

机器学习理论及工程实践

第2章 模型评估与选择

涂文星



目录



1) 基本概念

2) 评估方法

3) 性能度量

4) 比较检验



第2章 模型评估与选择



基本概念

评估方法

性能度量

比较检验



2.1 基本术语



数据集	data set	样本/示例	sample/instance
属性/特征	attribute/feature	维数	dimentionality
学习/训练	learning/training	测试	testing
泛化	generalization	验证	validation
分类	classification	聚类	clustering
回归	regression	预测	prediction
监督学习	supervised learning	无监督学习	unsupervised learning
半监督学习	semi-supervised learning	强化学习	reinforcement learning
归纳	induction	演绎	deduction
精度	accuracy	错误率	error rate
欠拟合	underfitting	过拟合	overfitting



2.1 基本概念







2.1 基本概念



机器学习方法

分类问题

回归问题

聚类问题

其他问题

机器学习模型评估



2.1 引入-为什么要进行模型评估与选择



泛化误差: 在"未来"样本上的误差

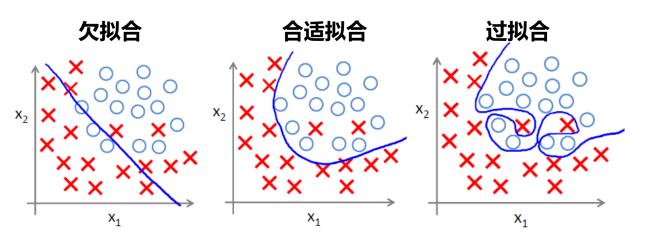
经验误差: 在训练集上的误差



□ 经验误差越小越好?









第2章 模型评估与选择



三个类键问题。

• 如何获得测试结果?

• 如何评估性能优劣?

• 如何判断实质差别?

基本概念

评估方法

性能度量

比较检验



2.2 评估方法



问题:怎样获得"测试集"?

关键:测试集应该与训练集"互斥"



留出法(hold-out)

交叉验证法 (cross validation)

自助法 (bootstrapping)



留出法 (Hold-out)



拥有的数据集

训练集

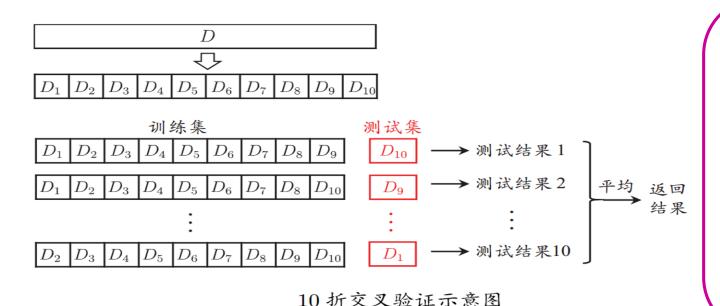
测试集

- ✓直接将数据集划分为两个互斥集合
- ✓ 训练/测试集划分要尽可能保持数据分布的一致性
- ✓一般若干次随机划分、重复实验取平均值
- ✓ 训练/测试样本比例通常为2:1~4:1



交叉验证法 (Cross validation)

✓ 将数据集分层采样划分为k个大小相似的互斥子集,每次用k-1个子集的并集作为训练集,余下的子集作为测试集,最终返回k个测试结果的均值,k的常用取值是10。

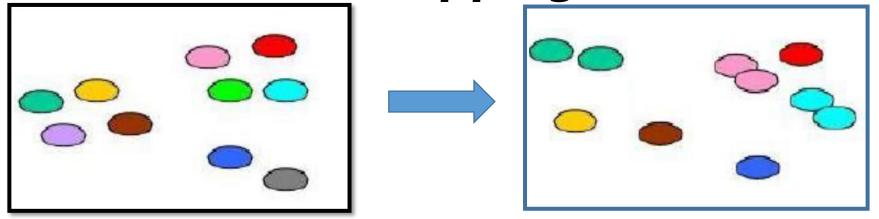


- ✓通常随机使用不同的划分重复p次,最终的评估结果是这p次k折交叉验证结果的均值
- ✔假设数据集D包含m个样本, 、若令k=m,则得到留一法。



自助法 (Bootstrapping)





- ✓基于"自助采样"(bootstrap sampling),亦称"有放回采用"
 - "可重复采样"
- ✓训练集与原样本集同规模
- ✓ 数据分布改变,会引入估计偏差

- ✓约有36.8%的样本不出现
- ✓测试结果又称"包外估计"

