

MACS 205 : INTERPOLATION ET QUADRATURE ÉTUDE DE CAS

1 Introduction

L'étude de cas consiste à utiliser les résultats théoriques et les méthodes numériques vus en cours pour

1. l'estimation d'une densité de probabilité, étant donné un histogramme formé à partir d'un échantillon de variables indépendantes et identiquement distribuées selon cette densité,
2. l'estimation de la probabilité pour la variable aléatoire associée d'appartenir à un certain intervalle, étant donnée sa densité de probabilité.

On s'intéressera en particulier à la loi Beta de paramètres $\alpha > 0, \beta > 0$, de densité

$$\phi_{\alpha,\beta}(x) = x^{\alpha-1}(1-x)^{\beta-1}/B_{\alpha,\beta} \quad (1)$$

où $B_{\alpha,\beta}$ est la constante de normalisation

$$B_{\alpha,\beta} = \int_0^1 t^{\alpha-1}(1-t)^{\beta-1} dt = \frac{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)}{\Gamma(\alpha+\beta)}. \quad (2)$$

Dans toute la suite, on prendra

$$\alpha = 1.7, \beta = 5.1.$$

La première partie du sujet vous amènera à utiliser les méthodes d'interpolation vues en cours sur la densité $\phi_{1.7,5.1}$, ainsi que sur sa "version bruitée", c'est-à-dire l'histogramme d'un échantillon i.i.d $(X_i, i = 1, \dots, n)$ suivant la loi Beta de paramètre $(1.7, 5.1)$. La deuxième partie consiste à exploiter les méthodes d'intégration numériques pour approcher la quantité

$$p_{0.1} = \mathbb{P}(0.1 \leq X_1 \leq 0.9) = \int_{0.1}^{0.9} \phi_{1.7,5.1}(t) dt. \quad (3)$$

Consignes

L'ensemble de votre travail devra être rassemblé dans un seul dossier portant votre nom, et archivé au format .zip ou tar.gz. Ce dossier doit contenir

- Un Notebook R au format pdf ou html, contenant les réponses rédigées aux questions, les figures et résultats numériques obtenus.
- La source du notebook (au format .R ou .Rmd, exécutable par le correcteur depuis le répertoire de travail sans modification.
Attention aux chemins d'accès ! ceux-ci doivent être relatifs au répertoire courant (pas de 'C://Users/Philemon/PianoSauvage/monjolierepertoire/')
- Toutes les fonctions utilisées dans le notebook (y compris les fonctions codées en cours) rassemblées dans un fichier `functions_ETC2018.R`

- L'histogramme des échantillons générés, sauvegardé dans un fichier `hist1.rda`.

Le non respect des consignes ci-dessus sera pénalisé d'un malus variant de 1 à 5 points en fonction du temps perdu par le correcteur pour déboguer.

Les dossiers doivent être déposés sur l'espace de partage sur Eole avant le dimanche 4 mars 2016, 23h59. Chaque heure de retard vous coûtera deux points (sur vingt).

En cas de problème d'ordre technique, vous pouvez envoyer un mail à l'adresse : `anne.sabourin@telecom-paristech.fr`, avec en objet l'intitulé "EDC MACS205".

2 Génération des données et fonctions préliminaires

1. Implémentez une fonction `densite` qui à partir d'un vecteur contenant $n \geq 1$ réels (x_1, \dots, x_n) , appartenant à $[0, 1]$, retourne le vecteur $(\phi_{1.7,5.1}(x_1), \dots, \phi_{1.7,5.1}(x_n))$. On utilisera pour cela l'expression (1) et la fonction `dbeta` de R.

On considérera aussi une version approchée de $\phi_{1.7,5.1}$, basée sur un histogramme construit à partir de N_w échantillons i.i.d w_i de loi Beta(1.7, 5.1). On définit pour tout $x \in [0, 1[$,

$$\hat{\phi}_{1.7,5.1}^{N_w}(x) = (2^8/N_w) \sum_{i=1}^{N_w} \mathbf{1}_{w_i \in [k(x)2^{-8}, (k(x)+1)2^{-8}[},$$

où $k(x)$ est la partie entière de $2^8 x$.

2. Soit $x \in [0, 1[$. Quelle est la limite presque sûr de $\hat{\phi}_{1.7,5.1}^{N_w}(x)$ lorsque N_w tend vers l'infini ? On notera $\hat{\phi}_{1.7,5.1}^{\infty}(x)$ cette limite.
3. Donner une majoration de $\hat{\phi}_{1.7,5.1}^{\infty}(x) - \phi_{1.7,5.1}(x)$ en fonction de $x \in [0, 1[$.

Pour générer l'histogramme et l'estimateur associé, il vous est fourni un script `ini.R`, et deux fonctions `hist_value`, `generation_X` placées dans un fichier `ini_functions.R`. Récupérer ces fichiers (répertoire `script_et_fonctions.tar.gz` sur le site pédagogique) et placez-les dans votre répertoire de travail. Exécutez le script `ini.R` pour générer 10^7 échantillons i.i.d. selon une loi Beta(1.7, 5.1) et l'histogramme associé. L'histogramme doit s'afficher, et un fichier `hist1.rda` sera créé dans votre répertoire de travail. N'OUBLIEZ PAS DE JOINDRE CE DERNIER À VOTRE RENDU !

