数据结构 Day2

马皓然

分治介绍

在计算机科学中,分治法是一种很重要的算法。字面上的解释是"分而治之",就是把一个复杂的问题分成两个或更多的相同或相似的子问题,再把子问题分成更小的子问题......直到最后子问题可以简单的直接求解,原问题的解即子问题的解的合并。这个技巧是很多高效算法的基础,如排序算法(快速排序,归并排序),傅立叶变换(快速傅立叶变换)......

分治介绍

- 该问题的规模缩小到一定的程度就可以容易地解决
- 该问题可以分解为若干个规模较小的相同问题,即该问题 具有最优子结构性质。
- 利用该问题分解出的子问题的解可以合并为该问题的解;
- 该问题所分解出的各个子问题是相互独立的,即子问题之间不包含公共的子问题。

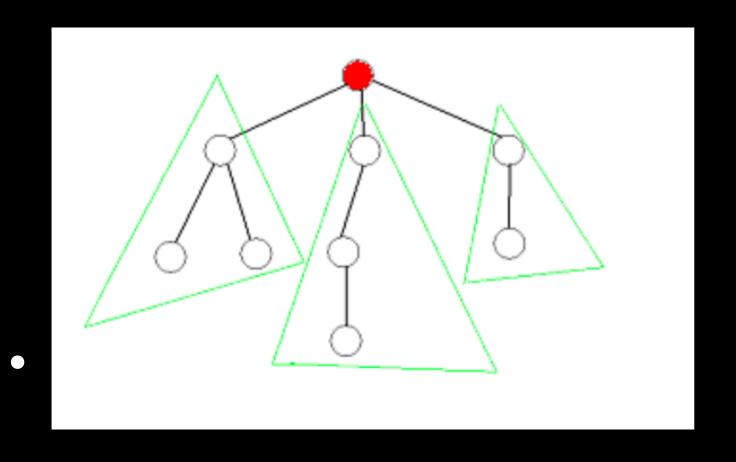
树的定义

- 树被定义为没有圈的连通图,具有以下几个性质:
 - 在树中去掉一条边后所得的图是不连通的。
 - 在树中添加一条边后所得的图一定存在圈。
 - 树的每一对顶点 U 和 V 之间有且仅有一条路径。
- 通常来说我们会在一个线性结构上进行分治,但由于树结构的特殊性,使得分治算法在树上也经常有很好的效果、

内容

- 基于点的分治
- 基于边的分治
- 树的路径剖分(树链剖分)
- 基于询问的分治

基于点的分治方法: 首先选取一个点将无根树转为有根树, 再递归处理每一颗以根结点的儿子为根的子树。



• 题目: poj1741

• 题意: 求树上距离小于等于K的点对有多少个

• N<=10000

- 树上两个点之间的路径分为两类:
 - 经过根节点;
 - 不经过根节点(在某一棵子树中);
- 换一种计算方法:
 - 任意选择一个点为根,把无根树变为有根树;
 - 依次取出以每个点为根节点的子树;
 - 考虑子树中经过根节点的路径,统计符合要求的路径条数。

- 如果我们已经取出了子树Tree:
 - 设子树Tree的根节点为Root;
 - 利用树形动态规划可以求出Tree中的每一个点在Tree中的深度,记为D[i] (Depth);
 - 以及它在Root的哪一个子节点的子树中,记为B[i] (Belong)。
 - 特别地, B[Root]=Root。
- 一次树形DP的复杂度是O(n)的。
- 性质:一条路径经过Root,当且仅当路径的两个端点x、y满足B[x]≠B[y]。

