



Einführung in die Programmierung mit C

Teil 2

Dieter Kranzlmüller Nils gentschen Felde

Heute: Felix Mößbauer







Themenübersicht Block 2



- Modularisierung
- Headerdateien
- Parameterübergabe
- Strukturen
- Rekursive und iterative Funktionen
- Prozesse
- **Threads**



Modularisierung



- Deklaration: führt einen oder mehrere Bezeichner ein oder wiederholt sie
- Definition: Eine Definition ist eine Deklaration, die mindestens eine dieser Bedingungen erfüllt:
 - Reservieren von Speicherplatz für das deklarierte Objekt wird veranlasst
 - Im Falle einer Funktion wird ihr Rumpf angegeben
- Beispiele: Deklaration oder Definition?







Grundbegriffe

- Bindung
 - Keine Bindung: Block-lokale Variablen
 - Interne Bindung: Variablen lokal zu einer Übersetzungseinheit (c-File)
 - Externe Bindung: Objekte, die in verschiedenen Modulen benutzt werden können
- Speicherdauer
 - Statisch: von Beginn bis Ende des Programmlaufs
 - Dynamisch: Anlegen und Zerstören mit speziellen Befehlen
 - Automatisch: vom Eintritt in bis Austritt aus dem Sichtbarkeitsbereich
- Sichtbarkeit
 - Lokal: Bezeichner ist nur in einem bestimmten Bereich gültig
 - Global: Bezeichner ist überall gültig



| |Modularisierung



Modularisierung

- Aufteilung des Gesamtsystems (Programms) in mehrere Teilsysteme (Teilprogramme/Module)
- Teilprogramme sollen weitgehend unabhängig voneinander sein
- Jedes Teilprogramm/Modul erhält eine Schnittstelle
 - Schnittstelle beschreibt, was das Modul macht, aber nicht, wie
 - Schnittstellen vereinfachen das Zusammensetzen von Modulen und die Kommunikation zwischen Modulen
- Module können zu Bibliotheken zusammengesetzt (gebunden/gelinkt) werden:
 - Statisches Binden/Linken
 - Dynamisches Binden/Linken







- Was ist eine Headerdatei?
 - Beschreibung der Schnittstelle zu einem Modul
 - Modul kann Teil einer Bibliothek sein
- Was kann eine Headerdatei enthalten?
 - Variablen- und Funktionsdeklarationen
 - Makro-Definitionen
 - Konstanten-Definitionen
 - Typdefinitionen
 - Aufzählungen
 - Namensdeklarationen
 - #include-Anweisungen
 - Direktiven f
 ür bedingte Kompilierung
 - Kommentare (Dokumentation der Schnittstelle)





Headerdateien



- Einbindung mittels Präprozessoranweisung
 - #include
- Anwendungsbeispiele
 - #include "/baum/ast/dateiname.h" Suche im Dateisystem
 - #include <dateiname.h> Suche in den Verzeichnissen des Compilers
- Beispiel Header Dateien der Standard Bibliotheken
 - stdio.h Standard Ein-/Ausgabe
 - math.h Mathematische Funktionen
 - stdlib.h Speicherverwaltung und Prozeßsteuerung
 - time.h Datum und Zeit
 - fcntl.h Datei Ein-/Ausgabe







- Beispiel: Eigene Headerdateien
 - geometrie.h:

```
#ifndef geometrie
#define geometrie

#define PI (3.1415926)

float quadrat(float x);
float kreisflaeche (float radius);
float kugelvolumen (float radius);
#endif
```

```
"Include Guards":

#ifndef name
#define name

#endif

Doppeltes "Inkludieren" verhindern
```

• geometrie.c:

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

#include "geometrie.h"

float quadrat(float x) {
    return x * x;
}

float kreisflaeche(float radius) {
    return PI * quadrat(radius);
}

float kugelvolumen(float radius) {
    return (4/3) * PI *
        quadrat(radius) * radius;
}
```





- Beispiel: Eigene Headerdateien (Forts.)
 - main.c:

```
#include <stdlib.h>
#include <stdlib.h>
#include "geometrie.h"

int main(int argc, char* argv[]) {
   if (argc != 2) {
     fprintf(stderr, "Aufruf: start <radius>\n\n");
     return EXIT_FAILURE;
   }

  float radius = atof(argv[1]);
   printf("Kreisfläche = %f.\n", kreisflaeche(radius));
   printf("Kugelvolumen = %f.\n", kugelvolumen(radius));
   return EXIT_SUCCESS;
}
```







- Beispiel: Bibliotheken (libraries)
 - geometrie.h, geometrie,c, main.c unverändert
 - Zusätzlich algebra.h:

```
#ifndef algebra
#define algebra

#define E (2.7182818)

float mittelwert(float a, float b);
#endif
```

algebra.c:

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

#include "algebra.h"

float mittelwert(float a, float b) {
    return (a+b) / 2;
}
```

- Idee: Bibliothek f
 ür Geometrie und Algebra → mymath.a
 - Schritt 1: Objektdateien erstellen gcc -c algebra.c geometrie.c
 - Schritt 2: Objektdateien zu Bibliothek linken ar -q mymath.a algebra.o geometrie.o
 - Schritt 3: Übersetzen unter Verwendung der Bibliothek gcc -o start main.c mymath.a





Arten der Parameterübergabe



- Arten der Parameterübergabe bei Funktionsaufrufen
 - Wertübergabe (call by value)
 - Adressübergabe (call by reference)
- Beispiel: Call by reference
 - cbr.c:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int plus1(int *x) {
    *x = *x + 1;
    return *x;
int main(void) {
   int a, *x = malloc(sizeof(int));
   *x = 5:
  printf Wert von x vorher: %i\n", *x);
   a = plis1(*x);
  printf("Wert vor x nachher: %i\n", *x);
   free(x);
   return 0;
```

```
qcc -o test cbr.c
verursacht folgende Warnung:
cbr.c:13: warning: passing arg 1
of `plus1' makes pointer from
integer without a cast
./test
liefert:
Wert von x vorher: 5
Segmentation fault
          plus1(
```





Arten der Parameterübergabe



- Arten der Parameterübergabe bei Funktionsaufrufen
 - Wertübergabe (call by value)
 - Adressübergabe (call by reference)
- Beispiel: Call by reference
 - cbr.c:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int plus1(int *x) {
    *x = *x + 1;
    return *x;
}

int main(void) {
    int a, *x = malloc(sizeof(int));
    *x = 5;
    printf("Wert von x vorher: %i\n", *x);
    a = plus1(x);
    printf("Wert von x nachher: %i\n", *x);
    free(x);
    return 0;
}
```

```
gcc -o test cbr.c

./test
liefert:
Wert von x vorher: 5
Wert von x nachher: 6
```



Strukturen



Strukturen in C

- Eigenschaften:
 - Feste Länge (vgl. Array)
 - Kein eindeutiger Datentyp → Elemente einer Struktur können unterschiedlichen Typs sein
 - Strukturen können selbst als eine "Art Datentyp" aufgefasst werden
 - Häufig: Deklaration von Strukturen in Headerdateien
- Beispiel:

```
struct complex{
          double re;
          double im;
};
struct complex z;
```

Oft verwendet mit typedef:

```
typedef struct{
          double re;
          double im;
}complex;
complex z;
Erstpart das Schreiben von
```

Erstpart das Schreiben von "struct"



Strukturen



Beispiel: Definition und Zugriff auf eine Struktur

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
struct myStructure {
   int value1;
   float value2;
   char text[10];
};
int main(int argc, char *argv[]) {
   struct myStructure s1;
   s1.value1 = 3;
   s1.value2 = 0.77;
   strcpy(s1.text, "abc");
   printf("%i, %f, %s\n", s1.value1, s1.value2, s1.text);
   return EXIT_SUCCESS;
```





Iterative und rekursive Programme



 Iterative Implementierung einer Funktion zur Berechnung der x-ten Fibonacci-Zahl

```
long fib_it(long x) {
  long f0, f1, tmp, i;
 f0 = 0;
 f1 = 1;
  if (x <= 1)
    return x;
  for(i=2; i<=x; ++i) {
    tmp = f1;
    f1 = f0 + f1;
    f0 = tmp;
  return f1;
```

Definition:

Bildungsgesetz der Fibonacci-Folge f₀,f₁,f₂,...

$$f_n = f_{n-1} + f_{n-2} \text{ für } n >= 2$$

$$f_0 = 0, f_1 = 1$$





Iterative und rekursive Programme



- Beispiel: Fibonacci-Zahlen
 - Fibonacci-Folge: $f_n = f_{n-1} + f_{n-2}$ für n > 1mit den Anfangswerten $f_0 = 0$, $f_1 = 1$
 - Fibonacci-Zahlen: 0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, ...
- Rekursive Implementierung einer Funktion zur Berechnung der x-ten Fibonacci-Zahl

