



Vilnius universitetas  
Matematikos ir informatikos fakultetas  
Informatikos katedra

# Skaitmeninis intelektas ir sprendimų priėmimas (dirbtinis neuronas – perceptronas)

doc. dr. Olga Kurasova  
[Olga.Kurasova@mii.vu.lt](mailto:Olga.Kurasova@mii.vu.lt)

2017

# Dirbtiniai neuroniniai tinklai (DNT)

- Viena iš skaitmeninio intelekto sričių yra **dirbtiniai neuroniniai tinklai**, kurie, jei aišku iš konteksto, vadinami tiesiog neuroniniais tinklais.
- Jie pradėti tyrinėti kaip **biologinių neuroninių sistemų modelis**, siekiant išsiaiškinti ir pritaikyti biologinių neuronų sąveikos mechanizmus efektyvesnėms informacijos apdorojimo sistemoms kurti.
- Neuroniniai tinklai **turi galimybę mokytis** iš pavyzdžių.
- Turint duomenų pavyzdžius ir naudojant **mokymo algoritmus**, neuroninis tinklas pritaikomas prie duomenų struktūros ir **išmoksta atpažinti naujus** duomenis, kurie nebuvo naudojami tinklo mokyme.

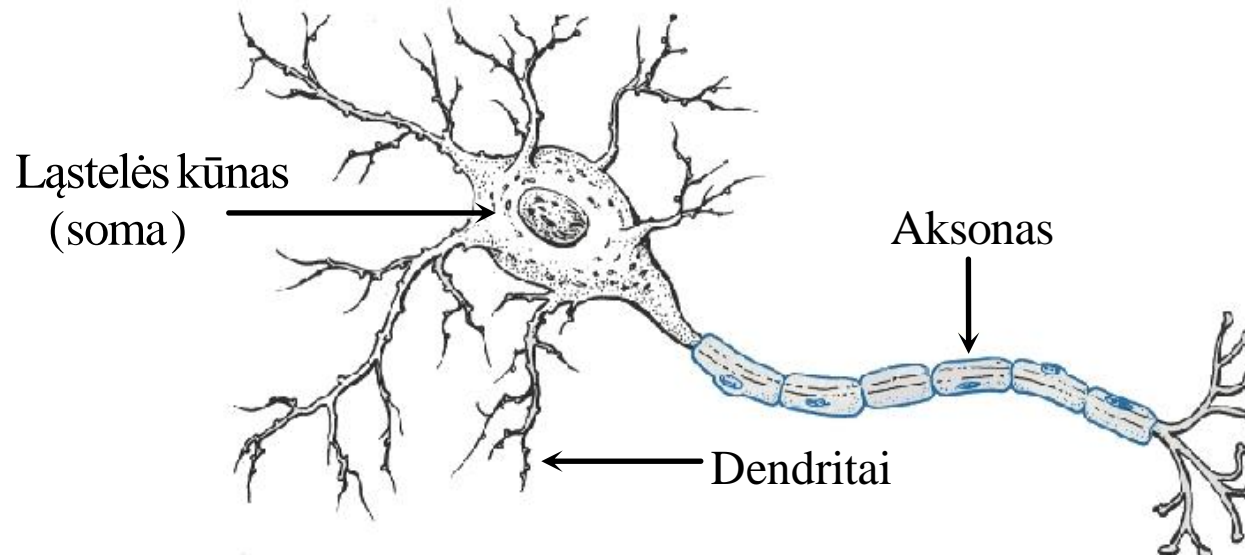
# Biologinis neuronas

- Žmogaus **smegenys** susideda iš daugelio (apie  $10^{13}$ ) **neuronų**, sujungtų vienu su kitais.
- Kiekvienas neuronas turi vidutiniškai keletą tūkstančių **jungčių**.
- **Neuronas** – tai ląstelė, galinti generuoti elektrocheminį signalą.

