## Calibration d'un modèle à volatilité stochastique

et sauts dans Premia7

A. BEN HAJ YEDDER adel@freesurf.fr

J. DA FONSECA jose.da\_fonseca@devinci.fr

# Sauts : Modèle de Merton

Volatilité constante σ

# Sauts: Modèle de Merton

- Volatilité constante  $\sigma$
- Modèle de poisson pour le saut d'intensité constante  $\lambda$

### Sauts : Modèle de Merton

- Volatilité constante σ
- Modèle de poisson pour le saut d'intensité constante  $\lambda$
- Loi log-normale pour l'amplitude des sauts

# Sauts : Modèle de Merton

- Volatilité constante  $\sigma$
- Modèle de poisson pour le saut d'intensité constante  $\lambda$
- Loi log-normale pour l'amplitude des sauts

$$\begin{cases} \frac{dS_t}{S_t} &= (r-d)dt + \sigma dW_t + (e^J - 1)dN_t \\ S(t=0) &= S_0 \end{cases}$$

avec 
$$J \sim \mathcal{N}(m, v)$$
.

## Volatilité stochastique : Modèle de Heston

Dynamique de la volatilité en "racine carrée"

## Volatilité stochastique : Modèle de Heston

- Dynamique de la volatilité en "racine carrée"
- Paramètres :  $\kappa$  (force de rappel),  $\theta$  (valeur moyenne) et  $\sigma_v$  (volatilité de la volatilité)

### Volatilité stochastique : Modèle de Heston

- Dynamique de la volatilité en "racine carrée"
- Paramètres :  $\kappa$  (force de rappel),  $\theta$  (valeur moyenne) et  $\sigma_v$  (volatilité de la volatilité)

$$\begin{cases} \frac{dS_t}{S_t} &= (r-d)dt + \sqrt{V_t}dW_t^1 \\ dV_t &= \kappa(\theta - V_t)dt + \sigma_v\sqrt{V_t}dW_t^2 \\ S(t=0) &= S_0 \\ V(t=0) &= V_0 \end{cases}$$

avec 
$$d < W^1, W^2 >_t = \rho dt$$
.

## • Volatilité stochastique + sauts

#### Combinaison des modèles de Merton et Heston:

$$\begin{cases} \frac{dS_t}{S_t} &= (r-d)dt + \sqrt{V_t}dW_t^1 + (e^J - 1)dN_t \\ dV_t &= \kappa(\theta - V_t)dt + \sigma_v\sqrt{V_t}dW_t^2 \\ S(t=0) &= S_0 \\ V(t=0) &= V_0 \end{cases}$$

avec 
$$d < W^1, W^2 >_t = \rho dt$$
 et  $J \sim \mathcal{N}(m, v)$ .

Paramètres à calibrer :

- Paramètres à calibrer :
  - Merton (4) :  $\sigma, \lambda, m, v$

- Paramètres à calibrer :
  - Merton (4) :  $\sigma, \lambda, m, v$
  - Heston (5) :  $V_0, \kappa, \theta, \sigma_v, \rho$

- Paramètres à calibrer :
  - Merton (4) :  $\sigma, \lambda, m, v$
  - Heston (5):  $V_0, \kappa, \theta, \sigma_v, \rho$
  - Merton + Heston (8) :  $V_0, \kappa, \theta, \sigma_v, \rho, \lambda, m, v$

- Paramètres à calibrer :
  - Merton (4) :  $\sigma, \lambda, m, v$
  - Heston (5):  $V_0, \kappa, \theta, \sigma_v, \rho$
  - Merton + Heston (8) :  $V_0, \kappa, \theta, \sigma_v, \rho, \lambda, m, v$

• Algorithme d'optimisation : algorithme de BFGS avec contraintes de types bornes ( $a_i \le x_i \le b_i$ )

## Pricing (1)

 Formules quasi-fermées pour les calls/puts européens [1] obtenues en applicant une transformée de Fourier à l'EDP par Feynman-Kac.