```
long fib_rec(long x) {
  if (x <= 1)
    return x;
  else
    return fib_rec(x-1) + fib_rec(x-2);
}</pre>
```





Prozesse



Mögliche Definitionen für "Prozess"

- Ein Prozess ist ein in Ausführung befindliches Programm.
- Ein Prozess ist Eigentümer von Ressourcen/Betriebsmitteln.
- Ein Prozess ist eine Verwaltungseinheit des Betriebssystems, die ein Programm so ausführt, als ob der Prozessor nur diesem Programm zur Verfügung stünde.

Programm

- Vom Linker erzeugt,
- als ausführbare Datei abgelegt,
- kann durch Systemaufruf execve() zur Ausführung veranlasst werden.





Prozesse



Prozesshierarchie

- Unix: Prozess-Baum (logische Prozesshierarchie)
- Initialer Prozess (Wurzel): init
- Jeder Prozess (außer init) hat einen Elternprozess (Parent)
- Ein Prozess kann einen oder mehrere Kindprozesse (Child) erzeugen

Waisen und Zombies

- Waise:
 - Prozess in Ausführung, aber Vaterprozess bereits terminiert
 - Folge: Waisen-Prozess wird vom init-Prozess "adoptiert"
- Zombie:
 - Prozess eigentlich beendet, aber Terminierungs-Signal (Rückgabewert) vom Vaterprozess nicht angenommen/abgerufen
 - Folge: Prozess als Zombie weiterhin in der Prozessliste



Prozesskontrolle



Eigenschaften von Prozessen

- Prozesse können verschiedene Zustände einnehmen
- Prozesse können nebenläufig sein, d.h.
 - sie rechnen (pseudo-)parallel und
 - sie sind abhängig voneinander
 (z.B. Erzeuger/Verbraucher-Szenarien).
- Problem der Nebenläufigkeit
 - Es kann kritische Bereiche geben (z.B. gemeinsam genutzte Variablen/Speicherbereiche)
 - Synchronisation der Prozesse erforderlich



Prozesskontrolle



Prozesskontrollblock (PCB)

- enthält alle Informationen, die zur Beschreibung des aktuellen Ausführungsstatus eines Prozesses benötigt werden
- Arten von Informationen im PCB:
 - Prozessidentifikations-Informationen
 - Prozess-ID (PID)
 - ➤ Elternprozess-ID (PPID)
 - ➤ ID des Eigentümers des Prozesses (UID)
 - Prozesszustandsinformationen:
 - > Prozesskontext: Inhalte aller CPU-Register, ...
 - Programm-Statuswort (PSW): Inhalte aller Statusregister (PC, SP, ...)
 - Prozesskontrollinformationen:
 - > Scheduling-/Zustandsinformationen: aktueller Zustand, Priorität
 - > Datenstrukturen: Referenz auf nächsten Proz. in Scheduling Queue
 - Signale/Nachrichten (zur Interprozesskommunikation)







- Informationen über Prozesse
 - C: Funktionen getpid(), getppid(), getuid(), ... (Process-ID, Parent-Process-ID, User-ID)
 - Shell: Befehle ps, top

- Erzeugen von (Kind-)Prozessen
 - C-Befehl fork() in <unistd.h>
 - C-Datentyp für Prozess-IDs: pid_t in <sys/types.h>
 - Funktionssignatur für fork(): pid_t fork(void);
 - Rückgabe an aufrufenden Prozess (Parent): Prozess-ID des erzeugten Kindprozesses, > 0

 - Rückgabewert < 0 im Fehlerfall







- Erzeugen von (Kind-)Prozessen (Forts.)
 - Was macht fork() genau?
 - Anlegen einer identischen Kopie des Elternprozesses
 - Parent und Child haben anfangs den gleichen (aber nicht den selben) PCB, d.h.
 - Kindprozess erbt PCB von Elternprozess
 - > Ausnahme: PID und PPID sowie bestimmte Locks, Signale und Zeitwerte
 - Parent und Child sind nach fork() prinzipiell vollkommen eigenständige Prozesse
 - Elternprozesse können mittels wait() bzw. waitpid()
 gezwungen werden, vor ihrer Terminierung auf Kindprozesse zu
 warten (erfordert #include <sys/wait.h>)







- Beispiel 1: Prozesserzeugung mit fork()
 - Wie oft wird "Fork-Test" ausgegeben?

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
int main (void) {
  pid_t pid;
  pid = fork();
  pid = fork();
  printf("Fork-Test\n");
   return EXIT_SUCCESS;
```

```
P1
             P3
                                       P4
```



LUDWIG-MAXIMILIANS-UNIVERSITÄT MÜNCHEN



- Beispiel 2: Prozesserzeugung mit fork()
 - Fallunterscheidung nach fork()-Rückgabewerten

```
#include <...>
int main (void) {
  int x = 5i
  pid_t pid;
  if ((pid = fork()) < 0) {
      fprintf(stderr, "Fehler bei fork().\n");
   } else if (pid == 0) {
     /* Kindprozess */
     printf("Im Kindprozess\n");
     printf("Meine PID = %i\n", getpid());
      printf("Meine Parent-PID = %i\n", getppid());
     printf("Addiere 1: x + 1 = %i n , ++x);
   } else {
     /* Elternprozess */
     printf("Im Elternprozess\n");
      printf("Meine PID = %i\n", getpid());
      printf("Meine Parent-PID = %i\n", getppid());
      printf("Subtrahiere 1: x - 1 = %i n", --x);
  return EXIT SUCCESS;
```