# Biologinis neuronas

Neuronas turi

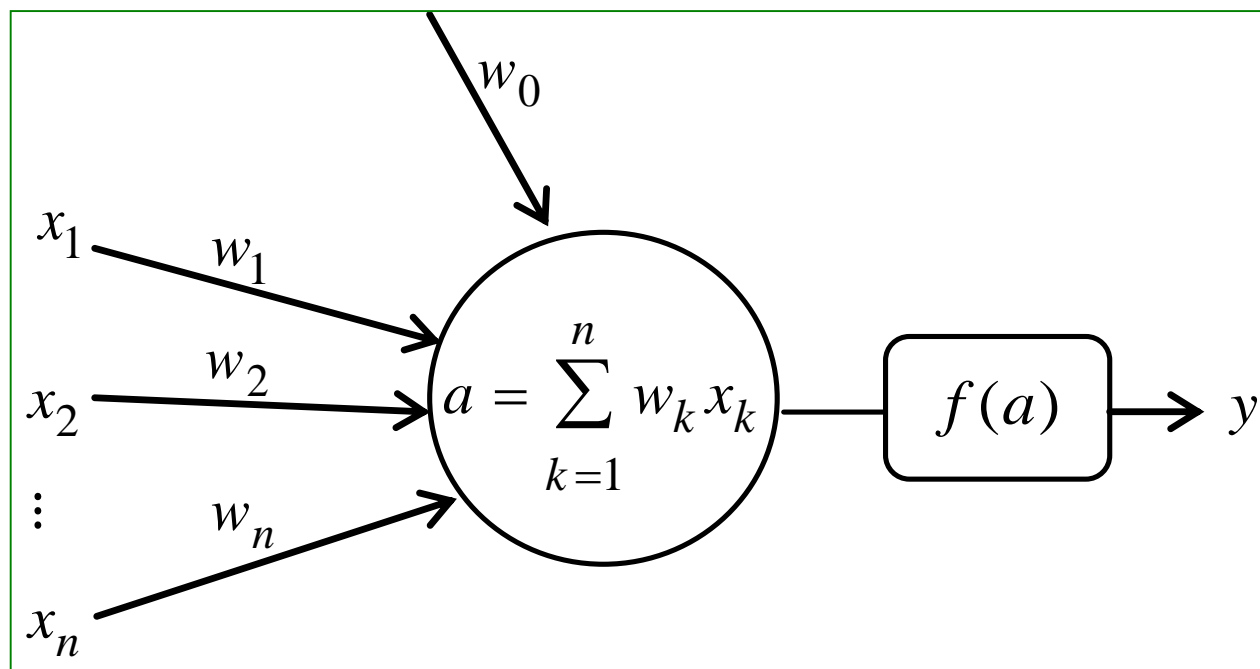
- išsišakojusią įėjimo struktūrą, vadinamuosius **dendritus**,
- ląstelės kūną, vadinamąjį **somą**,
- ir besišakojančią išėjimo struktūrą – **aksoną**.



