Kapitola 1

Rezoluce v predikátové logice

V této kapitole si ukážeme, jak lze adaptovat rezoluční metodu, kterou jsme představili v Kapitole ??, na predikátovou logiku. Tato kapitola, poslední v části o predikátové logice, je poměrně rozsáhlá, proto uveďme přehled její struktury:

• Začneme neformálním úvodem (Sekce 1.1).

V následujících třech sekcích představíme nástroje, které nám umožní vypořádat se se specifiky predikátové logiky: s kvantifikátory, proměnnými a termy.

- V Sekci 1.2 si ukážeme si, jak pomocí *Skolemizace* odstranit kvantifikátory, abychom získali otevřené formule, které už lze převést do CNF.
- V Sekci 1.3 vysvětlíme, že rezoluční zamítnutí bychom mohli hledat 'na úrovni výrokové logiky' (tzv. *grounding*), pokud bychom nejprve za proměnné substituovali 'vhodné' konstantní termy.
- V Sekci 1.4 ukážeme, jak takové 'vhodné' substituce hledat pomocí unifikačního algoritmu.

Tím budeme mít všechny potřebné nástroje k představení vlastní rezoluční metody. Zbytek kapitoly má podobnou strukturu jako Kapitola ??.

- Rezoluční pravidlo, rezoluční důkaz a související pojmy jsou popsány v Sekci 1.5.
- Sekce 1.6 je věnována důkazu korektnosti a úplnosti.
- Na závěr, v Sekci 1.7, popíšeme LI-rezoluci a její aplikaci v Prologu.

1.1 Úvod

Stejně jako ve výrokové logice, i v predikátové logice je rezoluční metoda založena na důkazu sporem. Chceme-li dokázat, že v teorii T platí sentence φ (tj. $T \models \varphi$), začneme s teorií $T \cup \{\neg \varphi\}$. Tuto teorii 'převedeme' do CNF, a výslednou množinu klauzulí S zamítneme rezolucí (tj. ukážeme, že $S \vdash_R \Box$) čímž ukážeme, že je nesplnitelná.

Co myslíme konjunktivní normální formou? Roli literálu hraje $atomická formule^1$ nebo její negace. Klauzule je (v množinové reprezentaci) konečná množina literálů, a formule je množina

¹Tj. $R(t_1, \ldots, t_n)$ resp. $t_1 = t_2$, kde t_i jsou L-termy a R je n-ární relační symbol z L.

klauzulí. 2 Jinak používáme stejnou terminologii, např. mluvíme o pozitivních, negativních, opačných literálech, \square značí prázdnou klauzuli (která je nesplnitelná), apod.

Nejprve si neformálně ukážeme specifika rezoluce v predikátové logice na několika velmi jednoduchých příkladech.

Všimněme si nejprve, že jsou-li teorie T a sentence φ otevřené (neobsahují-li kvantifikátory), můžeme snadno sestrojit CNF formuli S ekvivalentní teorii $T \cup \{\neg \varphi\}$ (tj. mající stejnou množinu modelů). Nevadí ani univerzální kvantifikátory na začátku formule, ty můžeme odstranit beze změny významu.³

Příklad 1.1.1. Nechť $T = \{(\forall x)P(x), (\forall x)(P(x) \to Q(x))\}$ a $\varphi = (\exists x)Q(x)$. Je snadno vidět, že platí

$$T \sim \{P(x), P(x) \to Q(x)\} \sim \{P(x), \neg P(x) \lor Q(x)\}\$$

a také:

$$\neg \varphi = \neg (\exists x) Q(x) \sim (\forall x) \neg Q(x) \sim \neg Q(x)$$

Teorii $T \cup \{\neg \varphi\}$ tedy můžeme převést na *ekvivalentní* CNF formuli

$$S = \{ \{ P(x) \}, \{ \neg P(x), Q(x) \}, \{ \neg Q(x) \} \}$$

kterou snadno zamítneme rezolucí ve dvou krocích. (Představte si místo P(x) výrokovou proměnnou p a místo Q(x) výrokovou proměnnou q.)

Obecně se nám to ale nepodaří, problémy dělá zejména existenční kvantifikátor. Na rozdíl od výrokové logiky není každá teorie ekvivalentní CNF formuli. Ukážeme si ale postup, kterým lze vždy najít ekvisplnitelnou CNF formuli, tj. takovou, která je nesplnitelná, právě když $T \cup \{\neg \varphi\}$ je nesplnitelná, což nám k důkazu sporem stačí. Této konstrukci se říká Skolemizace a spočívá v nahrazení existenčně kvantifikovaných proměnných nově přidanými konstantními resp. funkčními symboly.

Například, formuli $(\exists x)\psi(x)$ nahradíme formulí $\psi(x/c)$, kde c je nový konstantní symbol, který reprezentuje $sv\check{e}dka$, tj. prvek, díky kterému je existenční kvantifikátor splněn. Protože takových prvků může být mnoho, ztrácíme ekvivalenci teorií, platí ale, že je-li splnitelná původní formule, je splnitelná, i nová formule, a naopak.

Příklad 1.1.2. Máme-li
$$T = \{(\exists x)P(x), P(x) \leftrightarrow Q(x)\}$$
 a $\varphi = (\exists x)Q(x)$, potom

$$\neg \varphi \sim (\forall x) \neg Q(x) \sim \neg Q(x)$$

a ekvivalenci můžeme převést do CNF jako obvykle, dostáváme:

$$T \cup \{\neg \varphi\} \sim \{(\exists x) P(x), \neg P(x) \lor Q(x), \neg Q(x) \lor P(x), \neg Q(x)\}$$

Formuli $(\exists x)P(x)$ nyní nahradíme P(c), kde c je nový konstantní symbol. Tím dostáváme CNF formuli:

$$S = \{\{P(c)\}, \{\neg P(x), Q(x)\}, \{\neg Q(x), P(x)\}, \{\neg Q(x)\}\}$$

Ta není ekvivalentní teorii $T \cup \{\neg \varphi\}$, ale je s ní ekvisplnitelná (v tomto případě jsou obě nesplnitelné).

 $^{^2 {\}rm Jako}$ ve výrokové logice připouštíme i nekonečné množiny klauzulí.

³Libovolná formule je ekvivalentní svému generálnímu uzávěru, a ekvivalence platí oběma směry.

