## Лабораторная работа №4

Математическое моделирование

Байрамгельдыев Довлетмурат

28 февраля 2023

Российский университет дружбы народов, Москва, Россия

Информация

#### Докладчик

- Байрамгельдыев Довлетмурат
- студент 3 курса группы НФИбд-01-20
- ст. б. 1032207470
- Российский университет дружбы народов
- · 1032207470@pfur.ru

## Вводная часть

- Решение с помощью программных средств наиболее распространенный на данный момент подход в решении дифференциальных уравнений. Освоение методов построения математической модели и вариантов ее программной реализации лежит в основе математического моделирования любых систем.
- Julia и OpenModelica языки программирования, созданные для математических вычислений но использующие разные концепции (императивную и декларативную), являются распространенными инструментами для моделирования.

#### Объект и предмет исследования

- Языки научного программирования Julia и OpenModelica
- Фазовые портреты гармонического осциллятора

#### Цели и задачи

- Изучить уравнение описывающее поведение гармонического осциллятора
- Построить фазовые портреты рассматриваемых осцилляторов

#### Материалы и методы

- · Julia
  - DifferencialEquations
  - PyPlot
- · OpenModelica

Ход работы

#### Три случая колебаний гармонического осциллятора

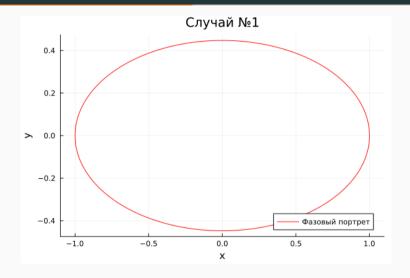
Модель для первого случая: 
$$egin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -\omega_0^2 x \end{cases}$$

Модель для второго случая: 
$$egin{cases} \dot{x}=y \\ \dot{y}=-2\gamma\dot{x}-\omega_0^2x \end{cases}$$

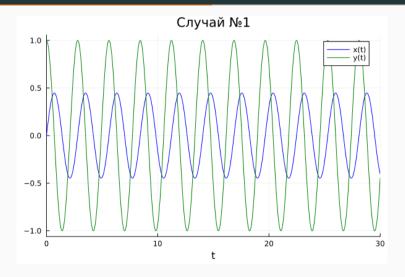
Модель для третьего случая: 
$$\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = P(t) - 2\gamma \dot{x} - \omega_0^2 x \end{cases}$$

#### Программа на языке Julia, 1

```
lusing Plots
using DifferentialEquations
const x0 = 0
const v\theta = 1
const omega = 5
const gamma = 0
P(t) = \sin(14*t)
T = (0, 30)
u0 = [x0, y0]
p1 = (omega)
p2 = (omega, gamma)
function F1(du, u, p, t)
    omega = p
    du[1] = u[2]
    du[2] = -omega*u[1]
end
prob1 = ODEProblem(F1, u0, T, p1)
sol1 = solve(prob1, dtmax=0.05)
plt = plot(sol1, vars=(2,1), color=:red, label="Фазовый портрет", title="Случай №1", xlabel="x", ylabel="y")
plt2 = plot(sol1, vars=(0.1), color=:blue, label="x(t)", title="Случай №1", xlabel="t")
plot!(plt2, sol1, vars=(0,2), color=:green, label="y(t)")
savefig(plt, "lab4 1 1.png")
savefig(plt2, "lab4 1 2.png")
```



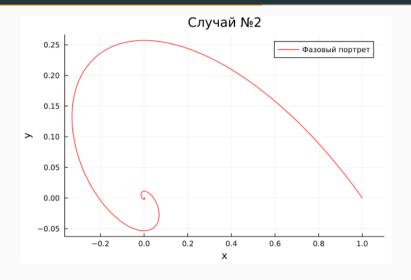
#### Решение уравнения на языке Julia, 1



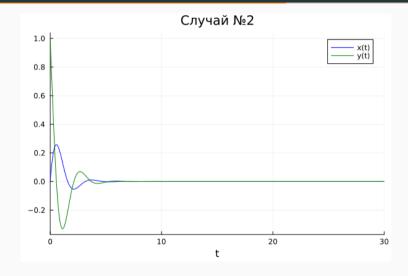
#### Программа на языке Julia, 2

```
using Plots
using DifferentialEquations
const x\theta = \theta
const y\theta = 1
const omega = 5
const gamma = 2
P(t) = \sin(14*t)
T = (0, 30)
u0 = [x0, y0]
p1 = (omega)
p2 = (omega, gamma)
function F2(du, u, p, t)
    omega, gamma = p
    du[1] = u[2]
    du[2] = -gamma*du[1]-omega*u[1]
end
prob2 = ODEProblem(F2, u0, T, p2)
sol2 = solve(prob2, dtmax=0.05)
plt = plot(sol2, vars=(2,1), color=:red, label="Фазовый портрет", title="Случай №2", xlabel="x", ylabel="y")
plt2 = plot(sol2, vars=(0.1), color=:blue, label="x(t)", title="Случай №2", xlabel="t")
plot!(plt2, sol2, vars=(0,2), color=:green, label="y(t)")
savefig(plt, "lab4 2 1.png")
savefig(plt2, "lab4 2 2.png")
```