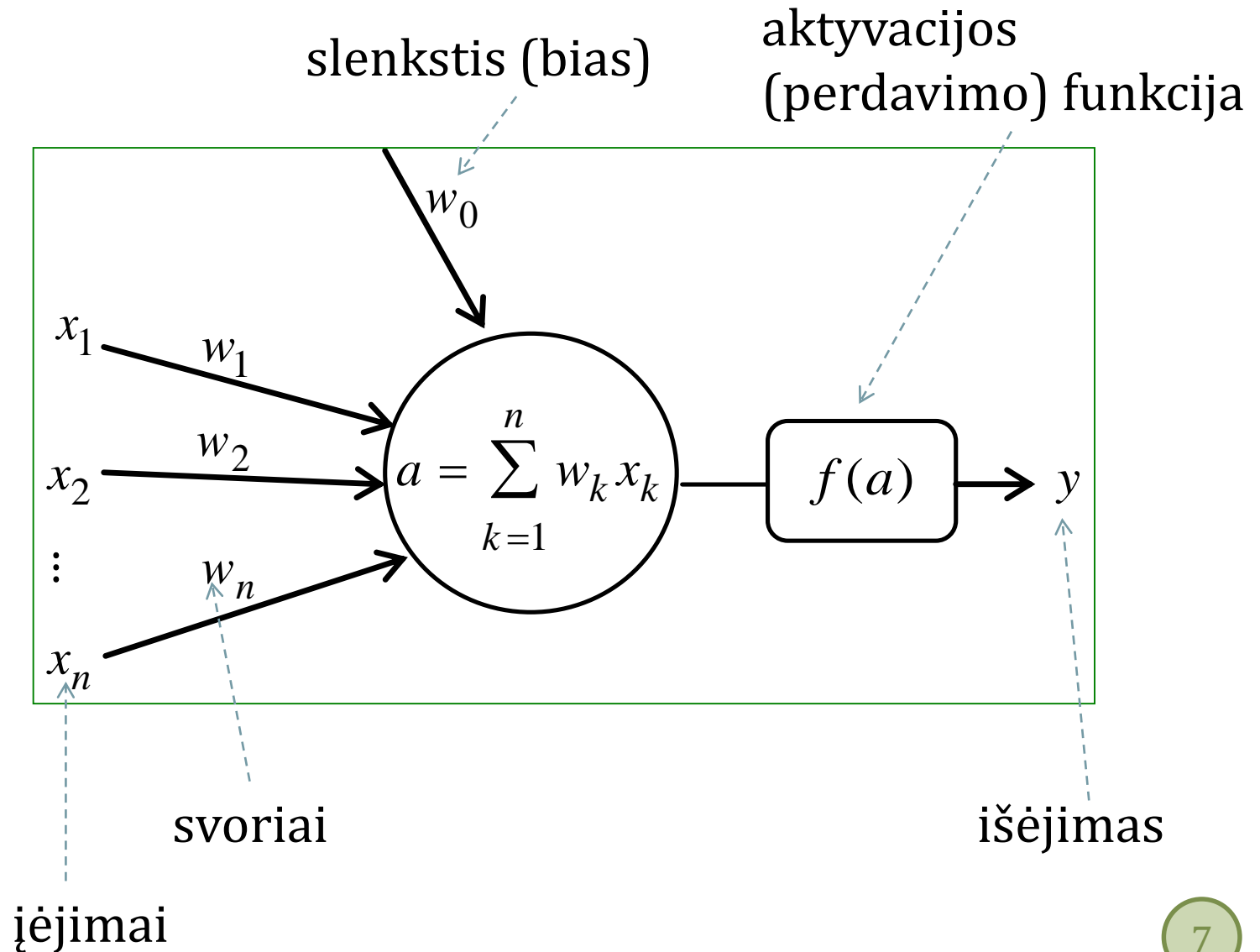
# Biologinis neuronas

- Vienos ląstelės aksonas su kitos ląstelės dendritais jungiasi per **sinapses**.
- Kai sužadinama pakankamai neuronų, prijungtų prie neurono dendritų, tas **neuronas taip pat sužadinamas** ir generuoja elektrocheminį impulsą.
- **Signalas** per sinapses perduodamas kitiems neuronams, kurie vėl gali būti sužadinami.
- Neuronas sužadinamas tik tuo atveju, jei bendras dendritais gautas signalas viršija tam tikrą lygį, vadinamąjį **sužadinimo slenkstį**.
- Turint **didžiulį skaičių visiškai paprastų elementų**, kurių kiekvienas skaičiuoja svorinę įeinančių signalų sumą ir generuoja binarųjį signalą, jei suminis signalas viršija tam tikrą lygį, **galima atlikti gana sudėtingas užduotis**.

# Dirbtinio neurono modelis



# Dirbtinio neurono modelis



# Dirbtinio neurono modelis

- Neuronas turi keletą **įėjimų**  $x_1, x_2, \dots, x_n$ .
- Kiekviena įėjimo  $x_k$ ,  $k = 1, \dots, n$ , **jungtis** turi savo perdavimo koeficientą (**svorį**)  $w_k$ ,  $k = 1, \dots, n$ .
- Įprastai įėjimų ir jungčių svorių reikšmės yra **realieji skaičiai**.
- Skaičiuojama įėjimo reikšmių ir svorių sandaugų **suma**

$$a = w_1x_1 + w_2x_2 + \dots + w_nx_n = \sum_{k=1}^n w_k x_k$$



# Dirbtinio neurono modelis

- Neuroną apibūdina **aktyvacijos (perdavimo) funkcija**

$$y = f(a) = f\left(\sum_{k=1}^n w_k x_k\right)$$

kurios reikšmė

$$f(a) = \begin{cases} 1, & \text{jei } a \geq w_0, \\ 0, & \text{jei } a < w_0, \end{cases}$$

vadinama **neurono išėjimo reikšme**.

