弦振动实验

左京伟 未央-电 11 2021012328

2022年4月22日

摘要

本实验的原理主要包括:波动方程的推导和应用,波的反射和叠加原理以及驻波的条件与性质。实验主要内容为:了解振动在弦线上的传播现象,学习弦振动方程,分析弦末端固定时的边界条件和反射特性,以及观察和测试弦线在周期性正弦激励下的受迫振动(尤其是驻波)现象,最后利用示波器测量共振频率,用直线拟合的方式探究影响振动频率的因素。

1 实验仪器

6 根直径不同的弦线,线密度如图 1。

弦线编号及对应定位柱颜色	线密度(kg/m)
6# (银)	0.00936
5#(金)	0.00578
4# (绿)	0.00350
3#(黑)	0.00191
2# (蓝)	0.00098
1# (红)	0.00055

图 1: 弦线的线密度

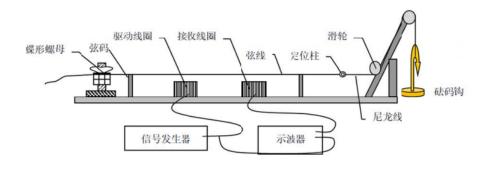


图 2: 实验装置

砝码钩 1 个, 砝码 5 个, 质量均为 200g (用来改变弦线上的张力)

底座 1 个,包含蝶形螺母(用来固定弦线)、两个弦码(作为反射面),滑轮和底部的驱动线圈(提供周期激励)和接收线圈(测量弦线振动频率)。

信号发生器与示波器,分别连接驱动线圈和接受线圈。

实验装置的摆放如图 2。

注意点:

- i. 发射线圈和接受线圈之间的距离不要太短 (> 10cm), 以免互感现象干扰对振动波形的观测。
- ii. 驱动线圈和接受线圈与弦码之间的距离都要 > 5cm。
- iii. 驱动线圈和接受线圈尽量都要放置在波腹左右的位置上,这样方便观测波形。

2 实验内容

2.1 理论部分

2.1.1 弦振动方程

下面我们来推导匀质软绳上的横波的振动方程。

假设有一根半无限长,沿着 +x 轴放置的柔软均匀的弦线被拉紧,弦线中张力为 T。¹在弦线的始端 x=0 处加以 y 方向的振动激励之后,由于弦线中的张力作用,弦线的振动形式将会随着绳子传播。对位于 $(x,x+\mathrm{d}x)$ 上的一小段弦线进行受力分析,如图 3所示。

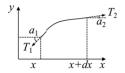


图 3: 弦线受力分析

由于弦线没有水平方向上的位移,因此 $\frac{\partial x}{\partial t} \equiv 0$,下面仅对 y 列出运动学方程。水平方向受力平衡

$$T_2 \cos \alpha_2 - T_1 \cos \alpha_1 = 0 \tag{1}$$

竖直方向的牛二方程,其中已设绳的线密度为 ρ

$$T_2 \sin \alpha_2 - T_1 \sin \alpha_1 = \rho \, \mathrm{d}x \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \tag{2}$$

当振动幅度很小,即 $\alpha \approx 0$ 时,有近似条件 $\sin \alpha_1 \approx \tan \alpha_1 = \frac{\partial y}{\partial x}\Big|_x$, $\sin \alpha_2 \approx \tan \alpha_2 = \frac{\partial y}{\partial x}\Big|_x + dx$,以及 $\cos \alpha_1, \cos \alpha_2 \approx 1$,代入式(1)和式(2)得

$$T_1 \approx T_2 \approx T$$
 (3)

¹如何给半无限长的绳子施加张力?这里所谓"无限",其实是一种绳长远大于波长的等价表述。本实验中测量的是绳形成的驻波,而驻波可以看成是两个相反方向的无限长绳振动的叠加,所以不会有逻辑漏洞。

2 实验内容 2.1 理论部分

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} - \frac{T}{\rho} \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = 0 \tag{4}$$

