

CHAPITRE 3 Mémoire Relationnelle

CHAPITRE 3: Mémoire Relationnelle

Plan

1 INTRODUCTION

2 RAPPELS SUR LES METHODES CLASSIQUES DE STOCKAGE

- 2.1 Le Fichier comme un « tas de données »
- 2.2 Le hachage ou adressage associatif
- 2.3 Fichiers indexés



3 INDEX EN B-ARBRE

- 3.1 Définitions
- 3.2 Algorithme d'insertion
- 3.3 Algorithme de suppression

4 HACHAGE VIRTUEL

- 4.1 Introduction
- 4.2 hachage virtuel HV1

CHAPITRE 3: Mémoire Relationnelle

Plan

1 INTRODUCTION

2 RAPPELS SUR LES METHODES CLASSIQUES DE STOCKAGE

- 2.1 Le Fichier comme un « tas de données »
- 2.2 Le hachage ou adressage associatif
- 2.3 Fichiers indexés



3 INDEX EN B-ARBRE

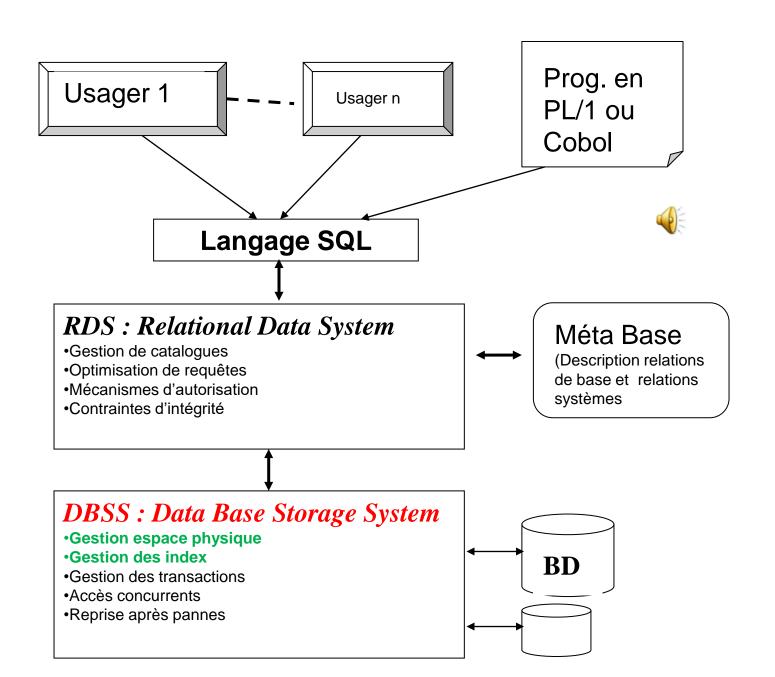
- 3.1 Définitions
- 3.2 Algorithme d'insertion
- 3.3 Algorithme de suppression

4 HACHAGE VIRTUEL

- 4.1 Introduction
- 4.2 hachage virtuel HV1



Nous nous intéressons dans ce chapitre à la couche du SGBD qui accède à la BD, c'est-à-dire au système de stockage appelé la mémoire relationnelle.



Nous nous intéressons dans ce chapitre à la couche du SGBD qui accède à la BD, c'est-à-dire au système de stockage appelé **la mémoire** relationnelle.

Cette couche présente quatre fonctions principales :

1. Présenter une vision relationnelle des fichiers qui constituent la BD. Nous rappelons qu'un fichier est un ensemble d'enregistrements composés eux-mêmes de champs. En première approximation, une relation peut être vue comme un fichier, et chaque tuple correspond à un enregistrement.

Nous nous intéressons dans ce chapitre à la couche du SGBD qui accède à la BD, c'est-à-dire au système de stockage appelé la mémoire relationnelle.

Cette couche présente quatre fonctions principales :

- 1. Présenter une vision relationnelle des fichiers qui constituent la BD. Nous rappelons qu'un fichier est un ensemble d'enregistrements composés eux-mêmes de champs. En première approximation, une relation peut être vue comme un fichier, et chaque tuple correspond à un enregistrement.
- 2. Gérer la mémoire centrale (MC): les relations sont découpées et stockées par page de taille fixe en mémoire secondaire (MS), lesquelles sont amenées en MC à la demande, grâce à des mécanismes de mémoire virtuelle. L'espace de stockage en MS est logiquement divisé en segments. Un segment est un espace virtuel de stockage qui se compose physiquement de plusieurs pages. Nous rappelons que la page est l'unité de transfert entre MC et MS. Un fichier est stocké dans un seul segment et peut s'étendre donc, sur plusieurs pages.