[1] Artur Sepp, *Pricing European-Style Options under Jump Diffusion Processes with Stochastic Volatility: Applications of Fourier Transform,* Proceedings of the 7th Tartu Conference on Multivariate Statistics, (2004).

# Pricing (1)

- Formules quasi-fermées pour les calls/puts européens [1] obtenues en applicant une transformée de Fourier à l'EDP par Feynman-Kac.
- Avec la convention  $\varphi=1$  (resp. -1) pour un call (resp. put) le prix est donné par :

$$F(S,t) = \varphi \left( e^{-d(T-t)} S_t P_1(\varphi) - e^{-r(T-t)} K P_2(\varphi) \right)$$

où 
$$P_j(\varphi) = \frac{1-\varphi}{2} + \varphi \Pi_j$$
 pour  $j \in \{1,2\}$  avec

$$\Pi_j = \frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \Re\left[\frac{\phi_j(k)}{ik}\right] dk.$$

[1] Artur Sepp, *Pricing European-Style Options under Jump Diffusion Processes with Stochastic Volatility: Applications of Fourier Transform,* Proceedings of the 7th Tartu Conference on Multivariate Statistics, (2004).

# Pricing (2) : fonctions caractéristiques

Notations :  $\begin{cases} X = ln(S_t/K) + (r - d)\tau & avec \quad \tau = T - t, \\ u = +1, \quad I = 1, \quad b = \kappa - \rho \sigma_v \quad si \quad \quad j = 1 \\ u = -1, \quad I = 0, \quad b = \kappa \quad \quad si \quad \quad j = 2 \end{cases}$ 

Pour  $j \in \{1, 2\}$  l'expression des fonctions  $\phi_j$  est :

# Pricing (2) : fonctions caractéristiques

Notations: 
$$\begin{cases} X = ln(S_t/K) + (r-d)\tau & avec & \tau = T - t, \\ u = +1, & I = 1, & b = \kappa - \rho\sigma_v & si & j = 1 \\ u = -1, & I = 0, & b = \kappa & si & j = 2 \end{cases}$$

Pour  $j \in \{1,2\}$  l'expression des fonctions  $\phi_j$  est :

Merton : 
$$\phi_j(k) = e^{ikX + A(k, au) + B(k, au) V_0 + D(k, au) \lambda}$$

#### Avec:

- $A(k,\tau) = 0$
- $B(k,\tau) = -1/2(k^2 uik)\tau$
- $D(k,\tau) = \tau \Lambda(k) \text{ où}$   $\Lambda(k) = e^{(m+v^2/2)ik v^2k^2/2 + I(m+v^2/2)} 1 + (ik+I)(e^{m+v^2/2} 1).$

# Pricing (2) : fonctions caractéristiques

Notations: 
$$\begin{cases} X = ln(S_t/K) + (r - d)\tau & avec \quad \tau = T - t, \\ u = +1, \quad I = 1, \quad b = \kappa - \rho \sigma_v & si \quad j = 1 \\ u = -1, \quad I = 0, \quad b = \kappa & si \quad j = 2 \end{cases}$$

Pour  $j \in \{1, 2\}$  l'expression des fonctions  $\phi_j$  est :

Heston : 
$$\phi_j(k) = e^{ikX + A(k, au) + B(k, au) V_0 + D(k, au) \lambda}$$

Avec:

$$A(k,\tau) = -\frac{\kappa\theta}{\sigma_v^2} \left[ \psi_+ \tau + 2ln \left( \frac{\psi_- + \psi_+ e^{-\tau\zeta}}{2\zeta} \right) \right]$$

• 
$$B(k,\tau) = -(k^2 - uik) \frac{1 - e^{-\tau\zeta}}{\psi_- + \psi_+ e^{-\tau\zeta}}$$

• 
$$D(k,\tau) = 0$$

où 
$$\psi_{\pm}=\mp(b-\rho\sigma_vik)+\zeta$$
 et  $\zeta=\sqrt{(b-\rho\sigma_vik)^2+\sigma_v^2(k^2-iuk)}$ .

