

13. 电势 (Electric Potential)

功、能的问题始终是物理学所关注的问题。

本章研究电场力作功的性质，给出静电场的环路定理，揭示静电场有势性，进而研究静电场的能量。

本章内容

13.1 静电场的环路定理

13.2 电势差和电势

13.3 电势叠加原理

13.4 电势梯度

13.5 点电荷在外电场中的电势能

13.6 电荷系的静电能

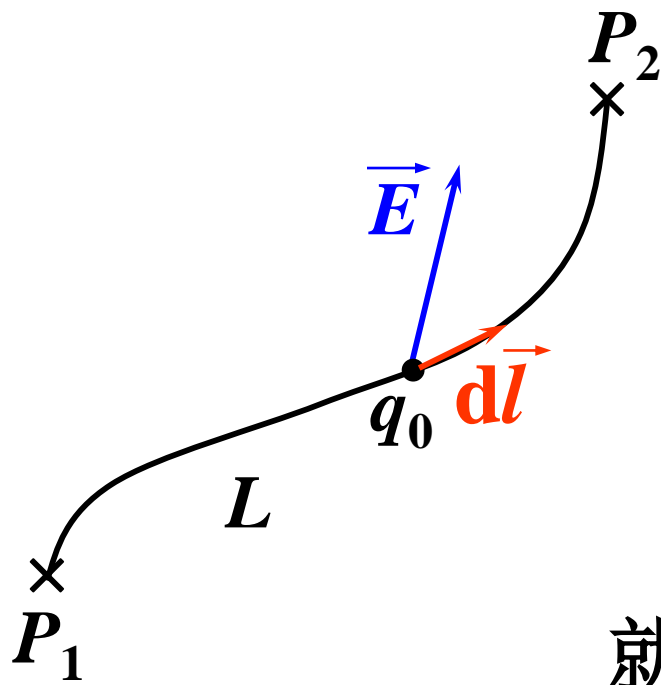
13.7 静电场的能量

13.1 静电场的环路定理

(circuital theorem of electrostatic field)

一. 静电力做功的特点

移动 试探电荷 q_0 ，
电场力做功：



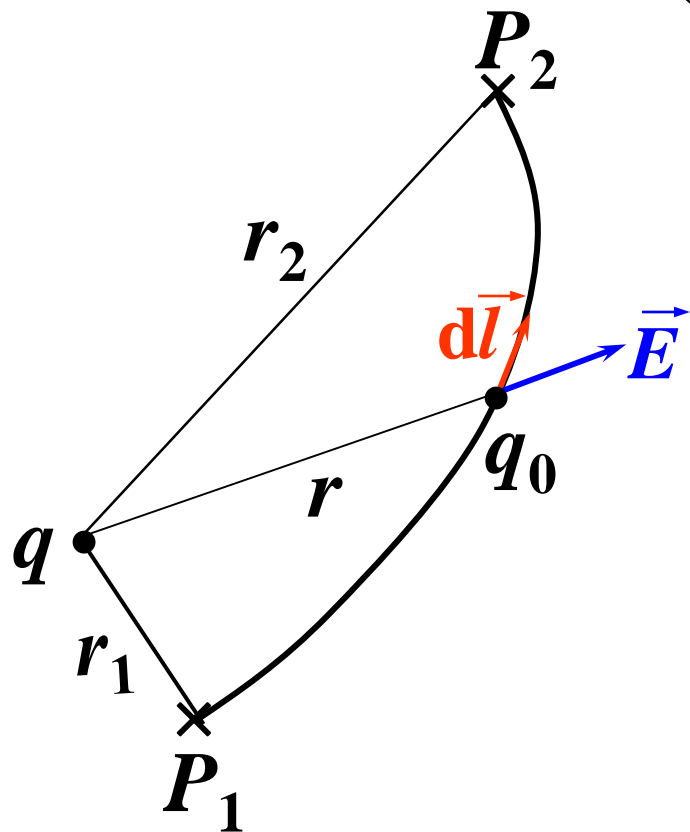
$$A_{12} = \int_{(P_1)}^{(P_2)} q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} = q_0 \int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

要搞清静电力做功的规律，

就要研究 $\int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$ 的特点：

● 对点电荷:

$$\int_{\substack{(P_1) \\ (L)}}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{\substack{(P_1) \\ (L)}}^{(P_2)} \frac{q \vec{e}_r \cdot d\vec{l}}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

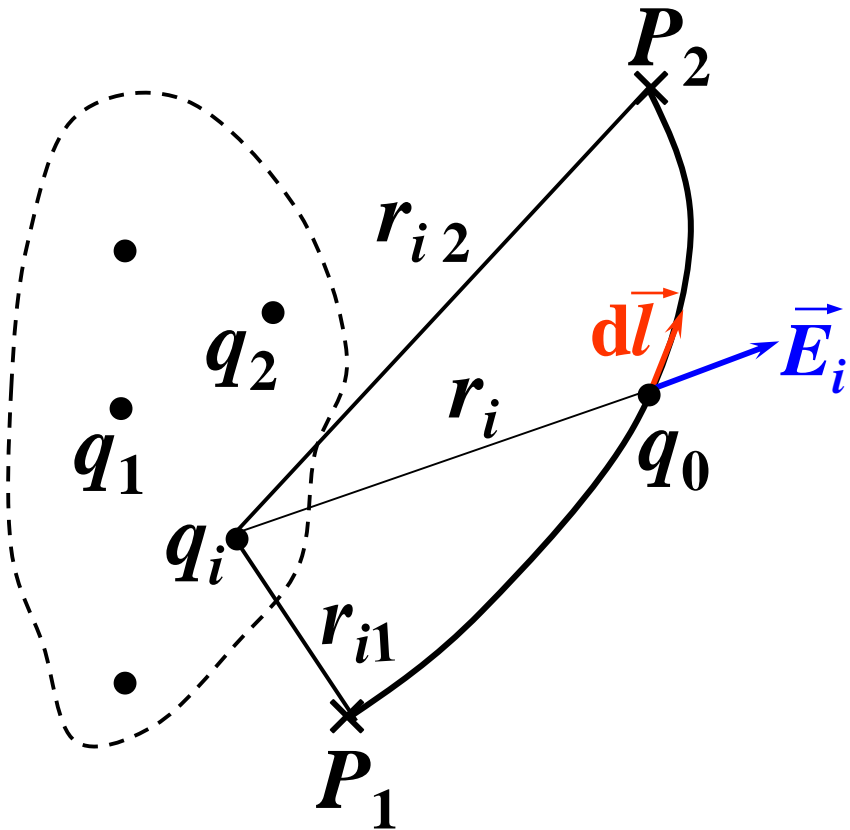


$$\begin{aligned} &= \int_{r_1}^{r_2} \frac{q dr}{4\pi\epsilon_0 r^2} \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) \end{aligned}$$

$d\vec{l} = d\vec{r}$

——只与 P_1 、 P_2 位置有关，
而与 L 无关。

● 对点电荷系：

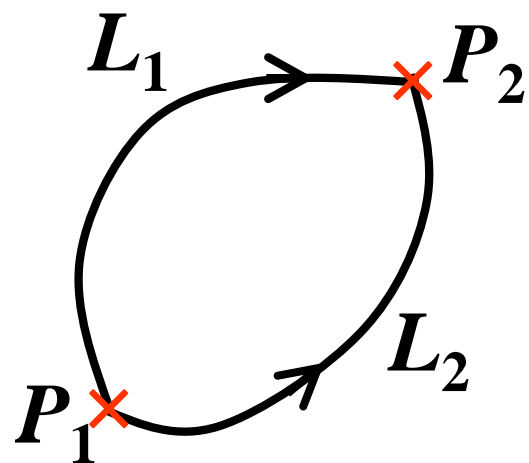


$$\begin{aligned} & \int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l} \\ &= \int_{(P_1)}^{(P_2)} \left(\sum_i \vec{E}_i \right) \cdot d\vec{l} \\ &= \sum_i \int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E}_i \cdot d\vec{l} \\ &= \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_{i1}} - \frac{1}{r_{i2}} \right) \end{aligned}$$

——只与 P_1 、 P_2 位置有关，而与 L 无关。

- 对任意电荷系： $\int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$ 也应与 L 无关。

二. 环路定理 (circuital theorem)



$$\int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{(L_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$= - \int_{(L_2)}^{(P_1)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$\therefore \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \quad \text{— 静电场环路定理的积分形式}$$

$\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l}$ 称为静电场的环量(环流)
(circulation)

利用斯托克斯定理

$$\oint_L \vec{A} \cdot d\vec{l} = \int_S (\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{S}$$

S是以闭合回路L为周界的任一曲面

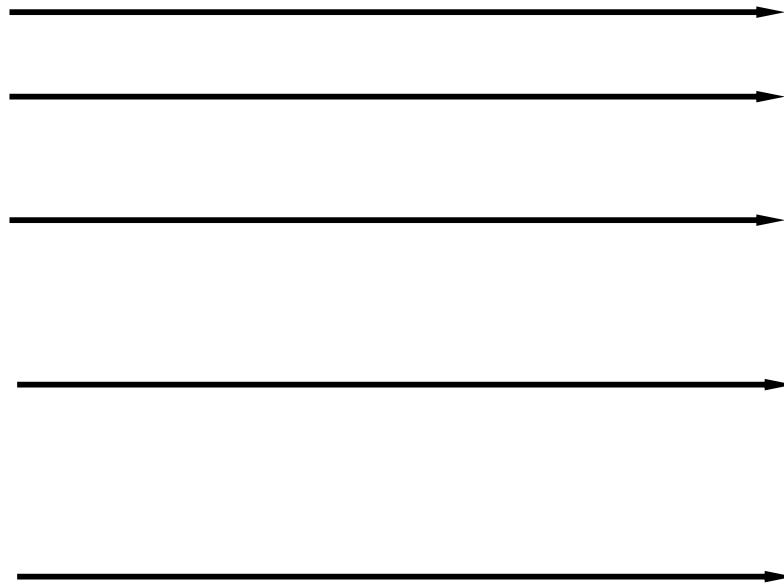
$$\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_S (\nabla \times \vec{E}) \cdot d\vec{S} = 0$$

对于任意取的回路L和曲面S,上式均成立,故必有

$$\nabla \times \vec{E} = 0 \quad \text{—— 静电场环路定理的微分形式}$$

静电场的环路定理说明静电场为保守场，
静电场的电场线不能闭合。

思考 电场线平行但不均匀分布是否可能？



静电场的 \vec{E} 线？

13.2 电势差、电势

一. 电势差 (electric potential difference)

由 $\int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$ 与路径无关,可引入电势差的概念。

定义 P_1 对 P_2 的电势差: $\varphi_1 - \varphi_2 = U_{12} = \int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$

U_{12} 为移动单位正电荷由 $P_1 \rightarrow P_2$ 电场力作的功。

二. 电势 (electric potential)

设 P_0 为电势参考点, 即 $\varphi_0 = 0$,

则任一点 P_1 处电势为: $\varphi_1 = U_{10} = \int_{(P_1)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$

$$\therefore \varphi_1 - \varphi_2 = \int_{(P_1)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l} - \int_{(P_2)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{(P_1)}^{(P_2)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = U_{12}$$

这说明 P_0 点的不同选择, 不影响电势差。

P_0 选择有任意性，习惯上如下选取电势零点：

理论中：对有限电荷分布，选 $\varphi_{\infty} = 0$ 。

对无限大电荷分布，选有限区域中的某适当点为电势零点。

实际中：选大地或机壳、公共线为电势零点。

单位：伏（特），V或J/C



伏特

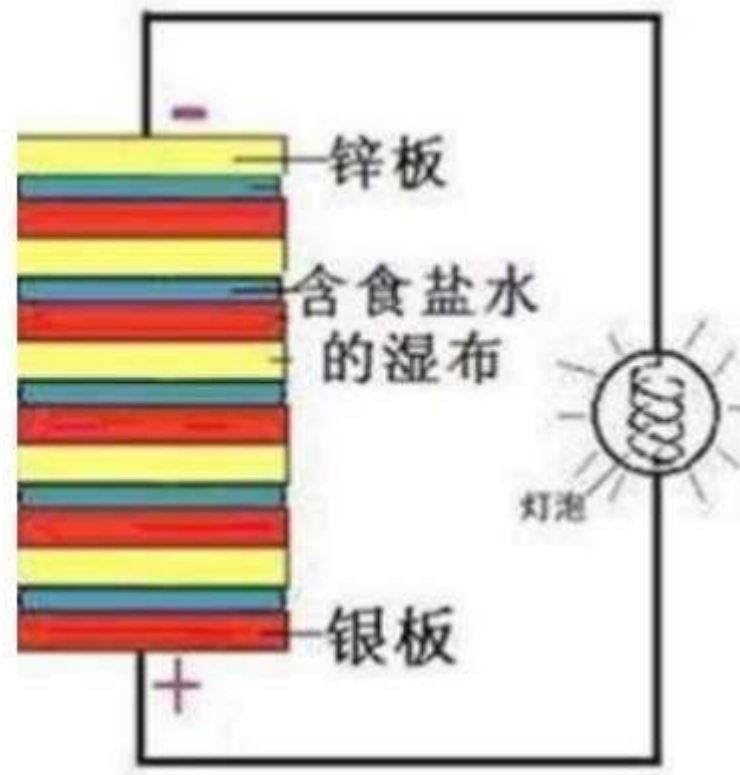
(Count Alessandro Giuseppe Antonio
Anastasio Volta)

