同济大学操作系统课程设计 - Xv6 - Lab: locks

【实验目的】

- **理解锁的作用与问题**:在多进程或多线程环境中,锁用于保护共享资源的访问,防止竞争条件的发生。但过多的锁竞争会导致性能下降,因此需要优化锁的使用。
- **优化系统性能**:通过分析和优化锁机制,可以减少锁争用,提高系统的并发性能。这种优化能力对于开发高效、可靠的操作系统或多线程应用程序至关重要。
- **深入理解缓冲区管理**:缓冲区是操作系统中常见的数据结构,良好的缓冲区管理可以显著提高系统的IO性能。通过实验,学会如何设计和实现高效的缓冲区管理策略。

【实验环境】

虚拟机: VMare Workstation 17操作系统: Ubuntu-20.04.6实验系统: xv6-labs-2021

【实验内容】

要启动实验室,需要先切换到 lock 分支:

```
$ git fetch
$ git checkout lock
$ make clean
```

1 Memory allocator

1. 初始测试:运行 kalloctest

在实验开始之前,运行用户态程序 kalloctest 进行初始测试。 kalloctest 会生成三个进程,这些进程不断地分配和释放内存,从而导致 xv6 中的唯一空闲链表的锁频繁地被获取和释放。由于锁的争用,大多数情况下, acquire() 会被阻塞。

2. 修改内存分配器: 创建 CPU 专属锁

在 param.h 中, NCPU 被声明为 8, 表示系统中有 8 个 CPU。

我们将 kalloc.c 中的 kmem 结构体修改为数组形式的结构体,使每个 CPU 都拥有自己的 kmem 锁。

```
struct {
  struct run *freelist;
  struct spinlock lock;
} kmem[NCPU];
```

3. 修改 kinit() 函数: 初始化 CPU 专属链表和锁

在 kinit() 函数中,我们需要初始化每个 CPU 的空闲链表和锁。通过循环遍历所有 CPU,为每个 CPU 设置锁的名称,并调用 initlock 函数初始化锁。

```
void kinit() {
  for (int i = 0; i < NCPU; i++) {
    initlock(&kmem[i].lock, "kmem");
    kmem[i].freelist = 0;
  }
  freerange(end, (void*)PHYSTOP);
}</pre>
```

4. 修改 kfree() 函数: 释放内存页

在 kfree() 函数中,根据当前的 CPU 核心获取对应的锁,确保每个 CPU 的空闲链表得到正确的维护。

```
void
kfree(void *pa)
{
    struct run *r;
    int c;

    if(((uint64)pa % PGSIZE) != 0 || (char*)pa < end || (uint64)pa >= PHYSTOP)

        panic("kfree");
        memset(pa, 1, PGSIZE);
        r = (struct run*)pa;
        push_off();
        c = cpuid();
        pop_off();
        acquire(&kmem[c].lock);
        r->next = kmem[c].freelist;
        kmem[c].freelist = r;
        release(&kmem[c].lock);
}
```

5. 修改 kalloc() 函数: 分配内存页

在 kalloc() 函数中,先尝试从当前 CPU 的空闲链表中分配内存页。如果当前 CPU 的空闲链表为空,则调用 steal() 函数从其他 CPU 中偷取内存页。

```
void *kalloc(void) {
  int cpu = cpuid();
  struct run *r;

acquire(&kmem[cpu].lock);
  r = kmem[cpu].freelist;
  if(r)
    kmem[cpu].freelist = r->next;
  release(&kmem[cpu].lock);

if (!r)
    r = steal(cpu);

return r;
}
```

6. 编写 steal() 函数: 从其他 CPU 中偷取内存页

steal() 函数用于从其他 CPU 中偷取部分空闲内存页,确保系统中的内存页能够有效地利用。需要注意的是,要正确使用锁,避免死锁情况的发生。

```
struct run *steal(int cpu) {
    struct run *r = 0;

    for(int i = 0; i < NCPU; i++) {
        if(i != cpu) {
            acquire(&kmem[i].lock);
            if(kmem[i].freelist) {
                r = kmem[i].freelist;
                kmem[i].freelist = r->next;
        }
        release(&kmem[i].lock);
        if(r)
            break;
     }
}
```

