

Vilniaus universitetas
Matematikos ir informatikos fakultetas

Operacinės Sistemos

Mitašiūno Klausimų atsakymai pagal klausimus

Atliko: ASG

Vilnius
2005

v6.66

- **Ivadas**

Sveikas,

Jei tu manai jog šis konspektas tavo išsigelbėjimas, tai pamastyk.....

Ar tikrai nori baigęs Vilniaus Universitetą ir gavęs aukštąjį programuotojo, inžinieriaus išsilavinimą, praktiškai nesuvokti pagrindinių operanės sistemos veikimo principų?

Šio konspekto autoriai neatsako už čia esančias klaidas ir būsimą neišlaikytą egzaminą.

Bet puikiai suvokia, jog naudojantis šituo darbu išlaikyti egzaminą galima.

Jei ir tu taip manai, tuomet..

Sėkmės egzamine!

• Pasiskaitymui

1. Operacinės sistemos sąvoka.

OS – tai organizuota programų visuma, kuri veikia kaip interfeisas tarp kompiuterio ir vartotojo. OS sudaro tai kas vykdoma supervizoriaus režime. Ji aprūpina vartotojus priemonių rinkiniu, projektavimo ir programavimo palengvinimui, programų saugojimui ir vykdymui, ir tuo pačiu metu valdo resursų pasiskirstymą, kad būtų užtikrintas efektyvus darbas. OS – tai programa kuri modeliuoja kelių VM darbą, vienoje RM. OS branduolyje yra priemonės, kurių pagalba realizuojamas sinchronizuotas procesorių, OA ir periferinių įrenginių darbas. OS turi tenkinti tokius reikalavimus: 1) patikimumas – sistema turėtų būti mažų mažiausiai tokia patikima, kaip aparatūra. Klaidos atveju, programiniame arba aparatūriniame lygmenyje, sistema turi rasti klaidą ir pabandyti ją ištaisyti arba minimizuoti nuostolius. 2) apsauga – apsaugoti vartotoją kitų vartotojų atžvilgiu.

2. OS kategorijos.

Yra trys grynosios OS kategorijos. Skirstymas remiasi tokiais kriterijais: 1.užduoties autoriaus sąveika su jo užduotimi jos vykdymo metu; 2.sistemos reakcijos laikas į užklausą užduočiai vykdyti.

Kategorijos:

1. Paketinio apdorojimo OS. Sistema, kurioje užd-ys pateikiamos apdirbimui paketų pavidale, įvedimo įrenginiuose. Užd-ies autorius neturi ryšio su užd-mi jos vykdymo metu. Sistemos reakcijos laikas matuojamas val.. Tokios OS yra efektyviausios mašinos resursų naudojimo prasme, bet labai neefektyvios žmogaus resursų atžvilgiu.

2.Laiko skirstymo OS. Užtikrina užd-ies autoriui pastovų ryšį su užd-mi. Ji leidžia vienu metu aptarnauti keletą vart-jų. Vvartotojo procesui „kompiuteris“ suteikiamas nedideliu laiko kvantui, kuris matuojamas milisek.. Jei procesas neužsibaigė tol, kol baigėsi jo kvantas, tai jis pertraukiamas ir pastatomas į laukiančiųjų eilę, užleidžiant „kompiuterį“ kitam procesui.

3.Realaus laiko OS. Paskirtis – valdyti greitaeigius procesorius (pvz: skrydžio valdymas). Sistema turi pastovų ryšį su užd-mi užd-ies vykdymo metu. Jos reikalauja papildomų resursų(prioritetinių). Čia labai griežti reikalavimai procesų trukmei. Būtina spėti sureaguoti į visus pakitimus, kad nei vieno proceso nei vienas signalas nebūtų praleistas. Reakcijos laikas matuojamas mikrosek.

Visos šios sistemos pasižymi multiprogramavimu – galimybe vienu metu vykdyti kelias užd-tis.

3. MultiProgramavimo sąvoka.

MP atsirado kaip idėja, kuri turėjo reaguoti į skirtingus procesoriaus bei periferijos greičius. Multiprograminė operacinė sistema(MOS) – viena OS rūšių. Šio tipo OS užtikrina kelių užd-ių lygiagrečių vykdymą, t.y. leidžia OA būti kelioms vartotojo programoms, skirstydama procesoriaus laiką, atminties vietą ir kt resursus aktyvioms vartotojo užd-ims. MOS privalumai yra akivaizdūs. Vartotojui vienu metu paprastai

neužtenka vienos aktyvios programos. Tai ypač akivaizdu, kai programa vykdo ilgus skaičiavimus ir tik kartais prašo įvesti duomenis. Tuo metu vartotojas yra priverstas stebėti užd-ies vykdymą ir tampa pasyviu.

Tam, kad galima būtų realizuoti MOS, kompiuterio architektūrai keliama tam tikri reikalavimai: 1. turi būti pertraukimų mechanizmas (jei jo nebūtų, liktų interpretavimo mechanizmas). 2. turi būti privilegijuotas režimas, t.y. esant privilegijuotam režimui uždrausti privilegijuotų komandų vykdymą – reikalavimas MOS realizacijai. Priešingu atveju būtų labai ilgas darbas. MOS turi pasižymėti ta savybe, kad vienu metu dirbantys procesai neturi įtakoti vieni kitų (ar tai sisteminiai, ar vartotojo). 3. atminties apsauga.

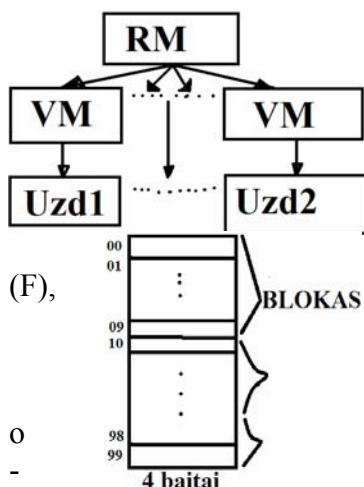
Papildoma savybė – relokacija – tai programos patalpinimas į bet kokią atminties vietą, t.y. programos vykdymas gali būti pratęstas ją patalpinus į kitą atminties vietą. Tai efektyvumo klausimas.

MOS yra populiariausias šio laikmečio OS tipas. MOS – kai vienam vartotojui suteikiama galimybė vienu metu daryti kelis darbus.

4. Virtualios mašinos sąvoka.

RM - tai kompiuteris. Užd-ies susideda iš programos, startinių duomenų ir vykdymo parametrų. Rašyti programą RM būtų sudėtinga ir nepatogu. Todėl vienas iš OS tikslų yra paslėpti RM ir pateikti mums VM. Užd-ies programą vykdo ne RM, o VM. VM – tai tarsi virtuali RM kopija. Virtuali reiškia netikra. Mes tarsi surenkame reikalingas RM komponentes, tokias kaip procesorius, atmintis, įvedimo/išvedimo įrenginiai, suteikiame jiems paprastesnę nei reali vartotojo sąsają ir visa tai pavadiname VM. Vienas iš VM privalumų yra programų rašymo palengvinimas, todėl RM komponentės, turinčios sudėtingą arba nepatogią vartotojo sąsają, VM yra supaprastintos. VM dirba su OS pateiktais virtualiais resursais, kurie daugelį savybių perima iš savo realių analogų ir pateikia kur kas paprastesnę vartotojo sąsają. Tai lengvina programavimą.

Užd-ies turi savo VM, kurios, iš tikrųjų, ir konkuruoja dėl realaus procesoriaus. Vienas esminių VM privalumų yra tas, kad užd-ies, kurią vykdo VM, elgiasi lyg būtų vienintelė užd-ies visoje mašinoje. Tai yra didelė parama programuotojui. Dabar jam tenka rūpintis tik pačios programos rašymu. Pav. VM pateikimas užd-ims MOS atveju.



VM specifikacija. Tarkime, yra 100 žodžių atmintis (0-99). Kiekvienas žodis yra 4 baitų □□□□. Žodžiai adresuojami nuo 0 iki 99. Tegul atmintis yra suskirstyta blokais po 10 žodžių.

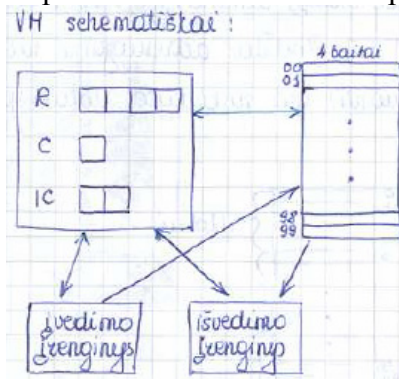
Procesorius turi 3 registrus: a) R – bendrasis registras 4B; b) C – loginis trigeris, priima reikšmes true (T) arba false kad būtų atliktas sąlyginis valdymo perdavimas 1B; c) IC – komandų skaitliukas 2B.

Atminties žodis interpretuojamas kaip komanda arba duomenys. Operacijos kodas užima 2 vyresnius baitus, adresas – 2 jaunesnius baitus.

komandos struktūra. VM turi nuoseklų I/O įrenginius.

I/O įrenginiai valdomi procesoriaus.

VM procesoriaus komandos su paaiškinimais:



AD – sudėties komanda – $x_1x_2, R:=R+[a]$, a – adresas, $a:=10 \cdot x_1 + x_2, x_1, x_2 \in \{0, \dots, 9\}$; **AD** x_1x_2 ; **LR** – registro pakrovimas iš atminties – $x_1, x_2 \Rightarrow R := [a]$; **LR** x_1x_2 ; **SR** – įsimenama registro reikšmė – $x_1, x_2 \Rightarrow a := R$; **SR** x_1x_2 ; **CR** – palyginimo komanda – $x_1, x_2 \Rightarrow \text{if } R = [a] \text{ then } C := 'T' \text{ else } C := 'F'$; **BT** – sąlyginis valdymo perdavimas – $x_1, x_2 \Rightarrow \text{if } C := 'T' \text{ then } IC := a$; **BT** x_1x_2 ; **GD** – apsikeitimas su išore vyksta blokais (x_1 – bloko nr) – $x_1, x_2 \Rightarrow \text{Read}([\beta+i], i = 0, \dots, 9), \beta = 10 \cdot x_1$; **GD** x_1x_2 ; **PD** – išvedami duomenys – $x_1, x_2 \Rightarrow \text{Print}([\beta+i], i = 0, \dots, 9)$; **PD** x_1x_2 ; **H** – sustojimo komanda $\Rightarrow \text{HALT}$. VM pradeda darbą, kai registro IC reikšmė yra 00 (įvykdo komandą, kuri patalpinta nuliniame žodyje).

5. Lygiagretūs procesai, notacija FORK, JOIN.

Nuoseklus procesai veikia vienu metu – lygiagrečiai. Procesai neturi jokių tarpusavio sąryšių. Proceso aplinka sudaro resursai, kurios procesas naudoja, ir kurios sukuria.

Prasminis ryšys tarp procesų išriškiamas perproceso resursus.

OS gali būti apibudinta kaip procesų rinkinys, kur procesai:

1. veikia beveik nepriklausomai (lygiagrečiai)
2. bendrauja per pranešimus ir signatus (resursus)
3. konkuruoja dėl resursų.

Skačiavimas sistemose minimas aparaturinis ir loginis lygiagretumas (parelilizmas).

Aparaturinis lygiagretumas – reiškia lygiagretų, vienalakį aparatūros darbą (pvz. Išorinių įrenginių kontrolė, kur kiekvieną iš jų kontroliuoja kitas procesas).

Loginiame lygiagretume nesvarbu lygiagretumas. Apie jį kalbama tada, kaiteoriškai darbas gali būti vykdomas lygiagrečiai.

Aparaturinis paralelizmas įvedamas efektyvumo sumetimais, kad greičiau vyktų darbas. Procesoriuje nesant aparatūriniam paralelizmui visvien svarbu vienintelį proc.darbo laiką skirstyti keliems procesams. Todėl įvedama lygegrečiai vykdomo proceso abstrakcija.

Neformaliai procesas – tai darbas, kurį atlieka procesorius, vykdamas darbą su duomenimis.

Loginis paralelizmas pasižimi tuo, kad kiekvienas procesas turi savo procesorių ir savo programą. Realiai, skirtingi procesai gali turėti tą patį procesorių ar tą pačią programą.

Procesas yra pora (procesorius, programa).

Procesas – tai būsenų seka s_0, s_1, \dots, s_n , kur kiekviena būseną saugo visų proceso programos kintamųjų reikšmės. Pagal proceso būseną galima pratęsti proceso darbą. Proceso būseną turi turėti sekančios vykdomos programos adresas. Proceso būseną gali būti pakeista paties proceso darbo rezultate arba kitų procesų darbo rezultate.

Valdymo ir informacinis ryšys tarp procesų realizuojamas per bendrus kintamuosius. Nagrinėjant tik pačius procesus, gaunami nau procesoriaus nepriklausomi sprendimai.

s_1, s_2 – sakiniai

s1,s2 – procesai vyksta nuosekliai

s1 and s2 – lygiagrečiai

pvz. $(a+b)*(c+d)-(e/f)$

begin

$t1 := a+b$ and $t2 := c+d$;

$t4 := t1*t2$

end

and

$t3 := e/f$; $t5 := t4-t3$;

Transliatorius turėtų išskirti lygiagrečius veiksmus ir sugeneruoti aukščiau užrašytą programą.

Jei procesas p įvykdo komandą FORK W (išsišakojimas), tai iššakojimas proceso q vykdymas nuo žymės W.

Procesų aplinkybių komanda JOIN T,W:

T:=T-1;

IF T=0 THEN GOTO W; nepertraukiami veiksmai

Pvz:

N:=2;

FORK P3;

M:=2;

FORK P2; /*dirba 3 procesai, pirmas tas kuris viską inicializavo*/

T1:=A+B; JOIN M,P4; QUIT;

P2: T2:=C+D; JOIN M,P4; QUIT;

P4: T4:= T1*T2; JOIN N,P5; QUIT;

P3: T3:= E/F; JOIN N,P5; QUIT;

P5: T5:= T4-T3;

6. Kritinė sekcija.

Tarkime turime du procesus p1 ir p2, kurie atlieka tą patį veiksmą $x:=x+1$ (x-bendras kintamasis). jie asinchroniškai didina x reikšmę vienetu. p1 vykdo procesorių su registru r1, o p2 – c2 su r2. $t_0 = v$

t_0 -----> t_n laiko ašis

a) p1: $r1:=x$; $r1:=r1+1$; $x:=r1$;...

p2: ... $r2:=x$; $r2:=r2+1$; $x:=r2$;... [$x=v+1$]

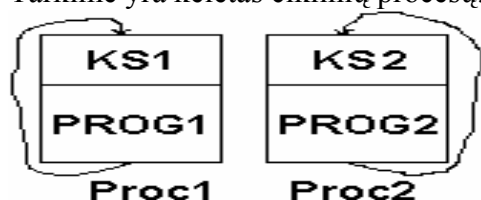
b) p1: $r1:=x$; $r1:=r1+1$; $x:=r1$;...

p2: ... $r2:=x$; $r2:=r2+1$; $x:=r2$;... [$x=v+2$]

Gavome: a) $x=v+1$ ir b) $x=v+2$, o taip būti negali, tai dviejų procesų problema. Ir pirmu atveju gali būti panaši situacija, kaip antru, dėl pertraukimų.

Programos dalis, dirbanti su bendrais procesų resursais, vadinama kritine sekcija. Negalima leisti kad du procesai vienu metu įeitų į kritinę sekciją. Todėl reikia užtikrinti kad kritinėje sekcijoje tuo pačiu metu būtų tik vienas procesas. Geras būdas kritinei sekcijai tvarkyti – semaforų naudojimas.

Tarkime yra keletas ciklinių procesų:



Du lygiagrečiai dirbantys procesai Proc1 ir Proc2:
Begin

Proc1: begin L1: KS1; PROG1; GOTO L1; end;
and
Proc2: begin L2: KS2; PROG2; GOTO L2; end;
and
ProcN: begin LN: KSN; PROGN; GOTO LN; end;
End;

7. Kritinės sekcijos apsauga.

BOOLEAN PROCEDURE PP(x);
 BOOLEAN x;
 BEGIN
 PP:=x;
 X:= true;
 END

Tegul turime dvejetaini semafora S, tada P(S) ekvivalenti L: IF PP(x) THEN GOTO L;
 Kai S=0, tai x=true, kai S=1, tai x=false; S>0 – P(S) turetu neissaukti laukimo.
 (Kai S=1 => x=false => PP(x) netenkina salygu; Kai s=0 => x=true =>PP(x) tenkina sal.,laukimas, kol x nepasidarys false)

V(x) ekvivalenti x:=false;
 KS apsauga, naudojant auksciau aprasyta mechanizma, galetu atrodyti taip:
 L: IF PP(x) THEN GOTO L;
 KS;
 x:= FALSE;

8. Dekerio algoritmas.

Procesas atžymi savo norą įeiti į KS loginiu kintamuoju Ci=false. Išėjus iš kritinės sekcijos Ci=true. Įeiti į KS procesas gali tik tada, kai kitas procesas nėra KS'je arba nėra pareiškęs noro ją vykdyti. Sveikas kintamasis EILE naudojamas tada, kai du procesai susiduria KS'je (pvs.: noras vykdyti KS, įėjimas į KS). Procesas, laukiantis, kol kitas procesas baigs vykdyti KS, kai eilė vykdyti KS priklauso kitam procesui.

BEGIN
 INTEGER EILE;
 BOOLEAN C1, C2;
 C1:=C2:=true; EILE:=1;
 P1: BEGIN
 A1: C1:=false; //(*)
 L1: IF not C2 THEN
 BEGIN IF EILE=1 THEN GOTO L1;
 C1:=true;
 B1: IF EILE =2 THEN GOTO B1;
 GOTO A1;
 END;
 KS1;
 EILE:=2; C1:=true;

```

PROG1:
GOTO A1;
END
AND
P2: BEGIN
A2: C2:=false;
L2: IF not C1 THEN
BEGIN
IF EILE=2 THEN GOTO L2;
C2:=true;
B2: IF EILE=1 THEN GOTO B2;
GOTO A2;
END;
KS2;
EILE:=1;
C2:=true;
PROG2;
GOTO A2
END
END;

```

*) procesas pareiškia norą vykdyti KS.

v) tai antrasis procesas atsisakys noro vykdyti KS.

Toks sprendimas persudėtingas, kad juo remiantis toliau organizuoti darbą. Netinka, nes nėra tinkamų primitivų.

9.Semaforai.

Semaforas S tai sveikas neneigiamas skaičius, su kuriuo atliekamos operacijos $P(S)$ ir $V(S)$, kur P ir V nauji primitivai. Operacijos pasižymi savybėmis:

1) $P(S)$, $V(S)$ – nedalomos operacijos, t.y. jų valdymo negalima pertraukti ir jų vykdymo metu negalima kreiptis į semaforą S ;

2) $V(S)$: $S:=S+1$; (didinama semaforo reikšmė)

3) $P(S)$: $S:=S-1$; (sumažinama jei $S>0$)

4) Jei $S=0$, tai procesas P , kuris vykdo operaciją $P(S)$, laukia, kol sumažinimas vienetu bus galimas. Šiuo atveju $P(S)$ yra pertraukiamas

5) Jei keletas procesų vienu metu iškviečia $V(S)$ ir/ar $P(S)$ su vienu semaforu, tai užklauskimai vykdomi nuosekliai, kokia nors iš anksto nežinoma tvarka.

6) Jei keletas procesų laukia operacijos $P(S)$ įvykdymo, S – ta pats, tai reikšmei tapus teigiamai (kai kažkuris procesas įvykdė operaciją $V(S)$), kažkuris iš laukiančių procesų bus pradėtas vykdyti.

Pagal prasmę operacija P atitinka perėjimo išškvietimą, o V – kito proceso aktyvaciją.

Tegul M – kritinę sekciją apsaugantis semaforas, n – procesų skaičius.

```
BEGIN SEMAPFORE M;
```

```
M:=1 //pradinė reikšmė
```

```
P1: BEGIN...END
```

```
and
```



```
...  
P_i: BEGIN L_i: P(M); KS_i; V(M); PROG_i; GOTO L_i; END
```

```
...  
and  
P_n: BEGIN...END  
END;
```

Jei semaforas įgyja tik dvi reikšmes 0,1, tai jis vadinamas dvejetainiu, jei bet kokias, tai bendriniu.

Pvz1. Semaforus galima naudoti procesų sinchronizacijai. Turime du procesus, norime, kad antras pradėtų vykdyti savo programą tuomet, kai pirmas pasiųs jam atitinkamą signalą.

```
BEGIN SEMAPHORE S;  
S:=0;  
P1: BEGIN
```

```
...  
P(S); // tai signalo iš proceso laukimas
```

```
...  
END  
and  
P2: BEGIN
```

```
...  
V(S); // siunčiamas signalas procesui P1
```

```
...  
END  
END;
```

Jei pirma bus vykdomas procesas P2, tai P1 neįeis į laukimo būseną.

Skaičiavimo sistemose procesai charakterizuojami naudojamų ir atlaisvinamų resursų tipais.

Pvz2. Procesas gamintojas sukuria informaciją ir įrašo į buferį. Lygiagrečiai dirba proc. Naudotojas, kuris paima informaciją iš buferio ir ją panaudoja (apdoroja).

Tegul buferio atmintis susideda iš N buferių.

Semaforas T – tuščių buferių skaičius.

Semaforas U – užimtų buferių skaičius.