### • Fonction objective

• Soit un ensemble d'options, de prix observées  $prix_i^{obs}$ , on définit 3 types de fonctions à minimiser :

$$\begin{cases} f_1 &= \sum_i ||prix_i - prix_i^{obs}||^2 \\ f_2 &= \sum_i ||\frac{prix_i - prix_i^{obs}}{prix_i^{obs}}||^2 \\ f_3 &= \sum_i ||\sigma_{imp,i} - \sigma_{imp,i}^{obs}||^2 \end{cases}$$

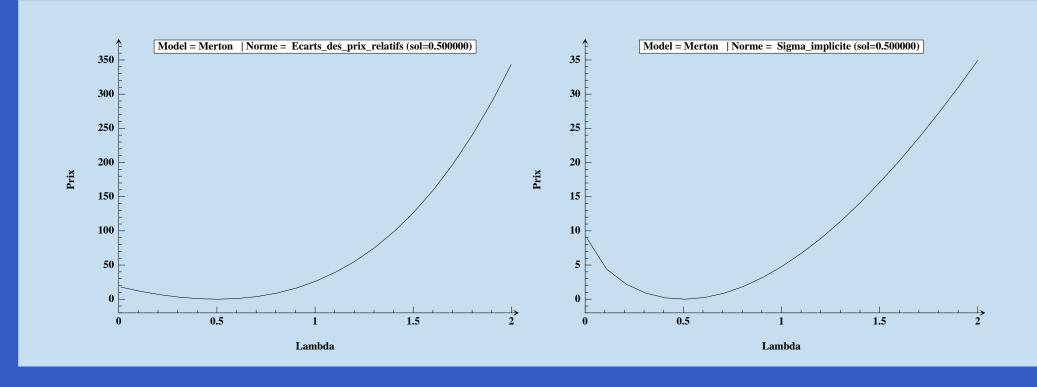
# Fonction objective

Soit un ensemble d'options, de prix observées  $prix_i^{obs}$ , on définit 3 types de fonctions à minimiser :

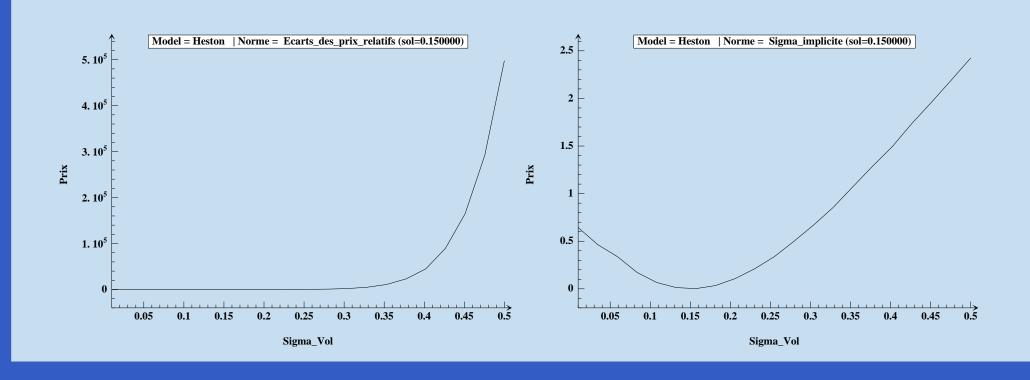
$$\begin{cases} f_1 &= \sum_i ||prix_i - prix_i^{obs}||^2 \\ f_2 &= \sum_i ||\frac{prix_i - prix_i^{obs}}{prix_i^{obs}}||^2 \\ f_3 &= \sum_i ||\sigma_{imp,i} - \sigma_{imp,i}^{obs}||^2 \end{cases}$$

- Pour chacun des 3 cas et pour les 3 modèles on calcule les gradients  $\nabla_{\alpha} f_j$  par des formules quasi-fermées semblables aux formules de pricing.
  - L'indice  $\alpha$  représente un paramètre du modèle à calibrer (Merton ou Heston ou Merton+Heston).

