





TECNICO SUPERIORE WEB DEVELOPER FULL STACK DEVELOPMENT

#9 - Alberi

GS



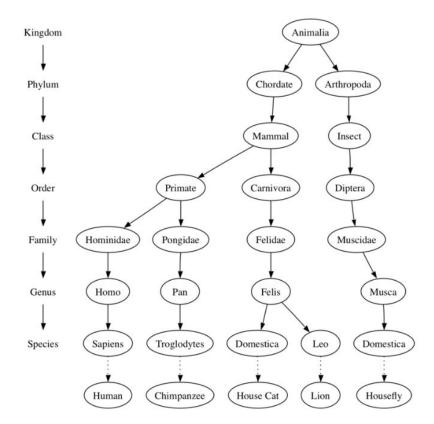








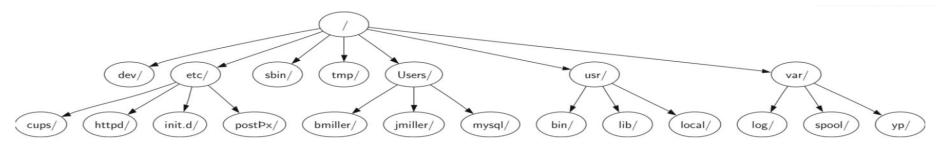
Alcuni esempi di alberi - 1: La natura

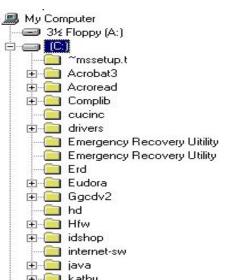






Alcuni esempi di alberi - 2: File system









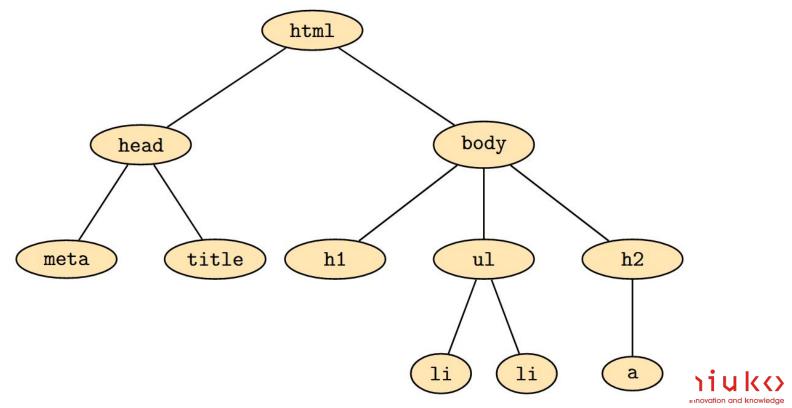
Alcuni esempi di alberi - 3: HTML

```
<html>
   <head>
       <meta http-equiv="Content-Type" content="text/html"/>
       <title>simple</title>
   </head>
   <body>
       <h1>A simple web page</h1>
       ul>
           List item one
           List item two
       \langle h2 \rangle
           <a href="http://www.google.com">Google</a>
       </h2>
   </body>
</html>
```





Alcuni esempi di alberi - 3: HTML





Albero radicato: definizione (1)

Un albero consiste di un insieme di nodi e un insieme di archi orientati che connettono coppie di nodi, con le seguenti proprietà:

- Un nodo dell'albero è designato come nodo radice;
- Ogni nodo n, a parte la radice, ha esattamente un arco entrante;
- Esiste un cammino unico dalla radice ad ogni nodo;
- L'albero è connesso.



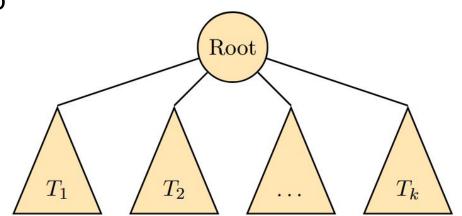


Albero radicato: definizione (2)

Un albero è dato da:

• un insieme vuoto, oppure

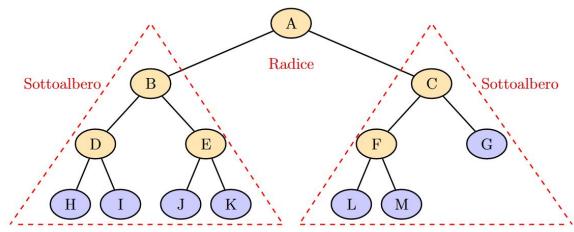
 un nodo radice e zero o più sottoalberi, ognuno dei quali è un albero; la radice è connessa alla radice di ogni sottoalbero con un arco orientato







Alberi, un po' di terminologia



- A è la radice
- B, C sono radici dei sottoalberi
- D, E sono fratelli
- D, E sono figli di B

- B è il padre di D, E
- I nodi viola sono foglie
- Gli altri nodi sono nodi interni



Alberi, un po' di terminologia

Profondità nodi (Depth)

La lunghezza del cammino semplice dalla radice al nodo (misurato in numero di archi).

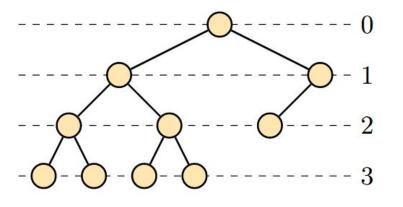
Livello (Level)

L'insieme di nodi alla stessa profondità.

Altezza albero (Height)

La profondità massima delle foglie









Alberi binari

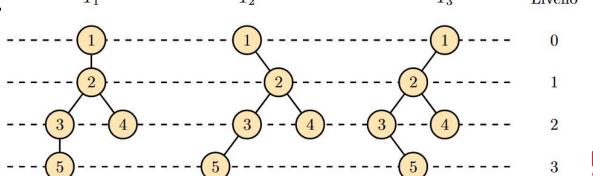




Albero binario

Un albero binario è un albero radicato in cui ogni nodo ha al massimo due figli, identificati come figlio sinistro e figlio destro.