B – semaforas, saugantis kritinę sekciją, atitinkančią veiksmus su buferio sekcijomis.

```
BEGIN SEMAPHORE T,U,B;
```

```
T:=N; U:=0; B:=1; // nes kritinė sekcija nevykdoma, kai vykdoma – B:=1
```

```
GAM: BEGIN LG: įrašo gaminimas;
```

```
P(T); P(B); užrašimas į buferį; V(B);
```

```
V(U); GOTO LG;
```

```
END
```

```
And
```

```
NAUD: BEGIN LN: P(U);
```

```
P(B); paėmimas iš buferio; V(B);
```

```
V(T); įrašo apdorojimas;
```

```
GOTO LN;
```

```
END
```

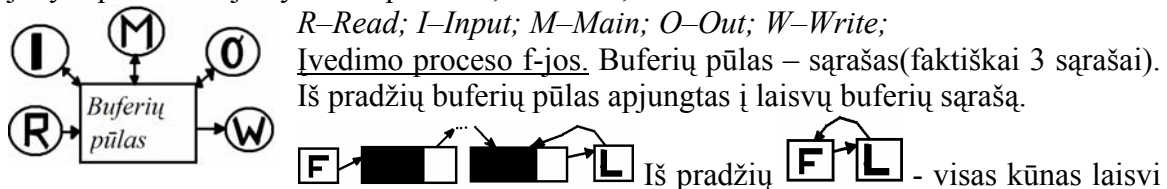
END;

10. Procesų „gamintojas“ ir „naudotojas“ sąveika.

Procesas gamintojas sukuria informaciją ir patalpina ją į buferį, o lygiagrečiai veikiantis kitas procesas naudotojas paima informaciją iš buferio ir apdoroja. Naudojami tam du semaforai: T – tuščių buferių semaforas, U – užimtų buferių semaforas. Kadangi buferis bendras resursas abiem procesams, tai jis yra kritinė sekcija B, sauganti nuo kolizijų.

11. Įvedimo-išvedimo spulerio bendra charakteristika.

Spool'ėris – OS dalis atliekanti I/O virtualizaciją, kuomet yra sukaumpiama įvedama informacija, ji apdorojama ir išvedama kaip rezultatas. Spool'ėris 5 procesų visuma. Visi jie yra procesoriuje vykdomi procesai, bet Read, Write..



Iš pradžių - visas kūnas laisvi buferiai. Ir įvedimo buferių sąrašas, ir išvedimo buferių sąrašas. Adorojimo proceso užduotis paruošti informaciją išvedimui.

Veiksmų seka yra tokia: 1. Įvedimo procesas paima buferį iš laisvų buferių sarašo 2. Paleidžia jį skaitymui 3. Užpildytą buferį įjungia į įvedimo buferių sąrašą. 1) Pagrindinis apdorojimo procesas *MAIN* ima buferį iš įvedimo buferio sąrašo 2) Apdoroja informaciją 3) Ima buferį iš tuščių buferių sąrašo, jį užpildo, išveda informaciją. 4) Buferį įjungia į išvedimo buferių sąrašą.

Įvedimo procesas *I* gali vykti tik tada, kai yra laisvų buferių. *M* gali vykti, kai yra įvedimo sąrašo elementai ir laisvi buferiai. Jei *I* ima paskutinį laisvą buferį, tai *M* užsiblokuoja, nes jau nėra laisvų buferių. Darbui su buferiais reikia apsirašyti tokius parametrus: laisvų buferių skaičių; įvedimo/išvedimo buferių skaičių; KS apsaugos semaforą; įvedimo/išvedimo buferių KS apsaugos semaforus.

12. Įvedimo-išvedimo SPOOLER'io pagrindinis procesas.

Buferių pūlas – sąrašas (faktiškai 3 sąrašai). Iš pradžių buferių pūlas apjungtas į laisvų buferių sąrašą.

- įvedimo buferių sąrašas; - išvedimo buferių sąrašas.

Apdorojimo proceso užduotis – paruošti informaciją išvedimui. Veiksmų seka yra tokia:

1. įvedimo procesas paima buferį iš laisvų buferių sąrašo;
2. paleidžia jį skaitymui;
3. užpildytą buferį įjungia į įvedimo buferių sąrašą.

1. Pagrindinis apdorojimo procesas *Main* ima buferį iš įvedimo buferių sąrašo; 2. Apdoroja informaciją; 3. Ima buferį iš tuščių buferių sąrašo. Jį užpildo išvedama informacija; 4. Buferį įjungia į išvedimo buferių sąrašą.

Įvedimo procesas I gali vykti tik tada, kai yra tuščių buferių. Atitinkamai H gali vykti, kai yra įvedimo sąraše elementai ir laisvi buferiai. Jei I ima paskutinį laisvą buferį, tai H užsiblokuoja, nes jam nėra laisvų buferių.

nl – laisvų buferių skaičius; nin – įvedimo buferių skaičius; nout – išvedimo buferių skaičius; ml – KS apsaugos semaforas; min – įvedimo buferių KS apsaugos semaforas; mout – išvedimo buferių KS apsaugos semaforas.

Pagrindinio proceso H programa:

M: BEGIN LH:

P(nin); //H turi imti įved. buf. Jei tokio nėra, tai H blokuojasi.

P(min); // jei kitas procesas vykdo įvedimą, tai H blokuojasi.

Paimti pirmą buf. iš įvedimo buf. sąrašo;

v(min); // nuimama įvedimo KS apsauga;

Apdoroti buferio turinį;

P(nl);

P(ml);

Paimti pirmą buf. iš laisvų buf. sąrašo;

v(ml);

Uždaryti paimtą buf. išvedama info;

P(mout); // išved. buf. KS apsauga

Ijungti buf. į išved. buf. sąrašo galą; // imama iš sąrašo pradžios, bet rašoma į galą

v(mout);

P(ml); // buvo paimtas įved. buf. Jį reikia atlaisvinti. Tai darbas su KS

Ijungti buferį į laisvų buf. sąr. galą;

v(ml);

v(nl);

GOTO LH;

END;

Atliekant įvedimo veiksmą, darbas turi būti sinchronizuojamas su įvedimo įrenginiu. Įvedimo įrenginio darbo pradžios ir pabaigos situaciją (realiai – pertraukimo situacija) modeliuosime semaforais. SR – skaitymo įrenginio startas; FR – skait. įreng. Finišas. Procesas R vykdo P(SR), o I – v(SR). Jei SR = 0, tai v(SR) = 1 ir procesas R galės baigti darbą. I blokuojasi nuo P(FR), o procesą R paleidžia v(FR). I ir R galima sinchronizuoti bendram darbui. I turi aprūpinti skait. įrenginį tuščiais buferiais, inicijuoti R ir prijungti į pūlą užpildytus per įvedimą buferius, kai R baigia darbą.

13. Įvedimo/išvedimo SPOOLER'io įvedimo ir skaitymo procesas.

Atliekant įvedimo veiksmą, darbas turi būti sinchroniuojamas su įvedimo įrenginiu. Įvedimo įrenginio darbo pradžios ir pabaigos situacija (realiai pertraukimo situacija) modeliuosime semaforais.

SR – skaitymo įrenginio startas

FR – skaitymo įrenginio finišas

Procesas R vykdo P(SR), o I – V(SR). Jei SR=0, tai V(SR)=1 ir procesas R galės baigti darbą. I blokuojasi nuo P(FR), o procesą R paleidžia V(FR).

I ir R galima sinchronizuoti benfram darbui. I turi aprūpinti skait.įrenginį tuščiais buferiais, inicijuoti R ir prijungti į pūtą užpildytus per įvedimą buferius, kai R baigia darbą.

Ivedimo proceso valdymas

```
I: BEGIN αI: P(nl);  
          P(ml);  
          IF liko paskutinis laisvas buferis THEN  
            BEGIN V(nl); V(ml); GOTO αI END  
          /*paimti buf. Iš laisvų buf.*/  
          V(ml);  
          V(SR);  
          P(FR);  
          P(min);  
          Prijungti įvedimo buf. prie įvedimo buf.  
          V(min);  
          V(nin);  
          GOTO αI  
  
END;
```

Skaitimo proceso valdymas

```
R: BEGIN αR: P(SR);  
          Perskaityti į nurodytą buf.;  
          V(FR);  
          GOTO αR  
  
END;
```

14. Dvejetainių ir bendrų semaforų ryšys.

Semaforinių primityvų realizacijai, reikia bendruosius semaforus išreikšti dvejetainiais. Jei semaforas gali įgyti tik dvi reikšmes – jis dvejetainis. Bet kuris bendras semaforas gali būti išreikštas dvejetainiu semaforu. Jei S – bendrasis semaforas, tai jį galima pakeisti kintamuoju NS ir dviem dvejetainiais semaforais M, D. M – kritinę sekciją apsaugantis semaforas.

$P(S) \sim P(M);$

$NS = NS - 1;$

If NS <= -1 Then Begin V(M); P(D) End

Else V(M);

Pradiniai M:=1; D:=0;

P(S) atvejai: a) S>0 – nuimama KS apsauga ir neiššaukiamas laukimas; b) S=0 – turi įvykti perėjimas į laukimą, tada bus pasiekiamas procesas V(S).

NS<0 – parodo laukiančių procesų skaičių.

$V(S) \sim P(M);$

$NS = NS + 1;$

If NS <= 0 Then V(D); {yra laukiančių procesų, kurie užsikodavę semaforu D}

V(M);

15. Operacijų su semaforais realizacija.

Reikia kad komp. architektūra leistų patikrinti žodžio turį ir pakeisti jo reikšmę.

BOOLEAN PROCEDURE PP(x);

BOOLEAN x;

BEGIN

PP:=x;

X:= true;

END

S – dvejetainis semaforas

P(S); Uždrausti pertraukinus

L: if PP(x) then goto L;

S:=S-1;

If S<=1 then

Begin (užblokuoti iššaukiantį procesą)

Paimti proc. iš sąrašo A;

X:=false;

Perduoti proc. iš A; leisti pertrauk.;

End

ELSE Begin x:=false; leisti pertr.;

End

V(S); Uždrausti pertr.;

L: if PP(x) then goto L;

S:=S+1;

If S<=0 then

Begin

Paimti proc. iš sąrašo B ir perkelti į A;

If proc. laisvas then vykdyti proc. iš A;

End

X:=false;

Lesti pertr.

16. Procesų ir resursų sąvoka.

Procesas – tai vykdoma programa, kartu su esamomis registru reikšmėmis ir savo kintamaisiais. Kiekvienas procesas turi savo virtualų procesorių. Nors skirtumas tarp programos ir proceso nėra didelis, bet jis svarbus. Procesas – tai kokioje nors veiklumo stadijoje esanti programa. Tuo tarpu programa – tai tik tam tikras baitų rinkinys. Veiklumo stadiją apibūdina proceso aprašas – deskriptorius. Apraše ir yra laikomi visi procesui reikalingi parametrai; tokie kaip virtualaus procesoriaus registru reikšmės, ar jam reikalingi kintamieji. Paprastai procesus galima suskirstyti į vartotojiškus ir sisteminius. Sisteminių procesų paskirtis – aptarnauti vartotojiškus. Tuo tarpu vartotojiško proceso paskirtis yra vykdyti vartotojo programą. Resursas yra tai, dėl ko varžosi procesai. Dėl resursų trūkumo procesai blokuojasi, gavę reikiamą resursą, procesai tampa pasiruošusiais. Resursus galima skirstyti į: 1. Statinius resursus. Kuriami sistemos kurimo metu. Tai mašinos resursai, tokie kaip procesorius, atmintis ar kiti resursai, kurie sistemos veikimo metu nėra naikinami. Šie resursai gali

buti laisvi, kai ne vienas procesas ju nenaudoja, arba ne, kada juos naudoja vienas ar keli, jei tą resursą galima skaldyti, procesai. 2. Dinaminiai resursai. Kuriami ir naikinami sistemos darbo metu. Šie resursai naudojami kaip pranešimai. Kartu su jais gali ateiti naudinga informacija. Kartais šio tipo resursas pats yra pranešimas. Pavyzdžiui, esantis laisvas kanalo resursas žymi, kad bet kuris procesas gali naudotis kanalu. Jei jo nėra, procesas priverstas laukti, kol šis resursas taps prieinamu (bus atlaisvintas).

17. Proceso deskriptorius(PD).

PD – (proceso) veiklumo stadiją apibūdinantis proceso aprašas. Apraše ir yra laikomi visi procesui reikalingi parametrai: virtualus procesorius, registrų reikšmės ir jam reikalingi kintamieji. Procesų aprašai dinaminiai objektai – jie gali būti sukurti/sunaikinti sistemos veikimu metu. Realiai procesą, kaip ir resursą OS-je atstovauja D. PD – tai tam tikra struktūra (ne masyvas) – jei kalbame apie visų P'ų D'us, tai turime struktūrų masyvą, kur i – proceso VV – nurodytų struktūros numerį masyve. PD – susideda iš komponentių, kurioms priskiriame vardus:

- 1) $Id[i]$ – proceso išorinis vardas, reikalingas statiniams ryšiams tarp procesų nurotyti.
- 2) Mašina – čia turime omeny procesą vykdančio procesoriaus apibūdinimą.
 - 2.1) $CPU[i]$ – apibūdina centrinio procesoriaus būseną vykdančiam procesą. Kai proceso vykdymas nutraukiamas, proceso būsena išsaugoma.
 - 2.2) $P[i]$ – identifikuoja procesorių ir i -ąjį procesą (mūsų nagrinėtas OS modelis galejo turėti n procesorių).
 - 2.3) $OA[i]$ – proceso turimų resursų aprašas. Apibūdina resursą – operatyvią atmintį, kuris apibūdinamas konkrečiai sąraše. D – fiksuota struktūra, jame yra nuoroda į sąrašą.
 - 2.4) $R[i]$ – i -jo proceso turimi resursai – informacija, kokius resursus yra gavęs procesas. Tai nuoroda į sąrašą, kuriame yra išvardinta resursai.
 - 2.5) $SR[i]$ – tai resurso kūrėjas. Jis atsakingas už sukurto resurso priežiūrą sistemoje.

18. Resurso deskriptorius.

Resurso deskriptorius (Resurso valdymo blokas) yra fiksuoto formato duomenų struktūra, sauganti informaciją apie resurso einamąjį stovį. Remiantis informacija resurso deskriptoriuje nurodomas jo užimtumo laipsnis, laisvas kiekis, nuoroda į pačius resurso elementus ir kt. Šia informacija naudojasi duotojo resurso paskirstytojas. Resurso inicializavimas reiškia deskriptoriaus sukūrimą. Darbas su deskriptoriais galimas tik per specialias operacijas- OS branduolio primityvus.

19. Primityvas „kurti procesą“.

Norint sukurti procesą reikia kreiptis į OSBP „kurti procesą“, faktiniais parametrais nurodant tokiais kuriama proceso komponentes:

- N – išorinis vardas
- S0 – kurimo proceso procesoriaus pradinė būsena;
- M0 – OA pradinė būsena (kiek išskirta OA resursu);
- R0 – kiti išskiriami resursai;
- K0 – proceso prioritetas

IV naudojamas ryšiams tarp procesų nurodyti
 PROCEDURE KURTIP(n,s0,M0,R0,k0);
 BEGIN
 I:=NVV;//reikia nustatyti ir gauti proceso VV.NVV gražina naują numerį
 Id[i]:=n;//Id proceso IV
 CPU[i]:=s0;//taip užrašoma procesoriaus būsena deskriptoriuje
 OA[i]:=M0;//procesoriaus deskriptoriuje turimas OA kiekis
 R[i]:=R0;//kitų turimų proceso resursų komponente(nuroda į sąrašą)
 PR[i]:=k0;//prioritetu laukas
 ST[i]:=READY; //laikysime, kad procesas sukuriamas su statusu(pvz. pasiruošęs)
 SD[i]:=PPS;//kadangi kiekvienas procesas turi priklausyti bent vienam sarašui, tai priskiriame jį PPSui
 T[i]:=*;//duotu metu dirbantis procesas bus žymimas “*”. Tai einamojo proceso VV
 S[i]:=Λ;//procesas turi nuoroda į sūnų sąrašą iš pradžių jis tuščias
 Įjungti(s[*],i);//operuojame sąrašais suantraštemis, o antraštes – tai programos, dirbančios su sąrašais. Dabar dirbantis(einamasis) procesas įgijo sūnų. Reikia papildyti jo sūnų sąrašą.
 Įjungti(PPS,i);//naują procesą reikia įtraukti į pasiruošusių procesų sąrašą.
 END;
 Primityvas “kurti procesą” informaciją apie kuriamą procesą suregistruoja į deskriptorių. Čia jokia informacija nekuriama.

20. Primityvas „naikinti procesą“.

OSBP „Naikinti procesą“. Procesas gali sunaikinti bet kurį savo palikuonį, bet negali sunaikinti savęs. Tada jis nusiunčia pranešimą savo tėvui, kuris jį ir sunaikina.

Procesas Main_Proc sukuria Job_Governor, kai yra „Užduoties išorinėje atmintyje“ resursas Job_Governor negali savęs sunaikinti. Tada kuriamas fiktyvus resursas ir Job_Governor užsiblokuoja. Tada jį galima naikinti.

Ar naikinti vieną procesą ar visą pomeđį? Jei sunaikinsime vieną procesą, tai sistemoje bus nevaldomų procesų (bus chaosas). Reikia naikinti visą pomeđį. Ar naikinti visus resursus? Juk yra ir pakartotino naudojimo resursai. Juos reikia atlaisvinti.

Parametrai – naikinimo proceso IV.

PROCEDURE NAIKINTIP(n);

BEGIN

L:=false;¹

i:=VV(n);

P:=T[i];

Pašalinti(S[p], i);

NUTRAUKTI(i);²

IF L = ? THEN PLANUOTOJAS;

END;

Paaiškinimai:

1. jei L = true, tai iškviečiamas planuotojas; 2. nutraukti i-tąjį procesą. Procedūrai perduodamas proceso VV.

PROCEDURE NUTRAUKTI(i);

```

BEGIN
IF ST[i] = RUN THEN
BEGIN
STOP(i);
L:=true;
END;
Pašalinti(SD[i], i);1
FOR ALL S ∈ S[i] DO NUTRAUKTI(s);2
FOR ALL r ∈ OA[i] VR[i] DO3
IF PNR THEN Įjungti(PA[r], Pašalinti(OA[i] VR[i]));
FOR ALL r ∈ SR[i] DO NDR(r);4
NPD(i);5
END;

```

Paaiškinimai:

1. kadangi procesas visada yra kažkokiam sąrašui, tai reikia jį iš ten pašalinti. SD saugo nuorodą į sąrašą, iš kurio reikia pašalinti, i – VV; 2. reikia nutraukti i – tojo proceso vykdymą; 3. r – resursai; atlaisviname pakartotinio naudojimo resursus; 4. liko sunaikinti proceso sukurtų resursų deskriptorius; 5. naikiname proceso deskriptorių.

Prioritetas atitinka proceso padėtį pasiruošusių procesų sąrašui kiek prioritetų, tiek sąrašų.

21. Primityvas „Stabdyti procesą“.

OSBP. „Stabdyti procesą“ Galimas dvigumas šios operacijos traktavimas, nes procesas yra tam tikro medžio pomedžio šaknis. Kyla klausimas: ar stabdyti vieną procesą, ar visus to pomedžio procesus? Tarkime, jog stabdomas vienas procesas, o likę sūninei procesai tęsia darbą. Parametrais nurodome: n – išorinis vardas, a – atsakymų srities adresas į kurį gražinama informacija apie stabdomą deskriptoriaus būseną(jo kopiją).

Procedure OSBP(n,a); Begin i:=vv(n);¹⁾ s:=st[i];²⁾ if s=RUN then STOP(i);³⁾ a:=copydest[i];⁴⁾ if⁵⁾ s=BLOCK or BLOCKS then ST[i]:=BLOCKS else ST[i]=READY; if s=RUN then PLANUOTOJAS;⁶⁾ End

1) Pagal IV nustatomas proceso VV 2) Statuso reikšmė 3) Stabdomas procesas gali būti vykdomas, pasiruošęs, blokuotas. Pirma, atemame procesorių STOP[i] pertraukia procesorių, kuris vykdo i-ąjį procesą. Tai procesorius P[i]. Reikia įsiminti pertraukio procesoriaus būseną į CPU[i] ir pasakyti, kad procesorius vykds i-ąjį procesą yra atsilaisvinęs PROC[P[i]]:=1 4) Procedūra padaranti deskriptoriaus kopiją 5) Koreguojamas i-ojo proceso statusas 6) Jei buvo pristabdytas vykdomas procesas, tai reiškia iškviesti planuotoją, nes kiti procesai laukia procesoriaus. Planuotojo vykdymui naujas procesas nesukuriamas. Svarbu, kad iki planavimo veiksmo viskas jau būtų padaryta, nes planuotojo darbo pasekoje, procesorius atimamas iš proceso, kuriame jis pats yra vykdomas.

22. Primityvas „aktyvuoti procesą“.

OSBP „Aktyvuoti procesą“. Tai simetrinės OSBP. Nuima pristabdymo būseną. Galbūt iškviečia planuotoją, jei būseną yra READY. Parametras n – IV.

PROCEDURE AKTYVUOTI(n);


```

BEGIN
i:=VV(n);1
ST[i]:=IF ST[i]=READY THEN REDY ELSE2 BLOCK;
IF ST[i]=READY THEN PLANUOTOJAS;
END;

```

Paiškinimai:

1. nustatomas VV pagal IV; 2. reiškia buvo BLOCKS.

23. Primityvas „keisti proceso prioritetą“.

Prioritetas atitinka proceso padėtį pasiruošusių procesų sąraše. Kiek prioritetų, tiek sąrašų.

