МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ «ЛЬВІВСЬКА ПОЛІТЕХНІКА»

Кафедра інформаційних систем та мереж

Лабораторна робота №5 з дисципліни

СПЕЦІАЛІЗОВАНІ МОВИ ПРОГРАМУВАННЯ

на тему

РОЗРОБКА ASCII ART ГЕНЕРАТОРА ДЛЯ ВІЗУАЛІЗАЦІЇ ЗD-ФІГУР

Виконав:

ст. гр. ІТ-32

Шоха А.А.

Прийняв:

Щербак С.С.

Мета роботи: створення додатка для малювання 3D-фігур у ASCII-арті на основі об'єктно - орієнтованого підходу та мови Python

Завдання на лабораторну роботу

Завдання 1: Проектування класів

Розробіть структуру класів для вашого генератора 3D ASCII-арту. Визначте основні компоненти, атрибути та методи, необхідні для програми.

Завдання 2: Введення користувача

Створіть методи у межах класу для введення користувача та вказання 3D-фігури, яку вони хочуть намалювати, та її параметрів (наприклад, розмір, кольори).

Завдання 3: Представлення фігури

Визначте структури даних у межах класу для представлення 3D-фігури. Це може включати використання списків, матриць або інших структур даних для зберігання форми фігури та її властивостей.

Завдання 4: Проектування з 3D в 2D

Реалізуйте метод, який перетворює 3D-представлення фігури у 2D-представлення, придатне для ASCII-арту.

Завдання 5: Відображення ASCII-арту

Напишіть метод у межах класу для відображення 2D-представлення 3D-фігури як ASCII-арту. Це може включати відображення кольорів і форми за допомогою символів ASCII.

Завдання 6: Інтерфейс, зрозумілий для користувача

Створіть зручний для користувача командний рядок або графічний інтерфейс користувача (GUI) за допомогою об'єктно-орієнтованих принципів, щоб дозволити користувачам спілкуватися з програмою.

Завдання 7: Маніпуляція фігурою

Реалізуйте методи для маніпулювання 3D-фігурою, такі масштабування або зміщення, щоб надавати користувачам контроль над її виглядом.

Завдання 8: Варіанти кольорів

Дозвольте користувачам вибирати варіанти кольорів для їхніх 3D

ASCII-арт-фігур. Реалізуйте методи для призначення кольорів різним частинам фігури.

Завдання 9: Збереження та експорт

Додайте функціональність для зберігання згенерованого 3D ASCII-арту у текстовий файл

Завдання 10: Розширені функції

Розгляньте можливість додавання розширених функцій, таких як тінь, освітлення та ефекти перспективи, для підвищення реалізму 3D ASCII-арту.

Хід роботи

Код виконання завдання:

-math.sin(alpha)],

```
cube.py
import math
import sys
import time
import random
import numpy as np
from colorama import Fore
characters = [Fore.RED + '/', Fore.BLUE + '.', Fore.YELLOW +
'-', Fore.MAGENTA + ',', Fore.GREEN + '+', Fore.WHITE + '*']
class Cube:
     def __init__(self, width: int, bg: str = ' ', distance:
int = 100, speed: float = 0.6):
             self. angles: np.array = np.array([0, 0, 0],
dtype=float)
       self. width: int = width
       self. screen width: int = 160
       self. screen height: int = 44
       self. bg: str = bg
                   self. z buffer: list[float] = [0] *
self. screen width * self. screen height
                 self. buffer: list[str] = [self. bg] *
self. screen width * self. screen height
       self. distance: int = distance
       self.__h_offset: float = -2 * self.__width
       self. k1: float = 40
       self. speed: float = speed
    def euler to rotation matrix(self, angles):
       # Convert angles to radians
       angles = np.radians(angles)
       # Extract individual angles
       alpha, beta, gamma = angles
        # Rotation matrix for rotation about x-axis
       R x = np.array([[1, 0, 0],
                                         [0, math.cos(alpha),
```

```
math.cos(alpha)]])
        # Rotation matrix for rotation about y-axis
        R y = np.array([[math.cos(beta), 0, math.sin(beta)],
                        [0, 1, 0],
                        [-math.sin(beta), 0, math.cos(beta)]])
        # Rotation matrix for rotation about z-axis
          Rz = np.array([[math.cos(gamma), -math.sin(gamma),
0],
                        [math.sin(gamma), math.cos(gamma), 0],
                        [0, 0, 1]])
        # Combined rotation matrix
        R = np.dot(R z, np.dot(R y, R x))
        return R
    def rotate point(self, x: float, y: float, z: float) ->
np.array:
                                              rot matrix
self.euler to rotation matrix(self. angles)
        return np.dot(rot matrix, [x, y, z])
       def rotate face(self, c x: float, c y: float, c z:
float, ch: str) -> None:
        x, y, z = self. rotate point(c x, c y, c z)
        z += self. distance
        xp = int(self. screen width / 2 + self. h offset + 2
* self. k1 * x / z)
        yp = int(self. screen height / 2 + self. k1 * y / z)
        ooz = 1 / z
        i = xp + yp * self.__screen_width
              if 0 \le i \le len(self. z buffer) and ooz >
self. z buffer[i]:
            self. z buffer[i] = ooz
            self. buffer[i] = ch
   def update(self) -> None:
self.__z_buffer: list[float] = [0] *
self.__screen_width * self.__screen_height
                  self. buffer: list[str] = [self. bq] *
self.__screen_width * self.__screen_height
        x = -self. width
        while x < self. width:
            y = -self. width
            while y < self. width:</pre>
```

[0, math.sin(alpha),

```
self. rotate face(x, y, -self. width,
Fore.RED + '/')
                        self. rotate face(self. width, y, x,
Fore.BLUE + '.')
                      self. rotate face(-self. width, y, -x,
Fore.YELLOW + '-')
                      self. rotate face(-x, y, self. width,
Fore.MAGENTA + ',')
                      self. rotate face(x, -self. width, -y,
Fore.GREEN + '+')
                      self. rotate face(x, self. width, -y,
Fore.WHITE + '*')
                y += self.__speed
            x += self. speed
        self. angles += np.array([0.5, 0.5, 0.15])
    def draw(self) -> None:
        for n, c in enumerate(self. buffer):
            sys.stdout.write(c if n % self. screen width else
'\n')
     main.py
from cube import Cube
import sys
def main():
    cube = Cube(width=10, speed=2)
    try:
        sys.stdout.write('\x1b[2J')
        while True:
            sys.stdout.write('\x1b[H')
            cube.update()
            cube.draw()
    except KeyboardInterrupt:
        sys.stdout.write('\x1b[2J')
        sys.stdout.write('\x1b[H')
if name == '__main__':
   main()
    Приклад виконання програми:
```

```
*********
   ********
  *********
  *********
  ********
 *******
 *******
 *******
*******
*******
******
*******
,*********************************
```

Рис. 1. Анімація обертання кубу

Висновок: під час виконання лабораторної роботи було створено дотаток для малювання 3D-фігур у ASCI-арті на основі об'єктно - орієнтованого підходу та мови Python