Nous nous intéressons dans ce chapitre à la couche du SGBD qui accède à la BD, c'est-à-dire au système de stockage appelé la mémoire relationnelle.

Cette couche présente quatre fonctions principales :

- 1. Présenter une vision relationnelle des fichiers qui constituent la BD. Nous rappelons qu'un fichier est un ensemble d'enregistrements composés eux-mêmes de champs. En première approximation, une relation peut être vue comme un fichier, et chaque tuple correspond à un enregistrement.
- 2. Gérer la mémoire centrale (MC): les relations sont découpées et stockées par page de taille fixe en mémoire secondaire (MS), lesquelles sont amenées en MC à la demande, grâce à des mécanismes de mémoire virtuelle. L'espace de stockage en MS est logiquement divisé en segments. Un segment est un espace virtuel de stockage qui se compose physiquement de plusieurs pages. Nous rappelons que la page est l'unité de transfert entre MC et MS. Un fichier est stocké dans un seul segment et peut s'étendre donc, sur plusieurs pages.
- 3. Gérer les différentes relations de la BD, c'est-à-dire les relations de base, les index appelés encore relations inverses, les vues, les différentes relations catalogues permettant de les décrire.

4. Etablir des méthodes d'accès : nous distinguons les méthodes classiques (les méthodes indexées, le hachage etc.) et des méthodes plus particulières à savoir le hachage virtuel et les arbres balancés B-arbres.

Les opérations que nous pouvons effectuer sur le fichier sont :

- Insérer un enregistrement
- Supprimer un enregistrement
- Modifier un enregistrement.



1. Le fichier comme un « tas de données »

Dans cette technique, les **enregistrements** sont placés à **la queue leu leu** dans des pages successives. Un enregistrement **n'est pas à cheval sur deux pages**. Le seul accès aux données dans le cas de la recherche d'un enregistrement est un **balayage séquentiel** des tuples. Cette opération est donc très coûteuse.



1. Le fichier comme un « tas de données »

Dans cette technique, les **enregistrements** sont placés à **la queue leu leu** dans des pages successives. Un enregistrement **n'est pas à cheval sur deux pages**. Le seul accès aux données dans le cas de la recherche d'un enregistrement est un **balayage séquentiel** des tuples. Cette opération est donc très coûteuse.

L'insertion d'un nouvel enregistrement s'effectue dans la dernière page. Si cette dernière est saturée, alors une nouvelle page est allouée et l'enregistrement est inséré.



1. Le fichier comme un « tas de données »

Dans cette technique, les **enregistrements** sont placés à **la queue leu leu** dans des pages successives. Un enregistrement **n'est pas à cheval sur deux pages**. Le seul accès aux données dans le cas de la recherche d'un enregistrement est un **balayage séquentiel** des tuples. Cette opération est donc très coûteuse.

L'insertion d'un nouvel enregistrement s'effectue dans la dernière page. Si cette dernière est saturée, alors une nouvelle page est allouée et l'enregistrement est inséré.

La suppression est assurée logiquement grâce à un indicateur de suppression.

Cette organisation est généralement *implémentée par défaut* dans les SGBD.

2. LE HACHAGE OU ADRESSAGE ASSOCIATIF

Principe:



Disposer d'une fonction de hachage h(c) qui permet de calculer un numéro de bloc ou paquet, contenant un ensemble de pages, à partir d'une clé.

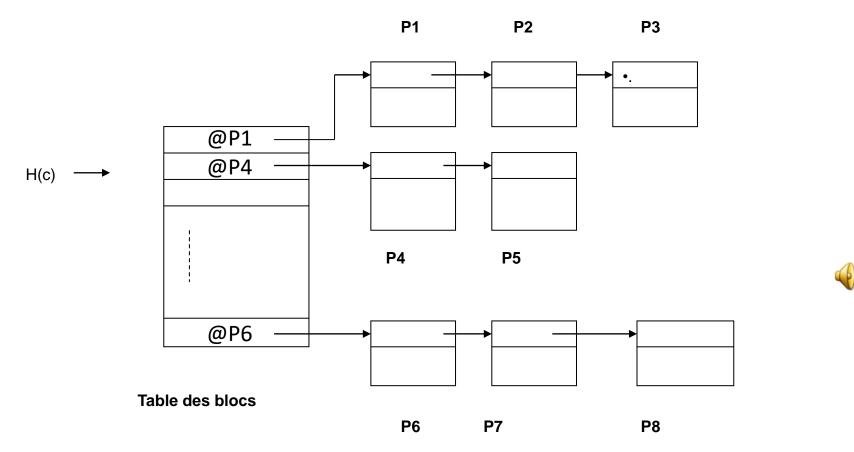
La recherche de l'enregistrement s'effectue ensuite séquentiellement dans le bloc.