Nota: Due alberi T e U che hanno gli stessi nodi, gli stessi figli per ogni nodo e la stessa radice, sono distinti qualora un nodo k sia designato come figlio sinistro di un nodo v in T e come figlio destro di v in U. T_1 T_2 T_3 T_3 T_4 T_3 T_4 T_4 T_4 T_5 T_6 T_6 T_8 T_8 T_8 T_8







Albero binario, la specifica

Tree (Item v)	Costruisce un nuovo nodo, contenente v, senza figli o genitori
Item read()	Legge il valore memorizzato nel nodo
write (Item v)	Modifica il valore memorizzato nel nodo
Tree parent()	Restituisce il padre, oppure nil se questo nodo è radice





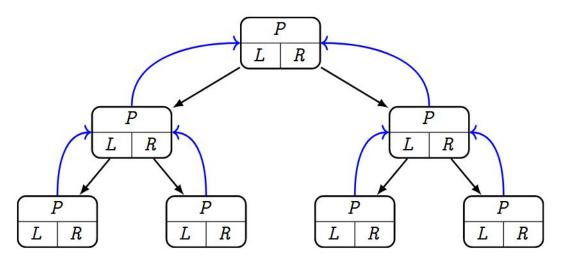
Albero binario, la specifica

Tree left() Tree right()	Restituisce il figlio sinistro (destro) di questo nodo; restituisce nil se assente
<pre>insertLeft (Tree t) insertRight (Tree t)</pre>	Inserisce il sottoalbero radicato in t come figlio sinistro (destro) di questo nodo
deleteLeft () deleteRight ()	Distrugge (ricorsivamente) il figlio sinistro (destro) di questo nodo





Memorizzare un albero binario



Campi memorizzati nei nodi

- parent: reference al nodo padre
- left: reference al figlio sinistro
- right: reference al figlio destro





Albero binario, implementazione

TREE Tree(ITEM v) Tree t = new Tree t.parent = nilt.left = t.right = nilt.value = vreturn tinsertLeft(TREE T)if left == nil thenT.parent = thisleft = TinsertRight(TREE T)if right == nil then T.parent =this right = T

```
deleteLeft()
   if left \neq nil then
       left.deleteLeft()
       left.deleteRight()
       delete left
       left = nil
deleteRight()
   if right \neq nil then
       right.deleteLeft()
       right.deleteRight()
       delete right
       right = \mathbf{nil}
```





Visita di un albero

Una visita è una strategia per analizzare (visitare) tutti i nodi di un albero, ossia "scansionarne" tutti i valori.

Visità in profondità, o Depth-First Search (DFS)

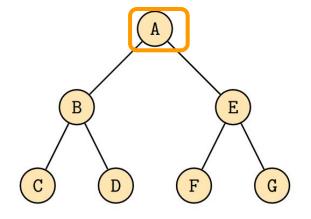
- Per visitare un albero, si visita ricorsivamente ognuno dei suoi sottoalberi
- Tre varianti: pre/in/post visita (pre/in/post order)
- Richiede uno stack di appoggio

Visita in ampiezza, o Breadth First Search (BFS)

- Ogni livello dell'albero viene visitato, uno dopo l'altro
- Richiede una queue







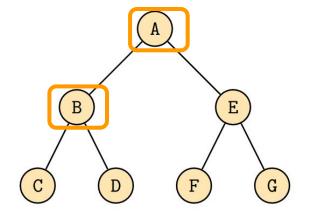
Sequenza: A

Stack: A





```
\begin{array}{c} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```

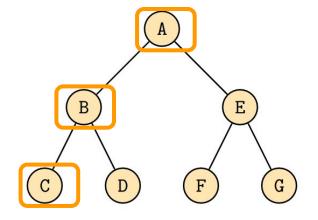


Sequenza: A B

Stack: A B







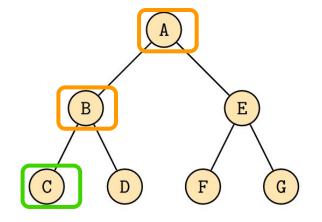
Sequenza: A B C

Stack: A B C





```
\begin{array}{c} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



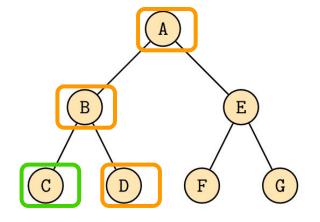
Sequenza: A B C

Stack: A B





```
\begin{array}{c} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



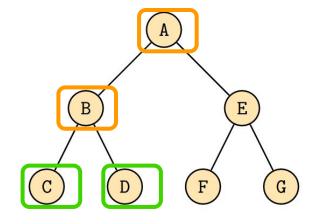
Sequenza: A B C D

Stack: A B D





```
\begin{array}{l} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



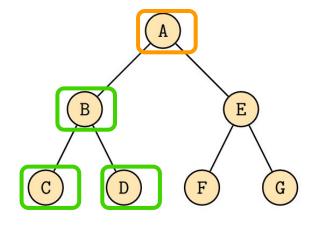
Sequenza: A B C D

Stack: A B





```
\begin{array}{c} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



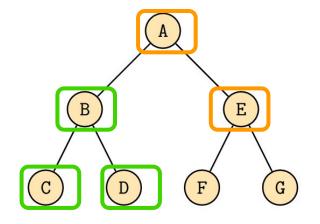
Sequenza: A B C D

Stack: A





```
\begin{array}{c} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



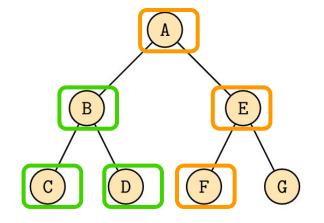
Sequenza: A B C D E

Stack: A E





```
\begin{array}{c} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



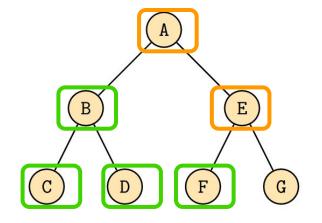
Sequenza: A B C D E F

Stack: A E F





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if } t \neq \textbf{nil then} \\ & \text{\% pre-order visit of } t \\ & \textbf{print } t \\ & \text{dfs}(t.\text{left}()) \\ & \text{dfs}(t.\text{right}()) \end{array}
```



