = u_{\phi(n)}$ з $v_n \rightarrow v \in K$, $u_n \rightarrow u$, тому $v_n \rightarrow u \Rightarrow u = v \Rightarrow u \in K$

K обмежений:

Нехай $U_x = \bigcup_{x \in K} B(x, 1)$ відкрите покриття K . Оскільки K компактний, тому існують $x_1, \dots, x_n \in K$, такі що $K \subset \bigcup_{i=1, \dots, n} B(x_i, 1)$, тому K обмежений.

2. K компактний і F замкнений. (u_n) послідовність в $K \cap F$. $u_n \in K$. \exists підпослідовність $v_n = u_{\phi(n)}$ з $v_n \rightarrow x \in K$. $v_n \in F$, $v_n \rightarrow x$, F замкнений тому $x \in F$, $x \in K \cap F$.
3. Нехай (u_n) послідовність Коші в K . (u_n) має підпослідовність $v_n = u_{\phi(n)}$, яка збігається до $x \in K$. $u_n \rightarrow x \in K$

□

2.12.1 Компактність у \mathbb{R}^n зі звичайною відстанню

Теорема 2.60. (Borel-Lebesgue)

в \mathbb{R}^n зі звичайною відстанню K є компактною тоді і тільки тоді, якщо K є замкнутою та обмеженою

Твердження 2.61. Замкнені кулі $B_f(x_0, r)$ є компактними в \mathbb{R}^n .

- Тягне за собою теорему: Нехай K замкнений та обмежений. K обмежений, отже $K \subset B_f(0, r)$ з r великим, отже $K = K \cap B_f(0, r)$. Отже K компактний.

Доведення. до проп. 2.61

1. $n = 1$. Показати: $[a, b]$ є компактним.

Нехай $(U_i)_{i \in I}$ відкрите покриття для $[a, b]$. Нехай F : множина $x \in [a, b]$ такі що $[a, x]$ покривається скінченною кількістю U_i .

Мета: показати, що $b \in F$! (якщо $x \in F$, і $x' \leq x$ то $x' \in F$)

(а) $F \neq \emptyset$: $a \in F$ $[a, a] = \{a\}$

(б) $c = \sup(F)$. Показуємо, що $c = b$

Припустимо, що $c < b$.

- c належить одному з U_i позначений U_{i_0}
- U_{i_0} є відкритим, $c \in U_{i_0}$ отже $\exists \delta_0 > 0$ такий що $]c - \delta_0, c + \delta_0[\subset U_{i_0}$
- $c = \sup(F)$: $\forall \delta > 0$, $\exists x_\delta \in F$ з $c - \delta < x_\delta \leq c$

$$\delta = \delta_{0,2} \quad \exists x_{\delta_0} \in F, c - \delta_{0,2} < x_{\delta_0}$$

$[a, x_{\delta_0}]$ покривається $U_{i_1} \cup \dots \cup U_{i_n}$ і $]c - \delta_0, c + \delta_0[\subset U_{i_0}$ отже $[a, c + \delta_{0,2}]$ покривається $U_{i_0} \cup U_{i_1} \cup \dots \cup U_{i_n}$, отже $c + \delta_{0,2} \in F$ суперечить тому, що $c = \sup(F)$. Отже $c = b$.

F це $[a, b[$ або $[a, b]$. $b \in F$ $\exists U_{i_1}, \dots, U_{i_n}$ такі що $[a, b] \subset U_{i_1} \cup \dots \cup U_{i_n}$, $[a, b]$ компактний.

□

2.13 Межі та неперервність

2.13.1 Межі

Я беру $(E_1, d_1), (E_2, d_2)$ два метричні простори і $F : E_1 \rightarrow E_2$. $x_0 \in E_1, l \in E_2$.

Визначення 2.62. .

1. Границя:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} F(x) = l$$

якщо $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ така що якщо $d_1(x_0, x) < \delta$ тоді $d_2(l, F(x)) < \varepsilon$

2. F неперервна в x_0 якщо $\lim_{x \rightarrow x_0} F(x) = F(x_0)$

3. F є неперервною (на E) якщо вона неперервна в кожній $x_0 \in E$

Твердження 2.63. Наступні властивості є еквівалентними:

1. $F : (E_1, d_1) \rightarrow (E_2, d_2)$ є неперервною.
2. $\forall U_2 \subset E_2$ відкритою, $F^{-1}(U_2)$ є відкритою в E_1 .
3. $\forall F_2 \subset E_2$ замкнутою, $F^{-1}(F_2) \subset E_1$ є замкнутою.
4. $\forall (x_n)$ послідовність в E_1 з $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$ маємо:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} F(x_n) = F(x)$$

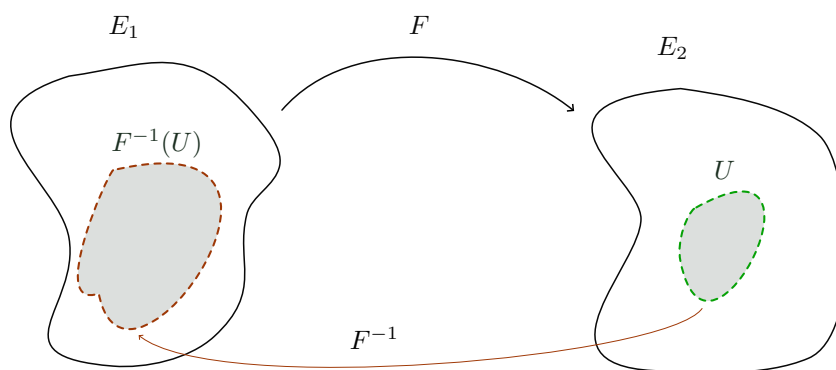


Рис. 2.16: топологічна неперервність

Приклад 2.64.

$$U = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \sin(y) - e^x > 1\}$$

$$F : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \longmapsto F((x, y)) = x \sin(y) - e^x$$

очевидно неперервна.

$$U = F^{-1}\left(\underbrace{]1, +\infty[}_{\text{відкрита множина в } \mathbb{R}}\right)$$

Доведення. $1 \Rightarrow 2 \Rightarrow 3 \Rightarrow 4 \Rightarrow 1$

$1 \Rightarrow 2$: Гіпотеза: F неперервна і $U_2 \subset E_2$ є відкритою.

Висновок: $U_1 = F^{-1}(U_2)$ є відкритою?

Я фіксую $x_0 \in U_1$ ($F(x_0) \in U_2$).

1. U_2 відкрита $\Rightarrow \exists \varepsilon_0 > 0$ така що $B_2(F(x_0), \varepsilon_0) \subset U_2$
2. F неперервна в x_0 :

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 \text{ така що } d_1(x_0, x) < \delta \Rightarrow d_2(F(x_0), F(x)) < \varepsilon$$

$$x \in B_1(x_0, \delta) \Rightarrow F(x) \in B_2(F(x_0), \varepsilon)$$

$\delta_0 =$ той δ що працює для ε_0

$$x \in B_1(x_0, \delta_0) \Rightarrow F(x) \in B_2(F(x_0), \varepsilon_0)$$

Отже $B_1(x_0, \delta_0) \subset F^{-1}(U_2)$. Отже $F^{-1}(U_2)$ відкрита.

$$2 \Rightarrow 3: : F^{-1}(U_2)^c = F^{-1}(U_2^c)$$

□

Приклад 2.65. результат цієї пропозиції. Візьмемо функцію: $f(x) = x^2$. $f^{-1}(]4, 9]) = \{x \in \mathbb{R} \mid 4 < x^2 \leq 9\} =]-3, -2[\cup]2, 3[$. Іншими словами, неперервність f (очевидно) дає, що $U =]4, 9[$ відкритий, тоді $f^{-1}(U)$ також відкритий.

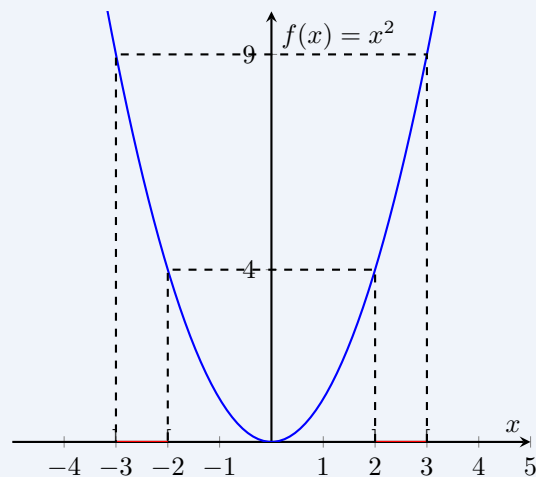


Рис. 2.17: Приклад для $f(x) = x^2$

РОЗДІЛ 3

ФУНКЦІЇ БАГАТЬОХ ЗМІННИХ

3.1 Вступ

Основа: $\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p$ $D \subset \mathbb{R}^n$

$$F : D \rightarrow \mathbb{R}^p$$

на $\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p$ звичайні відстані, на D відстань успадкована від \mathbb{R}^n .
з декартовими координатами

$$F(x_1, \dots, x_n) = (F_1(x_1, \dots, x_n), F_2(x_1, \dots, x_n), \dots, F_p(x_1, \dots, x_n))$$

де $F_i : D \rightarrow \mathbb{R}$

$$F : D \rightarrow \mathbb{R}^p \text{ continue}$$

ми знаємо:

Лема 3.1.

$$F : D \rightarrow \mathbb{R}^p, :$$

кожне $F_i : D \rightarrow \mathbb{R}$ є неперервним

Доведення. $Y_n = (Y_{1,n}, \dots, Y_{p,n})$ послідовність \mathbb{R}^p . $Y_n \rightarrow Y$ тоді і тільки тоді, коли $Y_{i,n} \rightarrow Y_i$ ($1 \leq i \leq p$) \square

Твердження 3.2. Нехай $f, g : D \rightarrow \mathbb{R}$ неперервні.

- $f + g, f \times g$ є неперервними на D
- якщо $g(X) \neq 0, \forall X \in D$, $\frac{f}{g}$ неперервна на D
- якщо $f(D) \subset I$ інтервал і $\phi : I \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна, тоді $\phi \circ f : D \rightarrow \mathbb{R}$ є неперервною.
-

$$P : X \rightarrow \sum_{\alpha_1 + \dots + \alpha_n \leq d} a_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} x^{\alpha_1} \dots x^{\alpha_n}$$

$a_{\alpha_1, \dots, \alpha_n} \in \mathbb{R}, d =$ степінь P .

$P : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна.