OSBP „Keisti proceso prioritetą“. Kalbame apie prioritetą procesoriaus resursų atžvilgiu. Proceso įterpimas į sąrašą vyksta atsižvelgiant į proceso prioritetą, todėl proceso prioriteto pakeitimas vyksta taip: pašalinamas iš sąrašo ir po to įterpiamas pagal naują prioritetą. Parametrai n-IV; i – prioritetas.

```

PROCEDURE KEISTIPP(n,k);
BEGIN
    I:=VV(n);
    M:=PR[i];1
    Pašalinti(SD[i],i);
    PR[i]:=k;2
    Įjungti(SD[i],i);
    If M<k and ST[i]=READY THEN PLANUOTOJAS
END;

```

1. įsimenamas senas prioritetas;
2. priskiriamas naujas prioriteyas;

24. Primityvas „kurti resursą“.

Resursus kuria tik procesas. Resurso kūrimo metu perduodami kaip parametrai: resurso išorinis vardas, pakartotinio naudijo požymis, nuoroda į resurso prieinamumo aprašymą, nuoroda į resurso laukiantį procesą, nuoroda į paskirstytojo programą. Resursas kūrimo metu yra: pridodamas prie bendro resursų sąrašo, prie pakartotinio naudojimo resursų sąrašo, jam priskiriamas unikalus vidinis vardas, sukuriamas laukiančių procesų sąrašas ir pan.:

Procedure KURTIR (RS, PN, PA_o, LPS_o, PASK_o);

Begin

r:=NRVV; {naujas resurso vidinis vardas}

Rid[r]:=RS; {išorinis resurso vardas, resursas prijungiamas prie bendro resursų sąrašo}

PNR[r]:=PN; {loginis požymis, ar pakartotinio naudojimo}

k[r]:=; {resurso kūrėjo tėvo vidinis vardas, duotu metu vykstantis procesas, kuriame ir panaudojamas šis primityvas}*

PA[r]:=PA_o; {nuoroda į resurso prieinamumo aprašymą}

LPS[r]:=LPS_o; {šio resurso laukiančių procesų sąrašas}

PASK[r]:=PASK_o; {nuoroda į resurso paskirstytojo programą}

Irašyti (SR[], r); {i šiuo metu vykdomo proceso sukurtų resursų sąrašą įtraukiamas ir šis resursas}*
End;

25. Primityvas „naikinti resursą“.

Sunaikinti resursą gali jo tėvas arba pirmtakas.

PROCEDURE NAIKINTIR(RS);

Begin

r:=RVV(RS);

R:=Pasalinti(LPS[r]);

While $R \neq \Omega$ do

Begin

ST[R.P]:=IF ST[R.P]=BLOCK then READ

else READS;

Irašyti (PPS,R.P);

SD[R.P]:=PPS;

R.A:='PRAN';

R:=Pasalinti(LPS[r]);

End

NRD(r); //Naikinti resurso deskriptorių

Planuotojas;

End

26. Primityvas „prašyti resurso“.

OSBP „Prašyti resurso“. Procesas, kuriam reikia resurso, išskviečia šį primityvą, nurodydamas VV ir adresą. Toks procesas pereina į blokavimosi būseną. Blokavimasis įvyksta tik prašant resurso. Procesas įjungiamas į laukiančių to resurso procesų sąrašą. Parametrai: RS – resurso VV; D – kokios resurso dalies prašoma; A – atsakymo srities adresas, į kur pranešti.

PROCEDURE PRASYTIR(RS, D, A);

BEGIN

R := RVV(RS); //(1)

IJUNGTI(LPS[r], (*, D, A)); //(2)

PASK(r, K, L); //(3)

B := true;

FOR J :=1 STEP 1 UNTIL K DO

IF L[J] \neq * THEN //(4)

BEGIN

I:=L[J];

IJUNGTI(PPS, i);

SD[i]:=PPS;

SD[i]:=PPS;

ST[i]:= IF ST[i]=BLOCK THEN READY

ELSE READYS; // (5)

```

END
ELSE B:=false; //(6)
IF B THEN
BEGIN
  ST[*]:=BLOCK;
  SD[*]:=LPS[r];
  PROC[P[i]]:=1; //(7)
  PASALINTI(PPS, *)
END
PLANUOTOJAS
END

```

Paaiškinimai:

- 1) nustatomas resurso VV pagal IV;
- 2) procesas įjungiamas į laujančių šio resurso procesų sąrašą, * - šiuo metu vykdomas procesas;
- 3) resurso paskirstytojo programa. K – kiek procesų aptarnauja, L – aptarnautų procesų VV masyvas;
- 4) ar tai šiuo metu nedirbantis procesas?
- 5) reiškia buvo BLOCKS;
- 6) reiškia tai yra duotu metu dirbantis procesas;
- 7) šį procesą vykdžiusį procesorių paskelbiame laisvu.

27. Primityvas „atlaisvinti resursą“.

OSBP „Atlaisvinti resursą“. Tai atitinka situaciją, kai procesas gauna pakartotino naudojimo resursą ir kai jo jam nereikia, jis jį atlaisvina ir įjungia į sąrašą laisvųjų redursų. Kaikurie resursai sujuriami proceso darbo metu. Parametrai: RS – resurso IV, D – OA atlaisvinamos dalies aprašymas.

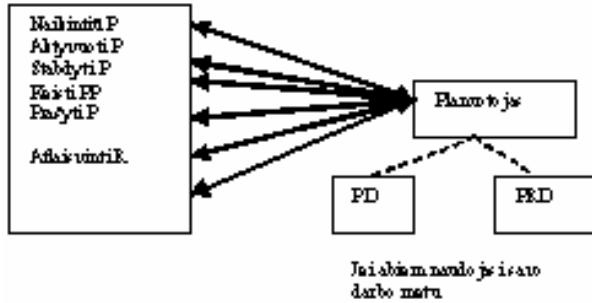
```

PROCEDURE ATLAISVINTIR(RS,D);
BEGIN
  r:=RVV(RS);
  Ijungti(PA[r],D);//
  PASK(r,k,L);
  IF k>0 THEN FOR J:= 1 STEP 1 UNTIL k DO
  BEGIN
    i:=L(J);
    Ijugti(PPS,i);
    SD[i]:=PPS;
    ST[i]:= IF ST[i]= BLOCKS THEN READYS
              ELSE READY
  END;
  IF k<>0 THEN PLANUOTOJAS;
END;

```

28. Procesų planuotojas.

Planuotojas užtikrina, kad visi PP būtų vykdomi maksimaliu prioritetu (Jei prioritetai vienodi, tai vykdomas tas kuris sąraše pirmesnis).



Planuotojo veikimo schema: (Planuotojas išskviečiamas iš branduolio primityvų)

Planuotojo darbas 3 etapais: 1) Surasti pasirenkamą procesą su aukščiausiu prioritetu. 2) Surasti neaktyvų procesorių ir jį išskirti. (skirti pasiruošusiam procesui) 3) Jei procesorių nėra,

peržiūrėti vykdomus procesus, ir, jei jų prioritetai mažesni, atiduot procesorių pasiruošusiems (Perskirstymas)

29 Pasiruošusio proceso su aukščiausiu prioritetu nustatymas ir neaktyvaus procesoriaus radimas.

PROCEDURE Planuotojas;

BEGIN

p := PTR = N;

c := 1;

L: B := TRUE;

WHILE B AND PTR \neq 0 DO

// čia iš principo ir prasideda 29 klausimas

BEGIN

p = P[p];

IF p = PTR THEN

BEGIN // pereinama prie kito prioriteto

PTR := PTR - 1;

p := PTR;

END

ELSE B := ST[p] \neq READY;

END

// p saugo point. proc. su aukščiausiu prioritetu vidinį vardą.

WHILE c \leq 4p DO // 2 fazė

IF PROC[c] \neq Ω THEN c := c + 1;

ELSE BEGIN

PROC[c] := p;

P[p] := c;

ST[p] := RUN;

IF c \neq P[x] THEN Atstatyti būseną (c, PU[p]);

ELSE p * := p; // jam reikš atiduot procesorių

c := c + 1;

GOTO L;

END

30. Procesų planuotojo perskirstymo etapas.

// 3 fazė

PRTMIN := PRT;

FOR c := 1 STEP 1 UNTIL np DO

BEGIN

g := PROC[c]; // imama proceso vid. vardą

IF PR[g] < PRTMIN THEN

BEGIN

PRTMIN := PR[g];

cp := c;

END; // išsaugomas procesorius, kur vykdo proc. su mažesniu prior.

IF PRT != PRTMIN THEN // buvo rasta mažesnių prioritetų orocesų

g := PROC[cp];

ST[g] := READY;

P[p] := cp;

PROC[cp] := p;

ST[p] := RUN;

IF g = * THEN p* := p;

ELSE Perjungti (p, g, cp);

GO TO L;

END

ENDPROC := IF ST[*] != RUN THEN Perjungti (p*, *, p[*])

PROCEDURE Perjungti (p, g, c)

BEGIN

Pertraukti(c); // Jei p[*] != c, priešingu atv. nedaro nieko

Įsimint_būseną (c, CPU[g]);

IF g = * THEN ĮsimintiGA(GA, CPU[g]);

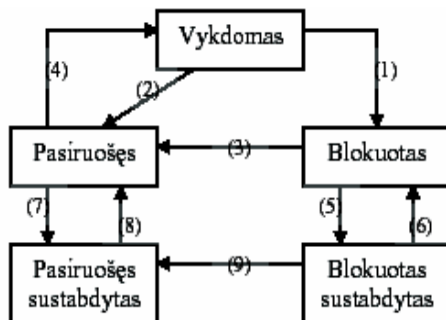
Atstatyti_būseną (c, CPU[p]);

END;

31. Procesų būsenų schema.

Procesorius gali gauti procesorių tik tada, kai jam netrūksta jokio resurso. Procesas gavęs procesorių tampa vykdomu. Procesas, esantis šioje busenoje, turi procesorių, kol sistemoje neįvyksta pertraukimas arba einamasis procesas nepaprašo kokio nors resurso (pavyzdžiui, prašydamas įvedimo iš klaviatūros).

Procesas blokuojasi priverstinai (nes jis vis tiek negali tęsti savo darbo be reikiamo resurso). Tačiau, jei procesas nereikalauja jokio resurso, iš jo gali būti atimamas procesorius, pavyzdžiui, vien tik dėl to, kad pernelyg ilgai dirbo. Tai visiškai skirtinga busena nei lokavimasis dėl resurso (neturimas omeny resursas - procesorius). Taigi, galime išskirti jau žinomas procesų būsenas: vykdomas – jau turi procesorių;



blokuotas – prašo resurso(bet ne procesoriaus); pasiruošęs – vienintelis trūkstamas resursas yra procesorius; sustabdytas – kito proceso sustabdytas procesas.

(1)vykdomas procesas blokuojasi jam prašant ir negavus resurso.(2)vykdomas procesas tampa pasiruošusiu atėmus iš jo procesorių dėl kokios nors priežasties (išskyrus resurso negavimą). (3)Blokuotas procesas tampa pasiruošusiu, kai yra suteikiamas reikalingas resursas.(4)pasiruošę procesai varžosi dėl procesoriaus. Gavęs procesorių procesas tampa vykdomu.(5)procesas gali tapti sustabdytu blokuotu, jei einamasis procesas jį sustabdo, kai jis jau ir taip yra blokuotas.(6) Procesas tampa blokuotu iš blokuoto sustabdyto, jei einamasis procesas nuima buseną sustabdytas.(7)Procesas gali tapti pasiruošusiu sustabdytu, jei einamasis procesas jį sustabdo, kai jis yra pasiruošęs.(8)Procesas tampa pasiruošusiu iš pasiruošusio sustabdyto, jei einamasis procesas nuima buseną sustabdytas.(9) Procesas tampa pasiruošusiu sustabdytu iš blokuoto sustabdyto, jei procesui yra suteikiamas jam reikalingas resursas.

32. Virtualios atminties sąvoka.

OA – tai ta, į kurią procesorius gali kreiptis tiesiogiai imant komandas ar duomenys programos vykdymo metu. Tokia schema turi daug nepatogumų, kai programoje nurodomi absoliutūs adresai.

Transliatoriai buvo perdaryti taip, kad gamintų objektinę programą, nesusietą su patalpinimo vieta, t.y. kilnojamus objektinius modelius (nustatant programos adresus pagal išskirtą atminties vietą). Nuo atminties skirstymo programos vykdymo metu pereita prie atminties skirstymo prieš programos vykdymą. Prieš vykdymą programas reikia susieti ir patalpinti į atmintį.

Kai visi darbai atliekami prieš programos vykdymą, kalbama apie statinį adresų nustatymą – statinį atminties skirstymą. Dinaminis atminties skirstymas – kai adresai nustatomi betarpiškai kreipiantis į atmintį. Statiškai nustatant adresus būtina prieš programos vykdymą žinoti išskirtos atminties vietą. Dinaminis – kai fizinis adresas nustatomas tiesiogiai prieš kreipimąsi į tą adresą.

Sudarant programas tenka abstrahuotis nuo atminties žodžių ir naudoti tam tikrus lokalius adresus, kurie vėliau koku būdu susiejami su fiziniiais adresais. Tokia lokalių adresų visuma – virtuali atmintis. Fizinių adresų visuma – reali atmintis. Virtuali atmintis su fizine gali būti susiejama statiškai arba dinamiškai.

33. Komandos vykdymo schema.

Schematiškai pavaizduosime komandų vykdymą, kuomet nėra dinaminio atminties skirstymo:

H[O:N] – atmintis;

K – komandų skaitliukas;

R – registras.

L: W:=H[K];

OK:=W op kodas; // ok – operacijos kodas

ADR:=W operando adr;

R:=K+1;

Add: IF OK=1 THEN R:=R+H[ADR];

ELSE

SR: IF OK=2 THEN H[ADR]:=R;

BR: IF OK=3 THEN K:=ADR;

.

.

.

GOTO L

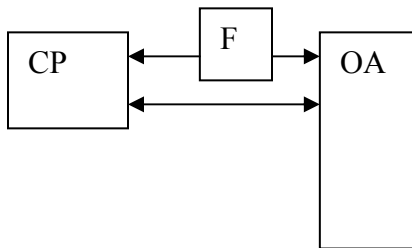
Čia K, ADR vadinami efektyviais adresais.

Jei yra dinaminė adresų nustatymo aparatūra, tai efektyvus adresai yra atvaizduojami į absoliučius(fizinius) adresus: $F(ea)=aa$.

$H[k] \sim H[F(k)]$

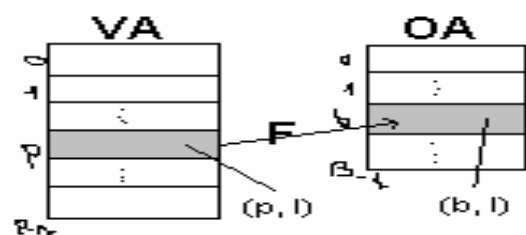
$H[ADR] \sim M[F(ADR)]$.

Į F galima žiūrėti kaip į aparatūrinį bloką, jungiantį procesorių su OA. Schematiškai:



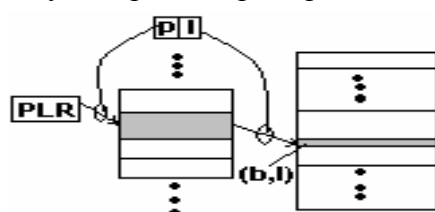
34. Puslapinė organizacija.

Puslapinė organizacija – tai konkretus vartotojo atminties (VA) organizavimo būdas. Operatyvi atmintis (OA) yra suskaidoma į vienodo ilgio ištisinius blokus $b_0b_1...b_{B-1}$. OA absoliutus adresas (AA) nurodomas kaip pora (b, l) , kur b – bloko numeris, l – žodžio numeris bloko b viduje. Atitinkamai VA adresinė erdvė suskaidoma į vienodo dydžio



ištisinius puslapius $p_0p_1...p_{P-1}$. VA adresas nustatomas pora (p, l) . Puslapio dydis lygus bloko dydžiui. Bendra suminė VA yra daug didesnė už OA. VA adresas lygus efektyviam adresui (EA), kurį reikia atvaizduoti į AA: $F(EA)=AA$, šiuo atveju $F(p, l)=(b, l)$.

Puslapinės organizacijos schema: a) VA turime $[p|l]$; b) aparaturoje turi būti numatytas [PLR] – puslapių lentelės registras(rodo aktyvaus proceso puslapių lentelę); c) puslapių lentelės saugomos atmintyje.



Puslapių lentelės registro dydis atitinka VA puslapių skaičių. Kiekvienam procesui sudaroma puslapių lentelė.

Vieno segmento VA atvaizdavimas: $F(p, l) = M[PLR+p]*2^k+l$, čia $M[PLR+p]$ – bloko numeris; 2^k – bloko dydis; l – poslinkis.

35. Polisegmentinė virtuali atmintis.

1) Turimas segmentų (toliau S) lentelės registras, rodantis į aktyvaus proceso segmentų lentelę (SL), o SL kiekvienas įrašas rodo į ištisinę srytį operatyvios atm.

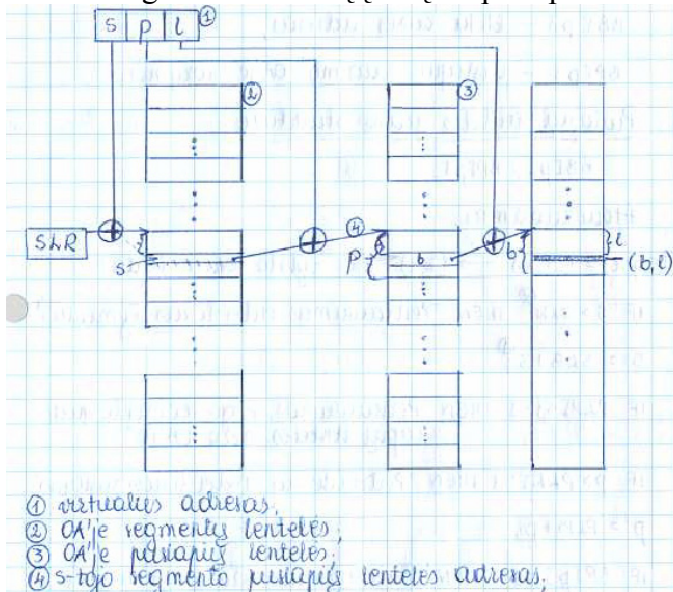
2) Puslapinė organizacija su segmentacija. SLR rodo į aktyvaus proceso SL. Kiekvienas S yra išreiškiamas puslapiu ir turi atitinkamą puslapių lentelę.

(s,w) yra išreiškiamas trejetu (s,p,l)

Kiekvienas segmentas suskaidomas puslapiais, tokio pat dydžio kaip bloko dydis.

SLR – Segmentų lentelės registras, saugo aktyvaus proceso segmentų puslapių lentelės adresą.

PSL – Saugo bloko numerį į kurį tas puslapis atvaizduojamas.



SLR: SLB komponentė – segmentų lentelės bazė – nurodo adresą OA'je.

SLD – kiek segmentų VA'je (segmentų lentelės dydis)

SL: PLB(S) – puslapių lentelės bazė

PLD(S) – puslapių lentelės dydis

PLP(S) – puslapių lentelė buvimo OA požymis

PL: BB[p] – bloko bazė

BP[p] – buvimo OA požymis

IF S>SLD THEN „Pertraukimas. Neleistinas segmentas“

S:=SLB+S;

IF PLP[S] = 1 //nera atminty

THEN „Pertraukimas. OA nera s-ojo segmento psl.lenteles“

IF p>PLD[S] THEN „Pertraukimas. Neleistinas psl.segmente“

p:=PLP+p;

IF BP[p]=1 THEN „Pertraukimas. Psl.nera atminty“

(irgi del sito viso neaisku)

36. Atminties skirstymo puslapiais strategijos.

Puslapių skirstymo uždavinys turi atsakyti į klausimus:

a) kokių momentu sukeisti puslapius;

b) koki puslapį patalpinti į atmintį (iš išorės į OA);

c) vietoje kokio puslapio.

Puslapių skirstymo strategija, pagal kurią vieta puslapiui skiriama betaraiškai prieš į ją kreipiantis, vadinama strategija pagal pareikalavimą (SPP). Ji užfiksuoja atsakymus į pirmuosius du klausimus.

Įrodyta, kad bet kokiai puslapių skirstymo strategijai egzistuoja neblogesnė strategija pagal pareikalavimą. Vadinasi, optimalių strategijų paieškoje galima apsiriboti SPP klase.

SPP, kurioje išstumiami tie puslapiai, kreipiamaisi į kuriuos bus vėliausiai puslapių trasoje, vadinama Bellady strategija. Pvz.: tarkime, turime du blokus b1, b2 ir puslapių seką p1, p2, p3, p4, p1, p2, p3. Sprendimas:

B₁ | p₁ p₁ p₁ p₁ p₁ p₁ p₁ p₁

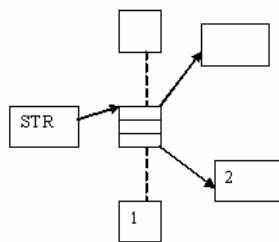
B₂ | p₂ p₃ p₄ p₄ p₃ p₂

Šitokia strategija yra optimali. Tačiau iškyla taikymo problemos, nes prieš programos vykdymą puslapių trasa nėra žinoma.

Praktikoje naudojamos tam tikros strategijos, kai pakeičiamas: atsitiktinis, ilgiausiai būnantis OA'je, į kurį buvo kreiptasi seniausiai.

Vidutiniškai du kartus mažiau puslapių pakeitimų, jei naudojama trečioji strategija: naujas puslapis įrašomas vietoj seniausiai naudoto.

37. Atminties išskyrimas ištisinėmis erdvėmis.



Segmentui atmintis yra išskiriama ištisiniais kintamo dydžio atminties blokais; Kiekvienam aktyviam procesui OA yra saugoma segmentų lentelė, kurios kiekvienas i-tasis įrašas saugo i-tojo segmento adresą OA. Segmentų lentelės registras STR saugo dabar dirbančio proceso segmentų lentelės adresą. Efektyvus adresas [s, w] atvaizduojamas į realų tokiu būdu: $F(s, w) = M[STR + s] + w$

Iškyla išorinės ir vidinės fragmentacijos problema.

