CHUONG V

ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH

I. CÁC KHÁI NIỆM CƠ BẢN:

Trong chương này, m và n là các số nguyên ≥ 1 .

1.1/ $\underline{\text{DINH NGHIA:}}$ Cho ánh xạ $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$, nghĩa là

$$\forall \alpha = (x_1, x_2, ..., x_n) \in \mathbf{R}^n, \exists ! \ f(\alpha) = (y_1, y_2, ..., y_m) \in \mathbf{R}^m.$$

- a) Nếu H \subset \mathbb{R}^n thì ảnh của H qua ánh xạ f là f(H) = { f(α) | $\alpha \in$ H } \subset \mathbb{R}^m
- b) Nếu K $\subset \mathbf{R}^{\mathbf{m}}$ thì ảnh ngược của K bởi ánh xạ f là

$$f^{-1}(K) = \{ \alpha \in \mathbf{R}^n \mid f(\alpha) \in K \} \subset \mathbf{R}^n.$$

- 1.2/ ĐỊNH NGHĨA: Cho ánh xạ $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$.
 - a) f là anh xa tuyến tính (từ \mathbf{R}^n vào \mathbf{R}^m) nếu f thỏa

*
$$\forall \alpha, \beta \in \mathbf{R}^{\mathbf{n}}, f(\alpha + \beta) = f(\alpha) + f(\beta)$$
 (1).

*
$$\forall \alpha \in \mathbf{R}^{\mathbf{n}}, \forall c \in \mathbf{R}, f(c.\alpha) = c.f(\alpha)$$
 (2).

b) Suy ra f là ánh xạ tuyến tính nếu f thỏa

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbf{R}^{\mathbf{n}}, \forall c \in \mathbf{R}, f(c.\alpha + \beta) = c.f(\alpha) + f(\beta)$$
 (3).

c) Ký hiệu $L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m) = \{ g : \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^m \mid g \text{ tuyến tính } \}.$

Khi
$$m = n$$
, ta viết gọn $L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^n) = L(\mathbf{R}^n) = \{ g : \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^n \mid g \text{ tuyến tính } \}$.

Nếu $g \in L(\mathbf{R}^n)$ thì g còn được gọi là một toán tử tuyến tính trên \mathbf{R}^n .

<u>Ví dụ:</u>

a) Ánh xạ tuyến tính $\mathbf{O}: \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^m$ và toán tử tuyến tính $\mathbf{O}: \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^n$. $\alpha \mapsto \mathbf{O}$

b) Toán tử tuyến tính đồng nhất trên $\mathbf{R}^{\mathbf{n}}$ là $Id_{\mathbb{R}^n}: \mathbf{R}^{\mathbf{n}} \to \mathbf{R}^{\mathbf{n}}$.

c)
$$f: \mathbf{R}^4 \to \mathbf{R}^3$$
 có $f(X) = (3x - 8y + z - 4t, -7x + 5y + 6t, 4x + y - 9z - t)$

$$\forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4. \text{ Ta có thể kiểm tra } f \text{ thỏa } (3) \text{ nên } f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3).$$

$$\text{Thật vậy, } \forall X = (x, y, z, t), Y = (u, v, w, h) \in \mathbf{R}^4, \forall c \in \mathbf{R}, f(c.X + Y) =$$

$$= f(cx + u, cy + v, cz + w, ct + h) = [3(cx + u) - 8(cy + v) + (cz + w) - 4(ct + h),$$

$$-7(cx + u) + 5(cy + v) + 6(ct + h), 4(cx + u) + (cy + v) - 9(cz + w) - (ct + h)]$$

$$= c(3x - 8y + z - 4t, -7x + 5y + 6t, 4x + y - 9z - t) + (3u - 8v + w - 4h,$$

$$-7u + 5v + 6h, 4u + v - 9w - h) = c.f(X) + f(Y).$$

Ngoài ra ta có thể giải thích $f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3)$ do các thành phần của f(X) đều là các biểu thức bậc nhất theo các biến x, y, z và t.

d)
$$g: \mathbf{R}^3 \to \mathbf{R}^3$$
 có $g(X) = (-2x + 9y + 6z, 8x - 5y + z, 3x + 7y - 4z),$

$$\forall X = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3. \text{ Ta có thể kiểm tra } g \text{ thỏa } (3) \text{ nên } g \in L(\mathbf{R}^3).$$

$$\text{Thật vậy, } \forall X = (x, y, z), Y = (u, v, w) \in \mathbf{R}^3, \forall c \in \mathbf{R},$$

$$g(c.X + Y) = g(cx + u, cy + v, cz + w) = [-2(cx + u) + 9(cy + v) + 6(cz + w),$$

$$8(cx + u) - 5(cy + v) + (cz + w), 3(cx + u) + 7(cy + v) - 4(cz + w)]$$

$$= c(-2x + 9y + 6z, 8x - 5y + z, 3x + 7y - 4z) + (-2u + 9v + 6w, 8u - 5v + w,$$

$$3u + 7v - 4w) = c.g(X) + g(Y).$$

Ngoài ra ta có thể giải thích $g \in L(\mathbf{R}^3)$ do các thành phần của g(X) đều là các biểu thức bậc nhất theo các biến x, y và z.