# Allures des fonctions objectives (1)

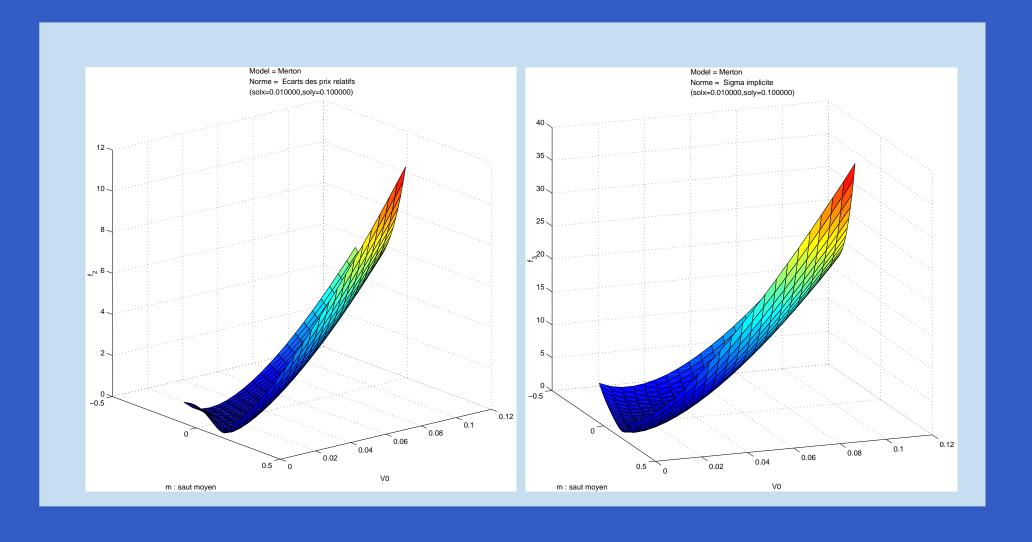


# Allures des fonctions objectives (2)



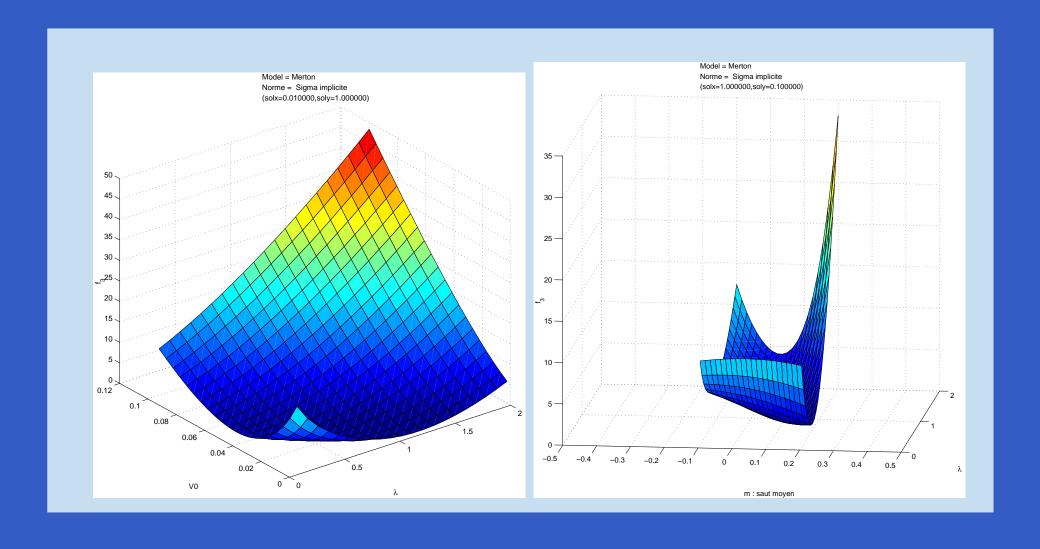
# Allures des fonctions objectives (3)

