Viskoelasticita konstrukce

January 6, 2025

#

Tato studijní pomůcka vznikla za podpory Inovačního projektu FSv ČVUT č. 15 "Inovativní pomůcky pro předměty Přetváření a porušování materiálů".

(c) 2024 Lenka Dohnalová (lenka.dohnalova@fsv.cvut.cz), Petr Havlásek (petr.havlasek@cvut.cz), Milan Jirásek (milan.jirasek@cvut.cz)

1 Viskoelastický nosník

1.1 Zadání

Prutová konstrukce na obrázku je vyrobena z betonu, který budeme v tomto příkladu považovat za lineárně viskoelastický materiál se stárnutím. Nosníky mají po délce konstantní průřez charakterizovaný momentem setrvačnosti I.

V čase (tj. stáří betonu) 30 dní byla konstrukce zatížena svislou silou F. Za 20 dní, tj. celkem 50 dní od vybetonování, došlo ke svislému posunu levé podpory o \overline{w} směrem dolů (viz obrázek). Ve stáří 100 dní došlo současně k odtížení i rektifikaci levé podpory o \overline{w} směrem nahoru (síla F a svislý posun w_1 mají tedy od této chvíle nulovou velikost).

Vyjádřete svislý posun styčníku 2 a momentovou reakci v levém vetknutí (styčník 1) v časech 40 dní, 60 dní a 200 dní po vybetonování. Výpočet proveďte obecně (bez dosazování konkrétních hodnot). Výsledek vyjádřete pomocí symbolů L, I, F, \overline{w} a pomocí funkce poddajnosti J(t,t'), případně relaxační funkce R(t,t').

Jak by se změnil zápis obou veličin pro čas 200 dní po vybetonování, kdybychom beton považovali za materiál bez stárnutí?

Import potřebných knihoven

[1]: %matplotlib inline import math import numpy as np from IPython.display import Markdown as md import matplotlib.pyplot as plt

```
#!pip install sympy
from sympy import *
import sympy as smp
import matplotlib.patches as patches
```