(1745~1827)

意大利物理学家



伏特亲手制作的电堆



伏特电堆原理图



伏特为拿破仑演示伏特电堆

利用电势定义

$$\varphi = \int_{(P)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

可以求得如下结果：

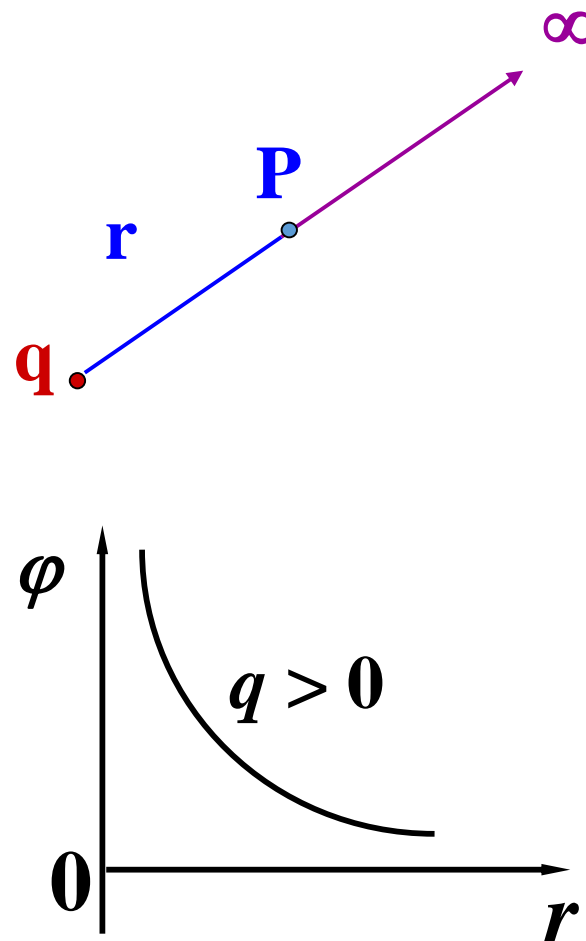
1) 点电荷

$$\varphi = \int_{(P)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$= \int_r^{\infty} E dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_r^{\infty} \frac{dr}{r^2}$$

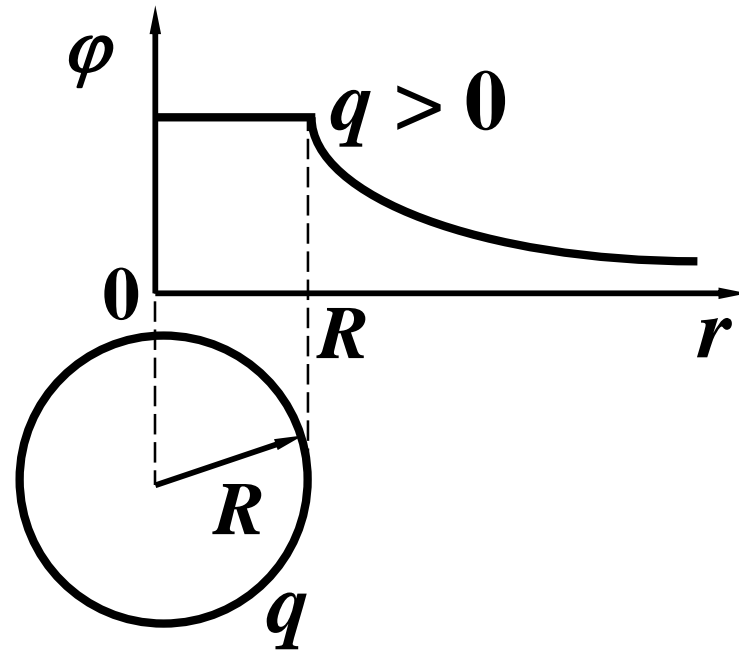
$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$$

$$\varphi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \propto \frac{1}{r}, \quad \varphi_{\infty} = 0$$



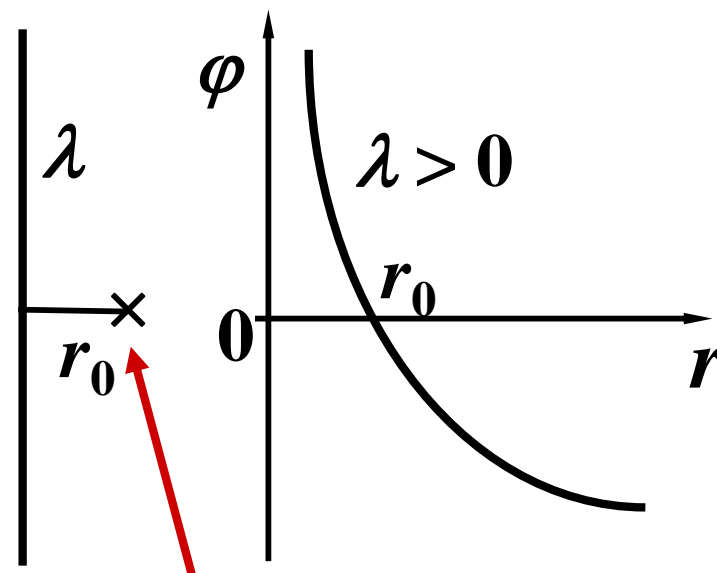
2) 均匀带电球壳

$$\varphi = \begin{cases} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} & (\text{壳内}) \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} & (\text{壳外}) \end{cases}$$



3) 无限长均匀带电直线

$$\varphi = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r_0}{r}$$



电势零点

13.3 电势叠加原理

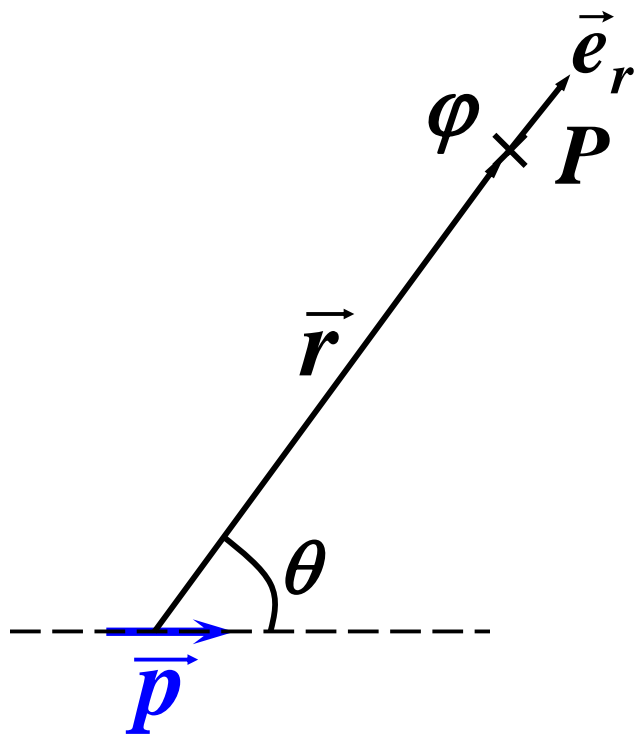
由 $\varphi = \int_{(P)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$ 及 $\vec{E} = \sum \vec{E}_i$, 得:

$$\varphi = \int_{(P)}^{(P_0)} \left(\sum_i \vec{E}_i \right) \cdot d\vec{l} = \sum_i \int_{(P)}^{(P_0)} \vec{E}_i \cdot d\vec{l} = \sum_i \varphi_i$$

注意: 电势零点 P_0 必须是共同的。

- 对点电荷系: $\varphi = \sum \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r_i}$, $\varphi_\infty = 0$
- 对连续电荷分布: $\varphi = \int_q \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r}$, $\varphi_\infty = 0$

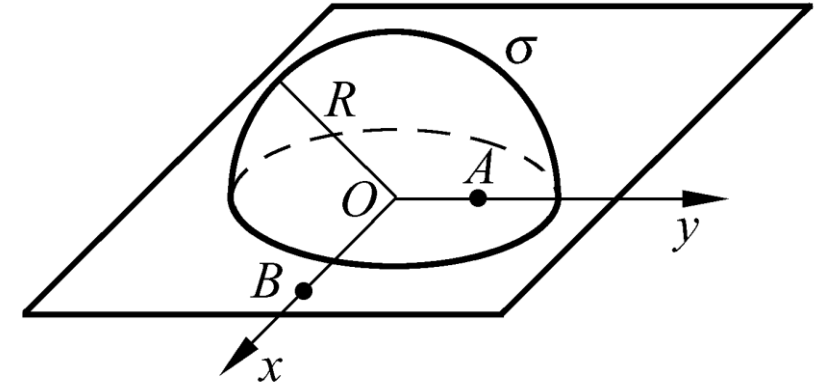
教材给出了电偶极子的电势：



$$\varphi = \frac{p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$$= \frac{\vec{p} \cdot \vec{e}_r}{4\pi\epsilon_0 r^2} \propto \frac{1}{r^2}$$

例13.1 如图所示，在 xy 平面上倒扣着半径为 R 的半球面，半球面上电荷均匀分布，电荷面密度为 σ ， A 点的坐标为 $(0, R/2)$ ， B 点的坐标为 $(3R/2, 0)$ ，求 A 、 B 间的电势差。



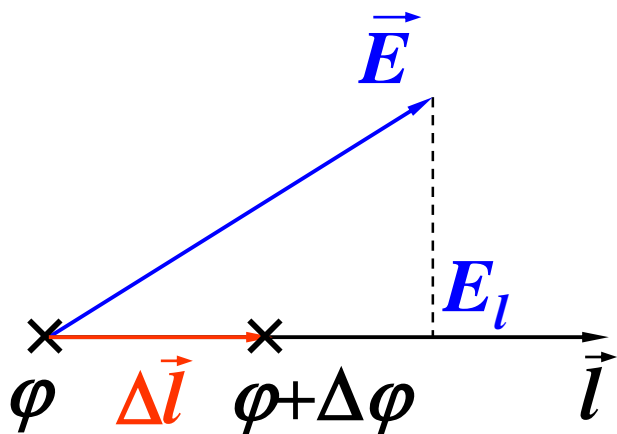
解： 假设把半球面扩展为电荷面密度 σ 相同的完整球面，此时 A 、 B 两点的电势分别为

$$\varphi_A = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} = \frac{\sigma R}{\epsilon_0} \quad \varphi_B = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} = \frac{2\sigma R}{3\epsilon_0}$$

按**电势叠加**原理，半球面在 A 、 B 两点的电势等于完整球面电势的一半。因此，半球面在 A 、 B 两点的电势差为

$$\varphi_{AB} = \frac{1}{2}(\varphi_A - \varphi_B) = \frac{\sigma R}{6\epsilon_0}$$

13.4 电势梯度 (electric potential gradient)

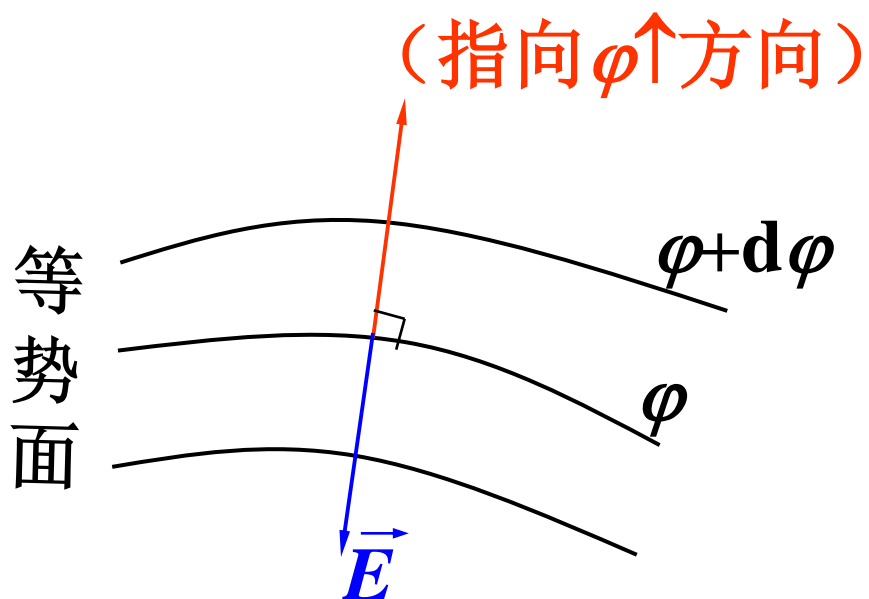


场强与电势的微分关系:

$$\vec{E} \cdot \Delta \vec{l} = -\Delta \varphi$$

$$E_l \cdot \Delta l = -\Delta \varphi$$

$$E_l = -\frac{\partial \varphi}{\partial l} \quad \text{—— } \varphi \text{ 的} \\ \text{方向导数}$$



$$E_n = -\frac{\partial \varphi}{\partial n}$$

$$\vec{E} = E_n \vec{n} = -\frac{\partial \varphi}{\partial n} \vec{n}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial l} = \lim_{\Delta l \rightarrow 0} \frac{\Delta \varphi}{\Delta l}$$