由此易得波速为

$$v = \sqrt{\frac{T}{\rho}} \tag{5}$$

式 (4) 的通解为 $f(vt\pm x)$,其中负号代表波向 +x 方向传播的方程,正号代表波向 -x 方向传播的方程。 2

又由式 (5) 知,弦振动波形传递的波速 v 仅仅和弦上张力 T 和弦线线密度 ρ 有关。

2.1.2 弦线末端固定时的边界条件及反射现象

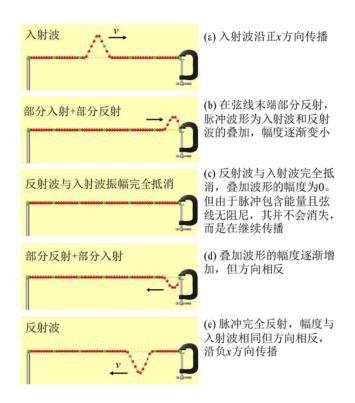


图 4: 弦末端固定时脉冲的反射及其与入射波的干涉(叠加)现象

因为这里是完全固定的状态,为了保证右端点处位移恒为零,反射波必然在右端点处的振动位移和入射波完全抵消,即 $y_{in}(vt-x)\big|_{x=L}\equiv y_{reflect}(vt+x)\big|_{x=L}$,因此反射系数 R=1。

2.1.3 弦线在周期性正弦激励下的受迫振动和共振(或驻波)现象

下面分析, 在周期性正弦激励下, 弦线形成共振(驻波) 的条件。

 $^{^2}$ 一个简单的判断方法是,看过了一段时间(即 t>0)之后,波传播到的位置,即 f(0) 将在哪一个 x 处获得。当括号中是正号时,x 是一个负值,而负号时 x 为正值。

2 实验内容 2.1 理论部分

设弦线上沿着 +x 方向传播的波为 $y^+=A^+ e^{i(\omega t-kx+\varphi^+)},$ 3沿着 -x 方向传播的波为 $y^-=A^- e^{i(\omega t+kx+\varphi^-)}$ 。则合振动为⁴

$$y = A^{+} e^{i(\omega t - kx + \varphi^{+})} + A^{-} e^{i(\omega t + kx + \varphi^{-})}$$

$$\tag{6}$$

波的边界条件为弦线两端固定, 即 y(t,x=0)=0 与 y(t,x=L)=0。得到

$$A^{-} = -A^{+} e^{i(\varphi^{+} - \varphi^{-})} \tag{7}$$

回代入式 (6) 得到

$$y = -2A^{+} e^{i\varphi^{+}} \sin kx e^{i\omega t}$$
 (8)

令初相位 $\varphi^+=0$, 并且取实部得到

$$y = -2A^{+} \sin kx \cos \omega t \tag{9}$$

可以发现,形成驻波时,弦上每处都在做简谐振动,振幅仅与 x 有关,为 $|2A^+\sin kx|$. 难道说只要弦的两端被固定,就一定会形成驻波吗?未必。下面探讨何时驻波形成的条件。将边界条件 y(t,x=L)=0 代入式 (8) 可知,驻波形成的条件为 $\sin kL=0$,也即 $\frac{2\pi}{\lambda}L=n\pi$,或 $l=n\frac{\lambda}{2}$,其中 n 为自然数。所以,弦上形成驻波的条件是弦长 L 为半波长 $\frac{\lambda}{2}$ 的整数倍。 5

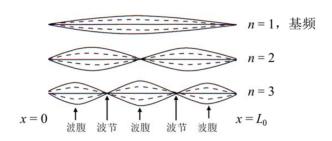


图 5: 驻波的波形示意图

形成驻波之后,波形看起来就像昆虫的身体。最宽(也即振幅最大)的地方称作"波腹",窄的地方(振幅为 0 的地方)称作"波节"。n 次谐频有 n 个波腹和 n-1 个波节。n=1 对应的频率称为基频频率。