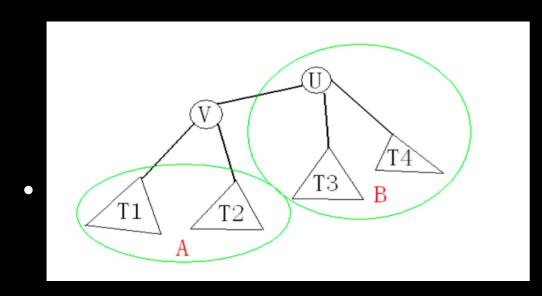
- 把树中的点都取出来放进结构体数组中,按照D[x]递增排序。
- 只需要用两个指针 i, j 一个从前开始一个从后开始扫描数组就可以计算出满足 D[x]+D[y]<=k的点对(x,y)的个数,其中x、y分别是i、j指向的节点编号。
- 计算方法如下:
 - 把左指针从左向右扫描,对每个点计算以它为端点的满足要求的路径条数。
 - 左指针向右扫描的过程中,恰好使得D[x]+D[y]<=k的右指针位置是单调递减的。
 - 设F[i]表示在左、右指针中间满足B[x]=i的点x的个数,F[i]很容易维护。
 - 设当前左指针指向点x,则 j-i-F[B[x]] 就是要求的答案。
- 排序是O(nlogn)的,扫描是O(n)的。

- 对每一个点为根的子树都要做上述计算。
- 所以我们可以从整棵树的根开始, 先对整棵树进行上述计算。
- 然后删掉根节点,将原树划分为多个子树,再对这些子树进行上述计算。
- 如此递归下去,直到子树里只包含1个点时结束。
- 可以发现,每递归一层,上述计算涉及到还未删除的所有节点。
- 所以时间复杂度是O(递归层数* nlogn)。
- 最坏情况出现在链状数据上,时间复杂度达到了O(n²)。

- 由于原问题中的树是无根的,所以对于点分治过程中涉及的每一棵子树,可以以它的重心为根进行上述计算。
- 删去点x后,原树分成的若干棵子树中节点最多的那棵子树的节点数记为Cnt。
- · 树的重心定义为: 使得Cnt的值最小化的点。
- · 这样递归层数最多为O(logn)层。
- 所以时间复杂度不会超过 $O(nlog^2n)$ 。
- 算法的瓶颈在于排序,某些题目上可以采用基于非比较的排序算法降低时间复杂度。
- 有些实现方法可以达到O(nlogn),不过本题中提到的方法有较广泛的扩展和适用性。

- 从上题中可以看出,点分治算法的复杂度与递归层数有很大的关系,所以我们需要对点分治的最大递归层数进行分析。
- 对于基于点的分治,我们通常会选取一个点,要求将其删去后,结点最多的树的结点个数最小,这个点被称为"树的重心"。而对于这个问题,可以使用在树上的动态规划来解决,时间复杂度为 O(n), n 为树的节点总数。

- 引理: 每棵树存在一个点使得去掉其剩下的子树的结点个数均不大于 N / 2
- 证明:假设U是树的重心,令其为根节点,它与V1,V2,……,Vk相邻,用 Size(X)表示以 X 为根的子树的结点个数。记 V 为 V1, ……, Vk 中 Size 值最大的点。
- 我们采取反证法,即假设 Size(V) > N/2,那么我们考虑如果选取 V 作为整颗树的根节点,记 Size'(X) 表示此时以 X 为根的子树的结点个数。
- 如图,对于A部分,显然Size'(Ti) < Size(V),对于B部分,Size'(U) = N Size(V) < N/2 < Size(V),这与U是树的重心矛盾。
- 定理得证。



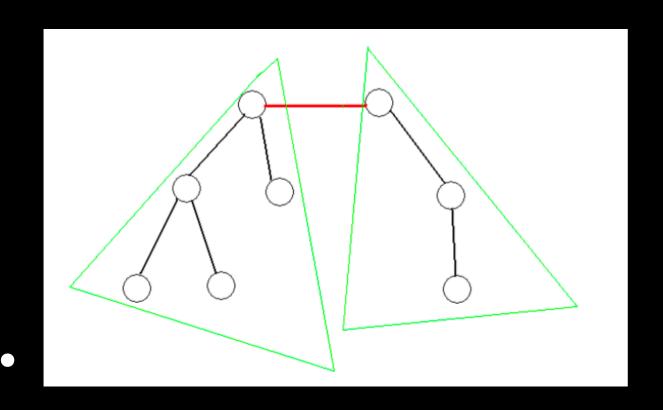
 由引理可得,在基于点的分治中每次我们都会将树的结点 个数减少一半,因此递归深度最坏是O(log N)的,在树是一 条链的时候达到上界。