1.3/ <u>TÍNH CHẤT</u> :

Cho $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$. Khi đó , $\forall \alpha, \alpha_1, ..., \alpha_k \in \mathbf{R}^n$, $\forall c_1, ..., c_k \in \mathbf{R}$, ta có a) $f(\mathbf{O}) = \mathbf{O}$ và $f(-\alpha) = -f(\alpha)$.

b) $f(c_1\alpha_1 + \cdots + c_k\alpha_k) = c_1f(\alpha_1) + \cdots + c_kf(\alpha_k)$.

(ảnh của một tổ hợp tuyến tính bằng tổ hợp tuyến tính của các ảnh tương ứng).

<u>Ví du:</u> Cho $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^2)$ và $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbf{R}^3$ thỏa $f(\alpha_1) = (-1, 3), f(\alpha_2) = (2, -5)$ và $f(\alpha_3) = (4, 4)$. Khi đó $f(0, 0, 0) = (0, 0), f(-\alpha_1) = -f(\alpha_1) = (1, -3)$ và $f(3\alpha_1 - 4\alpha_2 + 2\alpha_3) = 3f(\alpha_1) - 4f(\alpha_2) + 2f(\alpha_3) = 3(-1, 3) - 4(2, -5) + 2(4, 4) = (-3, 37)$.

1.4/ NHẬN DIỆN ÁNH XẠ VÀ TOÁN TỬ TUYẾN TÍNH:

Cho ánh xạ $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$.

Nếu có $A \in M_{n \times m}(\mathbf{R})$ thỏa f(X) = X.A, $\forall X \in \mathbf{R}^n$ thì $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$. Thật vậy, $\forall X, Y \in \mathbf{R}^n$, f(c.X + Y) = (c.X + Y).A = c.(X.A) + Y.A = c.f(X) + f(Y), nghĩa là f thỏa (3) của (1.2).

<u>Ví dụ:</u> Xét lại các ánh xạ f: $\mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^3$ và g: $\mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ trong **Ví dụ** của (1.2): f(X) = (3x - 8y + z - 4t, -7x + 5y + 6t, 4x + y - 9z - t), \forall X = (x, y, z, t) ∈ \mathbb{R}^4 và g(X) = (-2x + 9y + 6z, 8x - 5y + z, 3x + 7y - 4z), \forall X = (x, y, z) ∈ \mathbb{R}^3 .

$$\label{eq:definition} \begin{array}{ll} \text{Dặt } A = \begin{pmatrix} 3 & -7 & 4 \\ -8 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & -9 \\ -4 & 6 & -1 \end{pmatrix} \in M_{4 \times 3}(\textbf{R}) \ \ \text{và} \ \ B = \begin{pmatrix} -2 & 8 & 3 \\ 9 & -5 & 7 \\ 6 & 1 & -4 \end{pmatrix} \in M_{3}(\textbf{R}). \end{array}$$

Ta có f(X) = X.A, $\forall X = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4$ nên $f \in L(\mathbf{R}^4, \mathbf{R}^3)$. Ta có g(X) = X.B, $\forall X = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3$ nên $g \in L(\mathbf{R}^3)$.

1.5/ $\underline{M\hat{E}NH \hat{D}\hat{E}}$: Cho $f \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$.

- a) Nếu $H \le \mathbb{R}^n$ thì $f(H) \le \mathbb{R}^m$.
- b) Nếu $(H \le \mathbf{R}^n \text{ và } H \text{ có } co s \circ A)$ thì $[f(H) \le \mathbf{R}^m \text{ và } f(H) \text{ có } t \hat{q} p \text{ sinh } f(A)].$
- c) Nếu $K \le \mathbb{R}^m$ thì $f^{-1}(K) \le \mathbb{R}^n$.

1.6/ KHÔNG GIAN ẢNH CỦA ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH:

Cho $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ và xét trường hợp đặc biệt $H = \mathbf{R}^n \le \mathbf{R}^n$.

