# lab2 实验报告

### 1. 解题思路

#### 1.1 如果start\_time给定

那么按照dijkstra算法的思想。

以下是对算法进行了2处改变:

1. 其中weight值是变化的,需要根据当前时间 t ,先计算权重,再更新时间。

计算权重的时候,对每个潮汐变化计算出一个周期 cycle ,以判断是涨潮还是退潮。特殊处理了权重不变 (cycle = 0)的情况。

```
1 //计算当前时刻边的权重
   int curr_weight;
3 if(w.cycle) {
       curr_weight = curr.t % (2 * w.cycle);
4
5
       if(curr_weight > w.cycle) //涨潮
           curr_weight = (curr_weight - w.cycle) * w.step + w.lower;
6
      else //退潮
           curr_weight = w.upper - w.step * curr_weight;
8
9 }
10 else //不变
11
       curr_weight = w.upper;
```

2. 没有用visited数组做标记,也没有用distance数组。

在dijkstra算法中,为了更快找到当前列表中的最小的distance,维护了一个小顶堆。

由于数据**只有一个起点,且无环**,所以开始时, priority\_queue 里只push了起点,之后(由于不要记录路径)每传递到一个结点,就向 priority\_queue 里push进一个包含**结点编号**和**时间**的结构体,以代表一种可能的路径。

```
1 /**
 2
   * @brief 用于在Dijkstra算法中维护一个小顶堆。
 3
   * @param point 节点的编号。
 4
    * @param t 到该节点时计时器的读数。
 5
   */
 6
 7
   struct Dist_heap{
 8
      int point;
9
10
       Dist_heap(int p,int time = 0):point(p),t(time){}
11
       Dist_heap(){}
12 };
```

#### 循环的停止条件是队列为空。当路径到达终点时,更新最小值。不再向队列中push。

剪枝:由于没有负权值,如果当前的时间已经大于目前的最小值,则不考虑这条路径。

没有用distance数组:因为贪心算法存在弊端,由于权重是动态变化的,当前的最小值也许会让下一条边weight变得很大。所以不能只记录最小值。

没有用visited数组进行剪枝:理由同上,遍历过的结点,即使新的t值比原来大,但可能会让下一条weight减小更多。

#### 1.2 暴力求解最佳的start\_time

从0开始依次用dijkstra算法算出最小值。

剪枝: start\_time的上界动态设置为当前的最小值(初值为 INT\_MAX)

#### 一些问题:

个人认为,上界还可以加一个:所有潮汐变化周期和K的最小公倍数。

如此避免了路径过长时, i需要循环多次。

但是每次加上最小公倍数,总是过不了testcase6。这里面可能还有欠考虑的地方,或者是最小公倍数代码有问题。最终放弃了这点。

## 2. 起点需要等待的情况

- 如果刚开始weight浮动的值较小,路径的后部分weight浮动交大,凑时间让后面路径的weight变小,回报更高。
- 如果刚开始weight浮动值很大,等待一会让潮汐降落,回报大于惩罚。