- 题目: bzoj2599
- 一棵树,每条边有权.求一条路径,权值和等于K,且边的数量最小
- Input: 第一行 两个整数 n, k; 第2..n行 每行三个整数 表示 一条无向边的两端和权值 (注意点的编号从0开始)
- Output: 一个整数表示最小边数量,如果不存在这样的路 径输出-1

- 直接在子树上做:
- 对每个节点到根的权值和进行Hash,记录每个权值和对应的 最少边数量。
- 设根的子节点为S1、S2……Sk,对于以子节点Si为根的子树中的点为端点的路径,另一端点的取值范围就在以S1~S(i-1)为根的子树中。
- 所以对于每个Si,先以Si为根的子树中所有节点作为端点更新答案,然后把这些节点添加到Hash表中。

- 变成数组上的线性问题用指针扫描法:
- 扫描的时候做一些改变:两个指针指向的点x、y满足B[x] \neq B[y],并且以x、y为端点的路径权值和等于M时,用该路径的边数更新答案即可。
- 左指针确定后,满足D[x]+D[y]=M的右指针的范围是一个区间。而D[x]相同的左指针也是一段区间。
- 为了避免枚举这些左指针时,对右指针的范围区间重复扫描更新,可以 对这个区间记录路径边数的最小值M1和次小值M2,及其对应节点X1、 X2,并且B[X1]≠B[X2]。
- 这样对于这一段左指针,可以更新答案的右指针位置不是X1就是X2。

• 基于边的分治方法: 在树中选取一条边, 将原树分成两棵不相交的树, 递归处理。



- 题目: spoj QTREE4 http://www.spoj.com/problems/ QTREE4/
- N个点构成的树。每个点有黑白两种颜色。M个操作,两种 类型。
 - 一个点的颜色取反;
 - 询问树上距离最远的两个白点的距离。
- N, M <= 50000°

- 边分治算法可以在 $O(nlog^2n)$ 的时间解决该问题。
- 对原树T进行边分治,会得到一棵新树T'。
- 新树的叶子节点是原树的节点,其它节点是原树的边。
- 构建T'的方法如下:
- (1)每次找到T中的一条中心边x-y作为T'的根节点。 中心边: 断开后使得分成的两棵树的节点数之差尽可能小的边。
- (2) 这条中心边把T分成以x为根的子树T1和以y为根的子树T2两部分。 断开点:子树T1在点x处与中心边断开,我们称x为子树T1的断开点。
- (3) 递归对T1和T2进行边分治建树,把T1'和T2'的根作为T'的子节点。

- 分治过程中,设当前正在处理子树T,其中心边为x-y。
 - 对以x为根的子树T1进行树状DP, 求出T1中所有点到x的距离。
 - 为子树T1建立一个堆H1,堆中存储的是T1中所有白点到x的距离、以及T1中所有黑点到x的距离的相反数(负值)。
 - 对于以y为根的子树T2,进行同样的树状DP和建堆H2操作。
 - 把堆H1关联到新树T1'的根节点(T1的中心边)上。
 - 把堆H2关联到新树T2'的根节点(T2的中心边)上。
- 这样除了整棵新树的根节点外,其它新树中的节点都被关联了一个堆,堆中存储的 是子树里每一个白点到断开点的距离、以及每一个黑点到断开点的距离的相反数。

- 查询树上距离最远的两个白点的距离:
 - 为新树的每个点x关联一个值P: 以x为根的子树中两个白点的最远距离。
 - P=Max(P1,P2,堆H1的最大值+堆H2的最大值+中心边权值)。P1和P2是x 的子节点关联的值,H1和H2是x 的子节点关联的堆。
- 把点x的颜色取反:
 - 新树x到T'根节点的路径上所有关联的堆中,把点x的值变为相反数,并 调整堆。
 - 更新x到T'根节点的路径上所有关联的值。

