#### 1.DENEY: BASİT BİR PROGRAMI OLUŞTURMA VE ÇALIŞTIRMA

#### YENİ KOMUTLAR

#### MOV [operand1],[operand2]

Açıklama : operand2'nin içeriği operand1'e kopyalanır.

Algoritma : operand1 = operand2

### ADD [operand1],[operand2]

**Açıklama**: operand1 ile operand2 toplanır. Sonuç operand1'e yazılır.

Algoritma : operand1 = operand1 + operand2

#### SUB [operand1],[operand2]

**Açıklama** : operand1'den operand2 çıkarılır. Sonuç operand1'e yazılır.

Algoritma : operand1 = operand1 - operand2

#### ÖRNEKLER

1. Bellekteki 0100:1000h ve 0100:2000h adreslerine 34h değerini yazacak bir program yazınız.

```
; program
MOV [1000h], 34h
MOV [2000h], 34h
; isletim sistemine donus
MOV AH, 4Ch
INT 21h
```

2. CL ve DL registerlarındaki değerlerin yerlerini değiştirecek bir program yazınız.

```
;ilk degerler
MOV CL, OCCh
MOV DL, ODDh

;program
MOV AL, CL
MOV CL, DL
MOV DL, AL

;isletim sistemine donus
MOV AH, 4Ch
INT 21h
```

3. 0100:0500h bellek adresindeki 9Bh değeri ile 0100:0501h bellek adresindeki 52h değerini toplayan ve sonucu 0100:0502h bellek adresine yazan bir program yazınız.

```
; program
MOV [0500h], 9Bh
MOV [0501h], 52h
```

## 1.DENEY: BASİT BİR PROGRAMI OLUŞTURMA VE ÇALIŞTIRMA

MOV AL, [0500h]
MOV AH, [0501h]
ADD AL, AH

MOV [0502h], AL

;isletim sistemine donus
MOV AH, 4Ch
INT 21h

### 2.DENEY: ADRESLEME MODLARI

### **AÇIKLAMALAR**

DS = 0100h

BX = 1000h

DI = 2000h

DIZI = 05BCh

MOD	ÖRNEK	ADRES
Immediate addressing	ADD CH, 43h	-
Register addressing	ADD DL, CL	-
Direct addressing	SUB byte ptr [1200h], 20h	DS*10h + 1200h = 02200h
Register indirect addressing	MOV AL, [BX]	DS*10h + BX = 02000h
Base-plus-index addressing	ADD CX, [BX+DI]	DS*10h + BX + DI = 04000h
Register relative addressing	MOV AX, [DI+05BCh] MOV AL, DIZI [DI]	DS*10h + DI + 05BCh = 035BCh
Base relative-plus-index addressing	SUB DX, DIZI [BX+DI]	DS*10h + BX + DI + 05BCh = 045BCh

#### 3.DENEY: KARŞILAŞTIRMA VE ATLAMA KOMUTLARININ KULLANIMI

#### YENİ KOMUTLAR

#### CMP [operand1], [operand2]

Açıklama : operand1'den operand2 çıkartılır. Sonuç hiçbir yerde saklanmaz. Sadece ilgili flag'ların (OF, SF,

ZF, AF, PF, CF) değerleri değişir.

Algoritma: operand1 - operand2

J?? [label]

Açıklama : Eğer ?? ile gösterilen önerme doğru ise, programda label ile gösterilen yere atlar. Olası Komutlar;

JA, JAE, JB, JBE, JC, JE, JG, JGE, JL, JLE, JNA, JNAE, JNB, JNBE, JNC, JNE, JNG, JNGE, JNL, JNLE, JNO,

JNP, JNS, JNZ, JO, JP, JS, JZ, ...

JMP [label]

Açıklama : Programda label ile gösterilen satıra koşulsuz atlama yapar.

Algoritma : jump to label

LOOP [label]

**Açıklama** : CX register'ını bir azaltır. Ardından, eğer CX sıfır değilse programda label ile gösterilen yere atlar.

Başka bir ifadeyle label ile LOOP komutu arasındaki kodlar CX'in değeri defa işletilir.

