Определения по матану, семестр 4

6 мая 2018 г.

Содержание

1	Свойство, выполняющееся почти везде	4
2	Сходимость почти везде	4
3	Сходимость по мере	4
4	Теорема Егорова о сходимости почти везде и почти равномерной сходимости	4
5	Интеграл ступенчатой функции	4
6	Интеграл неотрицательной измеримой функции	5
7	Суммируемая функция	F. 3
8	Интеграл суммируемой функции	6
9	Произведение мер	6
10	Теорема Фубини	6
11	Образ меры при отображении	7
12	Взвешенный образ меры	8

13	Плотность одной меры по отношению к другой	8
14	Заряд, множество положительности 14.1 Заряд	8 8 8
15	Сферические координаты в \mathbb{R}^3 и в \mathbb{R}^m , их Якобианы	9
16	Интегральные неравества Гельдера и Минковского 16.1 Нераветсво Гельдера	9 9 10
17	Интеграл комплекснозначных функции	10
18	Пространство $L_p(E,\mu), \ 1 \le p < +\infty$	10
19	Пространство $L_{\infty}(E,\mu)$	11
20	Существенный супремум	11
21	Фундаментальная последовательность, полное простран- ство	12
22	Плотное множество	12
23	Финитная функция	12
24	Мера Лебега-Стилтьеса	12
25	Функция распределения	12
26	Измеримое множество на простой двумерной поверхности в \mathbb{R}^3	13
27	Мера Лебега на простой двумерной поверхности в \mathbb{R}^3	13
28	Поверхностный интеграл первого рода	13

29	Кусочно-гладкая поверхность в \mathbb{R}^3	13
30	Гильбертово пространство	13
31	Ортогональный ряд	13
32	Сходящийся ряд в Гильбертовом пространстве	13
33	Ортогональное семейство векторов	14
34	Ортонормированное семейство векторов	14
35	Коффициенты Фурье	14
36	Ряд Фурье в Гильбертовом пространстве	14
37	Базис, полная, замкнутая ОС	14
38	Сторона поверхности	15
39	Задание стороны поверхности с помощью касательных реперов	15
40	Интеграл II рода	15
41	Ориентация контура, согласованная со стороной поверхности	16

1 Свойство, выполняющееся почти везде

 (X,\mathbb{A},μ) - пространство с мерой, и $\omega(x)$ – утверждение, зависящее от точки x.

 $E:=\{x:\omega(x)$ — ложно $\}$ и $\mu E=0$. Тогда говорят, что $\omega(x)$ верно при почти всех (п.в.) x.

2 Сходимость почти везде

 (X, \mathbb{A}, μ) - пространство с мерой, и $f_n, f: X \to \overline{\mathbb{R}}$. Говорим, что $f_n \to f(x)$ почти везде, если $\{x: f_n(x) \not\to f(x)\}$ измеримо и имеет меру 0.

3 Сходимость по мере

 (X,a,μ) - пространство с мерой, $\mu\cdot X<+\infty$ $f_n,f:X\to \overline{R}$ - п.в. конечны, измеримы Говорят, что f_n сходится к f по мере μ (при $n\to +\infty$) (обозначается $f_n\stackrel{\mu}{\Rightarrow} f$) если $\forall \epsilon>0$ $\mu(X(|f_n-f|>\epsilon))\stackrel{n\to +\infty}{\to} 0$

4 Теорема Егорова о сходимости почти везде и почти равномерной сходимости

 (X,a,μ) - пространство с мерой $f_n,f:X\to R$ - п.в. конечны, измеримы $f_n\to f$. Тогда эта сходимость "почти равномерная"

5 Интеграл ступенчатой функции

 $< X, A, \mu >$ - пространство с мерой

 $f=\sum_{k=1}^n (\lambda_k\cdot\chi_{E_k})$ - ступенчатая функция, E_k - измеримые дизъюнктные множества, $f\geqslant 0$

