Отчет по заданию №4.2

Кондратенко Федор, гр 13632/1

2019 г.

Создание пространства состояний

Для создания пространства состояний использовались следующие параметры:

$$m_1 = 30, b_1 = 30, c_1 = 4650, m_2 = 3.6, b_2 = 10, c_2 = 400.$$

Параметр b_1 был специально уменьшен, так как при исходном параметре $b_1^0 = 1200$ линейный анализ системы выполнить не удавалось.

Были созданы матрицы А, В, С, D, используя следующий набор команд:

Листинг 1: Создание матриц для пространства состояний

SSP Simulink

Блок-схемы и моделирование Была создана следующая блок-схема:

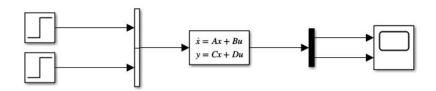


Рис. 1: Блок-схема для получения Step-response

График реакции системы на Step-сигнал:

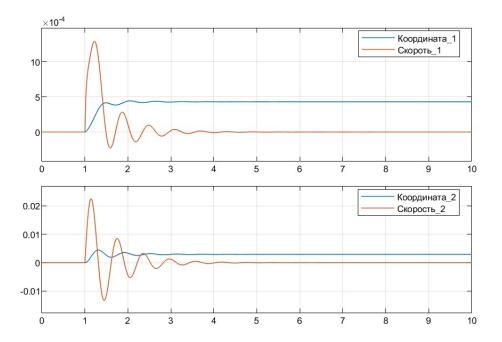


Рис. 2: Simulink Step-response

Далее Step-сигнал был заменен на Sine Wave:

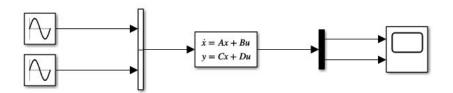


Рис. 3: Блок-схема для получения реакции на синусоидальный сигнал

График реакции системы:

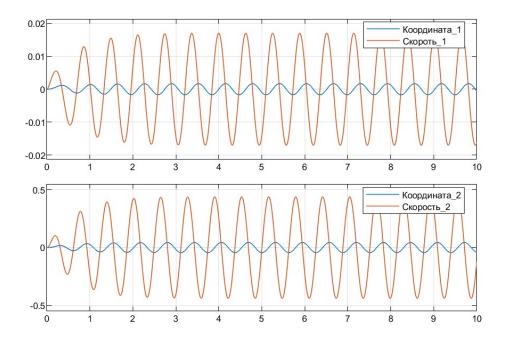


Рис. 4: $\omega=10$, амплитуда A=5

Линейный анализ системы Изначально линейный анализ проводился при $b_1^0=1200$, но на Singular Value plot не было видно второй резонансной частоты:

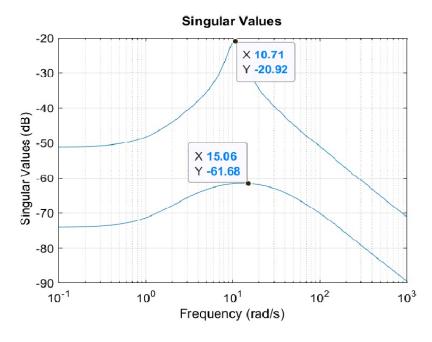


Рис. 5: Singular Value plot, $b_1=1200$. Отчетливо видно отсутсвие второго максимума на графиках.

Поэтому b_1 было уменьшено до 30:

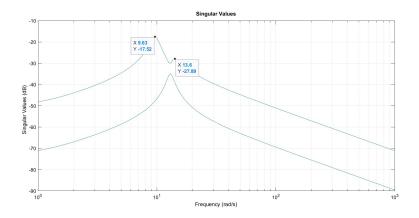


Рис. 6: Singular Value plot, $k_1=9.64,\ k_2=13.6$

С этим же значением b_1 был получен Bode Plot:

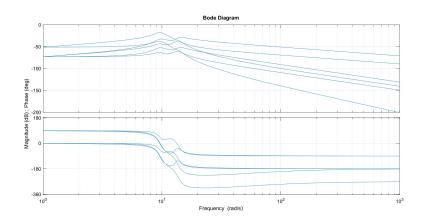


Рис. 7: Bode plot

Но частоты определялись по Singular Value Plot, так как работать с Bode Plot в такой формк не удобно.