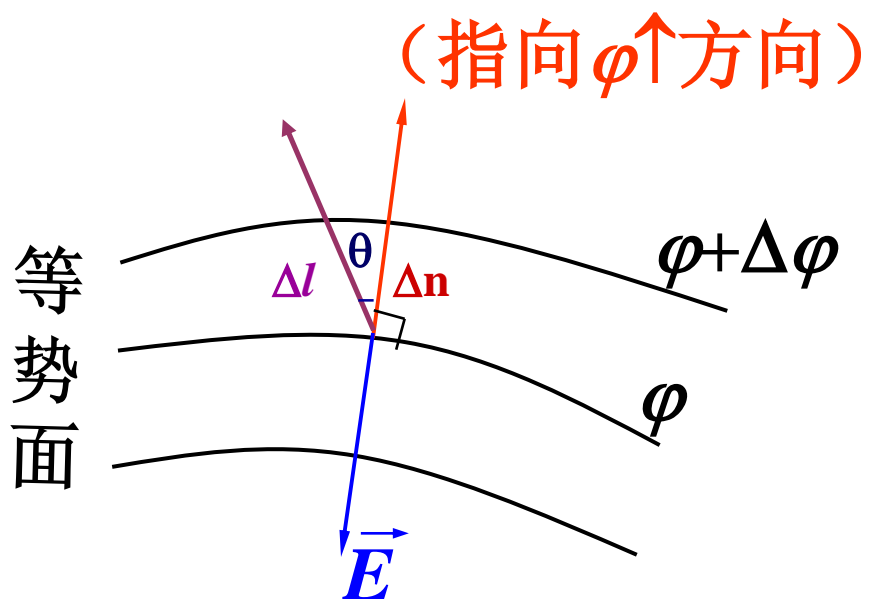
$$\Delta n = \Delta l \cdot \cos \theta$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial n} = \frac{\partial \varphi}{\partial l} \cdot \frac{1}{\cos \theta}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial n} = \lim_{\Delta n \rightarrow 0} \frac{\Delta \varphi}{\Delta n}$$

$$\frac{\Delta \varphi}{\Delta n} = \frac{\Delta \varphi}{\Delta l \cdot \cos \theta}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial l} = \frac{\partial \varphi}{\partial n} \cdot \cos \theta$$



φ 沿 \vec{n} 方向的微商最大, 其余方向的微商等于它乘以 $\cos\theta$ 。这正是一个矢量的投影和它的绝对值的关系。所以我们可以定义一个矢量, 它沿着 \vec{n} 方向, 大小等于 $\partial\varphi/\partial n$, 这个矢量叫做 φ 的**梯度**。

数学上，若某一标量函数对某一方向有最大变化率（方向导数最大），则定义此方向上的导数为该标量函数的**梯度**（**gradient**）。

电势梯度： $\text{grad } \varphi = \frac{\partial \varphi}{\partial n} \vec{n}$

$$\vec{E} = -\text{grad } \varphi \equiv -\nabla \varphi$$

标量场的梯度

场是描写时空点的函数，由每一点上的一个单纯数值就能完全确定的物理量就是标量场。它在空间各点的数值是空间位置的函数 $\varphi(x, y, z)$ 。电磁学中的电(位)势就是一种标量场。标量场中数值相同的点构成等(势)值面。

在标量场中，从某点 P 出发经过 $d\mathbf{l}$ 之后， φ 的变化

$$d\varphi = \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx + \frac{\partial \varphi}{\partial y} dy + \frac{\partial \varphi}{\partial z} dz$$

因 $d\mathbf{l} = dx \hat{i} + dy \hat{j} + dz \hat{k}$ 。若令 $A = \frac{\partial \varphi}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \hat{k}$,

则 $d\varphi$ 正是 A 与 $d\mathbf{l}$ 的点积，矢量 A 称作标量场 φ 的梯度，

其分量是 φ 随坐标轴上距离的变化率，常记作 $A = \text{grad } \varphi = \nabla \varphi$ 。

在直角坐标系内
$$\nabla\varphi = \mathbf{A} = \frac{\partial\varphi}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial\varphi}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial\varphi}{\partial z} \hat{k}$$

标量场的梯度是个矢量场，算符 ∇ 是带有单位矢量的微分算符，只有作用右方函数时才有意义。在直角坐标系中

$$\nabla = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

$$d\varphi = \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l} = \nabla\varphi \cdot d\mathbf{l} = |\nabla\varphi| |d\mathbf{l}| \cos\theta$$

当 $d\mathbf{l}$ 沿 $\nabla\varphi$ 方向时， $\theta=0$ ，此时 $d\varphi$ 最大，因此 $\nabla\varphi$ 的数值和方向是 φ 在空间最大变化率的数值和方向，并指向函数 φ 增大的方向，亦即是等值面的法线方向，若以 \hat{n} 表示法线单位矢量， φ 的梯度又可写成

$$\nabla\varphi = \text{grad}\varphi = \hat{n} \frac{\partial\varphi}{\partial n}$$

直角坐标系:

$$\nabla = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\text{grad } \varphi = \nabla \varphi = \vec{i} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial \varphi}{\partial z}$$

柱坐标系:

$$\nabla = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z}$$

球坐标系:

$$\nabla = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

δ 函数

有时电荷不是连续分布，而是离散分布的点电荷，

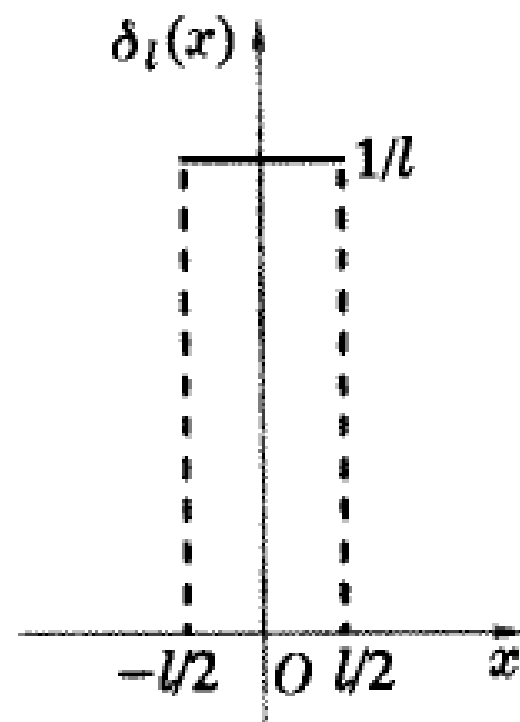
可用一个特殊的密度函数来描述： $\rho(\vec{r}) = \sum_{i=1}^n q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i')$

δ 函数是狄拉克于1926年引进的。

作为 δ 函数的物理背景，先讨论点源、例如点电荷的密度分布函数的数学表示。为简单起见，先讨论一维情形。

如图，设在无穷直线上 $-l/2 < x < l/2$ 区间内有均匀的电荷分布，总电量为 1 个单位，在区间外无电荷，则电荷密度函数为

$$\delta_l(x) = \begin{cases} 0, & x < -l/2; \\ 1/l, & -l/2 < x < l/2; \\ 0, & x > l/2. \end{cases}$$



对于在 $-l/2 < x < l/2$ 内连续的任意函数 $f(x)$ ，根据中值定理，有

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) \delta_l(x) dx = f(\theta l), \quad -1/2 \leq \theta \leq 1/2.$$

实际上，积分限不一定是 $\pm\infty$ 。只要 $a < -l/2$, $b > l/2$ ，就有

$$\int_a^b f(x) \delta(x) dx = f(\theta l), \quad -1/2 \leq \theta \leq 1/2.$$

作为极限情形，当 $l \rightarrow 0$ 时，就得到点电荷的密度函数，记为

$$\delta(x) = \lim_{l \rightarrow 0} \delta_l(x) = \begin{cases} 0, & x < 0; \\ \infty, & x = 0; \\ 0, & x > 0. \end{cases}$$

而且，对于任意一个在 $x = 0$ 点连续的函数 $f(x)$ ，有

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) \delta(x) dx = f(0)$$

这里的积分限也不一定是 $\pm\infty$ 。只要 $a < 0, b > 0$ ，就有

$$\int_a^b f(x) \delta(x) dx = f(0)$$

这样定义的函数，并不是通常意义下的函数：它并没有给出函数与自变量之间的对应关系，或者说，它给出的对应关系

$$\delta(x) = \begin{cases} 0, & x \neq 0, \\ \infty, & x = 0 \end{cases}$$

在通常意义下是没有意义的.

它所给出的“函数值”只是在积分运算中才有意义.

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)\delta(x)dx = f(0), \quad \text{特别是} \quad \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x)dx = 1.$$

而且，这个积分应该理解为

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)\delta(x)dx = \lim_{l \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} f(x)\delta_l(x)dx$$

现在把 δ 函数推广到二维或三维的情形. 显然, 如果在平面上 (x_0, y_0) 点处有一个单位点电荷, 它的密度分布函数就是 $\delta(x - x_0)\delta(y - y_0)$. 同样, 在三维空间 (x_0, y_0, z_0) 处有一个单位点电荷, 它的密度分布函数就是 $\delta(x - x_0)\delta(y - y_0)\delta(z - z_0)$.

例13.2 证明 $\nabla^2 \frac{1}{r} = -4\pi \delta(\mathbf{r})$

其中 $\nabla^2 \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$, 称为拉普拉斯算符,

$$r \equiv |\mathbf{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \quad \delta(\mathbf{r}) = \delta(x)\delta(y)\delta(z).$$

证 正像前面指出的, 凡是涉及 δ 函数的等式都应该从积分意义下去理解, 这意味着本题即应该去证明

$$\iiint_V \nabla^2 \frac{1}{r} dx dy dz = \begin{cases} 0, & \text{当 } \mathbf{r} = 0 \notin V; \\ -4\pi, & \text{当 } \mathbf{r} = 0 \in V. \end{cases}$$

当 $r \neq 0$ 时, 直接微商可得

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2}{\partial x^2} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} &= \frac{3x^2 - (x^2 + y^2 + z^2)}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}}, \\ \frac{\partial^2}{\partial y^2} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} &= \frac{3y^2 - (x^2 + y^2 + z^2)}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}}, \\ \frac{\partial^2}{\partial z^2} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} &= \frac{3z^2 - (x^2 + y^2 + z^2)}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}}.\end{aligned}$$

三式相加, 即得

$$\nabla^2 \frac{1}{r} = 0, \quad r \neq 0.$$

这样就证得: 当积分体积 V 内不包含原点 $r = 0$ 时, 积分恒为 0.