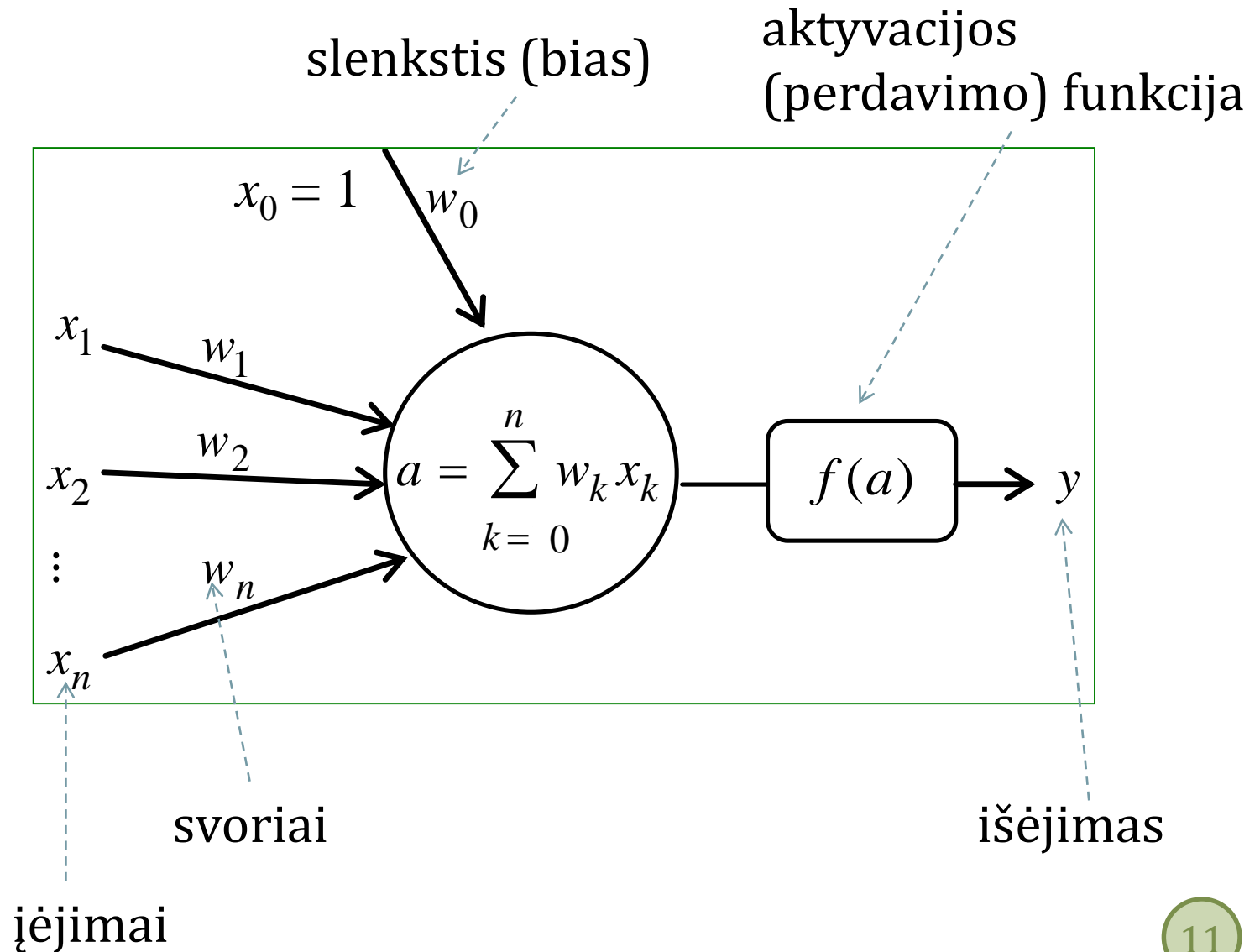
- Čia  $w_0$  yra **slenksčio reikšmė** (bias).