Skolemizace může být i složitější, ne vždy stačí konstantní symbol. Pokud máme formuli tvaru $(\forall x)(\exists y)\psi(x,y)$, závisí zvolený svědek pro y na zvolené hodnotě pro x, tedy 'y je funkcí x'. V tomto případě musíme y nahradit f(x), kde f je nový unární funkční symbol. Tím dostáváme formuli $(\forall x)\psi(x,y/f(x))$ a univerzální kvantifikátor nyní můžeme odstranit a psát jen $\psi(x,y/f(x))$, což už je otevřená formule, byť v jiném jazyce (rozšířeném o symbol f). Skolemizaci formálně popíšeme, a potřebné vlastnosti dokážeme, v Sekci 1.2.

Nyní se podívejme na *rezoluční pravidlo*. To je v predikátové logice složitější. Ukážeme si opět jen několik příkladů, formální definici necháme na později (Sekce 1.5).

 $P\check{r}iklad$ 1.1.3. V předchozím příkladu jsme dospěli k následující CNF formuli S, která je nesplnitelná, a chtěli bychom ji tedy rezolucí zamítnout:

$$S = \{\{P(c)\}, \{\neg P(x), Q(x)\}, \{\neg Q(x), P(x)\}, \{\neg Q(x)\}\}$$

Pokud bychom se na ni podívali 'na úrovni výrokové logiky' ('ground level') a nahradili každou atomickou formuli novou výrokovou proměnnou, dostali bychom $\{\{r\}, \{\neg p, q\}, \{\neg q, p\}, \{\neg q\}\},$ což není nesplnitelné. Potřebujeme využít toho, že P(c) a P(x) mají 'podobnou strukturu' (jsou unifikovatelné).

Protože platí klauzule $\{\neg P(x), Q(x)\}$, platí i po provedení libovolné substituce, tj. klauzule $\{\neg P(x/t), Q(x/t)\}$ je důsledkem S pro libovolný term t. Mohli bychom si představit, že do S 'přidáváme' všechny takto získané klauzule. Výsledná CNF formule by po převedení na 'úroveň výrokové logiky' už byla nesplnitelná.

Unifikační algoritmus nám ale rovnou řekne, že správná substituce je x/c, a toto zahrneme už do rezolučního pravidla, tedy rezolventou klauzulí $\{P(c)\}$ a $\{\neg P(x), Q(x)\}$ bude klauzule $\{Q(c)\}$.

Unifikace může být i složitější, a upozorněme ještě na jeden rozdíl oproti výrokové logice: dovolíme si udělat rezoluci přes více literálů najednou, a to v případě, že jsou všechny dohromady unifikovatelné:

 $P\check{r}iklad$ 1.1.4. Z klauzulí $\{R(x,f(x)),R(g(y),z)\}$ a $\{\neg R(g(c),u),P(u)\}$ (kde R je binární relační, f a g jsou unární funkční, a c konstantní symbol) bude možné odvodit rezolventu $\{P(f(g(c)))\}$ za použití substituce $\{unifikace\}$ $\{x/g(c),y/c,z/f(g(c)),u/f(g(c))\}$, kde z první klauzule vybíráme oba literály najednou.

Poznámka 1.1.5. To, že proměnné mají 'lokální význam' v jednotlivých klauzulích (tj. můžeme za ně substituovat v jedné klauzuli aniž by to ovlivnilo ostatní klauzule), plyne z následující jednoduché tautologie, která platí pro libovolné formule ψ, χ (i pokud je v obou proměnná x volná):

$$\models (\forall x)(\psi \land \chi) \leftrightarrow (\forall x)\psi \land (\forall x)\chi$$

Jak je vidět v předchozím příkladě, budeme také vyžadovat, aby klauzule v rezolučním pravidle měly disjunktní množiny proměnných; toho lze dosáhnout přejmenováním proměnných, což je speciální případ substituce.

1.2 Skolemizace

V této sekci ukážeme postup, jak redukovat otázku splnitelnosti dané teorie T na otázku splnitelnosti otevřené teorie T'. Připomeňme, že T a T' obecně nebudou ekvivalentní, budou

⁴Těch je nekonečně mnoho, nekonečně mnoho je už jen *variant* jedné klauzule, tj. klauzulí vzniklých pouhým přejmenováním proměnných. To nám ale nevadí, CNF formule může být dle definice nekonečná.

ale $ekvisplniteln\acute{e}$:

Definice 1.2.1 (Ekvisplnitelnost). Mějme teorii T v jazyce L a teorii T' v ne nutně stejném jazyce L'. Říkáme, že T a T' jsou ekvisplnitelné, pokud platí:

$$T$$
 má model $\Leftrightarrow T'$ má model

Celá konstrukce sestává z následujících kroků, které vysvětlíme níže:

- 1. Převod do prenexní normální formy (vytýkání kvantifikátorů).
- 2. Nahrazení formulí jejich generálními uzávěry (abychom získali sentence).
- 3. Odstranění existenčních kvantifikátorů (nahrazení sentencí Skolemovými variantami).
- 4. Odstranění zbývajících univerzálních kvantifikátorů (výsledkem jsou otevřené formule).

1.2.1 Prenexní normální forma

Nejprve ukážeme postup, jakým můžeme z libovolné formule 'vytknout' kvantifikátory, tj. převést do tzv. prenexní normální formy, která začíná posloupností kvantifikátorů, a pokračuje už jen volnou formulí.

Definice 1.2.2 (PNF). Formule φ je v prenexní normální formě (PNF), je-li tvaru

$$(Q_1x_1)\dots(Q_nx_n)\varphi'$$

kde Q_i je kvantifikátor (\forall nebo \exists) a formule φ' je otevřená. Formuli φ' potom říkáme otevřené jádro φ a $(Q_1x_1)\dots(Q_nx_n)$ je kvantifikátorový prefix.

Je-li φ formule v PNF a jsou-li všechny kvantifikátory univerzální, potom říkáme, že φ je univerzální formule.

Cílem této podsekce je ukázat následující tvrzení:

Tvrzení 1.2.3 (Převod do PNF). Ke každé formuli φ existuje ekvivalentní formule v prenexním normálním tvaru.

