求解不适定问题

DotFeng

2018年10月26日

目录 2

	=
Н	琜
	-,-

1	求解	不适定	问题	的正!	则化	方	法											3
	1.1	预备知	1识															3
		1.1.1	不适	适定 问	」题													3
		1.1.2	正3	之投 景	٤.													4
		1.1.3	Mo	ore-P	enre	ose	广	义	逆									5
_		_		/1. - 	_													_
2	Tikl	honovī	上则'	化万次														7

1 求解不适定问题的正则化方法

因为偏微分方程的大部分反问题都可以归结为求解第一类算子方程,而 第一类算子方程被证明是不适定的.正则化方法就是对不适定方程建立一个 稳定的近似解的方法.本节介绍了求解不适定问题的一系列正则化方法,这些 方法是求解反问题的基础.

1.1 预备知识

1.1.1 不适定问题

首先引入不适定问题的定义.

定义 1.1 设 $K:U\subset X\to Y$,其中X,Y是赋范空间.方程Kx=y叫做适定的,是指K是双射,且 $K^{-1}:Y\to U$ 是连续的,否则,就叫做不适定的.

由以上的定义可知,适定需同时满足下列三个条件:

- 若对任一个 $y \in Y$,至少存在一个 $x \in U$,使得Kx = y,称为解的存在性(Existence);
- 设 $y_1, y_2 \in Y$,若对 $x_1, x_2 \in U$ 分别是Kx = y对应于 $y_1 \neq y_2$ 的解,则必有 $x_1 \neq x_2$,称为解的唯一性(Uniqueness);

$$\rho_U(x_1, x_2) \le \delta(\epsilon), x_1, x_2 \in U \tag{1.1}$$

就有

$$\rho_Y(y_1, y_2) < \epsilon, Tx_1 = y_1, Tx_2 = y_2 \tag{1.2}$$

反之,如果上述三个条件中至少有一个不能满足,就称其为不适定的(illposed),由以上定义可知,不适定方程有三种类型:

- K不是满射,即存在 $y \in Y$,对任意 $x \in U$ 有 $Kx \neq y$;
- K不是单射,即存在 $u, v \in U$,且 $u \neq v$ 使得Ku = Kv;
- K^{-1} 不连续,即方程Kx = y的解不连续依赖于数值f.

在实际问题中,方程右端的数据项一般通过测量获得,精确的数据y并不知道,只知道被误差扰动后的测量数据 y^{δ} ,及其误差水平 $\delta > 0$,即

$$||y - y^{\delta}|| \le \delta, y^{\delta} \in Y. \tag{1.3}$$

我们的目标是求解扰动后的方程

$$Kx^{\delta} = y^{\delta}. (1.4)$$

通常该方程是不可解的,因为测量数据 y^δ 很可能不在K的值域K(X)中.于是我们希望找到一个近似解 $x^\delta \in X$,一方面它能足够接近精确解x,另一方面它能连续的依赖于数据 y^δ .

1.1.2 正交投影

本节主要叙述关于正交投影的三个定理. 首先定义一些记号:X,Y为Hilbert空间,L(X,Y)表示从X到Y的线性有界算子空间.定义L(X):=L(X,X). 对于 $T\in L(X,Y)$,零空间与像空间分别记作 $N(T):=\{\varphi\in X: T\varphi=0\}$ 和R(T):=T(X)

定理 1.1 令U为X的一个凸的线性闭子空间.那么对于每一个 $\varphi \in X$,存在唯一的一个向量 $\psi \in U$.满足

$$\|\psi - \varphi\| = \inf_{u \in U} \|u - \varphi\|. \tag{1.5}$$

 ψ 称为 φ 的最佳逼近. ψ 是U中唯一满足此性质的向量,并且

$$\langle \varphi - \psi, u \rangle = 0 \text{ 对于所有的} u \in U \tag{1.6}$$

$$P^2 = P \ \ \mathsf{V} \ \mathcal{R} \ P^* = P. \tag{1.7}$$

I-P表示到闭子空间 U^{\perp} 上的正交投影. 其中 $U^{\perp}:=\{v\in X:\langle v,u\rangle=0,$ 对于任意的 $u\in U\}$

证明:因为 $P\varphi = \varphi$ 对于任意的 $\varphi \in U$,得 $P^2 = P$,及 $\|P\| \ge 1$.在(1.6)中,令 $u = P\varphi$,得 $\|\varphi\|^2 = \|P\varphi\|^2 + \|(I - P)\varphi\|^2$.因此 $\|P\| \le 1$.又因为

$$\langle P\varphi, \psi \rangle = \langle P\varphi, P\psi + (I - P)\psi \rangle = \langle P\varphi, P\psi \rangle$$
 (1.8)

又 $\langle \varphi, P\psi \rangle = \langle P\varphi, P\psi \rangle$,得算子P是自共轭的. 又由内积的线性性与连续性,易得 U^{\perp} 是X的闭线性子空间. 且由(1.6)可得, $(I-P)\varphi \in U^{\perp}$,其中 $\varphi \in X$. 更进一步的, $\langle \varphi - (I-P)\varphi, V \rangle = \langle P\varphi, v \rangle = 0$,对所有的 $v \in U^{\perp}$.则根据定理(1.2)可知, $(I-P)\varphi$ 是 φ 在 U^{\perp} 中的最佳逼近元.