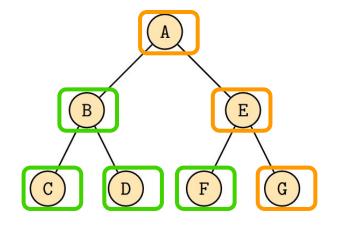
Sequenza: A B C D E F

Stack: A E





```
\begin{array}{l} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



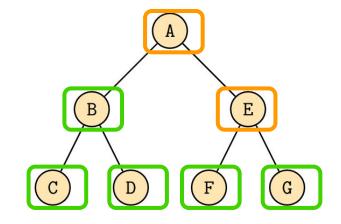
Sequenza: A B C D E F G

Stack: A E G





```
\begin{array}{l} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



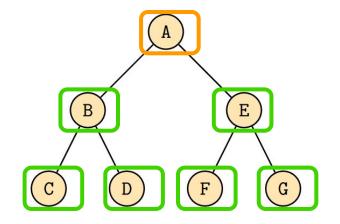
Sequenza: A B C D E F G

Stack: A E





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if } t \neq \textbf{nil then} \\ & \text{\% pre-order visit of } t \\ & \textbf{print } t \\ & \text{dfs}(t.\text{left}()) \\ & \text{dfs}(t.\text{right}()) \end{array}
```



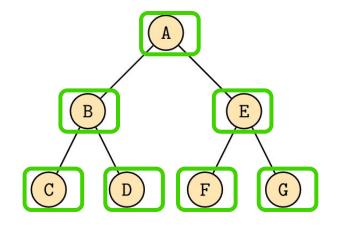
Sequenza: A B C D E F G

Stack: A





```
\begin{array}{l} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \text{\% pre-order visit of } t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```

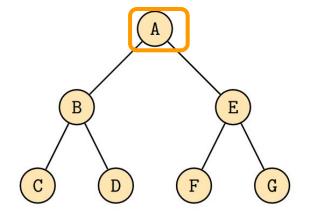


Sequenza: A B C D E F G

Stack:





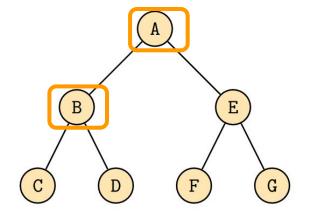


Sequenza:

Stack: A





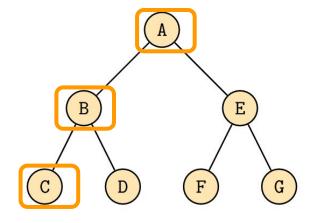


Sequenza:

Stack: A B





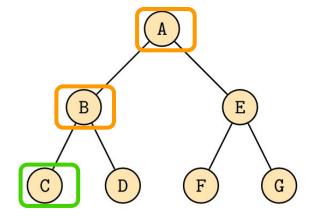


Sequenza: C

Stack: A B C





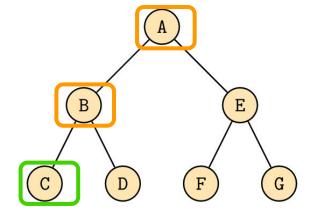


Sequenza: C

Stack: A B







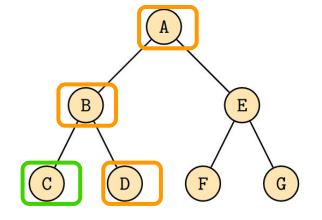
Sequenza: C B

Stack: A B





```
\begin{array}{l} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \%\,\,\operatorname{in-order}\,\,\operatorname{visit}\,\,\operatorname{of}\,\,t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```



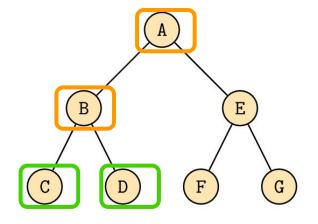
Sequenza: C B D

Stack: A B D





```
\frac{\mathsf{dfs}(\mathsf{TREE}\ t)}{\mathbf{if}\ t \neq \mathbf{nil}\ \mathbf{then}}
\frac{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{left}())}{\% \ \mathsf{in-order}\ \mathsf{visit}\ \mathsf{of}\ t}
\mathbf{print}\ t
\mathsf{dfs}(t.\mathsf{right}())
```

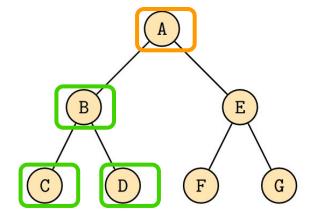


Sequenza: C B D

Stack: A B





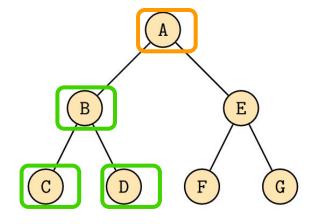


Sequenza: C B D

Stack: A





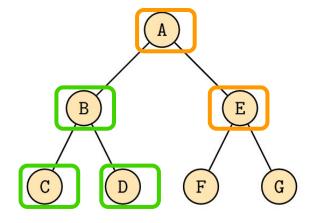


Sequenza: C B D A

Stack: A





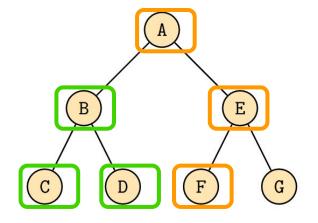


Sequenza: C B D A

Stack: A E





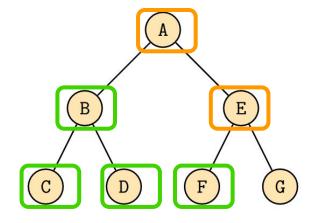


Sequenza: C B D A F

Stack: A E F







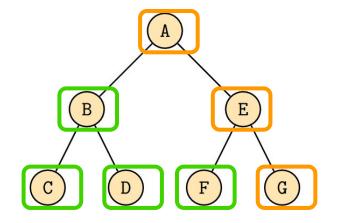
Sequenza: C B D A F E

Stack: A E