- a) Ta có $f(H) = f(\mathbf{R}^n) = \{ f(\alpha) \mid \alpha \in \mathbf{R}^n \} \le \mathbf{R}^m$. Ta đặt $f(\mathbf{R}^n) = \text{Im}(f)$ và gọi Im(f) là *không gian ảnh* của f.
- b) Tìm một cơ sở cho $\operatorname{Im}(f)$: Chọn cơ sở A tùy ý của $\mathbf{R}^{\mathbf{n}}$ (ta thường chọn A là $\operatorname{co}\operatorname{sở}\operatorname{chính}\operatorname{tắc}\ B_{o}$) thì $< f(A)> = \operatorname{Im}(f)$. Từ đó ta có thể tìm được $\operatorname{một}$ $\operatorname{co}\operatorname{sở}\operatorname{cho}\ \operatorname{Im}(f)$ từ tập sinh f(A) [dùng (5.7) của $\operatorname{CHUONG}\ \operatorname{IV}$].

<u>Ví dụ:</u> $f: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^3$ có f(X) = (x + 2y + 4z - 7t, -3x - 2y + 5t, 2x + y - z - 2t), $\forall X = (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$. Ta kiểm tra dễ dàng $f \in L(\mathbb{R}^4, \mathbb{R}^3)$.

Đặt $A = B_o = \{ \epsilon_1 = (1,0,0,0), \epsilon_2 = (0,1,0,0), \epsilon_3 = (0,0,1,0), \epsilon_4 = (0,0,0,1) \}$ là cơ sở chính tắc của \mathbf{R}^4 thì $< f(A) > = Im(f) = f(\mathbf{R}^4)$. Ta có

$$f(A) = \{f(\epsilon_1) = (1, -3, 2), f(\epsilon_2) = (2, -2, 1), f(\epsilon_3) = (4, 0, -1), f(\epsilon_4) = (-7, 5, -2)\}.$$

Khi đó
$$\begin{pmatrix} f(\varepsilon_1) \\ f(\varepsilon_2) \\ f(\varepsilon_3) \\ f(\varepsilon_4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \\ 4 & 0 & -1 \\ -7 & 5 & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & -3 & 2 \\ 0 & 4 & -3 \\ 0 & 4 & -3 \\ 0 & -16 & 12 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & -3 & 2 \\ 0 & 4^* & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_1 \\ \gamma_2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$
 Suy ra

Im(f) có cơ sở $C = \{ \gamma_1 = (1, -3, 2), \gamma_2 = (0, 4, -3) \}$ và dimIm(f) = |C| = 2.

1.7/ KHÔNG GIAN NHÂN CỦA ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH:

Cho $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ và xét trường hợp đặc biệt $K = \{\mathbf{O}\} \le \mathbf{R}^m$.

- a) Ta có $f^{-1}(K) = f^{-1}(\mathbf{O}) = \{ \alpha \in \mathbf{R}^n \mid f(\alpha) = \mathbf{O} \} \le \mathbf{R}^n.$ Ta đặt $f^{-1}(\mathbf{O}) = \operatorname{Ker}(f)$ và gọi $\operatorname{Ker}(f)$ là *không gian nhân* của f.
- b) Tìm một cơ sở cho $\operatorname{Ker}(f)$: Ta thấy $\operatorname{Ker}(f)$ chính là *không gian nghiệm của* $h\hat{e}$ phương trình tuyến tính thuần nhất $f(\alpha) = \mathbf{O}$ với ẩn $\alpha \in \mathbf{R}^n$. Từ đó ta có thể tìm được *một cơ sở* cho $\operatorname{Ker}(f)$ [dùng (**5.8**) của **CHƯƠNG IV**].

Ví dụ: Xét lại ánh xạ tuyến tính f trong Ví dụ (1.5).

$$Ker(f) = \{ \alpha = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \mid f(\alpha) = \mathbf{O} \}$$

$$= \{ \alpha = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \mid (x + 2y + 4z - 7t, -3x - 2y + 5t, 2x + y - z - 2t) = \mathbf{O} \}$$

$$= \{ \alpha = (x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 \mid (x + 2y + 4z - 7t) = -3x - 2y + 5t = 2x + y - z - 2t = 0 \}.$$

Ma trận hóa hệ phương trình tuyến tính trên:

$$\begin{pmatrix} x & y & z & t \\ 1 & 2 & 4 & -7 & 0 \\ -3 & -2 & 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 2 & 4 & -7 & 0 \\ 0 & 4 & 12 & -16 & 0 \\ 0 & -3 & -9 & 12 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1^* & 3 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Hệ có vô số nghiệm với 2 ẩn tự do : z, $t \in \mathbb{R}$, x = 2z - t, y = 4t - 3z.