1-Segmentų lentelė

2-Segmentas

38. Kintamo dydžio ištisinės atminties sričių grąžinimas

Procedure FREEAREA(address, size)

Begin pointer L;M;U;Q;

M:=address - 1;

U:=M+M.size;

L:=M-1;

IF U.tag = '-' **THEN**

Begin

M.size:=M.size +U.size;

U.BLINK.FLINK:=U.FLINK;

U.FLINK.BLINK:=U.BLINK;

End;

Q:=M+M.size-1;

IF L.tag='-' **THEN** //Jei prieš tai yra laisva

Begin

L:=M-L.size;

L.size:=L.size+M.size;

Q.size:=L.size;

Q.tag:='-';

End;

```

ELSE Begin //Jei užimta
Q.size:=M.size;
M.tag:=Q.tag:='-' ;
M.FLINK:=FREE.FLINK; //M įjungiamas į laisvų sričių sąrašą.
M.BLINK:=address(FREE);
FREE.FLINK.BLINK:=M;
FREE.FLINK:=M;
End;

```

39. Gijų samprata. Vartotojo ir branduolio gijos.

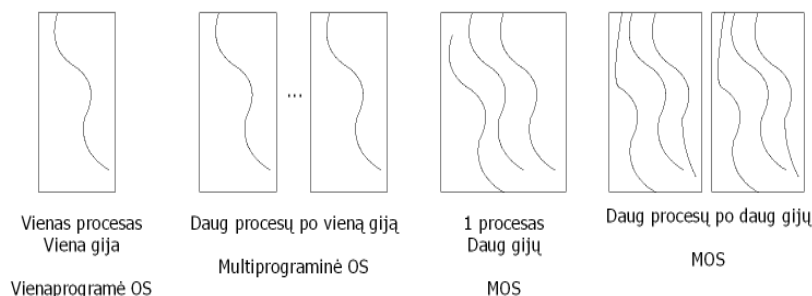
Gijų mechanizmas aiškina proceso vykdymo valdymą viename ir daugelyje procesų.

Gijų panaudojimo privalumai:

Sukurti giją (proceso viduje) greičiau nei procesą, sunaikinti giją.

Persijungimas tarp gijų viename procese vyksta greičiau nei tarp skirtingų procesų.

Komunikavimas tarp saveikaujančių procesų, vykdomų 1 proceso gijos vyksta greičiau nei tarp programų, vykdomų nepriklausomų procesų. (Tokių atvejų reikalingas branduolio įsikišimas).



Gijos turi būsenas, jų vykdymas turi būti sinchronizuotas. Procesui esant pristabdymo būsenoje, gijos irgi yra, nors jos ir neturi tokio atributo. Su gijomis atliekamos

operacijos.

CREATE – kai sukuriamas procesas, gija taip pat sukuriamas.

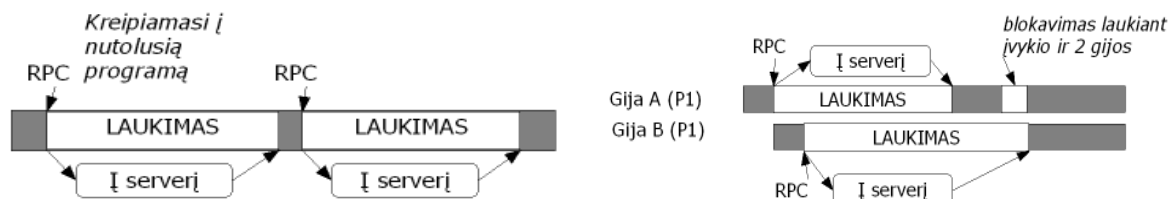
FINISH – atleisvinamas gijos turimas registrų ir steko kontekstas.

BLOCK – inicijuoja pati gija, jei gija E nuo kitų gijų.

UNBLOCK – gija patalpinama į pasiruošusiųjų gijų sąrašą.

Gijos blokavimas gali (ne)užblokuoti proceso. Tai priklauso nuo gijų ir proceso pobūdžio.

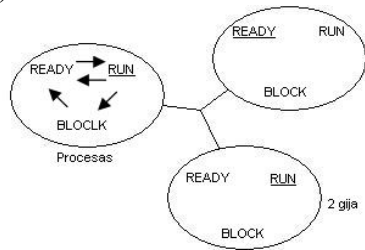
Procesas 1. Programa kreipiasi į du nutolusius serverius, iš jų ats. Sukomponuojamas tam tikras rezultatas.



Gijos:

1) taikomosios programos (vartotojo) organizuojamos taikomųjų programų lygmenyje. Branduolys neturi jokios info apie giją. Taikomoji programa pradeda darbą turėdama 1 giją... Kreipdamasi į gijų funkciją, taikomoji programa bet kuriuo metu gali sukurti naują giją.

2) Branduolio



Procesas:

RUN procesas blokuojamas -> BLOCK. 2 gija liks būsenoje BLOCK.

RUN procesui baigėsi laikas -> READY.

Jei procesas gaus procesorių 0 -> RUN, 2 gija RUN.

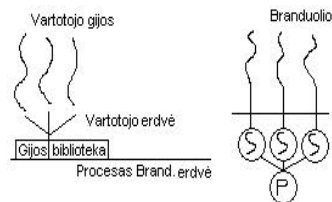
Jei paveikia 1 giją -> 2 gija BLOCK, 1 gija RUN.

Vartotojo gijų privalumai: Gijų perjungimas nereikalauja

branduolio isikišimo; Gijų planavimas gali būti specifinis; Gijų biblioteka nepriklauso nuo OS.

Trūkumai: Gija iššaukianti proceso blokavimą, blokuojasi kitos proceso gijos; Vartotojo gijų atveju negalimas multiprosesorių panaudojimas.

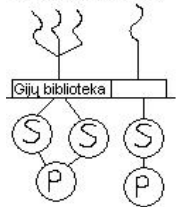
Branduolio gijos šių trūkumų neturi.



Operacija	Vart.gija	Brand. gija	Procesas
Sukurti	34	948	11300
Signalas sinchronizavimui	37	441	1840

Sąlyginio laiko vienetų

Kombinuotas metodas



40. Mikrobranduolio architektūra.

Mikrobranduolys yra OS nedidelė atminties dalis, įgalinanti OS modulinę plėtimą. Nėra vieningos mikrobranduolio sandaros. Problema yra driver'iai, juos reikia padaryt efektyvius. Į driver'į galima žiūrėti kaip į virtualų įrenginį, kuris palengvina įrenginio valdymą, pateikdamas patogesnę interfeisą. Kitas klausimas, kur vyksta procesai, ar branduolio erdvėj, ar už jo ribų. Pirmos OS buvo monolitinės, kur viena procedūra galėjo iškviešti bet kokią kitą procedūrą. Tai tapo kliūtimi augant OS. Buvo įvesta OS sluoksninė architektūra. Sudėtingumas nuo to nedingo. Kiekvienas sluoksnis gana didelis. Pakeitimai vienam sluoksnyje iššaukia pakeitimus ir gretimuose sluoksniuose. Sunku kurti versijas pagal konkrečią konfigūraciją. Sunku spręsti saugumo problemas dėl gretimų sluoksnių sąveikos.

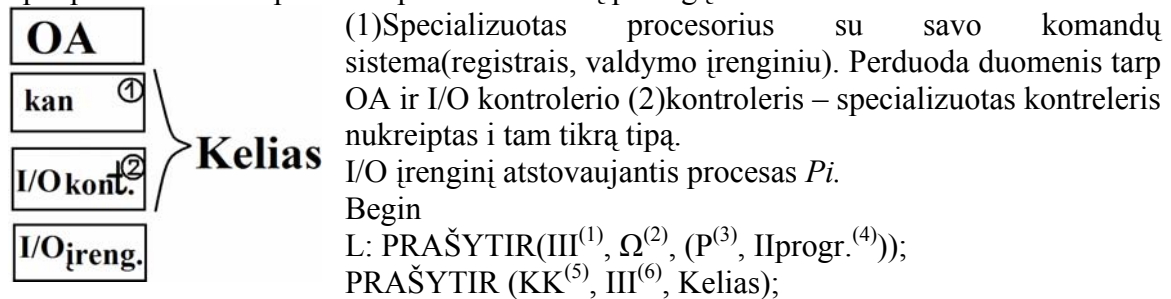
Mikrobranduolio sistemos atveju visi servisai perkelti į vartotojo sritį. Jie sąveikauja tarpusavyje ir su branduoliu. Tai horizontali architektūra. Jie sąveikauja per pranešimus,

perduodamus per branduolį. Branduolio funkcija tampa pranešimo perdavimas ir priėjimas prie aparatūros.

Mikrobranduolio architektūros pranašumai: 1) vieningas interfeisas 2) Išplečiamumas 3) Lankstumas 4) Pernešamumas (Portability) 5) Patikimumas 6) Tinkamumas realizuoti paskirtas (išskirstytas) sistemas. Neigiama savybė – nepakankamas našumas, kalta pranešimų sistema, Ji reikia pernešti, perduoti, gavus atkoduoti. Atsiranda daug perjungimų tarp vartotojo ir supervizoriaus režimų.

41. Įvedimo-išvedimo procesai.

I/O valdymui kiekvienam I/O įrenginiui i sukuriamas jį aptarnaujantis procesas P_i . Jis atstovauja įrenginį sistemoje. Jo paskirtis inicijuoti I/O operacijas. Perduoti pranešimus apie pertraukimus ir pranešti apie I/O veiksmų pabaigą.



Begin

L: PRAŠYTIR(III⁽¹⁾, Ω ⁽²⁾, (P⁽³⁾, Iiprogr.⁽⁴⁾));

PRAŠYTIR(KK⁽⁵⁾, III⁽⁶⁾, Kelias);

Komutavimo ir įrenginių pranešimo komandos;

I/O inicijavimas;

PRAŠYTIR(IIP⁽⁷⁾, Kelias⁽⁸⁾, Pran)⁽⁹⁾;

Pertraukimo dekodavimas;

Papildomos I/O komandos;

Atsakymo suformulavimas;

ATLAISVINTIR(KK, Kelias);

ATLAISVINTIR(III, Pran, (P, Ats));

GOTO L;

End

Paiškinimai: (1) Resursas yra I/O įrenginys (2) Nėra specifikuojama kokios resurso dalies reikia (3) Prašantis proceso P (4) Ką turėtų atlikti I/O įrenginį aptarnaujantis procesorius (skaitymą, rašymą, failo atidarymą, ..) (5) Kanalo kontrolieris (6) Reikia kelio iki tokio įrenginio (7) I/O pertraukimas (8) Bet kuri iš kelio sudedamųjų dalių (9) Sėkmės atveju jos nėra būtinos.

VM nustato I/O komandą. Įvyksta pertraukimas.

Pertraukimo apdorojimo metu nustatomas procesas, kuris turi aptarnauti konkretų pertraukimą, schematiškai tai aprašome:

Pi: Įsiminti(CPU[*]);

ST[*]:=READY; // pertraukimas nepervedant proceso į blokavimo būseną

PROC[P[*]]:= Ω ; // procesoriaus atlaisvinimas

Nustatyti Pt;

ATLAISVINTIR(PERT, (Pt, PERTR_INF));

Timerio pertraukimo apdorotojas: jei viršytas laiko limitas, tai nutraukia proceso vykdymą, o jei viršytas procesoriaus kvanto limitas, tai perkelią į to paties prioritetų procesų sąrašą.

42. Failų sistemos sąvoka.

FS yra OS dalis, kuri valdo įv/išv, įv/išv metu naudojamus resursus ir operuoja informacija failuose. Į F galima žiūrėti kaip į virtualų įv/išv įrenginį tokį, kuris turi patogią programuotojui struktūrą. Programuotojui patogiu operuoti failine informacija loginiame lygyje. Į failą galima žiūrėti kaip į: (F, e), kur F - failo vardas, e – elemento identifikatorius faile.

Galima kalbėti apie virtualią failinę atmintį. FS virtualios failinės atminties paskirtis – aprūpinti vartotoją tiesine erdve jų failų patalpinimui. Pagrindinės funkcijos: 1. užklausių VFA'iai transformavimas į RFA; 2. informacijos perdavimas tarp RFA ir OA. FS - tai OS dalis, kuri yra atsakinga už failinės informacijos sukūrimą, skaitymą, naikinimą, skaitymą, rašymą, modifikavimą, bei perkėlimą. Failų sistema kontroliuoja failų naudojamus resursus ir priėjimą prie jų. Programuotojam nesunku naudotis failų informacija, jai ji yra loginiame lygmenyje.

Failinė struktūra- sutvarkyta elementų struktūra, kurios elementai identifikuojami taip: (F,e) čia F- failo vardas, e- e-tasis failo f elementas.

Žinant failinės atminties realizaciją, aparatūros specifiką, galima optimizuoti jos apdorojimą. Pagrindinės operacijos kurias galima atlikti failų sistemoje:

1. Užklauso virtualioje failinėje atmintyje transformavimas į realią failinę atmintį.
2. Informacijos perdavimas tarp realios failinės atminties ir operacinės atminties.

43. Failinės atminties įrenginių charakteristikos.

Fizines failines atminties įrenginiai apibudinami tam tikromis charakteristikomis:

1. talpumas – maksimalus informacijos kiekis, kurios gali būti saugomos;
2. įrašo dydis – minimalus informacijos kiekis, į kuri galima adresuoti įrenginyje. Įrašai įrenginiuose gali būti kintamo arba pastovaus ilgio.
3. priėjimo būdai: a) tiesioginis – operuojama aparatūra; b) nuoseklus – kai priėjimui prie įrašo reikalingas visų tarpinių įrašų peržiurejimas.
4. FA informacijos nešėjas – tomas. Tomo charakteristika – jo pakeičiamumas – įgalina iš esmės padidinti vartotojo naudojamos VA apimtį. Pvz. Diskelis..
5. Duomenų perdavimo greičiai. Jis matuojamas baitais arba bitais per sekundę perduodant informaciją tarp OA ir įrenginio. KB – kbaitai, kb – kbitai
6. Užlaikymas. Įrenginiui gaves eilinę įv/iš komandą (jei tai juostinis įrenginys), jam reikia įsibėgti nuo praeito skaitmuo prie naujo pradžios. Jei diskas – užlaikymas – tai apsisukimas nuo pradžios iki tos vietos, kur yra informacija.
7. Nustatymo laikas. Tai galvučių perstumimo laikas(diskai).

Priklausomai nuo įrenginių charakteristikų ir nuo jų panaudojimo sąlygų, vieni ar kiti įrenginiai yra naudojami tam tikrais atvejais.

44. Failų deskriptorius. Aktyvių failų katalogas.

Failo deskriptorius:

1. Failo vardas: *FN*;
2. Failo padėtis : įrenginio adresas, failo pradžios adresas įrenginyje;
3. Failo organizacija: nuosekli;
4. Failo ilgis: *L*;
5. Failo tipas: {pastovus, laikinas};
6. Failo savininkas: *U*;
7. Failo naudotojai: {*U*};
8. Failo apsauga: *READ*; (skirtas tik skaitymui)

Aktyvių failų kataloge (AFK) laikomi aktyvių failų deskriptoriai (aktyvūs failai - „atidaryti failai“). Neaktyvūs („neatidaryti“) failai neturi deskriptoriaus ir jų nėra AFK. Ieškant failo deskriptoriaus, pirmiausiai ieškoma AFK, tik paskui (jeigu nėra AKF) – sisteminiam kataloge (šiuo atveju deskriptoriaus nėra, todėl ieškoma pagal išorinį vardą, o tik tada yra sukuriamas deskriptorius.). AFK yra operatyvioje atmintyje.

45. Užklauso failinei sistemai realizavimo pavyzdys.

Darbai su failine atmintimi naudojama bendros paskirties failų sistema. Užklauso skaitymui iš failo gali atrodyti taip:

1. *READ1(FN, A)* // tarkim perskaito 80B įrašą

FN – išorinis failo vardas

A – adresas

Nuskaitys į adresą *A[0]....A[79]*

2. Tarkim *r* yra nuoroda į sekanti įrašą, kurį reikia nuskaityti:

READ2(FN, A, r, 80);

r := r + 80;

Skirtingi vartotojai gali parinkti vienodus vardus, todėl reikalingas unikalus vidinis failo vardas, taip pat failų deskriptorius. Pagal failo vidinį vardą galima nustatyti failo deskriptorių, o failų deskriptoriai kaip ir patys failai saugomi išorinėje atmintyje. Failų atidarymo metu, failų deskriptoriai iš išorinės atminties perkeliama į vidinę atmintį, aktyvių failų katalogą.

Dažniausiai naudojami užklauso darbai su failine sistema:

Create – sukuriamas failas be jokių duomenų. Jo tikslas yra užtikrinti, kad toks failas yra ir nustatyti jo atributus.

Delete – kai failas daugiau yra nebereikalingas, jis turi būti ištrinamas, kad atlaisvinti disko vietą. Visada egzistuoja toks sistemos užklauso.

Open – prieš failo naudojimą procesas turi jį atidaryti. Open užklauso tikslas yra leisti sistemai perduoti failo atributus bei disko adresų sąrašus į pagrindinę atmintį, kad būtų galima greitai prieiti busimoms užklausoms.

Close – kai priėjimas nebereikalingas, atributai bei disko adresai – nebereikalingi, failas turi būti uždarytas, kad atlaisvinti atmintį. Daugelis sistemų skatina tai nustatydamos maksimalų atidarytų failų skaičių.

Read – duomenys nuskaityti iš failo. Užklauso turėtų nurodyti kiek duomenų yra reikalinga ir turi suteikti buferį jiems patalpinti.

Write – duomenys įrašomi į failą. Jei esama pozicija yra failo pabaiga, failo dydis yra padidinamas. Jei esama pozicija yra failo viduryje tokiu atveju esami duomenys yra perrašomi ir prarandami visiems laikams.

Rename – leidžiama vartotojui pakeisti failo pavadinimą. Ši užklausa nėra būtina, kadangi galima kopijuojant failą suteikti jam naują vardą.

Set attributes – galima pakeisti kai kuriuos atributus jau sukurtiems failams.

Seek – užklausa kuri nustato failo žymę i tam tikrą poziciją. Po šios užklauskos duomenys gali būti rašomi arba nuskaitomi nuo tos žymės.

Append – ši užklausa yra apribota write užklausa. Duomenys gali būti įtraukiami tik į failo pabaigą.

46. Failų sistemos hierarchija.

Failų sistemos funkcijas patogiau apibūdinti pagal jų lygį, pradedant nuo aparatūrinio iki vartotojo serviso klausimų. Failų sistemos suskirstymas į loginius lygius: DBVS(5)-Priėjimo metodai(4)-Virtuali (loginė) failų sistema (3)-Real (bazinė) failų sistema(2)-Įvesties/išvesties sistema(1).

1) koordinuoja fizinių įrenginių darbą. Šio lygio procesai atlieka informacijos blokų apsikeitimą tarp OA ir išorinės atminties pagal užduotą adresą.

2) transformuoja failo vidinį unikalų identifikatorių į FD.

3) pagal vartotojo suteiktą IV nustato jo vidinį unikalų vardą. Naudojamas vidinis failų katalogas. Virtualus lygis nepriklauso nuo fizinių įrenginių.

4) realizuoja dėsni. Paga kurį apdorojami failo įrašai. Tokį dėsni užduoda vartotojas pagal programos prasmę. Pvz.: nuoseklus priėjimas arba kai įrašai apdorojami pagal lauko (rakto) reikšmės didėjimo ar mažėjimo tvarka.

5) realizuoja failo loginės struktūros vaizdavimą į fizinę struktūrą.

Tegul failas A susideda iš 11 įrašų, kurių kiekvienas 250 baitų.

Saugoma po 1000 baitų kiekviename bloke, t.y. į vieną bloką telpa 4 loginiai įrašai. Failo A įrašai prasideda antrame bloke. Tarkime programoje yra užklauskimas nuskaityti failo A įrašą 6: READ FILE(A) RECORD(6) SIZE(250) LOCATION(BUF); Transliatorius, sutikęs tokį operatorių, perves jį į kreipinį:

1) nustatyti fizinį failo adresą;

2) nustatyti bloką, į kurį įeina įrašas 6;

3) nuskaityti bloką į OA;

4) persiųsti iš OA nuskaityto bloko 6-ąjį įrašą į sritį BUF.

Kad būtų iš OA nuskaitytas failo A pradžios fizinis adresas, yra naudojama toro turinio lentelė VTOL. Tomo turinys, kaip failas, yra saugomas tame pačiame bloke. Schematiškai: (lentelė) [vardas | ilgis | adresas] [A | 2750 | 2] [B | 900 | 6] [C | 2000 | 7].

Kad toks užklauskimas failinei sistemai būtų patenkinamas:

1) VTOL'je nustatyti failą A;

2) nustatyti santykinį adresą: $(\text{įr.nr}-1) \cdot \text{įr.dydis} = 1250$;

3) pagal santykinį adresą sustatyti, kuris failo blokas reikalingas (mūsų atveju 1);

4) nustatyti fizinį bloką, kuriam priklauso pirmas (šiuo atveju) santykinis blokas (mūsų atveju 3)

5) trečias fizinis blokas nuskaitytas į OA pagal skaitymo veiksmą;

6) iš nustatyto bloko į buferį paaimami baitai nuo 250 iki 499, ir jie persiunčiami į sritį su vardu BUF.

Darbo su failais metu kiekvieną kartą veikti bloką su failo pradžia – neefektyvu. Todėl tas įrašas perkeliamas į failų katalogą iš tomo turinio lentelės ir vadinamas atidarymo veiksmu (deskriptorius pernešamas į OA).

Esant nuosekliam įrašų apdorojimui, galima sumažinti įv/iš veiksmų skaičių. Mūsų atveju nuskaitoma 3 kartus.

Pakanka turėti požymį, koks blokas yra buferyje, kad daugiau nebūtų skaitoma iš failo. Metodas-buferizacija. Kiekvienam failui gali būti savas buferis arba visiems failams vienas buferis, arba vienam failui keli buferiai

47. Failų sistemos įvedimo-išvedimo posistemiai.

Ją sudaro procesai, valdantys įvedimo/išvedimo įrenginių darbą. Kiekvienam įrenginiui savas procesas. Ryšys tarp procesų atitinką ryšį tarp įrenginių. Įvedimo/išvedimo sistema ryšį tarp įvedimo/išvedimo įrenginių transformuoja į ryšį tarp įvedimo/išvedimo procesų.

