

# RTOS RTC 开发指南

版本号: 1.1

发布日期: 2021.4.27





#### 版本历史

版本号	日期	制/修订人	内容描述
1.0	2020.7.16	AWA1637	1. 初版
1.1	2021.4.27	AWA1637	1. 增加 F133 平台说明







#### 目 录

1	前言	1
	1.1 文档简介	1
	1.2 目标读者	1
	1.3 适用范围	1
2	模块介绍	2
	2.1 模块功能介绍	2
	2.2 相关术语介绍	2
	2.3 模块配置介绍	2
	2.4 模块配置介绍	3
	2.5 模块源码结构	3
	2.6 模块结构说明	3
	2.6.1 RTC 时间结构体	4
	2.6.2 RTC 闹钟结构体	4
3		5
3	3.1 接口列表	<b>5</b>
3	3.1 接口列表	5 5
3	3.1 接口列表	5 5 5 5
3	3.1 接口列表	5 5 5 5
3	3.1 接口列表 3.2 接口使用说明. 3.2.1 RTC 初始化接口. 3.2.2 获取时间接口. 3.2.3 设置时间接口. 3.2.4 获取闹钟接口. 3.2.5 设置闹钟接口.	5 5 5 5 6 6
3	3.1 接口列表 3.2 接口使用说明. 3.2.1 RTC 初始化接口. 3.2.2 获取时间接口. 3.2.3 设置时间接口. 3.2.4 获取闹钟接口. 3.2.5 设置闹钟接口.	5 5 5 6 6
	3.1 接口列表	5 5 5 5 6 6 6 6 6 7
	3.1 接口列表	5 5 5 6 6 6



## 前言

### 1.1 文档简介

介绍 RTOS 中 RTC 驱动的接口及使用方法,为 RTC 使用者提供参考。

### 1.2 目标读者

RTC 驱动层/应用层开发/使用/维护人员。

### 1.3 适用范围

驱动层/应用层开发/使用/维护人员。							
3 适用范围 表 1-1: 适用产品列表							
产品名称	内核版本	驱动文件					
V459	Melis	hal_rtc.c					
F133	Melis	hal_rtc.c					
R328	FreeRTOS	hal_rtc.c					

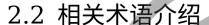


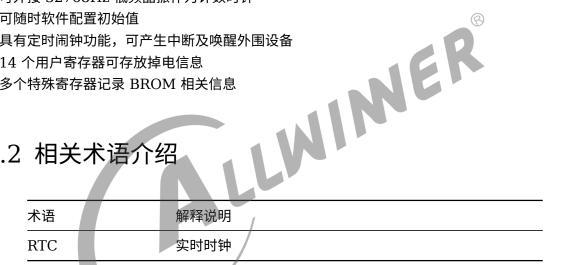
## 模块介绍

#### 2.1 模块功能介绍

实时时钟 RTC 用于实现时钟计数和定时唤醒功能,能够实时显示日,时,分,秒功能。该模块电 源独立,可以在系统掉电后工作,RTC 具有以下特点。

- 内部具有一个 16bit 的日计数器,5bit 的小时计数器,6bit 的分计数器,6bit 的秒计数器
- 可外接 32768Hz 低频晶振作为计数时钟
- 可随时软件配置初始值
- 具有定时闹钟功能,可产生中断及唤醒外围设备
- 14 个用户寄存器可存放掉电信息
- 多个特殊寄存器记录 BROM 相关信息





#### 2.3 模块配置介绍

RTC 模块寄存器的基本配置位于文件 rtc {platform}.h 里面,包括每个 RTC 的寄存器地址和 中断号,部分配置如下:

#### #寄存器基址 #define SUNXI\_RTC\_BASE 0×07000000 #define SUNXI\_RTC\_DATA\_BASE (SUNXI\_RTC\_BASE+0x100) #中断

#define SUNXI GIC START 32

#define SUXNI IRQ RTC (SUNXI GIC START + 105)



### 2.4 模块配置介绍

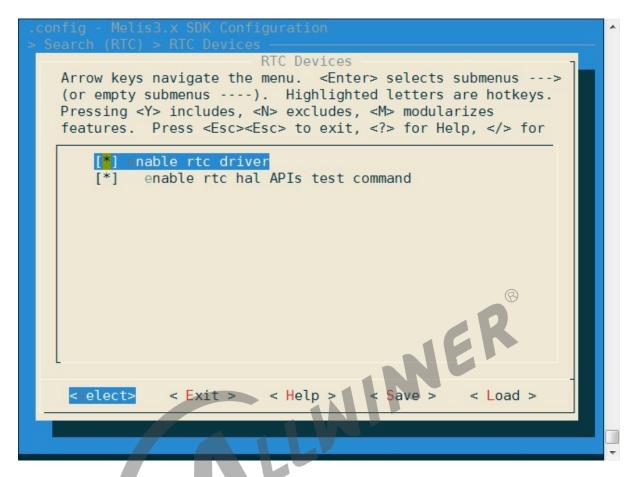


图 2-1: RTC menuconfig

### 2.5 模块源码结构

RTC 模块源码结构如下所示:

```
rtos-hal/
|--hal/source/rtc/hal_rtc.c //hal层接口代码
|--include/hal/sunxi_hal_rtc.h //头文件
```

#### 2.6 模块结构说明

RTC 模块提供给用户使用的主要包括设置/读取时间,设置/读取闹钟,以及设置闹钟回调接口等等,所以主要讲解一下这几个接口。想要了解更多的数据结构可以查看 sunxi\_hal\_rtc.h 文件