7. 运行 xv6 并测试

编译并运行 xv6 , 在命令行中输入 kalloctest , 验证修改后的内存分配器性能是否得到了提高。

在命令行中输入 kalloctest:

```
--- top 5 contended locks:
lock: proc: #test-and-set 1815322 #acquire() 265285
lock: proc: #test-and-set 1424223 #acquire() 265285
tot= 0
test1 OK
start test2
total free number of pages: 32496 (out of 32768)
```

8. 运行 usertests 测试:

```
$ usertests sbrkmuch
usertests starting
test sbrkmuch: OK
ALL TESTS PASSED
S
```

```
test createtest: OK
test openiput: OK
test exitiput: OK
test iput: OK
test mem: OK
test pipe1: OK
test killstatus: OK
test preempt: kill... wait... OK
test exitwait: OK
test rmdot: OK
test fourteen: OK
test bigfile: OK
test dirfile: OK
test iref: OK
test forktest: OK
test bigdir: OK
ALL TESTS PASSED
```

2 Buffer cache

1. 初始测试: 运行 bcachetest 评估锁竞争情况

在实验开始之前,通过运行 bcachetest 测试程序,可以观察到系统在处理多个进程之间的锁竞争情况。测试结果表明,在多个进程同时访问缓冲区时,对 bcache.lock 锁的竞争非常激烈。多个进程在尝试获取该锁时需要进行大量的 test-and-set 和 acquire() 操作,这种竞争严重影响了系统的性能和响应速度。为了优化缓冲区管理机制,需要对其进行重新设计。

2. 重新设计缓冲区管理: 修改 buf 和 bcache 结构体

为了减少锁竞争,对 buf 和 bcache 结构体进行了修改。我们为每个缓冲区添加了一个时间戳字段,用于记录最后一次使用缓冲区的时间。此外,为了提高并发性能,还为 bcache 添加了一个基于哈希表的锁机制。

定义 NBUCKET 表示哈希表中桶的数量,并使用哈希函数将磁盘块号(blockno)映射到对应的桶号。每个桶由一组缓冲区组成,并使用自旋锁(spinlock)保护对桶的并发访问。

```
struct buf {
  int valid;
  int disk;
  uint dev;
  uint blockno;
  struct sleeplock lock;
  uint refcnt;
  struct buf *next;
  uchar data[BSIZE];
  uint timestamp;
};
```

3. 修改初始化函数: 在 binit() 函数中初始化哈希表的锁和时间戳

在 | binit() | 函数中,为每个桶分配自旋锁,并初始化缓冲区的时间戳字段。这样可以确保在系统启动时,缓冲区管理机制能够正确初始化并准备好处理并发访问。

```
void binit(void)
{
   int i;
   struct buf *b;
   bcache.size = 0;
   initlock(&bcache.lock, "bcache");
   initlock(&bcache.hashlock, "bcache_hash");
   for(i = 0; i < NBUCKET; ++i) {
      initlock(&bcache.locks[i], "bcache_bucket");
   }
   for(b = bcache.buf; b < bcache.buf+NBUF; b++){
      initsleeplock(&b->lock, "buffer");
   }
}
```

4. 修改 brelse() 函数: 释放缓冲区并更新时间戳

在 brelse() 函数中, 当缓冲区不再使用时, 系统会释放该缓冲区并更新其时间戳字段。通过时间戳的记录, 可以在后续的缓冲区选择过程中, 优先选择长时间未被使用的缓冲区, 从而优化内存的利用率。

```
void brelse(struct buf *b) {
   // ...
b->timestamp = ticks;
acquire(&bcache.lock);
b->refcnt--;
release(&bcache.lock);
}
```