Интегралом ступенчатой функции f на множестве ${\mathbb X}$ назовём

$$\int\limits_{\mathbb{X}} f d\mu := \sum_{k=0}^{n} \lambda_k \cdot \mu E_k$$

Будем считать, что $[0 \cdot \infty = 0]$

6 Интеграл неотрицательной измеримой функции

 $<{
m X},{
m A},\mu>$ - пространство с мерой f - измеримо, $f\geqslant 0$, её интегралом на множестве ${
m X}$ назовём

$$\int\limits_{\mathbb{X}}fd\mu:=\sup(\int\limits_{\mathbb{X}}g)$$

, где $0 \leqslant g \leqslant f, g$ —ступенчатая

7 Суммируемая функция

< $X, A, \mu >$ - пространство с мерой f—измерима, $\int\limits_{\mathbb{X}} f^+$ или $\int\limits_{\mathbb{X}} f^-$ конечен (хотя бы один из них). Тогда интегралом f на X назовём

$$\int\limits_{\mathbb{X}} f d\mu := \int\limits_{\mathbb{X}} f^+ - \int\limits_{\mathbb{X}} f^+$$

Тогда если конечен $\int\limits_{\mathbb{X}} f$, (то есть конечны интегралы по обеим срезкам), то f называют суммируемой

8 Интеграл суммируемой функции

< ${\bf X},$ ${\bf A},$ $\mu>$ - пространство с мерой f- измерима, $E\in {\bf A}$ Тогда интегралом f на множестве E назовём

$$\int\limits_{\mathbb{E}} f d\mu := \int\limits_{\mathbb{X}} f \cdot \chi(E) d\mu$$

f суммируемая на E, если $\int\limits_{\mathbb{X}} f^+\chi(E)$ и $\int\limits_{\mathbb{X}} f^-\chi(E)$ конечны

9 Произведение мер

 $< X, \alpha, \mu >, < Y, \beta, \nu >$ - пространства с мерой μ, ν - σ -конечные меры $\alpha \times \beta = \{A \times B \subset X \times Y : A \in \alpha, B \in \beta\}$ $m_0 : \alpha \times \beta \to \overline{R}$ $m_0(A \times B) = \mu A \cdot \nu B$

m - называется произведением мер μ и ν , если m - мера, которая ялвяется Лебеговским продолжением m_0 с полукольца $\alpha \times \beta$ на некоторую σ -алгебру $\alpha \otimes \beta$.

 $m=\mu imes
u$ - обозначение $< \mathbb{X} imes \mathbb{Y}, \alpha \otimes \beta, \mu imes
u >$ - произведение пространств с мерой

10 Теорема Фубини

< X, A, $\mu>$, < Y, B, $\nu>$ - пространство с мерой, μ , $\nu-\sigma$ -конечные и полные, $m=\mu\times\nu$, f — суммируемая на $X\times Y$ по m. **Тогда:**

ullet при «почти всех» x функция $f_x \in \mathbb{L}(\mathbb{Y},
u)$, то есть суммируема на \mathbb{Y} по u

при «почти всех» y функция $f^y \in \mathbb{L}(\mathbb{X},\mu)$

 $x \mapsto \phi(x) \mid \phi(x) = \int_{\mathbb{Y}} f_x d\nu \in \mathbb{L}(\mathbb{X}, \mu)$

$$y\mapsto \psi(y)\mid \psi(y)=\int\limits_{\mathbb{X}}f^yd\mu\in\mathbb{L}(\mathbb{Y},\nu)$$

Это есть эти функции суммируемы в некотором контексте (\mathbb{X}, μ и \mathbb{Y}, ν соответсвено)

$$\int\limits_{\mathbb{X}\times\mathbb{Y}} fdm = \int\limits_{\mathbb{X}} \phi(x)d\mu = \int\limits_{\mathbb{X}} (\int\limits_{\mathbb{Y}} fd\nu(y))d\mu(x)$$

$$\int\limits_{\mathbb{X}\times\mathbb{Y}} fdm = \int\limits_{\mathbb{Y}} \psi(x)d\nu = \int\limits_{\mathbb{Y}} (\int\limits_{\mathbb{X}} fd\mu(x))d\nu(y)$$

11 Образ меры при отображении

 (X, \mathbb{A}, μ) — пространство с мерой, $(Y, \mathbb{B}, \underline{\ })$ — пространство с σ -алгеброй. $\Phi: X \to Y, \ \Phi^{-1}(\mathbb{B}) \subset \mathbb{A}$ (прообраз любого множества из \mathbb{B} лежит в \mathbb{A}).