4. On sera amené dans la suite à utiliser les fonctions implémentées en cours, en leur passant en argument la fonction `FUN = hist_value`. Que fait la fonction `hist_value` ?

3 Interpolation polynomiale

3.1 Interpolation à partir de l'expression exacte de $\phi_{1.7,5.1}$

1. Construisez le polynôme d'interpolation de Lagrange de la fonction $\phi_{1.7,5.1}$ avec des noeuds d'interpolation équi-distants, évalué en 1000 points de l'intervalle $[a = 2^{-8}, b = 1 - 2^{-8}]$. Faites varier le degré du polynôme d'interpolation entre 2 et 50.
 - (a) A partir de quel degré voyez-vous apparaître le phénomène de Runge ?
 - (b) Affichez trois exemples mettant en évidence les défauts de l'interpolation avec un degré trop bas ou trop haut. Vous tracerez sur chaque graphique le résultat de l'interpolation et le graphe de la fonction de référence.

2. Reprenez les étapes de la question 1, en utilisant cette fois les noeuds de Tchebychev. commentez.
3. On considère maintenant une interpolation par morceaux, de degré $n = 1, 2$ ou $n = 3$, avec noeuds équi-distants sur chaque sous-intervalle, de pas $h = (b - a)/M$. Commencez par modifier la fonction `hornerNewton` codée en cours pour assurer son bon fonctionnement pour un nombre de noeuds d'interpolation inférieur à 2. Vous pouvez partir du squelette suivant :

```
hornerNewton = function(a,x,z){  
  ## Horner's method: Evaluates a polynom P at points z, given  
  ## nodes x and the coefficients a of P in Newton's basis  
  ##  
  ## @param a : vector: the coefficients of the polynomial in  
  ##           Newton's basis  
  ## @param x : the interpolation nodes.  
  ## @param z : vector of points where the polynom needs to be  
  ##           evaluated.  
  ## @return : a vector of same size as z: the value of the  
  ##           polynomial at points z.  
  ##  
  n = length(x)  
  f = a[n]*rep(1,length(z))  
  if(n==0){stop('at least one interpolating point is needed')}  
  if(n >= 2){  
    for( i in 1:(n-1)){  
      f = f * (z-x[n-i]) + a[n-i]  
    }  
  }  
  return(f)  
}
```

Affichez le résultat de l'interpolation en même temps que la fonction de référence, pour $M = 20$ et $n = 1, 2, 3$.

4. On veut comparer l'évolution de l'erreur pour l'interpolation par morceau de degré $n = 3$ et M sous-intervalles comme ci-dessus avec l'erreur de l'interpolation de Lagrange 'simple' de degré $n' = 3 * M + 1$, avec des noeuds d'interpolation équirépartis
(a) Expliquez le choix de n' pour effectuer cette comparaison.

On approche la norme infinie de l'erreur par le maximum des valeurs absolues des erreurs évaluées sur la grille d'interpolation (définie par le paramètre `neval`). Pour chaque valeur de M on prendra `neval = floor((2^10 - 1)/M) + 1` comme argument de la fonction `piecewiseInterpol` et `neval = 2^10` comme argument de la fonction `interpLagrange`.

- (b) justifiez le choix de `neval` dans les deux cas.
- (c) Faites varier M de 1 à 20, et pour chaque valeur de M , calculez une approximation de la norme infinie de l'erreur comme expliqué ci-dessus. Tracez sur le même graphique l'évolution de cette approximation en fonction de M , pour les deux méthodes considérées. Commentez.

3.2 Interpolation à partir de l'histogramme

5. Reprendre les questions 1-2-3 en utilisant l'histogramme généré à la partie 2 (en pratique, vous utiliserez la fonction `hist_value`). Que remarquez-vous à propos des deux premières méthodes (questions 1 et 2) ?
Quelle méthode d'interpolation vous paraît la plus judicieuse ?

4 Méthodes de quadrature

4.1 Estimation de $p_{0.1}$ à partir de la densité $\phi_{1.7,5.1}$

On se place dorénavant dans le cas où la densité est connue, mais où son intégrale ne l'est pas.

Pour estimer la valeur de $p_{0.1}$ définie par l'équation (3), on utilise la méthode de quadrature composite de Cavalieri-Simpson, où la fonction à intégrer est la densité $\phi_{1.7,5.1}$, connue, les bornes d'intégration sont $a = 0.1, b = 0.9$. On appelle \hat{I}_M^{simp} le résultat obtenu par une méthode de simpson composite avec M intervalles de même taille.