当积分体积 V 内包含原点 $r = 0$ 时, 由于函数 $1/r$ 在 $r = 0$ 点不可导,

上面的结果不成立. 这时不妨将 V 就取为整个 (三维) 空间. 可以得到

$$\begin{aligned}\iiint \nabla^2 \frac{1}{r} dx dy dz &= \lim_{a \rightarrow 0} \iiint \nabla^2 \frac{1}{\sqrt{r^2 + a^2}} dx dy dz \\ &= - \lim_{a \rightarrow 0} \iiint \frac{3a^2}{(r^2 + a^2)^{5/2}} r^2 dr \sin \theta d\theta d\phi \\ &= -12\pi \lim_{a \rightarrow 0} \int_0^\infty \frac{a^2}{(r^2 + a^2)^{5/2}} r^2 dr,\end{aligned}$$

令 $r = a \tan \theta$, 即可证明上面的积分与 a 无关, 且

$$\begin{aligned}\iiint \nabla^2 \frac{1}{r} dx dy dz &= -12\pi \int_0^{\pi/2} \frac{\tan^2 \theta}{(1 + \tan^2 \theta)^{3/2}} d\theta = -12\pi \int_0^{\pi/2} \sin^2 \theta \cos \theta d\theta \\ &= -12\pi \cdot \frac{1}{3} \sin^3 \theta \Big|_0^{\pi/2} = -4\pi.\end{aligned}$$

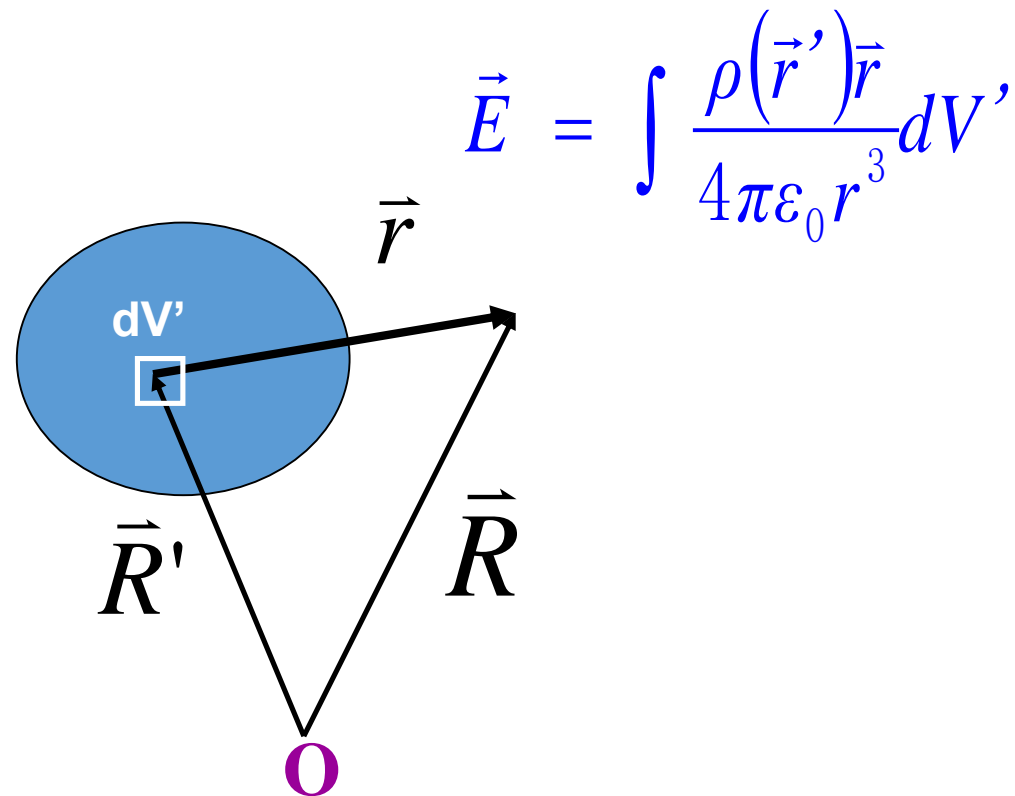
▽算符运算的常用公式

$$\vec{R} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

$$\vec{R}' = x'\vec{i} + y'\vec{j} + z'\vec{k}$$

$$\vec{r} = \vec{R} - \vec{R}'$$

$$r = \sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}$$



场点劈形算符

$$\nabla = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

源点劈形算符

$$\nabla' = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x'} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y'} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z'}$$

有时电荷不是连续分布，而是**离散分布的点电荷**，

可用 δ 函数来描述其电荷密度：

$$\rho(\vec{r}) = \sum_{i=1}^n q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i')$$

$$\delta(\vec{r}) = \begin{cases} 0, & \vec{r} \neq 0 \\ \infty, & \vec{r} = 0 \end{cases}$$

$$\int \delta(\vec{r}) dV = 1$$

$$\int f(\vec{r}) \delta(\vec{r} - \vec{r}_0) dV = f(\vec{r}_0)$$

根据这三条性质，对只包含第*i*个点电荷的区域 ΔV_i 有

$$\int_{\Delta V_i} \rho(\vec{r}) dV = \int_{\Delta V_i} \sum_{i=1}^n q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i') dV = q_i$$

$$\nabla r = -\nabla' r = \frac{\vec{r}}{r}$$

$$\nabla \frac{1}{r} = -\nabla' \frac{1}{r} = -\frac{\vec{r}}{r^3}$$

$$\nabla \times \frac{\vec{r}}{r^3} = -\nabla' \times \frac{\vec{r}}{r^3} = 0$$

$$\nabla \cdot \frac{\vec{r}}{r^3} = -\nabla' \cdot \frac{\vec{r}}{r^3} = 4\pi\delta(\vec{r})$$

$$\nabla(\vec{a} \cdot \vec{r}) = \vec{a}$$

$$\nabla(u \cdot v) = u \nabla v + v \nabla u$$

$$\nabla \cdot (\varphi \vec{f}) = (\nabla \varphi) \cdot \vec{f} + \varphi \nabla \cdot \vec{f}$$

$$\nabla \times (\varphi \vec{f}) = (\nabla \varphi) \times \vec{f} + \varphi \nabla \times \vec{f}$$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{A}) = 0$$

$$\nabla \times (\nabla \times \vec{A}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A}$$

例13.3 由 $\vec{E} = \int \frac{\rho(\vec{R}')\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} dV'$ 求静电场的散度和旋度。

解：

$$\nabla \cdot \vec{E} = \int \nabla \cdot \left[\frac{\rho(\vec{R}')\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \right] dV' = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \rho(\vec{R}') \nabla \cdot \frac{\vec{r}}{r^3} dV'$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \rho(\vec{R}') \cdot 4\pi\delta(\vec{R} - \vec{R}') dV' = \frac{\rho(\vec{R})}{\epsilon_0}$$

$$\nabla \times \vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \nabla \times \left[\frac{\rho(\vec{R}')\vec{r}}{r^3} \right] dV' = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \rho(\vec{R}') \nabla \times \frac{\vec{r}}{r^3} dV' = 0$$

由 $\vec{E} = -\nabla \phi$ 和 $\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$ 即得

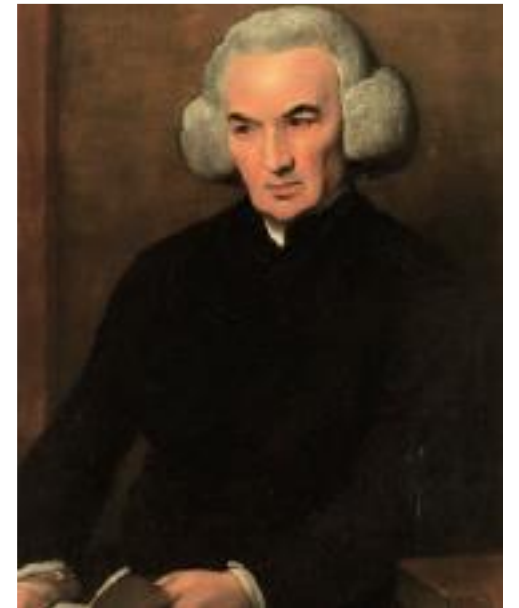
泊松方程 $\nabla^2 \phi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$