Privalumai:

- 1) asinchroninis įrenginių darbas valdomas kaip nepriklausomas procesas.
- 2) priklausomybė nuo įrenginių specifikacijos lokalizuojama žemiausiame lygyje; į kitus lygius perduodama unifikuota informacija.
- 3) ypatingos situacijos apdorojamos artimiausiame lygyje. Įvedimo/išvedimo sistema susideda iš komponentų.

Komponentės:

- 1) disko valdymas 2) terminalai 3) periferiniai įrenginiai
- įvedimo/išvedimo įrenginių specifikacija leidžia ji nagrinėti persiunčiamų blokų terminais.

48. Bazinė failų valdymo sistema.

Tai įvedimo/išvedimo sistema, kurioje aparatūros specifikacija izoliuoja įvedimą/išvedimą nuo likusios OS dalies. Tai leidžia įvedimą/išvedimą nagrinėti persiunčiamų informacinių bloku terminais.

Prieš pasiunčiant informacijos bloką reikia nustatyti operatyvios atminties adresą ir fizinį bloko adresą išoriniame įrenginyje. Tokį adresą ir suformuoja bazinė failų valdymo sistema pagal failo deskriptorių. Be to bazinė sistema valdo išorinės atminties failus ir apdoroja tomų failų deskriptorius.

Darbai su deskriptoriais bazinė sistema turi komandas(funkcijas):

SUKURTI(failo vardas, sritis), kur sritis – iš kokių blokų sukurti failą. Ji vykdoma inicializuojant procesą, aptarnaujantį tomą. Vėliau laisvos atminties failas skaidomas į dalinius failus.

DALINTI(failo vardas, sritis). Kai failas yra naikinamas, jo užimama atmintis turi būti atlaisvinta ir sugražinta į laisvos atminties failą.

IŠPLĖSTI(failo vardas, sritis). Komanda skirta išorinės atminties padidinimui.

ATLAISVINTI(failo vardas, sritis). Visa arba dalis išorinės atminties gražinama į laisvos atminties failą.

Bazinė sistema turi turėti ryšius su operatoriumi arba vartotoju tam, kad pranešti apie galimybę siūsti pranešimus apie tomų pakeitimus.

Tomų deskriptoriaus sudėtis:

Tomo vardas, unikalus tomo ID, proceso arba loginio įrenginio vardas, atitinkamas požymis, nuoroda į tomo turinio lentelę, informacija apie tomo apsaugą, tomo sukūrimo ir galiojimo data.

Tomų valdymo bazinė sistema turi funkcijas:

REGISTRUOTI(tomo vardas) – sukuriamas naujas tomo deskriptorius,

PAŠALINTI(tomo vardas),

PRITVIRTINTI(tomo vardas) – tomo priskyrimas įrenginiui,

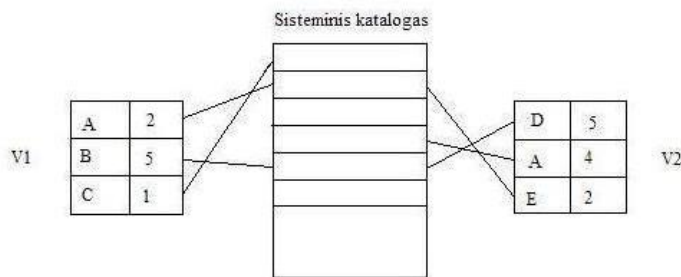
ATLAISVINTI(tomo vardas) – atjungimas nuo įrenginio.

49. Loginė failų valdymo sistema.

Ji atvaizduoja lokalius vartotojo failų vardus į unikalius failų identifikatorius. Loginė failų valdymo sistema pateikia išoriniam interfeisui komandas, kurias realizuoja bazinė sistema, kuriose jau nurodomas unikalus F identifikatorius.

Loginė sistema reikalauja iš vartotojo pranešimo apie darbo su failais pradžią – komanda ATIDARYTI(funkciškai ją atlieka bazinė sistema).

Vartotojo žinynas – tai informacija apie failus. Jis susieja failo išorinį vardą su jo unikaliu vardu, nurodančiu į bendrą sisteminių žinyną.



Vartotojo žinyno panaudojimas leidžia laisvai parinkti failo vardus ir užtikrina efektyvų kreipimąsi į failus.

Loginė sistema išoriniam interfeisui pateikia komandas (jas realizuoja bazinė sistema):

SUKURTI(failo vardas);

SUNAIKINTI(failo vardas);

ATIDARYTI(failo vardas);

UŽDARYTI(failo vardas);

SKAITYTI(failo vardas, bloko nr., OA, bloko sk.);

RAŠYTI(failo vardas, bloko nr., OA, bloko sk.);

Komandų rezultatai priklauso nuo konkrečios situacijos. Vartotojo procesas tas situacijas gali išskirti ir apdoroti arba naudoti kaip klaidą.

50. Priėjimo metodai.

Loginės sistemos komandos naudoja bloko nr. Bet vartotojui nepatogu operuoti terminais. Tam įvedamas dar vienas failų sistemos lygmuo – priėjimo metodai.

Įrašų apdorojimui gali būti naudojami raktai. Dalinis raktas – duomenų laukas, kurio reikšmė duotu momentu gali atitikti vieną iš daugelio įrašų. Raktai gali būti naudojami įrašų identifikavimui.

Įrašai su vienodais galimais raktais apjungiami į sąrašą, todėl pakanka surasti tik pirmą sąrašo elementą.

Priėjimo prie įrašų metodai turi dvi charakteristikas: a) baziniai arba su eilutėmis; b) tiesioginiai arba nuoseklūs. Tiesioginiai – leidžia kreiptis į įrašus individualiai, o nuoseklūs – fizinė įrašų tvarka atitinka jų loginę tvarką.

Nuoseklus ir tiesioginio metodų suderinimui naudojamas indeksacijos metodas.



• Paruoštukė

1. Operacinės sistemos sąvoka. OS – tai organizuota programų visuma, kuri veikia kaip interfeisas tarp kompiuterio ir vartotojo. OS sudaro tai kas vykdoma supervizoriaus režime. Ji aprūpina vartotojus priemonių rinkiniu, projektavimo ir programavimo palengvinimui, programų saugojimui ir vykdymui, ir tuo pačiu metu valdo resursų pasiskirstymą, kad būtų užtikrintas efektyvus darbas. OS – tai programa kuri modifikuoją kelių VM darbą, vienoje RM. OS branduolyje yra priemonės, kurių pagalba realizuojamas sinchronizuotas procesorių, OA ir periferinių įrenginių darbas. OS turi tenkinti tokius reikalavimus: 1) patikimumas – sistema turėtų būti mažų mažiausiai tokia patikima, kaip aparatinė. Klaidos atveju, programiniame arba aparatininiame lygmenyje, sistema turi rasti klaidą ir pabandyti ją ištaisyti arba minimizuoti nuostolius. 2) apsauga – apsaugoti vartotoją kitų vartotojų atžvilgiu.

2. OS kategorijos. Yra trys grynios OS kategorijos. Skirstymas remiasi tokiais kriterijais: 1. užduoties autoriaus sąveika su jo užduotimi jos vykdymo metu; 2. sistemos reakcijos laikas į užklauską užduočiai vykdyti.

Kategorijos:

1. **Pakeitinio apdorojimo OS.** Sistema, kurioje užd-ys pateikiamas apdirbtumui paketų pavidale, įvedimo įrenginiuose. Užd-ies autorius neturi ryšio su užd-mi jos vykdymo metu. Sistemos reakcijos laikas matuojamas val. Tokios OS yra efektyviausios mašinos resursu naudojimo prasme, bet labai neefektyvios žmogaus resursų atžvilgiu.

2. **Laiko skirstymo OS.** Užtikrina užd-ies autoriui pastovų ryšį su užd-mi. Ji leidžia vienu metu aptarnauti keletą varčių. Vartotojo procesui „kompiuteris“ suteikiamas nedideliam laiko kvantui, kuris matuojamas milisek. Jei procesas neužsibaigė tol, kol baigėsi jo kvantas, tai jis pertraukiamas ir pastatomas į laukiančiųjų eilę, užleidžiant „kompiuterį“ kitam procesui.

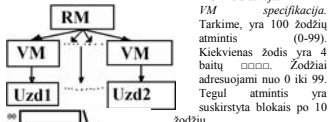
3. **Realaus laiko OS.** Paskirti – valdyti greitausius procesorius (pvz: skrydžio valdymas). Sistema turi pastovų ryšį su užd-mi užd-ies vykdymo metu. Jos užtikrina papildomų resursų(prioritetinių). Čia labai griežti reikalavimai procesų trukmei. Būtinyje spėti sureaguoti į visus paktimus, kad nei vieno proceso nei vienas signalas nebūtų praleistas. Reakcijos laikas matuojamas mikrosek.

OPR adr. Visos šios sistemos pasižymi multiprogramavimu – galimybe vienu metu vykdyti kelias užd-ius.

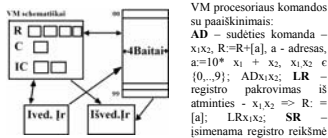
3. MultiProgramavimo sąvoka. MP atsirado kaip idėja, kuri turėjo reaguoti į skirtingus procesoriaus bei periferijos greičius. Multiprograminė operacinė sistema(MOS) – viena OS rūšių. Šio tipo OS užtikrina kelių užd-ųjų lygiagrečių vykdymą, t.y. leidžia OA būti kelioms vartotojo programoms, skirstydama procesoriaus laiką, atminties vietą ir kt resursus aktyviuosiu vartotojo užd-ims. MOS privalumai yra akivaizdūs. Vartotojų vienu metu paprastai neužtenka vienos aktyvios programos. Tai ypač akivaizdu, kai programa vykdo ilgus skaičiavimus ir tik kartais pralo įvesti duomenis. Tuo metu vartotojas yra priverstas stebėti užd-ies vykdymą ir tampa pasyviu. Tam, kad galima būtų realizuoti MOS, kompiuterio architektūrai keliami tam tikri reikalavimai: 1. turi būti pertraukimų mechanizmas(jei jo nebūtų, liktų interpretavimo mechanizmas). 2. turi būti privilegijuotas režimas, t.y. esant privilegijuotam režimui uždrausti privilegijuotų komandų vykdymą – reikalavimas MOS realizacijai. Priešingu atveju būtų labai ilgas darbas. MOS turi pasižymėti ta savybe, kad vienu metu dirbantys procesai neturi įtakoti vieni kitų/ar tai sisteminių, ar vartotojų 3. atminties apsauga. Papildoma sąvėbė – relokacija – tai programos patalpınimas į bet kokią atminties vietą, t.y. programos vykdymas gali būti prastetas įj patalpınus į kitą atminties vietą. Tai efektyvumo klausimas. MOS yra populiariausias šio laikmečio OS tipas. MOS – kai vienas vartotojų suteikiama galimybė vienu metu daryti kelis darbus.



4. Virtualios mašinos sąvoka. RM – tai kompiuteris. Užd-is susideda iš programos, startinių duomenų ir vykdymo parametro. Rašyti programą RM būtų sudėtinga ir nepatogu. Todėl vienas iš OS tikslų yra paslepti RM ir pateikti mums VM. Užd-ies programą vykdo ne RM, o VM. VM – tai tarsi virtuali RM kopija. Virtuali reišika netikra. Mes tarsi surenkame reikalingas RM komponentes, tokias kaip procesorius, atmintis, įvedimo/išvedimo įrenginiai, suteikiame jiems paprastesnę nei reali vartotojo sąsają ir visa tai pavadiname VM. Vienas iš VM privalumų yra programų rašymo palengvinimas, todėl RM komponentės, turinčios sudėtingą arba nepatogią vartotojo sąsają, VM yra supaprastintos. VM dirba su OS pateiktais virtualiais resursais, kurie daugelį savybių perima iš savo realių analogų ir pateikia kur kas paprastesnę vartotojo sąsają. Tai lengvina programavimą. Užd-is turi savo VM, kuris, iš tikrųjų, ir konkuruoja dėl realaus procesoriaus. Vienas esminių VM privalumų yra tas, kad užd-is, kurį vykdo VM, elgiasi lyg būtų vienintelė užd-is visoje mašinoje. Tai yra didelė parama programuotojui. Dabar jam tenka rūpintis tik pačios programos rašymu. Pav. VM pateikimas užd-ims MOS atveju.



Užd-ies vykdymui reikalingi 3 registrai: a) R – bendrasis registras 4B; b) C – loginis triggeris, priima reikšmes true (T) arba false (F), kad būtų atliktas sąlyginis valdymo perdavimas IB; c) IC – komandų skaitliukas 2B. Atminties 4B žodis interpretuojamas kaip komanda arba duomenys. Operacijos kodas užima 2 vyresnius baitus, o adresas – 2 jaunesnius. - komandos struktūra. VM turi nuoseklus I/O įrenginius. I/O įrenginiai valdomi procesoriaus.



VM procesoriaus komandos su paškiniomis: **AD** – sudėties komanda – $x_1x_2, R=R[a], a$ - adresas, $a=10^* x_1 + x_2, x_1x_2 \in \{0,...,9\}$; **AD** x_1x_2 ; **LR** – registro pakrovimas iš atminties - $x_1x_2 \leftarrow R[a]$; **LR** x_1x_2 – įsinešana registro reikšmė - $x_1x_2 \Rightarrow a := R, SR$ x_1x_2 ; **CR** – palyginimo komanda - $x_1x_2 \Rightarrow$ if $R = [a]$ then $C := 'T'$ else $C := 'F'$; **BT** – sąlyginis valdymo perdavimas - $x_1x_2 \Rightarrow$ if $C = 'T'$ then $IC := a; BT$ x_1x_2 ; **GD** – apskaitėjimas su šlore vyksta blokais (x_1 – bloko nr) - $x_1x_2 \Rightarrow$ Read($\beta+1$), $i = 0, ..., 9$, $\beta = 10^* x_1$; **GD** x_1x_2 ; **PD** – išvedami duomenys - $x_1x_2 \Rightarrow$ Print($\beta+1$), $i = 0, ..., 9$; **PD** x_1x_2 ; **H** – susiojimo komanda \Rightarrow HALT. VM pradeda darbą, kai registro IC reikšmė yra 00 (vykdo komandą, kuri patalpina nuliniame žodyje).

5. Lygiagretūs procesai, notacija FORK, JOIN. Nuoseklus procesas veikia vienu metu – lygiagrečiai. Procesai neturi jokių tarpusavio sąryšių. Proceso aplinka sudaro resursai, kurios procesas naudoja, ir kurios skiria. Pasmis ršys tarp procesų išraiškiamas perproceso resursus. OS gali būti apibūdinta kaip procesų rinkinys, kur procesai: a) veikia beveik nepriklausomai(lygiagrečiai) b) bendrauja per pranešimus ir signalus(resursus) c) konkuruoja dėl resursų. Skaičiamas sistemos minimas aparatinis ir loginis lygiagretumas(pareizližimas). **Aparatinis lygiagretumas** – reišika lygiagretų, vienaklų aparatinis darbas(pvz. Išorinių įrenginių kontrolė, kur \forall iš jų kontroliuoja kitas procesas). **Loginiame lygiagretume** nesvarbu lygiagretumas. Apie jį kalbama tada, kai teoriskai darbas gali būti vykdomas lygiagrečiai. **Aparatinis paralelizmas** įvedamas efektyvumo sumetimais, kad greičiau vyktų darbas. Procesoriuje nesant aparatiniam paralelizmui visvien svarbu vienintelį proc.darbo laiką skirstyti keliems procesams. Todėl įvedama lygegrečiai vykdomo proceso abstrakcija. Neformaliai procesas – tai darbas, kurį atlieka procesorius, vykdamas darbą su duomenimis. **Loginis paralelizmas** pasižymi tuo, kad \forall procesas turi savo procesorių ir savo programą. Realiai, skirtingi procesai gali turėti tą patį procesorių ar tą pačią programą. **Procesas** yra para(procesorius, programa). Procesas – tai būsenų seka $s_0, s_1, ..., s_n$, kur \forall būsena saugo visų proceso programos kintamųjų reikšmes. Pagal proceso būseną galima pratešti proceso darbą. Proceso būsena turi turėti sekančios vykdomos programos adresą. Proceso būsena gali būti pakeista paties proceso darbo rezultate arba kitų procesų darbo rezultate. Valdymo ir informacinis ršys tarp procesų realizuojamas per bendrus kintamuosius. Nagrinėjant tik pačius procesus, gaunami nuo procesoriaus nepriklausomi sprendimai. s_1, s_2 – sakiniai; s_1, s_2 – procesai vyksta nuosekliai; s_1 and s_2 – lygiagrečiai $p_{vz. (a+b)*(c+d)-(e+f)}$ $begin t_1 := a+b$ and $t_2 := c+d; t_1 := t_1 + t_2$; end and $t_3 := e+f; t_4 := t_2 - t_3$; Transliatorius turėtų išskirti lygiagreičius veiksmus ir sugeneruoti aukščiau užrašytą programą. Jei procesas p įvykdo komandą FORK W (išsiakojimas), tai iššakojimas proceso q vykdymas nuo žymės W. Procesų aplinkybių komanda JOIN T,W: T:=T-1; IF T=0 THEN GOTO W, nepertraukiamai veiksmas Pvz: N:=2; FORK P3; M:=2; FORK P2; /*dirba 3 procesai, pirmas tas kuris viska inicializavo*/ T1:=A+B; JOIN M,P4; QUIT; P2: T2:=C+D; JOIN M,P4; QUIT; P4: T4:= T1*T2; JOIN N,P5; QUIT; P3: T3:= E/F; JOIN N,P5; QUIT; P5: T5:= T4-T3;

6. Kritinė sekcija. Tarkime turime du procesus p_1 ir p_2 , kurie atlieka tą patį veiksmą $x := x+1$ (x-bendras kintamasis), jie asinchroniškai didina x reikšmę vienetu. p_1 vykdo procesorius c_1 su registru r_1 , o p_2 – c_2 su r. $t_0 = v$ $t_1 := x; t_2 := t_1 + 1; x := t_1; ...$ $t_1 := x; t_2 := t_1 + 1; x := t_2; ...$ [x:=v+1] $t_1 := x; t_2 := t_1 + 1; x := t_2; ...$ [x:=v+2] Gavome: $a)x=v+1$ ir $b)x=v+2$, o taip būtų negali, tai dviejų procesų problema. Ir pirmu atveju gali būti panaši situacija, kaip antru, dėl pertraukimų. Programos dalis, dirbanti su bendrais procesų resursais, vadinama kritine sekcija. Negalima leisti kitiems du procesai vienu metu įeiti į kritinę sekciją. Todėl reikia užtikrinti, kad kritinėje sekcijoje tuo pačiu metu būtų tik vienas procesas. Geras būdas kritinei sekcijai tvarkyti – semaforų naudojimas. Tarkime yra keletas ciklinių procesų: Du lygiagrečiai dirbantys procesai Proc1 ir Proc2: *Begin Proc1; begin L1; KS1; PROG1; GOTO L1; end; And Proc2; begin L2; KS2; PROG2; GOTO L2; end; And Proc3; begin L3; KS3; PROG3; GOTO L3; end; End;*

7. Kritinės sekcijos apsauga. BOOLEAN PROCEDURE PP(x); BOOLEAN x; BEGIN PP:=x; x:=true; END Tegul turime dvejetainį semaforą S, tada P(S) ekvivalenti L: IF P(S) THEN GOTO L; Kai S=0, tai x=True, kai S=1, tai x=False; S:=0 – P(S) turėtų neisaukti laukimo. (Kai S=1 => x=False => PP(x) netenkina sąlygų; Kai S=0 => x=True => PP(x) tenkina sąl., laukimas, kol x nepasidarys False) V(x) ekvivalenti x=False; KS apsauga, naudojant aukščiau aprašytą mechanizmą, galėtų atrodyti taip: L: IF PP(x) THEN GOTO L; KS; x:= FALSE;

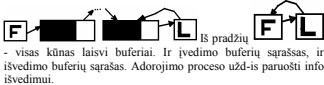
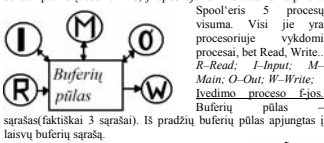
8. Dekerio algoritmas. Procesas atžymi savo norą įeiti į KS loginiu kintamuoju C:=False. Išėjus iš kritinės sekcijos C:=true. Įeiti į KS procesas gali tik tada, kai kt procesas nėra KS'je arba nėra pareiškęs noro ją vykdyti. Išeitys kintamasis EILE naudojamas tada, kai du procesai susiduria KS'je (pvs.: noras vykdyti KS, įėjimas į KS). Procesas, laukiantis, kol kt procesas baigs vykdyti KS, kai eile vykdyti KS priklauso kitam procesui: BEGIN INTEGER EILE; BOOLEAN C1, C2; C1:=C2:=true; EILE:=1; P1: BEGIN AI: C1:=false; /*(*) L1: IF not C2 THEN BEGIN IF EILE=1 THEN GOTO L1; C1:=true; B1: IF EILE =2 THEN GOTO B1; GOTO AI; END; KS1; EILE:=2; C1:=true; PROG1: GOTO AI; END AND P2: BEGIN AI2: C2:=false; L2: IF not C1 THEN BEGIN IF EILE=2 THEN GOTO L2; C2:=true; B2: IF EILE=1 THEN GOTO B2; GOTO AI2; END; KS2; EILE:=1; C2:=true; PROG2: GOTO AI2; END; END; (*) procesas pareiškia norą vykdyti KS. v) tai antrasis procesas atsiskays noro vykdyti KS. Toks sprendimas persudėtinas, kad juo remiantis toliau organizuoti darbą. Netinka, nes nėra tinkamų primityvių.