(out-of-bag estimate)



第2章 模型评估与选择



基本概念

评估方法

性能度量

比较检验



2.3 性能度量



机器学习方法

分类问题

回归问题

聚类问题

其他问题

机器学习模型评估





准确率(Accuracy): 分类正确的样本个数占所

有样本个数的比例

$$accuracy = rac{TP + TN}{TP + FN + FP + TN}$$

平均准确率(Average per-class accuracy): 每个类别下的准确率的算术平均

$$average_accuracy = rac{rac{TP}{TP+FN} + rac{TN}{TN+FP}}{2}$$

精确率/查准率(Precision): 分类正确的正样本个数占分类器所有的正样本个数的比例

$$Precision = rac{TP}{TP + FP}$$

召回率/查全率(Recall):分类正确的正样本个数 占正样本个数的比例

$$Recall = rac{TP}{TP + FN}$$

分类结果混淆矩阵

真实情况	预测结果		
县	正例	负例	
正例	TP(真正例)	FN(假负例)	
负例	FP(假正例)	TN(真负例)	

平衡点BEP:精确率与召回率相等时的取值

F1-Score:精确率与召回率的调和平均值,它的值更接近于Precision与Recall中较小的值

$$F1 = rac{2*precision*recall}{precision+recall}$$





PR曲线: 根据学习器的预测结果按正例可能性大小对样例进行排序, 并逐个把样本作为正例进行

预测。

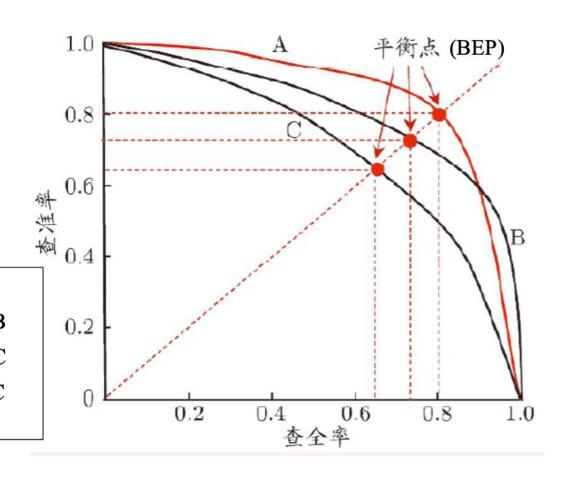
- ✓ 如果一个学习器的PR曲线包住了另一个,则可以认为A的性能优于C
- ✓ 如果有交叉,如A、B,综合考虑PR性能,引入平衡点(BEP),基于BEP比较,A优于B

PR图:

- 学习器 A 优于 学习器 C
- 学习器 B 优于 学习器 C
- 学习器 A ?? 学习器 B

BEP:

- 学习器 A 优于 学习器 B
- 学习器 A 优于 学习器 C
- 学习器 B 优于 学习器 C





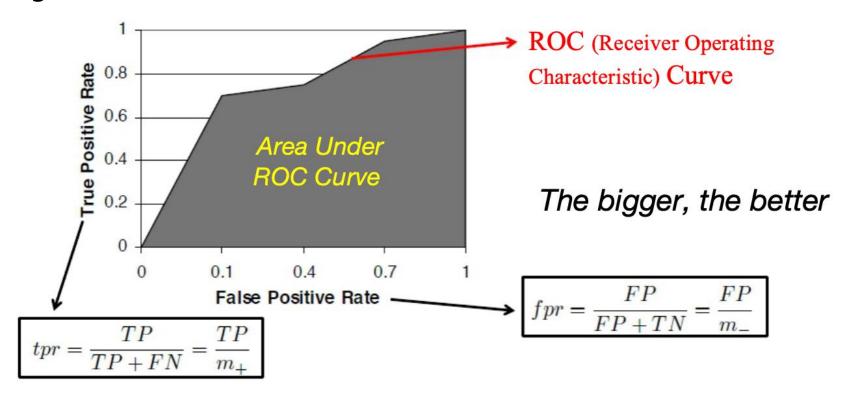


AUC(Area under the Curve(Receiver Operating Characteristic, ROC))

ROC: 纵轴: 真正例率TPR; 横轴: 假正例率FPR

AUC是ROC曲线下的面积。一般来说,如果ROC是光滑的,那么基本可以判断没有太大的

overfitting,这个时候调模型可以只看AUC,面积越大一般认为模型越好。







宏平均&微平均

多分类问题中, 若能得到**多个混淆矩阵**, 例如多次训练/测试的结果, 多分类的两两混淆矩阵:

宏(macro-)查准率、查全率、F1

$$\text{macro-}P = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} P_i ,$$

$$macro-R = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} R_i ,$$

$$\text{macro-}F1 = \frac{2 \times \text{macro-}P \times \text{macro-}R}{\text{macro-}P + \text{macro-}R}.$$

微(micro-)查准率、查全率、F1

$$\text{micro-}P = \frac{\overline{TP}}{\overline{TP} + \overline{FP}} ,$$

$$\text{micro-}R = \frac{\overline{TP}}{\overline{TP} + \overline{FN}} ,$$

$$\text{micro-}F1 = \frac{2 \times \text{micro-}P \times \text{micro-}R}{\text{micro-}P + \text{micro-}R}$$



性能评价指标-回归



平均绝对误差: 平均绝对误差MAE (Mean Absolute Error) 又被称为l1范数损失 (l1-norm loss)

$$ext{MAE}(y, \hat{y}) = rac{1}{n_{ ext{samples}}} \sum_{i=1}^{n_{ ext{samples}}} |y_i - \hat{y}_i|$$

平均平方误差: 平均平方误差MSE (Mean Squared Error) 又被称为I2范数损失 (I2-norm loss):

$$ext{MSE}(y, \hat{y}) = rac{1}{n_{ ext{samples}}} \sum_{i=1}^{n_{ ext{samples}}} (y_i - \hat{y}_i)^2$$

R Squared:是将预测值跟只使用均值的情况下相比,看能好多少。

$$R^{2} = 1 - \frac{\left(\sum_{i} (\hat{y}_{i} - y_{i})^{2}\right) / m}{\left(\sum_{i} (\hat{y}_{i} - y_{i})^{2}\right) / m} = 1 - \frac{MSE(\hat{y}, y)}{Var(y)}$$



性能评价指标-聚类



外部指标对数据集D={ $x_1, x_2, ..., x_m$ }, 假定通过聚类给出的簇划分为 $C = \{C_1, C_2, ..., C_k\}$ 参考模型给出的簇划分为 $C^* = \{C_1^*, C_2^*, ..., C_k^*\}$, 通过比对C和 C^* 来判定聚类结果的好坏。

Jaccard系数,FM 指数,Rand 指数,纯度purity,熵 entropy,互信息, Adjusted Rand Index (ARI),F-measure,Probabilistic Rand Index (PRI)

内部指标对聚类数据结构上的描述,类内距离小,类间距离大较好。

DB 指数(Davies-Bouldin Index, 简称DBI): 衡量同一簇中数据的紧密性, 越小越好。

Dunn 指数(Dunn Index 简称DI): 衡量同一簇中数据的紧密性, 越大越好。

Silouette: 衡量同一簇中数据的紧密性, 越大越好。

Modurity: 衡量模块性, 越大越好。



第2章 模型评估与选择



基本概念

评估方法

性能度量

比较检验





- 有了实验评估方法和评估指标,看似可以对分类器的性能进行评估比较了: 先使用某种实验评估方法测得分类器的某个评估指标结果, 然后对这些结果进行比较。但怎么来做这个"比较"呢? 是直接比较不同分类器的评估指标结果吗?
- 关于性能比较:
 - ✓ 测试性能并不等于泛化性能
 - ✔ 测试性能会随着测试集的变化而变化
 - ✔ 很多机器学习算法本身有一定的随机性

直接选取相应评估方法在相应度量下比大小的方法不可取!

• 假设检验为分类器的性能比较提供了重要依据,基于其结果我们可以推断出,若在测试集上观察到分类器A比B好,则A的泛化性能是否在统计意义上优于B,以及这个结论的把握有多大。





核心: 计算服从某种分布的统计量 比较统计量和临界值的大小--超过则认为有显著不同 如果是两两比较,则平均错误率小的更优

单个学习器

- 二项检验
 - 泛化错误率为 ϵ 的学习器,m个测试样本,测试错误率为 $\hat{\epsilon}$
 - 假设 " $\epsilon \leq \epsilon_0$ ",置信度为 $1-\alpha$,拒绝域为 $\hat{\epsilon} \geq \bar{\epsilon}$,其中临界值 $\bar{\epsilon} = \max \epsilon$ s.t. $\sum_{i=\epsilon_0 \times m+1}^m {m \choose i} \epsilon^i (1-\epsilon)^{m-i} < \alpha$