Algoritmus bude podobně jako převod do CNF založen na nahrazování podformulí ekvivalentními podformulemi, s cílem posunout kvantifikátory blíže ke kořeni stromu formule. Co myslíme ekvivalencí formulí $\varphi \sim \varphi'$? To, že mají stejný význam, tj. v každém modelu a při každém ohodnocení proměnných mají touž pravdivostní hodnotu. Ekvivalentně, že platí $\models \varphi \leftrightarrow \varphi'$. Budeme potřebovat následující jednoduché pozorování:

Pozorování 1.2.4. Nahradíme-li ve formuli φ nějakou podformuli ψ ekvivalentní formulí ψ' , potom je i výsledná formule φ' ekvivalentní formuli φ .

Převod je založen na opakovaném použití následujících syntaktických pravidel:

Lemma 1.2.5. Označme jako \overline{Q} kvantifikátor opačný ke Q. Nechť φ a ψ jsou formule, a proměnná x nechť není volná ve formuli ψ . Potom platí:

$$\neg (Qx)\varphi \sim (\overline{Q}x)\neg \varphi
(Qx)\varphi \wedge \psi \sim (Qx)(\varphi \wedge \psi)
(Qx)\varphi \vee \psi \sim (Qx)(\varphi \vee \psi)
(Qx)\varphi \rightarrow \psi \sim (\overline{Q}x)(\varphi \rightarrow \psi)
\psi \rightarrow (Qx)\varphi \sim (Qx)(\psi \rightarrow \varphi)$$

 $D\mathring{u}kaz$. Pravidla lze snadno ověřit sémanticky, nebo dokázat tablo metodou (v tom případě nejde-li o sentence, musíme je nahradit jejich generálními uzávěry).

Všimněte si, že v pravidle $(Qx)\varphi \rightarrow \psi \sim (\overline{Q}x)(\varphi \rightarrow \psi)$ pro vytýkání z antecendentu implikace musíme změnit kvantifikátor (z \forall na \exists a naopak) zatímco při vytýkání z konsekventu zůstává kvantifikátor stejný. Proč tomu tak je vidíme nejlépe pokud přepíšeme implikaci pomocí disjunkce a negace:

$$(Qx)\varphi \to \psi \sim \neg (Qx)\varphi \lor \psi \sim (\overline{Q}x)(\neg \varphi) \lor \psi \sim (\overline{Q}x)(\neg \varphi \lor \psi) \sim (\overline{Q}x)(\varphi \to \psi)$$

Všimněte si také předpokladu, že x není volná v ψ . Bez něj by pravidla nefungovala, viz např:

$$(\exists x)P(x) \land Q(x) \nsim (\exists x)(P(x) \land Q(x))$$

V takové situaci nahradíme formuli variantou, ve které přejmenujeme vázanou proměnnou x na nějakou novou proměnnou:

$$(\exists x)P(x) \land Q(x) \sim (\exists y)P(y) \land Q(x) \sim (\exists y)(P(y) \land Q(x))$$

Cvičení 1.1. Dokažte Pozorování 1.2.4 a všechna pravidla z Lemmatu 1.2.5.

Ukažme si postup na jednom příkladě:

 $P\check{r}iklad$ 1.2.6. Převeď me formuli $((\forall z)P(x,z) \land P(y,z)) \rightarrow \neg(\exists x)P(x,y)$ do PNF. Zapíšeme jen jednotlivé mezikroky. Všimněte si, jaké pravidlo na jakou podformuli bylo použito (a také přejmenování proměnné v prvním kroku), a sledujte postup na stromu formule.

$$(\forall z)P(x,z) \wedge P(y,z) \rightarrow \neg(\exists x)P(x,y)$$

$$\sim (\forall u)P(x,u) \wedge P(y,z) \rightarrow (\forall x)\neg P(x,y)$$

$$\sim (\forall u)(P(x,u) \wedge P(y,z)) \rightarrow (\forall v)\neg P(v,y)$$

$$\sim (\exists u)(P(x,u) \wedge P(y,z) \rightarrow (\forall v)\neg P(v,y))$$

$$\sim (\exists u)(\forall v)(P(x,u) \wedge P(y,z) \rightarrow \neg P(v,y))$$

Nyní nám již nic nebrání dokázat Tvrzení 1.2.3:

 $D\mathring{u}kaz$ $Tvrzen\acute{i}$ 1.2.3. Indukcí podle struktury formule φ s využitím Lemmatu 1.2.5 a Pozorování 1.2.4.

1.2.2 Skolemova varianta

[TODO]

Nechť φ je sentence jazyka L v prenexním normálním tvaru, y_1, \ldots, y_n jsou existenčně kvantifikované proměnné ve φ (v tomto pořadí) a pro každé $i \leq n$ nechť x_1, \ldots, x_{n_i} jsou univerzálně kvantifikované proměnné před y_i . Označme L' rozšíření L o nové n_i -ární funkční symboly f_i pro každé $i \leq n$.

Nechť φ_S je formule jazyka L', jež vznikne z formule φ odstraněním $(\exists y_i)$ z jejího prefixu a nahrazením každého výskytu proměnné y_i za term $f_i(x_1,\ldots,x_{n_i})$. Pak formule φ_S se nazývá *Skolemova varianta* formule φ .

Např. pro formuli φ

$$(\exists y_1)(\forall x_1)(\forall x_2)(\exists y_2)(\forall x_3)R(y_1, x_1, x_2, y_2, x_3)$$

je následují formule φ_S její Skolemovou variantou

$$(\forall x_1)(\forall x_2)(\forall x_3)R(f_1, x_1, x_2, f_2(x_1, x_2), x_3),$$

 $kde\ f_1\ je\ nový\ konstantní\ symbol\ a\ f_2\ je\ nový\ binární\ funkční\ symbol.$

Vlastnosti Skolemovy varianty

Lemma Nechť φ je sentence $(\forall x_1) \dots (\forall x_n)(\exists y) \psi$ jazyka L a φ' je sentence $(\forall x_1) \dots (\forall x_n) \psi(y/f(x_1, \dots, x_n))$, kde f je nový funkční symbol. Pak

- (1) redukt A každého modelu A' formule φ' na jazyk L je modelem φ ,
- (2) každý model \mathcal{A} formule φ lze expandovat na model \mathcal{A}' formule φ' .

Poznámka Na rozdíl od extenze o definici funkčního symbolu, expanze v tvrzení (2) tentokrát nemusí být jednoznačná.