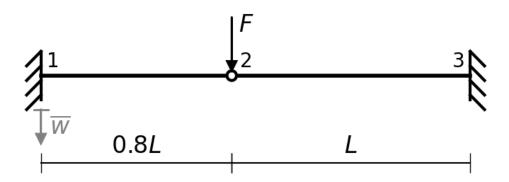
```
[2]: # Tato buňka slouží pouze pro vykreslení zadaného nosníku a nijak nesouvisí su
     ⇔řešením příkladu
     # Picture
     fig, ax = plt.subplots(figsize=(10, 4))
     # Beam - nodes
     x1, y1 = 0, 0
     x2, y2 = 4, 0
     x3, y3 = 9, 0
     # Beam - lines
     ax.plot([x1, x2 - 0.15], [y1, y2], 'k-', linewidth=4) # Prvni část nosniku
     ax.plot([x2 + 0.15, x3], [y2, y3], 'k-', linewidth=4) # Druhá část nosníku
     # Support 1
     # nodes
     x11, y11 = 0, 0.5
     x12, y12 = 0, -0.5
     x13, y13 = -0.3, 0.2
     x14, y14 = 0, 0.2
     x15, y15 = -0.3, -0.1
    x16, y16 = 0, -0.1
     x17, y17 = -0.3, -0.4
     x18, y18 = 0, -0.4
     x19, y19 = -0.3, -0.7
     # lines
     ax.plot([x11, x12], [y11, y12], 'k-', linewidth=3)
     ax.plot([x13, x11], [y13, y11], 'k-', linewidth=3)
     ax.plot([x15, x14], [y15, y14], 'k-', linewidth=3)
     ax.plot([x17, x16], [y17, y16], 'k-', linewidth=3)
     ax.plot([x19, x18], [y19, y18], 'k-', linewidth=3)
     # label
     ax.text(x1 + 0.25, y1 + 0.5, "1", ha='center', va='top', fontsize=20)
     # Support 3
     # nodes
     x31, y31 = 9, 0.5
     x32, y32 = 9, -0.5
     x33, y33 = 9.3, 0.2
     x34, y34 = 9, 0.2
     x35, y35 = 9.3, -0.1
```

```
x36, y36 = 9, -0.1
x37, y37 = 9.3, -0.4
x38, y38 = 9, -0.4
x39, y39 = 9.3, -0.7
# lines
ax.plot([x31, x32], [y31, y32], 'k-', linewidth=3)
ax.plot([x33, x31], [y33, y31], 'k-', linewidth=3)
ax.plot([x35, x34], [y35, y34], 'k-', linewidth=3)
ax.plot([x37, x36], [y37, y36], 'k-', linewidth=3)
ax.plot([x39, x38], [y39, y38], 'k-', linewidth=3)
# label
ax.text(x3 - 0.25, y3 + 0.5, "3", ha='center', va='top', fontsize=20)
# Support 2
circle = patches.Circle((4, 0), 0.1, edgecolor='black', fill=False,
 →linewidth=3) # empty circle
ax.add patch(circle)
# label
ax.text(x2 + 0.3, y2 + 0.5, "2", ha='center', va='top', fontsize=20)
# force F
ax.arrow(4, 1.2, 0, -0.9, head_width=0.2, head_length=0.2, fc='black',__
 ⇔ec='black', linewidth=2)
ax.text(4.3, 0.8, "$F$", ha='center', va='bottom', fontsize=24)
# support displacement
ax.arrow(0, -0.7, 0, -0.5, head_width=0.2, head_length=0.2, fc='grey',_
→ec='grey', linewidth=2)
ax.plot([-0.15, 0.15], [-0.7, -0.7], 'k-', linewidth=2, color='grey')
ax.text(0.4, -1.3, r"$\overline{w}$", ha='center', va='bottom', fontsize=24,__
⇔color='grey')
# Dimension lines
# part 12
ax.plot([x1, x2], [-1.8, -1.8], 'k-', marker='|', markersize=20)
ax.text(x2/2, -1.7, r"$0.8 L$", ha='center', va='bottom', fontsize=24)
# part 23
ax.plot([x2, x3], [-1.8, -1.8], 'k-', marker='|', markersize=20)
ax.text((x2 + x3)/2, -1.7, "$L$", ha='center', va='bottom', fontsize=24)
# Set limits and hide axes
ax.set_xlim(-0.5, 11)
ax.set_ylim(-2.5, 2)
ax.axis('off')
# Show plot
```

```
plt.show()
```

<ipython-input-2-a0d14bfacc9e>:66: UserWarning: color is redundantly defined by
the 'color' keyword argument and the fmt string "k-" (-> color='k'). The keyword
argument will take precedence.

ax.plot([-0.15, 0.15], [-0.7, -0.7], 'k-', linewidth=2, color='grey')



1.2 Řešení

1.2.1 Analytické řešení

Definice proměnných

```
[3]: t = smp.symbols('t', real = True, positive = True)
    tt = smp.symbols('It', real = True, positive = True)

I = smp.symbols('I', real = True, positive = True)
E = smp.symbols('E', real = True, positive = True)

L = smp.symbols('L', real = True, positive = True)

L12 = smp.Rational(8, 10) * L # 0.8 jako zlomek
L23 = smp.Rational(1, 1) * L # 1 jako zlomek

F = smp.symbols('F', real = True, positive = True)
w = smp.symbols(r'\overline{w}', real = True, positive = True)
w2 = smp.symbols(r'w_2', real = True, positive = True)
w22 = smp.symbols(r'w_2', real = True, positive = True)

J = smp.symbols(r'J(t,tt)', real = True, positive = True)
R = smp.symbols(r'R(t,tt)', real = True, positive = True)
```

```
J_40_30 = smp.symbols(r'J(40,30)', real = True, positive = True)
```

Řešení podle pružnosti

Pro řešení použijeme například deformační metodu. Pro daný nosník bude jedinou deformační neznámou svislý posun styčníku 2.