- 从上题中可以看出,边分治算法的复杂度与递归层数也有很大的关系,所以我们需要对边分治的最大递归层数进行分析。
- 对于基于点的分治,我们选取的边要满足所分离出来的两棵子树的结点个数尽量平均,这条边称为"中心边"。而对于这个问题,可以使用在树上的动态规划来解决,时间复杂度为 O(n), n 为树的节点总数。

引理:如果一棵树中每个点的度均不大于 D ,那么存在一条边使得分出的两棵子树的结点个数在 [N/(D+1), N*D/(D+1)] 之间。(N >= 2)

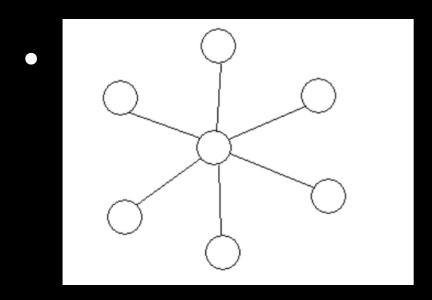
证明:

- 令 D 为所有点的度的最大值。 当D=1时,命题显然。当 D>1时,我们设最优方案为边U-V,且以U,V 为根的两棵子树的结点个数分别为 S 和 N S ,不妨设 S >= N S。
- 设 X 为 U 的儿子中以 X 为根的子树的节点数最大的一个,我们考虑另一种方案 X-U,设除去边 X-U 后以 X 为根的子树结点个数为P。显然 P>=(S-1)/(D-1),由于P<S且边 U-V 是最优方案,所以 N-P >= S,与 P>=(S-1)/(D-1) 联立可得 S<=((D-1)N+1)/D,又 N>=D+1,所以 S<=N*D/(D+1)。

证毕。

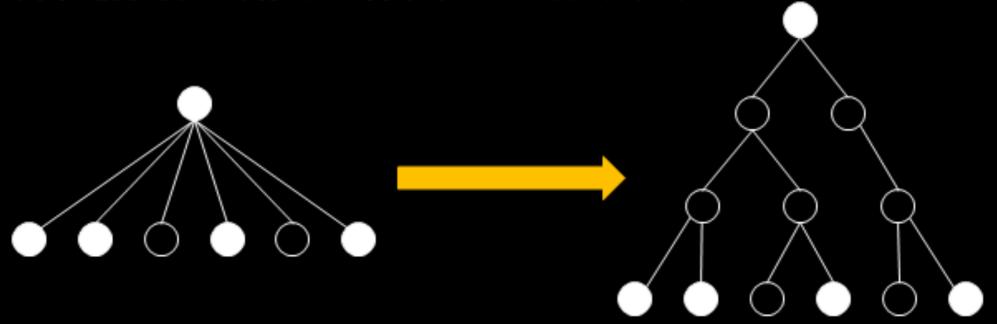
- 由定理 2 我们可以得到在 D 为常数时,基于边的分治递归 最坏深度为O(log N)。
- 但是在一般的题目中,D可能较大甚至达到O(N),这时这个算法的效率十分低。
- 如何改进基于边的分治的时间复杂度?

首先,我们试图改变选择边的标准,可惜这是改变不了算法的最坏时间复杂度的,当树的形态类似与如图所示时,无论选择哪条边,结果都是一样的。



注意到算法的复杂度分析的决定性因素是每个点的度数,我们猜想 是否可以通过等价的转换,使原图转化成一个每个点的度数是常数 级别的新图呢?

- 每递归一层,就要花费O(nlogn)的时间,总时间复杂度为O(递归层数* nlogn)。
- 最坏情况出现在菊花形数据上,此时需要递归n层,时间复杂度退化为 $O(n^2)$ 。
- 为了避免退化,需要在原树中添加一些无用的黑点。



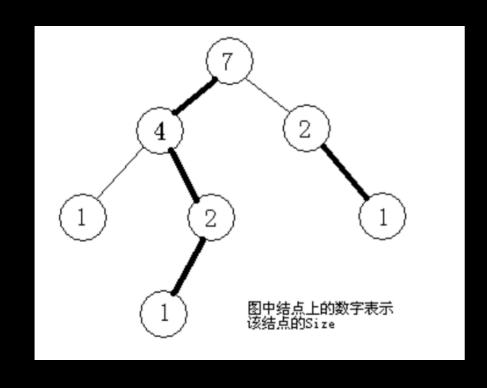
• 这样总点数不会超过2n, 递归层数就是O(logn), 时间复杂度 $O(nlog^2n)$ 。