```
\begin{array}{l} \operatorname{dfs}(\operatorname{TREE}\,t) \\ \\ \mathbf{if}\,\,t \neq \mathbf{nil}\,\,\mathbf{then} \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{left}()) \\ \\ \%\,\,\operatorname{in-order}\,\,\operatorname{visit}\,\,\operatorname{of}\,t \\ \\ \mathbf{print}\,\,t \\ \\ \operatorname{dfs}(t.\operatorname{right}()) \end{array}
```

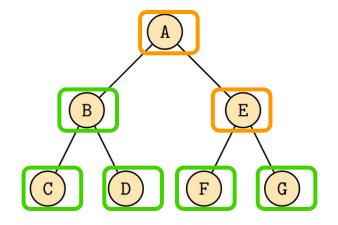


Sequenza: C B D A F E G

Stack: A E G





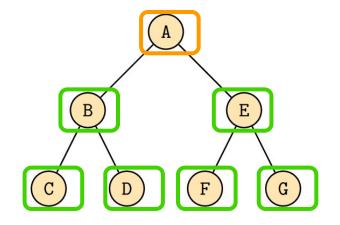


Sequenza: C B D A F E G

Stack: A E







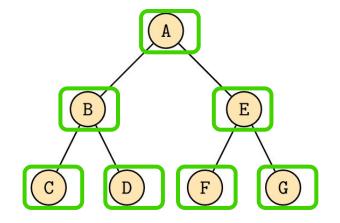
Sequenza: C B D A F E G

Stack: A





```
\frac{\mathsf{dfs}(\mathsf{TREE}\ t)}{\mathsf{if}\ t \neq \mathsf{nil}\ \mathsf{then}} \\
\mathsf{dfs}(t.\mathsf{left}()) \\
\% \ \mathsf{in}\text{-}\mathsf{order}\ \mathsf{visit}\ \mathsf{of}\ t \\
\mathsf{print}\ t \\
\mathsf{dfs}(t.\mathsf{right}())
```



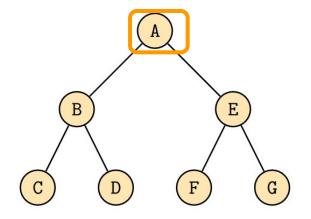
Sequenza: C B D A F E G

Stack:

"...e restituisco al chiamante di dfs.



```
\frac{\mathsf{dfs}(\mathsf{TREE}\ t)}{\mathbf{if}\ t \neq \mathbf{nil}\ \mathbf{then}} \\
\mathsf{dfs}(t.\mathsf{left}()) \\
\mathsf{dfs}(t.\mathsf{right}()) \\
\% \ \mathsf{post-order}\ \mathsf{visit}\ \mathsf{of}\ t \\
\mathbf{print}\ t
```

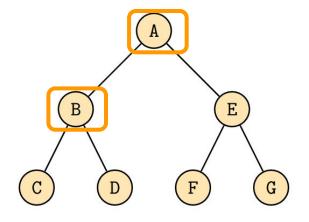


Sequenza:

Stack: A







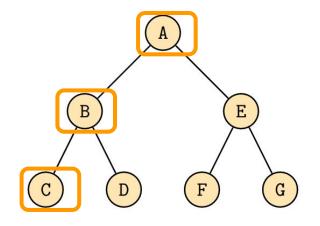
Sequenza:

Stack: A B





```
\frac{\mathsf{dfs}(\mathsf{TREE}\ t)}{\mathbf{if}\ t \neq \mathbf{nil}\ \mathbf{then}}
\frac{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{left}())}{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{right}())}
\%\ \mathsf{post-order}\ \mathsf{visit}\ \mathsf{of}\ t
\mathbf{print}\ t
```



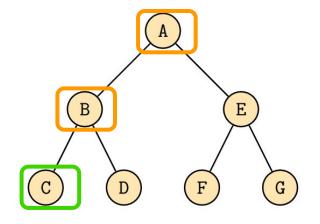
Sequenza: C

Stack: A B C





```
\frac{\mathsf{dfs}(\mathsf{TREE}\ t)}{\mathbf{if}\ t \neq \mathbf{nil}\ \mathbf{then}}
\frac{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{left}())}{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{right}())}
\%\ \mathsf{post-order}\ \mathsf{visit}\ \mathsf{of}\ t
\mathbf{print}\ t
```



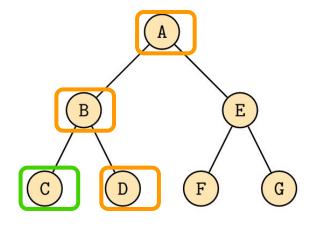
Sequenza: C

Stack: A B





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if }t \neq \textbf{nil then} \\ \textbf{dfs}(t.\text{left}()) \\ \textbf{dfs}(t.\text{right}()) \\ \textbf{\% post-order visit of }t \\ \textbf{print }t \end{array}
```



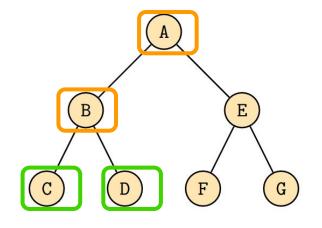
Sequenza: C D

Stack: A B D





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if }t \neq \textbf{nil then} \\ \textbf{dfs}(t.\text{left}()) \\ \textbf{dfs}(t.\text{right}()) \\ \textbf{\% post-order visit of }t \\ \textbf{print }t \end{array}
```

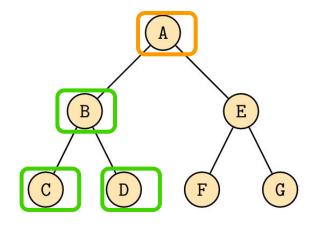


Sequenza: C D

Stack: A B







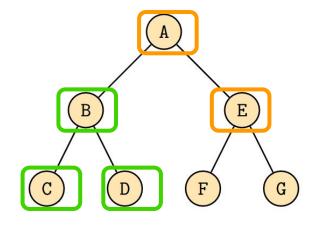
Sequenza: C D B

Stack: A