Hodnoty koncových sil a momentů určíme z tabulek deformační metody.

Řešit budeme pro lepší přehlednost samostatně pro účinky od zatížení silou F a od poklesu podpory \overline{w} .

Během řešení si všímejte, které veličiny a od kterých účinků jsou či nejsou závislé na tuhosti E.

Výpočet pro zatížení silou F

Podmínka rovnováhy sil ve styčníku 2 pro účinky od silového zatížení

$$Z_{21}^F + Z_{23}^F - F = 0$$

```
[4]: # z tabulek DM

Z_21_F = 3 * E * I / L12**2 * w2 / L12

Z_23_F = 3 * E * I / L23**2 * w2 / L23

# podm. rovnováhy
podm2_F = Z_21_F + Z_23_F - F

# výpočet průhybu styčníku 2 z podm. rovnováhy
w2_F = smp.solve(podm2_F, w2)
w2_F = [smp.nsimplify(sol) for sol in w2_F]

print(f"Průhyb styčníku od zatížení silou F:")
display(smp.Eq(smp.symbols(r'w_{2}^F'), w2_F[0]))
```

Průhyb styčníku od zatížení silou F:

$$w_2^F = \frac{64FL^3}{567EI}$$

Momentovou reakci dopočteme ze známé koncové síly Z_{21} , případně lze použít opět tabulku DM.

```
[5]: Z_21_F = Z_21_F.subs(w2, w2_F[0])
Z_23_F = Z_23_F.subs(w2, w2_F[0])

R_M1_F = Z_21_F * L12
R_M2_F = Z_23_F * L23

# Výstupy
print(f"Z_21_F: {Z_21_F}")
print(f"Z_23_F: {Z_23_F}")
print(f"R_M1_F: {R_M1_F}")
print(f"R_M2_F: {R_M2_F}")
```

```
print(f"Momentová reakce v levé podpoře od zatížení silou F:")
display(smp.Eq(smp.symbols(r'R_{M1}^F'), R_M1_F))
```

Z_21_F: 125*F/189 Z_23_F: 64*F/189 R_M1_F: 100*F*L/189 R_M2_F: 64*F*L/189

Momentová reakce v levé podpoře od zatížení silou F:

$$R_{M1}^F = \frac{100 FL}{189}$$

Výpočet pro předepsaný pokles \overline{w}

Podmínka rovnováhy sil ve styčníku 2

$$Z_{21}^w + Z_{23}^w = 0$$

```
[6]: # z tabulek DM

Z_21_w = 3 * E * I / L12**2 * (w2 - w) / L12

Z_23_w = 3 * E * I / L23**2 * w2 / L23

# podm. rovnováhy
podm2_w = Z_21_w + Z_23_w

# výpočet průhybu styčníku 2 z podm. rovnováhy
w2_w = smp.solve(podm2_w, w2)
w2_w = [smp.nsimplify(sol) for sol in w2_w]

print(f"Průhyb styčníku od poklesu podpory:")
display(smp.Eq(smp.symbols(r'w_{2}^w'), w2_w[0]))
```

Průhyb styčníku od poklesu podpory:

$$w_2^w = \frac{125\overline{w}}{189}$$

```
[7]: Z_21_w = Z_21_w.subs(w2, w2_w[0])
Z_23_w = Z_23_w.subs(w2, w2_w[0])

R_M1_w = Z_21_w * L12
R_M2_w = Z_23_w * L23

# Výstupy
print(f"Z_21_w: {Z_21_w}")
print(f"Z_23_w: {Z_23_w}")
print(f"R_M1_w: {R_M1_w}")
print(f"R_M2_w: {R_M2_w}")

print(f"Momentová reakce v levé podpoře od předepsaného poklesu levé podpory:")
```

```
display(smp.Eq(smp.symbols(r'R_{M1}^w'), R_M1_w))
```