# Dirbtinio neurono modelis

- Dažnai yra įvedamas **nulinis įėjimas**  $x_0$ , kuris yra pastovus,  $x_0 = 1$ , o slenksčio reikšmė tampa **nulinio svoriu**  $w_0$ .
- Tuomet

$$a = \sum_{k=0}^n w_k x_k$$

# Dirbtinio neurono modelis



# Aktyvacijos funkcijos

- Tiesinė

$$f(a) = \begin{cases} 1, & \text{if } a \geq 0 \\ 0, & \text{if } a < 0 \end{cases}$$

- Sigmoidinė

$$f(a) = \frac{1}{1 + e^{-a}}$$

- Hiperbolinis tangentas

$$f(a) = \tanh(a) = \frac{e^a - e^{-a}}{e^a + e^{-a}}$$

# Neuronas duomenims klasifikuoti

- Dirbtinis **neuronas** dar vadinamas **perceptronu** arba **vienasluoksniu** perceptronu.
- Į **neurono įėjimus** paduodami objektus apibūdinančių požymių  $x_1, x_2, \dots, x_n$  reikšmės.
- **Neurono išėjime** – duomenų klasių reikšmės.
- Tikslas – **rasti tokias svorių reikšmes**  $w_0, w_1, w_2, \dots, w_n$ , kad apskaičiavus  $a = w_0x_0 + w_1x_1 + \dots + w_nx_n$  ir  $f(a)$ , **išėjime**  $y$  gautos reikšmės **sutaptų su duomenų klasių reikšmėmis**.
- Svių reikšmės turi būti tokios, kad jos būtų **tinkamos visiems duomenims**.

# Perceptrono mokymas

- Galimybė **mokytis** yra **esminė intelekto savybė**.
- Tinkamų svorių radimas vadinamas neurono (perceptrono) **mokymu**.
- Duomenų aibė, kuri bus naudojama neuronui mokyti, vadinama **mokymo aibe**.
- Tegul turime  $m$  mokymo aibės vektorių  $X_i = (x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{in})$ ,  $i = 1, \dots, m$ , kuriuos vadinsime **įėjimų vektoriais**.
- Šie vektoriai yra susieti su **norima reikšme**  $t_i$  (*target*). Tai norima reakcija į vektorių  $X_i$ .
- Sprendžiant klasifikavimo uždavinį, **norimos reikšmės yra klasių numeriai**.

# Perceptrono mokymas

- **Mokymo procese** svoriai  $W = (w_0, w_1, w_2, \dots, w_n)$  keičiami taip, kad tinklo išėjimo reikšmė  $y_i$ , gauta į įėjimą pateikus vektorių  $X_i$ , būtų kiek galima **artimesnė norimai reikšmei**  $t_i$ .
- Tai yra perceptrono veikimo **paklaida** būtų kiek galima **mažesnė**.
- Ši **paklaida**  $E(W)$  gali būti apibrėžiama, kaip skirtumų tarp neurono išėjime gautų reikšmių ir norimų reikšmių sumos funkcija

$$E(W) = \sum_{i=1}^m (y_i - t_i)$$

# Perceptrono mokymas

- Vadinasi perceptrono mokymo eigoje reikia **minimizuoti paklaidos funkciją**  $E(W)$ .
- Jeigu ši funkcija yra diferencijuojama pagal svorius, jos minimumą galima rasti **gradientiniais optimizavimo metodais**.
- Patogumo dėlei, dažnai minimizuojama **tokios išraiškos funkcija**.

$$E(W) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m (y_i - t_i)^2$$



# Perceptrono mokymas

- Iš pradžių **generuojamos atsitiktinės svorių**  $w_k$  reikšmės, įprastai intervale  $(0, 1)$ .
- Tada gradientinio nusileidimo algoritmu judama antigradiento kryptimi, **svorių reikšmes keičiant** pagal iteracinę formulę

$$w_k(t + 1) = w_k(t) + \Delta w_k(t)$$

- Čia  $t$  – iteracijos numeris,

$$\Delta w_k(t) = -\eta \frac{\partial E(W)}{\partial w_k}$$

- $\eta$  – yra teigiamas daugiklis, kuris vadinamas **mokymo greičiu** (*learning rate*) ir kuriuo reguliuojamas gradientinio optimizavimo žingsnio ilgis.