 $D\mathring{u}kaz$ (1) Nechť $\mathcal{A}' \models \varphi'$ a \mathcal{A} je redukt \mathcal{A}' na jazyk L. Jelikož pro každé ohodnocení e je $\mathcal{A} \models \psi[e(y/a)]$, kde $a = (f(x_1, \ldots, x_n))^{A'}[e]$, platí $\mathcal{A} \models \varphi$. (2) Nechť $\mathcal{A} \models \varphi$. Pak existuje funkce $f^A \colon A^n \to A$ taková, že pro každé ohodnocení e platí $\mathcal{A} \models \psi[e(y/a)]$, kde $a = f^A(e(x_1), \ldots, e(x_n))$, a tedy expanze \mathcal{A}' struktury \mathcal{A} o funkci f^A je modelem φ' . \square

Důsledek Je-li φ' Skolemova varianta formule φ , obě tvrzení (1) a (2) pro φ , φ' rovněž platí. Tedy φ , φ' jsou ekvisplnitelné.

1.2.3 Skolemova věta

[TODO]

Skolemova věta

Věta Každá teorie T má otevřenou konzervativní extenzi T^* .

 $D\mathring{u}kaz$ Lze předpokládat, že T je v uzavřeném tvaru. Nechť L je její jazyk.

- Nahrazením každého axiomu teorie T za ekvivalentní formuli v prenexním tvaru získáme ekvivalentní teorii T° .
- Nahrazením každého axiomu teorie T° za jeho Skolemovu variantu získáme teorii T' rozšířeného jazyka L'.
- Jelikož je redukt každého modelu teorie T' na jazyk L modelem teorie T, je T' extenze T.

- Jelikož i každý model teorie T lze expandovat na model teorie T', je to extenze konzervativní.
- Jelikož každý axiom teorie T' je univerzální sentence, jejich nahrazením za otevřená jádra získáme otevřenou teorii T^* ekvivalentní s T'. \square

Důsledek Ke každé teorii existuje ekvisplnitelná otevřená teorie.

1.3 Grounding

[TODO]

Redukce nesplnitelnosti na úroveň VL

Je-li otevřená teorie nesplnitelná, lze to "doložit na konkrétních prvcích".

Např. teorie

$$T = \{ P(x, y) \lor R(x, y), \neg P(c, y), \neg R(x, f(x)) \}$$

jazyka $L = \langle P, R, f, c \rangle$ nemá model, což lze doložit nesplnitelnou konjunkcí konečně mnoha instancí (některých) axiomů teorie T v konstantních termech

$$(P(c, f(c)) \vee R(c, f(c))) \wedge \neg P(c, f(c)) \wedge \neg R(c, f(c)),$$

což je lživá formule ve tvaru výroku

$$(p \lor r) \land \neg p \land \neg r.$$

Instance $\varphi(x_1/t_1,\ldots,x_n/t_n)$ otevřené formule φ ve volných proměnných x_1,\ldots,x_n je základní (ground) instance, jsou-li všechny termy t_1,\ldots,t_n konstantní. Konstantní termy nazýváme také základní (ground) termy.

Přímá redukce do VL

Herbrandova věta umožňuje následující postup. Je ale značně neefektivní.

- Nechť S je (vstupní) formule v množinové reprezentaci.
- Lze předpokládat, že jazyk obsahuje alespoň jeden konstantní symbol.
- ullet Nechť S' je množina všech základních instancí klauzulí z S.
- Zavedením prvovýroků pro každou atomickou sentenci lze S' převést na (případně nekonečnou) výrokovou formuli v množinové reprezentaci.
- Rezolucí na úrovni VL ověříme její nesplnitelnost.

Např. pro
$$S = \{\{P(x,y), R(x,y)\}, \{\neg P(c,y)\}, \{\neg R(x,f(x))\}\} \ je$$

$$S' = \{\{P(c,c), R(c,c)\}, \{P(c,f(c)), R(c,f(c))\}, \{P(f(c),f(c)), R(f(c),f(c))\} \dots, \{\neg P(c,c)\}, \{\neg P(c,f(c))\}, \dots, \{\neg R(c,f(c))\}, \{\neg R(f(c),f(f(c)))\}, \dots\}$$
nesplnitelná, neboť na úrovni VL je
$$S' \supseteq \{\{P(c,f(c)), R(c,f(c))\}, \{\neg P(c,f(c))\}, \{\neg R(c,f(c))\}\} \vdash_{R} \square.$$

1.3.1 Herbrandův model

[TODO]

Herbrandův model

Nechť $L = \langle \mathcal{R}, \mathcal{F} \rangle$ je jazyk s alespoň jedním konstantním symbolem. (Je-li třeba, do L přidáme nový konstantní symbol.)

- Herbrandovo univerzum pro L je množina všech konstantních termů z L.

 Např. pro $L = \langle P, f, c \rangle$, kde P je relační, f je binární funkční, c konstantní $A = \{c, f(c, c), f(f(c, c), c), f(c, f(c, c)), f(f(c, c), f(c, c)), \dots\}$
- Struktura \mathcal{A} pro L je $Herbrandova\ struktura$, je-li doména A Herbrandovo univerzum pro L a pro každý n-ární funkční symbol $f \in \mathcal{F}$ a $t_1, \ldots, t_n \in A$,

$$f^A(t_1,\ldots,t_n)=f(t_1,\ldots,t_n)$$

(včetně n = 0, tj. $c^A = c$ pro každý konstantní symbol c).

Poznámka Na rozdíl od kanonické struktury nejsou předepsané relace.

Např.
$$\mathcal{A} = \langle A, P^A, f^A, c^A \rangle$$
, $kde\ P^A = \emptyset$, $c^A = c\ a\ f^A(c,c) = f(c,c)$,

 \bullet $Herbrandův \ model$ teorie T je Herbrandova struktura, jež je modelem T.

1.3.2 Herbrandova věta

[TODO]

Herbrandova věta

Věta Nechť T je otevřená teorie jazyka L bez rovnosti a s alespoň jedním konstantním symbolem. Pak

- (a) T má Herbrandův model, anebo
- (b) existuje konečně mnoho základních instancí axiomů z T, jejichž konjunkce je nesplnitelná, a tedy T nemá model.

 $D\mathring{u}kaz$ Nechť T' je množina všech základních instancí axiomů z T. Uvažme dokončené (např. systematické) tablo τ z T' v jazyce L (bez přidávání nových konstant) s položkou $F\bot$ v kořeni.