Пусть для $\forall E \in \mathbb{B} \ \nu(E) = \mu(\Phi^{-1}(E)).$

u является мерой на Y и называется образом меры μ при отображении Φ .

12 Взвешенный образ меры

 (X, \mathbb{A}, μ) — пространство с мерой, $(Y, \mathbb{B}, \underline{\ })$ — пространство с σ -алгеброй. $\Phi: X \to Y, \ \Phi^{-1}(\mathbb{B}) \subset \mathbb{A}$ (прообраз любого множества из \mathbb{B} лежит в \mathbb{A}).

 $\omega:X o \overline{\mathbb{R}},\, \omega \geq 0$ — измеримая.

Пусть для $E \in \mathbb{B} \ \nu(E) = \int_{\Phi^{-1}(E)} \omega \ d\mu$.

u является мерой на Y и называется взвешенным образом меры μ . При $\omega \equiv 1$ взвешенный образ меры является обычным образом меры.

13 Плотность одной меры по отношению к другой

 (X, \mathbb{A}, μ) — пространство с мерой. $\omega: X \to \overline{\mathbb{R}}, \ \omega \geq 0$ — измеримая. $\nu(E) = \int_E \omega(x) \ d\mu. \ \nu$ — мера на X. ω называется плотностью ν относительно μ .

14 Заряд, множество положительности

14.1 Заряд

 $(X, \mathbb{A}, \underline{\hspace{0.1cm}})$ — пространство с σ -алгеброй.

 $\phi: \mathbb{A} \to \mathbb{R}$ (конечная, не обязательно неотрицательная).

 ϕ счётно аддитивна.

Тогда ϕ — заряд.

14.2 Множество положительности

 $A\subset X$ — множество положительности, если $\forall B\subset A,\ B$ измеримо: $\phi(B)\geq 0.\mathrm{e}$

15 Сферические координаты в R^3 и в R^m , их Якобианы

$$x_{1} = r \cdot \cos \phi_{1}$$

$$x_{2} = r \cdot \sin \phi_{1} \cdot \cos \phi_{2}$$

$$x_{3} = r \cdot \sin \phi_{1} \cdot \sin \phi_{2} \cdot \cos \phi_{3}$$

$$\vdots$$

$$x_{m-2} = r \cdot \sin \phi_{1} \cdot \sin \phi_{2} \cdot \cdots \sin \phi_{n-3} \cdot \cos \phi_{n-2}$$

$$x_{m-1} = r \cdot \sin \phi_{1} \cdot \sin \phi_{2} \cdot \cdots \sin \phi_{n-2} \cdot \cos \phi_{n-1}$$

$$x_{m} = r \cdot \sin \phi_{1} \cdot \sin \phi_{2} \cdot \cdots \sin \phi_{n-2} \cdot \sin \phi_{n-1}$$

$$\mathcal{J} = r^{n-1} \cdot (\sin \phi_1)^{n-2} \cdot (\sin \phi_2)^{n-3} \cdot \dots \cdot (\sin \phi_{n-2})^1 \cdot (\sin \phi_{n-1})^0$$

Что тут происходит идейно. Сначала мы проецируем наш m-мерный вектор на нормаль к (m-1)-мерной гиперплоскости. Потом рассматриваем проекцию на эту гиперплоскость и в ней рекурсивно повторяем процедуру пока не дойдём до нашего любимого \mathbb{R}^2 . Уже в нём рассматривем обычные полярные координаты (отсюда и другие ограничения на размер угла).

16 Интегральные неравества Гельдера и Минковского

16.1 Нераветсво Гельдера

$$(X,\mathbb{A},\mu)\ f,g:E\subset X o C\ (E$$
 - изм.) — заданы п.в, измеримы $p,q>1:rac{1}{p}+rac{1}{q}=1.$ Тогда: $\int\limits_E|fg|d\mu\leq\left(\int\limits_E|f|^pd\mu
ight)^{rac{1}{p}}\cdot\left(\int\limits_E|g|^qd\mu
ight)^{rac{1}{q}}$

16.2 Нераверство Минковского

 (X, \mathbb{A}, μ) f, g — заданы п.в, измеримы

$$1 \le p < +\infty$$
. Тогда: $\left(\int\limits_E |f+g|^p d\mu\right)^{\frac{1}{p}} \le \left(\int\limits_E |f|^p d\mu\right)^{\frac{1}{p}} + \left(\int\limits_E |g|^p d\mu\right)^{\frac{1}{p}}$