3.2 Як показати, що множина є відкритою або замкненою

Згідно з пропозицією 2.63, якщо $f : D \rightarrow Q$ є неперервною і $K \subset Q$ відкрита і $K_f \subset Q$ замкнена, тому:

- $f^{-1}(K)$ також є відкритою

- $f^{-1}(K_f)$ також є замкнутою

Це дозволяє нам спростити докази того, що множина є замкнутою або відкритою. Ось кілька прикладів:

Приклад 3.3.

$$D = \{(x_1, x_2, x_3) : x_1^2 + 2x_2x_3^2 < 2, \sin(x_1x_2) > 0\}$$

$$D = D_1 \cap D_2$$

$$D_1 = f_1^{-1}(]-\infty, 2])$$

$$f_1(x) = x_1^2 + 2x_2x_3^2$$

$$D_2 = f_2^{-1}(]0, +\infty])$$

$$f_2(x) = \sin(x_1x_2)$$

D_1, D_2 відкриті, тому D відкритий.

Приклад 3.4.

$$D = \{(x_1, x_2) : \frac{e^{x_1-2x_2^2}}{x_1^2+3x_2^4} \geq 1\}$$

$$D = f^{-1}([1, +\infty])$$

$$f(x) = \frac{e^{x_1-2x_2^2}}{x_1^2+3x_2^4}$$

$[1, +\infty[$ є замкненим у \mathbb{R} , тоді D також є замкненим, оскільки f неперервна на $[1, +\infty[$

3.3 Зв'язок із компактністю

Теорема 3.5. Нехай $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ неперервна і $K \subset \mathbb{R}^n$ компактна. Тоді, $F(K)$ є компактим у \mathbb{R}^p

Примітка 3.6. Можна замінити $\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p$ на E, F метричні простори.

Примітка 3.7. U відкритий, f неперервна $\nRightarrow f(U)$ відкритий:

Приклад 3.8.

$$f(]0, 1]) = [-1, 1]$$

$$f(x) = \sin(2\pi x)$$

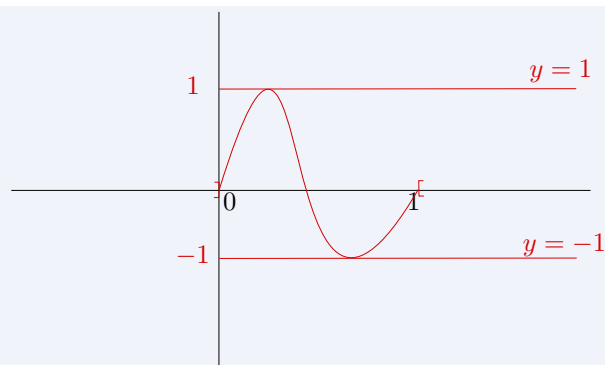


Рис. 3.1: Приклад, що образ відкритої множини не є відкритою

Приклад 3.9.

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto f(x) = \arctan x.$$

$$f\left(\underbrace{\left]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[\right]}_{\text{некомпактний}}\right) = \underbrace{\mathbb{R}}_{\text{некомпактний}}$$

Доведення. Нехай $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ послідовність в $F(K)$. Маємо: $v_n = F(u_n)$ де $u_n \in K$. $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ послідовність в K , K компакт, отже: \exists підпослідовність $(u_{\phi(n)})_{n \in \mathbb{N}}$ \exists

$$u_{\phi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} u \in K$$

F неперервна: отже $F(u_{\phi(n)}) = v_{\phi(n)} \rightarrow F(u) \in K$. (v_n) має підпослідовність $(v_{\phi(n)})$ яка збігається до $F(u) \in F(K)$, отже $F(K)$ компактна! \square

Теорема 3.10. Нехай $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна і $K \subset \mathbb{R}^n$ компактна. Тоді f є обмеженою на K і досягає своїх меж. Тобто, $Q := f(K)$ є обмеженою і досягає меж.

Доведення. Weierstrass: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ $K = [a, b]$.

Я беру (E, d) замість \mathbb{R}^n . f обмежена на K : $\exists c_1, c_2$ такі що

$$c_1 \leq f(x) \leq c_2, \forall x \in K \Leftrightarrow f(K) \subset [c_1, c_2]$$

Це зрозуміло, оскільки $f(K)$ є компактною в \mathbb{R} , тому обмежена.

$$m = \inf_{x \in K} f(x) = \inf f(K)$$

$$M = \sup_{x \in K} f(x) = \sup f(K)$$

Потрібно показати: $\exists x \in K$ такий що $f(x) = m$ і $\exists x' \in K$ такий що $f(x') = M$

$m = \inf f(K)$, це означає, що

1. $f(K) \subset [m, +\infty[$ (m міноранта для $f(K)$)
2. $\forall \varepsilon > 0, \exists y \in f(K)$ такий що $y \leq m + \varepsilon$

$\varepsilon = \frac{1}{n}$ дає послідовність $y_n \in f(K)$ таку що $y_n \rightarrow m$

$$y_n = f(x_n) \qquad x_n \in K$$

K компактна: \exists підпослідовність $x_{\phi(n)}$ така що

$$x_{\phi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x \in K$$

$f : E \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна, тому

$$f(x_{\phi(n)}) = y_{\phi(n)} \rightarrow f(x)$$

Але, $y_n \rightarrow m$, тому $y_{\phi(n)} \rightarrow m$ і $y_{\phi(n)} \rightarrow f(x)$, тому $m = f(x)$, m досягається.

Щоб показати, що M досягається, доказ ідентичний. □

3.4 Часткова неперервність (непотрібно)

$D \subset \mathbb{R}^n$ $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна D відкрита

Нехай $A = (a_1, \dots, a_n) \in D$, існують відкриті інтервали I_1, \dots, I_n з $a_i \in I_i$ такі що $I_1 \times \dots \times I_n \subset D$

Я можу покласти

$$f_i(t) = f(a_1, \dots, a_{i-1}, t, a_{i+1}, \dots, a_n) \quad t \in I_i$$

Приклад 3.11.

$$n = 2 \quad f_1(t) = f(t, a_2) \quad f_2(t) = f(a_1, t)$$

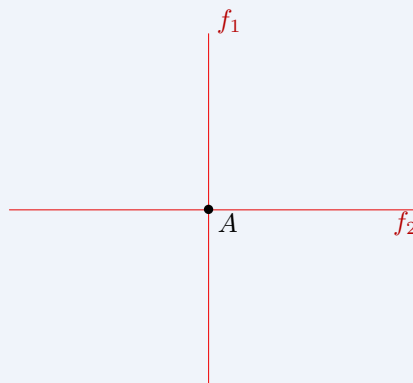


Рис. 3.2: $f \in$ неперервною в $A = (a_1, a_2)$

Визначення 3.12. $f \in$ частково неперервною в $A = (a_1, \dots, a_n)$ якщо $f_i(t)$ є неперервними в a_i ($1 \leq i \leq n$)

- неперервність: $f(x_1, x_2) \xrightarrow{(x_1, x_2) \rightarrow (a_1, a_2)} f(a_1, a_2)$
- часткова: $f(x_1, a_2) \xrightarrow{x_1 \rightarrow a_1} f(a_1, a_2)$ та $f(a_1, x_2) \xrightarrow{x_2 \rightarrow a_2} f(a_1, a_2)$
- Гарне поняття: неперервність передбачає часткову неперервність (зворотне хибне)

Приклад 3.13.

$$f(x_1, x_2) = \begin{cases} \frac{x_1 x_2}{x_1^2 + x_2^2} & \text{якщо } (x_1, x_2) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{якщо } (x_1, x_2) = (0, 0) \end{cases}$$

неперервна на $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$

- частково неперервна в $(0, 0)$

$$f(x_1, 0) = \begin{cases} 0 & \text{якщо } x_1 = 0 \\ 0 & \text{якщо } x_1 \neq 0 \end{cases}$$

$$f(0, x_2) = 0 \forall x_2$$

- не є неперервною в $(0, 0)$:

$$x_1 = r \cos(\theta) \quad x_2 = r \sin(\theta)$$

$$f(r \cos(\theta), r \sin(\theta)) = \begin{cases} 0 & \text{якщо } r = 0 \\ \frac{r^2 \cos(\theta) \sin(\theta)}{r^2} = \cos(\theta) \sin(\theta) & \text{якщо } r \neq 0 \end{cases}$$

$$\lim_{r \rightarrow 0} f(r \cos(\theta), r \sin(\theta)) = \cos(\theta) \sin(\theta) \neq 0 \text{ якщо } \theta \neq 0, \pi, \frac{\pi}{2}, \dots$$

РОЗДІЛ 4

ДИФЕРЕНЦІЮВАННЯ ФУНКЦІЙ ВІД КІЛЬКОХ ЗМІННИХ

4.1 Вступ

$n = 1$: як визначити $f'(x_0)$?

1. $f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$

2. DL: $f(x) = f(x_0) + a_1(x - x_0) + (x - x_0)\varepsilon(x)$ де $a_1 = f'(x_0)$

$$f : D \rightarrow \mathbb{R} \quad D \text{ відкритий} \quad X_0 \in D \quad D \subset \mathbb{R}^n$$

Визначення 4.1. f диференційовна в X_0 у напрямку \vec{u} ($\neq \vec{0}$) якщо функція

$$g : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R} \\ t \longmapsto g(t) = f(X_0 + t\vec{u}).$$

диференційовна в $t = 0$

Інакше кажучи, похідна за напрямком (у напрямку вектора \vec{u}) задається так:

$$D_u f(X_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(X_0 + t\vec{u}) - f(X_0)}{t} \quad (4.1)$$

У випадку \mathbb{R} ми мали визначення похідної:

$$f'(x_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t) - f(x_0)}{t}$$

Напрямок був завжди той самий (вісь x), це можна розглядати як взяття вектора $u = (1)$ і використання лише осі x як напрямку, і ми отримуємо рівняння (4.1)

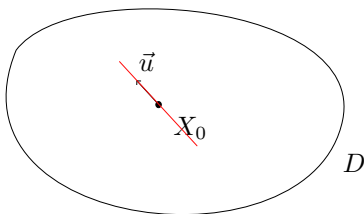


Рис. 4.1: Напрямна похідна

$\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$ канонічна база \mathbb{R}^n , f має частинні похідні в X_0 , якщо f диференційовна в X_0 за напрямками $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$.

$$\frac{d}{dt} f(X_0 + t\vec{e}_i) \big|_{t=0}$$

позначається

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(X_0)$$

Натомість функція може бути диференційовною в усі напрямки в одній точці, але не бути продовжується в цій точці, ось

Приклад 4.2.

$$f(x_1, x_2) = \begin{cases} 1 & \text{якщо } x_2 = x_1^2 \text{ і } (x_1, x_2) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{інакше} \end{cases}$$

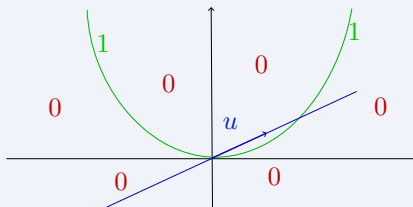


Рис. 4.2: Приклад диференційовної, але не неперервної функції

$$f((0, 0) + t\vec{u}) = f(t\vec{u}) = 0$$

якщо $t \neq 0$ і t малий, маємо, що f диференційовна в усіх напрямках.