5. 修改 bget() 函数: 基于哈希表查找和选择缓冲区

在 lbget() 函数中,系统首先使用哈希表来查找对应的缓冲区。如果未找到可用的缓冲区,则根据时间 戳和引用计数选择最适合重用的缓冲区。

```
struct buf* bget(uint dev, uint blockno) {
   struct buf *b;
   int bucket = blockno % NBUCKET;
   acquire(&bcache.buckets[bucket].lock);
   for(b = bcache.buckets[bucket].buf; b < bcache.buckets[bucket].buf + NBUF; b++) {
      if(b->dev == dev && b->blockno == blockno) {
        b->refcnt++;
      release(&bcache.buckets[bucket].lock);
      return b;
   }
}
// No buffer found, so find a buffer to reuse
for(b = bcache.buckets[bucket].buf; b < bcache.buckets[bucket].buf + NBUF; b++) {
      if(b->refcnt == 0) {
        b->dev = dev;
      b->blockno = blockno;
    }
}
```

```
b->refcnt = 1;
b->timestamp = ticks;
release(&bcache.buckets[bucket].lock);
return b;
}

release(&bcache.buckets[bucket].lock);
return 0;
}
```

6. 加入维护 block 的引用计数函数

为了更好地管理缓冲区的使用,加入两个辅助函数,用于维护块的引用计数。这些函数可以确保缓冲区在并发环境下被安全、正确地使用和释放。

```
void bpin(struct buf *b) {
  int idx = HASH(b->blockno);
  acquire(&bcache.locks[idx]);
  b->refcnt++;
  release(&bcache.locks[idx]);
}

void bunpin(struct buf *b) {
  int idx = HASH(b->blockno);
  acquire(&bcache.locks[idx]);
  b->refcnt--;
  release(&bcache.locks[idx]);
}
```

7. 运行 bcachetest 评估优化效果

在完成修改之后,通过重新编译并运行 xv6 ,再一次运行 bcachetest ,观察锁竞争情况的变化。通过比较实验前后的测试结果,可以明显看出锁竞争情况得到了显著改善。实验开始前,bcachetest 显示了大量的 test-and-set 操作和锁的获取次数,表明锁竞争非常激烈。优化后,这些操作明显减少,锁竞争情况得到有效缓解。

```
--- top 5 contended locks:
lock: virtio disk: #test-and-set 11910344 #acquire() 1254
tot= 0
test0: OK
start test1
```

【分析讨论】

通过本次实验,我深入了解了操作系统内存管理的关键机制,特别是在多核系统中的锁争用问题。通过给每个 CPU 分配专属的锁和空闲链表,显著减少了锁争用,提高了系统的性能。这次实验不仅强化了我对操作系统原理的理解,还提升了我在并发编程中的实战能力。另外,我理解了操作系统中缓冲区管理的重要性,以及如何通过优化锁机制来减少并发访问时的锁竞争。通过引入基于哈希表的缓冲区管理机制,并为每个桶分配独立的锁,大大提高了系统在多进程环境下的性能。这次实验不仅让我掌握了更高级的并发编程技巧,还增强了我在优化系统性能方面的能力。

【实验验证】

新建 time.txt, 输入自己做实验的用时,运行 make grade 进行评分:

```
== Test kalloctest: test2 ==
 kalloctest: test2: OK
== Test kalloctest: sbrkmuch ==
$ make qemu-gdb
kalloctest: sbrkmuch: OK (19.0s)
== Test running bcachetest ==
$ make gemu-gdb
(49.7s)
== Test
         bcachetest: test0 ==
 bcachetest: test0: OK
== Test bcachetest: test1 ==
 bcachetest: test1: OK
== Test usertests ==
$ make qemu-gdb
Timeout! usertests: FAIL (600.2s)
         test opentest: OK
         test writetest: OK
         test writebig: panic: balloc: out of blocks
         qemu-system-riscv64: terminating on signal 15 from pid 139899 (mal
            '^ALL TESTS PASSED$'
   QEMU output saved to xv6.out.usertests
== Test time ==
time: OK
Score: 51/70
make: *** [Makefile:336: grade] Error 1
yzz@ubuntu:~/Desktop/xv6/xv6-2021/lab8$
```