• t检验

- k个测试错误率 $\hat{\epsilon}_1, \cdots, \hat{\epsilon}_k$,可看做泛化错误率 ϵ_0 的独立采样
- 计算得平均测试错误率 μ 和样本方差 σ^2 ,则 $\tau_t = \frac{\sqrt{k}(\mu \epsilon_0)}{\sigma}$ 服从自由度k-1的t分布
- 假设 " $\mu = \epsilon_0$ ",显著度 α ,拒绝域为 $|\tau_t| > t_{\alpha/2}$





一个数据集多个学习器

- 成对t检验
 - 学习器A和B,k折交叉验证法得测试错误率 ϵ_i^A 和 ϵ_i^B (i=1,...,k)
 - 计算得差值 Δ_i 及它们的均值 μ 和样本方差 σ^2
 - 假设 " $\epsilon_i^A=\epsilon_i^B$ ",显著度 α ,拒绝域为 $\tau_t=\left|\frac{\sqrt{k}\mu}{\sigma}\right|>t_{\alpha/2}$

McNemar检验

- 学习器A和B,留出法得列联表(contingency table)
- 假设 " $e_{01} = e_{10}$ ",显著度 α ,拒绝域为 $(|e_{01}-e_{10}|-1)^2$ 。 2

$$\tau_{\chi^2} = \frac{(|e_{01} - e_{10}| - 1)^2}{e_{01} + e_{10}} > \chi_{\alpha}^2$$

表 2.4 两学习器分类差别列联表

算法 B	算法 A		
#A D	正确	错误	
正确	e ₀₀	e ₀₁	
错误	e_{10}	e_{11}	





多个数据集和多个学习器

表 2.5 算法比较序值:

数据集	算法 A	算法 B	算法 C
D_1	1	2	3
D_2	1	2.5	2.5
D_3	1	2	3
D_4	1	2	3
平均序值	1	2.125	2.875

- Friedman检验
 - 由数据集 $D_1, ..., D_N$ 对算法 $A_i(i=1,...,k)$ 测试结果排序得算法平均序值 r_i
 - 假设"各算法性能相同",,显著度 α ,拒绝域为 $\tau_F = \frac{(N-1)\tau_{\chi^2}}{N(k-1)-\tau_{\chi^2}} > F_{k-1,(k-1)(N-1)}(\alpha/2)$,其中 $\tau_{\chi^2} = \frac{12N}{k(k+1)} (\sum_{i=1}^k r_i^2 \frac{k(k+1)^2}{4})$

• Nemenyi后续检验

- 若假设被拒绝,计算平均序值差别的临界值域 $CD=q_{\alpha}\sqrt{\frac{k(k+1)}{6N}}$
- 假设"两个算法性能相同",显著度 α ,拒绝域为 $\left|r_i-r_j\right|>CD$



2.5 偏差与方差



- 泛化误差可分解为偏差、方差和噪声之和。
 - $E(f;D) = \mathbb{E}_D[(f(\boldsymbol{x};D) y_D)^2] = \cdots = bias^2(\boldsymbol{x}) + var(\boldsymbol{x}) + \varepsilon^2$
- 偏差度量了学习算法的偏离程度, $\mathbb{E}_D[(f(\mathbf{x};D)-\mathbb{E}_D[f(\mathbf{x};D)])^2]$
- 方差度量了数据扰动所造成的影响, $(\mathbb{E}_D[f(x;D)]-y)^2$
- •噪声刻画了学习问题本身的难度, $\mathbb{E}_D[(y_D-y)^2]$

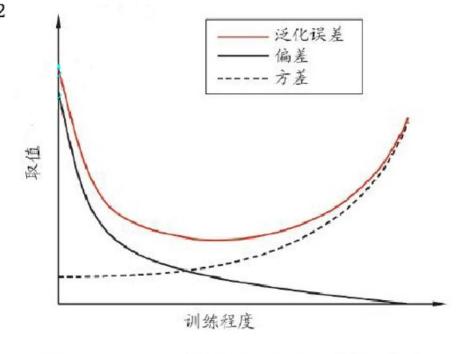


图 2.9 泛化误差与偏差、方差的关系示意图



感谢聆听





有什么问题吗?



留一法(Leave-one-out, LOO)优缺点



- ✓ 不受随机样本划分方式的影响
- ✓ 结果往往比较准确
- ✓ 当数据集比较大时, 计算开销难以忍受