9.Semaforas. Semaforas S tai sveikas neneigiamas skaičius, su kuriuo atliekamos operacijos P(S) ir V(S), kur P ir V nauji primityvai. Operacijos pasižymi savybėmis: 1)P(S), V(S) – nedalomos operacijos, t.y. jų valdymo negalima pertraukti ir jų vykdymo metu negalima kreiptis į semaforą S; 2)V(S): S.S+1; (didinama semaforo reikšmė) 3)P(S): S.S-1; (sumažinama jei S=0) 4)Jei S=0, tai procesas P, kuris vykdo operaciją P(S), laukia, kol sumažinamas vienetu bus galimas. Šiuo atveju P(S) yra pertraukiamas 5)Jei keletas procesų vienu metu iškviečia V(S) ir/ar P(S) su vienu semaforu, tai užklauskimai vykdomi nuosekliai, kokio nors iš anksto nežinoma tvarka. 6)Jei keletas procesų laukia operacijos P(S) įvykdymo, S – tas pats, tai reikšmė tapus teigiamai,kažkur įvykdis=2 THEN, kažkuris iš laukiančių procesų bus pradėtas vykdyti. Pagal prasmę operacija P atitinka perėjimo išskvietimo, o V – kito proceso aktyvaciją. Tegul M – kritinė sekcija apsaugantis semaforas, n – procesų skaičius. BEGIN SEMAPHORE M; M:=1 //pradinė reikšmė P1: BEGIN...END And... P1: BEGIN L1: P(M); KS1; /*(M); PROG1; GOTO L1; END; ...; And... P.n: BEGIN...END; END; Jei semaforas įgyta tik dvi reikšmes 0,1, tai jis vadinamas dvejetainiu, jei bet kokias, tai bendrinu. Pvz1. Semaforas galima naudoti procesų sinchronizacijai. Turime du procesus, norime, kad antras pradėtų vykdyti savo programą tuomet, kai pirmas pasijus jam atitinkamą signalą. BEGIN SEMAPHORE S; S:=0; P1: BEGIN ...; P(S); // tai signalo iš proceso laukimas; ...; END and P2: BEGIN ...; V(S); // siunčiamas signalas procesui P1; ...; END; END; Jei pirma bus vykdomas procesas P2, tai P1 neįeis į laukimo būseną. Skaičiavimų sistemos procesai charakterizuojami naudojamų ir atlaisvinamų resursų tipais. Pvz2. Procesas gamintojas sukuria informaciją ir įrašo į buferį, Lygiagrečiai dirba proc. Naudojamas, kuris paima informaciją iš buferio ir ją panaudoja(apdoroja). Tegul buferio atmintis susideda iš N buferių. Semaforas T – tuščių buferių skaičius. Semaforas U – užimtų buferių skaičius. B – semaforas, saugantis kritinę sekciją, atitinkančią veiksmus su buferio sekcijomis. BEGIN SEMAPHORE T,U,B; T:=N; U:=0; B:=1; // nes kritinė sekcija nevykdoma, kai vykdoma B:=1 GAM: BEGIN LG: įrašo gaminimas; P(T); P(B); užrašimas į buferį; V(B); V(U); GOTO LG; END; And NAUD: BEGIN LN: P(U); P(B); paėmimas iš buferio; V(B); V(U); įrašo apdorojimas; GOTO LN; END END;

10. Procesų „gamintojas“ ir „naudotojas“ sąveika. Procesas gamintojas sukuria informaciją ir patalpina ją į buferį, o lygiagrečiai veikiantis kitas procesas naudojotas paima informaciją iš buferio ir apdoroja. Naudojami tam du semaforai: T – tuščių buferių semaforas, U – užimtų buferių semaforas. Kadangi buferis bendras resursas abiem procesams, tai jis yra kritinė sekcija B, sauganti nuo kolizijų.



11. Įvedimo-išvedimo spulerio bendra charakteristika. Spooler'is – OS dalis atliekanti I/O virtualizaciją, kuomet yra sukaupiamas įvedama info, ji apdorojama ir išvedama kaip rez.



Veiksmy seką yra tokia: 1. Įvedimo procesas paima buferį iš laisvų buferių sąrašo 2. Paleidžia jį skaitymui 3. Užpildytą buferį įjungia į įvedimo buferių sąrašą. 1)Pagr. adorojimo procesas MAIN ima buferį iš įvedimo buferių sąrašo 2) Adorojia info 3)Ima buferį iš tuščių buferių sąrašo, jį užpildo, išveda info. 4) Buferį įjungia į išvedimo buferių sąrašą. Įvedimo procesas I gali vykti tik tada, kai yra laisvų buferių M gali vykti, kai yra įvedimo sąrašo elementai ir laisvi buferiai. Jei I ima paskutinį laisvą buferį, tai M užsiblokuoja, nes jau nėra laisvų buferių. Darbu su buferiais reikia apsaugyti tokius parametrus: laisvų buferių skaičių; I/O buferių skaičių; KS apsaugos semaforą; I/O buferių KS apsaugos semaforus.

12. Įvedimo-išvedimo SPOOLER'io pagrindinis procesas. Buferių pilas – sąrašas (3 sąrašai). Iš pradžių buferių pilas apjungtas į laisvų buferių sąrašą.

- I v. buferių sąrašas; - iš v. buferių sąrašas. Adorojimo proceso užd-is – paruošti info išvedimui. Veiksmy seką yra tokia: a) įvedimo procesas paima buferį iš laisvų buferių sąrašo; b) paleidžia jį skaitymui; c) užpildytą buferį įjungia į įvedimo buferių sąrašą.

1. Pagrindinis adorojimo procesas Main ima buferį iš v. buferių sąrašo; 2. Adorojia info; 3. Ima buferį iš tuščių buferių sąrašo. Jį užpildo išveda info; 4. Buferį įjungia į iš v. buferių sąrašą. Įvedimo procesas I gali vykti tik tada, kai yra tuščių buferių. Atitinkamai H gali vykti, kai yra į v. sąrašo elementai ir laisvi buferiai. Jei I ima paskutinį laisvą buferį, tai H užsiblokuoja, nes jam nėra laisvų buferių.

n – laisvų buferių skaičius; nin – įvedimo buferių skaičius; nout – išvedimo buferių skaičius; m – KS apsaugos semaforas; mout – išvedimo buferių KS apsaugos semaforas; mout – išvedimo buferių KS apsaugos semaforas.

Pagrindinio proceso H programa:

```
M: BEGIN LH;
P(min); //H turi imti įved. buf. Jei tokio nėra, tai H blokuojasi.
P(min); // jei kitas procesas vykdo įvedimą, tai H blokuojasi.
Paimti pirmą buf. iš įvedimo buf. sąrašo; v(min); // naimama įvedimo KS apsauga; Adoroti buferio turinį; P(n); P(m);
Paimti pirmą buf. iš laisvų buf. sąrašo; v(m);
Uždaryti paimtą buf. išveda info;
P(mout); // išved. buf. KS apsauga
Įjungti buf. į išved. buf. sąrašą galą; // imama iš sąrašo pradžios, bet rašoma į galą
v(mout); P(m); // buvo paimtas įved. buf. Ji reikia atlaisvinti. Tai darbas su KS
Įjungti buferį į laisvų buf. sąr. galą;
v(m); v(n); GOTO LH; END;
Atliekant iv. veiksmą, darbas turi būti sinchronizuojamas su įvedimo įrenginiu. Į darbo pradž.ėpab. situaciją (realiai – pertraukimo situaciją) modeliuosime semaforais. SR – skaitymo įrenginio statusas; FR – skait. įreng. finišas. Procesas R vykdo P(SR), o I – V(SR). Jei SR=0, tai V(SR)=q ir procesas R gales baigti darbą. I blokuojasi nuo P(FR), o procesas R paleidžia V(FR).
I ir R galima sinchronizuoti benfram darbu. I turi aprūpinti skait. įrenginį tuščiais buferiais, inicijuoti R ir prijungti į pilą užpildytus per įv. buferius, kai R baigia darbą.
```

13. Įvedimo-išvedimo SPOOLER'io įvedimo ir skaitymo procesas. Atliekant įvedimo veiksmą, darbas turi būti sinchronizuojamas su įvedimo įrenginiu, įvedimo įrenginio darbo pradžios ir pabaigos situaciją (realiai pertraukimo situaciją) modeliuosime semaforais.

SR – skaitymo įrenginio statusas
FR – skaitymo įrenginio finišas
Procesas R vykdo P(SR), o I – V(SR). Jei SR=0, tai V(SR)=q ir procesas R gales baigti darbą. I blokuojasi nuo P(FR), o procesas R paleidžia V(FR).

I ir R galima sinchronizuoti benfram darbu. I turi aprūpinti skait. įrenginį tuščiais buferiais, inicijuoti R ir prijungti į pilą užpildytus per įv. buferius, kai R baigia darbą.

Įvedimo proceso valdymas
I: BEGIN at: P(n); P(m);
IF liko paskutinis laisvas buferis THEN
BEGIN V(n); V(SR) o I – V(SR) = 1 ir procesas R gales baigti darbą. I blokuojasi nuo P(FR), o procesas R paleidžia V(FR).
I ir R galima sinchronizuoti benfram darbu. I turi aprūpinti skait. įrenginį tuščiais buferiais, inicijuoti R ir prijungti į pilą užpildytus per įv. buferius, kai R baigia darbą.

14. Dvejatinių ir bendrų semaforų ryšys. Semaforinių primityvų realizacijai, reikia bendrojo semaforo išreikšti dvejatinius. Jei semaforas gali įeiti tik iš vieno reikšmės – jis dvejatinis. Bet kuris bendras semaforas gali būti išreikštas dvejatiniu semaforu. Jei S – dvejatinis semaforas, tai ji galima pakeisti kintamuoju NS ir vienu dvejatiniu semaforais M, D. M – kritinė sekcija apsaugantis semaforas.
P(S) – P(M); NS – NS+1;
IF NS <= 0 THEN Begin V(M); P(D) End
Else V(M);
Pradiniai M:=1; D:=0;
P(S) atvejai: a) S=0 – naimama KS apsauga ir neišaukiamas laukimas; b) S=0 – turi įvykti perėjimas į laukimą, tada bus pasiekiamas procesas V(S).
NS < 0 – parodo laukiančių procesų skaičių.
P(S) – P(M); NS – NS+1;
IF NS <= 0 THEN YD(t); tyra laukiančių procesų, kurie užsiblokuvę semaforu D)
V(M);

15. Operacijų su semaforais realizacija. Reikia kad komp. architektūra leistų patikrinti žodžio tūrį ir pakeisti jo reikšmę.

```
BOOLEAN PROCEDURE PP(x);  
BOOLEAN X; BEGIN  
PP:=X; X:=true; END;  
S – dvejatinis semaforas  
P(S); Uždrausti pertraukimus  
L: if PP(x) then goto L;  
S:=S-1; If S<=1 then  
Begin (užblokuoti išsunkiantį procesą)  
Paimti proc iš sąrašo A;  
X:=false; Perduoti proc iš A; Iest pertrauk.;  
End ELSE Begin x:=false; Iest pertrauk.; End  
V(S); Uždrausti pertr.;  
L: if PP(x) then goto L;  
S:=S+1; If S<=0 then  
Begin; Paimti proc iš sąrašo B ir perkelti į A;  
If proc. laisvas then vykdyti proc iš A;  
End; X:=false; Iest pertrauk.
```

16. Procesų ir resursų sąvoka. Procesas – tai vykdoma programa, kartu su esamomis registru reikšmėmis ir savo kintamaisiais. Vprocesas turi savo virtualų procesorių. Nors skirtumas tarp programos ir proceso nėra didelis, bet jis svarbus. Procesas – tai kokie nors veikimo stadijoje esanti programa. Tuo tarpu programa – tai tik tam tikras būtinų rinkinys. Veikimo stadiją apibūdina procesas aprašas – deskriptorius. Apraše ir yra laikomi visi procesui reikalingi parametrai; tokie kaip virtualaus procesoriaus registru reikšmės. Tam mašinos resursai, tokie kaip procesorius, atmintis ar kt resursai, kurie sistemos veikimo metu nėra naikinami. Šie resursai gali būti laisvi, kai ne vienas procesas jų nenaudoja, arba ne, kada juos naudoja vienas ar keli, jei tą resursą galima skaidyti, procesai.

Kuriami ir naikinami sistemos darbu metu. 2 dinaminis resursas. Kuriami ir naikinami sistemos darbu metu. Šie resursai naudojami kaip pranešimai. Kartu su jais gali atėti naudinga informacija. Kartais šio tipo resursas pats yra pranešimas. Pavyzdžiui, esantis laisvas kanalo resursas žymi, kad bet kuris procesas gali naudotis kanalu. Jei jo nėra, procesas priverstas laukti, kol šis resursas taps prieinamu (bus atlaisvintas).

17. Proceso deskriptoriaus (PD, PD – proceso) veikimo stadiją apibūdintinis proceso aprašas. Apraše ir yra laikomi visi procesui reikalingi parametrai: virtualus procesorius, registru reikšmės ir jam reikalingi kintamieji. Procesų aprašai dinaminiai objektai – jie gali būti sukurti/naikinti sistemos veikimo metu. Realiai procesą, kaip ir resursą OS-jie atstovauja D. PD – tai tam tikra struktūra (ne masvyas) – jei kalbame apie visų P'u D'us, tai turime struktūrų masvą, kur i – proceso VV – tai resursų struktūros numeris, masvyje PD – susideda iš komponentų, kurioms priskiriame vardus:

```
1)Id[i] – proceso išorinis vardas, reikalingas statiniams ryšiams tarp procesų nurodyti.  
2) Mašina – čia turime omeny procesą vykdančio procesoriaus apibūdinimą.  
2.1)CPU[i] – apibūdina centrinio procesoriaus būseną vykdančią procesą. Kai proceso vykdymas nutraukiamas, proceso būsena išsaugoma.  
2.2)P[i] – identifikuoja procesorių ir i-jį procesą (mūsų nagrinėtas OS modelis galejo turėti n procesorių).  
2.3)OA[i] – proceso turimų resursų aprašas. Apibūdina resursą – operatyvų atmintį, kurio apibūdinamas konkrečiai sąrašas. D – fiksuota struktūra, čia yra nuoroda į sąrašą.  
2.4)R[i] – i-ojo proceso turimi resursai – informacija, kokius resursus yra gavęs procesas. Tai nuoroda į sąrašą, kuriame yra išvardinta resursai.  
2.5)SR[i] – tai resurso kūrėjas. Jis atsakingas už sukurto resurso priežiūrą sistemoje.
```

18. Resurso deskriptorius. Resurso deskriptorius (Resurso valdymo blokas) yra fiksuoto formato duomenų struktūra, sauganti informaciją apie resurso einamąjį stovį. Remiantis informacija resurso deskriptoriuje nurodomas jo užimtumo laipsnis, laisvas kiekis, nuoroda į pačius resurso elementus ir kt. Šia informacija naudojasi duotojo resurso paskirstytojas. Resurso inicializavimas reikalauja deskriptoriaus sukūrimą. Darbas su deskriptoriais galimas tik per specialias operacijas – OS branduolio primityvus.

19. Primityvas „kurti procesą“. Norint sukurti procesą reikia kreiptis į OSBP „kurti procesą“, faktiniais parametrais nurodant tokiąs kuriamo proceso komponentes:
N – išorinis vardas; MO – kurimo proceso procesoriaus pradine būsena; MO – OA pradine būsena (kiek išskirti OA resursai); RO – kiti išskirti resursai; KO – proceso prioritetas
IV naudojamas ryšiams tarp procesų nurodyti.
PROCEDURE KURTIP(n,s0,M0,RO,k0);
BEGIN
I:=NVV;//reikia nustatyti ir gauti proceso NV VVV grąžina naują numerį
Id[i]:=n//Id proceso IV
CPU[i]:=s0//taip užrašoma procesoriaus būsena deskriptoriuje
OA[i]:=M0//procesoriaus deskriptoriuje turimas OA kiekis
R[i]:=RO//kitų turimų proceso resursų komponentė(nuoroda į sąrašą)
PR[i]:=k0//prioritetu laukias
ST[i]:=READY//laikysime, kad procesas sukuriams su statusu(pvz. pasiuošes)
SD[i]:=PPS//kadangi kiekvienas procesas turi priklausyti bent vienam sąrašui, tai priskiriame jį
T[i]:=0//duotu metu dirbantis procesas bus žymimas “*“.

Tai einamojo proceso VV
S[i]:=A//procesas turi nuoroda į sūnų sąrašą iš pradžių jis tuščias
Įjungti(s[i]).i) //operuojame sąrašais suantrašėmis, o antraštės – tai programos, dirbančios su sąrašais. Dabar dirbantis(einamasis) procesas įgijo sūnų. Reikia papildyti jo sūnų sąrašą.
Įjungti(PPS,i) //nauja procesą reikia įtraukti į pasiuošusių procesų sąrašą.
END;
Primityvas „kurti procesą“ informaciją apie kuriama procesą suregistruoja į deskriptorių. Čia jokia informacija nekuriam.

20. Primityvas „naikinti procesą“. OSBP „Naikinti procesą“.

Procesas gali sunaikinti bet kurį savo palikuonį, bet negali sunaikinti savęs. Tada jis nusistandina pranešimą savo tėvui, kuris jį sunaikina. Procesas Main. Proc sukurtas Job. Governor, kai yra „Užduoties išorinėje atmintyje“ resursas Job Governor negali savęs sunaikinti. Tada kuriamas fiktyvus resursas ir Job. Governor užsiblokuoja. Tada ji galima naikinti. Ar naikinti vieną procesą ar visa pomeđ? Jei sunaikinsime vieną procesą, tai sistemoje bus nevaldomų procesų bus chaosas). Reikia naikinti visa pomeđ; Ar naikinti visus resursus? Juk yra ir pakartotino naudojimo resursai. Juos reikia atlaisvinti.

Parametrai – naikinimo proceso IV.
PROCEDURE NAIKINTIP(n);
BEGIN
L:=false; i:=VV(n); P:=T[i];
Pašalinti(S[p], i); NUTRAUKTI(i);
IF L = ? THEN PLANUOTOJAS;
END;
Fasikinnimai:
1. jei L = true, tai išskiečiamas planuotojas; 2. nutraukti i-tąjį procesą. Procedūrai perduodamas proceso VV.
PROCEDURE NUTRAUKTI(i);
BEGIN; IF ST[i] = RUN THEN BEGIN
STOP(i); L:=true;
END;
Pašalinti(SD[i], i);
FOR ALL s e S[i] DO NUTRAUKTI(s);
FOR ALL r e OA[i] VR[i] DO
IF PNR THEN Įjungti(PA[r], Pašalinti(OA[i] VR[i]));
FOR ALL r e SR[i] DO NDR(r);
NPDI(i); END;

1. kadangi procesas visada yra kažkokiame sąrašo, tai reikia jį iš ten pašalinti. SD saugo nuorodą į sąrašą, iš kurio reikia pašalinti, i – VV; 2. reikia nutraukti i – tojo proceso vykdymą; 3. r – resursai; atlaisviname pakartotinio naudojimo resursus; 4. liko sunaikinti proceso sukurtų resursų deskriptorius; 5. naikiname proceso deskriptorių. Prioritetas atitinka proceso padėtį pasiuošusių procesų sąrašo kiek prioritetai, tiek sąrašų.

21. Primityvas „stabdyti procesą“. OSBP „Stabdyti procesą“ Galimas dvigumas šios operacijos traktavimas, nes procesas yra tam tikro medžio pomeđio šaknis. Kyla klausimas: ar stabdyti vieną procesą, ar visus to pomeđio procesus? Tarkime, jog stabdomas vienas procesas, o likę šūniniai procesai tęsia darbą. Parametrais nurodom: n – išorinis vardas, a – atsakymų srities adresas į kurį grąžinama informacija apie stabdomą deskriptoriaus būseną(į kopiją).

Procedure OSBP(n,a); Begin I:=v(n); s:=st[i]; if s=RUN then STOP(i); a:=copydest[i]; if s=BLOCK or BLOCKS then ST[i]--BLOCKS else ST[i]READY; if s=RUN then PLANUOTOJAS; End

ĮPagal IV nustatomas proceso VV 2)status reikšmė 3)stabdomas procesas gali būti vykdomas, pasiuošęs, blokuotas. Pirmą, atėmame procesorių STOP[i] pertraukia procesorių, kuris vykdo i-tąjį procesą. Tarp procesorius P[i]. Reikia įsiminti pertraukio procesoriaus būseną į CPU[i] ir pasakyti, kad procesorius vykdys i-tąjį procesą yra atslaisvins PROC[P[i]]:=1 4)Procedūra padaranti deskriptoriaus kopiją 5)Koreguojamas i-ojo proceso statusas 6)jei buvo pristabdytas vykdomas procesas, tai reikia išskirti planuotoją, nes kiti procesai laukia procesoriaus. Planuotojo vykdytumi naujas procesas nesukuriamas. Svarbu, kad iki planavimo veiksmo viskas jau būtų padaryta, nes planuotojo darbo pasekoje, procesorius atimamas iš proceso, kuriame jis pats yra vykdomas.

22. Primityvas „aktyvuoti procesą“. OSBP „Aktyvuoti procesą“. Tai simetris OSBP. Nuima pristabdytą būseną. Galbūt išskiečia planuotoją, jei būsena yra READY. Parametras n – IV.

PROCEDURE AKTYVUOTI(n);
BEGIN
I:=VV(n);
ST[i]=IF ST[i]=READY THEN REDY ELSE BLOCK;
IF ST[i]=READY THEN PLANUOTOJAS;
END;

1. nustatamas VV pagal IV; 2. reikia buvo BLOCKS.

23. Primityvas „keisti proceso prioritetą“. Prioritetas atitinka proceso padėtį pasiuošusių procesų sąrašo. Kiek prioritetai, tiek sąrašų.