### **Merton**



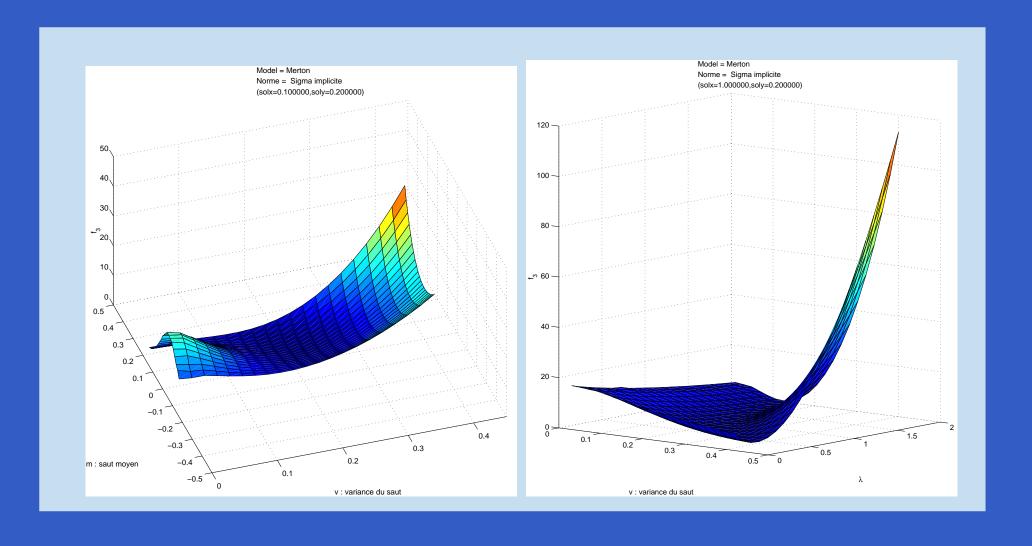
# Allures des fonctions objectives (4)

### **Merton**



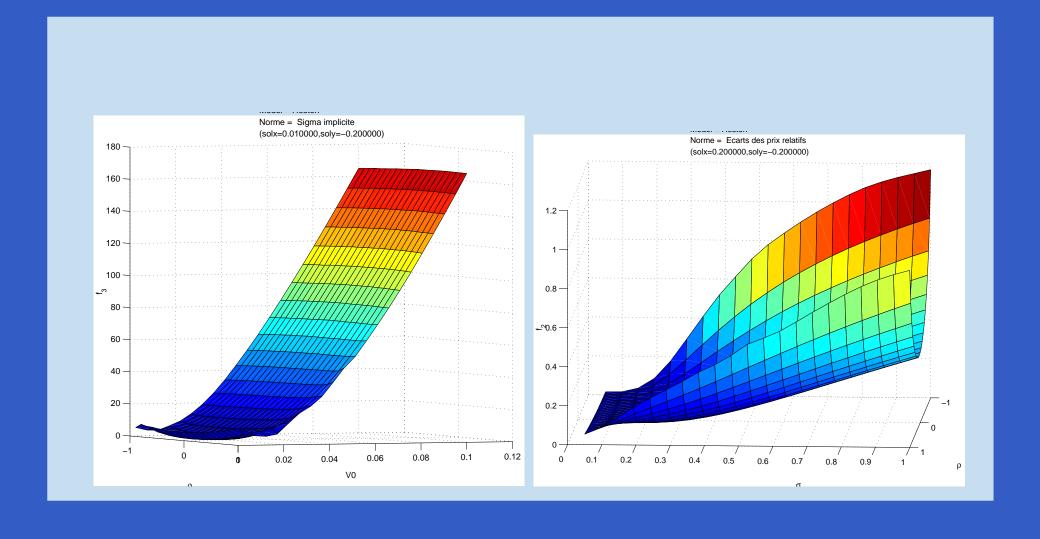
# Allures des fonctions objectives (5)