P7

P8

P6

Table des blocs



Explication: La table des blocs va contenir n+1 pointeurs vers n+1 blocs. Chaque pointeur est l'adresse de la première page du bloc. Un bloc peut contenir une à plusieurs pages chaînées entre elles.

La fonction de hachage permet de retrouver à partir de la clé le numéro du bloc qui va contenir l'enregistrement.



Exp:

H(c) est une fonction de hachage Mod[100] Donc pour la clé 203. On prend l'entrée N° 3 de la table des blocs.

Remarque: la table des blocs peut être résidente en MC si elle est petite. Dans le cas contraire (définie sur plusieurs pages), il faudra la ramener de la MS par partie (par page) en appliquant la fonction de hachage.

@TABLE B1
@TABLE B2

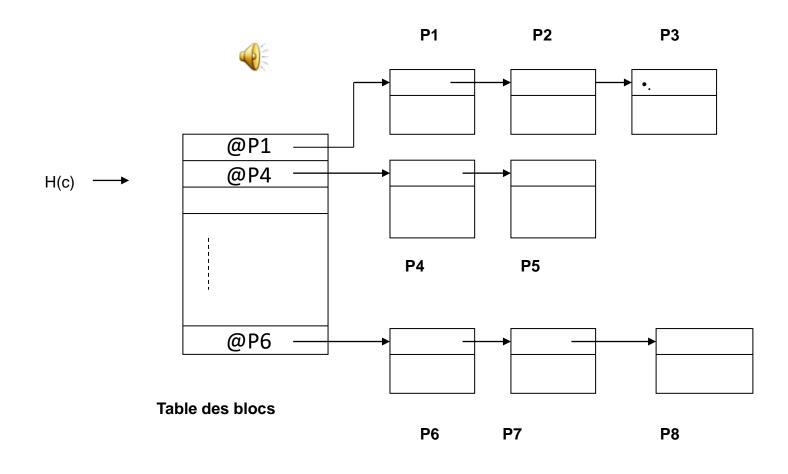
TABLE
BLOC 1

TABLE
BLOC 2

entrée : valeur de clé c

- •Calcul h (c) : numéro de bloc
- •Consultation de la table des blocs : récupération de la première page du bloc
- •Recherche dans cette page l'enregistrement ayant pour clé c.

•



entrée : valeur de clé c

- •Calcul h (c) : numéro de bloc
- •Consultation de la table des blocs : récupération de la première page du bloc
- •Recherche dans cette page l'enregistrement ayant pour clé c.

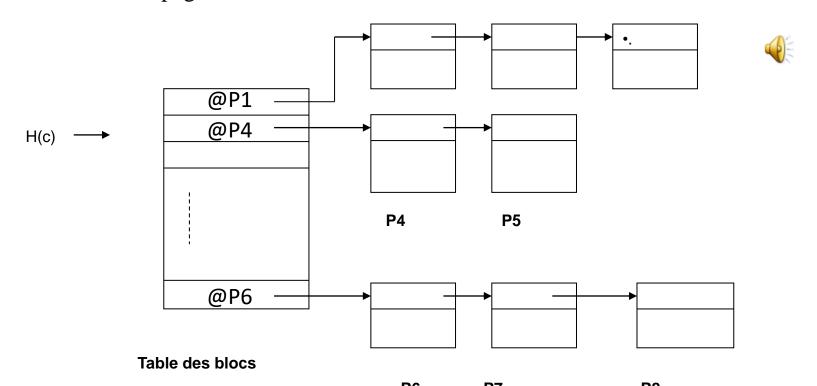
Exp:

H(c) est une fonction de hachage Mod[100] Donc pour la clé 201. On prend l'entrée N° 2 de la table des blocs. Récupération de l'adresse de la première page du bloc; Accéder à cette page. Chercher dans cette page. Si on ne trouve pas la clé, suivre le lien de chainage pour chercher dans les autres pages.

P1

P2

P3



- entrée : valeur de clé c
- •Calcul h (c) : numéro de bloc
- •Consultation de la table des blocs : récupération de la première page du bloc
- •Recherche dans cette page l'enregistrement ayant pour clé c.