Algoritma : • CX = CX - 1

 if CX <> 0 then jump to label

else

no jump, continue

INC [operand]

**Açıklama** : operand'ın değerini bir arttırır.

Algoritma : operand = operand + 1

DEC [operand]

**Açıklama** : operand'ın değerini bir azaltır.

Algoritma : operand = operand -1

### ÖRNEKLER

1. 0100:1000h adresini inceleyecek bir program yazınız. Bu program eğer bu adresteki değer C2h ise 0100:1100h adresine FFh değerini, eğer C2h değilse 0100:1100h adresine AAh değerini yazacak.

```
;ilk degerler
MOV byte ptr [1000h], OABh

;program
CMP byte ptr [1000h], OC2h
JE esit
MOV byte ptr [1100h], OAAh
JMP bitis
esit:
MOV byte ptr [1100h], OFFh
```

#### 3.DENEY: KARŞILAŞTIRMA VE ATLAMA KOMUTLARININ KULLANIMI

```
bitis:
;isletim sistemine donus
MOV AH, 4Ch
INT 21h
```

2. Bellekte 0100:1000h adresinden yukarıya doğru değeri 00h olmayan bir baytlık bilgiler den oluşan bir seri depolanmıştır. Bu seri 00h değeri ile sonlandırılmıştır. Bu seriyi 0100:2000h adresinden yukarıya doğru kopyalacak bir program yazınız.

```
; ilk degerler
     byte ptr [1000h],
MOV
MOV
     byte ptr [1001h],
                         34h
MOV
     byte ptr [1002h],
                         56h
MOV
     byte ptr [1003h],
                         78h
     byte ptr [1004h],
MOV
                         9Ah
MOV
     byte ptr [1005h], OBCh
MOV
     byte ptr [1006h], ODEh
MOV
     byte ptr [1007h],
                         0F0h
     byte ptr [1008h], 00h
MOV
; program
     EQU 1000h
DI ZI
MOV
     BX, 1000h
MOV
     DI,
         0000h
dongu:
     AL, DIZI[DI]
MOV
CMP
     AL, 00h
JE
     bitis
MOV
     DIZI[BX+DI], AL
I NC
     DΙ
JMP
     dongu
bitis:
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

**3. 0100:2000h** ile **0100:200Fh** arasındaki bellek adreslerindeki bir *word'*lük değerleri inceleyen bir program yazınız. Bu değerlerden en büyüğünü **0100:1000h** adresine kopyalayınız.

```
;ilk degerler
MOV word ptr [2000h], 1234h
MOV word ptr [2002h], 5678h
MOV word ptr [2004h], 9ABCh
MOV word ptr [2006h], 0DEF1h
MOV word ptr [2008h], 2345h
MOV word ptr [200Ah], 6789h
```

#### 3.DENEY: KARŞILAŞTIRMA VE ATLAMA KOMUTLARININ KULLANIMI

```
MOV
     word ptr [200Ch], OABCDh
     word ptr [200Eh], 0EF12h
MOV
; program
DI ZI
     EQU 2000h
MOV
     BX, 1000h
MOV
     DI, 0000h
MOV
     CX, 0007h
     AX, DIZI[DI]
MOV
ADD
     DI, 0002h
dongu:
MOV
     DX, DIZI[DI]
     AX, DX
CMP
JGE
     buyuk_esi t
MOV
     AX, DX
buyuk_esi t:
ADD
     DI, 0002h
LOOP dongu
MOV
     [BX], AX
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

**4. 0100:1500h** ile **0100:15FFh** arasındaki bellek adreslerini aşağıdaki tabloda gösterildiği gibi yükleyen bir program yazınız.

```
; program
     EQU 1500h
DI ZI
MOV
     BX, 0000h
MOV
     CX, 0100h
dongu:
MOV
     DIZI[BX], BL
I NC
     BL
LOOP dongu
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

#### 3.DENEY: KARŞILAŞTIRMA VE ATLAMA KOMUTLARININ KULLANIMI

5. **0100:3000h** adresinde herhangi bir değer olabilir. Bu değeri **C3h** değerinden küçükse birer birer arttırarak yada **C3h** değerinden büyükse birer birer azaltarak **C3h** değerine getirecek bir program yazınız.