17 Интеграл комплекснозначных функции

ТООО: Лев и Вадим

18 Пространство $L_p(E,\mu), 1 \le p < +\infty$

$$(X,\mathbb{A},\mu)\,E\in\mathbb{A}$$
 $L_p'(E,\mu)=\{\ \mathrm{f}: \mathrm{п.в.}\ E o\mathbb{C},\ \mathrm{изм.},\ \int\limits_E|f|^pd\mu<+\infty\}$

Это линейное пространство (по нер-ву Минковского и линейности пространства измеримых функций).

У этого пространства есть дефект - если определить норму как $||f|| = \left(\int\limits_E |f|^p\right)^{\frac{1}{p}}$, то будет сразу много нулей пространства (ненулевые функ-

ции, которые п.в. равны 0 будут давать норму 0). Поэтому перейдем к фактор-множеству функций по отношению эквивалентности:

$$f \sim g$$
, если $f = g$ п.в.

$$L_p(E,\mu) := L_p'(E,\mu)/_{\sim}$$
 - лин. норм. пр-во с нормой $||f|| = \left(\int\limits_E |f|^p\right)^{\frac{1}{p}}$.

<u>NB1</u>: Его элементы — классы эквивалентности обычных функций. Будем называть их тоже функциями. Они не умеют вычислять значение в точке (т.к. можно всегда подменить значение на любое другое и получить представителя все того же класса эквивалентности), но зато их можно интегрировать!

 $\frac{\mathrm{NB2}}{L_p}$: также иногда будем обозначать $||f||_p$ за норму f в пространстве

19 Пространство $L_{\infty}(E,\mu)$

$$L_{\infty}(E,\mu) = \{ f : \text{п.в. } E \to \mathbb{C}, \text{ ess sup } |f| < +\infty \}$$

NB1: $||f||_{\infty} = \text{ess sup } |f|$.

<u>NB2</u>: Новый вид нер-ва Гельдера : $||f \cdot g||_1 \le ||f||_p \cdot ||g||_q$ (причем можно брать $p = +\infty, q = 1$ или наоборот).

20 Существенный супремум

$$(X, \mathbb{A}, \mu), E \subset X$$
— изм., $f : \pi.в. \ E \to \overline{\mathbb{R}}.$

$$\underline{\text{Тогда}}$$
: $\underset{x \in E}{\text{ess sup }} f(x) = \inf\{A \in R : f(x) \le A \text{ п.в. } x\}.$

В этом определении A - существенная верхняя граница.

Свойства:

- $1. \operatorname{ess\,sup}_E f \leq \sup_E f$
- 2. $f(x) \leq \operatorname{ess\,sup} f$ при п.в. $x \in E$.
- 3. $\int_{E} |fg| d\mu \le \operatorname{ess\,sup}_{E} |g| \cdot \int_{E} |f| d\mu$.

- 21 Фундаментальная последовательность, полное пространство
- 22 Плотное множество
- 23 Финитная функция

24 Мера Лебега-Стилтьеса

 \mathbb{P}^1 — полукольцо ячеек $g:\mathbb{R} o \mathbb{R}$ непр., монотонно возрастает $\mu[a,b):=g(b)-g(a)$ — σ -конечная мера на \mathbb{P}^1

NB1: g не обязательно непр., но должна возрастать.

Тогда $g(c\pm 0)=\lim_{x\to c\pm 0}g(x)$

 $\mu[a,b):=g(b-0)-g(a-0)$ – тоже σ -конечная мера (если g не непр. слева, то $\mu[a,b):=g(b)-g(a)$ – не мера (нет непр. слева))

 $\underline{\text{Тогда}}$ мерой Лебега-Стилтьеса будем называть меру μ_g , полученную из μ по теореме о лебеговском продолжении меры.

25 Функция распределения

 $(X,\mathbb{A},\mu),\ \mathrm{h}:X o\overline{\mathbb{R}}$ – изм, п.в. кон.

Пусть $\forall t \in \mathbb{R} \quad \mu X(h < t) < +\infty.$

Тогда $H(t) := \mu X(h < t)$ – это функция распределения функции h по мере μ .