Algorithme de modification:

- •Rechercher l'enregistrement à l'aide de l'algorithme précédent
- •Réaliser la modification



- entrée : valeur de clé c
- •Calcul h (c) : numéro de bloc
- •Consultation de la table des blocs : récupération de la première page du bloc
- •Recherche dans cette page l'enregistrement ayant pour clé c.

Algorithme de modification :

- •Rechercher l'enregistrement à l'aide de l'algorithme précédent
- •Réaliser la modification



Algorithme d'insertion:

- •Rechercher si le nouvel enregistrement n'existe pas.
- •Si non : si le bloc n'est pas saturé alors insérer le nouvel enregistrement, sinon, allouer une nouvelle page, insérer le nouvel enregistrement et chaîner la nouvelle page aux autres.
- *Le bloc est saturé signifie qu'il va y avoir débordement. C'est la gestion des débordements qui va dégrader les performances dans les techniques de hachage.

- entrée : valeur de clé c
- •Calcul h (c) : numéro de bloc
- •Consultation de la table des blocs : récupération de la première page du bloc
- •Recherche dans cette page l'enregistrement ayant pour clé c.

Algorithme de modification :

•Rechercher l'enregistrement à l'aide de l'algorithme précédent



•Réaliser la modification

Algorithme d'insertion:

- •Rechercher si le nouvel enregistrement n'existe pas.
- •Si non : si le bloc n'est pas saturé alors insérer le nouvel enregistrement, sinon, allouer une nouvelle page, insérer le nouvel enregistrement et chaîner la nouvelle page aux autres.
- *Le bloc est saturé signifie qu'il va y avoir débordement. C'est la gestion des débordements qui va dégrader les performances dans les techniques de hachage.

Algorithme de suppression :

- •Rechercher l'enregistrement à supprimer et
- •Soit libérer la place qu'occupait cet enregistrement en mettant à jour le chaînage,
- •Soit mettre un indicateur de suppression dans l'en-tête de l'enregistrement à supprimer.

3. Fichiers indexés



Principe:

Un fichier index contient un ensemble de couples (c,p) où c est la clé du premier (des fois la plus grande valeur) enregistrement de la page p.

- Index dense
- Index non dense

3. Fichiers indexés

Principe:

Un fichier index contient un ensemble de couples (c,p) où c est la clé du premier (des fois la plus grande valeur) enregistrement de la page p.

- Index dense : il contient toutes les clés du fichier.
- Index non dense

3. Fichiers indexés

Principe:

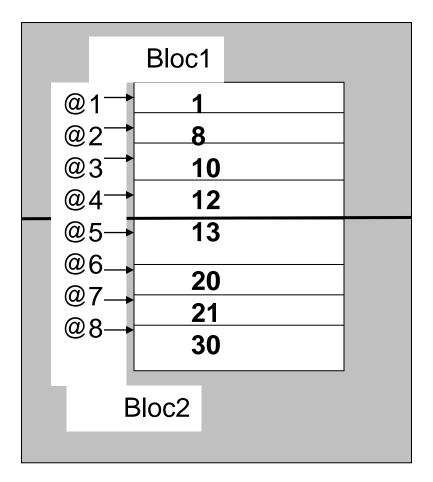
Un fichier index contient un ensemble de couples (c,p) où c est la clé du premier (des fois la plus grande valeur) enregistrement de la page p.

- Index dense : il contient toutes les clés du fichier.
- Index non dense : on crée des enregistrements index pour certains enregistrements du fichier : dans ce cas le fichier est trié et divisé en blocs. A chaque bloc lui est associée une entrée dans l'index.

(c,p) = < plus grande clé du bloc, adresse relative du bloc>

Exemple

Soit le fichier suivant :



Index dense

1	8	10	12	13	20	21	30
@1	@2	@3	@4	@5	@6	@7	@8

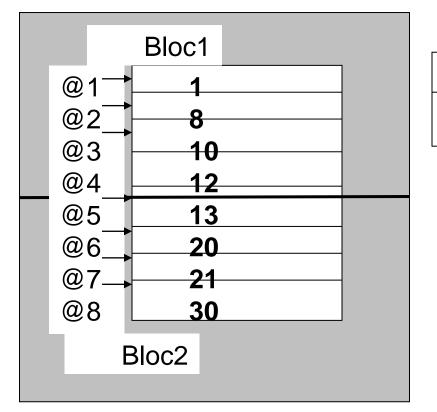


Index non dense

(c,p) = < plus grande clé du bloc, adresse relative du bloc>

12	30	← Clés
@1	@ 5	← Adresses de blocs

- Accès à l'index,
- Recherche dans l'index de la clé d'enregistrement désiré,
- Récupération dans l'index de l'adresse relative de l'enregistrement (si index dense), ou de l'adresse relative du bloc qui le contient (si index non dense),
- Conversion de l'adresse relative en adresse réelle,
- Accès à l'enregistrement ou au bloc,
- Transfert de l'enregistrement dans la zone du programme utilisateur.