#### 2.6.1 RTC 时间结构体

该结构体用来保存 RTC 模块的时间,具体如下所示:

```
struct rtc_time
{
    int tm_sec; //秒
    int tm_min; //分
    int tm_hour; //时
    int tm_mday; //天
    int tm_mon; //月
    int tm_year; //年
    int tm_year; //年
    int tm_yday;
    int tm_yday;
    int tm_isdst;
};
```

#### 2.6.2 RTC 闹钟结构体

该结构体用来保存 RTC 模块的闹钟时间,具体如下所示:

```
struct rtc_wkalrm
{
   unsigned char enabled;  /* 0 = alarm disabled, 1 = alarm enabled */
   unsigned char pending;  /* 0 = alarm not pending, 1 = alarm pending */
   struct rtc_time time;  /* time the alarm is set to */
};
```



## 模块接口说明

#### 3.1 接口列表

RTC 提供的主要接口列表如下,其余接口可查看 sunxi hal rtc.h 文件,使用这些接口需要引入 sunxi hal rtc 文件:

```
int hal_rtc_init(void);
int hal_rtc_gettime(struct rtc_time *rtc_tm);
int hal_rtc_settime(struct rtc_time *rtc_tm);
int hal_rtc_getalarm(struct rtc_wkalrm *wkalrm);
int hal_rtc_setalarm(struct rtc_wkalrm *wkalrm);
                                LLWINTER
int hal_rtc_alarm_irq_enable(unsigned int enabled);
int hal_rtc_register_callback(rtc_callback_t user_callback);
```

#### 3.2 接口使用说明

#### 3.2.1 RTC 初始化接口

- 原型: int hal\_rtc\_init(void);
- 功能: RTC 模块初始化,主要初始化一些工作模式,中断等等
- 参数: 无
- 返回值:
  - 0 代表成功
  - 负数代表失败

#### 3.2.2 获取时间接口

- 原型: int hal rtc gettime(struct rtc time \*rtc tm);
- 功能: 获取时间值,保存在 rtc\_tm 结构体里面
- 参数:
  - rtc tm,保存时间的结构体参数
- 返回值:
  - 0 代表成功
  - 负数代表失败



#### 3.2.3 设置时间接口

• 原型: int hal\_rtc\_settime(struct rtc\_time \*rtc\_tm);

• 功能: 设置时间值

• 参数:

● rtc\_tm,设置时间的结构体参数

• 返回值:

• 0 代表成功

• 负数代表失败

#### 3.2.4 获取闹钟接口

• 原型: int hal rtc getalarm(struct rtc wkalrm \*wkalrm);

• 功能: 获取闹钟数据

• 参数:

• wkalrm,保存闹钟数据的结构体

• 返回值:

- 0 代表成功
- 负数代表失败

#### 3.2.5 设置闹钟接|

- 原型: int hal\_rtc\_setalarm(struct rtc\_wkalrm \*wkalrm);
- 功能:设置闹钟数据
- 参数:
  - wkalrm,保存闹钟数据的结构体
- 返回值:
  - 0 代表成功
  - 负数代表失败

#### 3.2.6 使能闹钟中断接口

• 原型: int hal rtc alarm irq enable(unsigned int enabled);

• 功能: 使能闹钟中断

• 参数:



- enable:
  - 1,使能中断
  - 0,失能中断
- 返回值:
  - 0 代表成功
  - 负数代表失败

#### 3.2.7 注册闹钟回调接口

- 原型: int hal rtc register callback(rtc callback t user callback: );
- 功能: 注册闹钟回调接口
- 参数:
  - user callback: int callback(void) 的函数指针
- 返回值:
  - 0 代表成功
  - 负数代表失败





## 4 模块使用范例

可参考驱动 APIs 测试代码(hal/test/rtc/test\_rtc.c)。





## 5 FAQ

RTC 模块记录的时间范围为 1900-2097 年。





#### 著作权声明

版权所有 © 2021 珠海全志科技股份有限公司。保留一切权利。

本文档及内容受著作权法保护,其著作权由珠海全志科技股份有限公司("全志")拥有并保留 一切权利。

本文档是全志的原创作品和版权财产,未经全志书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制、修改、发表或传播本文档内容的部分或全部,且不得以任何形式传播。

#### 商标声明



举)均为珠海全志科技股份有限公司的商标或者注册商标。在本文档描述的产品中出现的其它商标,产品名称,和服务名称,均由其各自所有人拥有。

#### 免责声明

您购买的产品、服务或特性应受您与珠海全志科技股份有限公司("全志")之间签署的商业合同和条款的约束。本文档中描述的全部或部分产品、服务或特性可能不在您所购买或使用的范围内。使用前请认真阅读合同条款和相关说明,并严格遵循本文档的使用说明。您将自行承担任何不当使用行为(包括但不限于如超压,超频,超温使用)造成的不利后果,全志概不负责。

本文档作为使用指导仅供参考。由于产品版本升级或其他原因,本文档内容有可能修改,如有变更,恕不另行通知。全志尽全力在本文档中提供准确的信息,但并不确保内容完全没有错误,因使用本文档而发生损害(包括但不限于间接的、偶然的、特殊的损失)或发生侵犯第三方权利事件,全志概不负责。本文档中的所有陈述、信息和建议并不构成任何明示或暗示的保证或承诺。

本文档未以明示或暗示或其他方式授予全志的任何专利或知识产权。在您实施方案或使用产品的过程中,可能需要获得第三方的权利许可。请您自行向第三方权利人获取相关的许可。全志不承担也不代为支付任何关于获取第三方许可的许可费或版税(专利税)。全志不对您所使用的第三方许可技术做出任何保证、赔偿或承担其他义务。