# Perceptrono mokymas

- Įprastai svoriai **pakeičiami pateikus vieną** įėjimo vektorių.
- Mokymo procesas kartojamas **daug kartų pateikiant** visus įėjimo vektorius.
- Mokymas **stabdomas** arba atlikus iš anksto nustatytą **iteracijų skaičių**, arba pasiekus norimą **mažą paklaidos reikšmę**.

# Perceptrono mokymo pavyzdys

- Tegul mokymo duomenys – loginės funkcijos AND teisingumo lentelė.

	$x_1$	$x_2$	$t$
$X_1$	1	1	+1
$X_2$	1	0	-1
$X_3$	0	1	-1
$X_4$	0	0	-1

- Dar reikia pridėti vieną stulpelį  $x_0=(1, 1, 1, 1)$
- Svių vektorių sudaro trys komponentės  $W(w_0, w_1, w_2)$ .

# Perceptrono mokymo pavyzdys

- **Tikslas** – rasti tokias svorių reikšmes  $w_0, w_1, w_2$ , kad išėjime  $y_i$ , gautos reikšmės sutaptų su norimomis reikšmėmis  $t_i$ , t. y. paklaida  $E(W) = 0$ .
- Naudosime perceptroną, kurio **aktyvacijos funkcija** yra

$$y = f(a) = \begin{cases} +1, & \text{jei } a > 0 \\ -1, & \text{jei } a \leq 0 \end{cases}$$

- Pradinės svorių reikšmės lygios nuliui,  $w_k = 0$ .
- Paprastumo dėlei, tegul  $\eta = 1$ .

# Perceptrono mokymo algoritmas

WHILE (išėjimo reikšmės nelygios trokštamoms reikšmėms ir iteracijų skaičius neviršija nustatytąjį)

{ FOR (visiems įėjimo vektoriams  $X_i$ )

{

$$a_i = w_0x_0 + w_1x_1 + w_2x_2$$

$$y_i = f(a)$$

IF ( $y_i \neq t_i$ )

$$w_k(\text{naujas}) = w_k(\text{senas}) + \eta t_i x_{ik}$$

}

}

# Paklaidos minimizavimas

- **Minimizuojama** funkcija  $E(W) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m (y_i - t_i)^2$ .
- Tai suma paklaidų **kiekvienam** įėjimų vektoriui:  
 $E(W) = \sum_{i=1}^m E_i$
- Prisiminkime, kad  $y_i = f(a_i) = f(\sum_{k=0}^n w_k x_{ik})$ .
- Randama funkcijos **išvestinė** pagal  $w_k$ :

$$\frac{\partial E_i(W)}{\partial w_k} = (y_i - t_i) \times \frac{\partial f(a)}{\partial w_k} \times \frac{\partial a}{\partial w_k} = (y_i - t_i) x_{ik}$$

$$\text{kai } f(\sum_{k=0}^n w_k x_{ik}) = \sum_{k=0}^n w_k x_{ik}.$$

- Todėl bendru atveju neurono mokyme galima taikyti **taisyklę**:

$$w_k(t+1) = w_k(t) + \eta(y_i - t_i)x_{ik}$$

# Skiriamasis paviršius

- Neuronas **padalina** sprendinių aibę į du regionus.
- Nagrinėkime atvejį, kai įėjimų yra tik du  $x_1, x_2$  ir

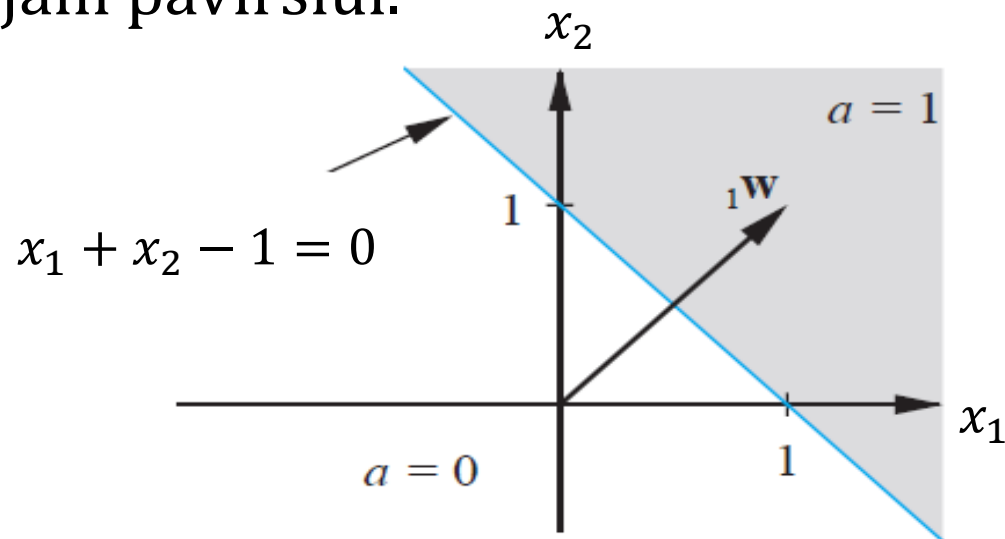
$$y = f(a) = \begin{cases} 1, & \text{jei } a \geq 0 \\ 0, & \text{jei } a < 0 \end{cases}$$

