



华中科技大学

邹佳吕

13032309061 | u201913978@hust.edu.cn | 武汉  
21岁 | 重庆 | 汉族 | 共青团员



## 教育经历

华中科技大学	2019年09月 - 2023年06月
微电子科学与工程 本科 光学与电子信息学院	
• 综测: 93.43/100	
• GPA: 3.88/4.00	
• rank: 10/82	
• 相关课程: 数理方程与特殊函数 (100) 模拟电子技术 (99) 固体物理 (96) 复变函数与积分变换 (95)	

## 项目经历

RoboMaster自动步兵算法部分的设计与实现	2020年09月 - 2021年03月
自动步兵组组长	
• 学习掌握了ROS, Gmapping, Cartographer的基本用法	
• 实现了陀螺仪, 相机等多传感器数据的硬同步和帧对齐	
RoboMaster算法组自瞄系统的设计与实现	2021年03月 - 2022年07月
华中科技大学RoboMaster狼牙战队算法组组长	
• 基于OpenCV, 单目测距, 卡尔曼滤波, C++多线程的机器人自瞄系统的设计	
• 统筹推进算法组的工作	
全国大学生光电设计竞赛“光电智能垃圾分拣小车”	2021年01月 - 2021年08月
• 基于OpenCV的停车位识别系统的算法设计	
• 基于YOLOv5的垃圾识别与分类系统的算法设计及其在NVIDIA边缘计算设备上的部署	

## 科研经历

省级大学生创新创业训练计划项目“基于增强位姿融合算法的零接触式医护辅助机器人”	2021年03月 - 至今
项目负责人	
• 完成了上位机slam算法的编写, 整理, 功能测试	
• 将slam算法运用在实验室自主研发的“自动步兵”机器人上, 提高了机器人的性能	
TSM模型的研究与其在华为海思平台上的部署	2022年04月 - 2022年08月
• ICCV2019《TSM: Temporal Shift Module for Efficient Video Understanding》的论文阅读和模型训练	
• TSM模型的模型转换:pytorch->onnx->caffe->wk	
自动驾驶中基于Transformer的BEV感知的学习	2022年08月 - 至今
• BEV相关论文阅读(LSS, DETR3D, BEVFormer)	
• CVPR2022《Cross-view Transformers for real-time Map-view Semantic Segmentation》的论文阅读和网络改进	

## 获奖情况

- **国家级**: 全国大学生光电设计竞赛“光电智能垃圾分拣小车”**一等奖 (2021 全校唯一)**, 全国大学生机器人大赛 (RoboMaster) **二等奖 (2021)**, 全国大学生机器人大赛 (RoboMaster) **一等奖 (2022)**, 全国大学生嵌入式芯片与系统设计大赛 **二等奖 (2022)**
- **省级**: 全国大学生光电设计竞赛中部分区赛 **一等奖 (2021)**, 全国大学生机器人大赛 RoboMaster 机甲大师中部分区赛 **一等奖 (2021)**, 全国大学生机器人大赛 RoboMaster 机甲大师高校联盟赛 (湖北站) 3V3对抗赛 **二等奖 (2021)**, 全国大学生机器人大赛 RoboMaster 机甲大师南部分区赛 **一等奖 (2022)**, 全国大学生嵌入式芯片与系统设计大赛中部分区赛 **一等奖 (2022)**
- **校级**: 科技创新奖学金 (2021)

## 其他

- **软件技能**: Stm32, Altium Designer, MATLAB, ROS, SLAM, OpenCV, Pytorch
- **程序语言**: C, C++, Python
- **语言**: CET-4, CET-6
- **文体**: 光电学院辩论队队员

## 个人总结

在工作科研中脚踏实地, 严谨求实, 有责任心, 能够吃苦耐劳; 项目经理丰富, 并且具有丰富的团队协作经验, 有较强的组织领导能力, 善于统筹和领导项目的工作; 乐观自信, 爱好广泛, 知识面较广, 性格外向