## Ex4 - Report

## מבנה הרשת:

הרשת בנויה מ 8 שכבות – 3 שכבות קונבולוציה ו 5 שכבות fully connected.

שכבה 1: שכבת קונבולוציה, 32 kernels כל אחד בגודל 9, בלי padding שכבה 1: שכבת קונבולוציה, ReLU ,batchNorm בגודל 2X2 וצעד 2.

שכבה 2: שכבת קונבולוציה,64 kernels כל אחד בגודל 5, padding=2 וגודל צעד 5. ReLU ,batchNorm לאחר מכן

שכבה 3: שכבת קונבולוציה, 100 kernels כל אחד בגודל 3, padding=1 וגודל צעד 1. ReLU ,batchNorm לאחר מכן

שכבה <u>4:</u> שכבת fully connected, מגודל 16,000 לגודל 8,000. לאחר מכן ReLU ,batchNorm ו בהסתברות 0.5.

שכבה <u>5:</u> שכבת fully connected, מגודל 8,000 לגודל 6,000. לאחר מכן ReLU ,batchNorm ו בהסתברות 6.5.

שכבה 6: שכבת fully connected, מגודל 4,000 לגודל 2,000. לאחר מכן ReLU ,batchNorm ו בהסתברות 0.5

שכבה <u>7:</u> שכבת fully connected, מגודל 2,000 לגודל 1,000. לאחר מכן ReLU ,batchNorm ו בהסתברות 0.5.

שכבה 8: שכבת fully connected, מגודל 1,000 לגודל 30.

.softmax לאחר מכן הפעלנו

ניסינו מספר רשתות עם כמות שכבות שונות (4 שכבות, 6 שכבות) ומשחק בין מספר שכבות הקונבולוציה למספר השכבות ה- fully connected . ניסינו גם לשנות את הערכים שבשכבות עצמן. בסופו של דבר ראינו שזה מבנה הרשת המוצלח ביותר. ניסינו לשלב RNN בחלק מהרשתות שיצרנו ולא ראינו שיפור.

## בחירת היפר פרמטרים:

- Learning rate בחרנו את מקדם הלמידה להיות 0.01 כי ראינו שבריצות אחרות עם מקדם למידה שונה התוצאות היו פחות טובות.
- Loss פחרנו הוא Loss ביסינו להשוות בין Cross entropy loss לבין Negative Log Loss, סוג ה Loss שבחרנו הוא Loss Cross Entropy loss שכן הוא נתן תוצאות טובות יותר.
  - <u>cain set</u> חיפשנו כמות epochs שתיתן אחוז loss נמוך עבור ה epochs ועבור ה <u>- epochs סמות ה epochs</u>, בנוסף לאחוזי דיוק גבוהים. ביצענו עבור הרשת מספר הרצות כדי לראות שהתוצאות עקביות ואכן הייתה עקביות. ניתן לראות בתמונה הבאה כי התוצאה הטובה ביותר epochs התקבלה עבור הepoch ה 8.

```
Epoch [1/15], Train loss: 0.0169, Validation loss: 1.4546, Accuracy: 58.25% Epoch [2/15], Train loss: 0.0069, Validation loss: 0.6319, Accuracy: 80.64% Epoch [3/15], Train loss: 0.0046, Validation loss: 0.6385, Accuracy: 81.01% Epoch [4/15], Train loss: 0.0038, Validation loss: 0.4737, Accuracy: 86.80% Epoch [5/15], Train loss: 0.0030, Validation loss: 0.4187, Accuracy: 88.39% Epoch [6/15], Train loss: 0.0026, Validation loss: 0.4302, Accuracy: 88.32% Epoch [7/15], Train loss: 0.0023, Validation loss: 0.4304, Accuracy: 88.50% Epoch [8/15], Train loss: 0.0019, Validation loss: 0.3994, Accuracy: 89.03% Epoch [9/15], Train loss: 0.0015, Validation loss: 0.4597, Accuracy: 88.50% Epoch [10/15], Train loss: 0.0015, Validation loss: 0.4619, Accuracy: 88.82% Epoch [11/15], Train loss: 0.0013, Validation loss: 0.4619, Accuracy: 89.10% Epoch [12/15], Train loss: 0.0013, Validation loss: 0.4925, Accuracy: 89.10% Epoch [13/15], Train loss: 0.0011, Validation loss: 0.4800, Accuracy: 89.45% Epoch [14/15], Train loss: 0.0011, Validation loss: 0.5209, Accuracy: 89.45% Epoch [14/15], Train loss: 0.0011, Validation loss: 0.5209, Accuracy: 89.47% Epoch [15/15], Train loss: 0.0011, Validation loss: 0.5209, Accuracy: 90.07%
```

- גודל הפילטרים ניסינו גדלים שונים של פילטרים בשביל למזער את הדאטא ובשביל להפוך את הפרמטרים מכלליים לספציפיים. לכן בכל פעם הקטנו את הפילטרים החל מגודל 9X9 ועד ל 3X3 כאשר הפילטרים הגדולים מופעלים על התמונות הגדולות והקטנים על התמונות הקטנות.
  - על מנת למזער את גודל המידע שמועבר ברשת ובנוסף להמשיך רק עם Max Pooling על מנת למזער את גודל המידע שמועבר ברשת ובנוסף להמשיך רק עם הפיצ'רים הבולטים ביותר בסבב הראשון השתמשנו ב שמועבר במידע קטן בסבב הקונבולוציה הראשון פי 4.
    - Adam, SGD, ערכנו השוואות בין סוגים שונים של אופטימיזציות, ביניהן Optimization
       Adagrad
       לאחר ההשוואות ניתן היה לראות שהאופטימיזציה שנתנה את התוצאות הטובות

      Adam ביותר היא