Але, f не є неперервною в $(0, 0)$:

$$X_n = \left(\frac{1}{n}, \frac{1}{n^2}\right) \quad X_n \rightarrow (0, 0)$$

$$\forall n, f(X_n) = 1 \quad f(X_n) \not\rightarrow_{n \rightarrow \infty} f(0, 0)$$

Визначення 4.3. Нехай $D \subset \mathbb{R}^n$ відкрита та $X_0 \in D$, функція $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ є **диференційовною** в X_0 якщо існує вектор $\vec{u} \in \mathbb{R}^n$ такий, що

$$f(X_0 + \vec{X}) = f(X_0) + \vec{u} \cdot \vec{X} + \|\vec{X}\| \varepsilon(\vec{X})$$

де $\lim_{\vec{X} \rightarrow \vec{0}} \varepsilon(\vec{X}) = 0$

Інтуїція. Пропоную поміркувати над тим, що означає це визначення. Нагадаємо, що інтуїтивно означає похідна у випадку $\mathbb{R}^n = \mathbb{R}$ ($n = 1$). Інтуїтивно, якщо збільшити функцію, яку ми диференціюємо, вона поводить як лінія. У випадку $\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^2$, якщо збільшити функцію, вона виглядає як площина. Дійсно, це і є ідея похідної: якщо зробити маленький-маленький крок мурашки, переміщення також буде маленьким і рівномірним. Зі збільшенням n , похідна дає скаляри для побудови підпростору розмірності $n - 1$ простору \mathbb{R}^n .

Примітка. Щоб показати, що функція диференційовна, достатньо показати, що її частинні похідні неперервні.

4.2 Обмежений Розклад першого порядку

Ця репрезентація похідної як підпростору при збільшенні зображена за допомогою DL першого порядку. З визначення 4.3, цей вектор \vec{u} позначається $\vec{\nabla} f(X_0)$ (градієнт f в X_0)

Твердження 4.4. f диференційовна в $X_0 \Rightarrow f$ диференційовна за всіма напрямками в X_0 , і тоді:

$$\vec{\nabla} f(X_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} f(X_0) \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} f(X_0) \end{pmatrix}$$

у базисі $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$

Доведення. f є неперервною в X_0 $|\vec{u} \cdot X| \leq |\vec{u}| |X|$

1. неперервність

$$\begin{aligned} |f(X_0 + X) - f(X_0)| &\leq |\vec{u} \cdot X| + \|X\| |\varepsilon(X)| \\ &\leq \|X\| (|\vec{u}| + |\varepsilon(x)|) \leq c \|X\| \end{aligned}$$

$$\text{отже: } f(X_0 + X) \xrightarrow{X \rightarrow \vec{0}} f(X_0)$$

2. .

$$\begin{aligned} g(t) &= f(X_0 + t\vec{v}) = f(X_0) + \vec{\nabla} f(X_0) \cdot t\vec{v} + \|t\vec{v}\| \cdot \varepsilon(t\vec{v}) \\ &= f(X_0) + t\vec{\nabla} f(X_0) \cdot \vec{v} + |t| \|\vec{v}\| \varepsilon_1(t) \\ &= f(X_0) + t\vec{\nabla} f(X_0) \cdot \vec{v} \end{aligned}$$

отже:

$$\frac{d}{dt} f(X_0 + t\vec{v}) \big|_{t=0} = \vec{\nabla} f(X_0) \cdot \vec{v}$$

(взяти $\vec{v} = \vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$ для координат $\vec{\nabla} f(X_0)$)

□

Визначення 4.5.

$$D \subset \mathbb{R}^n \quad D \text{ відкрита} \quad f : D \rightarrow \mathbb{R} \in \mathcal{C}^1 \text{ на } D$$

Нехай $D \subset \mathbb{R}^n$ відкрита, тоді функція $f : D \rightarrow \mathbb{R} \in \mathcal{C}^1$ на D якщо f є диференційовною в кожній $X \in D$ і функція

$$\begin{aligned} &: D \longrightarrow \mathbb{R}^n \\ &X \longmapsto \vec{\nabla} f(X) \end{aligned}$$

є неперервною.

Теорема 4.6. f класу \mathcal{C}^1 на D тоді і лише тоді, якщо f має неперервні частинні похідні у кожній точці D .

Приклад 4.7.

$$f(X) = f(X_0) + \vec{\nabla} f(X_0) \cdot (X - X_0) + \|X - X_0\| \varepsilon(X - X_0)$$

лінійний

$$\text{У } \mathbb{R}^3: f(x, y, z)$$

$$S = \{(x, y, z) : f(x, y, z) = 0\}$$

S : поверхня в \mathbb{R}^3 , $X_0 \in S$ дотична площина до S у X_0 , площина рівняння:

$$f(X_0) + \vec{\nabla} f(X_0) \cdot X = 0$$

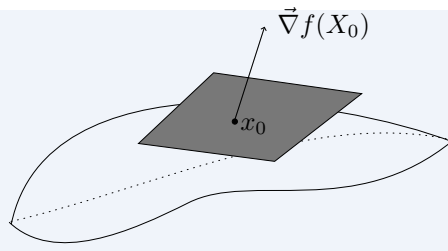


Рис. 4.3: Приклад диференційовної поверхні

4.3 Екстремуми та критичні точки

Визначення 4.8. Екстремум (локальний) f — це мінімум або максимум (локальний) f

- X_0 є локальним максимумом f , якщо: $\exists \delta > 0$ таке що

$$\forall X \in D, f(X) \leq f(X_0) \text{ з } d(X, X_0) \leq \delta$$

- X_0 є локальним мінімумом f , якщо: $\exists \delta > 0$ таке що

$$\forall X \in D, f(X) \geq f(X_0) \text{ з } d(X, X_0) \leq \delta$$

Визначення 4.9. Нехай $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ та $X_0 \in D$, тоді якщо

$$\vec{\nabla} f(X_0) = \vec{0}$$

тому X_0 є **критичною точкою**.

Інтуїція. Зв'язок між екстремумами та критичною точкою:

1. щоб існував екстремум, необхідно, щоб існувала хоча б одна критична точка — це необхідний але не достатній критерій.
2. кожен локальний екстремум є критичною точкою

Критичні точки *falicites* пошук локальних екстремумів.

Теорема 4.10. Нехай $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ диференційовна, D відкрита і $X_0 \in D$ (інакше, якщо D не відкрита, потрібно $X_0 \in \text{Int}(D)$) тоді:

$$X_0 \text{ локальний екстремум} \Rightarrow X_0 \text{ критична точка}$$

Приклад 4.11. Не кожна критична точка є локальним екстремумом

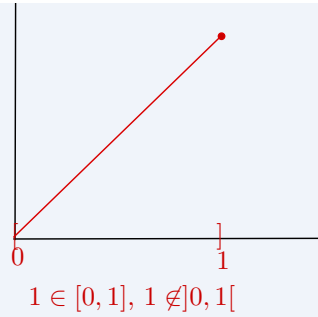


Рис. 4.4: Критична точка, яка не є локальним екстремумом

4.4 Часткові похідні порядку ≥ 2

Визначення 4.12. Нехай D , тоді $f : D \rightarrow \mathbb{R} \in C^k$ якщо $f : D \rightarrow \mathbb{R} \in C^1$ і $\partial_{x_i} f : D \rightarrow \mathbb{R} \in C^{k-1}$

Визначення 4.13. Нехай $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \quad \alpha_i \in \mathbb{N}$. Покладемо

$$\partial_x^\alpha f = \frac{\partial^{\alpha_1}}{\partial x_1^{\alpha_1}} \cdot \dots \cdot \frac{\partial^{\alpha_n}}{\partial x_n^{\alpha_n}}$$

це позначення для похідної вищого порядку.

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial x_2} \frac{\partial}{\partial x_1} f \stackrel{?}{=} \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} \frac{\partial}{\partial x_2} f$$

Теорема 4.14. Лема Шварца

Якщо $f \in C^2(D)$ тоді

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(X) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(X) \quad \forall X \in D, \forall i, j$$

Приклад 4.15. де функція має часткові похідні вищого порядку, але $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(X) \neq \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(X)$

$$f(x_1, x_2) = \begin{cases} x_1 x_2 \frac{x_1^2 - x_2^2}{x_1^2 + x_2^2} & \text{якщо } (x_1, x_2) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{якщо } (x_1, x_2) = 0 \end{cases}$$

$$r^2 \sin(\theta) \cos(\theta) \cos(2\theta) = \frac{1}{4} r^2 \sin(4\theta)$$

Обчислимо $\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(0, 0)$? Це $\frac{\partial}{\partial x_1} g(x_1)$ у $x_1 = 0$ для $g(x_1) = \frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2)|_{x_2=0}$. Обчислення $g(x_1)$:

1. якщо $x_1 \neq 0$ $\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, x_2) = x_1 \frac{x_1^2 - x_2^2}{x_1^2 + x_2^2}$, отже якщо $x_1 \neq 0$ $\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, 0) = x_1$
2. якщо $x_1 = 0$ $f(0, x_2) = 0$

Висновок:

$$\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1, 0) = x_1 \quad \forall x_1$$

отже:

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial x_2} f(0, 0) = 1$$

$\frac{\partial}{\partial x_2} \frac{\partial}{\partial x_1} f(0,0) = ?$. Бачимо, що, $f(x_2, x_1) = -f(x_1, x_2)$ отже

$$\frac{\partial}{\partial x_2} \frac{\partial}{\partial x_1} f(0,0) = -\frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial x_2} f(0,0) = -1$$

4.5 Формула Тейлора другого порядку

Визначення 4.16. Нехай $f \in \mathcal{C}^2(D)$. Гессіанна матриця: матриця $n \times n$

$$H_f(X_0) = \left[\frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} (X_0) \right]_{1 \leq i, j \leq n}$$

Лема 4.14 дає нам, що $H_f(X_0)$ є симетричною якщо $f \in \mathcal{C}^2(D)$

Нагадаємо:

$$\vec{\nabla} f(X_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(X_0) \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n}(X_0) \end{pmatrix}$$

Теорема 4.17. Теорема Тейлора другого порядку

Нехай $f \in \mathcal{C}^2(D)$, $X_0 \in D$. Тоді

$$f(X_0 + \vec{X}) = f(X_0) + \vec{\nabla} f(X_0) \cdot \vec{X} + \frac{1}{2} \vec{X} \cdot H_f(X_0) \vec{X}$$

приклад у \mathbb{R}^1

$$f(x_0 + x) = f(x_0) + f'(x_0)x + \frac{1}{2}f''(x_0)x^2 + \dots$$

Інтуїція. Отже, гессіанська матриця слугує для обчислення похідної другого порядку.