- Obsahuje-li tablo τ bezespornou větev V, kanonický model z větve V je Herbrandovým modelem teorie T.
- Jinak je τ sporné, tj. $T' \vdash \bot$. Navíc je konečné, tedy \bot je dokazatelný jen z konečně mnoha formulí T', tj. jejich konjunkce je nesplnitelná. \square

1.3.3 Důsledky

[TODO]

Důsledky Herbrandovy věty

Nechť L je jazyk obsahující alespoň jeden konstantní symbol.

Důsledek Pro každou otevřenou $\varphi(x_1, ..., x_n)$ jazyka L je $(\exists x_1) ... (\exists x_n) \varphi$ pravdivá, právě když existují konstantní termy t_{ij} jazyka L takové, že

$$\varphi(x_1/t_{11},\ldots,x_n/t_{1n})\vee\ldots\vee\varphi(x_1/t_{m1},\ldots,x_n/t_{mn})$$

je (výroková) tautologie.

 $D\mathring{u}kaz \ (\exists x_1) \dots (\exists x_n) \varphi$ je pravdivá $\Leftrightarrow (\forall x_1) \dots (\forall x_n) \neg \varphi$ je nesplnitelná $\Leftrightarrow \neg \varphi$ je nesplnitelná. Ostatní vyplývá z Herbrandovy věty pro $\neg \varphi$.

Důsledek Otevřená teorie T jazyka L má model, právě když teorie T' všech základních instancí axiomů z T má model.

 $D\mathring{u}kaz$ Má-li T model \mathcal{A} , platí v něm každá instance každého axiomu z T, tedy \mathcal{A} je modelem T'. Nemá-li T model, dle H. věty existuje (konečně) formulí z T', jejichž konjunkce je nesplnitelná, tedy T' nemá model. \square

1.4 Unifikace

[TODO]

1.4.1 Substituce

[TODO]

Substituce - příklady

Efektivnější je využívat vhodných substitucí. Např. pro

- a) $\{P(x), Q(x,a)\}, \{\neg P(y), \neg Q(b,y)\}$ substitucí x/b, y/a dostaneme $\{P(b), Q(b,a)\}, \{\neg P(a), \neg Q(b,a)\}$ a z nich rezolucí $\{P(b), \neg P(a)\}.$ Nebo substitucí x/y a rezolucí dle P(y) dostaneme $\{Q(y,a), \neg Q(b,y)\}.$
- b) $\{P(x), Q(x, a), Q(b, y)\}, \{\neg P(v), \neg Q(u, v)\}$ substituce x/b, y/a, u/b, v/a dává $\{P(b), Q(b, a)\}, \{\neg P(a), \neg Q(b, a)\}$ a z nich rezolucí $\{P(b), \neg P(a)\}.$
- c) $\{P(x),Q(x,z)\}, \{\neg P(y),\neg Q(f(y),y)\}$ substitucí x/f(z),y/z dostaneme $\{P(f(z)),Q(f(z),z)\}, \{\neg P(z),\neg Q(f(z),z)\}$ a z nich $\{P(f(z)),\neg P(z)\}.$ Při substituci x/f(a),y/a,z/a dostaneme $\{P(f(a)),Q(f(a),a)\}, \{\neg P(a),\neg Q(f(a),a)\}$ a z nich rezolucí $\{P(f(a)),\neg P(a)\}.$ Předchozí substituce je ale obecnější.

Substituce

- Substituce je (konečná) množina $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$, kde x_i jsou navzájem různé proměnné a t_i jsou termy, přičemž t_i není x_i .
- Jsou-li všechny termy t_i konstantní, je σ základní substituce.
- Jsou-li t_i navzájem různé proměnné, je σ přejmenování proměnných.
- Výraz je literál nebo term. (Substituci lze aplikovat na výrazy.)
- Instance výrazu E při substituci $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$ je výraz $E\sigma$ vzniklý z E současným nahrazením všech výskytů proměnných x_i za t_i .
- Pro množinu výrazů S označme $S\sigma$ množinu instancí $E\sigma$ výrazů E z S.

Poznámka Jelikož substituce je současná pro všechny proměnné zároveň, případný výskyt proměnné x_i v termu t_j nevede k zřetězení substitucí. Např. pro $S = \{P(x), R(y, z)\}$ a substituci $\sigma = \{x/f(y, z), y/x, z/c\}$ je $S\sigma = \{P(f(y, z)), R(x, c)\}.$

Skládání substitucí

Zadefinujeme $\sigma \tau$ tak, aby $E(\sigma \tau) = (E\sigma)\tau$ pro každý výraz E.

Např. pro
$$E = P(x, w, u), \ \sigma = \{x/f(y), w/v\}, \ \tau = \{x/a, y/g(x), v/w, u/c\} \ je$$

 $E\sigma = P(f(y), v, u), \quad (E\sigma)\tau = P(f(g(x)), w, c).$

Pak by mělo být $\sigma\tau = \{x/f(g(x)), y/g(x), v/w, u/c\}.$

Pro substituce $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$ a $\tau = \{y_1/s_1, \dots, y_n/s_n\}$ definujeme

$$\begin{aligned} sigma\tau &= \{x_i/t_i\tau \mid x_i \in X, \ x_i \ \text{nen\'i} \ t_i\tau\} \cup \{y_j/s_j \mid y_j \in Y \setminus X\} \\ složenou \ substituci \ \sigma \ \text{a} \ \tau, \ \text{kde} \ X &= \{x_1,\ldots,x_n\} \ \text{a} \ Y &= \{y_1,\ldots,y_m\}. \end{aligned}$$

Poznámka Skládání substitucí není komutativní, např. pro uvedené σ a τ je $\tau\sigma = \{x/a, y/g(f(y)), u/c, w/v\} \neq \sigma\tau.$

Skládání substitucí - vlastnosti

Ukážeme, že definice vyhovuje našemu požadavku a skládání je asociativní.

Tvrzení Pro každý výraz E a substituce σ , τ , ϱ platí

- (i) $(E\sigma)\tau = E(\sigma\tau)$,
- (ii) $(\sigma \tau)\varrho = \sigma(\tau \varrho)$.

 $D\mathring{u}kaz$ Nechť $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$ a $\tau = \{y_1/s_1, \dots, y_m/s_m\}$. Stačí uvážit případ, kdy E je proměnná, řekněme v.