- 这个转化给予了我们原树所没有的性质,那就是每个点的 度至多为3。
- 幸运的是,这个改变树结构的方法是可以推广的。白色结点代表的是不影响结果的中间结点,我们可以用这个方法来解决一般的问题。

- SPOJ Query On a Tree 4
- 有一棵包含 N 个结点的树,每条边都有一个权值,要求模 拟两种 操作:
 - 改变某条边的权值
 - 询问U,V 之间的路径中权值最大的边。 数据范围:
- N <=10000

- 引入路径剖分
- 考虑到虽然这颗树的边权在不断改变着,但树的形态并未改变,因此考虑将这棵树的路径进行剖分,这里介绍一种在实践中常用的剖分方法:轻重边路径剖分

• 我们将树中的边分为两类:轻边和重边。



- 记Size(U)表示以U 为根的子树的结点个数,令V 为U 的儿子中
 Size 最大的一个,那么我们称边(U,V)为重边,其余边为轻边。
- 显然轻重边路径剖分具有如下性质
 - 性质 1: 如果(U,V)为轻边,则Size(V)<=Size(U)/2
 - 性质 2: 从根到某一点的路径上轻边的个数不大于 O(log N)
 - 性质 3:我们称某条路径为重路径,当且仅当它全部由重边组成。那么对于每个点到根的路径上都不超过O(log N)条轻边和O(logN)条重路径。

- 现在我们回到原题,对树进行轻重边路径剖分。对于询问操作,我们可以分别处理两个点到其最近公共祖先的路径。根据性质3,路径可以分解成最多O(log N)条轻边和O(log N)条重路径,那么只需考虑如何维护这两种对象。
- 对于轻边,我们直接处理即可。而对于重路径,我们只需用线段树来维护。这个算法对于两种操作的时间复杂度分别为O(logN),O((logN)^2),可以在时限内通过本题的所有数据了。

• 记siz[v]表示以v为根的子树的节点数,dep[v]表示v的深度(根深度为1),top[v]表示v所在的重链的顶端节点,fa[v]表示v的父亲,son[v]表示v在同一重链上的v的儿子节点(姑且称为重儿子),w[v]表示v与其父亲节点的连边(姑且称为v的父边)在线段树中的位置。只要把这些东西求出来,就能用logn的时间完成原问题中的操作。