- Tuomet **skiriamasis paviršius** (*decision boundary*) (dviejų įėjimų atveju – tai tiesė) apibrėžiamas įėjimų vektoriais, kuriems  $a = 0$ :

$$w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_0 = 0$$

# Pavyzdys

- Tarkime  $w_1 = 1, w_2 = 1, w_0 = -1$ . Tuomet **skiriamasis paviršius**  $x_1 + x_2 - 1 = 0$ .
- Šios tiesės vienoje pusėje, **neuroono išėjimas** bus lygus 0, kitoje 1.
- Svių vektorių turi būti **statmenas** (**ortogonalus**) skiriamajam paviršiui.

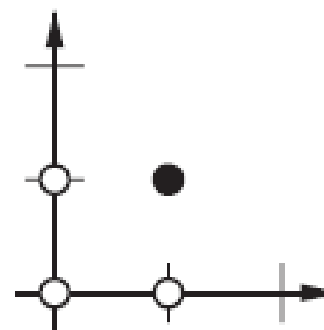




# Skiriamasis paviršius loginei funkcijai AND (1)

- Nagrinėkime **pavyzdį**, kai funkcija AND apibrėžiama taip:

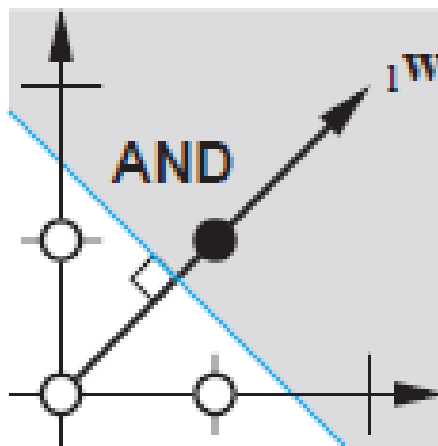
	$x_1$	$x_2$	$t$
$X_1$	0	0	0
$X_2$	0	1	0
$X_3$	1	0	0
$X_4$	1	1	1



- Tuščias apskritimas atitinka  $t = 0$ , skrituliukas  $t = 1$ .

# Skiriamasis paviršius loginei funkcijai AND (2)

- Reikia nubrėžti skiriamąjį paviršių (**melsva tiesė**), kurios vienoje pusėje būtų apskritimai, kitoje – skrituliukas.