(i) Je-li v proměnná x_i pro nějaké i, je $v\sigma = t_i$ a $(v\sigma)\tau = t_i\tau$, což je $v(\sigma\tau)$ dle definice $\sigma\tau$. Jinak $v\sigma = v$ a $(v\sigma)\tau = v\tau$.

Je-li v proměnná y_j pro nějaké j, je dále $(v\sigma)\tau=v\tau=s_j$, což je $v(\sigma\tau)$ dle definice $\sigma\tau$. Jinak $(v\sigma)\tau=v\tau=v$ a zároveň $v(\sigma\tau)=v$.

(ii) Opakovaným užitím (i) dostaneme pro každý výraz E,

$$E((\sigma\tau)\varrho) = (E(\sigma\tau))\varrho = ((E\sigma)\tau)\varrho = (E\sigma)(\tau\varrho) = E(\sigma(\tau\varrho)).$$

1.4.2 Unifikační algoritmus

[TODO]

Unifikace

Nechť $S = \{E_1, \dots, E_n\}$ je (konečná) množina výrazů.

- Unifikace pro S je substituce σ taková, že $E_1\sigma = E_2\sigma = \cdots = E_n\sigma$, tj. $S\sigma$ je singleton.
- \bullet S je $unifikovateln\acute{a}$, pokud má unifikaci.
- Unifikace σ pro S je nejobecnější unifikace (mgu), pokud pro každou unifikaci τ pro S existuje substituce λ taková, že $\tau = \sigma \lambda$.

Např. $S = \{P(f(x), y), P(f(a), w)\}$ je unifikovatelná pomocí nejobecnější unifikace $\sigma = \{x/a, y/w\}$. Unifikaci $\tau = \{x/a, y/b, w/b\}$ dostaneme jako $\sigma\lambda$ pro $\lambda = \{w/b\}$. τ není mgu, nelze z ní získat unifikaci $\varrho = \{x/a, y/c, w/c\}$.

Pozorování Jsou-li σ , τ různé nejobecnější unifikace pro S, liší se pouze přejmenováním proměnných.

Unifikační algoritmus

Nechť S je (konečná) neprázdná množina výrazů a p je nejlevější pozice, na které se nějaké dva výrazy z S liší. Pak neshoda v S je množina D(S) podvýrazů začínajících na pozici p ze všech výrazů v S.

Např. pro
$$S = \{P(x,y), P(f(x),z), P(z,f(x))\}\ je\ D(S) = \{x, f(x), z\}.$$

Vstup Neprázdná (konečná) množina výrazů S.

 $\mathit{V} \acute{y} \mathit{stup}\,$ Nejobecnější unifikace σ proSnebo "S $\mathit{nen\'e}$ unifikovatelná".

- (0) Nechť $S_0 := S$, $\sigma_0 := \emptyset$, k := 0. (inicializace)
- (1) Je-li S_k singleton, vydej substituci $\sigma = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_k$. (mgu pro S)
- (2) Zjisti, zda v $D(S_k)$ existuje proměnná x a term t neobsahující x.
- (3) Pokud ne, vydej "S není unifikovatelná".
- (4) Jinak $\sigma_{k+1} := \{x/t\}, S_{k+1} := S_k \sigma_{k+1}, k := k+1 \text{ a jdi na } (1).$

Poznámka Test výskytu proměnné x v termu t v kroku (2) může být "drahý".

Unifikační algoritmus - příklad

$$S = \{P(f(y, g(z)), h(b)), P(f(h(w), g(a)), t), P(f(h(b), g(z)), y)\}$$

- 1) $S_0 = S$ není singleton a $D(S_0) = \{y, h(w), h(b)\}$ obsahuje term h(w) a proměnnou y nevyskytující se v h(w). Pak $\sigma_1 = \{y/h(w)\}, S_1 = S_0\sigma_1$, tj. $S_1 = \{P(f(h(w), g(z)), h(b)), P(f(h(w), g(a)), t), P(f(h(b), g(z)), h(w))\}.$
- 2) $D(S_1) = \{w, b\}, \ \sigma_2 = \{w/b\}, \ S_2 = S_1\sigma_2, \ \text{tj.}$ $S_2 = \{P(f(h(b), g(z)), h(b)), \ P(f(h(b), g(a)), t)\}.$
- 3) $D(S_2) = \{z, a\}, \ \sigma_3 = \{z/a\}, \ S_3 = S_2\sigma_3, \ \text{tj.}$ $S_3 = \{P(f(h(b), g(a)), h(b)), \ P(f(h(b), g(a)), t)\}.$
- 4) $D(S_3) = \{h(b), t\}, \ \sigma_4 = \{t/h(b)\}, \ S_4 = S_3\sigma_4, \ \text{tj.}$ $S_4 = \{P(f(h(b), g(a)), h(b))\}.$
- 5) S_4 je singleton a nejobecnější unifikace pro S je $\sigma = \{y/h(w)\}\{w/b\}\{z/a\}\{t/h(b)\} = \{y/h(b), w/b, z/a, t/h(b)\}.$

Unifikační algoritmus - korektnost

Tvrzení Pro každé S unifikační algoritmus vydá po konečně mnoha krocích korektní výsledek, tj. nejobecnější unifikaci σ pro S nebo pozná, že S není unifikovatelná. (*) Navíc, pro každou unifikaci τ pro S platí, že τ = στ.

Důkaz V každém kroku eliminuje jednu proměnnou, někdy tedy skončí.

- Skončí-li neúspěchem po k krocích, nelze unifikovat $D(S_k)$, tedy ani S.
- Vydá-li $\sigma = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_k$, je σ evidentně unifikace pro S.
- Dokážeme-li, že σ má vlastnost (*), je σ nejobecnější unifikace pro S.
- (1) Nechť τ je unifikace pro S. Ukážeme, že $\tau = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_i \tau$ pro každé $i \leq k$.
- (2) Pro i = 0 platí (1). Nechť $\sigma_{i+1} = \{x/t\}$, předpokládejme $\tau = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_i \tau$.
- (3) Stačí dokázat, že $v\sigma_{i+1}\tau = v\tau$ pro každou proměnnou v.
- (4) Pro $v \neq x$ je $v\sigma_{i+1} = v$, tedy platí (3). Nyní v = x a $v\sigma_{i+1} = x\sigma_{i+1} = t$.
- (5) Jelikož τ unifikuje $S_i = S\sigma_0\sigma_1\cdots\sigma_i$ a proměnná x i term t jsou v $D(S_i)$, musí τ unifikovat x a t, tj. $t\tau = x\tau$, jak bylo požadováno pro (3).

