Henon-Heiles **模型研究計劃** 科學計算導論簡報範例

組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E

Dept. of Math, NCKU, Tainan

May 25, 2009

Henon-Heiles 模型研究計劃

組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E

計劃目的容別制力的容別,對對於一個的方式。

計劃目的計劃內容初步結果計劃規劃參考資料

計劃目的

計劃內容

初步結果

計劃規劃

參考資料

計劃目的

計劃內容初步結果計劃規劃

- ▶ 動機:
- ▶ 計劃目的: 本計劃目的在研究 Henon-Heiles 模型解的行為隨著參 數及初始條件變動的情形.

Henon-Heiles 模型如下

$$\begin{split} \frac{d}{dt}y_1 &= y_2 \\ \frac{d}{dt}y_2 &= -y_1 - 2y_1y_3 \\ \frac{d}{dt}y_3 &= y_4 \\ \frac{d}{dt}y_4 &= -y_3 - y_1^2 + y_3^2 \end{split}$$

由 Henon-Heiles 模型可得以下方程

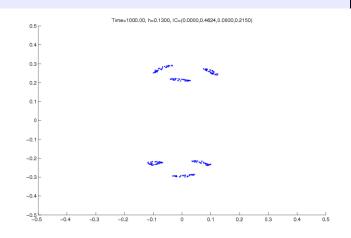
$$\frac{1}{2}(y_1^2+y_2^2+y_3^2+y_4^2)+y_1^2y_3-\frac{1}{3}y_3^3=h$$

數值模擬程序:

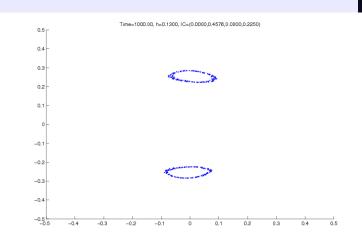
- 1. 先決定 h 值, 考慮適當 y_1,y_3,y_4 初始值, 再由上式得到 y_2 初始值.
- 2. 以 ode45 得到前一頁 Henon-Heiles 模型數值解
- 3. 選取恰當的 Poincare section 得到 Poincare map

組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E





組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E



劃目的

·劃內容 |步結果

割規劃

考資料

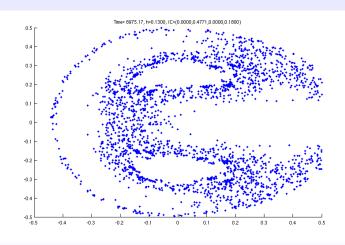
組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E



劃內容

步結果 ·劃規劃

考資料



計劃規劃

▶ 規劃:

1

- ▶ 任務分配:
 - ▶ 資料搜集: 組員 A
 - ▶ 理論推導: 組員 C
 - ▶ 程式撰寫: 組員 D
 - ▶ 成果整理: 組員 B, 組員 E

Henon-Heiles 模型研究計劃

組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E

計劃目的

計劃內容

初步結果

計劃規劃

組員 A, 組員 B, 組員 C, 組員 D, 組員 E

計劃目的

計劃內容

初步結果計劃規劃

參考資料