- 26 Измеримое множество на простой двумерной поверхности в \mathbb{R}^3
- 27 Мера Лебега на простой двумерной поверхности в \mathbb{R}^3
- 28 Поверхностный интеграл первого рода
- 29 Кусочно-гладкая поверхность в R^3
- 30 Гильбертово пространство

 $\mathbb H$ - линейное пространство над $\mathbb R$ или $\mathbb C$, в котором задано скалярное произведение, и полное относительно соответствуйющей нормы, называется Гильбертовым.

31 Ортогональный ряд

 $x_k \in \mathbb{H}, \sum x_k$ называется ортогональным рядом, если $\forall k, l: k \neq l: x_k \bot x_l$

32 Сходящийся ряд в Гильбертовом пространстве

$$x_n\in\mathbb{H}$$
 $\sum x_n$ сходится к x , если $S_n:=\sum_{k=1}^n x_k, S_n\to x$ (то есть $|S_n-x|\to 0$ - сходимость по мере)

33 Ортогональное семейство векторов

 $\{e_k\} \in \mathbb{H}$ - ортогональное семейство векторов, если $\forall k \neq l : e_k \bot e_l, e_k \neq 0, e_l \neq 0.$

34 Ортонормированное семейство векторов

 $\{e_k\}\in\mathbb{H}$ - ортонормированное семейство векторов, если e_k - ортогональное семейство векторов, и $\forall k: |e_k|=1$

35 Коффициенты Фурье

 $\{e_k\}$ - ортонормированная система в $\mathbb{H}, x \in \mathbb{H}$. $c_k(x) = \frac{< x, e_k>}{|e_k|^2}$ называются коэффициентами Фурье вектора x по ортогональной системе $\{e_k\}$

36 Ряд Фурье в Гильбертовом пространстве

 $\sum c_k(x) \cdot e_k$ называется рядом Фурье вектора x по ортогональной системе $\{e_k\}$

37 Базис, полная, замкнутая ОС

 $\{e_k\}$ — ортогональная система в $\mathbb H$

1.
$$\{e_k\}$$
 — базис, если $\forall x \in \mathbb{H}$: $\exists c_k$, что $x = \sum_{k=1}^{+\infty} c_k \cdot e_k$

2.
$$\{e_k\}$$
 — полная О.С., если $\forall k: z \perp e_k \Rightarrow z = 0$

3.
$$\{e_k\}$$
 — замкнутая О.С., если $\forall x \in \mathbb{H} : \sum_{k=1}^{+\infty} |c_k(x)|^2 \cdot ||e_k||^2 = ||x||^2$

38 Сторона поверхности

Сторона (простой) гладкой двумерной поверхности — непрерывное поле единичных нормалей. Поверхность, для которой существует сторона, называется двусторонней. Если же стороны не существует, она называется односторонней.

39 Задание стороны поверхности с помощью касательных реперов

 F_1, F_2 — два касательных векторных поля к M $\forall p \in M$ — $F_1(p), F_2(p)$ — Л.Н.З. касательные векторы Тогда поле нормалей стороны определяется, как $n:=F_1\times F_2$

Репе́р - пара векторов из $F_1 \times F_2$.

40 Интеграл II рода

M — простая гладкая двусторонняя двумерная поверхность в \mathbb{R}^3 n_0 — фиксированная сторона (одна из двух) $F: M \to \mathbb{R}^3$ — векторное поле

 $\underline{\text{Тогда}}$ интегралом II рода назовем $\int\limits_{M}\langle F,n_0 \rangle ds$

Замечания

- 1. Смена стороны эквивалентна смене знака
- 2. Не зависит от параметризации

41 Ориентация контура, согласованная со стороной поверхности

Ориентация контура согласована со стороной поверхности, если она задает эту сторону.

<u>Пояснение</u>: Рассмотрим некоторый контур (замкнутую петлю) и точку на нем. Построим два касательных вектора к контуру в этой точке: первый - снаружи от контура (задает направление "движения" по петле), второй - внутри контура. Тогда будем называть такую ориентацию согласованной со стороной, если направление векторного произведения первого и второго векторов в точке совпадает с направлением нормали поверхности.