4.6 Нагадування з лінійної алгебри та зв'язок з аналізом

$$\vec{X} \cdot A \vec{X} = \sum_{1 \leq i, j \leq n} x_i a_{i,j} x_j$$

Якщо $\vec{X} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ $A = [a_{i,j}]$ маємо: $X \mapsto X \cdot AX$ для вивчення. Якщо $A = A^T$, $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

" A допускає ортонормований базис власних векторів"

Існує базис $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_n$ з \mathbb{R}^n з $\vec{u}_i \cdot \vec{u}_j = \delta_{i,j}$ (1 якщо $i = j$ і 0 в іншому випадку) та дійсні числа $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ ($\lambda_i = \lambda_j$ можливо) такі, що

$$A \vec{u}_i = \lambda_i \vec{u}_i$$

$$\vec{X} = \sum_{j=1}^n y_j \vec{u}_j$$

$$\vec{X} \cdot \vec{u}_i = \sum_{j=1}^n y_j \vec{u}_j \cdot \vec{u}_i = y_i$$

$$\begin{aligned}
\|\vec{X}\|^2 &= \vec{X} \cdot \vec{X} = \left(\sum_{j=1}^n y_j \vec{u}_j \right) \cdot \left(\sum_{i=1}^n y_i \vec{u}_i \right) \\
&= \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n y_j y_i \vec{u}_j \cdot \vec{u}_i \\
&= \sum_{j=1}^n y_j^2
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
A\vec{X} &= A \sum_{j=1}^n y_j \vec{u}_j = \sum_{j=1}^n y_j A\vec{u}_j = \sum_{j=1}^n \lambda_j y_j \vec{u}_j \\
\vec{X} \cdot A\vec{X} &= \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2
\end{aligned}$$

1. якщо $\lambda_i > 0$ ($1 \leq i \leq n$)

$$C = \min \lambda_i > 0$$

$$X \cdot AX \geq C \sum_{i=1}^n y_i^2 = C\|X\|^2$$

2. якщо $\lambda_i < 0$ ($1 \leq i \leq n$)

$$-C = \max \lambda_i < 0$$

$$X \cdot AX \leq -C\|X\|^2$$

Приклад 4.18. $n = 2$

$$f(y_1, y_2) = -y_1^2 + 3y_2^2$$

$$\lambda_1 = -1 \quad \lambda_2 = 3$$

$$f(y_1, 0) < f(0, 0) < f(0, y_2)$$

4.7 Природа критичних точок

Теорема 4.19. (Природа критичних точок)

Нехай $f \in C^2(D)$, $X_0 \in D$, D відкрита і $\vec{\nabla} f(X_0) = \vec{0}$

1. якщо всі власні значення $H_f(X_0) \in > 0$ (відп. < 0) X_0 є мінімумом (відп. максимумом) локальним.
2. якщо всі власні значення $H_f(X_0)$ є ненульовими але не одного знаку, X_0 не є локальним екстремумом: X_0 є сідловою точкою (точкою перегину).
3. якщо 0 власних значень $H_f(X_0)$, висновок неможливий, (X_0 вироджена критична точка) тобто нічого не можна зробити висновок

Доведення. Доказ теореми 4.19

$$f(X_0 + X) - f(X_0) = \frac{1}{2} X \cdot H_f(X_0) X + \|X\|^2 \varepsilon(X)$$

1. якщо $\lambda_i > 0$ $\frac{1}{2} X \cdot H_f(X_0) X \geq C\|X\|^2$ $C > 0$

$$f(X_0 + X) - f(X_0) \geq \|X\|^2 (C + \varepsilon(X)) \geq \frac{C}{2} \|X\|^2 \text{ якщо } \|X\| \text{ досить малий}$$

$\Rightarrow X_0$ локальний мінімум

2. якщо $\lambda_1 < 0$ і $\lambda_2 > 0$

$$H_f(X_0)\vec{u}_i = \lambda_i \vec{u}_i$$

$$f(X_0 + t\vec{u}_i) = f(X_0) + \frac{1}{2}\lambda_i t^2 + t^2 \varepsilon(t)$$

$$\varepsilon(t\vec{u}_i) = \varepsilon(t)$$

$$f(X_0 + t\vec{u}_i) - f(X_0) = t^2\left(\frac{1}{2}\lambda_i + \varepsilon(t)\right)$$

якщо $i = 1 < 0$ $|t|$ малий, $i = 2 > 0$ $|t|$ малий, тоді X_0 не є локальним екстремумом

□

Приклад 4.20.

$$f(x, y) = \frac{1}{2}(x^2 - y^2)$$

$$H_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$I_f = \{(x, y, z) : z = \frac{1}{2}(x^2 - y^2)\}$$

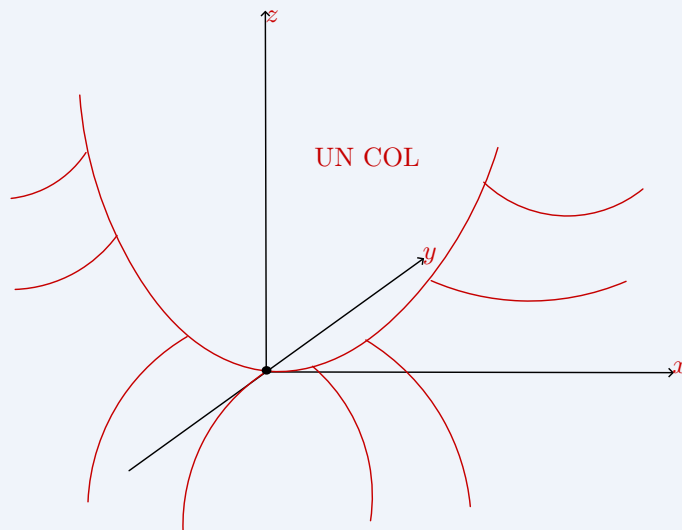


Рис. 4.5: Приклад сідлової точки.

Червоні лінії представляють часткові похідні, і ми бачимо, що одні зростають, а інші спадають, тому ця точка не є ні мінімумом, ні максимумом

Приклад 4.21. $n = 2$

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix}$$

$$(a_{1,2} = a_{2,1})$$

Власні значення: корені характеристичного пол.:

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} a_{1,1} - \lambda & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} - \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - a_{1,1})(\lambda - a_{2,2}) - a_{1,2}a_{2,1}$$

$$\lambda^2 - (a_{1,1} + a_{2,2})\lambda + a_{1,1}a_{2,2} - a_{2,1}a_{1,2}$$

$$a_{1,1} + a_{2,2} = \text{Tr}(A)$$

$$a_{1,1}a_{2,2} - a_{2,1}a_{1,2} = \det(A)$$

$$x^2 - Sx + P = x^2 - (\lambda_1 + \lambda_2)x + \lambda_1\lambda_2$$

$\det(A)$ = добуток власних значень

$\text{Tr}(A)$ = сума власних значень

$$A = H_f(X_0)$$

1. якщо $\det(A) < 0$, X_0 сідлова точка
2. якщо $\det(A) > 0$
 - (а) $\text{Tr}(A) > 0$, X_0 мінімум
 - (б) $\text{Tr}(A) < 0$, X_0 максимум
3. $\det(A) = 0$, X_0 вироджена критична точка

4.8 Ланцюгове правило диференціювання

Визначення 4.22. Нехай $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна функція, що диференціюється, та функції $g_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, ..., $g_n : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ диференційовні та неперервні функції, і

$$h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$t \mapsto h(t) = f(g_1(t), g_2(t), \dots, g_n(t))$$

тоді

$$h'(t) = \frac{\partial g_1}{\partial h} g'_1(t) + \frac{\partial g_2}{\partial h} g'_2(t) + \dots + \frac{\partial g_n}{\partial h} g'_n(t)$$

Визначення 4.23. Нехай $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ неперервна диференційовна функція та функції $g_1 : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$, ..., $g_n : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ диференційовні функції тобто

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \quad g_i : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(t_1, \dots, t_p) \mapsto g_i(t_1, \dots, t_p)$$

та

$$h : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x_1, \dots, x_n) \mapsto h(g_1(t_1, \dots, t_p), \dots, g_n(t_1, \dots, t_p)).$$

тоді

$$\frac{\partial h}{\partial t_i} = \frac{\partial h}{\partial x_1} \frac{\partial g_1}{\partial t_i} + \dots + \frac{\partial h}{\partial x_n} \frac{\partial g_n}{\partial t_i}$$

РОЗДІЛ 5

НОРМОВАНІ ВЕКТОРНІ ПРОСТОРИ

5.1 Вступ

Визначення 5.1. Нехай E — \mathbb{K} -векторний простір і $\lambda \in \mathbb{R}$, **норма** на E є відображенням $N : E \rightarrow \mathbb{R}_+$ з:

1. $N(\lambda u) = |\lambda|N(u) \quad u \in E$
2. $N(u + v) \leq N(u) + N(v)$
3. $N(u) = 0 \Leftrightarrow u = 0_E$

напівнорма: 1 і 2 тільки.

Ми можемо інтерпретувати 2 як:

$$|N(u) - N(v)| \leq N(u - v)$$

Твердження 5.2. Індуктована норма: Якщо $F \subset E$ є векторним підпростором, я обмежую N до F , тоді (F, N) є нормованим векторним простором.

Приклад 5.3. $E = \mathbb{K}^n$ з $x = (x_1, \dots, x_n) \in E$

- $\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$
- $\|x\|_2 = (\sum_{i=1}^n |x_i|^2)^{\frac{1}{2}}$
- $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$
- $\|x\|_p = (\sum_{i=1}^n |x_i|^p)^{\frac{1}{p}}$ з $1 \leq p < \infty$

Твердження 5.4. Трикутна нерівність для $p > 2$ називається **нерівність Мінковського**:

$$\left(\sum_{i=1}^n |x_i + y_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} \leq \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} + \left(\sum_{i=1}^n |y_i|^p \right)^{\frac{1}{p}}$$

Визначення 5.5. Нехай U множина та $E = \{f : U \rightarrow \mathbb{K} \text{ обмежена}\}$

$$\|f\|_\infty = \sup_{x \in U} |f(x)| \text{ норма на } E$$

Визначення 5.6. $R([a, b], \mathbb{K}) = \{ \text{ті } f : [a, b] \rightarrow \mathbb{K} \text{ інтегровні за Ріманом}^a \}$

^aФункція є інтегровою за Ріманом (не обов'язково неперервна), якщо можна обчислити площу, використовуючи інтегрування за сумами Рімана. Тоді, якщо f розривна, вона є інтегровою за Ріманом, якщо розрив є незначним.