在没有电荷存在的空间，泊松方程化为

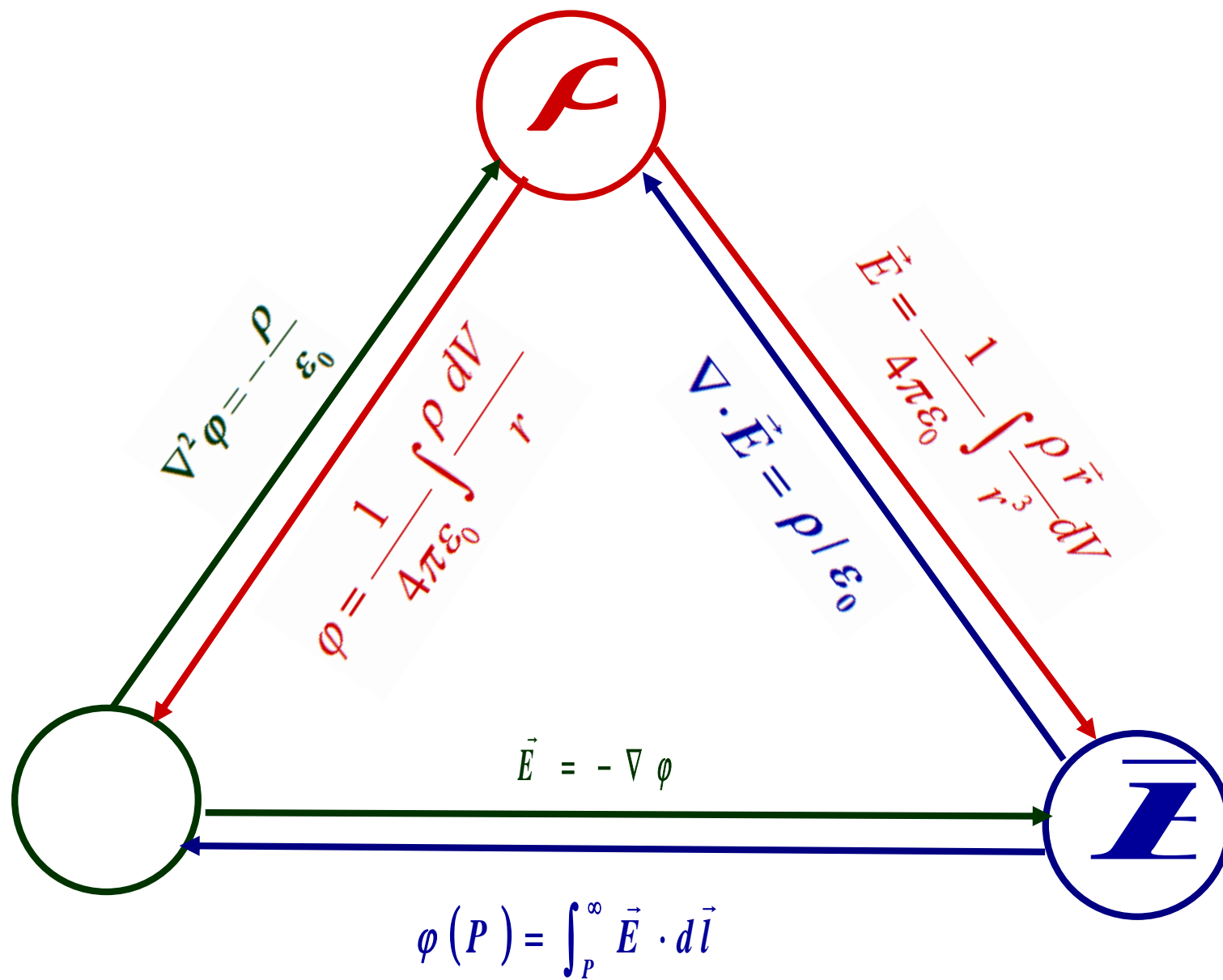
拉普拉斯方程 $\nabla^2 \phi = 0$



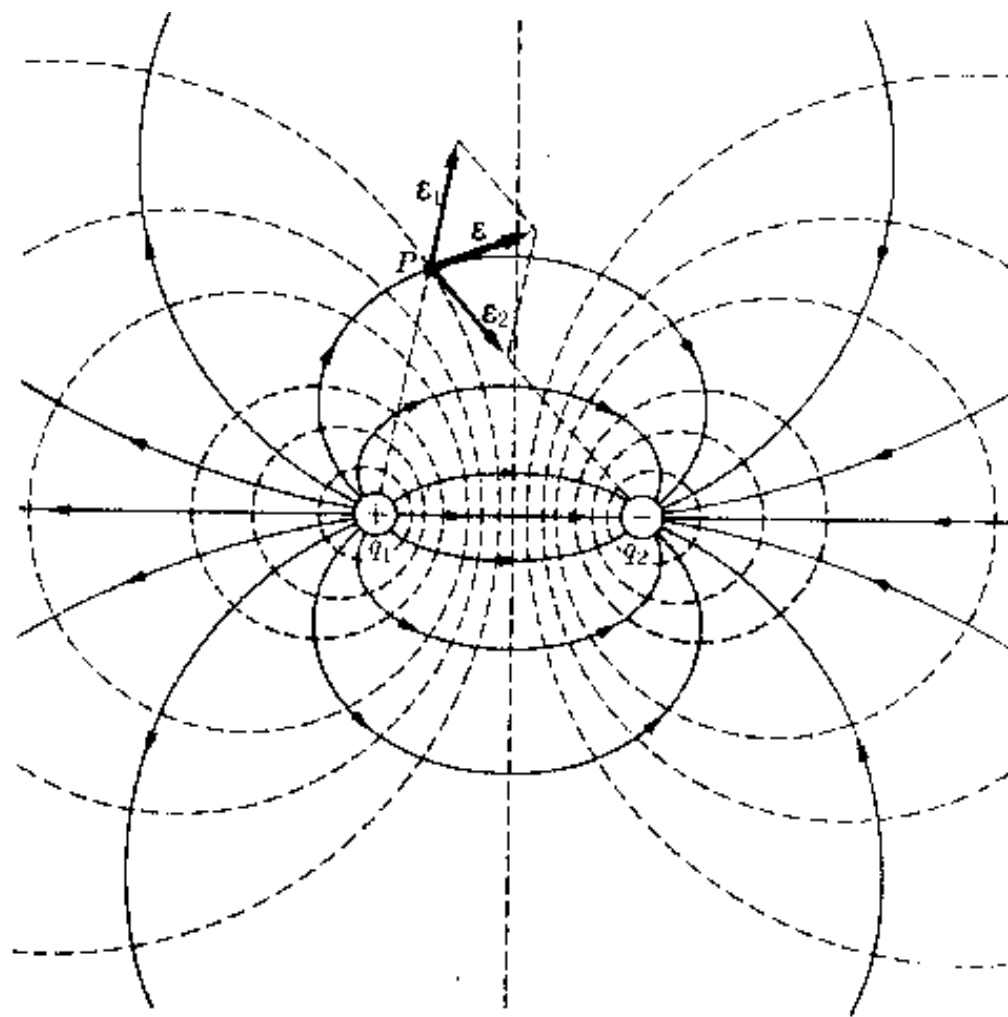
1781-1840



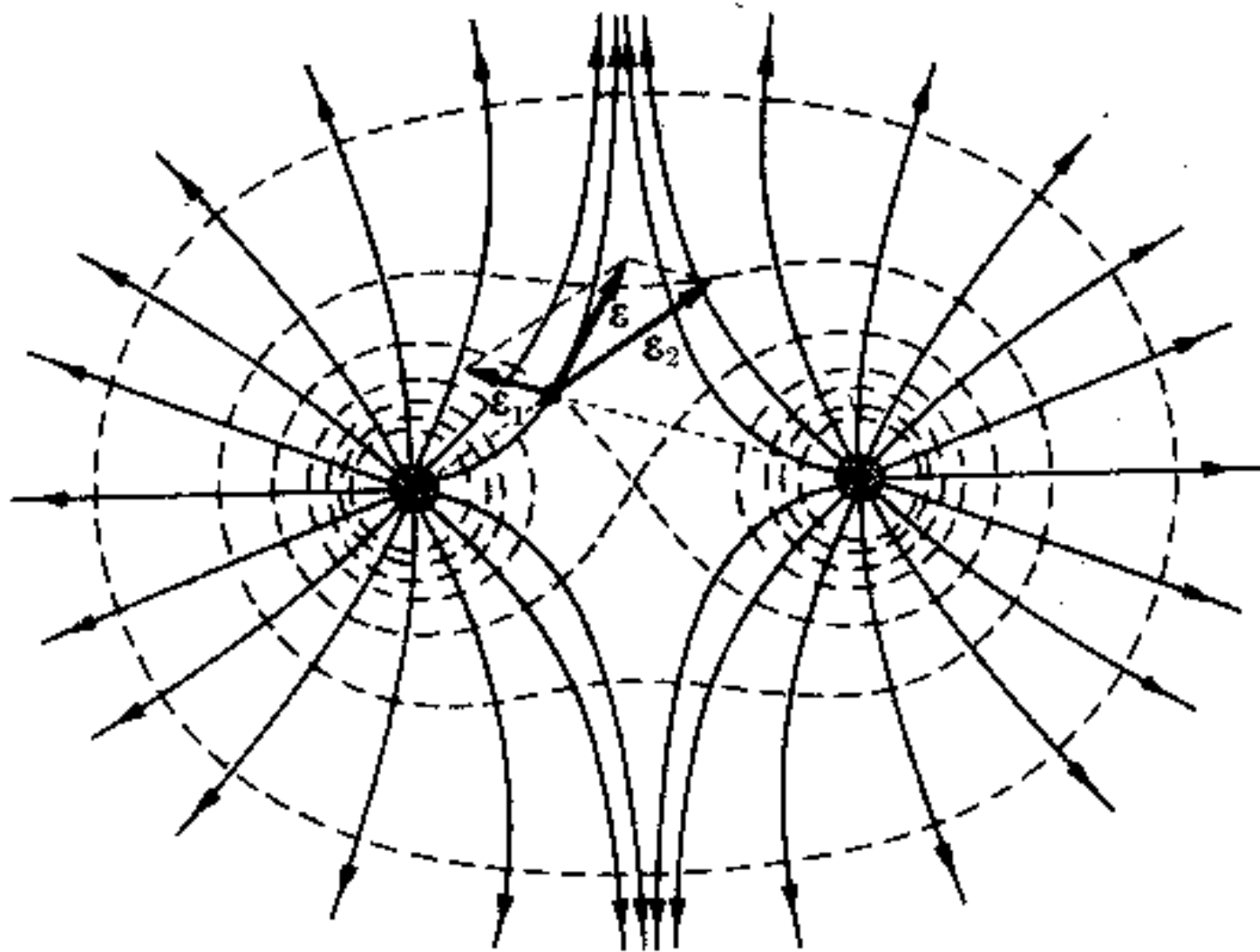
1749-1827



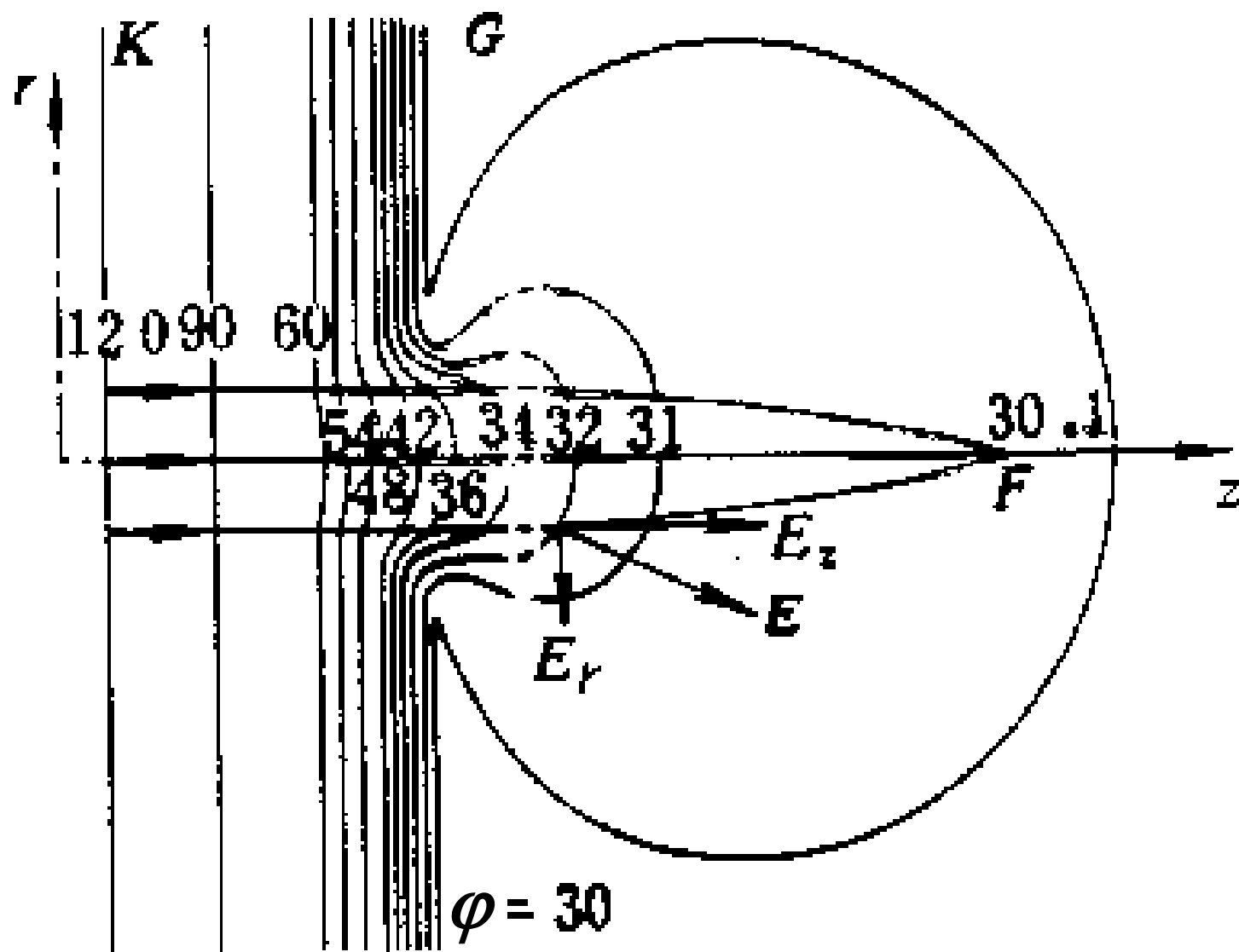
▲ 某些等势面：



电偶极子的电场线和等势面



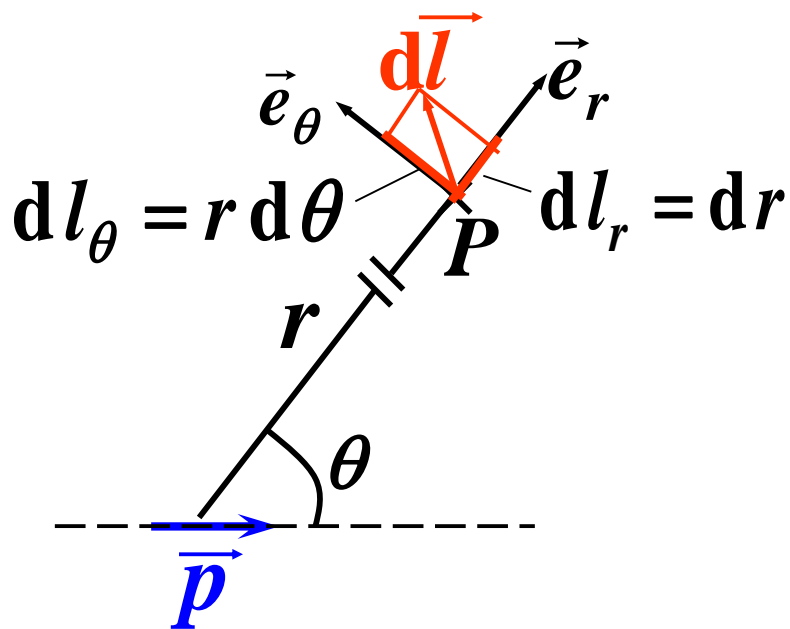
两个等量的正电荷的电场线和等势面



静电透镜的等势面

例13.4 由偶极子的电势求场强:

$$\varphi(\theta, r) = \frac{p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$



解: 方法一

$$\nabla = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \vec{e}_\phi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi}$$

$$E_r = -\frac{\partial \varphi}{\partial r} = \frac{2p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^3} = E_{//}$$

$$E_\theta = -\frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} = \frac{p \sin \theta}{4\pi\epsilon_0 r^3} = E_\perp$$

$$E_\phi = \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial \varphi}{\partial \phi} = 0$$

方法二: 用直角坐标系
求解, 参考书中例题。

方法三：直接进行算符运算。

$$\nabla (u v) = u \nabla v + v \nabla u \qquad \nabla (\vec{a} \cdot \vec{r}) = \vec{a}$$

$$\varphi = \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

$$\vec{E} = -\nabla \varphi = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \nabla \left[\frac{1}{r^3} \cdot (\vec{p} \cdot \vec{r}) \right] = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{1}{r^3} \nabla (\vec{p} \cdot \vec{r}) + (\vec{p} \cdot \vec{r}) \nabla \frac{1}{r^3} \right]$$

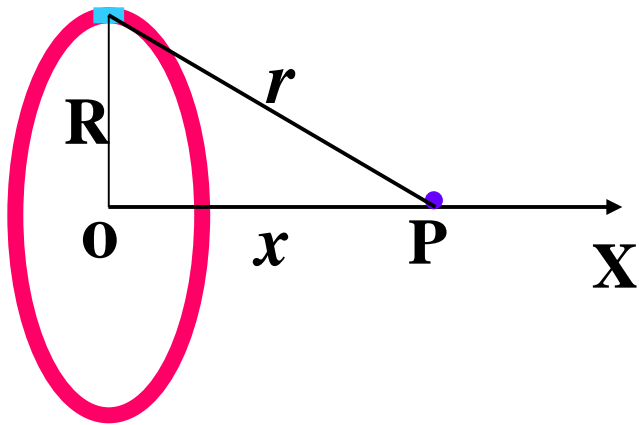
$$= -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{\vec{p}}{r^3} - \frac{3\vec{e}_r}{r^4} (\vec{p} \cdot \vec{r}) \right] = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} \left[3(\vec{p} \cdot \vec{e}_r) \vec{e}_r - \vec{p} \right]$$

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} \left[3(\vec{p} \cdot \vec{e}_r) \vec{e}_r - \vec{p} \right]$$

请与第12章课件(12a-25)比较。

例13.5 一个均匀带电圆环, 半径为 R , 电量为 Q 。
求其轴线上任意一点的场强。

解: 根据点电荷电势叠加, P 点的电势



$$\begin{aligned}\varphi &= \int_q \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r} \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 \sqrt{R^2 + x^2}}\end{aligned}$$