$$Ker(f) = {\alpha = (2z - t, 4t - 3z, z, t) = z(2, -3, 1, 0) + t(-1, 4, 0, 1) | z, t \in \mathbb{R}}. Nhu vậy$$

$$Ker(f) = \langle D \rangle \text{ với } D = \{ \delta_1 = (2, -3, 1, 0), \delta_2 = (-1, 4, 0, 1) \} \text{ dộc lập tuyến tính.}$$

Do đó Ker(f) có một cơ sở là $D = \{ \delta_1, \delta_2 \}$ và dim Ker(f) = |D| = 2.

1.8/ $\underline{\mathbf{M}}$ $\underline{\mathbf{\hat{E}}}$ \mathbf{N} \mathbf{H} $\underline{\mathbf{\hat{D}}}$ $\underline{\mathbf{\hat{E}}}$: Cho $\mathbf{f} \in \mathbf{L}(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$. Khi đó

$$dimKer(f) + dimIm(f) = dim\mathbf{R}^n = n.$$

dimKer(f) gọi là số khuyết của f và dimIm(f) gọi là hạng của f.

Ví dụ: Xét lại ánh xạ tuyến tính f trong Ví dụ (1.5) và (1.6).

Ta có $\dim Ker(f) + \dim Im(f) = 2 + 2 = 4 = \dim \mathbb{R}^4$.

II. MA TRẬN BIỂU DIỄN ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH:

2.1/ $\underline{\textbf{DINH NGHĨA:}}$ Cho $f \in L(\mathbf{R^n}, \mathbf{R^m})$ với $\mathbf{R^n}$ và $\mathbf{R^m}$ lần lượt có các cơ sở là

$$A = \{ \; \alpha_1, \, \alpha_2, \, ..., \, \alpha_n \; \} \; \text{ và } \; B = \{ \; \beta_1, \, \beta_2, \, ..., \, \beta_m \; \}.$$

a) Đặt
$$[f]_{A,B} = ([f(\alpha_1)]_B [f(\alpha_2)]_B ... [f(\alpha_n)]_B) \in M_{m \times n}(\mathbf{R}).$$

Ta nói $[f]_{A,B}$ là ma trận biểu diễn của ánh xạ tuyến tính f theo cặp cơ sở A (của \mathbb{R}^n) và B (của \mathbb{R}^m).

Như vậy khi biết f thì ta viết được ma trận biểu diễn

$$[f]_{A,B} = ([f(\alpha_1)]_B [f(\alpha_2)]_B \dots [f(\alpha_n)]_B) (1).$$

- b) ∀α ∈ Rⁿ, ta có [f (α)]_B = [f]_{A, B} [α]_A (2).
 Như vậy khi biết [f]_{A, B} thì ta xác định được *biểu thức* của f theo (2).
 (từ [f (α)]_B ta sẽ tính được ngay f (α), ∀α ∈ Rⁿ).
- c) Nếu A và B lần lượt là các cơ sở chính tắc của \mathbf{R}^n và \mathbf{R}^m thì $[f]_{A,B}$ được gọi là *ma trận chính tắc* của f. Biểu thức của f và ma trận chính tắc của f có thể suy ra lẫn nhau một cách dễ dàng.

Ví dụ:

a) Xét $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^2)$ với $f(u, v, w) = (-3u + 4v - w, 2u + v + 3w), \forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3$. Cho $A = \{ \epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3 \}$ và B lần lượt là các cơ sở chính tắc của \mathbf{R}^3 và \mathbf{R}^2 .

Ta có
$$f(\varepsilon_1) = f(1, 0, 0) = (-3, 2), f(\varepsilon_2) = f(0, 1, 0) = (4, 1) và$$

 $f(\varepsilon_3) = f(0, 0, 1) = (-1, 3)$ nên có ngay ma trận chính tắc

$$[f]_{A, B} = ([f(\epsilon_1)]_B [f(\epsilon_2)]_B [f(\epsilon_3)]_B) = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 3}(\mathbf{R}).$$

b) Xét
$$g \in L(\mathbf{R}^2, \mathbf{R}^3)$$
 có ma trận chính tắc $[g]_{B, A} = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 7 & -1 \\ 4 & 9 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 2}(\mathbf{R}).$

với B và A lần lượt là các cơ sở chính tắc của \mathbb{R}^2 và \mathbb{R}^3 .

$$\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^{2}, [g(\alpha)]_{A} = [g]_{B, A} [\alpha]_{B} = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 7 & -1 \\ 4 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y - 5x \\ 7x - y \\ 4x + 9y \end{pmatrix}.$$

Từ đó suy ra $\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2$, $g(\alpha) = g(x, y) = (-5x + 2y, 7x - y, 4x + 9y)$.