```
;ilk degerler
     byte ptr [3000h], OABh
MOV
; program
     byte ptr [3000h], 0C3h
CMP
JG
     buyuk
kucuk:
CMP
     byte ptr [3000h], 0C3h
JE
     bitis
INC
     byte ptr [3000h]
JMP
     kucuk
buyuk:
CMP
     byte ptr [3000h], 0C3h
JE
     bitis
DEC
     byte ptr [3000h]
JMP
     buyuk
bitis:
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

### 4.DENEY: VERİ TAŞIMA KOMUTLARI (STRING VERİ TRANSFERİ)

#### YENİ KOMUTLAR

```
STOSB
```

Açıklama : AL registerindaki baytı ES:[DI] adresine kaydet. DI registerini güncelle.

Algoritma : • ES:[DI] = AL

• if DF = 0 then
DI = DI + 1
else

DI = DI - 1

#### **STOSW**

**Açıklama** : AX registerindaki wordü ES:[DI] adresine kaydet. DI registerini güncelle.

Algoritma

• ES:[DI] = AX• if DF = 0 then

• If DF = 0 the DI = DI + 2 else

DI = DI - 2

#### **LODSB**

**Açıklama** : DS:[SI] adresindeki baytı AL registerina yükle. SI registerini güncelle.

Algoritma : • AL = DS:[SI]

• if DF = 0 then SI = SI + 1

> else SI = SI - 1

#### **LODSW**

Açıklama : DS:[SI] adresindeki wordü AX registerina yükle. SI registerini güncelle.

Algoritma

: • AX = DS:[SI]

• if DF = 0 then SI = SI + 2

else

SI = SI - 2

#### **MOVSB**

Açıklama : DS:[SI] adresindeki baytı ES:[DI] adresine kopyala. SI ve DI registerlarını güncelle.

Algoritma

: • ES:[DI] = DS:[SI]

• if DF = 0 then SI = SI + 1

DI = DI + 1

else

SI = SI - 1

DI = DI - 1

### 4.DENEY: VERİ TAŞIMA KOMUTLARI (STRING VERİ TRANSFERİ)

```
MOVSW
```

Açıklama : DS:[SI] adresindeki wordü ES:[DI] adresine kopyala. SI ve DI registerlarını güncelle.

algoritma : • ES:[DI] = DS:[SI]

if DF = 0 then

SI = SI + 2

DI = DI + 2

else

SI = SI - 2DI = DI - 2

CLD

Açıklama : DF'yi sıfırla. SI ve DI registerları chain instructionlar (STOSB, STOSW, LODSB, LODSW, MOVSB,

MOVSW) tarafından arttırılacaktır.

Algoritma : • DF = 0

**STD** 

Açıklama : DF'yi setle. SI ve DI registerları chain instructionlar (STOSB, STOSW, LODSB, LODSW, MOVSB,

MOVSW) tarafından azaltılacaktır.

Algoritma : • DF = 1

**REP** [chain instruction]

Açıklama: chain instruction'ı (STOSB, STOSW, LODSB, LODSW, MOVSB, MOVSW) CX defa tekrarla.

Algoritma : • CX = CX - 1

• if CX <> 0 then

Do chain instruction

else

continue

#### ÖRNEKLER

1. 0100:0300h ile 0100:03FFh arasındaki bellek adreslerine BCDEh değerini yazacak bir program yazınız.

```
; program
CLD
MOV
     DI,
          0300h
MOV
     CX, 0080h
MOV
     AX,
          OBCDEh
REP
     STOSW
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

2. 0100:0300h ile 0100:03FFh arasındaki bellek adreslerinden 1234h çıkartıcak bir program yazınız.

```
;ilk degerler
CLD
MOV DI, 0300h
MOV CX, 0080h
```

#### 4.DENEY: VERİ TAŞIMA KOMUTLARI (STRING VERİ TRANSFERİ)

```
MOV
     AX, OBCDEh
REP
     STOSW
; program
CLD
MOV
     SI,
          0300h
MOV
     DI, 0300h
MOV
     CX, 0080h
MOV
     DX, 1234h
dongu:
LODSW
SUB
     AX, DX
STOSW
LOOP dongu
; isletim sistemine donus
     AH, 4Ch
MOV
INT
     21h
```

3. 0100:0300h ile 0100:03FFh arasındaki bellek adreslerindeki değerleri 0100:3500h ile 0100:35FFh arasındaki bellek adreslerine kopyalayacak bir program yazınız.