Приклад 5.7.

$$\|f\|_p = \left(\int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \quad \forall 1 \leq p < \infty$$

$\|\cdot\|_p$ є напівнормою на $R([a, b], \mathbb{K})$ (нерівність Мінковського). $\|f\|_p = 0$ не означає, що $f = 0$ (напр.: $[a, b] = [-1, 1]$, $f(x) = x$, $p = 3$).

$$\|u + v\|_p \leq \|u\|_p + \|v\|_p$$

На $E = C([a, b], \mathbb{K})$, $\|\cdot\|_p$ є нормою: якщо $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}$ неперервна і $\int_a^b |f(x)|^p dx = 0$ тоді $f(x) = 0 \forall x \in [a, b]$

Приклад 5.8. $E = \mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ множина послідовностей u зі значеннями в \mathbb{K}

$$u = (u_1, u_2, \dots, u_n, \dots)$$

для $1 \leq p < \infty$

$$l^p(\mathbb{N}, \mathbb{K}) = \{ (u_n) : \sum_{n \in \mathbb{N}} |u_n|^p \in \text{збіжною} \}$$

$$\|u\|_p = \left(\sum_{n=0}^{\infty} |u_n|^p \right)^{\frac{1}{p}}$$

є нормою на $l^p(\mathbb{N}, \mathbb{K})$

$$p = \infty \quad l^{\infty}(\mathbb{N}, \mathbb{K}) = \{ u \text{ обмежена} \}$$

$$\|u\|_{\infty} = \sup_{n \in \mathbb{N}} |u_n|$$

5.2 Топологія нормованих векторних просторів

Твердження 5.9. Нехай $(E, \|\cdot\|)$ нормований векторний простір з

$$d(u, v) = \|u - v\|$$

відстань на E (індукована $\|\cdot\|$), тоді (E, d) є метричним простором.

Визначення 5.10. Повний нормований векторний простір називається **банаховим простором**.

Випадок скінченної вимірності:

1. Будь-який нормований векторний простір скінченної розмірності є повним (нагадування: пропозиція 2.43) (див. нижче)
2. Якщо E скінченновимірний:

$$K \text{ компактний} \Leftrightarrow K \text{ замкнений та обмежений}$$

Лема 5.11.

$$(\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R}), \|\cdot\|_1)$$

не є повним.

Доведення. Побудуємо послідовність неперервних функцій $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ на $[0, 1]$, яка сходиться за нормою $\|\cdot\|_1$ до розривної функції f . Це покаже, що границя цієї послідовності за нормою $\|\cdot\|_1$ не належить до $\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R})$, отже, цей простір не є повним.

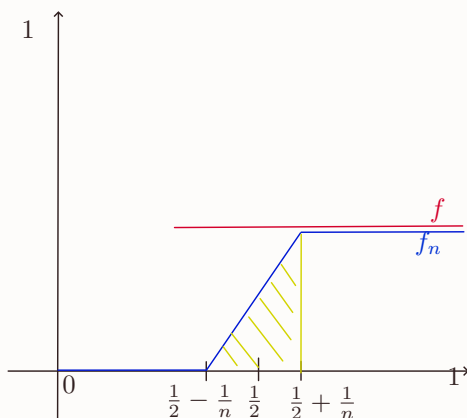


Рис. 5.1: Лема з неповним простором

Визначення послідовності (f_n) : для кожного $n \in \mathbb{N}$ визначимо $f_n : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ як

$$f_n(x) = \begin{cases} 0 & \text{якщо } x \leq \frac{1}{2} - \frac{1}{2n}, \\ 2n \left(x - \frac{1}{2} + \frac{1}{2n} \right) & \text{якщо } \frac{1}{2} - \frac{1}{2n} < x < \frac{1}{2} + \frac{1}{2n}, \\ 1 & \text{якщо } x \geq \frac{1}{2} + \frac{1}{2n}. \end{cases}$$

Кожна f_n є неперервною на $[0, 1]$, оскільки вона є кусково-афінною з неперервними з'єднаннями.

Визначення граничної функції : покладемо

$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{якщо } x < \frac{1}{2}, \\ 1 & \text{якщо } x > \frac{1}{2}, \\ \text{довільне значення} & \text{якщо } x = \frac{1}{2}. \end{cases}$$

Тоді f є розривною в $x = \frac{1}{2}$, отже $f \notin \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R})$.

Збіжність (f_n) до f за нормою $\|\cdot\|_1$:

Маємо

$$\|f_n - f\|_1 = \int_0^1 |f_n(x) - f(x)| dx.$$

Але $f_n(x) = f(x)$ скрізь, крім інтервалу $[\frac{1}{2} - \frac{1}{2n}, \frac{1}{2} + \frac{1}{2n}]$ довжиною $\frac{1}{n}$, і на цьому інтервалі $|f_n(x) - f(x)| \leq 1$, тому :

$$\|f_n - f\|_1 \leq \int_{\frac{1}{2} - \frac{1}{2n}}^{\frac{1}{2} + \frac{1}{2n}} 1 dx = \frac{1}{n} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0.$$

Таким чином, $f_n \rightarrow f$ за нормою $\|\cdot\|_1$.

Наслідок : послідовність (f_n) є послідовністю Коші в $(\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R}), \|\cdot\|_1)$, оскільки :

$$\|f_n - f_p\|_1 \leq \|f_n - f\|_1 + \|f - f_p\|_1 \leq \frac{1}{n} + \frac{1}{p} \xrightarrow{n, p \rightarrow \infty} 0.$$

Однак, границя f не є неперервною, отже $f \notin \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R})$.

Висновок : Існує послідовність Коші в $(\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R}), \|\cdot\|_1)$, яка не сходиться в цьому просторі. Отже, цей простір не є повним. □

Лема 5.12. У $E = l^1(\mathbb{N}, \mathbb{R})$ з

$$\|u\|_1 = \sum_{n=0}^{\infty} |u_n|$$

$B_f(0, 1)$ не є компактним.

Доведення. Побудуємо послідовність елементів з $B_f(0, 1)$ без збіжної підпослідовності.

$$u \in E \quad u : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$$

Я позначаю $u(p)$ замість u_p послідовність у E позначена (u_n) , $u_n \in E$. $u_n(p)$ p -й член u_n . Я покладаю

$$u_n(p) = \delta_{n,p} = \begin{cases} 1 & \text{якщо } n = p \\ 0 & \text{інакше} \end{cases}$$

$$\|u_n\|_1 = \sum_{p=0}^{\infty} |u_n(p)| = |u_n(n)| = 1$$

Отже $u_n \in B_f(0, 1) \forall n$.

Якщо $v \in l^1(\mathbb{N}, \mathbb{R})$

$$|v(p)| \leq \sum_{p=0}^{\infty} |v(p)| = \|v\|_1$$

якщо $\|v_n - v\|_1 \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ тоді $\forall p, v_n(p) \rightarrow v(p)$. Припустимо, що $(v_n) = (u_{\phi(n)})$ є підпослідовністю (u_n) , яка збігається до v для $\|\cdot\|_1$. Я фіксую $p \in \mathbb{N}$, $v_n(p) = u_{\phi(n)}(p) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} v(p)$, але $v_n(p) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$, отже $v(p) = 0 \forall p$. v : нульова послідовність, також

$$\|v_n\|_1 = 1 \forall n \text{ та } \|v_n\|_1 \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \|v\|_1$$

протириччя □

5.3 Еквівалентні норми

Визначення 5.13. Дві норми N_1 та N_2 на E є еквівалентними ($N_1 \sim N_2$) якщо $\exists c_1, c_2 > 0$ такі що

- $N_1(u) \leq c_1 N_2(u) \quad \forall u \in E$
- $N_2(u) \leq c_2 N_1(u) \quad \forall u \in E$

$\exists c > 0$ така що

$$cN_1(u) \leq N_2(u) \leq cN_1(u)$$

Примітка 5.14. Якщо $N_1 \sim N_2$ і $N_2 \sim N_3$, тоді $N_1 \sim N_3$

Визначення 5.15. Норми N_1 і N_2 є **топологічно еквівалентними**, якщо вони визначають одні й ті ж відкриті множини.

Теорема 5.16. Нехай N_1, N_2 дві норми, тоді:

$$N_1, N_2 \text{ топологічно еквівалентні} \Leftrightarrow N_1, N_2 \text{ еквівалентні}$$

Приклад 5.17. 1. $E = C([0, 1], \mathbb{R})$

2. $\|f\|_\infty = \sup_{x \in [0, 1]} |f(x)|$

3. $\|f\|_1 = \int_0^1 |f(x)| dx$

Зауважимо, що $\|f\|_1 \leq \|f\|_\infty$. Чи $\exists c > 0$ така що

$$\|f\|_\infty \leq c \|f\|_1 \quad \forall f \in E$$

? Щоб це побачити, побудуємо послідовність (f_n) в E така що $\|f_n\|_1 \rightarrow 0$ але $\|f_n\|_\infty \not\rightarrow 0$

Теорема 5.18. Нехай E простір скінченної вимірності. Тоді всі норми на E є еквівалентними.

Доведення. Оскільки E є скінченновимірним, існує базис E і, отже, лінійний ізоморфізм між E та \mathbb{R}^n (або \mathbb{C}^n). Як наслідок, ми можемо звести задачу до вивчення норм на \mathbb{R}^n .

Розглянемо норму $\|\cdot\|_1$ на E та визначимо відповідну одиничну сферу:

$$S = \{x \in E : \|x\|_1 = 1\}.$$

У скінченновимірному просторі одинична сфера S є компактною (це базується на тому факті, що в \mathbb{R}^n замкнуті та обмежені множини є компактними).

Функція

$$f : S \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) = \|x\|_2$$

є неперервною, оскільки $\|\cdot\|_2$ є нормою (а отже, неперервною функцією). За теоремою Вейерштрасса, f досягає своїх границь на S . Отже, існує:

- Мінімум $m = \min_{x \in S} f(x) > 0$ (строгість $m > 0$ пояснюється тим, що $x \neq 0$ для $x \in S$).
- Максимум $M = \max_{x \in S} f(x)$.

Нехай $x \in E$ довільний, $x \neq 0$. Запишемо $x = \|x\|_1 y$, де $y = \frac{x}{\|x\|_1}$ належить S . Тоді,

$$\|x\|_2 = \|x\|_1 \|y\|_2.$$

Однак, оскільки $y \in S$, ми маємо

$$m \leq \|y\|_2 \leq M.$$

Отже,

$$m \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq M \|x\|_1.$$

Поклавши $c = m$ та $C = M$, ми отримуємо саме еквівалентність норм.

Для $x = 0$ нерівність є тривіальною, оскільки $\|0\|_1 = \|0\|_2 = 0$.

□

5.4 Доповнення до нормованих векторних просторів

5.4.1 Послідовності функцій

X множина ($X \subset \mathbb{R}$), $f_n : X \rightarrow \mathbb{R}(\mathbb{C})$ та $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$. Корисно для подальшого розділу: $B(X, \mathbb{R})$ позначає множину функцій $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ обмежені

5.4.2 Збіжність проста:

Визначення 5.19. $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ просто збігається до f якщо $\forall x_0 \in X, f_n(x_0) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} f(x_0)$ (не походить від норми).