2.2/ **<u>DINH NGHĨA</u>**: Cho $f \in L(\mathbb{R}^n)$.

 $\boldsymbol{R}^{n} \text{ c\'o m\^ot co s\'o l\`a } \boldsymbol{A} = \{ \, \alpha_{1}, \, \alpha_{2} \, , \, ..., \, \alpha_{n} \, \}.$

a) Đặt $[f]_A = [f]_{A, A} = ([f(\alpha_1)]_A [f(\alpha_2)]_A ... [f(\alpha_n)]_A) \in M_n(\mathbf{R}).$ Ta nói $[f]_A$ là ma trận biểu diễn của toán tử tuyến tính f theo cơ sở A.

Như vậy khi biết f thì ta viết được ma trận biểu diễn

$$[f]_A = ([f(\alpha_1)] [f(\alpha_2)] ... [f(\alpha_n)]) (1).$$

- b) ∀α ∈ Rⁿ, ta có [f(α)]_A = [f]_A [α]_A (2).
 Như vậy khi biết [f]_A thì ta xác định được *biểu thức* của f theo (2).
 (từ [f(α)]_A ta tính được ngay f(α), ∀α ∈ Rⁿ).
- c) Nếu A là cơ sở chính tắc của Rⁿ thì [f]_A được gọi là ma trận chính tắc của f. Biểu thức của f và ma trận chính tắc của f có thể suy ra lẫn nhau một cách dễ dàng.

Ví dụ:

- a) Xét $f(u, v, w) = (2u v, -u + 3v + w, u + 2v w), \ \forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3$ thì $f \in L(\mathbf{R}^3)$. Cho $A = \{ \ \epsilon_1, \ \epsilon_2, \ \epsilon_3 \}$ là cơ sở chính tắc của \mathbf{R}^3 . Ta có $f(\epsilon_1) = f(1, 0, 0) = (2, -1, 1),$ $f(\epsilon_2) = f(0, 1, 0) = (-1, 3, 2) \text{ và } f(\epsilon_3) = f(0, 0, 1) = (0, 1, -1) \text{ nên có ngay ma}$ trận chính tắc $[f]_A = ([f(\epsilon_1)]_A [f(\epsilon_2)]_A [f(\epsilon_3)]_A) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbf{R}).$
- b) Xét $g \in L(\mathbf{R}^2)$ có ma trận chính tắc $[g]_B = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ -2 & 9 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbf{R})$ [B] là cơ sở chính tắc của \mathbf{R}^2 .

$$\forall \alpha = (x,y) \in \mathbf{R}^2, [g(\alpha)]_B = [g]_B [\alpha]_B = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ -2 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7x - 4y \\ -2x + 9y \end{pmatrix}.$$

Từ đó suy ra ngay $\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2$, $g(\alpha) = g(x, y) = (7x - 4y, -2x + 9y)$.

2.3/ <u>CÔNG THÚC THAY ĐỔI CƠ SỞ TRONG MA TRẬN BIỂU DIỄN:</u>

Cho
$$f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$$
.

 \mathbf{R}^n có các cơ sở lần lượt là A và C với $S = (A \rightarrow C) \in M_n(\mathbf{R})$.

 $\mathbf{R}^{\mathbf{m}}$ có các cơ sở lần lượt là B và D với $T = (\mathbf{B} \to \mathbf{D}) \in \mathbf{M}_{\mathbf{m}}(\mathbf{R})$.

- a) Ta có công thức $[f]_{C, D} = T^{-1}.[f]_{A, B}.S$ và do đó $[f]_{A, B} = T.[f]_{C, D}.S^{-1}.$
- b) Suy ra $[f]_{C, B} = [f]_{A, B}.S$ (lúc này $T = (B \to B) = I_m$ và $T^{-1} = I_m$). $[f]_{A, D} = T^{-1}.[f]_{A, B}$ (lúc này $S = (A \to A) = I_n$).
- c) Suy ra $[f]_{A, B} = [f]_{C, B} \cdot S^{-1}$ và $[f]_{A, B} = T \cdot [f]_{A, D}$.