```
;ilk degerler
CLD
MOV
     DI, 0300h
     CX, 0080h
MOV
MOV
     AX, OBCDEh
REP
     STOSW
; program
CLD
MOV
     SI, 0300h
MOV
     DI,
          3500h
     CX, 0080h
MOV
REP
     MOVSW
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

**4.** Data segment içinde **34h** değerini arayan bir program yazınız. Bu programda **34h** değerinin bulunduğu offset adresleri **0100:1000h** adresinden yukarıya doğru yazılacak ve kaç kere bulunduğu **CX**'de tutulacak.

```
;ilk degerler
MOV byte ptr[0500h], 34h
MOV byte ptr[0600h], 34h
MOV byte ptr[0700h], 34h
;program
CLD
```

## 4.DENEY: VERİ TAŞIMA KOMUTLARI (STRING VERİ TRANSFERİ)

```
SI, 0000h
MOV
MOV
     CX, 0000h
     DI, 1000h
MOV
MOV
     DL, 34h
dongu:
LODSB
CMP
     AL, DL
     bul unamadi
JNE
     AX, SI
MOV
DEC
     AX
STOSW
INC
    CX
bul unamadi:
CMP
     SI, 0000h
JNE
     dongu
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```

#### 5.DENEY: TEMEL ARITMETIK KOMUTLAR - 1

#### YENİ KOMUTLAR

#### ADD [operand1], [operand2]

**Açıklama** : operand1 ile operand2 toplanır, sonuç operand1'e yazılır.

Algoritma : • operand1 = operand1 + operand2

#### SUB [operand1], [operand2]

**Açıklama** : operand1'den operand2 çıkartılır, sonuç operand1'e yazılır.

Algoritma : • operand1 = operand1 - operand2

#### ADC [operand1], [operand2]

Açıklama : operand1, operand2 ve CF (carry flag) toplanır, sonuç operand1'e yazılır.

Algoritma : • operand1 = operand1 + operand2 + CF

#### SBB [operand1], [operand2]

**Açıklama** : operand1'den operand2 ve CF çıkartılır, sonuç operand1'e yazılır.

Algoritma : • operand1 = operand1 - operand2 - CF

### ÖRNEKLER

1. 12125656h ile 9876FFFFh sayılarını toplayıp 0100:5000h adresine kaydedecek bir program yazınız.

```
; program
MOV
      AX,
          1212h
MOV
      BX.
          5656h
MOV
      CX,
          9876h
MOV
      DX,
          OFFFFh
ADD
      BX, DX
      AX, CX
ADC
MOV
      [5000h], BX
MOV
      [5002h], AX
; isletim sistemine donus
MOV
      AH, 4Ch
INT
      21h
```

2. 98765432h sayısından 12345678h sayısını çıkartıp 0100:5000h adresine kaydedecek bir program yazınız.

```
; program
          9876h
MOV
      AX,
MOV
      BX,
          5432h
          1234h
MOV
      CX,
MOV
      DX. 5678h
SUB
      BX. DX
SBB
      AX, CX
```

#### 5.DENEY: TEMEL ARITMETIK KOMUTLAR - 1

```
MOV [5000h], BX
MOV [5002h], AX
;isletim sistemine donus
MOV AH, 4Ch
INT 21h
```

**3. SI** ile gösterilen bellek adesinden başlayıp **DI** ile gösterilen bellek adresine kadarki bir baytlık verileri toplayan bir program yazınız. Sonucu **DX-BX** register kombinasyonunda saklayınız.

```
;ilk degerler
MOV
     SI, 0000h
MOV
     DI, 0100h
; program
CLD
MOV
     CX,
          DI
SUB
     CX,
          SI
I NC
     CX
MOV
     BX, 0000h
MOV
     DX,
          0000h
dongu:
LODSB
     BL, AL
ADD
ADC
     BH, 00h
     DX, 0000h
ADC
LOOP dongu
; isletim sistemine donus
MOV
     AH, 4Ch
INT
     21h
```