1.5 Rezoluční metoda

[TODO]

1.5.1 Rezoluční pravidlo

[TODO]

Nechť klauzule $C_1,\,C_2$ neobsahují stejnou proměnnou a jsou ve tvaru

$$C_1 = C'_1 \sqcup \{A_1, \dots, A_n\}, \quad C_2 = C'_2 \sqcup \{\neg B_1, \dots, \neg B_m\},$$

kde $S=\{A_1,\ldots,A_n,B_1,\ldots,B_m\}$ lze unifikovat a $n,m\geq 1$. Pak klauzule $C=C_1'\sigma\cup C_2'\sigma,$

kde σ je nejobecnější unifikace pro S, je rezolventa klauzulí C_1 a C_2 .

Např. v klauzulích $\{P(x), Q(x, z)\}$ a $\{\neg P(y), \neg Q(f(y), y)\}$ lze unifikovat $S = \{Q(x, z), Q(f(y), y)\}$ pomocí nejobecnější unifikace $\sigma = \{x/f(y), z/y\}$ a získat z nich rezolventu $\{P(f(y)), \neg P(y)\}$.

Poznámka Podmínce o různých proměnných lze vyhovět přejmenováním proměnných v rámci klauzule. Je to nutné, např. $z \{\{P(x)\}, \{\neg P(f(x))\}\}$ lze po přejmenování získat \Box , ale $\{P(x), P(f(x))\}$ nelze unifikovat.

1.5.2 Rezoluční důkaz

[TODO]

Rezoluční důkaz

Pojmy zavedeme jako ve VL, jen navíc dovolíme přejmenování proměnných.

- Rezoluční důkaz (odvození) klauzule C z formule S je konečná posloupnost $C_0, \ldots, C_n = C$ taková, že pro každé $i \leq n$ je $C_i = C_i'\sigma$, kde $C_i' \in S$ a σ je přejmenování proměnných, nebo je C_i rezolventou nějakých dvou předchozích klauzulí (i stejných).
- Klauzule C je (rezolucí) dokazatelná z S, psáno $S \vdash_R C$, pokud má rezoluční důkaz z S.
- Zamitnuti formule S je rezoluční důkaz \square z S.
- S je (rezolucí) zamítnutelná, pokud $S \vdash_R \square$.

Poznámka Eliminace více literálů najednou je někdy nezbytná, např. $S = \{\{P(x), P(y)\}, \{\neg P(x), \neg P(y)\}\} \text{ je rezolucí zamítnutelná, ale nemá zamítnutí, při kterém by se v každém kroku eliminoval pouze jeden literál.}$

Příklad rezoluce

Mějme teorii
$$T=\{\neg P(x,x),\ P(x,y)\to P(y,x),\ P(x,y)\land P(y,z)\to P(x,z)\}.$$
 Je $T\models (\exists x)\neg P(x,f(x))$? Tedy, je následující formule T' nesplnitelná?
$$T'=\{\{\neg P(x,x)\},\{\neg P(x,y),P(y,x)\},\{\neg P(x,y),\neg P(y,z),P(x,z)\},\{P(x,f(x))\}\}$$
 files/rezolucePLpriklad.pdf

1.6 Korektnost a úplnost

[TODO]

1.6.1 Věta o korektnosti

[TODO]

Nejprve ukážeme, že obecné rezoluční pravidlo je korektní.

Tvrzení Nechť C je rezolventa klauzulí C_1 , C_2 . Pro každou L-strukturu A,

$$\mathcal{A} \models C_1 \text{ a } \mathcal{A} \models C_2 \Rightarrow \mathcal{A} \models C.$$

 $D\mathring{u}kaz$ Nechť $C_1=C_1'\sqcup\{A_1,\ldots,A_n\},\,C_2=C_2'\sqcup\{\neg B_1,\ldots,\neg B_m\},\,\sigma$ je nejobecnější unifikace pro $S=\{A_1,\ldots,A_n,B_1,\ldots,B_m\}$ a $C=C_1'\sigma\cup C_2'\sigma$.

- Jelikož C_1 , C_2 jsou otevřené, platí i $\mathcal{A} \models C_1 \sigma$ a $\mathcal{A} \models C_2 \sigma$.
- Máme $C_1 \sigma = C_1' \sigma \cup \{S\sigma\}$ a $C_2 \sigma = C_2' \sigma \cup \{\neg(S\sigma)\}$.
- Ukážeme, že $\mathcal{A} \models C[e]$ pro každé e. Je-li $\mathcal{A} \models S\sigma[e]$, pak $\mathcal{A} \models C'_2\sigma[e]$ a tedy $\mathcal{A} \models C[e]$. Jinak $\mathcal{A} \not\models S\sigma[e]$, pak $\mathcal{A} \models C'_1\sigma[e]$ a tedy $\mathcal{A} \models C[e]$. \square

Věta (korektnost) Je-li formule S rezolucí zamítnutelná, je S nesplnitelná. Důkaz Nechť $S \vdash_R \square$. Kdyby $\mathcal{A} \models S$ pro nějakou strukturu \mathcal{A} , z korektnosti rezolučního pravidla by platilo i $\mathcal{A} \models \square$, což není možné. \square

1.6.2 Lifting lemma

[TODO]

Lifting lemma

Rezoluční důkaz na úrovni VL lze "zdvihnout" na úroveň PL.

Lemma Nechť $C_1^* = C_1\tau_1$, $C_2^* = C_2\tau_2$ jsou základní instance klauzulí C_1 , C_2 neobsahující stejnou proměnnou a C^* je rezolventa C_1^* a C_2^* . Pak existuje rezolventa C klauzulí C_1 a C_2 taková, že $C^* = C\tau_1\tau_2$ je základní instance C. Důkaz Předpokládejme, že C^* je rezolventa C_1^* , C_2^* přes literál $P(t_1, \ldots, t_k)$.