SSP Matlab

Для создания и анализа пространства состояний в Matlab, помимо задания переменных были выполнены следующие команды:

Листинг 2: Создание и анализ SSP в Matlab

График реакции на Step-воздействие:

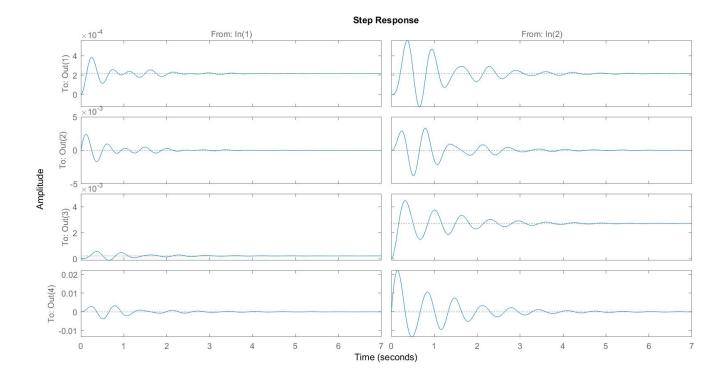


Рис. 8: Step-response plot

В отличие от графика, полученного с использованием Simulink, график из Matlab имеет 8 частей. Это связано с тем, что в модели мы имеем два входных параметра (силы) и четыре выходных параметра (скорости и ускорения). Matlab выводит графики влияния каждого из входных параметров на каждый из выходных параметров.

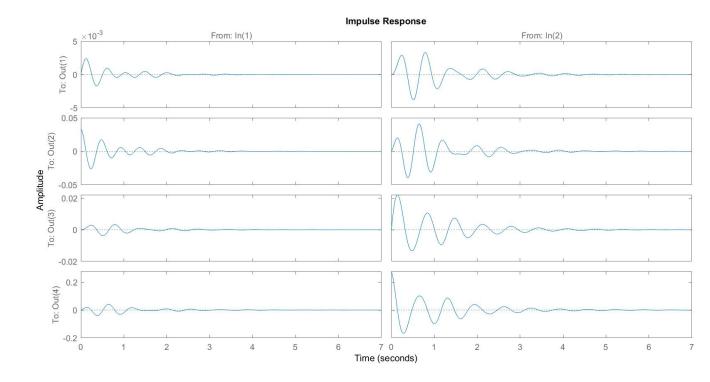


Рис. 9: График влияния на импульсное воздействие

Impulse response plot также имеет 8 подграфиков с влиянием каждого параметра на каждый.

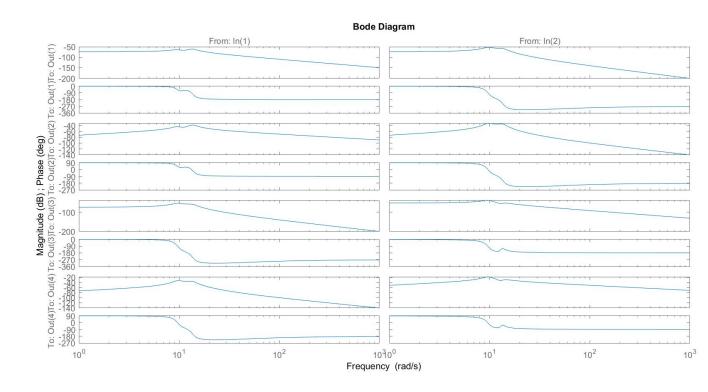


Рис. 10: Диаграмма Боде

Диаграмма Боде имеет уже 16 составляющих, так как на каждый параметр приходится по два подграфика: AЧX и $\PhiЧX$.

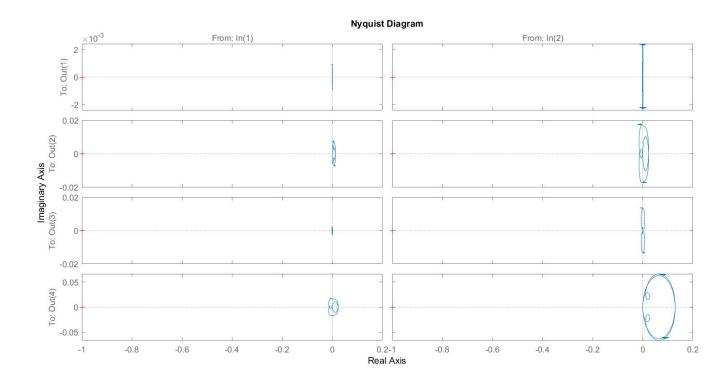


Рис. 11: Диаграмма Найквиста

Годограф Найквиста показывает устойчивость системы. Так как никакой из параметров не охватывает на комплексной плоскости точку (-1, 0*i), то система устойчива, то есть колебаний не могут начаться самопроизвольно.

Собственные частоты были получены с помощью команды damp(). Результат выполнения команды:

$$k_1 = 9.6479, \ k_2 = 13.6022$$

Как видно, собственные частоты, полученные в Matlab, вычислены более точно. По крайней мере, расхождение с частотами, полученными в Simulink, начинается с тысячных. Это может быть связано с погрешностями определения частот по графику.