5.4.3 Рівномірна збіжність:

Визначення 5.20. $f \in B(X, \mathbb{R})$ якщо $\sup_{x \in X} |f(x)| = \|f\|_\infty < \infty$ (f обмежена на X).
Рівномірна збіжність: $\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}$ така що $\forall n \geq N \forall x \in X |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$ еквівалентно

$$\forall \varepsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N} \text{ така що } \forall n \geq N, \|f_n - f\|_\infty < \varepsilon$$

$$f_n \rightarrow f \text{ в } (B(X, \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$$

Визначення 5.21. Рівномірна границя неперервних функцій: $X = [a, b], \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R}) \subset B([a, b], \mathbb{R})$ (підпростори векторів). $\mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$ є замкненим у $(B([a, b], \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$

5.4.4 Ряди зі значеннями у нормованому векторному просторі.

Визначення 5.22. Нехай $(E, \|\cdot\|_\infty)$ н.в.п.^a, $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ послідовність в E . Ряд $\sum u_n$ збігається в $(E, \|\cdot\|)$, якщо послідовність $S_N = \sum_{n=0}^N u_n$ збігається в $(E, \|\cdot\|)$. $\lim_{N \rightarrow \infty} S_N$, що позначається $\sum_{n=0}^\infty u_n (\in E)$

^aнормований векторний простір

Примітка 5.23. Якщо $\sum u_n$ і $\sum v_n$ сходяться, тоді

- $\sum u_n + v_n$ сходиться і $\sum \lambda u_n$ сходиться
- $\sum_{n=0}^\infty u_n + v_n = \sum_{n=0}^\infty u_n + \sum_{n=0}^\infty v_n$
- $\sum_{n=0}^\infty \lambda u_n = \lambda \sum_{n=0}^\infty u_n$

5.4.5 Нормальна збіжність

Визначення 5.24. $\sum u_n$ нормально збігається в $(E, \|\cdot\|)$ якщо $\sum \|u_n\|$ збігається в \mathbb{R} .

Приклад 5.25. $E = \mathbb{R}, \|x\| = |x|$. Нормальна збіжність = абсолютна збіжність ($\sum u_n$ збігається)

Приклад 5.26. $\sum u_n$ може збігатися, не збігаючись нормально, як: $u_n = \frac{(-1)^n}{n}$

Теорема 5.27. Якщо $(E, \|\cdot\|)$ є повним, будь-який нормально збіжний ряд є збіжним і

$$\left\| \sum_{n=0}^{\infty} u_n \right\| \leq \sum_{n=0}^{\infty} \|u_n\|$$

Доведення. $S_n = \sum_{k=0}^n u_k$ і $T_n = \sum_{k=0}^n \|u_k\|$

$$n > p \quad \|S_n - S_p\| = \left\| \sum_{k=p+1}^n u_k \right\| \leq \sum_{k=p+1}^n \|u_k\| = T_n - T_p = |T_n - T_p|$$

(T_n) збігається в \mathbb{R} , тому (T_n) є Коші:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \text{ така що } \forall n > p \geq N |T_n - T_p| \leq \varepsilon$$

тому (S_n) є Коші в $(E, \|\cdot\|)$. E повний: (S_n) збігається до $S \in E$. □

5.5 Неперервні лінійні відображення

Для будь-якої секції B_E позначає кулю закритий !

Нехай E, F два нормовані векторні простори з $\|\cdot\|_E$ та $\|\cdot\|_F$ відповідними нормами,

- $A \in \mathcal{L}(E, F)$
- $\lambda A \in \mathcal{L}(E, F)$ і $\lambda Ax = \lambda(Ax)$
- $A + B \in \mathcal{L}(E, F)$ і $(A + B)x = Ax + Bx$
- $0x = 0_F \quad \forall x \in E$

$$\mathcal{L}(E) = \mathcal{L}(E, E)$$

- $(AB)x = A(Bx)$ де $AB = A \circ B$
- $(\lambda A)B = \lambda(AB)$
- $A(B + C) = AB + AC$
- $(A + B)C = AC + BC$
- $0A = 0$
- $AB \neq BA$ (загалом)
- $A(BC) = (AB)C$

Теорема 5.28. Нехай $A \in \mathcal{L}(E, F)$. Наступні властивості є еквівалентними:

1. $A : E \rightarrow F$ є неперервною
2. A є неперервною в 0_E
3. $\exists C \geq 0$ таке що

$$\|Ax\|_F \leq C\|x\|_E \quad \forall x \in E$$

це називається, що A є обмеженою

4. A є обмеженою на $B_E(0, R) \quad \forall R > 0$

Кажуть, що A є обмеженою (якщо A є неперервною та лінійною)

Доведення. • 1) \Rightarrow 2) : очевидно

• 2) \Rightarrow 3) :

- Гіпотеза: $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ таке що $\|x - 0_E\|_E \leq \delta \Rightarrow \|Ax - A0_E\|_F \leq \varepsilon \Rightarrow \|x\|_E \leq \delta \Rightarrow \|Ax\|_F \leq \varepsilon$
 - $\varepsilon = 1 \exists \delta > 0$ таке що $\|x\|_E \leq \delta \Rightarrow \|Ax\|_F \leq 1$
 - Нехай $x \in E$ і $x \neq 0_E$
 - $y = \frac{\delta}{\|x\|_E} x$ тому $\|y\|_E = \delta \Rightarrow \|Ay\|_F \leq 1$
 - $Ay = \frac{\delta}{\|x\|_E} Ax$ і A лінійне
 - $\|Ay\|_F = \frac{\delta}{\|x\|_E} \|Ax\|_F \leq 1 \Rightarrow \|Ax\|_F \leq \frac{1}{\delta} \|x\|_E$
- 3) \Rightarrow 1)
- Я фіксую $x_0 \in E$. потрібно перевірити: A неперервна в x_0 ?
 - $\|Ax - Ax_0\|_F = \|A(x - x_0)\|_F \leq C\|x - x_0\|_E$
 - Отже, якщо $\|x - x_0\|_E \leq \frac{\varepsilon}{C} = \delta(\varepsilon)$, $\|Ax - Ax_0\|_F \leq \varepsilon$

□

Позначення.

$$B(E, F) = \{A \in \mathcal{L}(E, F) : A \text{ неперервна} \}$$

$$B(E, E) = B(E)$$

Лема 5.29. Якщо E є скінченновимірним, то

$$\mathcal{L}(E, F) = B(E, F)$$

Це неправда, якщо $\dim E = \infty$

Доведення. (e_1, \dots, e_n) база для E . На E всі норми є еквівалентними.

- $\|x\|_E$ задана норма.
- $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$

де $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$

$$\|Ax\|_F = \left\| \sum_{i=1}^n x_i A e_i \right\| = \sum_{i=1}^n |x_i| \|A e_i\|_F$$

$$\|Ax\|_F \leq \|x\|_\infty \times \sum_{i=1}^n \|A e_i\|_F = C \|x\|_\infty$$

$(\|x\|_\infty \leq C' \|x\|_E)$. Отже: $\|Ax\|_F \leq CC' \|x\|_E$. Тоді: $A \in B(E, F)$

□

5.5.1 Норма на $B(E, F)$

Теорема 5.30. Нехай $A \in B(E, F)$, покладемо $\|A\| = \sup_{x \in E, \|x\|_E \leq 1} \|Ax\|_F = \sup_{x \in B_E(0,1)} \|Ax\|_F$

1. $\|\cdot\|$ є нормою на $B(E, F)$ називається рівномірною нормою.
2. Маємо: $\|Ax\|_F \leq \|A\| \|x\|_E \quad \forall x \in E$
3. $\|A\|$ = найменша константа C така що $\|Ax\|_F \leq C \|x\|_E \quad \forall x \in E$

Примітка 5.31. 1. Можна записати $\|A\|_{B(E,F)}$ замість $\|A\|$

2. Іноді зустрічається $|||A|||$ для $\|A\|$

3. Нехай $I^+ =$ множина $C \geq 0$ така що $\|Ax\|_F \leq C\|x\|_E \quad \forall x \in E$.
 $I^+ \neq \emptyset$ (оскільки $A \in B(E, F)$) та $I^+ \subset [0, +\infty[$. (2) та (3) говорять, що $\|A\|$ є найменшим елементом I^+

$$\inf I^+ = \min I^+ = \|A\|$$

Доведення. 1. $A \in B(E, F) \Leftrightarrow \sup_{x \in B_E(0,1)} \|Ax\|_F < \infty \Leftrightarrow \|A\|$ добре визначена.

$$\begin{aligned} \|(A+B)x\|_F &= \|Ax+Bx\|_F \leq \|Ax\|_F + \|Bx\|_F \\ \Rightarrow \sup_{x \in B_E(0,1)} \|(A+B)x\|_F &\leq \sup_{x \in B_E(0,1)} \|Ax\|_F + \sup_{x \in B_E(0,1)} \|Bx\|_F \end{aligned}$$

$$\|A+B\| \leq \|A\| + \|B\| \text{ та } A, B \in B(E, F) \Rightarrow A+B \text{ також}$$

$$\|\lambda A\| = |\lambda| \|A\| \text{ та } A \in B(E, F) \Rightarrow \lambda A \text{ також}$$

Якщо $\|A\| = 0$, тоді $\|Ax\|_F = 0 \forall x \in B_E(0,1) \Rightarrow Ax = 0_F \forall x \in B_E(0,1)$

$$Ax = \|x\|_E A \frac{x}{\|x\|_E}$$

$$Ax = 0_F \forall x \in E \Rightarrow A = 0_{L(E,F)}$$

$$C \in I^+ \text{ якщо } \|Ax\|_F \leq C\|x\|_E \quad \forall x \in E$$

$$\|A\| \in I^+ \Rightarrow \|Ax\|_F \leq \|A\| \|x\|_E \forall x$$

• Очевидно, якщо $x = 0_E$.