1. Affichez le graphe de \hat{I}_M^{simp} en fonction de M , pour M variant sur une plage appropriée. En déduire une première estimation de $p_{0.1}$. Au vu des résultats numériques, donnez un ordre de grandeur la précision de votre estimation.
2. On s'intéresse à l'erreur commise en fonction du nombre M de sous intervalles d'intégration.
 - (a) Quel est l'ordre de grandeur théorique de l'erreur en fonction de $h = \frac{b-a}{M}$?
 - (b) La fonction `pbeta` de R donne une très bonne approximation de la fonction de répartition de la loi Beta. Calculez une valeur 'de référence' $p_{0.1,table}$ en utilisant la fonction `pbeta`. Tracez le graphe du logarithme de la valeur absolue de l'erreur, $\log |p_{0.1,table} - \hat{I}_M^{simp}|$ en fonction de $\log(M)$. Que pouvez-vous en déduire et cela est-il en accord avec le cours ?
 - (c) Évaluez a posteriori la valeur absolue de l'erreur, (sans utiliser la fonction `pbeta`) pour M variant entre 14 et 80.
 - i. Tracez le graphe "log-log" de l'erreur absolue contre le nombre de pas M .
 - ii. Estimez la pente dans une portion linéaire
 - iii. Comparez vos résultats à ceux de la question (2b).
3. On voudrait une méthode automatique pour choisir M en fonction de l'estimation de l'erreur a posteriori, pour avoir une estimation \hat{I} à 10^{-6} près de $p_{0.1}$.

Écrire un algorithme utilisant la fonction `evalErrSimpson` en s'inspirant du pseudo-code suivant

```
## INITIALISATION ##
M = 10 ; erreur = 1 ; Mvecteur = 0 ; Qvecteur = 0 ; Evecteur = 0 ;
## Qvecteur : contiendra les valeurs renvoyees par la MQ composite de
## cavalieri-simpson
## Evecteur : contiendra les estimations d'erreur
## Mvecteur : contiendra les valeurs de M correspondantes
## erreur : valeur courante de l'erreur
```

```
## boucle while ##
tant que ( 2 * erreur > tolerance) : ## erreur multipliee par 2 pour
                                     ## tenir compte des approximations de
                                     ## la methode d'evaluation de l'erreur
    - estimer l'erreur et la quadrature pour 2M sous-intervalles
    en appelant 'evalErrSimpson'
    - mettre a jour 'Mvecteur', 'Qvecteur', 'Evecteur'
    - mettre a jour 'erreur'
    - M = 2 * M
fin (tant que).
```

Donnez maintenant une estimation de $p_{0.1}$ à 10^{-8} près.

4.2 Estimation de $p_{0.1}$ à partir de $\hat{\phi}_{1.7,5.1}$

On se demande dans cette partie comment les erreurs en entrée (sur les données, *i.e.* sur l'intégrande $\phi_{1.7,5.1}$) impactent la sortie (la valeur de l'intégrale approchée).

1. Ecrire une fonction `densite_bruitee` prenant en argument un vecteur x (dont les éléments sont dans l'intervalle $[0, 1]$) et renvoyant un vecteur y de même taille dont chaque élément est la valeur de l'histogramme $\hat{\phi}_{1.7,5.1}$ évalué en l'élément de x associé. On utilisera la fonction `hist_value` fournie.

On considère

- l'approximation $\hat{p}_{0.1,M}^{bruit}$ de $p_{0.1}$ obtenue par la méthode de composite de Simpson appliquée à `densite_bruitee`, avec M sous-intervalles.
- l'approximation $\hat{p}_{0.1,M}$ obtenue par la même méthode, appliquée à la vraie densité `densite`.

On s'intéresse à la différence absolue

$$\Delta_M = |\hat{p}_{0.1,M}^{bruit} - \hat{p}_{0.1,M}|.$$

2. Que vous dit la théorie sur l'allure de la courbe de Δ_M en fonction de M ?
3. Affichez cette courbe et commentez le résultat vis-à-vis de la question précédente.

5 Extrapolation de Richardson et méthode de Romberg

Dans cette partie, on cherche à évaluer à nouveau $p_{0.1}$, en utilisant la "vraie" densité $\phi_{1.7,5.1}$, par la méthode des trapèzes, avec une étape d'extrapolation de Romberg.

Estimation de $p_{0.1}$

Estimez la valeur de $p_{0.1}$ avec la méthode de Romberg : Passez en argument de la fonction `romberg` un nombre initial d'intervalles $M = 3$ et un nombre de raffinements successifs $n = 12$.

1. Nommez `estRomberg` le vecteur renvoyé par la fonction `Romberg` avec les paramètres indiqués, et affichez-le.

2. On prendra comme “vraie” valeur de l’intégrale la quantité $p_{0.1,table}$ calculée à la Section 4. Tracez sur le même graphique : le vecteur `0:n` en abscisses ; et en ordonnées : le logarithme de l’erreur $\log | \text{estRomberg} - p_{0.1,table} |$ et le logarithme de l’erreur des estimateurs “naïfs” correspondants, c’est à dire les $\log |\hat{I}_m - p_{0.1,table}|$, pour $m = M, 2M, \dots, 2^n M$. Que constatez-vous ? Comment interprétez-vous le palier ? l’autre portion de la courbe ?