 $\underline{Ghi\ ch\acute{u}}$: Nếu A và B lần lượt là $\underline{c\acute{ac}\ co\ s\acute{o}\ chính\ t\acute{ac}\ của\ \mathbf{R^n}}$ và $\mathbf{R^m}$ thì dễ dàng có được S và T.

Ví dụ:

a) Xét $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^2)$ với $f(u, v, w) = (-3u + 4v - w, 2u + v + 3w), \forall (u, v, w) \in \mathbf{R}^3$. Cho $A = \{ \epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3 \}$ và B lần lượt là các cơ sở chính tắc của \mathbf{R}^3 và \mathbf{R}^2 .

Ta có ma trận chính tắc $[f]_{A,B} = ([f(\epsilon_1)]_B [f(\epsilon_2)]_B [f(\epsilon_3)]_B) = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$.

Cho các cơ sở của \mathbb{R}^3 và \mathbb{R}^2 lần lượt là

$$C = \{ \gamma_1 = (1,2,4), \gamma_2 = (5,1,2), \gamma_3 = (3,-1,1) \} \text{ và } D = \{ \delta_1 = (7,-2), \delta_2 = (4,-1) \}.$$

Ta có
$$S = (A \to C) = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$
 và $T = (B \to D) = \begin{pmatrix} 7 & 4 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}$ có $T^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -4 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$.

Từ đó [f]_{C,D} =
$$T^{-1}$$
[f]_{A,B} $S = \begin{pmatrix} -65 & -55 & -18 \\ 114 & 93 & 28 \end{pmatrix}$,

$$[f]_{C,B} = [f]_{A,B} S = \begin{pmatrix} 1 & -13 & -14 \\ 16 & 17 & 8 \end{pmatrix} \text{ và } [f]_{A,D} = T^{-1}[f]_{A,B} = \begin{pmatrix} -5 & -8 & -11 \\ 8 & 15 & 19 \end{pmatrix}.$$

b) Xét
$$h \in L(\mathbf{R}^2, \mathbf{R}^3)$$
 có $[h]_{D, C} = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -4 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ với A, B, C, D, S và T được hiểu

như trên. Ta có ma trận chính tắc
$$[h]_{B,A} = S[h]_{D,C} T^{-1} = \begin{pmatrix} 14 & 56 \\ 3 & 10 \\ 9 & 29 \end{pmatrix}$$
.

Suy ra
$$\forall \alpha = (x, y) \in \mathbf{R}^2$$
, $h(\alpha) = h(x, y) = (14x + 56y, 3x + 10y, 9x + 29y)$.

$$\text{Hon n $\widetilde{\mathbf{u}}$ if h $]_{B,\,C} = [h]_{D,\,C} \, T^{\,-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 9 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ via } [h]_{D,\,A} = S[h]_{D,\,C} = \begin{pmatrix} -14 & 0 \\ 1 & 2 \\ 5 & 7 \end{pmatrix}.$$

2.4/ TRƯỜNG HỢP ĐẶC BIỆT: Cho $f \in L(\mathbb{R}^n)$.

 \mathbf{R}^n có các cơ sở lần lượt là A và C với $S = (A \rightarrow C) \in M_n(\mathbf{R})$.

- a) Ta có công thức $[f]_C = S^{-1}$. $[f]_A$.S và do đó $[f]_A = S$. $[f]_C$. S^{-1} .
- b) Suy ra $[f]_{C, A} = [f]_{A.S}$ và $[f]_{A, C} = S^{-1}.[f]_{A}$.
- c) Suy ra $[f]_{A, C} = [f]_{C.S^{-1}}$ và $[f]_{C, A} = S.[f]_{C}$.

Ghi ch u: Nếu A là $co s o ch inh t a c c u a <math>\mathbb{R}^n$ thì dễ dàng có được S.

<u>Ví dụ:</u>

a) Xét $f \in L(\mathbf{R}^3)$ với

$$f(u, v, w) = (2u - v, -u + 3v + w, u + 2v - w), \forall (u, v, w) \in \mathbb{R}^3.$$

Cho $A = \{ \epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3 \}$ là cơ sở chính tắc của \mathbb{R}^3 .

Ta có ma trận chính tắc
$$[f]_A = ([f(\epsilon_1)]_A [f(\epsilon_2)]_A [f(\epsilon_3)]_A) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$
.