```
\frac{\mathsf{dfs}(\mathsf{TREE}\ t)}{\mathbf{if}\ t \neq \mathbf{nil}\ \mathbf{then}}
\frac{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{left}())}{\mathsf{dfs}(t.\mathsf{right}())}
\%\ \mathsf{post-order}\ \mathsf{visit}\ \mathsf{of}\ t
\mathbf{print}\ t
```

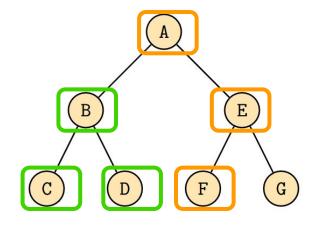


Sequenza: C D B

Stack: A E





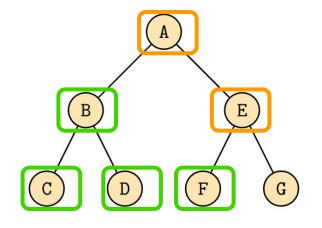


Sequenza: C D B F

Stack: A E E







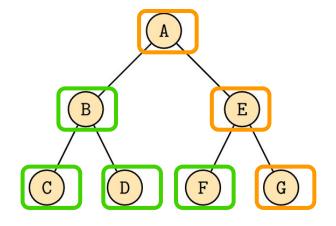
Sequenza: C D B F

Stack: A E





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if }t \neq \textbf{nil then} \\ \textbf{dfs}(t.\text{left}()) \\ \textbf{dfs}(t.\text{right}()) \\ \textbf{\% post-order visit of }t \\ \textbf{print }t \end{array}
```



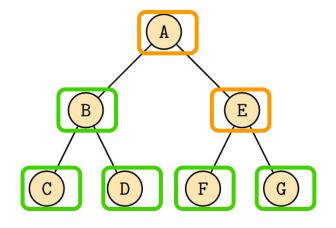
Sequenza: C D B F G

Stack: A E G





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if }t \neq \textbf{nil then} \\ \textbf{dfs}(t.\text{left}()) \\ \textbf{dfs}(t.\text{right}()) \\ \textbf{\% post-order visit of }t \\ \textbf{print }t \end{array}
```

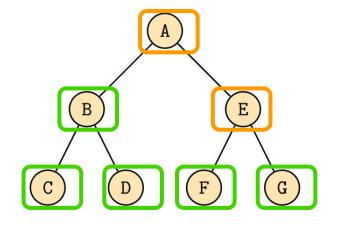


Sequenza: C D B F G

Stack: A E





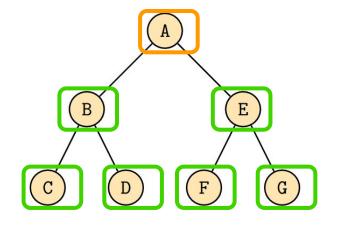


Sequenza: C D B F G E

Stack: A E





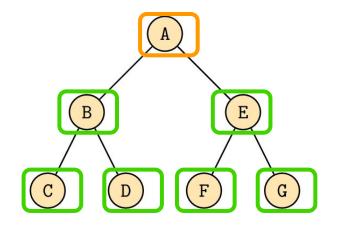


Sequenza: C D B F G E

Stack: A







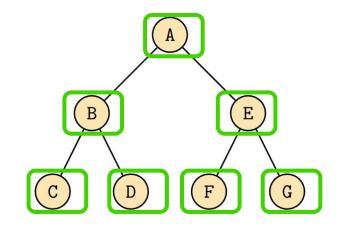
Sequenza: C D B F G E A

Stack: A





```
\begin{array}{l} \textbf{dfs}(\text{TREE }t) \\ \textbf{if } t \neq \textbf{nil then} \\ \textbf{dfs}(t.\text{left}()) \\ \textbf{dfs}(t.\text{right}()) \\ \textbf{\% post-order visit of }t \\ \textbf{print }t \end{array}
```



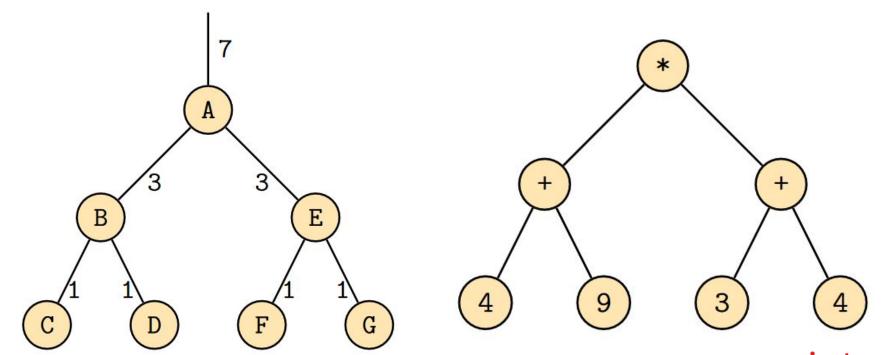
Sequenza: C D B F G E A

Stack:





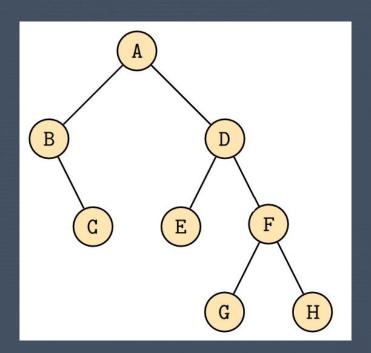
Esempi di applicazione





Esercizi

 Quali sequenze di nodi vengono stampate visitando nelle tre modalità il seguente albero?







Esercizi

Pre-order:

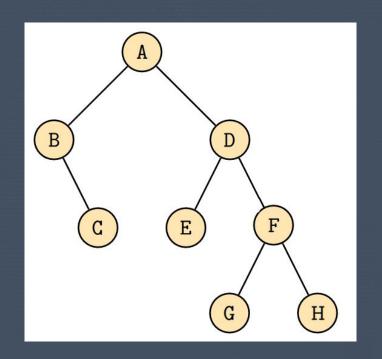
ABCDEFGH

In-order:

BCAEDGFH

Post-order:

CBEGHFDA







Esercizi

- Dato un albero binario, i cui nodi contengono elementi interi, si scriva una procedura per ottenere l'albero inverso, ovvero un albero in cui il figlio destro (con relativo sottoalbero) è scambiato con il figlio sinistro (con relativo sottoalbero).
- Dato un albero binario T, definiamo "altezza minimale" di un nodo v la minima distanza di v da una delle foglie del suo sottoalbero.
 - Descrivere un algoritmo che riceve in input un nodo v e restituisce la sua altezza minimale, e calcolarne la complessità.





Alberi generici





Albero generico

Un albero generico è un albero radicato in cui ogni nodo ha un numero arbitrario di figli, o nessuno.





Albero generico, la specifica

Tree (Item v)	Costruisce un nuovo nodo, contenente v, senza figli o genitori
Item read()	Legge il valore memorizzato nel nodo
write (Item v)	Modifica il valore memorizzato nel nodo
Tree parent()	Restituisce il padre, oppure nil se questo nodo è radice

La specifica delle operazioni sul singolo nodo è uguale a quella per gli alberi binari.





Albero generico, la specifica

Tree leftmostChild()	Restituisce il primo figlio, oppure nil se questo nodo è una foglia
Tree rightSibling()	Restituisce il prossimo fratello, oppure nil se assente
<pre>insertChild (Tree t) insertSibling (Tree t)</pre>	Inserisce il sottoalbero t come primo nodo (o come prossimo fratello) di questo nodo
deleteChild ()	Distruggi l'albero radicato identificato dal primo figlio
deleteSibling ()	Distruggi l'albero radicato identificato dal prossimo fratello





Visita di un albero generico