• 重儿子: siz[u]为v的子节点中siz值最大的,那么u就是v的重儿子。

轻儿子: v的其它子节点。

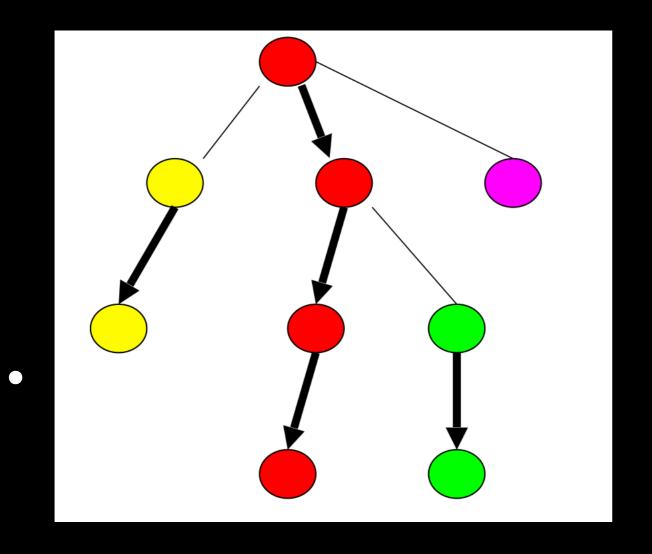
重边:点v与其重儿子的连边。

轻边:点v与其轻儿子的连边。

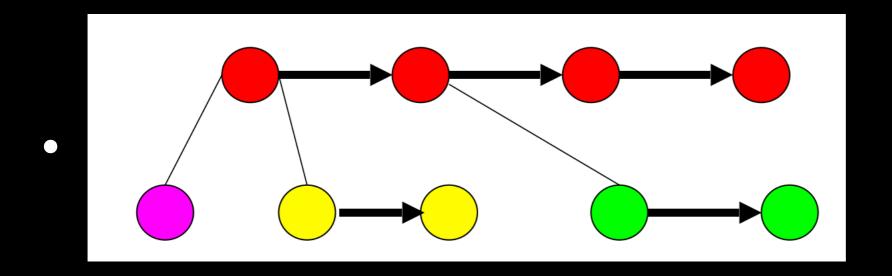
重链: 由重边连成的路径。

轻链: 轻边。

• 怎样理解树链剖分也是一种树分治呢?



• 按照点到根结点路径上的轻边个数分层摆放。



- 所以路径剖分算法可以看做是基于链的分治
- 深度为 O(logn)

- Astar2008 黑白树
- 你拥有一棵有 N 个结点白色的树——所有节点都是白色的。接下来,你需要处理 C 条指令:
 - 修改指令: 改变一个给定结点的颜色(白变黑, 黑变白);
 - 查询指令:询问从结点1到一个给定结点的路径上第一个黑色结点编号。
- 数据范围: N <= 1000000, C <= 1000000

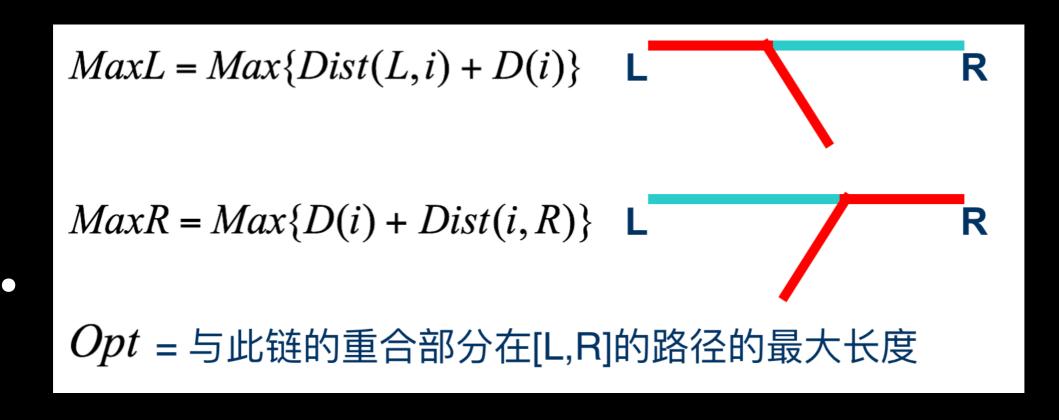
- 初看此题,我们感觉不是很好下手,"到一个给定结点的路径上第一个黑色结点编号"似乎也没有什么特殊的性质,也很难找到一个数据组织方式能够直接维护,这使得我们陷入了僵局。
- 由于本题中树的形态没有改变,且我们需要维护的对象是一个点到根的路径,我们考虑使用路径剖分。
- 与上面一题不同的是,上题我们需要维护的是若干边的最大值,
- 而这题我们需要的维护的对象变成了点。
- 不过,我们仍然可以使用路径剖分,由路径的剖分方式可以知道
- 每个点都属于且仅属于一条重路径,所以我们只需考虑重路径,不需要考虑轻边,这样 比起上一题来说需要考虑的对象变少了。而维护重路径相当于解决线性结构上的问题, 使用堆或线段树都可以达到目的。

- 回忆QTREE4
- N个点构成的树。每个点有黑白两种颜色。M个操作,两种 类型。
- 一个点的颜色取反;
- 询问树上距离最远的两个黑点的距离。
- N, M <= 50000°