- Pak lze psát $C_1 = C_1' \sqcup \{A_1, \ldots, A_n\}$ a $C_2 = C_2' \sqcup \{\neg B_1, \ldots, \neg B_m\}$, kde $\{A_1, \ldots, A_n\}\tau_1 = \{P(t_1, \ldots, t_k)\}$ a $\{\neg B_1, \ldots, \neg B_m\}\tau_2 = \{\neg P(t_1, \ldots, t_k)\}$.
- Tedy $(\tau_1\tau_2)$ unifikuje $S=\{A_1,\ldots,A_n,B_1,\ldots,B_m\}$ a je-li σ mgu pro S z unifikačního algoritmu, pak $C=C_1'\sigma\cup C_2'\sigma$ je rezolventa C_1 a C_2 .
- Navíc $(\tau_1 \tau_2) = \sigma(\tau_1 \tau_2)$ z vlastnosti (*) pro σ a tedy $C\tau_1 \tau_2 = (C_1' \sigma \cup C_2' \sigma) \tau_1 \tau_2 = C_1' \sigma \tau_1 \tau_2 \cup C_2' \sigma \tau_1 \tau_2 = C_1' \tau_1 \cup C_2' \tau_2$ $= (C_1 \setminus \{A_1, \dots, A_n\}) \tau_1 \cup (C_2 \setminus \{\neg B_1, \dots, \neg B_m\}) \tau_2$ $= (C_1^* \setminus \{P(t_1, \dots, t_k)\}) \cup (C_2^* \setminus \{\neg P(t_1, \dots, t_k)\}) = C^*. \quad \Box$

1.6.3 Věta o úplnosti

[TODO]

Úplnost

Důsledek Nechť S' je množina všech základních instancí klauzulí formule S. Je-li S' \vdash_R C' (na úrovni VL), kde C' je základní klauzule, pak existuje klauzule C a základní substituce σ t.ž. C' = $C\sigma$ a $S \vdash_R C$ (na úrovni PL). Důkaz Indukcí dle délky rezolučního odvození pomocí lifting lemmatu.

Věta (úplnost) Je-li formule S nesplnitelná, je $S \vdash_R \Box$.

 $D\mathring{u}kaz$ Je-li S nesplnitelná, dle (důsledku) Herbrandovy věty je nesplnitelná i množina S' všech základních instancí klauzulí z S.

- Dle úplnosti rezoluční metody ve VL je $S' \vdash_R \Box$ (na úrovni VL).
- Dle předchozího důsledku existuje klauzule C a substituce σ taková, že $\Box = C\sigma \text{ a } S \vdash_R C \text{ (na úrovni PL)}.$
- Jediná klauzule, jejíž instance je \square , je klauzule $C = \square$.

1.7 LI-rezoluce

[TODO]

Lineární rezoluce

Stejně jako ve VL, rezoluční metodu lze značně omezit (bez ztráty úplnosti).

- Lineární důkaz klauzule C z formule S je konečná posloupnost dvojic $(C_0, B_0), \ldots, (C_n, B_n)$ t.ž. C_0 je varianta klauzule v S a pro každé $i \leq n$
 - i) B_i je varianta klauzule v S nebo $B_i = C_j$ pro nějaké j < i, a
 - ii) C_{i+1} je rezolventa C_i a B_i , kde $C_{n+1} = C$.
- C je lineárně dokazatelná z S, psáno $S \vdash_L C$, má-li lineární důkaz z S.
- Lineární zamítnutí S je lineární důkaz \square z S.
- S je lineárně zamítnutelná, pokud $S \vdash_L \square$.

Věta S je lineárně zamítnutelná, právě když S je nesplnitelná.

 $D\mathring{u}kaz$ (\Rightarrow) Každý lineární důkaz lze transformovat na rezoluční důkaz. (\Leftarrow) Plyne z úplnosti lineární rezoluce ve VL (nedokazováno), neboť lifting lemma zachovává linearitu odvození.

LI-rezoluce

Stejně jako ve VL, pro Hornovy formule můžeme lineární rezoluci dál omezit.

- LI-rezoluce ("linear input") z formule S je lineární rezoluce z S, ve které je každá boční klauzule B_i variantou klauzule ze (vstupní) formule S.
- \bullet Je-li klauzule Cdokazatelná LI-rezolucí z S, píšeme $S \vdash_{LI} C.$
- Hornova formule je množina (i nekonečná) Hornových klauzulí.
- Hornova klauzule je klauzule obsahující nejvýše jeden pozitivní literál.
- Fakt je (Hornova) klauzule $\{p\}$, kde p je pozitivní literál.
- Pravidlo je (Hornova) klauzule s právě jedním pozitivním a aspoň jedním negativním literálem. Pravidla a fakta jsou programové klauzule.
- Cíl je neprázdná (Hornova) klauzule bez pozitivního literálu.

Věta Je-li Hornova T splnitelná a $T \cup \{G\}$ nesplnitelná pro cíl G, lze \square odvodit LI-rezolucí z $T \cup \{G\}$ začínající G.

 $D\mathring{u}kaz$ Plyne z Herbrandovy věty, stejné věty ve VL a lifting lemmatu. \Box

1.7.1	Rezoluce	\mathbf{V}	Prologi
[TODO]			

Program v Prologu

Program (v Prologu) je Hornova formule obsahující pouze programové klauzule, tj. fakta nebo pravidla.

files/rezolucePLprogram.pdf

Zajímá nás, zda daný existenční dotaz vyplývá z daného programu.

Důsledek Pro program P a cíl $G = \{\neg A_1, \dots, \neg A_n\}$ v proměnných X_1, \dots, X_m

- (1) $P \models (\exists X_1) \dots (\exists X_m) (A_1 \wedge \dots \wedge A_n), \ pr\'{a}v\check{e} \ kdy\check{z}$
- (2) \square lze odvodit LI-rezolucí z $P \cup \{G\}$ začínající (variantou) cíle G.

LI-rezoluce nad programem

Je-li odpověď na dotaz kladná, chceme navíc znát výstupní substituci.

Výstupní substituce σ LI-rezoluce \square z $P \cup \{G\}$ začínající $G = \{\neg A_1, \dots, \neg A_n\}$ je složení mgu v jednotlivých krocích (jen na proměnné v G). Platí,

$$P \models (A_1 \land \ldots \land A_n)\sigma.$$

files/rezolucePLprogramLI.pdf

Výstupní substituce a) X = jiri, b) X = julie.