```
dfs(TREE t)dfs(TREE t)if t \neq \text{nil then}if t \neq \text{nil then}% pre-order visit of node t<br/>print tTREE u = t.\text{leftmostChild}()<br/>while u \neq \text{nil do}TREE u = t.\text{leftmostChild}()<br/>while u \neq \text{nil do}dfs(u)<br/>u = u.\text{rightSibling}()dfs(u)<br/>while u \neq \text{nil do}% post-order visit of node t<br/>print t
```

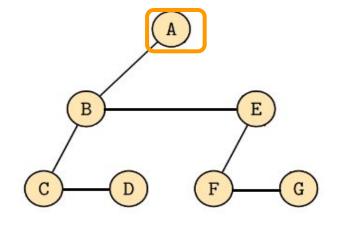
Le visite pre-order e post-order si adattano in pochi passaggi.





Breadth-First Search (BFS)

```
bfs(TREE t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



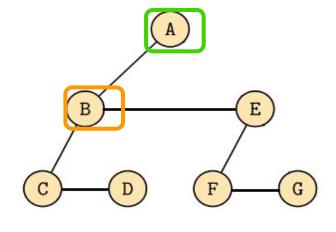
Seq.:

Queue: A





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



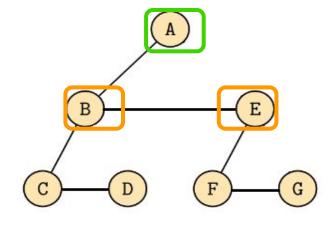
Seq.: A

Queue: B





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



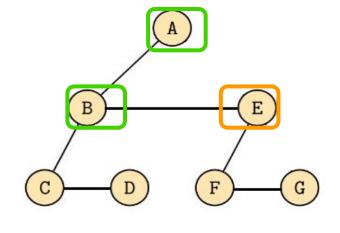
Seq.: A

Queue: B E





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.enqueue(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
       Q.\mathsf{enqueue}(u)
       u = u.rightSibling()
```



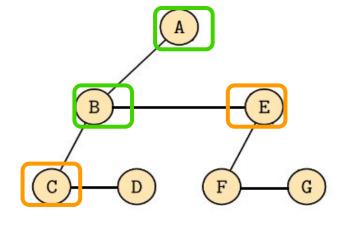
Seq.: A B

Queue: E





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



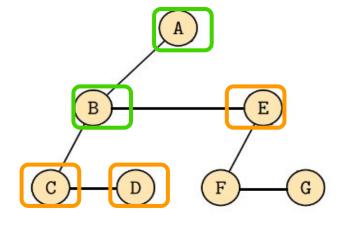
Seq.: A B

Queue: E C





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



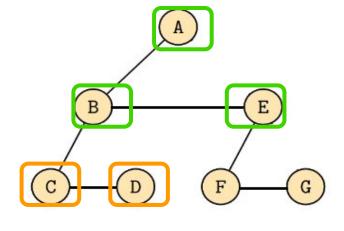
Seq.: A B

Queue: E C D





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



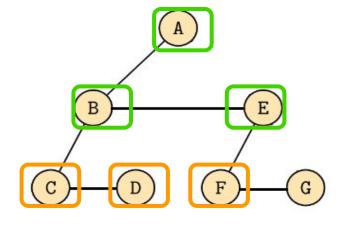
Seq.: A B E

Queue: C D





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



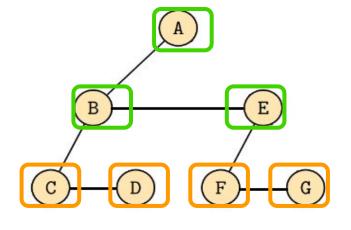
Seq.: A B E

Queue: C D F





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



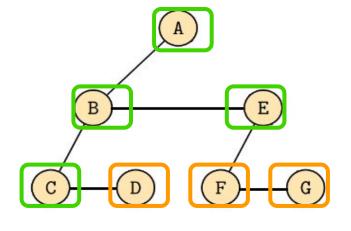
Seq.: A B E

Queue: C D F G





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



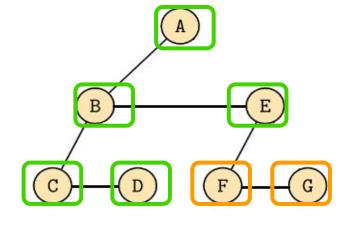
Seq.: A B E C

Queue: D F G





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



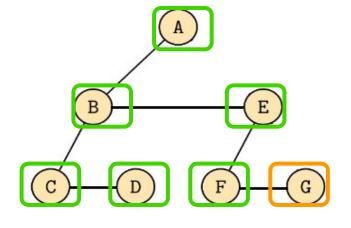
Seq.: A B E C D

Queue: F G





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



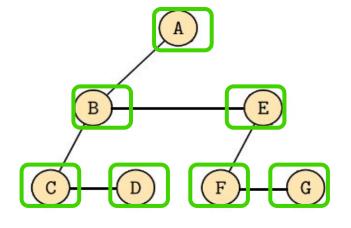
Seq.: A B E C D F

Queue: G