P 点的电场: $\therefore \frac{\partial \varphi}{\partial y} = 0 \quad \frac{\partial \varphi}{\partial z} = 0$

$$\therefore E_P = E_x = -\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{Qx}{4\pi\epsilon_0 (R^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}}$$

方向沿 X 轴正向

注：

1° $\vec{E} = -\nabla \varphi$ 即： \mathbf{E} 取决于 φ 在该点的空间变化率
而与该点 φ 值的大小无关。

2° 电场强度的又一单位： $\text{V/m} = \text{N/C}$

3° 求电场强度的三种方法

点电荷电场叠加： $\vec{E} = \int \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r}$

用高斯定理求对称场： $\Phi_e = \oint \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{S \text{ 内}} q_i$

电势梯度法： $\vec{E} = -\nabla \varphi$

例13.6 证明**Green互易定理**：设 $\varphi_\infty=0$ ，

给定 ρ_1 、 ρ_2 分布，它们**单独**存在时激发的场和势分别为 \vec{E}_1 、 φ_1 和 \vec{E}_2 、 φ_2 ，则

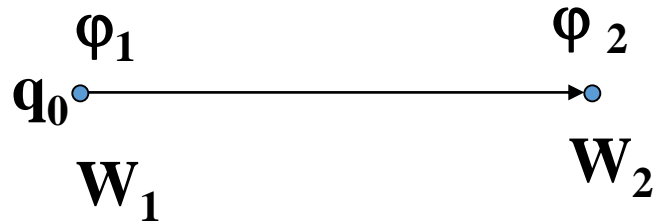
$$\int \rho_1 \varphi_2 \, dV = \int \rho_2 \varphi_1 \, dV$$

证： $\nabla \cdot (\varphi \vec{E}) = \nabla \varphi \cdot \vec{E} + \varphi \nabla \cdot \vec{E}$

$$\varphi \nabla \cdot \vec{E} = \nabla \cdot (\varphi \vec{E}) - \nabla \varphi \cdot \vec{E} \qquad \rho_1 = \varepsilon_0 \nabla \cdot \vec{E}_1$$

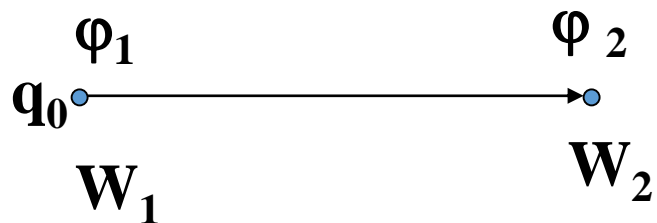
$$\begin{aligned} \int \rho_1 \varphi_2 \, dV &= \varepsilon_0 \int \varphi_2 \nabla \cdot \vec{E}_1 = \varepsilon_0 \int \left[\nabla \cdot (\varphi_2 \vec{E}_1) - \nabla \varphi_2 \cdot \vec{E}_1 \right] dV \\ &= \varepsilon_0 \int \vec{E}_1 \cdot \vec{E}_2 \, dV \end{aligned}$$

13.5 点电荷在外电场中的静电势能



把电荷 q_0 从电场中的1点移到2点过程中，
电场力作的功为

$$\begin{aligned} A_{12} &= \int_1^2 q_0 \vec{E} \cdot d\vec{l} = q_0 \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{l} \\ &= q_0 (\varphi_1 - \varphi_2) = W_1 - W_2 = -\Delta W \end{aligned}$$



$$A_{12} = q_0 \int_{(1)}^{(2)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = q_0 (\varphi_1 - \varphi_2) = W_1 - W_2 = -\Delta W$$

- 1、点1和点2之间的电势差，等于将单位正电荷从点1移动到点2 电场力所做的功。
- 2、在静电场中电场力作功与路径无关。
- 3、电势的零点就是电势能的零点。
- 4、电荷 q_0 在该电场中的电势能为 $W = q_0 \varphi$

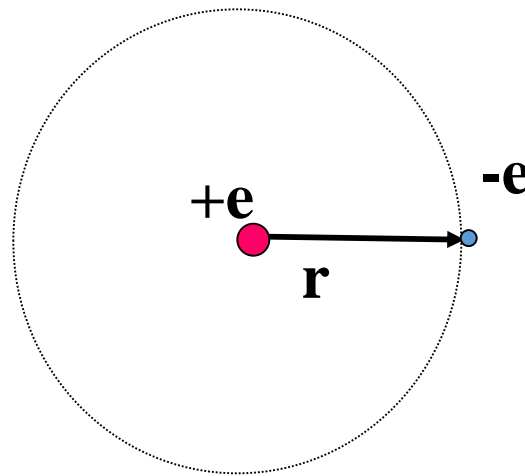
电势能与电势的关系为 $W=q_0\varphi$ (点对点)

5、电势能是属于电荷 q_0 和场源所共有的（正像重力势能是属于物体和地球所共有的一样）也叫相互作用能。

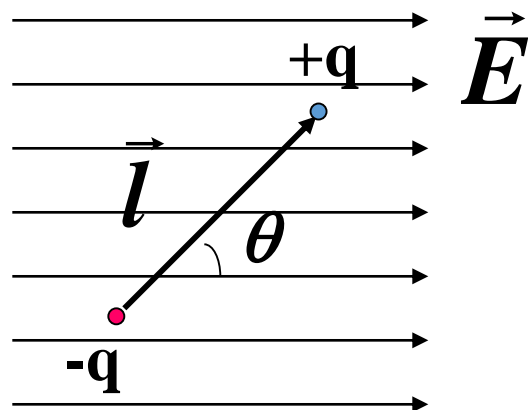
例13.7 求氢原子中的电子在原子核电场中的电势能。

解：

$$\begin{aligned} W &= (-e)\varphi = (-e)\frac{e}{4\pi\epsilon_0 r} \\ &= -\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r} \end{aligned}$$



例13.8 求一个电偶极子在均匀电场中的电势能。



解:

$$W = W_+ + W_- = q(\varphi_+ - \varphi_-)$$

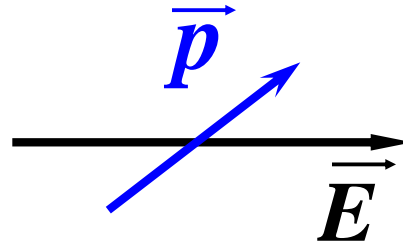
$$= q \int_{+q}^{-q} \vec{E} \cdot d\vec{l} = -q \int_{-q}^{+q} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$= -q \vec{E} \cdot \int_{-q}^{+q} d\vec{l} = -q \vec{E} \cdot \vec{l} = -\vec{p} \cdot \vec{E}$$

点电荷的电势能:

$$W = q\varphi$$

电偶极子的电势能:



$$W = -\vec{p} \cdot \vec{E}$$

$\vec{p} \parallel \vec{E}$ 时电势能最低。

电偶极子在均匀电场中所受的力矩

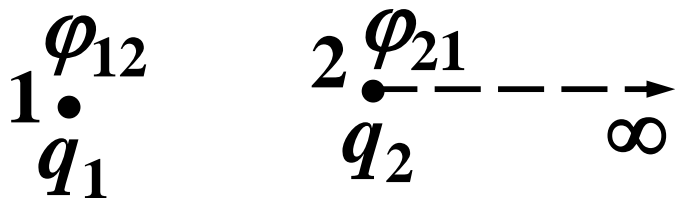
$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E}$$

13.6 电荷系的静电能

一.点电荷系的相互作用能（电势能）

相互作用能 $W_{\text{互}}$: 把各点电荷由现在的位置分散至相距无穷远的过程中，电场力作的功。

两个点电荷:



$$W_{\text{互}} = \int_{(2)}^{\infty} q_2 \vec{E}_1 \cdot d\vec{l} = q_2 \cdot \underline{\phi_{21}}$$

q_1 的电场在 q_2 处的电势

同理: $W_{\text{互}} = q_1 \cdot \phi_{12}$

写成对称形式: $W_{\text{互}} = \frac{1}{2} (q_1 \phi_{12} + q_2 \phi_{21})$

三个点电荷:

$$W_{\text{互}} = q_2(\varphi_{21} + \varphi_{23}) + q_3\varphi_{31}$$

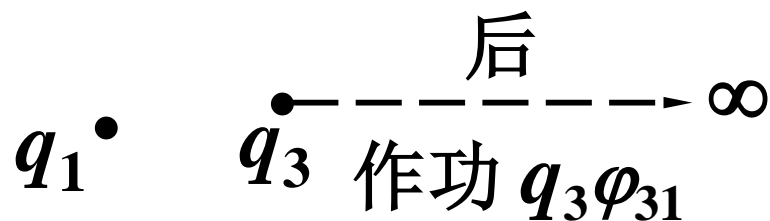
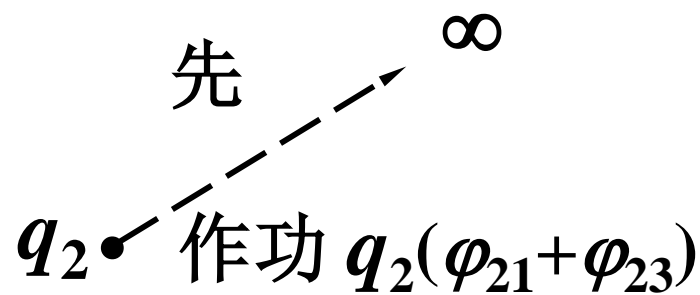
$$= \frac{1}{2}(q_2\varphi_{21} + q_1\varphi_{12}) +$$

$$+ \frac{1}{2}(q_2\varphi_{23} + q_3\varphi_{32}) +$$

$$+ \frac{1}{2}(q_3\varphi_{31} + q_1\varphi_{13})$$

$$= \frac{1}{2}q_1(\varphi_{12} + \varphi_{13}) + \frac{1}{2}q_2(\varphi_{21} + \varphi_{23}) +$$

$$+ \frac{1}{2}q_3(\varphi_{31} + \varphi_{32}) = \frac{1}{2}(q_1\varphi_1 + q_2\varphi_2 + q_3\varphi_3)$$



推广至一般点电荷系：

$$W_{\text{互}} = \frac{1}{2} \sum_i q_i \varphi_i$$

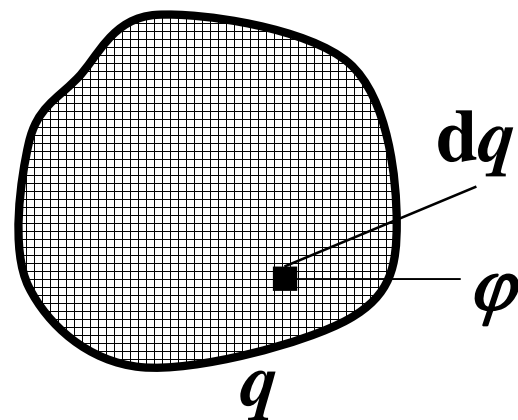
φ_i — 除 q_i 外, 其余点电荷在 q_i 所在处的电势。

二. 连续带电体的静电能（自能）

静电能 W : 把电荷无限分割, 并分散到相距无穷远时, 电场力作的功。

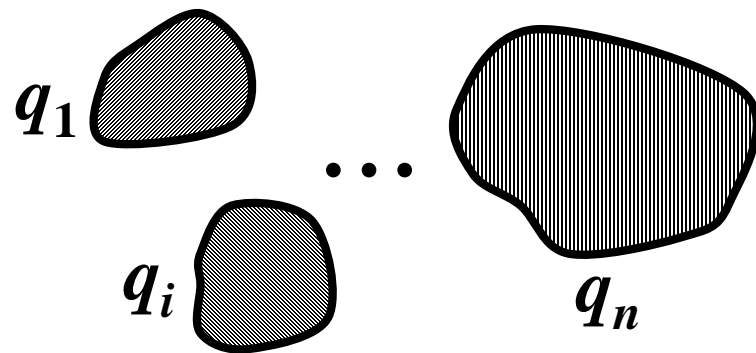
- 只有一个带电体:

$$W = W_{\text{自}} = \frac{1}{2} \int_q \varphi \, dq$$



点电荷的自能无限大, 所以是无意义的。

- 多个带电体:

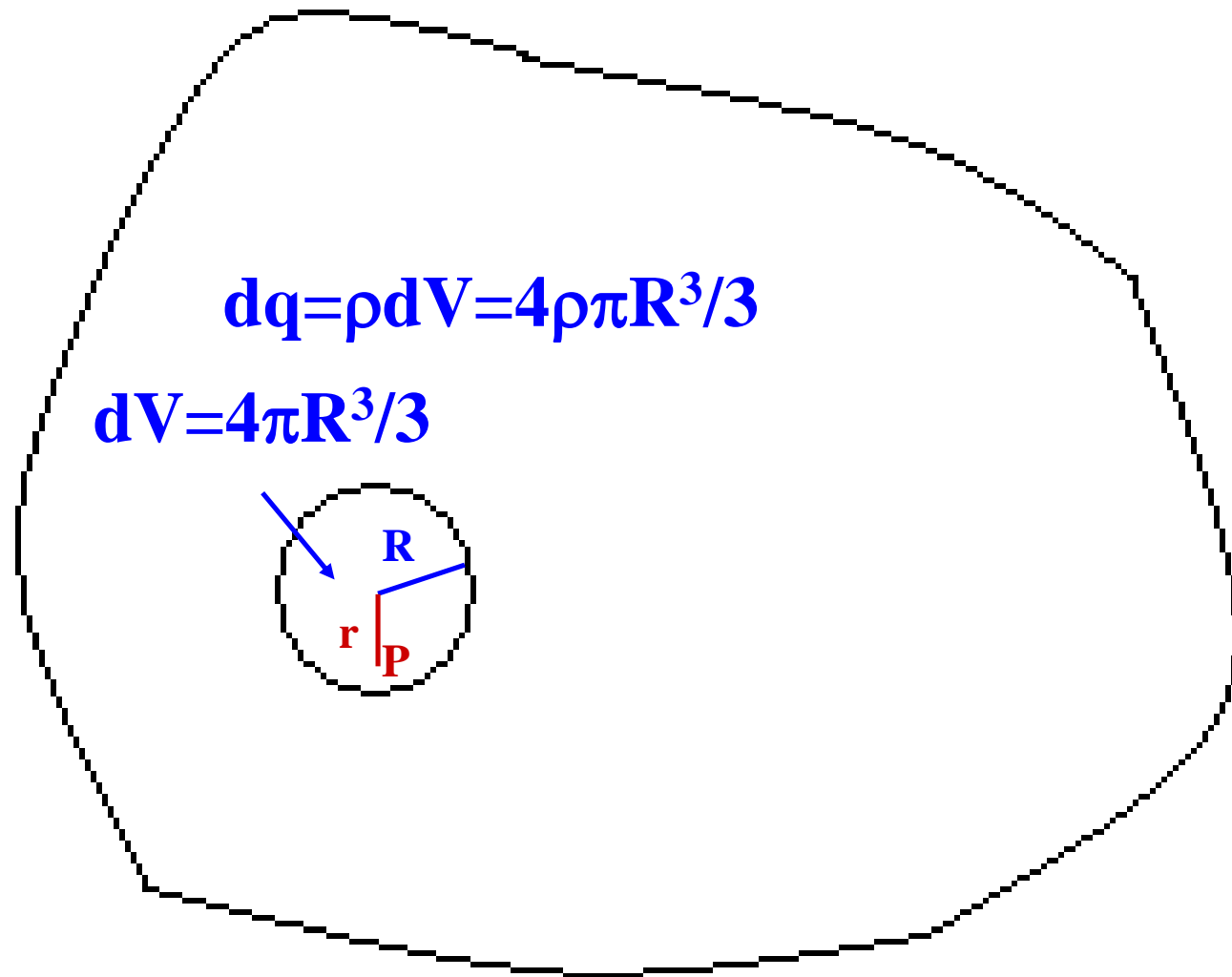


总静电能 $W = \sum_i W_{\text{自}i} + \sum_{i < j} W_{\text{互}ij}$

书中, $W_{\text{自}} = \frac{1}{2} \int_q \varphi \, dq$

“由于电荷 dq 为无限小，所以上式积分号内的 φ 为带电体上**所有电荷**在电荷元 dq 所在处的电势。”

为什么电荷元 dq 自身的电势不必扣除？



$$dq = \rho dV = 4\rho\pi R^3/3$$

$$dV = 4\pi R^3/3$$

dq 在P点的电势为

$$d\varphi = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \cdot \frac{dq}{R} \left(3 - \frac{r^2}{R^2} \right) = \frac{\rho R^2}{6\epsilon_0} \left(3 - \frac{r^2}{R^2} \right)$$

(书中例题)

$$R \rightarrow 0, \quad d\varphi \rightarrow 0$$

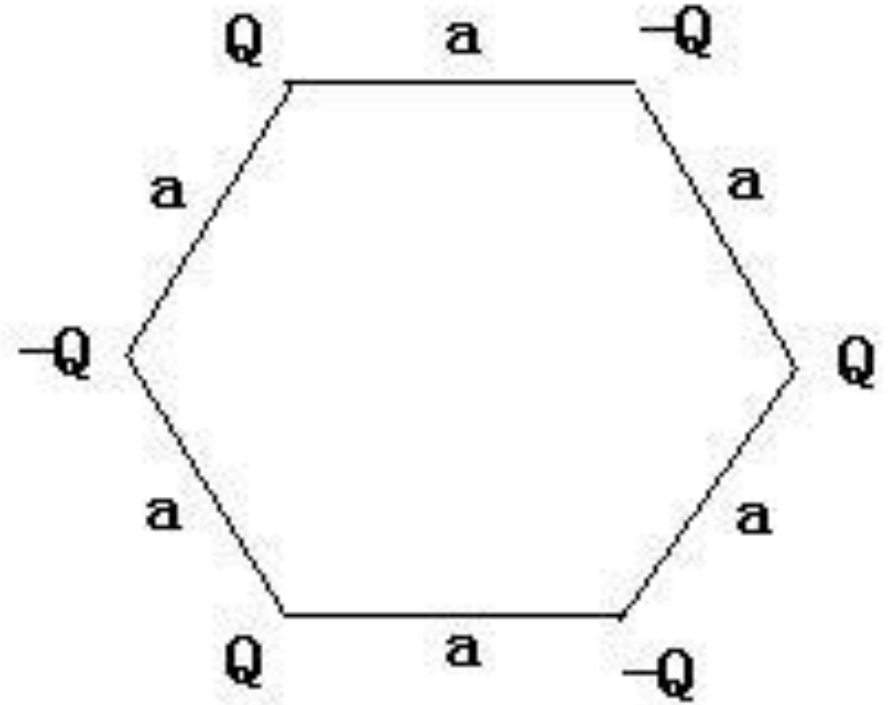
电荷元虽是理论上的点电荷，但只要 ρ 为有限值，其电量 $dq = \rho dV$

就是三阶无穷小量，因而其伴存场在自身所在处的电势为二阶无穷小。因此，与整个带电体系的电势 φ 相比，电荷元自身的电势可不必扣除。

例13.9 边长为 a 的正六边形分别有固定的点电荷，它们的电量或为 Q ，或为 $-Q$ ，分布如图所示。

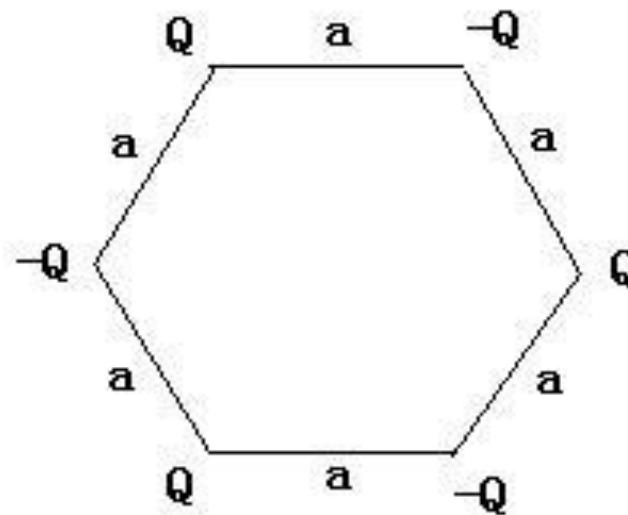
1. 试求因点电荷间相互的静电作用而使系统具有的电势能 W ；

2. 若用外力将相邻的一对正、负电荷一起（即始终保持其间距不变）缓慢地移到无穷远处，其余固定的点电荷位置保持不变，试求外力所作的功。



解: (1)

$$W_{\text{互}} = \frac{1}{2} \sum_i q_i \varphi_i$$

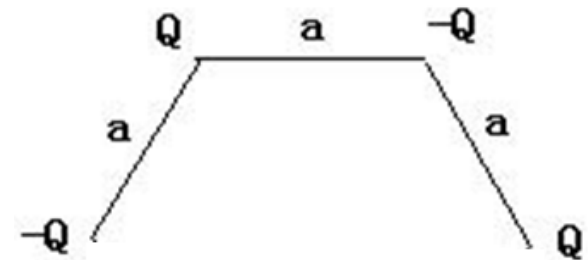


$$\varphi_- = -\varphi_+$$

$$\varphi_+ = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 a} \left(-2 + \frac{2}{\sqrt{3}} - \frac{1}{2} \right) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 a} \left(\frac{2}{\sqrt{3}} - \frac{5}{2} \right)$$

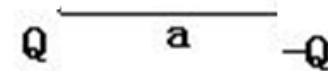
$$W = \frac{3}{2} Q \varphi_+ - \frac{3}{2} Q \varphi_- = 3Q \varphi_+ = \frac{3Q^2}{4\pi\epsilon_0 a} \left(\frac{2}{\sqrt{3}} - \frac{5}{2} \right)$$

$$\begin{aligned}
 (2) \quad W_1 &= -\frac{Q}{8\pi\epsilon_0} \left(\frac{Q}{a} - \frac{Q}{\sqrt{3}a} + \frac{Q}{2a} \right) + \frac{Q}{8\pi\epsilon_0} \left(-\frac{Q}{a} - \frac{Q}{a} + \frac{Q}{\sqrt{3}a} \right) \\
 &\quad - \frac{Q}{8\pi\epsilon_0} \left(\frac{Q}{a} + \frac{Q}{a} - \frac{Q}{\sqrt{3}a} \right) + \frac{Q}{8\pi\epsilon_0} \left(-\frac{Q}{2a} + \frac{Q}{\sqrt{3}a} - \frac{Q}{a} \right) \\
 &= \frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0 a} \left[2 \times \left(-1 + \frac{1}{\sqrt{3}} - \frac{1}{2} \right) + 2 \times \left(-2 + \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \right] \\
 &= \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 a} \left(\frac{2}{\sqrt{3}} - \frac{7}{2} \right)
 \end{aligned}$$



$$W_2 = -\frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 a}$$

$$A = W_1 + W_2 - W$$



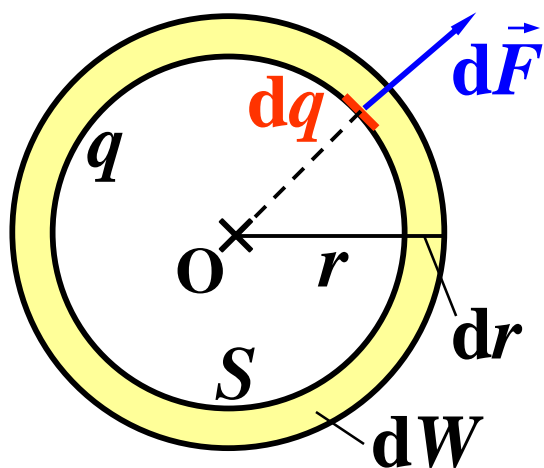
$$= \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 a} \left(\frac{2}{\sqrt{3}} - \frac{7}{2} - 1 - \frac{6}{\sqrt{3}} + \frac{15}{2} \right) = \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 a} \left(3 - \frac{4\sqrt{3}}{3} \right)$$

13.7 静电场的能量

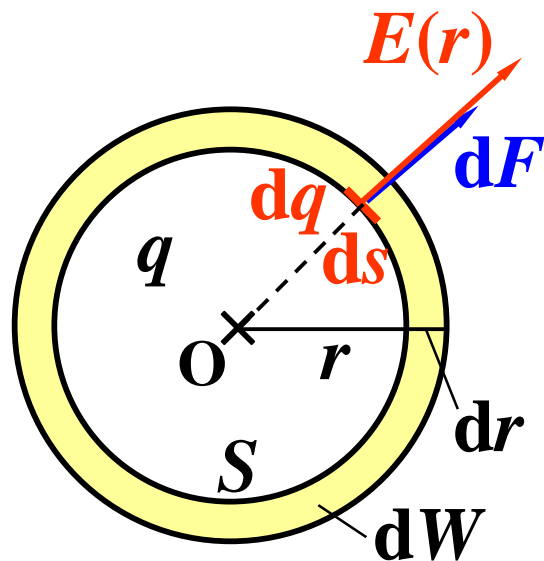
按上节给出的静电能表示式 $W = \frac{1}{2} \int_q \varphi dq$

似乎能量集中在电荷上。但从场的角度来看，能量应该是储存在电场中。

设一个半径为 r 表面均匀带电 q 的气球膨胀，其半径增加 dr 。如果电场能量是储存在电场中，



则由于气球的膨胀，在增加的球壳体积内原有的电场能将消失。这部分消失的电场能 dW ，应该等于膨胀中静电斥力作的功 dA 。



$dq = (q/S) ds$ 所受的电场力 dF 是除去 dq 外球面上其余电荷所施与的。这些电荷在 ds 面元处的场强应为 $E(r) \times (1/2)$ 。

$$\begin{aligned} \therefore dA &= \oint_S dF \cdot dr = \oint_S \frac{1}{2} E(r) \cdot \frac{q}{S} ds \cdot dr = \frac{E(r)}{2} \cdot \frac{q}{S} \cdot dr \cdot S \\ &= \frac{1}{2} E \cdot \frac{q}{4\pi r^2} dV = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 dV = dW \stackrel{\text{令}}{=} w_e \cdot dV \end{aligned}$$