• Якщо $x \neq 0_E$, $y = \frac{x}{\|x\|_E} \in B_E(0,1)$ тому

$$\|Ay\|_F = \frac{1}{\|x\|_E} \|Ax\|_F \leq \|A\| \Rightarrow \|Ax\|_F \leq \|A\| \|x\|_E$$

Нехай $C \in I^+$ тому

$$\|Ax\|_F \leq C\|x\|_E$$

тому $\|Ax\|_F \leq C \quad \forall x \in B_E(0,1)$, тому $\|A\| \leq C$, тоді

$$\|A\| = \min I^+ = \text{"найкраща константа } C"$$

□

Приклад 5.32. $E = C([a, b], \mathbb{R})$, $\|f\|_\infty = \sup_{x \in [a, b]} |f(x)|$, $F = \mathbb{R}$, $u \in C([a, b], \mathbb{R})$

$$A : E \longrightarrow F$$

$$f \longmapsto A(f) = \int_a^b f(x)u(x) dx.$$

A обмежений: потрібно показати: $\exists C \geq 0$ такий що

$$\left| \int_a^b f(x)u(x) dx \right| \leq C \sup_{x \in [a, b]} |f(x)|$$

?

$$\left| \int_a^b f(x)u(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)||u(x)| dx \leq \int_a^b \|f\|_\infty |u(x)| dx = \|f\|_\infty \int_a^b |u(x)| dx$$

$$C = \int_a^b |u(x)| dx \text{ підходить}$$

(Насправді $\|A\| = \int_a^b |u(x)| dx$). $E = C^1([0, 1], \mathbb{R})$ оснащений $\|f\|_\infty$, $F = \mathbb{R}$, $Af = f'(0)$ лінійний, але не неперервний. Побудуємо послідовність (f_n) в E така що $\|f_n\|_E \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ але $\|Af_n\|_F \not\rightarrow 0$

$$f_n(x) = \frac{1}{n} \sin(nx)$$

Твердження 5.33. Нехай $A \in B(E, F)$ та $\|A\| = \sup_{\|x\|_E \leq 1} \|Ax\|_F$ рівномірна норма. $\|A\|$ = найменший c такий що

$$\|Ax\|_F \leq c\|x\|_E \quad \forall x \in E$$

Доведення. $E = C([a, b], \mathbb{R})$ і $\|f\|_1 = \int_a^b |f(x)| dx$ норма на $C([a, b], \mathbb{R})$. Зафіксуємо $m \in C([a, b], \mathbb{R})$ і $A : f \rightarrow mf$. $Af(x) = m(x)f(x)$.

- $A \in L(E)$ очевидно
- $A \in B(E)$?

Знайти $c \geq 0$ таку що

$$\|Af\|_1 \leq c\|f\|_1 \quad \forall f \in E$$

$$\|Af\|_1 = \int_a^b |m(x)f(x)| dx$$

$$|m(x)f(x)| \leq |m(x)||f(x)| \leq \|m\|_\infty |f(x)|$$

$$\|m\|_\infty = \sup_{x \in [a, b]} |m(x)|$$

$$\int_a^b |m(x)f(x)| dx \leq \|m\|_\infty \int_a^b |f(x)| dx = \|m\|_\infty \|f\|_1$$

$$c = \|m\|_\infty$$

Маємо: $A \in B(E)$ і $\|A\| \leq \|m\|_\infty$. Покажемо, що $\|A\| = \|m\|_\infty$

$$\|A\| = \sup_{\|f\|_1 \leq 1} \|Af\|_1 \stackrel{?}{=} \|m\|_\infty = \sup I \text{ з } I = \{\|Af\|_1 : \|f\|_1 \leq 1\}$$

Позначимо $\alpha = \sup I$

1. α верхня межа для I
2. $\exists (a_n) a_n \in I$ з $a_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \alpha$

У нашому випадку:

- Мета: знайти послідовність $f_n \in E$ $\|f_n\|_1 \leq 1$ і $\|Af_n\|_1 \rightarrow \|m\|_\infty$

$a_n = \|Af_n\|_1$ $\|m\|_\infty = \sup$ функції $|m|$ на $[a, b]$.

- $|m|$ неперервна: $\exists x_0 \in [a, b]$ такий, що $\|m\|_\infty = |m|(x_0)$

$$|m|(x) = |m(x)|$$

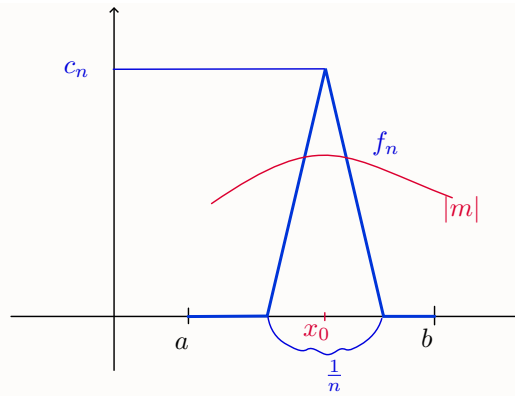


Рис. 5.2: f_n

$$|m(x)f_n(x)| = |Af(x)| \text{ близько до } |m(x_0)||f_n(x)|$$

$$\|f_n\|_1 = 1 \text{ якщо } c_n \leq 2n$$

$$f_n(x) = \begin{cases} 0 & \text{якщо } a \leq x \leq x_0 - \frac{1}{2n} \\ 2n(1 - n|x - x_0|) & \text{якщо } |x - x_0| \leq \frac{1}{2n} \\ 0 & \text{якщо } x_0 + \frac{1}{2n} \leq x \leq b \end{cases}$$

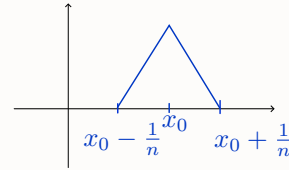
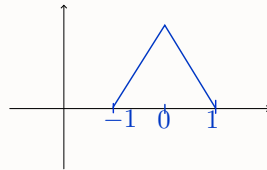


Рис. 5.3: f_n

$$|m(x)f_n(x) - m(x_0)f_n(x)| \leq |m(x) - m(x_0)||f_n(x)| \leq \varepsilon_n |f_n(x)|$$

Там, де $f_n(x) \neq 0$ $|x - x_0| \leq \frac{1}{n}$ отже

$$|m(x) - m(x_0)| \leq \varepsilon_n \quad \varepsilon_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

тоді m неперервна в x_0 .

$$\|Af_n\|_1 = \int_a^b |m(x)f_n(x)| dx \leq \int_a^b |m(x) - m(x_0)||f_n(x)| dx + \int_a^b |m(x_0)||f_n(x)| dx$$

- 1 член: $\leq \varepsilon_n \|f_n\|_1 = \varepsilon_n$
- 2 член: $:= \|m\|_\infty \|f_n\|_1 = \|m\|_\infty$

Тоді:

$$\begin{aligned} \|f_n\|_1 &= 1 \\ \|Af_n\|_1 &\rightarrow \|m\|_\infty \\ \text{отже } \|A\| &= \|m\|_\infty \end{aligned}$$

□

Твердження 5.34. Випадок $B(E)$:

Якщо $A, B \in B(E)$, $A \circ B$ (позначений AB) $\in B(E)$ і

$$\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$$

(дуже корисно)

Доведення.

$$\| \underbrace{A}_{\mathcal{Y}} Bx \|_E \leq \|A\| \|Bx\|_E \leq \overbrace{\|A\| \|B\|}^c \cdot \|x\|_E$$

отже $\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$

□

Теорема 5.35. Якщо N_1, N_2 є дві норми на E . N_1 і N_2 топологічно еквівалентні $\Leftrightarrow N_1$ і N_2 еквівалентні.

Доведення. E_1 це (E, N_1) , $E_2 = (E, N_2)$.

N_1 і N_2 топологічно еквівалентні означає саме:

1. $Id : E_1 \rightarrow E_2$ є неперервними
2. і $Id : E_2 \rightarrow E_1$

Отже:

1. Ω відкрита щодо $N_2 \Rightarrow \Omega$ відкрита щодо N_1
2. Ω відкрита щодо $N_1 \Rightarrow \Omega$ відкрита щодо N_2
1. $\Leftrightarrow N_2(Id u) (= N_2(u)) \leq c_1 N_1(u)$
2. $\Leftrightarrow N_1(Id u) (= N_1(u)) \leq c_2 N_2(u)$

оскільки Id неперервне і лінійне, тому обмежене $\exists c$ таке що $\underbrace{Id u}_{\in E_2} \leq c \underbrace{u}_{E_1}$ отже $N_2(Id u) \leq c N_1(u)$

(1) і (2) $\Leftrightarrow N_1$ і N_2 еквівалентні.

□

5.6 Норма матриць

$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ототожнений з $A \in L(\mathbb{C}^n)$

$$\left((Ax)_i = \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j \right) \quad x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{C}^n$$

- $(x|y) = \sum_{i=1}^n \overline{x_i} y_i$
- $\|x\| = (x|x)^{\frac{1}{2}} = (\sum_{i=1}^n |x_i|^2)^{\frac{1}{2}}$

Суміжна матриця A^* $(A^*)_{i,j} = \overline{(A)_{j,i}}$

$$(x|Ay) = (A^*x|y) \quad \forall x, y$$

5.6.1 Гарна норма на $L(\mathbb{C}^n)$ (або на $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$)

$\|A\|$ рівномірна норма на $L(\mathbb{C}^n)$ ($= B(\mathbb{C}^n)$) отримана з $\|\cdot\|_2$

Лема 5.36.

$$\|A\| = \|A^*\| = \|A^*A\|^{\frac{1}{2}}$$

Доведення. $\|x\|_2 = \sup_{\|y\|_2 \leq 1} |(y|x)|$. Отже:

$$\|A\| = \sup_{\|x\|_2 \leq 1} \|Ax\|_2 = \sup_{\|x\|_2 \leq 1, \|y\|_2 \leq 1} |(y|Ax)|$$

$$(y|Ax) = (A^*y|x) = \overline{(x|A^*y)}$$

тому $|(y|Ax)| = |(x|A^*y)|$

$$\|A\| = \sup_{\|x\| \leq 1, \|y\| \leq 1} |(x|A^*y)| = \|A^*\|$$

$$\|A^*A\| \leq \|A^*\| \|A\| = \|A\|^2 = \sup_{\|x\| \leq 1} \|Ax\|^2$$

$$\begin{aligned} \|Ax\|^2 &= (Ax|Ax) = (x|A^*Ax) \leq \|x\| \|A^*Ax\| \text{ (Коші-Буняковського)} \\ &\leq \|x\| \|A^*A\| \|x\| = \|A^*A\| \|x\|^2 \end{aligned}$$

$$\|Ax\|^2 \leq \|A^*A\| \|x\|^2$$

$$\|Ax\|_2 \leq \|A^*A\|^{\frac{1}{2}} \|x\|_2 \Rightarrow \|A\|^2 \leq \|A^*A\|^{\frac{1}{2}}$$

$$\|A\| = \|A^*A\|^{\frac{1}{2}}$$

□

5.6.2 Як "обчислити" $\|A\|$?

Теорема 5.37. $\|A\| = \max_{1 \leq i \leq n} \mu_i$ причому $\mu_i = \lambda_i^{\frac{1}{2}}$ де $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}^+$ власні значення A^*A .