Cho C = { $\gamma_1 = (1, -2, 2), \gamma_2 = (2, 0, 1), \gamma_3 = (2, -3, 3)$ } là một cơ sở của \mathbb{R}^3 với

$$S = (A \to C) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -2 & 0 & -3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ và } S^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -3 & -4 \end{pmatrix} \text{ qua các phép biến đổi}$$

$$(\mathbf{S} \mid \mathbf{I_3}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & -1 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 2 & 1 & -2 & -2 \\ 0 & 1^* & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 0 \\ 0 & 1^* & 0 \\ 0 & 0 & 1^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -3 & -4 \end{pmatrix} = (\mathbf{I_3} \mid \mathbf{S}^{-1}). \text{ Ta có } [\mathbf{f}]_C = \mathbf{S}^{-1}. [\mathbf{f}]_A.\mathbf{S} = \begin{pmatrix} -62 & -10 & -95 \\ -10 & 0 & -15 \\ 43 & 7 & 66 \end{pmatrix},$$

$$[f]_{C,A} = [f]_{A.S} = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 7 \\ -5 & -1 & -8 \\ -5 & 1 & -7 \end{pmatrix} \text{ và } [f]_{A,C} = S^{-1}.[f]_{A} = \begin{pmatrix} -4 & 27 & -2 \\ 0 & 5 & 0 \\ 3 & -19 & 1 \end{pmatrix}.$$

b) Xét
$$h \in L(\mathbf{R}^3)$$
 có [h]_C = $\begin{pmatrix} 15 & 4 & 21 \\ 2 & 2 & 3 \\ -10 & -3 & -14 \end{pmatrix}$ với A, C, S và S^{-1} được hiểu như

trên. Ta có ma trận chính tắc
$$[h]_A = S.[h]_C.S^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Suy ra
$$\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$
, $h(\alpha) = h(x, y, z) = (x + y, y + z, z)$.

$$Ta\ có\ [\ h\]_{A,\ C} = [\ h\]_{C}.S^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & -7 \end{pmatrix} \ va\ [\ h\]_{C,\ A} = S.[\ h\]_{C} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

III. XÁC ĐỊNH ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH TỪ ẢNH CỦA MỘT CƠ SỞ:

3.1/ MÊNH ĐÈ: \mathbf{R}^n có cơ sở là $A = \{ \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n \}$. Cho $f, g \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$.

Khi đó
$$f = g \iff \forall j \in \{1, 2, ..., n\}, f(\alpha_j) = g(\alpha_j).$$

3.2/ **MÊNH ĐỀ:** $\mathbf{R}^{\mathbf{n}}$ có cơ sở là $\mathbf{A} = \{ \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n \}$.

Chọn tùy ý
$$\beta_1, \beta_2, ..., \beta_n \in \mathbf{R}^m$$
.

Khi đó *có duy nhất* $f \in L(\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m)$ thỏa $f(\alpha_j) = \beta_j \ \forall j \in \{1, 2, ..., n\}.$

3.3/ XÁC ĐỊNH ÁNH XẠ TUYẾN TÍNH TỪ ẢNH CỦA MỘT CƠ SỞ:

Ta trình bày cách xác định ánh xạ tuyến tính f trong (3.2).

a) Cách 1: dùng tọa độ vector theo cơ sở.

$$\forall \alpha \in \mathbf{R}^{\mathbf{n}}, \text{ tìm } [\alpha]_{A} = \begin{pmatrix} c_{1} \\ c_{2} \\ \vdots \\ c_{n} \end{pmatrix} \text{để có biểu diễn } \alpha = c_{1}\alpha_{1} + c_{2}\alpha_{2} + \dots + c_{n}\alpha_{n}.$$

Suy ra
$$f(\alpha) = f(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + \dots + c_n\alpha_n) = c_1f(\alpha_1) + c_2f(\alpha_2) + \dots + c_nf(\alpha_n) =$$

= $c_1\beta_1 + c_2\beta_2 + \dots + c_n\beta_n$.

b) Cách 2: dùng ma trận biểu diễn ánh xạ tuyến tính.

Gọi C và D lần lượt là các cơ sở chính tắc của $\mathbf{R}^{\mathbf{n}}$ và $\mathbf{R}^{\mathbf{m}}$ với $\mathbf{S} = (\mathbf{C} \to \mathbf{A})$. Viết $[\mathbf{f}]_{\mathbf{A},\mathbf{D}} = ([\mathbf{f}(\alpha_1)]_{\mathbf{D}} [\mathbf{f}(\alpha_2)]_{\mathbf{D}} \dots [\mathbf{f}(\alpha_n)]_{\mathbf{D}}) = (\beta_1^i \ \beta_2^i \dots \beta_m^i)$. Ta có ma trận chính tắc $[\mathbf{f}]_{\mathbf{C},\mathbf{D}} = [\mathbf{f}]_{\mathbf{A},\mathbf{D}} \cdot \mathbf{S}^{-1}$. Từ đó suy ra ngay $\mathbf{f}(\alpha)$, $\forall \alpha \in \mathbf{R}^{\mathbf{n}}$.

