

# Project 2

Report

2017314331

김도엽

Report 2

0. Project1 PDF에 주어진 조건에 부합하는 CFS Scheduler를 xv6에 추가하는 작업을 거쳤습니다. 이하 내용은 추가된 Code, Code에 대한 설명, 그리고 Result 순으로 작성될 예정입니다.

## 1 . 추가된 Code

### 1-1 proc.h에 추가된 structure proc 내의 변수

```
uint vruntime;  
int weight;  
int timeslice;  
int rtime; // Process runtime  
uint total_ticks;
```

### 1-2 proc.c에 추가 및 변경된 Code

#### 1-2.1 fork( ) 함수에 추가된 Code

```
//...  
np->vruntime = curproc->vruntime  
np->weight = curproc->weight  
np->timeslice = 0;  
  
//...
```

fork 함수가 호출될 시에, 부모 Process의 vruntime과 weight 등을 상속받습니다.

#### 1-2.2 update\_weight() 함수 추가

```
void update_weight(struct proc *p) {  
    p->weight = weights[p->nice];  
}
```

어떤 Process가 할당된 timeslice를 전부 소진하였을 경우, trap.c에서 nice 값의 재조정을 통해 priority가 바뀌게 되는데, 그때의 변경된 nice에 해당하는 weight 값을 할당하기 위한 함수입니다.

### 1-2.3 wakeup1( ) 함수의 변경 code

```
static void
wakeup1(void *chan)
{
    struct proc *p;
    int runnable_exists = 0;

    // Check if there is any process in RUNNABLE state
    for (p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++) {
        if (p->state == RUNNABLE) {
            runnable_exists = 1;
            break;
        }
    }

    for (p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++) {
        if (p->state == SLEEPING && p->chan == chan) {
            // Set the vruntime of the process to be woken up to 0 if no process in
            RUNNABLE state
            if (!runnable_exists) {
                p->vruntime = 0;
            } else {
                p->vruntime += (1000 * 1024) / p->weight;
            }
            p->state = RUNNABLE;
        }
    }
}
```

PDF에 설명되어 있는 바, Process가 woken 되었을 때 virtual runtime의 값을 할당하는 규칙을 수정하였습니다. RUNNABLE 상태의 process가 존재하지 않을 시에는 process의 virtual runtime을 '0'으로 setting 하였습니다.

### 1-2.4 ps ( ) 함수의 변경 code.

```
void
ps(int pid)
{
    struct proc *p;
    int name_section = 0;

    acquire(&ptable.lock);
    for (p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++) {
        if (pid == 0 || p->pid == pid) {
            if (!name_section) {
                cprintf("name\tpid\tstate\t\tpriority\t\truntime/weight\t\truntime\t\tvruntime\t\t\ttick %d\n", ticks * 1000);
                name_section = 1;
            }
            if (p->state == UNUSED)
                continue;
            cprintf("%s\t%d\t", p->name, p->pid);

            switch (p->state) {
                case SLEEPING:
                    cprintf("SLEEPING\t");
                    break;
                case RUNNABLE:
                    cprintf("RUNNABLE\t");
                    break;
                case RUNNING:
                    cprintf("RUNNING \t");
                    break;
                case ZOMBIE:
                    cprintf("ZOMBIE \t");
                    break;
                default:
                    cprintf("UNKNOWN \t");
                    break;
            }
            cprintf("%d\t\t", p->nice);
            cprintf("%d\t\t", p->rtime / p->weight);
            cprintf("%d\t\t", p->rtime);
            cprintf("%d\n", p->vruntime);
        }
    }
    release(&ptable.lock);
}
```

Project2에서 요구하는 Format으로 결과물이 출력되게 코드를 수정하였습니다.

## 1-2.5 scheduler( ) 함수의 CFS Scheduling implementation.

```
void
scheduler(void)
{
    struct proc *p;
    struct cpu *c = mycpu();
    c->proc = 0;

    for(;;){
        // Loop over process table looking for process to run.
        sti();

        int total_weight = 0;
        struct proc *selected = 0;

        acquire(&ptable.lock);
        for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
            if(p->state == RUNNABLE)
                total_weight += p->weight;

        }

        for(p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++){
            if(p->state != RUNNABLE)
                continue;

            total_weight += p->weight;
            if(selected == 0 || p->vruntime < selected->vruntime){
                selected = p;
            }
            if(selected != 0){
                c->proc = selected;
                selected->timeslice = (10* 1000 * selected->weight) / total_weight;

                switchvm(selected);

                selected->state = RUNNING;
                swtch(&(c->scheduler), selected->context);
                switchkvm();

                // update vruntime after the process is done running
                selected->vruntime += (selected->rtime * 1024) / selected->weight;

            }
        }
    }
}
```

```

    }
    release(&ptable.lock);
}
}

```

CFS Scheduling 의 규칙에 따라, 상대적으로 높은 priority 를 가진 process 를 찾아, select 한 다음 이를 context switch 하여 먼저 실행되게 한 후 실행된 runtime 을 정해진 식에 따라 weight 로 나누어 virtual runtime 을 계산하여 해당 process 의 vruntime field 에 할당하였습니다.

### 1-2.6 allocproc( ) 함수의 변경된 code

```

static struct proc*
allocproc(void)
{
    ///... basic written codes ... ///

    p->weight = weights[p->nice];
    return p;
}

```

Process 를 시작하면서, 해당 프로세스가 지니고 있는 field 의 정보에 기본 nice 에 대한 weight 를 할당하는 코드를 추가하였습니다.

### 1-3. trap.c 의 변경 Code

```

if(myproc() && myproc()->state == RUNNING &&
    tf->trapno == T_IRQ0+IRQ_TIMER) {

    myproc()->rtime+=1000; // Increment the process runtime

    if(myproc()->rtime >= myproc()->timeslice) {
        // Update the nice value before yielding
        myproc()->nice++;
        if (myproc()->nice > 39) {
            myproc()->nice = 39;
        }
        update_weight(myproc());
    }
}

```

```
yield();  
  
}  
}
```

trap.c 에서 xv6 의 clock 에 따라 1tick 마다 trap 이 실행되어 실행 중인 process 의 상태를 확인하는 part 입니다. 확인한 process 가 실행될 때, 해당 process 가 RUNNING 인 상태 임을 확인할 때마다 rtime 값을 1000 을 더합니다. prcess 의 rtime field 의 갱신을 통해 실제 runtime 정보를 process 가 가지고 table 로 복귀합니다.

또한, PDF 에는 명시되어 있지 않지만 CFS Scheduling 의 규칙으로 process 가 할당받은 timeslice 를 모두 사용하여 실행을 마치면 yield() 함수 호출 전에 priority 가 후순위로 밀려 다른 process 보다 낮은 우선순위를 가지게되는 세부사항을 nice 값의 1 상승과 weight 값 갱신을 통해 적용하였습니다.

## 전체 결과

```
on - bmap 2 - m 512
xv6...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap start 58
init: starting sh
Student ID : 2017314331
Name : DoYeop Kim
=====xv6 Revised by DoYeop=====
$ ps
name  pid  state  priority  runtime/weight  runtime  vruntime  tick 328000
init  1    SLEEPING  20        9              10000    20000
sh    2    SLEEPING  20        0              1000     1000
ps    3    RUNNING  20        0              1000     0
$ ps
name  pid  state  priority  runtime/weight  runtime  vruntime  tick 965000
init  1    SLEEPING  20        9              10000    20000
sh    2    SLEEPING  20        4              5000     5000
ps    4    RUNNING  20        2              3000     0
```