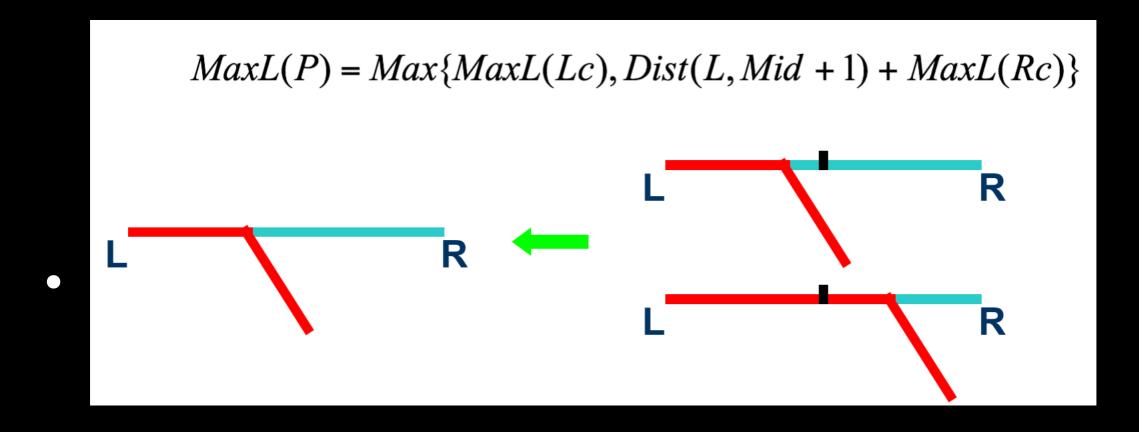
- 将路径剖分理解成基于链的分治后,我们可以用类似基于 点的分治的方法将路径分类。
 - 与当前链有重合部分
 - 与当前链无重合部分(递归处理即可)

- 我们使用线段树来求解与当前链有重合部分的路径的最大 长度
- 记D(i)表示第i个结点至子树内某个黑色结点的路径中长度的最大值,D2(i)表示第i个结点至子树内某个黑色结点的路径中长度的次大值。(两条路径仅在头结点处相交。如果至黑色结点的路径不存在,那么长度记为负无穷)
- Dist(i,j)表示链上的第i个点到第j个点的距离。