OSBP „Keisti proceso prioritetą“. Kalbame apie prioritetą procesoriaus resursų atžvilgiu. Proceso lėptipimas sąrašą vyksta atsižvelgiant į proceso prioritetą, todėl procesas prioritetu pakeitimas vyksta taip: pašalinamas iš sąrašo ir po to įterpiamas pagal naują prioritetą. Parametrai n-IV; i – prioritetas.
PROCEDURE KEISTIPP(n,k);
BEGIN I:=VV(n); M:=PR[i]; Pašalinti(SD[i], i); PR[i]=k;
Įjungti(SD[i], i); IF k and ST[i]=READY THEN
PLANUOTOJAS; END;
1. šimenamas senas prioritetas; 2. priskiriamas naujas prioritetas;

24. Primityvas „kurti resursą“. Resursus kuria tik procesas. Resurso kūrimo metu perduodami kaip parametrai: resurso išorinis vardas, pakartotinio naudojimo požymis, nuoroda į resurso prieinamumo aprašymą, nuoroda į resurso laukiantį procesą, nuoroda į paskirstytoją programą. Resursas kūrimo metu yra: pridėdamas prie bendro resursų sąrašo, prie pakartotinio naudojimo resursų sąrašo, jam priskiriamas unikalūs vidinis vardas, sukuriamas laukiančių procesų sąrašas ir pan.:
Procedure KURTIR (RS, PN, PA, LPS, PASK); Begin
r:=NRV; (naujas resurso vidinis vardas)
Rd[r] := RS; (išorinis resurso vardas, resursas prijungiamas prie bendro resursų sąrašo)
PNR[r] := PN; (loginis požymis, ar pakartotinio naudojimo)
k[r] := *; (resurso kūrėjo tėvo vidinis vardas, duotu metu vykstantis procesas, kuriame ir panaudojamas šis primityvas)
PA[r] := PA; (nuoroda į resurso prieinamumo aprašymą)
LPS[r] := LPS; (šio resurso laukiančių procesų sąrašas)
PASK[r] := PASK; (nuoroda į resurso paskirstytoją programą)
Įrašyti (SR[*], r); // šiuo metu vykdomo proceso sukurti resursų sąrašą įtraukiamas ir šis resursas)
End;



25. Primityvas „naikinti resursą“. Sunaikinti resursą gali jo tevas arba pirmtakas. Pimityvo principas yra: panaikinti resurso deskriptorių, prieš tai suaktyvinus jo laukiančiuosius procesus

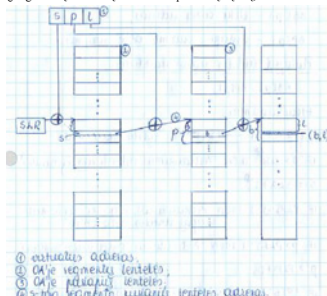
```
PROCEDURE NAIKINTI(RS),
Begin
r:=RVV(RS); R:=Pasalinti(LPS(r));(1)
While R<=Ω do
Begin
ST[R.P]:=IF(2) ST[R.P]=BLOCK then READ
else READS; Įrašyti (PPS.R.P);
SD[R.P]:=PPS;(3)
R.A:="FRANT";(4)
R:=Pasalinti(LPS(r));
End
NRD(r); //Naikinti resurso deskriptorių
Planuotojas;
End
```

Pasiskinimai: (1)Turime nuorodą į šalinamą elementą ir nuorodą į procesą (2)dirbtinų būdų suaktyvinimas procesas, todėl keičiamas statusas (3)deskriptoriuje koreguojama komponentė SD (4)atsakymų lauke turėjome P,D,A – kur D – r dalis, A – ats dalis.

26. Primityvas „prašyti resurso“. OSBP „Prašyti resurso“. Procesas, kuriam reikia resurso, išskviečia šį primityvą, nurodant VV ir adresą. Toks procesas pereina į blokavimosi būseną. Blokavimas įvyksta tik prašant resurso. Procesas jungiamas į laukiančiųjų resurso procesų sąrašą. Parametrai: RS – resurso VV; D – kokios resurso dalies prašoma: A – atsakymo srities adresas, į kur pranešti.

```
PROCEDURE PRASYTIR(RS, D, A);
Begin
R:=RVV(RS);(1)
IJUNGTI(LPS(r), (*, D, A));(2)
PASK(r, K, L);(3)
B:=true; FOR J:=1 STEP 1 UNTIL K DO
IF L[J]> * THEN(4)
Begin
L:=L[J]; IJUNGTI(PPS, i); SD[i]=PPS; SD[i]=PPS;
ST[i]:=OF ST[i]=BLOCK THEN READY
ELSE READYS;(5)
End
Else B:=false;(6)
If B THEN
Begin
ST[*]:=BLOCK; SD[*]:=LPS(r);
PROC[P[i]]:=1;(7)
PASALINTI(PPS, *)
End
PLANUOTOJAS
End
```

Pasiskinimai: 1) nnuatomas resurso VV pagal IV; 2) procesas jungiamas į laukiančių šio resurso procesų sąrašą, * – šiuo metu

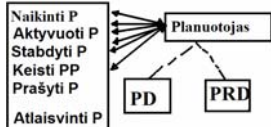


vykdomas procesas; 3) resurso persikirstymo programa. K – kiek procesų aptarnauja, L – aptarnaujamų procesų VV masys; 4) ar tai šiuo metu nedirbantis procesas? 5) reikia buvo BLOCKS; 6) reikia tai yra duotu metu dirbantis procesas; 7) šį procesą vykdyti procesorių paskelbiame laisvu.

27. Primityvas „atlaisvinti resursą“. OSBP „Atlaisvinti resursą“. Tai atitinka situaciją, kai procesas gana pakartotinio naudojimo resursą ir kai jo jam nereikia, jis jį atlaisvina ir įjungia į sąrašą laisvųjų resursų. Kai kurie resursai sujurtami proceso darbo metu. Parametrai: RS – resurso IV, D – OA atlaisvinamos dalies aprašymas.

```
PROCEDURE ATLAISVINTIR(RS,D);
Begin
r:=RVV(RS); Ijungi(PA(r),D);(1)
PASK(r,k,L); IF k=0 THEN FOR J:=1 STEP 1 UNTIL k DO
Begin
i:=L(J); Ijungi(PPS,i); SD[i]=PPS;
ST[i]:=IF ST[i]=BLOCKS THEN READYS
ELSE READY END;
IF k<0 THEN PLANUOTOJAS;
End;
```

28. Procesų planuotojas. Planuotojas užtikrina, kad visi PP būtų vykdomi maksimaliu prioritetu (jei prioritetai vienodi, tai vykdomas tas kuris sąrašo pirmesnis).



Planuotojo veikimo schema: (Planuotojas išskviečiamas iš branduolio primityvų) Planuotojo darbas 3 etapas: 1) Surasti pasirenkamą procesą su aukščiausiu prioritetu. 2) Surasti neaktyvų procesorių ir jį išskirti (skirti pasirušusiam procesui) 3) Jei procesorių nėra, peržiūrėti pasirušusius procesus, ir, jei jį prioritetai mažesni, atiduoti procesorių vykdomoms (Persikirstymas)

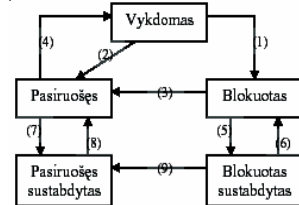
29 Pasirušusio proceso su aukščiausiu prioritetu nustatymas ir neaktyvaus procesorių radimas. PROCEDURE Planuotojas;

```
Begin
p:=PTR=N; c:=1; L:B:=TRUE;
While B AND PTR<>(L=, ne lygu) 0 DO
//čia iš principo ir prasideda 29 klausimas
Begin
p:=P[p]; IF p=PTR THEN
Begin //pereinama prie kito prioriteto
PTR:=PTR-1; p:=PTR;
End
Else B:=ST[p]>(L=, ne lygu) READY;
End
//p saugo point. proc. su aukščiausiu prioritetu vidinį vardą.
While c<= 4p DO //2 fazė
IF PROC[c]<(L=, ne lygu) Ω THEN c:=c+1;
ELSE BEGIN
PROC[c]:=p; P[p]:=c; ST[p]:=RUN;
IF c<(L=, ne lygu) P[x] THEN Atstatyti būseną (c, PU[p]);
Else p*:=p; //jam reikš atiduoti procesorių
c:=c+1; GOTO L;
End
```

30. Procesų planuotojo persikirstymo etapas. // 3 fazė

```
PRMIN:=PRT;
FOR c:=1 STEP 1 UNTIL PP DO
Begin
g:=PROC[c]; //imama procesas vid. vardą
IF PR[g]<PRMIN THEN
Begin
PRMIN:=PR[g]; cp:=c;
End; //išsaugomas procesorius, kur vykdo proc. su mažesniu prior.
IF PRT!=PRMIN THEN //buvo rasta mažesnių prioritėtų orocesių
g:=PROC[cp]; ST[g]:=READY; P[p]:=cp; PROC[cp]:=p;
ST[p]:=RUN;
IF g=* THEN p*:=p;
Else Perjungti (p, g, cp);
GO TO L;
End
ENDPROC:=IF ST[*]=RUN THEN Perjungti (p*, *, p[*])
PROCEDURE Perjungti (p, g, c)
Begin
Pertraukti(c); //Jei p[*] != c, priešingų atv. nedaro nieko
Išimti būseną (c, CPU[g]);
IF g=* THEN Išimti(A(GA, CPU[g]));
Atstatyti būseną (c, CPU[p]);
End;
```

31. Procesų būsenų schema. Procesorius gali gauti procesorių tik tada, kai jam netrukta koks resurso. Procesas gavęs procesorių tampa vykdomu. Procesas, esantis šioje būsenoje, turi procesorių, kol sistemoje neįvyksta pertraukimas arba einamasis procesas nepaprasto kokio nors resurso (pavyzdžiui, prašydamas įvedimo iš klaviatūros). Procesas blokuojasi priverstinai (nes jis vis tiek negali tęsti savo darbo be reikiamo resurso). Tačiau, jei procesas nereikalauja jokio resurso, iš jo gali būti atimamas procesorius, pavyzdžiui, vien tik dėl to, kad pernelyg ilgai dirbo. Tai visiškai skirtinga būsena nei lokavimasis dėl resurso (neturimas omeny resursas – procesorius). Taigi, galime išskirti jau žinomas procesų būsenas: vykdomas – jau turi procesorių; blokuotas – prašo resurso(bet ne procesorius); pasirušęs – vienintelis trūkstantis resursas yra procesorius; sustabdytas – kito proceso sustabdytas procesas.



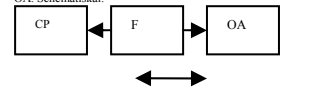
(1)vykdomas procesas blokuojasi jam prašant ir negavus resurso (2)vykdomas procesas tampa pasirušusiu atėmus iš jo procesorių dėl kokios nors priežasties (išskyrus resurso negavimą). (3)Blokutas procesas tampa pasirušusiu, kai yra suteikiamas reikalingas resursas.(4)pasirušęs procesai varžosi dėl procesoriaus. Gavęs procesorių procesas tampa vykdomu.(5)procesas gali tapti sustabdytu blokuotu, jei einamasis procesas jį sustabdo, kai jis jau ir taip yra blokuotas.(6) Procesas tampa blokuotu iš blokuoto sustabdyto, jei einamasis procesas nuima būseną sustabdytas.(7)Procesas gali tapti pasirušusiu sustabdytu, jei einamasis procesas jį sustabdo, kai jis yra pasirušęs.(8)Procesas tampa pasirušusiu iš pasirušusio sustabdyto, jei einamasis procesas nuima būseną sustabdytas.(9) Procesas tampa pasirušusiu sustabdytu iš blokuoto sustabdyto, jei procesui yra suteikiamas jam reikalingas resursas.

32. Virtualios atminties sąvoka. OA – tai ta, į kurią procesorius gali kreiptis tiesiogiai imant komandas ar duomenys programos vykdymo metu. Tokia schema turi daug nepatogumų, kai programoje nurodomi absoliutūs adresai. Transliatoriai buvo perdaryti taip, kad gamintų objektnę programą, nesusietą su patalpinimo vieta, t.y. kilnojamos objektnius modelius (nustatant programos adresus pagal išskirtą atminties vietą). Nuo atminties skirstymo programos vykdymo metu perėita prie atminties skirstymo tiesiogiai imant komandas ar duomenys programos vykdymo metu. Prieš vykdydamą programą reikia susieti ir patalpinti į atmintį. Kai visi darbai atlikti prieš programos vykdymą, kalbama apie statinį adresų nustatymą – statinį atminties adresų. Dinaminis atminties skirstymas – kai adresai nustatomi betarpiškai kreipiantis į atmintį. Statistika nustatant adresus būtinai prieš programos vykdymą žinoti išskirtos atminties vietą. Dinaminis – kai fizinis adresas nustatomas tiesiogiai prieš kreipimąsi į tą adresą. Sudarant programas tenka abstrahuotis nuo atminties žodžių ir naudoti tam tikrus lokalius adresus, kurie vėliau kokių tai būdų susiejami su fiziniiais adresais. Tokia lokalūs adresų visuma – virtuali atmintis. Fizinę adresų visumą – reali atmintis. Virtuali atmintis su fizine gali būti susiejama statiška arba dinamiškai.

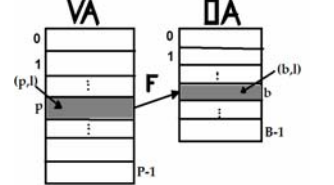
33. Komandos vykdymo schema. Schematiškai pavaizduosime komandų vykdymą, kuomet nėra dinaminio atminties skirstymo: H[O.N] – atmintis; K – komandų skaitliukas; R – registras. L – W=H[K].

```
OK:=W op kodas; //ok – operacijos kodas
ADR:=W operando adr;
R:=K+1;
Add: IF OK=1 THEN R:=R+H[ADR];
Else
SR: IF OK=2 THEN H[ADR]:=R; BR: IF OK=3 THEN
K:=ADR;
```

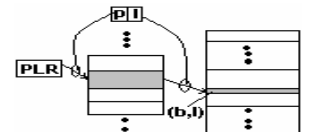
GOTO L
Čia K, ADR vadinami efektyviais adresais. Jei yra dinaminė adresų nustatymo aparata, tai efektyvus adresai yra atvaizduojami į absoliučius(fizinius) adresus: F(ea)=aa. H[k]-H[f(k)]; H[ADR]-M[F(ADR)].



34. Puslapinė organizacija. Puslapinė organizacija – tai konkretus vartotojo atminties (VA) organizavimo būdas. Operatyvi atmintis (OA) yra suskaidoma į vieno didžio ilgio išitsinius blokus b₀, b₁,... OA absoliutus adresas (AA) nurodomas kaip pora (b, l), kur b – bloko numeris, l – žodžio numeris bloko b viduje. Atitinkamai VA adresinė erdvė suskaidoma į vieno didžio išitsinius puslapius p₀, p₁,... VA adresas nustatomas pora (p, l). Puslapio dydis lygus bloko dydžiui. Bendra suminė VA yra daug didesnė už OA. VA adresas lygus efektyviu adresui (EA), kurį reikia atvaizduoti į AA: F(EA)=AA, šiuo atveju F(p, l)=(b, l).



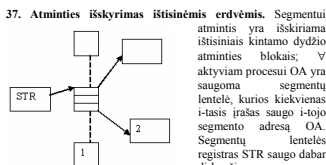
Puslapinės organizacijos schema: a) VA turime [p,l]; b) aparaturoje turi būti numatytas [PLR] – puslapių lenteles registras(rodo aktyvaus proceso puslapių lentelę); c) puslapių lenteles saugomos atmintyje.



Puslapių lenteles registro dydis atitinka VA puslapių skaičių. Kiekvienam procesui sudaroma puslapių lentelė. Vieno segmento VA atvaizdavimas: F(p, l)=M[PLR+p]*2²+l, čia M[PLR+p] – bloko numeris; 2² – bloko dydis; i – poslinkis.

35. Polisegmentinė virtuali atmintis. 1) Turimas segmentų (toliau S) lenteles registras, rodantis į aktyvaus proceso segmentų lentele (SL), o SL kiekvienas įrašas rodo į išitsinę sritį operatyvios atminties. 2) Puslapinė organizacija su segmentacija. SL rodo į aktyvaus proceso SL. Kiekvienas S yra išreiškiamas puslapiu ir turi atitinkamą puslapių lentelę. (s,w) yra išreiškiamas trejetas (s,p,l) Vsegmentas suskaidomas puslapiais, tokio pat dydžio kaip bloko dydis. SLR – Segmentų lenteles registras, saugo aktyvaus proceso segmentų puslapių lenteles adresus. PSL – Saugo bloko numerį i kuri tas puslapis atvaizduojamas. SLR: SLB – komponentė – segmentų lenteles bazė – nurodo adresą OA'je. SLD – kiek segmentų VA'je (segmentų lenteles dydis) SL: PLB(S) – puslapių lenteles bazė; PLD(S) – puslapių lenteles dydis; PLP(S) – puslapių lentelelė buvimo OA požymis; PL: BB[p] – bloko bazė; BP[p] – buvimo OA požymis; IF S=SLD THEN „Pertraukimas. Neleistinas segmentas“; S=SLB+S; IF PLP[S]=1 /nera atmintis. THEN „Pertraukimas. OA nera s-o segmento psl.lenteles“ IF p=PLD[S] THEN „Pertraukimas. Neleistinas psl.segmentas“ p=PLP+p; IF BP[p]=1 THEN „Pertraukimas. Psl.nera atminty“ (irgi dėl sito viso neaisku)

36. Atminties skirstymo puslapių strategijos. Puslapių skirstymo uždavinys turi atsakyti į klausimus: a) kokių momentu sikeisti puslapius; b) koki puslapi patalpinti į atmintį (iš išorės į OA); c) vietoje kokio puslapio. Puslapių skirstymo strategija, pagal kurią vieta puslapiui skiriama betarpiškai prieš jį kreipiantis, vadinama strategija pagal pareikalavimą (SPP). Ji užtikuoja atsakymus į pirmuosius du klausimus. Įrodyta, kad bet kokias puslapių skirstymo strategijas egzistuoja neblogesnė strategija pagal pareikalavimą. Vadinasi, optimalių strategijų paieškoje galima apsiriboti SPP klase. SPP, kurioje išimiamie tie puslapiai, kreipiamaisi į kuriuos bus vėliausiai puslapių trasoje, vadinama Bellady strategija. Pvz.: tarkime, turime du blokus b₁, b₂ ir puslapių seką p₁, p₂, p₃, p₄, p₁, p₂, p₃, p₄. Šiokia strategija yra optimali. Tačiau iškyla taikymo problemos, nes prieš programos vykdymą puslapių trasa nėra žinoma. Praktikoje naudojamos tam tikros strategijos, kai pakiečiamas: atsitiktinis, ilgiausiai būnantis OA'je, į kurį buvo kreipiaisi seniausiais. Vidutiniškai 2x mažiau puslapių pakeitimų, jei naudojama trečioji strategija: naujas puslapis įrašomas vietoj seniausio naudoto.



segmentų lentelės adresa. Efectyvus adresą [s, w] atvaizduojamas į realų tokio būdu: $F(s, w) = M[STR + s] + w$ Išskyla išorinės ir vidinės fragmentacijos problema.

1-Segmentų lentelė; 2-Segmentas

38. Kintamo dydžio išsienės atminties sričių grąžinimas

Žinome, jog skirtingi atmintimi kintamo ilgio adresinės erdvės išsienės blokas susidariusi su problema. Gali būti, jog suminė laisvos atminties yra, o išsienės bloko nėra. Ši problema įvardijama kaip *fragmentacijos* problema.

Dinaminio atminties skirstymo mechanizmas, kai yra išsienės adresų masyvai, skirtas atminties skirstymui ir reikalingos tam procedūros: GETAREA(size), kur size nusako koks minimalus atminties kiekis yra prašomas. Atminties atlašinimui naudojamos dvi schemos: FREEAREA(address, size) ir FREEGARBAGE(). 1-oji atlašina atmintį, kai tik ji yra nenaudojama (išsienės situacija), kai atsiranda dvi šalia einančios sritys, tai ji užjungia jas. 2-oji surenka nenaudojamą atminties sritį ir atlieka defragmentaciją.

FREEAREA

Procedure FREEAREA(address, size)

Begin pointer L,M,U,Q;

M:=address - 1; U:=M+M.size; L:=M-1; IF U tag = '-' THEN

Begin

M:=size-M.size+U.size;

U.BLINK.FLINK:=U.FLINK; U.FLINK.BLINK:=U.BLINK;

End;

Q:=M+M.size-1;

IF L.tag = '-' THEN // Jei prieš tai yra laisva

Begin

L:=M-L.size; L:=L.size+M.size; Q.size:=L.size; Q.tag:="-";

End;

ELSE Begin // Jei užjungta

Q.size:=M.size; M.tag:=Q.tag:="-";

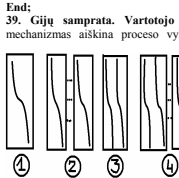
M.FLINK:=FREE.FLINK; // M jungiamas į laisvų sričių sąrašą.

M.BLINK:=address(FREE); FREE.FLINK:=M;

FREE.FLINK:=M;

End;

39. Gijų samprata. Vartotojo ir branduolio gijos. Gijų mechanizmas aiškina proceso vykdymo valdymą viename ir daugelyje procesų. Pav. (1) Vienas procesas viena gija. Vienaprogramė OS (2) Daug procesų po viena gija. Multiprogramė OS (3) Vienas procesas. Daug gijų (4) Daug procesų po daug gijų.



Gijų panaudojimo privalumai:

Sukurti/sunaikinti giją(proceso viduje) galima greičiau nei procesą.

Persijungimas tarp gijų viename procese vyksta greičiau nei tarp skirtingų procesų.

Skiriamumas tarp sąveikaujančių procesų, vykdomų vieno proceso gijos vyksta greičiau nei tarp programų, vykdomų nepriklausomų procesų. (Tokiu atveju reikalingas branduolio įsikišimas).

