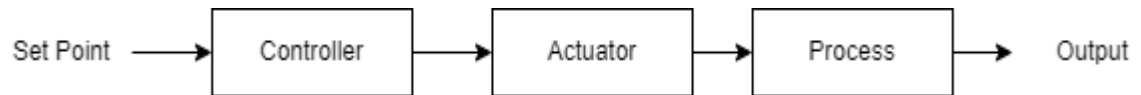


Nama : Dominikus David

Fakultas : STEI-R

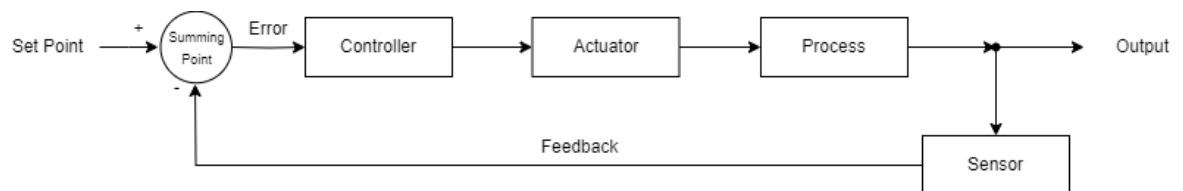
NiM : 16524255

1. Sistem Kontrol Loop Terbuka



- **Set Point** : merupakan input yang kita inginkan
- **Controller** : pada sistem loop terbuka, controller akan bebas menghasilkan sinyal kontrol berdasarkan set point kita yang nantinya akan diteruskan ke actuator tanpa mempertimbangkan output sistem.
- **Actuator** : Ia akan mengubah sinyal kontrol yang diterima dari controller menjadi sebuah aksi nyata (fisik).
- **Process** : merupakan objek yang dikontrol.
- **Output** : hasil akhir atau respon sistem terhadap sinyal kontrol, karena ini sistem loop terbuka maka tidak ada pengecekan melalui sensor dan tidak ada feedback.

2. Sistem Kontrol Loop Tertutup



- **Set Point** : merupakan input yang kita inginkan atau kita tentukan.
- **Controller** : ia akan memproses sinyal error dan menghasilkan sinyal kontrol yang nantinya akan diteruskan ke aktuator.
- **Actuator** : Ia akan mengubah sinyal kontrol yang diterima dari controller menjadi sebuah aksi nyata (fisik).
- **Process** : merupakan objek yang dikontrol.
- **Sensor** : ia akan membandingkan dan mengukur output yang aktual dan output yang diproyeksikan. Kemudian, nanti ia akan mengirimkan data tentang output kembali ke controller (proses feedback).
- **Output** : hasil akhir atau respon sistem terhadap sinyal kontrol.
- **Summing Point** : Ia membandingkan output aktual dengan output teoritis dan menghasilkan sinyal error yang nantinya akan dikirimkan ke controller.