### **Merton**



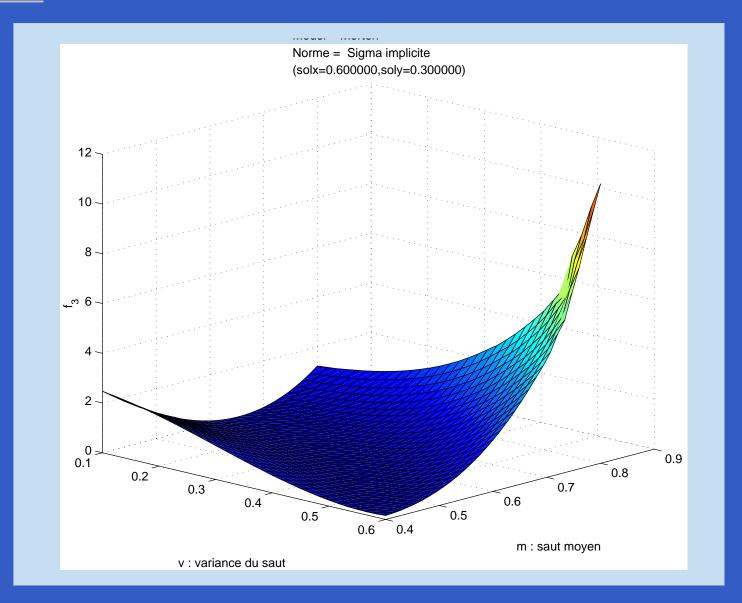
# Allures des fonctions objectives (6)

#### **Heston**



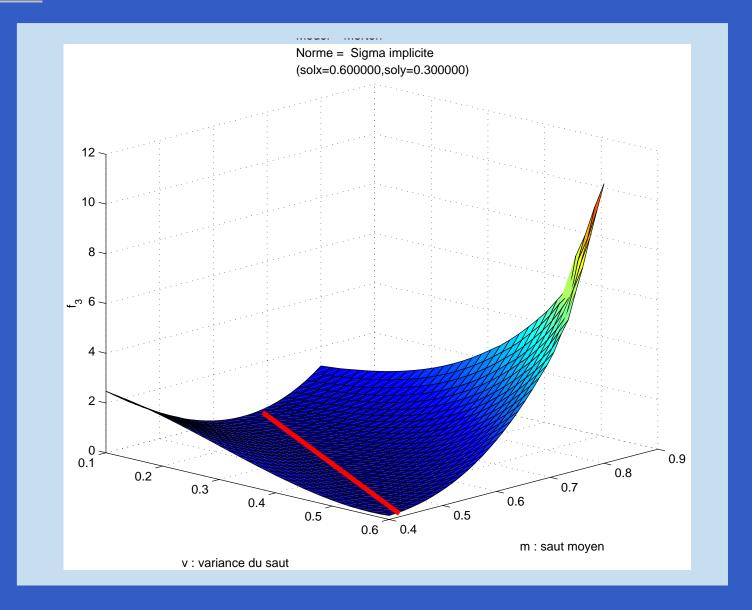
# Allures des fonctions objectives (7)