- Beispiel 3: Prozesserzeugung mit fork()
 - Verwendung einer switch-Kontrollstruktur:

```
#include <...>
int main (void) {
  pid_t pid;
   switch (pid = fork ()) {
  case -1:
      fprintf(stderr, "Fehler bei fork().\n");
      break;
  case 0:
      /* Kindprozess */
     printf("Im Kindprozess\n");
     printf("Meine PID = %i\n", getpid());
     printf("Meine Parent-PID = %i\n", getppid());
     break;
  default:
      /* Elternprozess */
     printf("Im Elternprozess\n");
     printf("Meine PID = %i\n", getpid());
     printf("Meine Parent-PID = %i\n", getppid());
     break;
  return EXIT SUCCESS;
```







- Die exec*-Familie
 - Jedes exec*-Kommando dient zur Ersetzung eines Prozess-Images durch ein anderes
 - Varianten:

```
execve(), execl(), execv(), execle(), execvp(), execlp()
```

- Funktionssignaturen: siehe man-Pages
- Rückgabe jeder exec*()-Funktion:
 - Fehlerfall: -1



- Sonst: Keine Rückkehr zum Aufrufer
- Anwendungsbeispiele:
 - Ausführung eines Konsolenkommandos oder Programms
 - Erzeugen eines Kindprozesses mit fork(), dann mit exec*()
 durch ein anderes Programm ersetzen



Überlagerung von Kindprozessen



- Beispiel: Überlagerung von Kindprozessen
 - printargs.c:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main(int argc, char **argv) {

   int i;
   for (i=1; i < argc; i++) {
      printf("%i. Argument: %s\n", i, argv[i]);
   }
   return EXIT_SUCCESS;
}</pre>
```



LUDWIG-MAXIMILIANS-UNIVERSITÄT MÜNCHEN

Überlagerung von Kindprozessen



- Beispiel: Überlagerung von Kindprozessen
 - exec.c:

```
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main (void) {
  pid t pid;
   switch (pid = fork ()) {
   case -1:
     perror("Fehler bei fork()\n");
      return EXIT FAILURE;
   case 0:
      execlp("./printargs", "./printargs", "a", "b", "c", NULL);
      break;
   default:
      if (waitpid(pid, NULL, 0) != pid) {
         perror ("Fehler beim Warten auf Kindprozess\n");
         return EXIT FAILURE;
   return EXIT SUCCESS;
```



Threads



Definition: Thread

- Unabhängige Befehlsfolge innerhalb eines Prozesses
- Die Threads eines Prozesses haben gemeinsamen Adressraum

Thread vs. Prozess

- Prozess besteht aus mindestens einen Thread (main thread)
- Duplizieren eines Prozesses => Duplizieren des Namensraums
- Erstellung von Threads innerhalb eines Prozesses im selben Namensraum
- Threads teilen sich alle globalen Variablen, Filedeskriptoren, Pipes, die außerhalb der Threads erzeugt werden

► Kapitel 26.3

>Kapitel 10



Threads



Bibliothek pthread – Posix Threads

```
#include <pthread.h>
```

Thread erzeugen

Thread beenden

```
void pthread_exit (void * wert);
```

Warten auf Thread-Ende

```
int pthread_join (pthread_t thread, void **thread_return);
```



LUDWIG-MAXIMILIANS-UNIVERSITÄT MÜNCHEN

Thread Example



```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define NUM_THREADS
                         5
void *PrintHello(void *threadid){
   long tid;
   tid = (long)threadid;
   printf("Hello World! It's me,
        thread #%ld!\n", tid);
   pthread_exit(NULL);
int main (int argc, char *argv[]){
   pthread t threads[NUM THREADS];
   int rc;
   long t;
```

```
for(t=0; t<NUM_THREADS; t++){</pre>
      printf("In main: creating thread
                  %ld\n", t);
      rc = pthread_create(&threads[t], NULL,
                 PrintHello, (void *)t);
      if (rc){
         printf("ERROR; return code from
                 pthread_create() is %d\n",
                  rc);
         exit(-1);
/* Last thing that main() should do */
   pthread_exit(NULL);
```

Source: https://computing.llnl.gov/tutorials/pthreads/ (Lawrence Livermore National Lab)



Informationen



- Weiterführende Informationen zu Threads z.B.:
 - pthreads Tutorial
 - vom Lawrence Livermore National Lab
 - https://computing.llnl.gov/tutorials/pthreads/