Gijos turi būsenas, jų vykdymas turi būti sinchronizuotas. Procesai esant prastai būsenoje, tokioje pat būsenoje yra ir gijos, nors jos ir neturi tokio atributo. Ši gijos atliekamos operacijos.

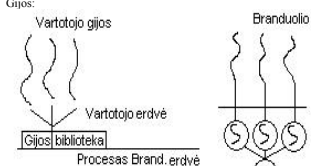
CREATE – kai sukuriame procesą, gija taip pat sukuriam.

FINISH – atleisvinamas gijos turimas registrų ir steko kontekstas. BLOCK – inicijuoja pati gija, jei gija E nuo kitų gijų.

UNBLOCK – gija patalpinama į pasirušusių gijų sąrašą. Gijos blokuojamas gali (ne)užblokuoti proceso. Tai priklauso nuo gijų ir proceso pobūdžio.

Procesas 1. Programa kreipiasi į du nutolusius serverius, iš jų ats. Sukomponuojamas tam tikras rezultatas.

Gijos:



1) taikomios programos (vartotojo) organizuojamos taikomųjų programų lygmenyje.

Branduolys neturi jokios info apie gijas. Taikomioji programa pradeda darbą turėdama 1 giją...

Kreipdamasi į gijų funkciją, taikomioji programa bet kurio metu gali sukurti naują giją.

2) Branduolio

Procesas: RUN procesas blokuojamas -> BLOCK. 2 gija liks būsenoje BLOCK.

RUN procesai baigiasi laikas -> READY.

Jei procesas gauna procesorių -> RUN. 2 gija RUN.

Jei paveikia 1 gija -> 2 gija BLOCK. 2 gija RUN.

Vartotojo gijų privalumai: Gijų perjungimas nereikalauja branduolio išsikišimo; Gijų planavimas gali būti specifinis; Gijų biblioteka nepriklauso nuo OS.

Trūkumai: Gija išsukianti proceso blokuojama, blokuojasi kitos proceso gijos; Vartotojo gijų atveju negalimas multiprocesorių panaudojimas.

Branduolio gijos šių trūkumų neturi.

40. Mikrobranduolio architektūra. Mikrobranduolys yra OS nedidelė atminties dalis, įgalinanti OS modulinį plėtimą. Nėra vieningos mikrobranduolio sandaros. Problema yra driver'iai, juos reikia padaryti efektyvius. 1 driver'į galima žiūrėti kaip į virtualų įrenginį, kuris palengvina įrenginio valdymą, pateikdamas patogesnį interfeisą. Kitas klausimas, kur vyksta procesai, ar branduolio erdvėje, ar už jo ribų. Pirmos OS buvo monolitinės, kur viena procedūra galėjo įsikišti bet kokią kitą procedūrą. Tai tapo klaidinga idėja. OS buvo įvesta OS sluoksniuose architektūra.

Sudėtingumas nuo to nedingo. Vsluosnais gana didelis. Pakitimai vienas sluoksnyje išsukia pakitimus ir gretimose sluoksniuose. Sunku kurti versijas pagal konkrečią konfigūraciją. Sunku spręsti saugumo problemas dėl gretimų sluoksnių sąveikos.

Mikrobranduolio sistemos atveju visi servisi perkelti į vartotojo sritį. Jie sąveikauja tarpusavyje ir su branduoliu. Tai horizontali architektūra. Jie sąveikauja per pranešimus, perduodamus per branduolį. Branduolio funkcija tampa pranešimo perdavimas ir priėmimas prie aparatūros.

Mikrobranduolio architektūros pranašumai: 1) vieningas interfeisas 2) Ištekliaumas 3) Lankstumas 4) Prieinamumas 5) Patikimumas 6) Tinkamumas realizuoti paskirtas (išskirtas) sistemas. Neigiama savybė – nepakankamas našumas, kalta pranešimų sistema, Ji reikia pakeisti, perduoti, gavus atkoduoti. Atsiranda daug perjungimų tarp vartotojo ir supervizoriaus režimų.

41. Įvedimo-išvedimo procesai. I/O valdymui kiekvienam I/O įrenginiui / sukuriama į aptarnaujamą procesą P. Jis atstovauja įrenginį sistemoje. Jo paskirtis inicijuoti I/O operacijas. Perduoti pranešimus apie pertaukimus ir pranešti apie I/O veiksmų pabaigą.

(1) Specializuotas procesorius su savo komandų sistema (registrais, valdymo įrenginiu). Perduoda duomenis tarp OA ir I/O kontrolierio (2) Kontroleris – specializuotas kontroleris nukreiptas į tam tikrą tipą.

I/O įrenginį atstovaujantis procesas P. Begin

L: PRAŠYTIR(III⁽¹⁾, Ω⁽²⁾, (P⁽³⁾, IIProg⁽⁴⁾); PRAŠYTIR(KK⁽⁵⁾, IIP⁽⁶⁾, Kelias); Komutavimo ir įrenginių pranešimo komandos;

I/O inicijavimas: PRAŠYTIR(IIP⁽⁷⁾, Kelias⁽⁸⁾, Pran⁽⁹⁾); Pertaukimo dekodavimas; Papildomos I/O komandos; Atsakymo suformulavimas; ATLAISVINTIR(KK, Kelias); ATLAISVINTIR(III, Pran, (P, Ats)); GOTO L;

End

Paukštiniai: (1) Resursas yra I/O įrenginys (2) Nėra specifikuojama kokios resurso dalies reikia (3) Prašantis proceso P (4) Ka turėtų atlikti I/O įrenginį aptarnaujantis procesorius (skaityma, rašyma, failo atidarymas, ...) (5) Kanalo kontroleris (6) Reikia kelio iki tokio įrenginio (7) I/O pertaukimas (8) Bet kuri iš kelio sudedamųjų dalių (9) Sėkmes atveju jos nėra būtinės.

VM nustato I/O komandą, įvyksta pertaukimas. Pertaukimu apdorojimo metu nustatomas procesas, kuris turi aptarnauti konkretų pertaukimą, schematiškai tai aprašome:

Pr: [simint(CPU[*]); ST[*]]:=READY; // pertaukimas nepervedant proceso į blokuojamą būseną

PROCI[*]]:=Ω; // procesoriaus atlašinimas

Nustatyti P; ATLAISVINTIR (PERT, (P, PERT, INF));

Taimerio pertaukimu apdorojate; jei viršytas laiko limitas, tai nutraukia proceso vykdymą, o jei viršytas procesoriaus kvanto limitas, tai perkelią į to paties prioritetų procesų sąrašą.

42. Failų sistemos sąvoka. FS yra OS dalis, kuri valdo įv/šv, įv/šv metu naudojamas resursai ir operuoja info failuose. Į FS galima žiūrėti kaip į virtualų įv/šv įrenginį tokį, kuris turi patogi programotui struktūrą. Programotui patogu operuoti failine info loginame lygyje. Į Failą galima žiūrėti kaip į (F, E), kur F - failo vardas, e - elemento identifikatoriaus failas.

Galima kalbėti apie virtualią failinę atmintį. FS virtualios failinės atminties paskirtis – apriboti vartotoją tiesine erdve jų failų patalpinimui. Pagrindinės funkcijos: 1. užklausių VFA'iai transformavimas į RFA. 2. informacijos perdavimas tarp RFA ir OA. FS - tai OS dalis, kuri yra atsakinga už failinės info sukūrimą, skaitymą, naikinimą, rašymą, modifikavimą, bei perkėlimą. Failų sistema kontroliuoja failų naudojimus resursus ir priėmimą prie jų. Programotojui nesunku naudotis failų info, jai ji yra loginiame lygmenyje.

Failinė struktūra- sutvarkyta elementų struktūra, kurios elementai identifikuojami taip: (F,E) čia F- failo vardas, e- e-tasis failo F elementas.

Žinant failinės atminties realizaciją, aparatūros specifiką, galima optimizuoti jos apdorojimą. Pagrindinės operacijos kurias galima atlikti failų sistemoje: 1. Užklausių VFA transformavimas į RFA. 2. Info perdavimas tarp RFA ir OS.

43. Failinės atminties įrenginių charakteristikos. Fizinės failinės atminties įrenginiai apibūdinami šiomis charakteristikomis:

8. talpumas – maksimalus info kiekis, kurios gali būti saugomos;

9. įrašo dydis – minimalus info kiekis, į kurį galima adresuoti įrenginyje. Įrašai įrenginiuose gali būti kintamo arba pastovaus ilgio.

10. priejimo būdai: a) tiesioginis – operuojama aparatais; b) nuoseklus – kai priejimai prie įrašo reikalingas visų tarpinių įrašų peržiurejimas.

11. FA info nešėjas – tomas. Tomo charakteristika – jo pakeičiamumas – įgalina iš esmės padidinti vartotojo naudojamos VA apimtį. Pvz. Diskelis.

12. Duomenų perdavimo greičiai. Jis matuojamas baitais arba bps perduodant info tarp OA ir įrenginio. KB, kb

13. Užlaikymas. Įrenginui gaves eilinę įv/šv komandą (jei tai juostinis įrenginys), jam reikia išsibėgi nuo praeito skaitymo prie naujo pradžia. Jis diskas – užlaikymas – tai apsisukimas nuo pradžia iki tos vietos, kur yra info.

14. Nustatymo laikas. Tai galvūčių perstutimo laikas(diskai). Priklausomai nuo įrenginių charakteristikų ir nuo jų panaudojimo sąlygų, vieni ar keli įrenginiai yra naudojami tam tikrais atvejais.

44. Failų descriptorius. Aktyvių failų katalogas. Failo descriptorius:

1. Failo vardas: FN; 2. Failo padėtis : įrenginio adresas, failo pradžia adresas įrenginyje; 3. Failo organizacija: nuosekliai; 4. Failo ilgis: L.S. Failo tipas: įpastovus, laikinas; 6. Failo savininkas: U; 7. Failo naudojimo: {U}; 8. Failo apsauga: READ; (skirtas tik skaitymui)

Aktyvių failų kataloge (AFK) laikomi aktyvių failų descriptoriai (aktyvūs failai - „atidaryti failai“). Neaktyvūs („neatidaryti“) failai neturi descriptoriaus ir jų nėra AFK. Ieškant failų descriptoriaus, pirmiausiai ieškoma AFK, tik paskui (jeigu nėra AFK) – sisteminiam kataloge (šiuo atveju descriptoriaus nėra, todėl ieškoma pagal išorinį vardą, o tik tada yra sukuriamas descriptorius.). AFK yra OA-e.

45. Užklausių failinei sistemai realizavimas pavyzdys. Darbui su failine atmintimi naudojama bendros paskirties failų sistema. Užklausių skaitymui iš failo gali atrodyti taip:

1. READ(FN, A) // turim perskaito 80B įrašą FN – išorinis failo vardas A – adresas

Nuskaityti į adresą A[0]...A[79]

2. Tarkim r yra nuoroda į sekanti įrašą, kurį reikia nuskaityti: READ2(FN, A, r, 80);

r = r + 80;

Skirtingi vartotojai gali parinkti vienodus vardus, todėl reikalingas unikalus vidinis failo vardas, taip pat failų descriptorius. Pagal failo vidinį vardą galima nustatyti failo descriptorių, o failų descriptoriai kaip ir patys failai saugomi išorinėje atmintyje. Failų atidarymo metu, failų descriptoriai iš išorinės atminties perkeliama į vidinę atmintį, aktyvių failų katalogą.

Dužniausiai naudojami užklausiui darbui su failine sistema: Create – sukuriama failas be jokių duomenų. Jo tikslas yra užtikrinti joki toks failas yra ir nustatyti jo atributus.

Delete – kai failas daugiau yra nereikalingas jis turi būti ištrinamas kad atlašinami disko vietą. Visada ∃ toks sistemos užklausių.

Open – prieš failo naudojimą procesas turi jį atidaryti. Open užklausių tikslas yra leisti sistemai perduoti failo atributus bet disko adresų sąrašas į pagrindinę atmintį, kad būtų galima greitai prieiti busimoms užklausioms.

Close – kai priejimas nereikalingas, atributai bei disko adresai – nereikalingi, failas turi būti uždaromas kad atlašinami atmintį. Daugelis sistemų skatina tai nustatydamos max atidarytų failų skaičių.

Read – duomenys nuskaityti iš failo. Užklausių turi nurodyti kiek duomenų yra reikalingi ir suteikti buferį įrenginio patalpinimui.

Write – duomenys įrašomi į failą. Jei esama pozicija yra failo pabaiga, failo dydis yra padidinamas. Jei esama pozicija yra failo viduryje tokiu atveju esanti duomenys yra perrašomi ir prarandami visiems laikams.

Rename – leidžiama vartotojui pakeisti failo pavadinimą. Ši užklausa nėra būtina, kadangi galima kopijuojant failą suteikti jam naują vardą.

Set atributes – galima pakeisti kai kuriuos atributus jau sukurtiems failams.

Seek – užklausa kuri nustato failo žymę į tam tikrą poziciją. Po šios užklauso duomenys gali būti rašomi arba nuskaityti nuo tos žymės.

Append – ši užklausa yra apribota write užklausa. Duomenys gali būti įtraukiami tik į failo pabaigą.

46. Failų sistemos hierarchija. Failų sistemos funkcijas patogu apibūdinti pagal jų lygį, pradedant nuo aparatinio iki vartotojo serviso klausimų. Failų sistemos suskirstymas į loginius lygius: DBVS(5)-Priejimo metodai(4)-Virtuali (logine) failų sistema (3)-Real (bazinė) failų sistema(2)-Ivesties/išvesties sistema(1).

1) koordinuoja fizinių įrenginių darba. Šio lygio procesai atlieka informacijos blokų apskaitą tarp OA ir išorinės atminties pagal užklauso adresą.

2) transformuoja failo vidinių unikalių identifikatorių į FD.

3) pagal vartotojo suteiktą IV nustato jo vidinį unikalią vardą. Naudojamas vidinis failų katalogas. Virtualus lygis nepriklauso nuo fizinių įrenginių.

4) realizuoja desinį. Paga kurį apdorojami failo įrašai. Tokį desinį užduoda vartotojas pagal programos prasmę. Pvz.: nuoseklus įrašymas arba kai įrašai apdorojami pagal lauko (rako) reikšmės didėjimo ar mažėjimo tvarką.

5) realizuoja failo loginės struktūros vaizdavimą į fizinę struktūrą. Tegul failas A susideda iš 11 įrašų, kurių kiekvienas 250 baitų. Saugoma po 1000 baitų kiekvienam bloke, t.y. į vieną bloką telpa 4 loginiai įrašai. Failo A įrašai prasideda antrame bloke. Tarkime programoje yra užklausių nuskaityti failo A įrašą 6: READ FILE(A) RECORD(6) SIZE(250) LOCATION(BUF);

Translatorius, sutkęs tokio operatorių, perves jį į kreipinį:

1) nustatyti fizinį failo adresą;

2) nustatyti bloką, į kurį įeina įrašas 6;

3) nuskaityti bloką į OA;

4) persiųsti iš OA nuskaityto bloko 6-gij įrašą į sritį BUF.

Kad būtų iš OA nuskaitytas failo A pradžia fizinis adresas, yra naudojama toro turinio lentelė VTOL. Tono turinys, kaip failas, yra saugomas tame pačiame bloke. Schematiškai (lentelė) [vardas [ilgis] [adresas] [A] [2750] [2] [B] [900] [6] [C] [2000] [7].

Kad toks užklausių failinei sistemai būtų patenkintas: 1) VTOL'je nustatyti failą A; 2) nustatyti santykinį adresą: (jr nr-1)*r.dydys=1250; 3) pagal santykinį adresą nustatyti, kuris failo blokas reikalingas (mūsų atveju 1); 4) nustatyti fizinį bloką, kuriam priklauso pirmas (šiuo atveju) santykinis blokas (mūsų atveju 3) 5) trečias fizinis blokas nuskaitytas į OA pagal skaitymo veiksmą; 6) iš nustatyto bloko į buferį paimami baitai nuo 250 iki 499, ir jie persunčiami į sritį su vardu BUF.

Darbo su failais metu kiekvieną kartą veikti bloką su failo pradžia – neefektyvu. Todėl tas įrašas perkeliama į failų katalogą iš tomo turinio lentelės ir vadinamas atidarymo veiksmu (descriptorius pemešamas į OA).

Esant nuosekliai įrašų apdorojimui, galima sumažinti įv/šv veiksmų skaičių. Mūsų atveju nuskaitymo 3 kartus.

Pakanka turėti požymį, koks blokas yra buferyje, kad daugiau nebūtų skaitoma iš failo. Metodos-buferizacija. Kiekvienam failui gali būti savas buferis arba visiems failams vienas buferis, arba viename failui keli buferiai



47. Failų sistemos įvedimo-išvedimo posistemiai. Ją sudaro procesai, valdantys įvedimo/išvedimo įrenginių darbą. Kiekvienam įrenginiui savas procesas. Ryšys tarp procesų atitinka ryšį tarp įrenginių. Įvedimo/išvedimo sistema ryšį tarp įvedimo/išvedimo įrenginių transformuoja į ryšį tarp įvedimo/išvedimo procesų.

Privalumai:

1) asinchronis įrenginių darbas valdomas kaip nepriklausomas procesas.

2) priklausomybė nuo įrenginių specifikacijos lokalizuojama žemiausiame lygyje; į kitus lygius perduodama unifikuota informacija.

3) ypatingos situacijos apdorojamos artimiausiame lygyje. Įvedimo/išvedimo sistema susideda iš komponentų.

Komponentės: 1) disko valdymas 2) terminalai 3) periferiniai įrenginiai

Įvedimo/išvedimo įrenginių specifiškai leidžia ji nagrinėti persiunčiamų blokų terminais.

48. Bazinė failų valdymo sistema. Tai I/O sistema, kurioje aparatūros specifiškai izoliuoja I/O nuo likusios OS dalies. Tai leidžia I/O nagrinėti persiunčiamų info blokų terminais.

Prieš pasiunčiant info bloką reikia nustatyti OA adresą ir fizinį bloko adresą išoriniame įrenginyje. Tokį adresą ir suformuoja bazinė failų valdymo sistema pagal failo descriptorių. Be to bazinė sistema valdo išorinės atminties failus ir apdoroja tomų failų descriptorius.

Darbai su descriptoriais bazinė sistema turi komandas (funkcijas): SUKURTI(failo vardas, sritis), kur sritis – iš kokių blokų sukurti failą. Ji vykdoma inicijuojant procesą, aptarnaujantį tomą. Vėliau laisvos atminties failas skaidomas į dalinius failus.

DALINTI(failo vardas, sritis). Kai failas yra naikinamas, jo užimama atmintis turi būti atlaisvinta ir sugrąžinta į laisvos atminties failą.

IŠPLESTI(failo vardas, sritis). Komanda skirta išorinės atminties padidinimui.

ATLAISVINTI(failo vardas, sritis). Visa arba dalis išorinės atminties grąžinama į laisvos atminties failą.

Bazinė sistema turi turėti ryšį su operatoriumi arba vartotoju tam, kad pranešti apie galimybę siūsti pranešimus apie tomų paketimus.

Tomų descriptoriaus sudėtis:

Tomo vardas, unikalus tomo ID, proceso arba loginio įrenginio vardas, atitinkamas požymis, nuoroda į tomo turinio lentelę, informacija apie tomo apsaugą, tomo sukūrimo ir galiojimo data.

Tomų valdymo bazinė sistema turi funkcijas:

REGISTRUOTI(tomo vardas) – sukuriamas naujas tomo descriptorius.

PAŠALINTI(tomo vardas).

PRITVIRTINTI(tomo vardas) – tomo priskyrimas įrenginiui.

ATLAISVINTI(tomo vardas) – atjungimas nuo įrenginio.

49. Loginė failų valdymo sistema. Ji atvaizduoja lokalius vartotojų failų vardus į unikalius failų identifikatorius. Loginė failų valdymo sistema pateikia išoriniam interfeisui komandą, kurias realizuoja bazinė sistema, kuriose jau nurodomas unikalus F identifikatorius.

Loginė sistema reikalauja iš vartotojo pranešimo apie darbo su failais pradžią – komanda ATIDARYTI(funkciškai ją atlieka bazinė sistema). Vartotojo žinybas – tai info apie failus. Jis susieja failo išorinį vardą su jo unikaliu vardu, nurodantį į bendrą sisteminių žinybą.

Vartotojo žinyno panaudojimas leidžia laisvai parinkti failo vardus ir užtikrina efektyvų kreipimąsi į failus.

Loginė sistema išoriniam interfeisui pateikia komandas (jas realizuoja bazinė sistema): SUKURTI(failo vardas); SUNAIKINTI(failo vardas); ATIDARYTI(failo vardas);



UŽDARYTI(failo vardas); SKAITYTI(failo vardas, bloko nr., OA, bloko sk.); RAŠYTI(failo vardas, bloko nr., OA, bloko sk.); Komandų rezultatai priklauso nuo konkrečios situacijos. Vartotojo procesas tas situacijas gali išskirti ir apdoroti arba naudoti kaip klaidą.

50. Priėmimo metodai. Loginės sistemos komandos naudoja bloko nr. Bet vartotojui nepatogu operuoti terminais. Tam įvedamas dar vienas failų sistemos lygmuo – priėmimo metodai.

Įrašų apdorojimui gali būti naudojami raktai. Dalinis raktas – duomenų laukas, kurio reikšmė duotu momentu gali atitikti vieną iš daugelio įrašų. Raktai gali būti naudojami įrašų identifikavimui. Įrašai su vienodais galimais raktais apjungiami į sąrašą, todėl pakanka surasti tik pirmą sąrašo elementą.

Priėmimo prie įrašų metodai turi dvi charakteristikas: a) baziniai arba su eilutėmis; b) tiesioginiai arba nuoseklūs. Tiesioginiai – leidžia kreiptis į įrašus individualiai, o nuoseklūs – fizinę įrašų tvarką atitinka jų loginę tvarką.

Nuoseklus ir tiesioginio metodų suderinimui naudojamas indeksacijos metodas.