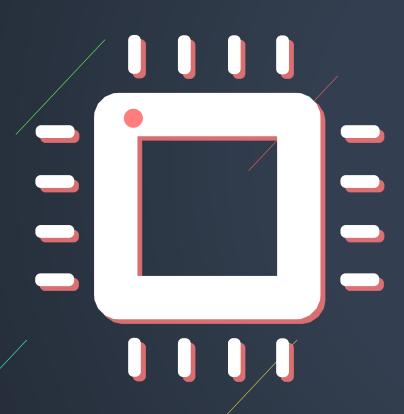


6차시 부저와 Bluetooth

2017. 00. 00.

### CONTENTS





이1. 스피커 / Bluetooth

02. switch/case

03. Bluetooth / App

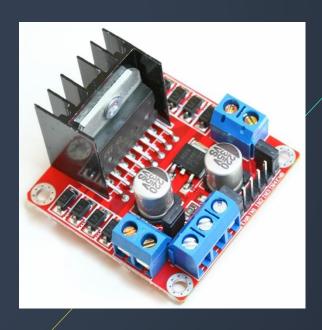
04. RC카를 조종해 보자

## 시기가 / Bluetooth 지난시간복습



#### 5차시 때 구현한 작품 테스트





## 스미커 / Bluetooth 수업 목표 설정 및 부품 소개

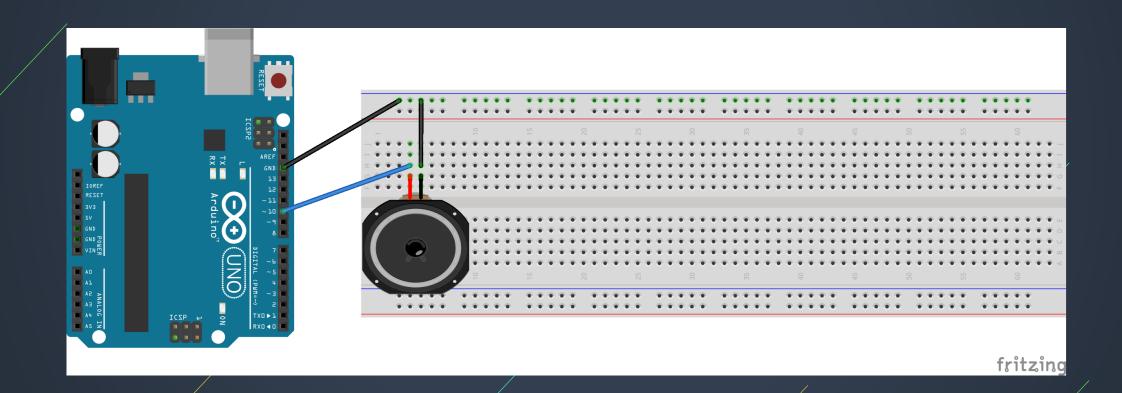












#### 스피커 / Bluetooth

**PROJECT** 

```
// 피에조부저 테스트하기
int piezo = 3; // 피에조 부저 톤 조절을 위해 3번 핀 사용
int del = 1000; // del이라는 변수에 숫자 1000을 저장
void setup() // 어떤 디지털 핀을 사용할지 설정
pinMode(piezo, OUTPUT); // 피에조 부저 제어를 위한 3번 디지털 핀 사용
//피에조 부저에서 소리를 내게 하자
void loop()
 analogWrite(piezo, 64); // PWM 25% 적용
delay(del); // 1초 대기
analogWrite(piezo, 128); // PWM 50% 적용
 delay(del); // 1초 대기
analogWrite(piezo, 256); // PWM 100% 적용
delay(del); // 1초 대기
```



```
int speakerpin = 12; //스피커가 연결된 디지털핀 설정

void setup() {
}

void loop() {
  tone(speakerpin,500,1000); //500: 음의 높낮이(주파수), 1000: 음의 지속시간(1초) delay(2000);
}

Colored by Color Scripter
```

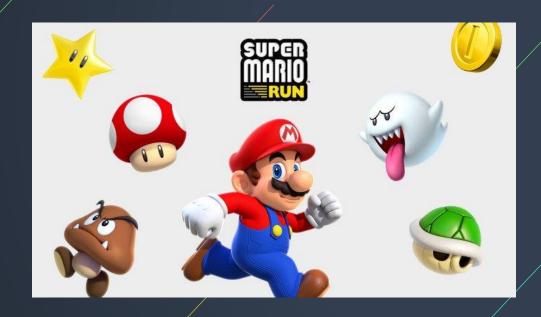
#### 스피커 / Bluetooth



```
int speakerpin = 12; //스피커가 연결된 디지털핀 설정
int note[] = {2093,2349,2637,2793,3136,3520,3951,4186}; //도레미파솔라시도
void setup() {
 int elementCount = sizeof(note) / sizeof(int);
 for (int i=0; i < elementCount; i++) //note를 play
  tone(speakerpin,note[i],500);
  delay(750);
void loop() {
```