Ví dụ:

$$\mathbf{R}^3$$
 có cơ sở $\mathbf{A} = \{ \alpha_1 = (1, -1, 1), \alpha_2 = (1, 0, 1), \alpha_3 = (3, -1, 2) \}.$

a) Tìm $f \in L(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^4)$ thỏa

$$f(\alpha_1) = (3, 0, -1, 2), f(\alpha_2) = (1, -2, 4, 0) \text{ và } f(\alpha_3) = (-4, 1, 0, -3).$$

b) Tîm $g \in L(\mathbf{R}^3)$ thỏa $g(\alpha_1) = (-2, 1, 3), g(\alpha_2) = (-3, 2, 1)$ và $g(\alpha_3) = (-7, 5, 3).$

Cách 1:
$$\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3$$
, tìm $[\alpha]_A = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z - x - y \\ y + 2z - x \\ x - z \end{pmatrix}$ bằng cách giải hệ $c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + c_3\alpha_3 = \alpha : (\alpha_1^t \ \alpha_2^t \ \alpha_3^t \ | \alpha^t) \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & x \\ -1 & 0 & -1 & y \\ 1 & 1 & 2 & z \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 1 & 3 & x \\ 0 & 1 & 2 & x+y \\ 0 & 1 & 1 & y+z \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 1 & -y \\ 0 & 1^* & 2 & x+y \\ 0 & 0 & -1 & z-x \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 0 & z-x-y \\ 0 & 1^* & 0 & y+2z-x \\ 0 & 0 & 1^* & x-z \end{pmatrix}.$$

Từ đó
$$f(\alpha) = f(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + c_3\alpha_3) = c_1f(\alpha_1) + c_2f(\alpha_2) + c_3f(\alpha_3)$$

$$= (z - x - y)(3, 0, -1, 2) + (y + 2z - x)(1, -2, 4, 0) + (x - z)(-4, 1, 0, -3)$$

$$= (-8x - 2y + 9z, 3x - 2y - 5z, -3x + 5y + 7z, -5x - 2y + 5z).$$

và
$$g(\alpha) = g(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + c_3\alpha_3) = c_1g(\alpha_1) + c_2g(\alpha_2) + c_3g(\alpha_3)$$

 $= (z - x - y)(-2, 1, 3) + (y + 2z - x)(-3, 2, 1) + (x - z)(-7, 5, 3)$
 $= (-2x - y - z, 2x + y, -x - 2y + 2z).$

 $C\acute{a}ch$ 2 : Gọi C và D lần lượt là các cơ sở chính tắc của ${\bf R^3}$ và ${\bf R^4}$ với

$$S = (C \to A) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ và } S^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ qua các phép biến đổi}$$

$$(S \mid \mathbf{I_3}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 2 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1^* & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 1^* & 0 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1^* & 0 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1^* & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = (\mathbf{I}_3 \mid \mathbf{S}^{-1}).$$

Viết [f]_{A,D} = ([f(
$$\alpha_1$$
)]_D [f(α_2)]_D [f(α_3)]_D) =
$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & -4 \\ 0 & -2 & 1 \\ -1 & 4 & 0 \\ 2 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$
 và ta có ma trận

chính tắc
$$[f]_{C, D} = [f]_{A, D}$$
. $S^{-1} = \begin{pmatrix} -8 & -2 & 9 \\ 3 & -2 & -5 \\ -3 & 5 & 7 \\ -5 & -2 & 5 \end{pmatrix}$. Suy ra $\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3$,

$$f(\alpha) = f(x, y, z) = (-8x - 2y + 9z, 3x - 2y - 5z, -3x + 5y + 7z, -5x - 2y + 5z).$$

Viết
$$[g]_{A,C} = ([g(\alpha_1)]_C [g(\alpha_2)]_C [g(\alpha_3)]_C) = \begin{pmatrix} -2 & -3 & -7 \\ 1 & 2 & 5 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$
 và ta có ma trận

chính tắc
$$[g]_C = [g]_{A, C} \cdot S^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & -1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 2 \end{pmatrix}.$$

Suy ra
$$\forall \alpha = (x, y, z) \in \mathbf{R}^3$$
, $g(\alpha) = g(x, y, z) = (-2x - y - z, 2x + y, -x - 2y + 2z)$.