#### Фазовый портрет на языке Julia, 2



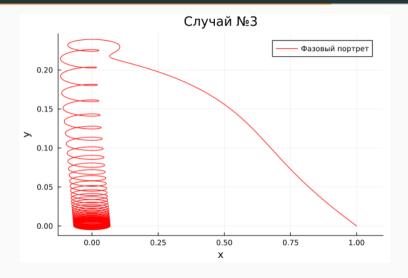
## Решение уравнения на языке Julia, 2



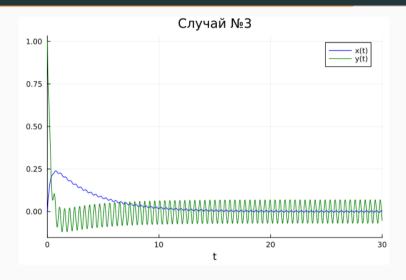
#### Программа на языке Julia, 3

```
using Plots
using DifferentialEquations
const x\theta = \theta
const v0 = 1
const omega = 1
const gamma = 4
P(t) = \sin(14*t)
T = (0, 30)
u0 = [x0, y0]
p1 = (omega)
p2 = (omega, gamma)
function F3(du, u, p, t)
    omega, gamma = p
    du[1] = u[2]
    du[2] = P(t)-gamma*du[1]-omega*u[1]
end
prob3 = ODEProblem(F3, u0, T, p2)
sol3 = solve(prob3, dtmax=0.05)
plt = plot(sol3, vars=(2.1), color=:red, label="Фазовый портрет", title="Случай №3", xlabel="x", ylabel="y")
plt2 = plot(sol3, vars=(0,1), color=:blue, label="x(t)", title="Случай №3", xlabel="t")
plot!(plt2, sol3, vars=(0,2), color=:green, label="v(t)")
savefig(plt, "lab4 3 1.png")
savefig(plt2, "lab4 3 2.png")
```

#### Фазовый портрет на языке Julia, 3

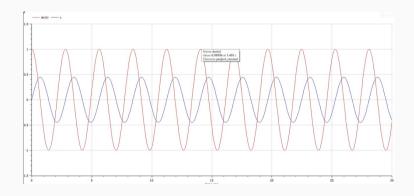


### Решение уравнения на языке Julia, 3

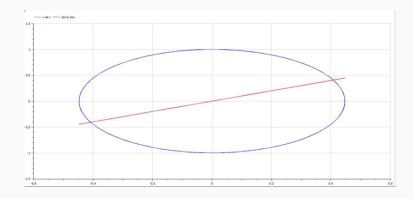


```
model Oscil
parameter Real x0 = 0;
parameter Real y0 = 1;
parameter Real omega = 5;
Real x(start=x0);
Real y(start=y0);
equation
der(x) = y;
der(y) = -omega*x;
end Oscil;
```

## Фазовый портрет на языке OpenModelica, 1



## Решение уравнения на языке OpenModelica, 1

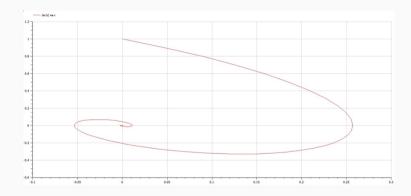


```
model Oscil
parameter Real x0 = 0;
parameter Real y0 = 1;
parameter Real omega = 5;
parameter Real gamma = 2;
Real x(start=x0);
Real y(start=y0);
der(y) = -gamma*der(x)-omega*x;
end Oscil:
```

## Фазовый портрет на языке OpenModelica, 2



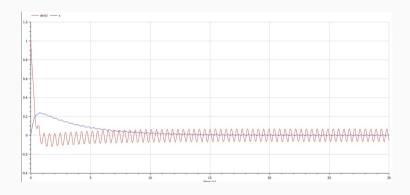
## Решение уравнения на языке OpenModelica, 2



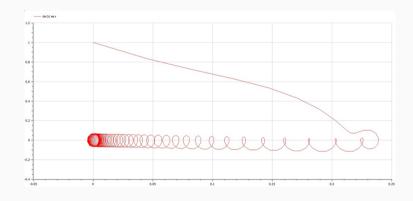
## Программа на языке OpenModelica, 3

```
model Oscil
parameter Real x0 = 0;
parameter Real y0 = 1;
parameter Real omega = 1;
parameter Real gamma = 4;
Real P:
Real x(start=x0);
Real v(start=v0):
equation
P = sin(14*time);
der(x) = y;
der(y) = P-gamma*der(x)-omega*x;
end Oscil;
```

## Фазовый портрет на языке OpenModelica, 3



## Решение уравнения на языке OpenModelica, 3



# Результаты

#### Результаты работы

- Приобретены навыки работы с Julia и OpenModelica
- Построена модель колебаний гармонического осциллятора
- Построены графики фазового портрета и решения уравнения гармонического осциллятора
- · OpenModelica более подходящий язык для работы с данной моделью-