```
bfs(Tree t)
QUEUE Q = Queue()
Q.\mathsf{enqueue}(t)
while not Q.isEmpty() do
    TREE u = Q.\mathsf{dequeue}()
    \% visita per livelli nodo u
    print u
    u = u.leftmostChild()
    while u \neq \text{nil do}
        Q.\mathsf{enqueue}(u)
        u = u.rightSibling()
```



Seq.: A B E C D F G

Queue:





Costo computazionale delle visite

Potremmo fare il calcolo a mano, trovando l'equazione di ricorrenza (per DFS) o le somme (per BFS), ma possiamo anche ragionare così: visto che ogni nodo viene visitato al massimo una volta (se l'algoritmo è implementato correttamente), il costo di una visita di un albero contenente n nodi è...





Costo computazionale delle visite

Potremmo fare il calcolo a mano, trovando l'equazione di ricorrenza (per DFS) o le somme (per BFS), ma possiamo anche ragionare così: visto che ogni nodo viene visitato al massimo una volta (se l'algoritmo è implementato correttamente), il costo di una visita di un albero contenente n nodi è $\Theta(n)$.





Memorizzazione degli alberi





Memorizzazione degli alberi

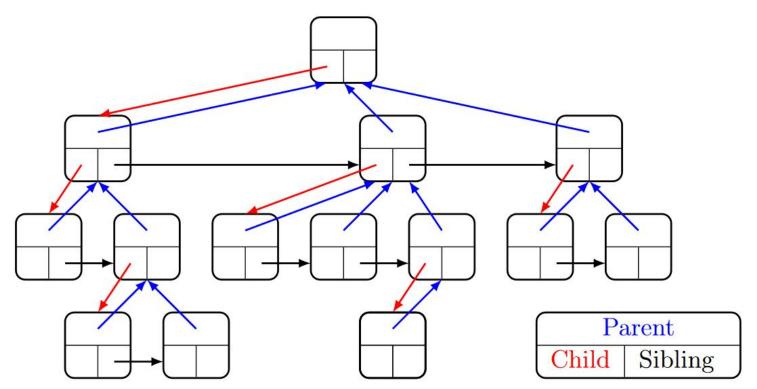
Esistono diversi modi per memorizzare un albero a seconda del numero massimo e medio di figli presenti.

- Realizzazione primo figlio, prossimo fratello
 - Se ogni nodo può avere un numero arbitrario di figli
- Realizzazione con vettore dei figli
 - Se so mediamente quanti figli ci sono per ogni nodo
- Realizzazione con vettore dei padri
 - Se mi interessa mantenere solo la relazione Figlio → Padre





Primo figlio, prossimo fratello







Implementazione

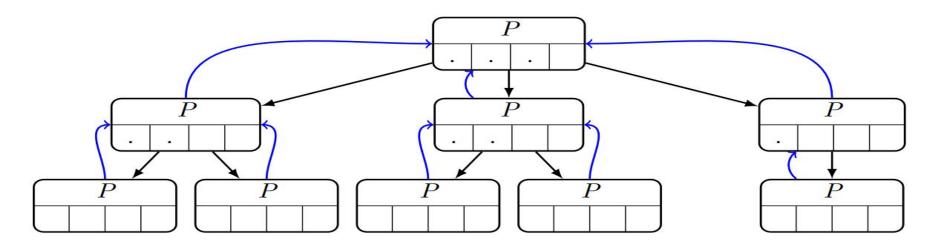
```
TREE
Tree parent
                                              deleteChild()
TREE child
                                                 Tree newChild = child.rightSibling()
TREE sibling
                                                 delete(child)
ITEM value
                                                 child = newChild
Tree(ITEM v)
                                              deleteSibling()
   Tree t = new Tree
                                                 Tree newBrother = sibling.rightSibling()
   t.value = v
                                                 delete(sibling)
   t.parent = t.child = t.sibling = nil
                                                 sibling = newBrother
   return t
                                              delete(TREE t)
insertChild(TREE t)
                                                 TREE u = t.leftmostChild()
   t.parent = self
                                                 while u \neq \text{nil do}
   t.sibling = child
                                                    TREE next = u.rightSibling()
   child = t
                                                    delete(u)
insertSibling(TREE t)
                                                    u = next
   t.parent = parent
                                                 delete t
   t.sibling = sibling
```



sibling = t



Vettore dei figli



Campi memorizzati nei nodi

- parent: riferimento al nodo padre
- vettore dei figli: a seconda del numero di figli, può comportare

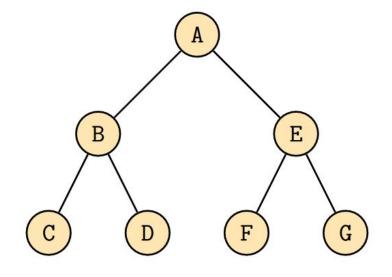


ITS DIGITAL una discreta quantità di spazio sprecato



Vettore dei padri

	Valore	Pos. padre	
1	A	0/1	
2	В	1	
3	E	1	
4	С	2	
5	D	2	
6	F	3	
7	G	3	







Cenni velocissimi sugli alberi binari di ricerca (ABR, o BST)



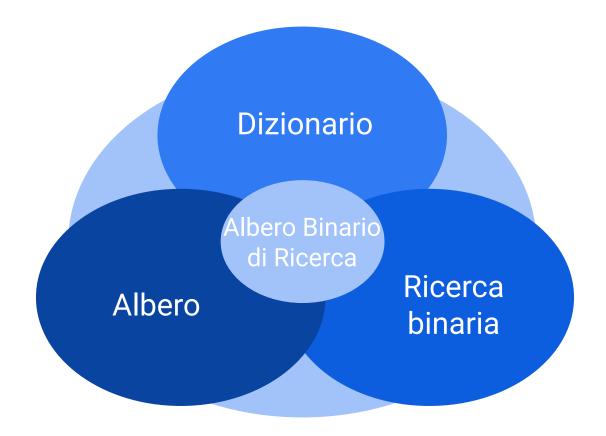


Dizionario - Ripasso della specifica

Item lookup (Item k)	Restituisce il valore associato alla chiave k se presente, nil altrimenti	
insert (Item k, Item v)	Associa il valore v alla chiave k	
remove (Item k)	Rimuove l'associazione della chiave k	

Possibili implementazioni						
Struttura dati	lookup	insert	remove			
Vettore ordinato	O(logn)	O(n)	O(n)			
Vettore non ordinato	O(n)	O(1)*	O(1)*			
Lista non ordinata	O(n)	O(1)*	O(1)*			









Alberi binari di ricerca (ABR)

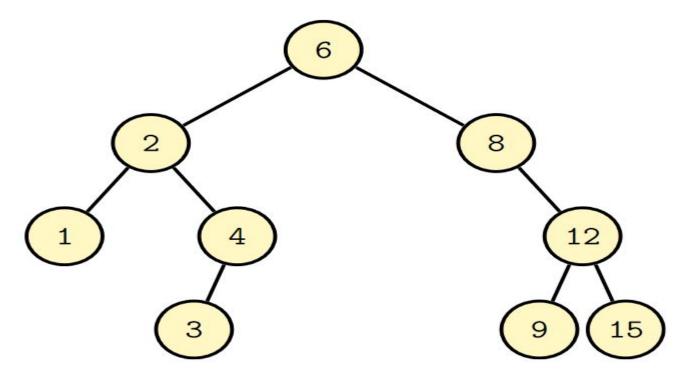
L'idea è quella di portare la ricerca binaria negli alberi.

Le associazioni chiave-valore di un dizionario vengono memorizzate in un albero binario, dove ogni nodo *u* contiene una coppia (*u.key*, *u.value*). Le chiavi devono appartenere ad un insieme totalmente ordinato, cioè devono essere sempre confrontabili.





Esempio di ABR







La ricerca all'interno di un ABR