Доведення.

$$\|A\| = \|A^*A\|^{\frac{1}{2}}$$

Треба показати: $\|A^*A\| = \max_{1 \leq i \leq n} \lambda_i$ ($\lambda_i \geq 0$)

$$(AB)^* = B^*A^*$$

$$(A^*A)^* = A^*A^{**} = A^*A$$

Нехай $B = A^*A$, $B = B^*$ і $(x|Bx) = (x|A^*Ax) = (Ax|Ax) = \|Ax\|^2 \geq 0$. Отже:

$$\forall x, \quad (x|Bx) \geq 0$$

Існує о.н.б. (u_1, \dots, u_n) з \mathbb{C}^n і $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ такі, що

$$Bu_i = \lambda_i u_i \quad 1 \leq i \leq n$$

$$\lambda_i = (u_i|\lambda_i u_i) = (u_i|Bu_i) \geq 0$$

Якщо $u = \sum_{i=1}^n x_i u_i$ $\|u\|^2 = \sum_{i=1}^n |x_i|^2$

$$Bu = \sum_{i=1}^n x_i Bu_i = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i u_i$$

$$\|Bu\|^2 = \sum_{i=1}^n \lambda_i^2 |x_i|^2 \leq \max \lambda_i^2 \cdot \sum_{i=1}^n |x_i|^2 = \max \lambda_i^2 \|u\|^2$$

$$\|B\| \leq \max_{1 \leq i \leq n} \lambda_i$$

Якщо $\lambda_1 = \max_{1 \leq i \leq n} \lambda_i$

$$\|Be_1\| = \|\lambda_1 e_1\| = \lambda_1 \|e_1\| \leq \|B\| \|e_1\|$$

тому $\|B\| \geq \lambda_1$

□

5.6.3 Як обмежити зверху $\|A\|$

Твердження 5.38. Маємо: $\|A\| \leq \|A\|_{HS}$ де

$$\|A\|_{HS}^2 = \sum_{1 \leq i, j \leq n} |a_{i,j}|^2$$

Доведення.

$$\mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \sim \mathbb{C}^{n \times n}$$

$\|\cdot\|_{HS}$ канонічна норма на $\mathbb{C}^{n \times n}$!

$$(Ax)_i = \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j$$

$$(y|Ax) = \sum_{i=1}^n \overline{y_i} \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{i,j} \overline{y_i} x_j$$

Нехай $b_{i,j} = y_i \overline{x_j}$

$$(y|Ax) = \sum_{i,j} \overline{b_{i,j}} a_{i,j}$$

$$|(y|Ax)| \leq \left(\sum_{i,j} |a_{i,j}|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \times \left(\sum_{i,j} |b_{i,j}|^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\left(\sum_{i,j} |b_{i,j}|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\sum_{1 \leq i, j \leq n} |y_i|^2 |x_j|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\sum_{1 \leq i \leq n} |y_i|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \times \left(\sum_{1 \leq j \leq n} |x_j|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \|y\| \|x\|$$

$$|(y|Ax)| \leq \|A\|_{HS} \|x\| \|y\| \Rightarrow \|A\| \leq \|A\|_{HS}$$

□

РОЗДІЛ 6

СИСТЕМА ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ

$$(E) \begin{cases} x_1'(t) = a_{1,1}x_1(t) + \dots + a_{1,n}x_n(t) + f_1(t) \\ \vdots \\ x_n'(t) = a_{n,1}x_1(t) + \dots + a_{n,n}x_n(t) + f_n(t) \end{cases}$$

$$x(t) = (x_1, \dots, x_n(t)) \text{ або } \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{pmatrix}$$

$$A = [a_{i,j}]_{1 \leq i,j \leq n} \quad f(t) = \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{pmatrix}$$

$$f : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{C}^n \\ A \longmapsto f(A) = \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$$

$$x'(t) = Ax(t) + f(t)$$

$$(H) \quad x'(t) = Ax(t)$$

$$(C) \begin{cases} x'(t) = Ax(t) + f(t) \\ x(0) = x_0 \in \mathbb{C}^n \end{cases}$$

Розв'язок на I : $f : I \rightarrow \mathbb{C}^n$ з $I \subset \mathbb{R}$ інтервал (f вважається неперервною). $x : I \rightarrow \mathbb{C}^n$ класу \mathcal{C}^1 така що (C) виконується $\forall t \in I$

- Якщо $n = 1$ $A = a \in \mathbb{C}$. Розв'язок (H): $x(t) = e^{ta}x_0$ з $x_0 \in \mathbb{C}$

$$e^a = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{a^n}{n!}$$

Але: визначити e^A

Теорема 6.1. Нехай $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ ($A \in B(E)$ де $(E, \|\cdot\|)$ повний!)

1. Ряд $\sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{A^n}{n!}$ збігається в $(\mathcal{M}_n(\mathbb{C}), \|\cdot\|)$, її сума $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n}{n!}$ позначається e^A і називається експонентою A .
2. $\|e^A\| \leq e^{\|A\|}$
3. $\|e^A - \sum_{n=0}^N \frac{A^n}{n!}\| \leq \frac{\|A\|^{N+1}}{(N+1)!} e^{\|A\|} (\leq \frac{\|A\|_{HS}^{N+1}}{(N+1)!} e^{\|A\|_{HS}})$
4. $e^A e^B = e^B e^A$ якщо $AB = BA$

Доведення. -

1. $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$ (бо $\|\cdot\|$ рівномірна норма!) тому $\|A^n\| \leq \|A\|^n$. $\sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{\|A\|^n}{n!}$ (числовий ряд!) збігається до $e^{\|A\|}$ тому $\sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{A^n}{n!}$ збігається нормально в $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

$\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ є повним (як $B(E)$ якщо E є повним) тому $\sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{A^n}{n!}$ збігається в $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

2. Також ОК

- 3.

$$\|e^A - \sum_{n=0}^N \frac{A^n}{n!}\| = \left\| \sum_{n=N+1}^{\infty} \frac{A^n}{n!} \right\| \leq \sum_{n=N+1}^{\infty} \frac{\|A\|^n}{n!}$$

Позначимо $f(x) = e^x$

$$f(x) = \sum_{n=0}^N f^{(n)}(0) \frac{x^n}{n!} + \frac{x^{N+1}}{(N+1)!} f^{(N+1)}(y) \quad (y \text{ між } 0 \text{ та } x)$$

$$x = \|A\|$$

- 4.

$$e^A e^B = e^{A+B} \text{ якщо } AB = BA$$

$$(A+B)^2 = A^2 + AB + BA + B^2 = A^2 + 2AB + B^2 \quad (\text{якщо } AB = BA)$$

$$(A+B)^n = \sum_{p=0}^n C_n^p A^{n-p} B^p$$

Такий самий доказ якщо $A = a, B = b$ з $a, b \in \mathbb{R}$

5. вправа

□

Примітка 6.2.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A^2 = 0 \quad e^A = \mathcal{I} + A \quad e^B = \mathcal{I} + B \text{ де } \mathcal{I} \text{ — одинична матриця}$$

$$e^A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad e^B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad e^A e^B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$e^{A+B} = ? \quad A+B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (A+B)^2 = \mathcal{I}$$

$$C = A+B \quad C^{2p} = \mathcal{I} \quad C^{2p+1} = C$$

$$e^C = \sum_{p=0}^{\infty} \frac{C^{2p}}{2p!} + \sum_{p=0}^{\infty} \frac{C^{2p+1}}{(2p+1)!} = \underbrace{\mathcal{I} \sum_{p=0}^{\infty} \frac{1}{2p!}}_{=\text{ch}(1)} + \underbrace{C \sum_{p=0}^{\infty} \frac{1}{(2p+1)!}}_{=\text{sh}(1)}$$

$$e^{A+B} = \text{ch}(1)\mathcal{I} + \text{sh}(1)C = \begin{pmatrix} \text{ch}(1) & \text{sh}(1) \\ \text{sh}(1) & \text{ch}(1) \end{pmatrix} \neq e^A \times e^B$$

Твердження 6.3. $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ (або $B(E)$)

1. $e^{tA}e^{sA} = e^{(s+t)A} \quad s, t \in \mathbb{R}$
2. $(e^{tA})^{-1} = e^{-tA} \quad t \in \mathbb{R}$
3. $\frac{d}{dt}(e^{tA}) = Ae^{tA} \quad t \in \mathbb{R}$

Доведення. -

1. ОК, оскільки tA комутує з sA
2. $e^{tA}e^{-tA} = e^{-tA}e^{tA} = e^{0A} = \mathcal{I}$ тому $(e^{tA})^{-1} = e^{-tA}$
3. Обчислити: $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{e^{(t+\varepsilon)A} - e^{tA}}{\varepsilon} = ?$

$$e^{tA} \left(\frac{e^{\varepsilon A} - \mathcal{I}}{\varepsilon} \right)$$

$$\begin{aligned} e^{\varepsilon A} - \mathcal{I} &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(\varepsilon A)^n}{n!} \quad n = 1 + p \\ &= \varepsilon A \times \sum_{p=0}^{\infty} \frac{(\varepsilon A)^p}{(p+1)!} \\ &= \varepsilon A \left(\mathcal{I} + \left\| \sum_{p=1}^{\infty} \frac{(\varepsilon A)^p}{(p+1)!} \right\| \right) \\ &= \varepsilon A (\mathcal{I} + R(\varepsilon)) \end{aligned}$$

$$\frac{e^{\varepsilon A} - \mathcal{I}}{\varepsilon} = A + AR(\varepsilon)$$

подивимося: $\|AR(\varepsilon)\| \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$ тоді $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{e^{\varepsilon A} - \mathcal{I}}{\varepsilon} = A$

$$\|AR(\varepsilon)\| \leq c\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$$

$$\|R(\varepsilon)\| \leq \sum_{p=1}^{\infty} \frac{\varepsilon^p \|A\|^p}{(p+1)!} = \varepsilon \sum_{p=1}^{\infty} \frac{\varepsilon^{p-1} \|A\|^p}{(p+1)!} \leq \varepsilon e^{\|A\|}$$

Якщо $|\varepsilon| \leq 1$

$$\frac{\varepsilon^{p-1} \|A\|^p}{(p+1)!} \leq \frac{\|A\|^p}{p!}$$

□

6.1 Застосування до систем ОД

$$(H) \quad x'(t) = Ax(t)$$

Теорема 6.4. Множина $\text{Sol}(H)$ розв'язків (H) задається

$$x(t) = e^{tA}x_0 \quad x_0 \in \mathbb{C}^n$$

Нехай $x(t)$ розв'язок

$$\begin{aligned}
 y(t) &= e^{-tA}x(t) \\
 \Rightarrow y'(t) &= -Ae^{-tA}x(t) + e^{-tA}x'(t) \\
 &= -Ae^{-tA}x(t) + e^{-tA}Ax(t) \\
 &= 0 \\
 \Rightarrow y(t) &= x_0 \Rightarrow x(t) = e^{tA}x_0
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (E) \quad x'(t) &= Ax(t) + f(t) \\
 x(t) &= e^{tA}x_0 + \int_0^t e^{(t-s)A}f(s) \, ds \\
 x(0) &= x_0
 \end{aligned}$$

Доведення. Шукати $x(t)$ у вигляді

$$x(t) = e^{tA}y(t)$$

Я знаходжу, що $y'(t) = e^{-tA}f(t)$

$$y(t) = x_0 + \int_0^t e^{-sA}f(s) \, ds$$

□

ЛІТЕРАТУРА

- [1] Christian Gérard. *Analyse et Géométrie (OLMA251)*. fre.
- [2] Christian Gérard. *Cours Magistral d'Analyse et Géométrie (OLMA251) à l'Université Paris-Saclay*. 2024-2025.