## 스피커 / Bluetooth 멜로디연주하기

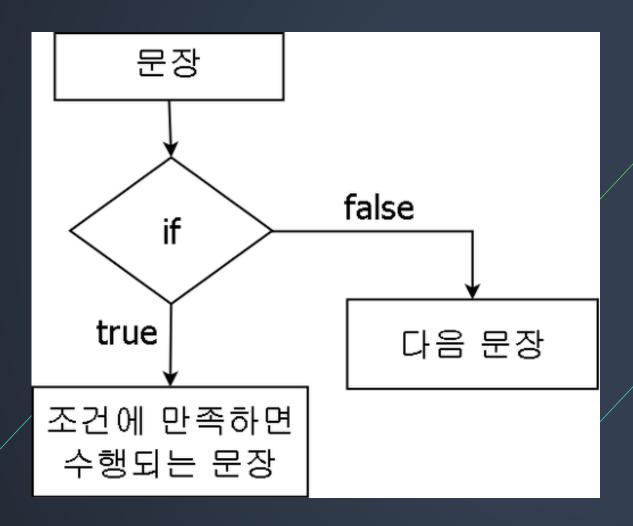
#### 여러 노래를 아두이노로 연주해 보자.

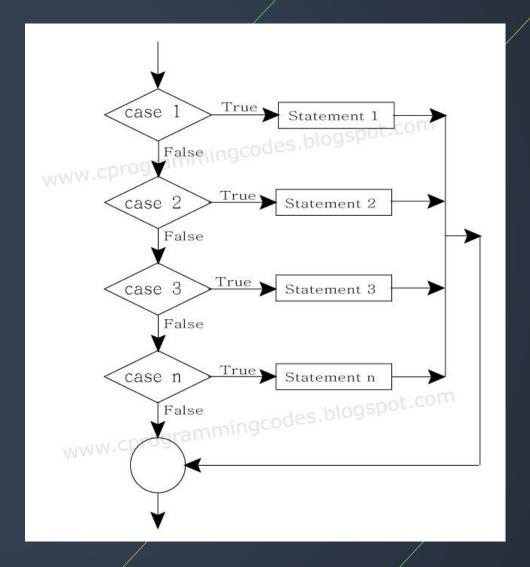




SULLIVAN PROJECT

Switch/case?





Switch/case?

```
switch (num(정수)) {
  case 1(상수) : 안녕; break;
  case 2(상수) : 잘 가; break;
  case 3(상수) : 반가워; break;
  case 4(상수) : 또 만나; break;
  default : 실행문; break;
```





Switch/case?

```
Int i = 1
switch (i) {
  case 1 : Serial,println("자장면\n"); break;
  case 2 : Serial.println("군만두\n");
  case 3 : Serial.println("탕수육\n"); break;
  case 4 : Serial.println("짬뽕\n"); break;
  default : Serial.println("그런 음식은 없습니다."); break;
```



Switch/case?

#### CDS(조도센서)모듈과 switch/case를 사용해 봅시다

```
switch (CDS 값) {
  case (상수) : 새벽; break;
  case (상수) : 오전: break;
  case (상수) : 점심; break;
  case (상수) : 오후; break;
  case (상수) : 밤; break;
  default : 오류!!; break;
```







- 디지털 통신 기기를 위한 개인 근거리 무선 통신 산업 표준이다
- 블루투스는 수 미터에서 수십 미터 정도의 거리를 둔 정보기기 사이에, 전파를 이용해서 간단한 정보를 교환하는데 사용된다
- 귀보드, 마우스, 스피커, 이어폰 등의 전자기기에 많이 사용된다.







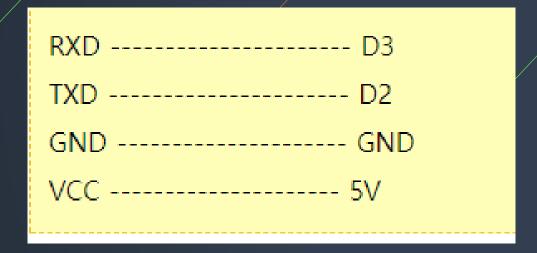
- Bluetooth 무선 통신을 이용하여 RC Car를 조종해 보자
- 안드로이드 APP과 RC Car는 Bluetooth를 이용해 통신을 한다.
- 안드로이드 APP에서 조종을 하면 조종 신호가 Bluetooth 통신을 이 용해 RC Car에게로 전달 되고, RC Car는 움직이게 된다.