由 $v = f\lambda$, 还可以得到驻波频率和弦线参数的关系

$$f = \frac{n}{2L}v = \frac{n}{2L}\sqrt{\frac{T}{\rho}} \tag{10}$$

 $^{^{3}}$ 复数表示振动。由欧拉公式 $e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta$ 。

⁴由于波的叠加原理。

⁵在测量中,如何判断形成了驻波呢?实际只需要观察到振动的波形稳定最大即可。因为如果弦上没有形成驻波,会有类似"拍"的振荡形式,即波形会一边振动一边平移,而且振幅会比驻波的情形小。

2 实验内容 2.2 实验部分

2.2 实验部分

从式 (10) 可知,弦振动频率和 n、L、T、 ρ 有关。下面采取控制变量的方法,分别研究这 4 个影响因素。本实验中肿瘤加速度 g 均取 $9.80 \mathrm{m/s}$ 。

2.2.1 观察弦振动,分析 $f \sim n$ 关系

选用粗弦 6# 银弦,在弦长 L=50.0cm,张力 T=9.80N 的条件下,用信号发生器产生合适频率的激励,观察弦振动现象。在 n=1、2、3、4、5 的驻波情况下,测量共振频率,并且使用最小二乘法对 f、n 进行直线拟合。数据如图 (6) 所示。

(1)f~n关系					
6#银线	$\rho = 0.0093$	6kg/m			
n	1	2	3	4	5
f/Hz	31.83	64.51	97.80	131.40	168.24

图 6: $f \sim n$ 关系

由 Excel 表格拟合得出斜率的测量值为

$$k = 33.11 \ s^{-1}$$

并经过计算得到不确定度6

$$U_k = s_k \cdot tinv(1 - 0.95, 5 - 1) = 0.263033873 \times 2.776445105 = 0.730299108 \ s^{-1}$$

因此斜率测量结果为

$$k = (33.1 \pm 0.7) \ s^{-1}$$

根据式 (10) 得到, $f \sim n$ 直线理论的斜率为

$$k' = \frac{1}{2L} \sqrt{\frac{T}{\rho}} = \frac{1}{2 \times 0.5000 \text{m}} \sqrt{\frac{9.80 \text{N}}{0.00936 \text{kg/m}}} = 32.4 \text{ s}^{-1}$$

实际测得斜率和理论值的相对误差为7

$$\varepsilon_k = \frac{k - k'}{k'} = \frac{33.1 - 32.4}{32.4} = 2.16\%$$

2.2.2 分析 $f \sim L$ 关系

选用中粗弦 3# 黑弦,在张力 $T=9.80\mathrm{N}$ 的条件下,用信号发生器产生合适频率的激励,观察弦振动现象。在形成 n=1 的驻波情况下,从 $30.0\mathrm{cm}$ 到 $55.0\mathrm{cm}$ 范围内每间隔 $5.0\mathrm{cm}$ 改变弦长 L,测量相应的共振频率 f,并且使用最小二乘法对 f、 $\frac{1}{L}$ 进行直线拟合。数据如图 (7) 所示。

⁶这里的自由度 ν 取 n-1,因为这是一条过原点的直线,2.2.2 中也是如此。但是 2.2.3 及 2.2.4 的拟合当中,由于直线不过原点,所以自由度 ν 取 n-2,特此说明,在后续小节不再另行脚注。

⁷经过初步分析,笔者认为误差来源可能为读取谐振频率时,由于需要手动调节信号发生器的发射频率,观察输出波形是 否达到稳定的最大,存在一定的**主观因素**影响。当输出频率和共振频率接近时,共振波形在极其缓慢地上下浮动,左右漂移, 由于时间尺度过大,很难真正使得测量得到的频率数据误差在仪器误差限以内。这种误差来源广泛存在于本次实验的所有频 率读取过程当中。

2 实验内容 2.2 实验部分

(2)f~L关系 3#黑线						
L/cm	30.00	35.00	40.00	45.00	50.00	55.00
(1/L)/(m-1)	3.33	2.86	2.50	2.22	2.00	1.82
f/Hz	114.30	98.00	86.06	76.86	69.31	63.10