Z_21_w: -125*E*I*\overline{w}/(63*L**3)
Z_23_w: 125*E*I*\overline{w}/(63*L**3)
R_M1_w: -100*E*I*\overline{w}/(63*L**2)
R_M2_w: 125*E*I*\overline{w}/(63*L**2)

Momentová reakce v levé podpoře od předepsaného poklesu levé podpory:

$$R^w_{M1} = -\frac{100EI\overline{w}}{63L^2}$$

Superpozicí obou příspěvků získáme celkové řešení podle pružnosti.

```
[8]: w2_celk = w2_w[0] + w2_F[0]
print(f"Svislý posun styčníku - pružné řešení:")
display(smp.Eq(smp.symbols(r'w_{2}'), w2_celk))

R_M1 = R_M1_F + R_M1_w
print(f"Momentová reakce v levé podpoře - pružné řešení:")
display(smp.Eq(smp.symbols(r'R_{M1}'), R_M1))
```

Svislý posun styčníku - pružné řešení:

$$w_2 = \frac{125\overline{w}}{189} + \frac{64FL^3}{567EI}$$

Momentová reakce v levé podpoře - pružné řešení:

$$R_{M1} = -\frac{100EI\overline{w}}{63L^2} + \frac{100FL}{189}$$

Viskoelastické řešení

Při řešení podle viskoelasticity je potřeba na složky, jejichž hodnota je úměrná poddajnosti 1/E, resp. modulu pružnosti E, aplikovat operátor poddajnosti resp. relaxační operátor. V praxi to znamená, že ve vztazích nahradíme poddajnost 1/E funkcí poddajnosti J(t,t') a modul pružnosti E relaxační funkcí R(t,t').

Jelikož se jedná o materiál se stárnutím, funkce poddajnosti i relaxační funkce budou záviset nejen na čase t pro který je vyhodnocení prováděno, ale i na stáří betonu v okamžiku vnesení zatížení t'. Odtížení a rektifikaci je při viskoelastickém výpočtu nutné uvažovat jako nové zatěžovací stavy. Od času t=100 dní začne na styčník 2 působit síla o velikosti -F (tedy síla stejné velikosti působící opačným směrem) a dojde k posunu styčníku o \overline{w} směrem nahoru.

• pro čas t = 40 dní: (pouze síla F)

$$w_2(40) = \frac{64 \, FL^3}{567 \, I} \cdot J(40, 30) \tag{1}$$

$$R_{M1}(40) = \frac{100 \ FL}{189} \tag{2}$$

• pro čas t = 60 dní: (síla F i pokles \overline{w})

$$w_2(60) = \frac{64 FL^3}{567 I} \cdot J(60, 30) + \frac{125 \overline{w}}{189}$$
 (3)

$$R_{M1}(60) = \frac{100 \ FL}{189} - \frac{100 \ I \ \overline{w}}{63 \ L} \cdot R(60, 50) \tag{4}$$

• pro čas t=200 dní: (síla F, pokles \overline{w} , odtížení a rektifikace poklesu \overline{w})

$$w_2(200) = \frac{64 \, FL^3}{567 \, I} \cdot [J(200, 30) - J(200, 100)] \tag{5} \label{eq:5}$$

$$R_{M1}(100) = -\frac{100 \, I \, \overline{w}}{63 \, L} \cdot [R(200, 50) - R(200, 100)] \tag{6}$$

Materiál bez stárnutí

V případě materiálu, jehož vlastnosti se během stárnutí nemění, jsou funkce poddajnosti i relaxační funkce závislé pouze na délce trvání zatížení.

• pro čas t = 200 dní bez stárnutí:

$$w_2(200) = \frac{64\,FL^3}{567\,I} \cdot [J(170) - J(100)] \tag{7} \label{eq:potential}$$

$$R_{M1}(100) = -\frac{100 \, I \, \overline{w}}{63 \, L} \cdot [R(150) - R(100)] \tag{8}$$