电场能量密度

$$w_e = \frac{dW}{dV} = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$$

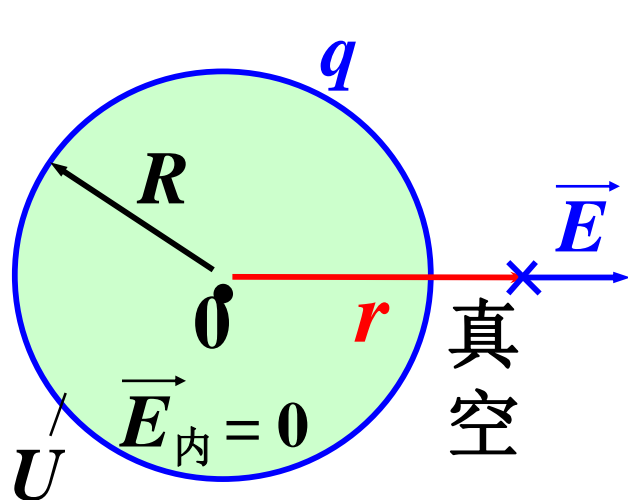
以上 w_e 的表示式也适用于静电场的一般情况。

在电场存在的空间 V 中，静电场能（静电能）：

$$W = \int_V \boldsymbol{w}_e \, dV = \int_V \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \, dV$$

在静电学中，上式和 $W = \frac{1}{2} \int_q \varphi \, dq$ 是等价的。

例如，对均匀带电球壳的电场能 W ：



在球壳外

$$\begin{aligned} \boldsymbol{w}_e &= \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 \left(\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2 \\ &= \frac{q^2}{32\pi^2 \epsilon_0 r^4} \end{aligned}$$

$$\left. \begin{aligned}
 W &= \int_R^\infty \frac{q^2}{32\pi^2 \varepsilon_0 r^4} \cdot 4\pi r^2 \mathrm{d}r = \frac{1}{2} \cdot \frac{q^2}{4\pi \varepsilon_0 R} \\
 \text{球面电势} \quad \varphi &= \frac{q}{4\pi \varepsilon_0 R} \\
 W &= \frac{1}{2} \int_q \varphi \mathrm{d}q = \frac{1}{2} \varphi \cdot q = \frac{1}{2} \cdot \frac{q^2}{4\pi \varepsilon_0 R}
 \end{aligned} \right\} \text{一致}$$

虽然如此，两种表示反映的却是两种不同观点。

在变化的电磁场中，电场储能的概念被证明为
不仅必要，而且是唯一客观的实在了。

真空中静电场小结

一. 线索（基本定律、定理）：

$$\left[\begin{array}{l} \text{库仑定律} \\ \vec{E} = \vec{F} / q_0 \\ \vec{E} = \sum \vec{E}_i \end{array} \right] \rightarrow \vec{E} = \sum_i \frac{q_i \vec{e}_{r_i}}{4\pi\epsilon_0 r_i^2} \rightarrow \left[\begin{array}{l} \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{\sum q_{\text{内}}}{\epsilon_0} \\ \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \end{array} \right]$$

还有电荷守恒定律，它时刻都起作用。

静电场基本方程

积分形式

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \sum q_{\text{内}}$$

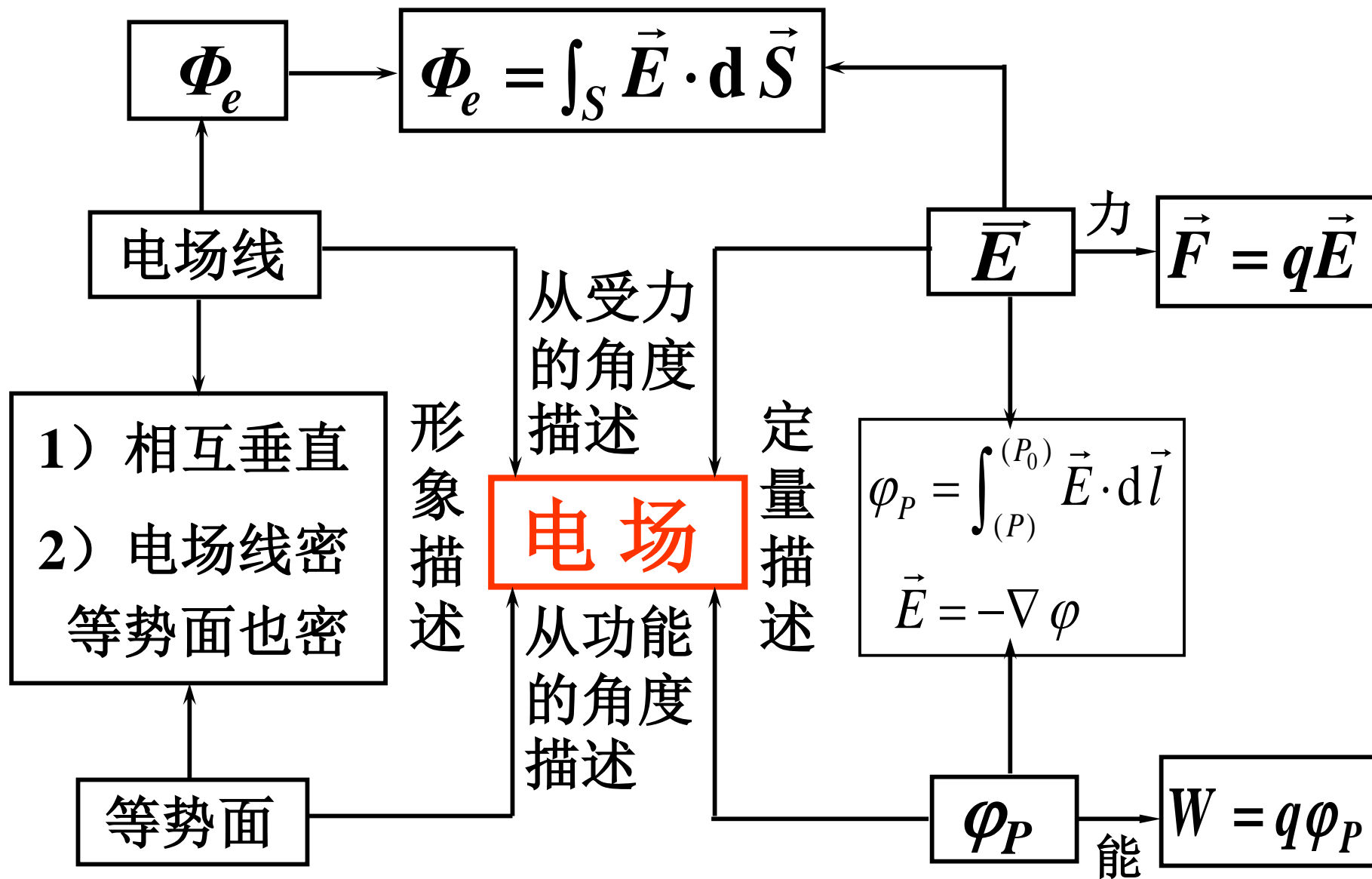
$$\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

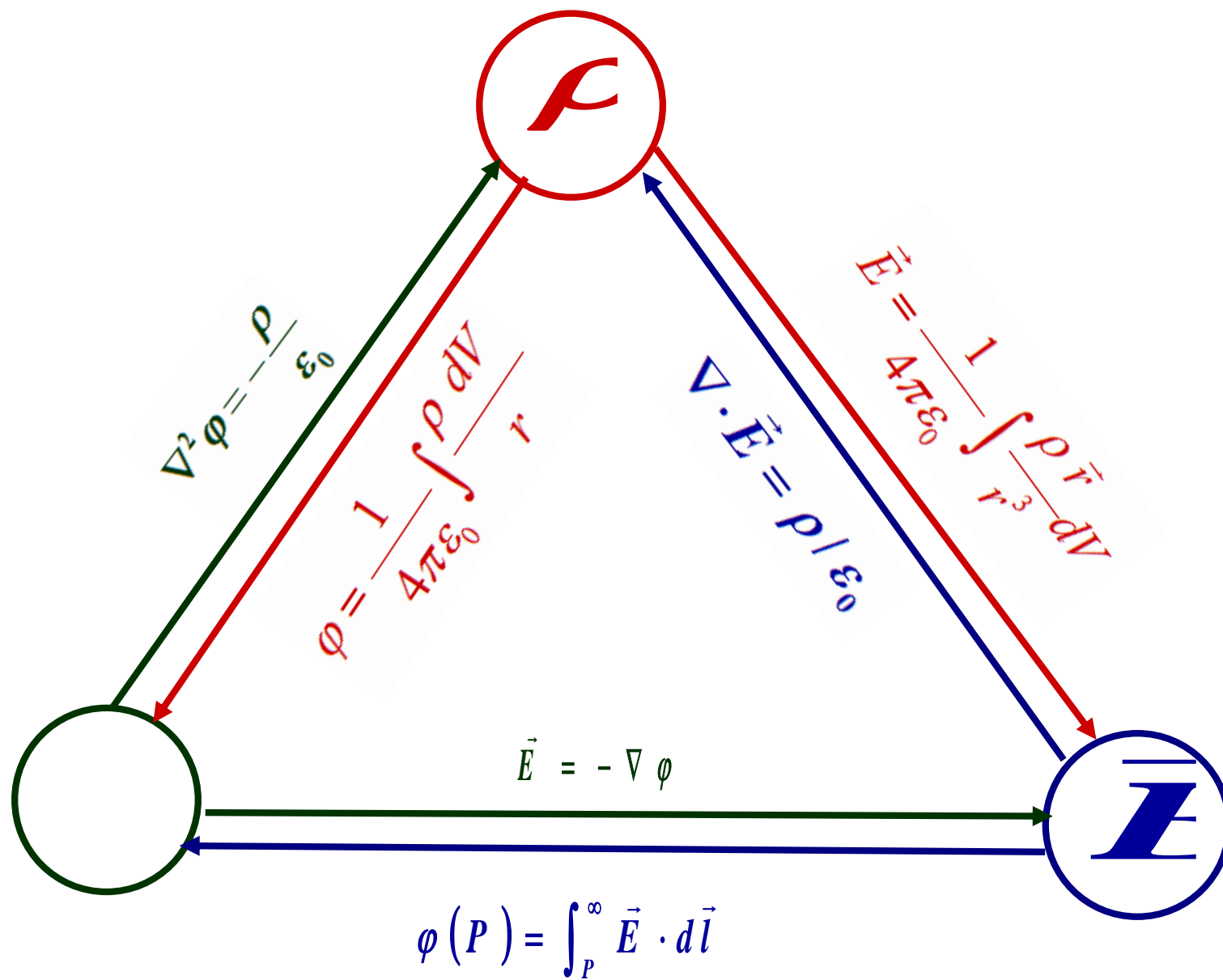
微分形式

$$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\nabla \times \vec{E} = 0$$

二. 基本物理量之间的关系:





三. 求场的方法:

1. 求 \vec{E}

叠加法（补偿法）： $\vec{E} = \sum_i \vec{E}_i$ ，

$$\vec{E} = \int_q \frac{\vec{e}_r}{4\pi\epsilon_0 r^2} \mathrm{d}q ;$$

高斯定理法： $\oint_s \vec{E} \cdot \mathrm{d}\vec{s} = \frac{\sum q_{\text{内}}}{\epsilon_0}$ ；

微分法： $\vec{E} = -\nabla\varphi$, $E_l = -\frac{\partial\varphi}{\partial l}$ 。

$$\begin{aligned}
 & \text{2.求 } \varphi \left\{ \begin{aligned}
 & \text{场强积分法: } \varphi_p = \int_{(P)}^{(P_0)} \vec{E} \cdot d\vec{l}, \\
 & (\vec{E} \text{ 分段, 积分也要分段}); \\
 & \text{叠加法 (补偿法): } \varphi = \sum_i \varphi_i \text{ (零点要同);} \\
 & \varphi = \int_q \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r}, \quad (\varphi_\infty = 0).
 \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

四.几种典型电荷分布的场强和电势:(自己总结)

点电荷; 均匀带电薄球壳; 均匀带电大平板;
 均匀带电长直线; 均匀带电长圆筒等。

矢量场的积分变换

高斯定理

$$\oint_S \vec{A} \cdot d\vec{S} = \int_V \nabla \cdot \vec{A} dV$$

V是闭合曲面S包围的体积

斯托克斯定理

$$\oint_L \vec{A} \cdot d\vec{l} = \int_S (\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{S}$$

S是以闭合回路L为周界的曲面



第13章结束