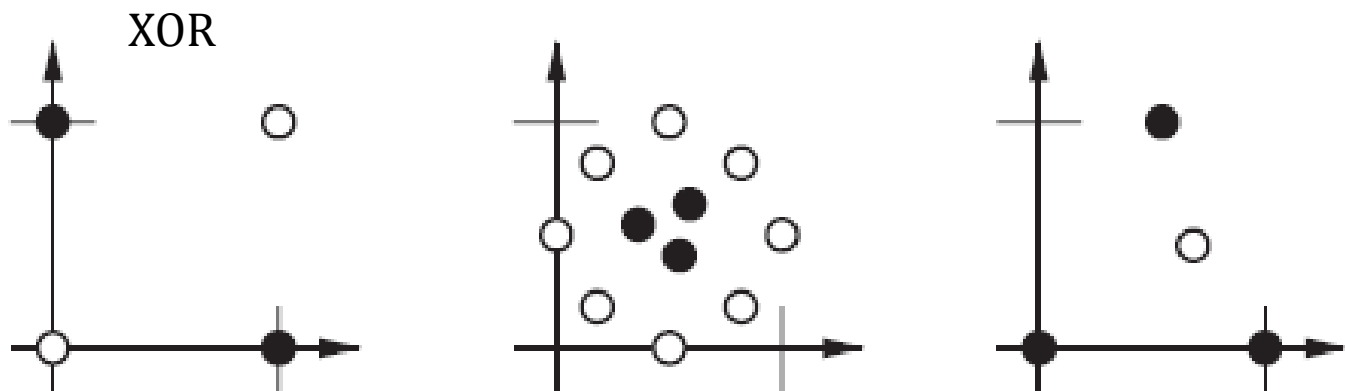
- Dabar reikia pasirinkti svorių vektorių, kuris būtų statmenas skiriamajai tiesei. Vienas variantų  $W(w_1, w_2) = (2, 2)$ .

# Skiriamasis paviršius loginei funkcijai AND (3)

- Dabar belieka **rasti**  $w_0$ .
- Reikia **parinkti tašką**  $(x_1, x_2)$ , esantį ant skiriamosios tiesės ir tenkinantį lygybę  $w_1x_1 + w_2x_2 + w_0 = 0$ .
- Galimas **taškas**  $(x_1, x_2) = (1, 5, 0)$ .
- Tuomet  $2 \times 1,5 + 2 \times 0 + w_0 = 0$ . Iš čia  $w_0 = -3$ .

# Tiesiškai neatskiriami atvejai

- Deja, daugelyje realių uždavinių **negalima** nubraižyti (suformuoti) **tiesiškai atskiriamo paviršiaus**.
- Tam reikia naudoti **sudėtingesnius neuroninius tinklus**.



# „Kišeninis“ algoritmas (1)

- Perceptrono mokymo „**kišeninis**“ **algoritmas** (*pocket algorithm*) taikomas sprendžiant tiesiškai neatskiriamą uždavinį, ieškant **kiek galima geresnio teisiško atskyrimo**.
- Algoritmo metu „kišenėje“ saugomi gauti svoriai ir **naudojami rasti geriausi**. Svoriai keičiami, jei tik randami geresni.

# „Kišeninis“ algoritmas (2)

**pocket** (training\_list, max\_iteration)

    w = randomVector()

    best\_error = error(w)

**for** i **in** range(0, max\_iteration)

        x=misclassified\_sample(w, training\_list)

        w=vector\_sum(w, x.y(x))

**if** error(w) < best\_error

            best\_w = w

            best\_error = error(w)

**return** best\_w

# Mokymo iteracija – mokymo epocha

- Neuronų mokyme naudojamos šios sąvokos „**mokymo iteracija**“, „**mokymo epocha**“.
- Koks **skirtumas** tarp jų?
- Mokymo **iteracija** – tai neuronų mokymo proceso dalis, kurios metu apdorojamas vienas įėjimų vektorius.
- Mokymo **epocha** – tai neuronų mokymo proceso dalis, kurios metu apdorojamas visas įėjimų vektorių rinkinys vieną kartą.
- Vienos mokymo epochos metu **įvyksta tiek iteracijų**, kiek yra įėjimo vektorių.

# Dirbtinių neuronų ištakos

- **McCullogh-Pitts** (MCP, M-P) neurono modelis (1943)
  - Įėjimai tik (0, 1).
  - Tik slenkstinė aktyvacijos funkcija.
  - Vienintelė  $w_0$  reikšmė visiems įėjimams.
  - Visiems įėjimams vienodi svoriai (teigiami skaičiai).
- **Rosenblatt** perceptronas (1958)
  - Visi svoriai nėra identiški (teigiami ir neigiami skaičiai).
  - Įvairios aktyvacijos funkcijos.
  - Yra mokymo taisyklė.



# Mark I Perceptron mašina

- **Pirmoji perceptrono realizacija** buvo sukurta 1957 m. skaičiavimo mašinoje IBM 704 ne kaip programinė, bet **techninė įranga**.
- Ši mašina buvo skirta **vaizdų atpažinimo** (*image recognition*) uždaviniui spręsti.