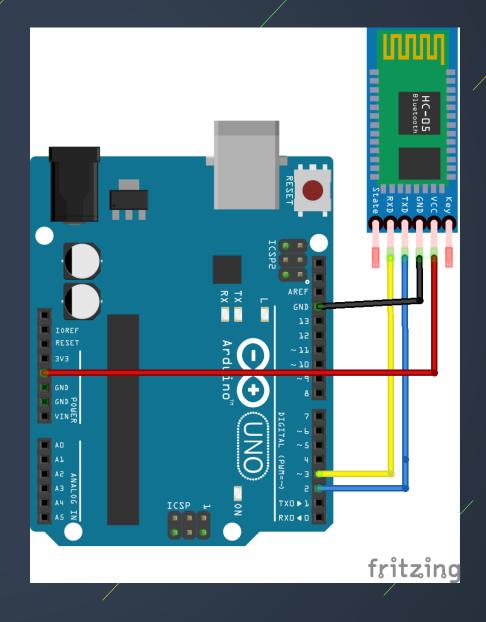


- HC-06을 사용하여 아두이노(RC Car)와 안드로이드 App과 통신
- App -> HC-06(0) F01上 RC Car)









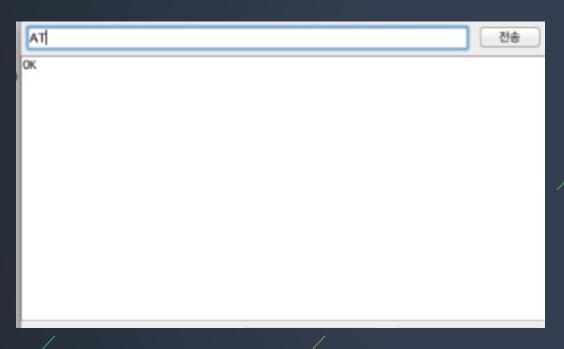
```
#include (SoftwareSerial.h) //시디얼통신 라이브러리 호출
int blueTx=2; //Rx HC-06 -> Arduino
int blueRx=3; //Tx Arduino -> HC-06
SoftwareSerial mySerial(blueTx, blueRx); //시디얼 통신을 위한 객체선언
void setup()
 Serial.begin(9600); //시리얼모니터
 mySerial.begin(9600); //블루투스 시디얼
void loop()
 if (mySerial.available()) {
  Serial.write(mySerial.read()); //블루투스측 내용을 시킨얼모니터에 출력
 if (Serial.available()) {
 mySerial.write(Serial.read()); //시민얼 모니터 내용을 블루추스 측에 WRITE
```







Bluetooth?



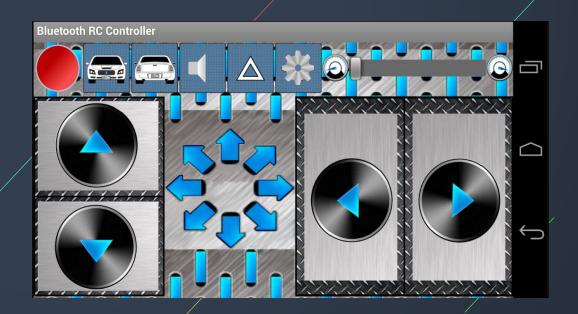
AT(통신 정상 확인)

AT+NAME '원하는 이름' (모듈 이름 설정)

AT+PIN '원하는 숫자' (페어링 암호 변경)



- 구글 플레이스토어 에서 RC Car를 조종할 수 있는 App 다운
- App 01름: Arduino Bluetooth RC Car
- 설정 클릭 -> Connect to car -> scan for devices로 스캔 후
  - -> 각자 이름의 모듈과 연결





Bluetooth?

```
if (mySerial.available()) {
     key_value = mySerial.read();
     Switch(key_value)
          case 'S': serial.println("Stop'); break;
```



정지 : S

직진: F

후진:B

좌회전: L

우회전:R

직진 + 우회전: 1

직진 + 좌회전 : G

후진 + /우회전 : J

후진 + 좌회전 : H

소리: V

헤드라이트 : H

백라이트: U

비상등 : X



Bluetooth?

```
if (mySerial.available()) {
     key_value = mySerial.read();
     Switch(key_value)
          case 'S': 모터 정지; break;
```



정지: S

직진: F

후진:B

좌회전: L

우회전:R

직진 + 우회전: 1

직진 + 좌회전 : G

후진 + /우회전 : J

후진 + 좌회전 : H

소리: V

헤드라이트: H

백라이트: U

비상등 : X



Bluetooth?

```
void go_car(){
     digitalWrite(...) // Go RC Car
Switch(key_value)
     case 'S': go_car(); break;
```



정지:S

직진: F

후진:B

좌회전: L

우회전:R

직진 + 우회전: 1

직진 + 좌회전 / G

후진 + 우회전: J

후진 + 좌회전 : H

소리: V

헤드라이트: H

백라이트 : U

비상등:X



# Thanks