定理 1.3 如果 $T \in L(X,Y)$,那么有

$$N(T) = R(T^\star)^\perp \quad \text{W.B.} \quad \overline{R(T)} = N(T^\star)^\perp \tag{1.9}$$

证明: 如果 $\varphi \in N(T)$,则对所有的 $\psi \in Y$ 有 $\langle \varphi, T^*\psi \rangle = \langle T\varphi, \psi \rangle = 0$ 则 $\varphi \in R(T^*)^{\perp}$.因此, $N(T) \subset R(T^*)^{\perp}$ 如果 $\varphi \in R(T^*)^{\perp}$,则对所有的 $\psi \in Y$ 那 么, $0 = \langle \varphi, T^*\psi \rangle = \langle T\varphi, \psi \rangle$ 因此 $T\varphi = 0$,即 $\varphi \in N(T)$,则 $R(T^*)^{\perp} \subset N(T)$

1.1.3 Moore-Penrose 广义逆

考虑算子方程

$$T\varphi = g \tag{1.10}$$

其中算子 $T \in L(X,Y)$.此时既不假设算子T是单射,也不假设 $g \in R(T)$.在这种假设下,我们先来定义,何为算子方程(1.10)的解.这就引出了算子T的逆的概念.

定义 1.2φ 称为方程(1.10) 的最小二乘解,如果满足

$$||T\varphi - g|| = \inf\{||T\psi - g|| : \psi \in X\}. \tag{1.11}$$

 $\varphi \in X$ 被称为方程(1.10)的最佳近似解,如果 φ 是方程(1.10)的最小二乘解, 且满足

$$\|\varphi\| = \inf\{\|\psi\| : \psi \not\in \mathcal{A}(1.10)\}$$
 的最佳近似解}. (1.12)

定理 1.4~ 用 $Q:Y\to \overline{R(T)}$ 表示投影到 $\overline{R(T)}$ 上面的正交投影.则下列条件是等价的:

$$\varphi \not = T \varphi = g \circ \pi - \pi M. \tag{1.13}$$

$$T\varphi = Qg \tag{1.14}$$

$$T^*T\varphi = T^*g \tag{1.15}$$

证明:因为 $\langle T\varphi - Qg, (I-Q)g \rangle = 0$,根据定理(1.2)有

$$||T\varphi - g||^2 = ||T\varphi - Qg||^2 + ||Qg - g||^2.$$
(1.16)

这表明,由(1.14)可以推出(1.13). 反之亦然,如果 φ_0 是一个最小二乘解,则 φ_0 是 函数 $\varphi \mapsto \|T\varphi - Qg\|$.的最小值. 又根据Q的定义, $\inf_{\varphi \in X} \|T\varphi - Qg\| = 0$, φ 必 定满足(1.14).

又根据定理(1.2)、(1.3),我们有 $N(T^*)=R(T)^{\perp}=R(I-Q)$,由此可推得等式 $T^*(I-Q)$ 成立.因此由(1.14)可得(1.15)成立. 反之,如果(1.15)成立,则有 $T\varphi-g\in N(T^*)=R(T)^{\perp}$. 因此 $0=Q(T\varphi-g)=T\varphi-Qg$.

方程(1.15)称为方程(1.10)的正规方程.注意到一个方程的最小二乘解并不一定存在,因为(1.11)中的下确界并不一定可以取到.由定理1.4可得,方程(1.10)的最小二乘解存在,当且仅当 $g \in R(T) + R(T)^{\perp}$

注: 如果 φ_0 是一个最小二乘解,则其并不唯一,若N(T)中除去零元素还有其他元素. 此时最小二乘解可写成集合 $\{\varphi_0 + u : u \in N(T)\}$

定义 1.3 算子T的Moore-Penrose广义逆 T^{\dagger} 定义在 $D(T^{\dagger}):=R(T)+R(T)^{\perp}$ 上,其将 $g\in D(T^{\dagger})$ 映到算子方程(1.10)的最佳近似解.

显然, $T^{\dagger}=T^{-1}$,如果 $R(T)^{\perp}=0$,以及N(T)=0. 值得注意的是,并不是对于所有的 $g\in Y$, $T^{\dagger}g$ 有定义,假若R(T)不是闭集.

令 $\widetilde{T}:N(T)^{\perp}\to R(T),\widetilde{T}\varphi:=T\varphi$,表示将T限制在 $N(T)^{\perp}$ 上. 因为 $N(T)^{\perp}=N(T)\cap N(T)^{\perp}=\{0\}$ 以及 $R(\widetilde{T})=R(T)$,则有算子 \widetilde{T} 是可逆的. 则Moore-Penrose 逆可被写成

$$T^{\dagger}g = \widetilde{T}^{-1}Qg \tag{1.17}$$

其中 $q \in D(T^{\dagger})$.

2 Tikhonov正则化方法