图 7: $f \sim L$ 关系

由 Excel 表格拟合得出斜率的测量值为

$$k = 34.42814976 \text{ m/s}$$

并经过计算得到不确定度

$$U_k = s_k \cdot tinv(1 - 0.95, 6 - 1) = 0.070178663 \times 2.570581836 = 0.180399997 \text{ m/s}$$

因此斜率测量结果为

$$k = (34.43 \pm 0.18) \text{ m/s}$$

根据式 (10) 得到, $f \sim \frac{1}{L}$ 直线理论的斜率为

$$k' = \frac{n}{2} \sqrt{\frac{T}{\rho}} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{9.80\text{N}}{0.00191\text{kg/m}}} = 35.82 \text{ m/s}$$

实际测得斜率和理论值的相对误差为

$$\varepsilon_k = \frac{k - k'}{k'} = \frac{34.43 - 35.82}{35.82} = -3.88\%$$

2.2.3 分析 $f \sim T$ 关系

选用细弦 1# 黑弦,保持 L=50.00cm 不变,在 1.96N 到 11.76N 之间改变弦上张力,在形成 n=1 的驻波情况下,测量相应的共振频率 f,并且使用最小二乘法对 $\ln f$ 、 $\ln T$ 进行直线拟合。数据 如图 (8) 所示。

(3)f~T关系						
1#红线						
T/N	1.96	3.92	5.88	7.84	9.80	11.76
f/Hz	57.90	83.65	103.10	119.32	133.46	142.82
InT	0.67	1.37	1.77	2.06	2.28	2.46
Inf	4.06	4.43	4.64	4.78	4.89	4.96

图 8: $f \sim T$ 关系

由 Excel 表格拟合得出斜率的测量值为

$$k = 0.50936177$$

并经过计算得到不确定度

$$U_k = s_k \cdot tinv(1 - 0.95, 6 - 2) = 0.008548257 \times 2.776445105 = 0.023733767$$

2 实验内容 2.2 实验部分

因此斜率测量结果为

$$k = 0.509 \pm 0.024$$

根据式 (10) 得到, $\ln f \sim \ln T$ 直线理论的斜率为

$$k' = \frac{1}{2} = 0.500$$

实际测得斜率和理论值的相对误差为

$$\varepsilon_k = \frac{k - k'}{k'} = \frac{0.509 - 0.500}{0.500} = 1.80\%$$

2.2.4 分析 $f \sim \rho$ 关系

保持 L=50.00cm, T=9.80N 不变,分别测量 1# 到 6# 弦的基频(n=1)共振频率,测量相应的基频频率 f,并且使用最小二乘法对 $\ln f$ 、 $\ln \rho$ 进行直线拟合。数据如图 (8) 所示。

(4)f~ρ关系						
#	1	2	3	4	5	6
ρ/kg·m-1	0.00055	0.00098	0.00191	0.00350	0.00578	0.00936
f/Hz	133.46	95.80	69.31	53.45	40.88	31.83
lnρ	-7.51	-6.93	-6.26	-5.65	-5.15	-4.67
Inf	4.89	4.56	4.24	3.98	3.71	3.46

图 9: $f \sim \rho$ 关系

由 Excel 表格拟合得出斜率的测量值为

$$k = -0.496271722$$

并经过计算得到不确定度

$$U_k = s_k \cdot tinv(1 - 0.95, 6 - 2) = 0.009126232 \times 2.776445105 = 0.025338482$$

因此斜率测量结果为

$$k = -0.496 \pm 0.025$$

根据式 (10) 得到, $\ln f \sim \ln T$ 直线理论的斜率为

$$k' = \frac{1}{2} = -0.500$$

实际测得斜率和理论值的相对误差为

$$\varepsilon_k = \frac{k - k'}{k'} = \frac{-0.496 - (-0.500)}{-0.500} = 0.80\%$$

