# Automatizační cvičení

<b>A4</b>	205. Nelineární pneumatika			
Tenk Jakub			1/3	Známka:
5. 1. 2022		12. 1. 2022		Odevzdáno:

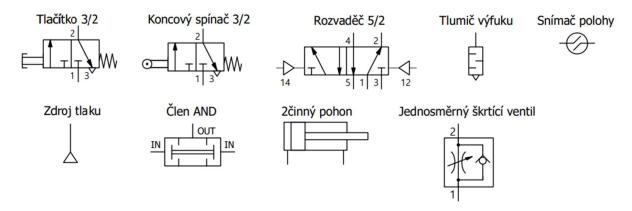
### Zadání:

Navrhněte nepřímé pneumatické ovládání pneupohonů s činností podle zadaného nelineárního harmonogramu s přepínáním fází. Zadaný harmonogram: A+ B+ C- B- A- C+

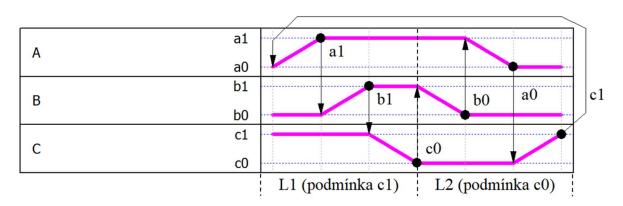
### Postup:

- 1. Nakreslení harmonogramu dle zadání
- 2. Návrh schéma zapojení dle harmonogramu
- 3. Zapojení obvodu dle schématu
- 4. Otestování, zda obvod funguje dle zadání

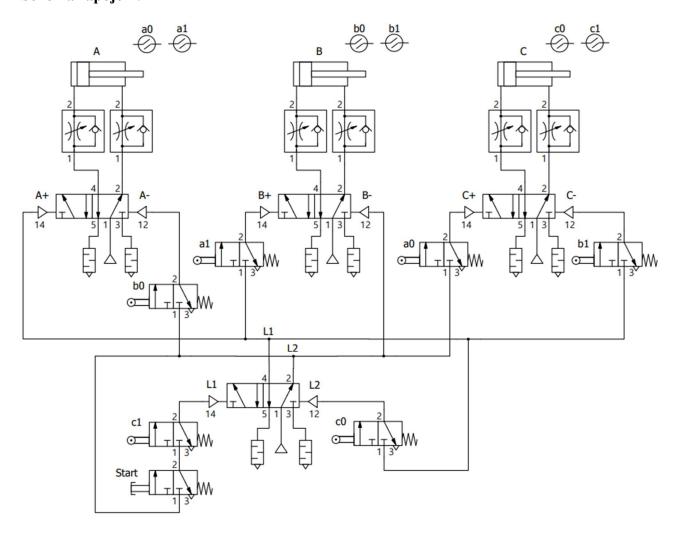
### Přehled použitých prvků:



## Harmonogram činnosti:



# Schéma zapojení:



### Závěr:

Zapojení funguje dle zadání. S návrhem a následným zapojením jsem díky teoretickým znalostem neměl problém, dále jsem obvod rozšířil o člen AND a start-stop obvod.