#### La vallée



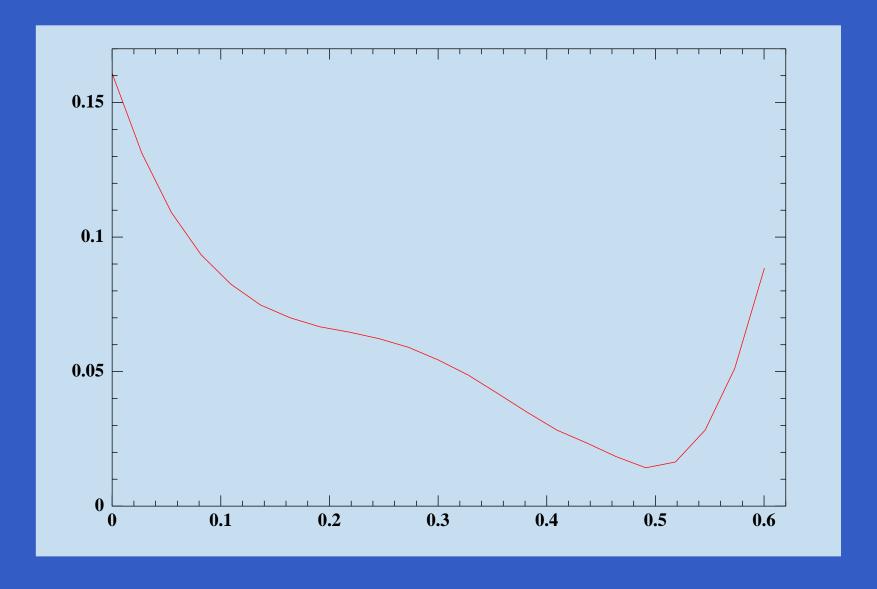
# Allures des fonctions objectives (7)

#### La vallée



# Allures des fonctions objectives (7)

### La vallée



# Etude des modèles et stratégies de calibration (1)

• On choisit un jeu de paramètres  $x_0$  (=  $(\sigma_0, \lambda_0, m_0, v_0)$  pour Merton par exemple).

# Etude des modèles et stratégies de calibration (1)

• On choisit un jeu de paramètres  $x_0$  (=  $(\sigma_0, \lambda_0, m_0, v_0)$  pour Merton par exemple).

• On se donne un ensemble de maturités  $T_i$  et de strike  $K_i$  pour lesquels on calcules les prix des call ou put européens avec les paramètres  $x_0$ . Ces prix représentent les observés  $prix_i^{obs}$ .

## Etude des modèles et stratégies de calibration (1)

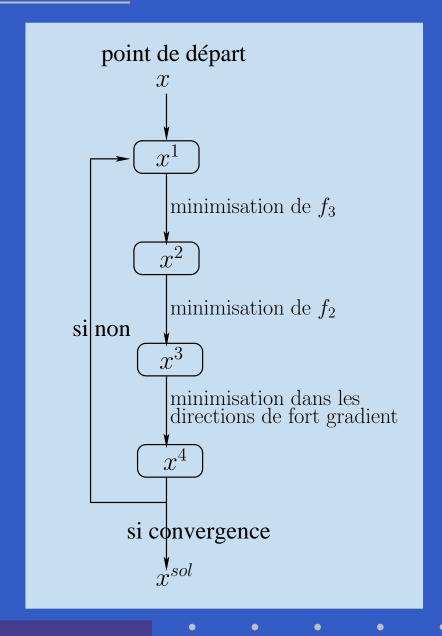
• On choisit un jeu de paramètres  $x_0$  (=  $(\sigma_0, \lambda_0, m_0, v_0)$  pour Merton par exemple).

• On se donne un ensemble de maturités  $T_i$  et de strike  $K_i$  pour lesquels on calcules les prix des call ou put européens avec les paramètres  $x_0$ . Ces prix représentent les observés  $prix_i^{obs}$ .

• On part avec des paramètres  $x (= (\sigma, \lambda, m, v))$  choisis aléatoirement, et on cherche à retrouver  $x_0$  en minimisant la fonction objective  $f_i$ .

## Etude des modèles et stratégies de calibration (2)

### Algorithme de calibration



## Premiers résultats

Calcul avec 1000 points de départ choisis aléatoirement.

# Premiers résultats

Calcul avec 1000 points de départ choisis aléatoirement.

 Pour les modèles de Merton ou de Heston la solution est retrouvée dans 99% des cas.

### Premiers résultats

Calcul avec 1000 points de départ choisis aléatoirement.

Pour les modèles de Merton ou de Heston la solution est retrouvée dans 99% des cas.

Pour le Modèle Heston+Merton, le taux de convergence n'est que de l'odre de 50% : problème de minimas locaux.