Index dense

1	8	10	12	13	20	21	30
@1	@2	@3	@4	@5	@6	@7	@8

Index non dense



12	30	← Clés
@1	@ 5	← Adresses de blocs

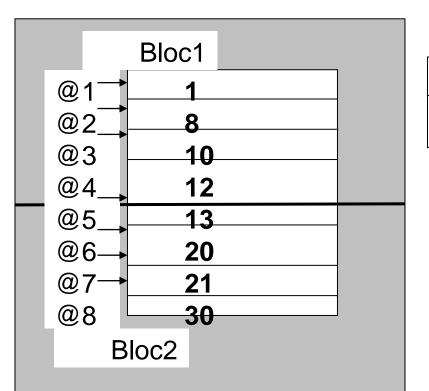
2. Algorithme d'insertion :

- Accès à l'index,
- Détermination de l'emplacement de la page qui doit contenir l'enregistrement, puis détermination de la place de l'enregistrement dans la page.
- •Si la place existe (page non saturée), alors insérer l'enregistrement en déplaçant les autres si nécessaire.
- •Si la page est pleine, il existe différentes stratégies, entre autres, aller à la page suivante ou allouer une nouvelle page, tout en mettant à jour l'index.

@1

Index dense

@2 @3



1 8 10 12 13 20 21 30

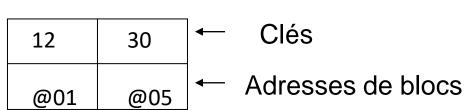
@5

@6 @7

@8

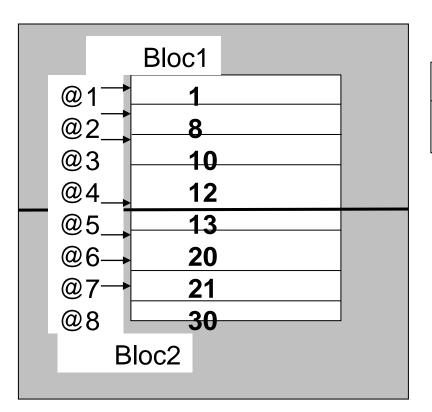
Index non dense

@4



3. Algorithme de suppression :

- Appliquer l'algorithme de recherche pour trouver l'enregistrement,
- Soit supprimer réellement l'enregistrement en mettant à jour l'index,
- Soit faire une suppression logique.
- •Cas particuliers : si l'enregistrement à supprimer est cité dans l'index, alors une modification de l'index est nécessaire. Lorsqu'une page devient complètement vide, il faut la rendre au système et mettre à jour l'index.



Index dense

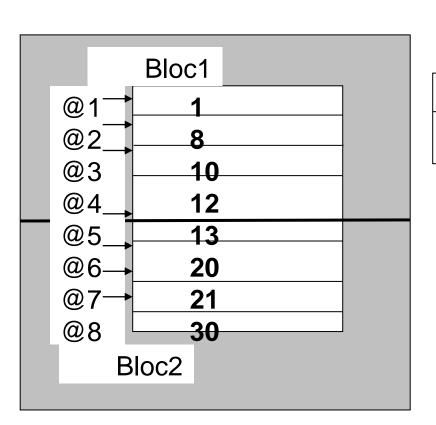
1	8	10	1	2	13	20	21	30
@1	@2	@3	@	4	@5	@6	@7	@8

Index non dense



4. Algorithme de modification :

- Appliquer l'algorithme de recherche pour trouver l'enregistrement à modifier,
- Réaliser la modification.
- •Cas particulier : si la modification porte sur la clé, alors la traiter comme une suppression, suivie d'une insertion.





1	8	10	12	13	20	21	30
@1	@2	@3	@4	@5	@6	6 @ 7	@8

Index non dense





Un index étant lui-même un fichier, il n'y a aucune raison, si celui-ci est volumineux, de définir un autre niveau d'index et ainsi de suite : nous obtenons alors un **index hiérarchisé à plusieurs niveaux** (exemple la méthode séquentielle indexée ISAM dans laquelle il pouvait y avoir deux ou trois niveaux d'index : index de cylindres, index de pistes, et éventuellement index maitre).