弦线#	1	2	3	4	5	6
ρ/kg·m-1	0.00055	0.00098	0.00191	0.00350	0.00578	0.00936
v测/m·s-1	133.46	95.80	69.31	53.45	40.88	31.83
v理论/m·s-1	133.48	100.00	71.63	52.92	41.18	32.36
相对误差	-3.24%	-4.20%	-3.24%	1.00%	0.73%	-1.64%

图 10: 波速数据

2.2.5 分析弦的线密度、弦长、张力、基频与波速的关系

这里控制绳上张力不变,选取不同线密度的弦线,分别计算波速,并与理论波速相比较。实验数据如图 (10) 所示。

其中实验测得的波速为

$$v = f\lambda = \frac{2L}{n}f$$

选取 n=1, 即可计算得到图 (10) 中第三行的数据。

理论的波速计算方式为

$$v' = \sqrt{\frac{T}{\rho}}$$

相对误差为

$$\varepsilon = \frac{v - v'}{v'}$$

由上两式,计算得到图 (10) 中第四、五两行的数据。可以发现误差还是有一些大的,初步分析判断,除了之前提到的读取频率的人差之外,还有可能是因为弦线密度和基准值有偏差。因为弦线重复用了很多次,承受拉力的时间长了之后,会有绳长方向的延展,造成线密度降低,所以理论值会偏大。这种判断也和相对误差总是小于 0 的事实相符合。

2.2.6 激励线圈和探测线圈放置的位置

参见"实验仪器"一节中最后的三个注意点(i. ii. iii.),此处不再重复。

2.2.7 快速找到弦振动的共振频率的方法

首先,计算得出当前共振频率的理论值,将信号发生器调节到理论值附近,调节步长设置为 1Hz, 先粗调。找到波形变化比较缓慢的频率附近⁸,再将步长设置为 0.1Hz,继续调节,再进而设置步长为 0.01Hz,重复上述过程,直到看到的输出波形为振幅最大的稳定正弦波为止。

3 分析讨论

i. 实验时要注意弦线的尾端位置,不要让砝码钩和任何物体有接触,否则绳上张力会有偏差。

⁸当频率接近共振频率时,会形成拍振,波形发生缓慢横向移动,当激励频率高于共振频率时和低于共振频率时,拍的位移方向相反。由此可以断定,当调节 1 个步长之后,拍的漂移方向反转时,共振频率即处在这两个频率之间。

- ii. 实验中的误差来源主要是弦线线密度实际会偏小; 共振频率读数有人差; 在多次改变张力测量弦 线共振频率时, 弦线的长度会有些微拉伸, 造成弦码的微小位移, 这往往容易被实验者忽略。
- iii. 其余一些细碎的讨论,均已以脚注的形式随文附上。

附录: 原始数据

- 第(3)点中把最右侧的频率值划去的原因是,一开始测的这个数据,发现砝码和底座有接触,造成拉力不准,后来更改砝码位置重新测量。
- 第(5)点划去的原因是,一开始以为只要选取一个数据测量波速。后来经过老师的提醒发现这样不具有代表性,因此增加了其他数据,画成一张表格在下方。

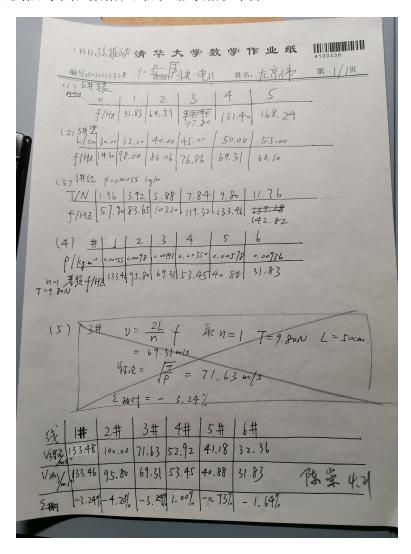


图 11: 原始数据