```
TREE lookupNode(TREE T, ITEM k)
```

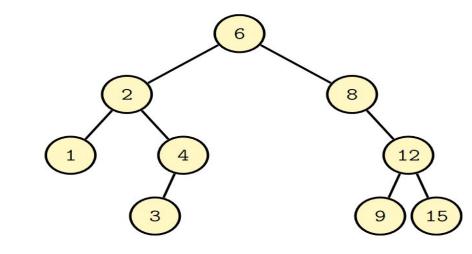
```
TREE u = T

while u \neq \text{nil and } u.key \neq k \text{ do}

| if k < u.key \text{ then}
| u = u.left

else
| u = u.right
```

return u







Costo computazionale degli ABR

Tutte le operazioni sono confinate all'interno di un cammino semplice dalla radice dell'albero fino ad una foglia. Definiamo h l'altezza dell'albero, ossia il numero di nodi che devo attraversare dalla radice alla foglia "più bassa".

Il costo computazionale della ricerca è, in generale, O(h), ossia più l'albero è alto più tempo ci vuole per raggiungerne il fondo (le foglie). La domanda centrale è:

che relazione esiste tra h e n (il numero di nodi dell'albero)?

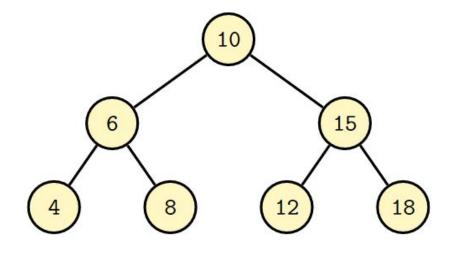




Caso ottimo

Nel caso ottimo l'albero è perfettamente bilanciato, ossia ho lo stesso numero di nodi a destra e a sinistra della radice.

L'altezza h è quindi $\log n$ e il costo computazionale della ricerca è $O(\log n)$



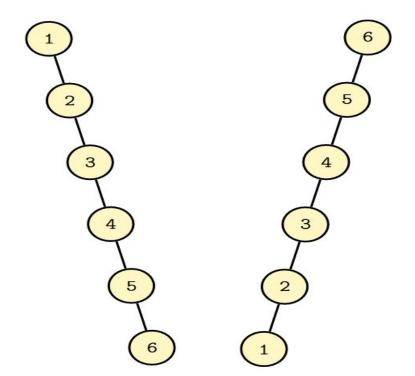




Caso pessimo

Nel caso pessimo l'albero è assolutamente sbilanciato, con tutti i nodi a destra o a sinistra della radice.

L'altezza h è quindi n e il costo computazionale della ricerca è O(n), equivalente ad una ricerca lineare.







Caso medio

Il caso "medio" si può suddividere in due categorie:

- Caso medio "semplice": gli inserimenti avvengono in ordine casuale; è possibile dimostrare che l'altezza media dell'albero così generato è O(log n);
- Caso medio "generale": se non ci sono vincoli per quanto riguarda l'ordine di esecuzione di inserimenti e cancellazioni diventa molto difficile da trattare.

Nella realtà non ci si affida al caso, ma si utilizzano tecniche per mantenere l'albero bilanciato o, meglio, per ri-bilanciarlo.

Quali tecniche esistono?

- Alberi AVL (Adelson-Velskii e Landis, 1962)
- B-Alberi (Bayer, McCreight, 1972)
- Alberi 2-3 (Hopcroft, 1983)
- Alberi Red-Black (Guibas and Sedgewick, 1978)
 - Complessità di insert: O(log n)
 - Complessità di delete: O(log n)





Esercizi

- La larghezza di un albero radicato è il numero massimo di nodi che stanno tutti al medesimo livello. Ideare un algoritmo che calcoli la larghezza di un albero T composto di n nodi e stimarne la complessità.
- Gli ordini di visita di un albero binario di 9 nodi sono i seguenti:
 - A, E, B, F, G, C, D, I, H (pre-order)
 - B, G, C, F, E, H, I, D, A (post-order)
 - ∘ B, E, G, F, C, A, D, H, I (in-order).

Ricostruite la struttura dell'albero binario.