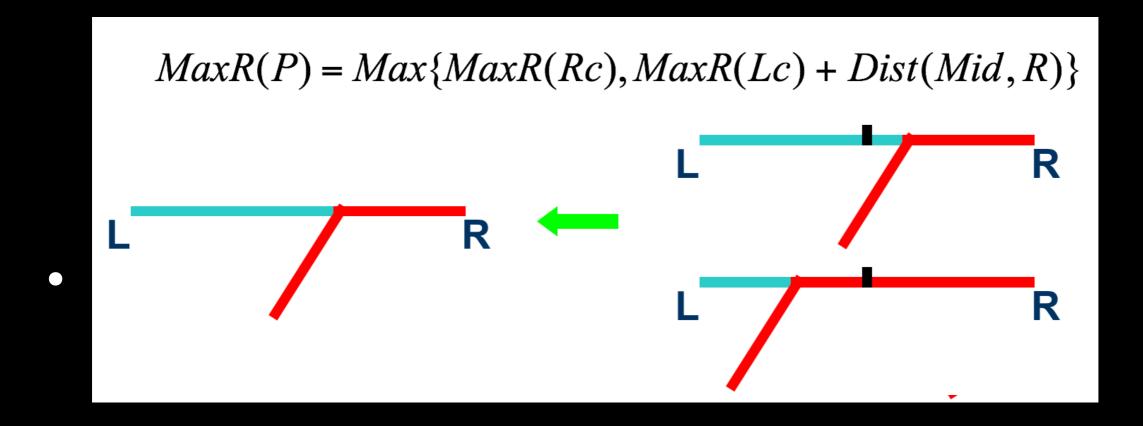
• 对于线段树中的一个区间[L,R],我们需要记录下面三个量



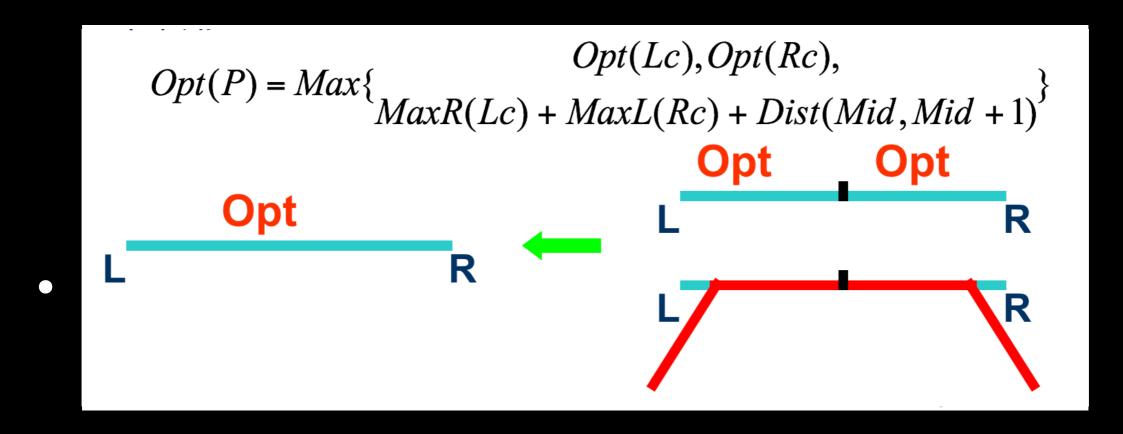
设区间[L,R]的结点编号为P, Lc,Rc分别表示P的左右两个儿子,区间[L,Mid]和[Mid+1,R]。我们可以得到如下转移:



设区间[L,R]的结点编号为P, Lc,Rc分别表示P的左右两个儿子,区间[L,Mid]和[Mid+1,R]。我们可以得到如下转移:



设区间[L,R]的结点编号为P, Lc,Rc分别表示P的左右两个儿子,区间[L,Mid]和[Mid+1,R]。我们可以得到如下转移:



- Dist(i,j) = Dist(1,j) Dist(1,i)
- 对于只有一个点 L 的边界情况

```
\label{eq:maxL} \begin{aligned} \text{MaxL} &= \text{D(L)} \\ \text{MaxR} &= \text{D(L)} \\ \\ \text{Opt} &= \left\{ \begin{array}{c} \text{Max}\{\text{D(L)}+\text{D2(L)},\text{D(L)}\} \\ \text{D(L)}+\text{D2(L)} \end{array} \right. \\ & \text{自色} \end{aligned}
```

我们记 C1...Ck 表示 x 的 k 个儿子(不包括同层结点), Li 表示 Ci 所在的链的线段树根结点, Cost(p) 表示 (x, p) 的边权。那么点 x 向下至某个黑色结点的路径的长度集合为:

我们可以用堆来维护这个集合,这样 D(x), D2(x) 的获取就是 O(1) 的了。

- 复杂度分析:
 - 询问操作: 我们使用堆来存贮每条链的最优结果
 - O(1)
 - 修改操作:修改一个点最多影响O(logN)条链,对于每条 链我们需要修改堆和线段树
 - O((logN)^2)

- 题目: bzoj2243
- Description: 给定一棵有n个节点的无根树和m个操作,操作有2类: 1、将节点a到节点b路径上所有点都染成颜色c; 2、询问节点a到节点b路径上的颜色段数量(连续相同颜色被认为是同一段),如"112221"由3段组成: "11"、"222"和"1"。请你写一个程序依次完成这m个操作。
- Input: 第一行包含2个整数n和m,分别表示节点数和操作数;第二行包含n个正整数表示n个节点的初始颜色。下面每行包含两个整数x和y,表示x和y之间有一条无向边。下面每行描述一个操作: "C a b c"表示这是一个染色操作,把节点a到节点b路径上所有点(包括a和b)都染成颜色c;
- "Qab"表示这是一个询问操作,询问节点a到节点b(包括a和b)路径上的颜色段数量。
- Output
- 对于每个询问操作,输出一行答案。
- 数N<=10^5, 操作数M<=10^5, 所有的颜色C为整数且在[0, 10^9]之间。