

博 士 学 位 论 文

中文题目

English Title

作者姓名: 张三

学 号: 119120110

指导教师: 李四

学科、专业: 机械制造及其自动化

答辩日期: 2025 年 09 月 01 日

大连理工大学

Dalian University of Technology

学位论文原创性声明

本人郑重声明：所呈交的学位论文，是本人在导师的指导下，独立进行研究工作所取得的成果。除文中已经指明引用的内容外，学位论文不含任何其他个人、法人或者非法人组织已经发表或尚未发表的作品，且学位论文中已经指明作者姓名或者名称、作品名称的内容，不影响该作品的正常使用，也不存在不合理地损害相关权利人的合法权益的任何情形。对学位论文研究做出重要贡献的个人和法人或者非法人组织，均已在论文中以明确方式标明，且不存在任何著作权纠纷。

若因声明不实，本人愿意为此承担相应的法律责任。

学位论文题目： _____ 中文题目 _____

作者签名： 张三 日期： 2025 年 09 月 01 日

大连理工大学学位论文版权使用授权书

本人完全了解大连理工大学有关学位论文知识产权的规定，在校攻读学位期间论文工作的知识产权属于大连理工大学，允许论文被查阅和借阅。学校有权保留论文并向国家有关部门或机构送交论文的复印件和电子版，可以将本学位论文的全部或部分内容编入有关数据库进行检索，可以采用影印、缩印、或扫描等复制手段保存和汇编本学位论文。

学位论文题目： _____ 中文题目 _____

作者签名： 张三 日期： 2025 年 09 月 01 日

导师签名： 李四 日期： 2025 年 09 月 01 日

博士学位论文答辩委员会

答辩人：张三

答辩委员会委员：

大连理工大学教授： 老师 1 （注：主席）

*** 教授： 老师 2

*** 教授： 老师 3

*** 教授： 老师 4

*** 教授： 老师 5

答辩日期：2025 年 09 月 01 日

答辩地点：大连理工大学机械工程学院知方楼-***

摘要

摘要内容。

关键词：关键词 1；关键词 2；关键词 3

ABSTRACT

Contents of abstract.

Keywords: Keywords1; Keywords2; Keywords3

目录

摘要.....	I
ABSTRACT	III
目录.....	V
TABLE OF CONTENTS	VII
图目录	IX
表目录	XI
主要符号表.....	XIII
1 绪论	1
1.1 研究背景与意义.....	1
1.1.1 图/参考文献	1
2 第二章	3
2.1 引言.....	3
2.2 小节内容.....	3
2.3 本章小结.....	3
3 第三章	5
3.1 引言.....	5
3.2 小节内容.....	5
3.3 本章小结.....	5
4 第四章	7
4.1 引言.....	7
4.2 小节内容.....	7
4.3 本章小结.....	7
5 第五章	9
5.1 引言.....	9
5.2 小节内容.....	9
5.3 本章小结.....	9
6 结论与展望	11
6.1 结论.....	11
6.2 创新点	11
6.3 展望.....	11
参考文献	13
攻读博士学位期间科研项目及科研成果.....	15
致谢.....	17
作者简介	19

TABLE OF CONTENTS

ABSTRACT	III
TABLE OF CONTENTS	VII
List of Figures	IX
List of Tables	XI
List of Notations	XIII
1 Introduction	1
1.1 Research Background and Significance.....	1
1.1.1 Figure	1
2 Chapter2	3
2.1 Chapter Introduction	3
2.2 Section Contents	3
2.3 Chapter Summary	3
3 Chapter3	5
3.1 Chapter Introduction	5
3.2 Section Contents	5
3.3 Chapter Summary	5
4 Chapter4	7
4.1 Chapter Introduction	7
4.2 Section Contents	7
4.3 Chapter Summary	7
5 Chapter5	9
5.1 Chapter Introduction	9
5.2 Section Contents	9
5.3 Chapter Summary	9
6 Conclusions and Outlook.....	11
6.1 Conclusions.....	11
6.2 Innovation Points	11
6.3 Outlook.....	11
References	13
Achievements	15
Acknowledgments.....	17
About Author	19

图目录

图 1.1 大连理工大学开学典礼	1
------------------------	---

表目录

表 1.1 表格示例	1
------------------	---

主要符号表

符号表及其说明

符号	代表意义	单位
R_a	表面粗糙度算术平均轮廓高度（线）	μm
S_a	表面粗糙度算术平均轮廓高度（面）	μm

中文题目

缩写符号及其解释

缩写	解释
$MR(R)$	Material Removal (Rate): 材料去除 (率)

注：如文中对符号另有说明，以文中对应位置说明为准。

1 绪论

1.1 研究背景与意义

1.1.1 图/参考文献

单个参考文献^[1]。
多个参考文献^[1-3]。



图 1.1 大连理工大学开学典礼
Fig. 1.1 Opening Ceremony of Year 2025 at DUT

可见参见图 1.1。
表参考。可见参见表 1.1。

表 1.1 表格示例
Tab. 1.1 Illustration of a table

	412-22 土质用吸嘴	PCS	1		無	採購	1.000
29接收板手插部分（貼片晶片）		SET	1		無	外協	1.000
疊動螺絲	SK-23D06-05 16*7*5mm(三段)	PCS	1	S2	無	採購	1.000
電容	10V+-20% 220u 105度 (6×8)	PCS	1	C16	無	採購	1.000
電感線圈	連線軸 1.5T 紅	PCS	1	L1	無	採購	1.000
二極體	紅光 方形（扁） 1*5*9，腳距2.5mm	PCS	1	D4	無	採購	1.000
	UL1007 AWG#26 80mm 黑色	PCS	2	LS1	無	採購	2.000
	UL1007 AWG#26 60mm 黑色	PCS	1	BT1-			
	UL1007 AWG#26 60mm 紅色	PCS	1	BT1+	無	採購	1.000
電路	CIR2272AN-M2A DIP16（6.1版本）	PCS	1	IC2	無	採購	1.000
29接收板貼片部分（貼片晶片）		SET	1		無	外協	1.000
塊狀三極管	3EM(SOT-23)	PCS	1	Q2	無	採購	1.000

2 第二章

2.1 引言

引言。

2.2 小节内容

内容。

2.3 本章小结

本章针对 ***, 主要结果与结论如下:

- (1) 1。
- (2) 2
- (3) 3
- (4) 4

3 第三章

3.1 引言

引言。

3.2 小节内容

内容。

3.3 本章小结

本章针对 ***, 主要结果与结论如下:

- (1) 1。
- (2) 2
- (3) 3
- (4) 4

4 第四章

4.1 引言

引言。

4.2 小节内容

内容。

4.3 本章小结

本章针对 ***, 主要结果与结论如下:

- (1) 1。
- (2) 2
- (3) 3
- (4) 4

5 第五章

5.1 引言

引言。

5.2 小节内容

内容。

5.3 本章小结

本章针对 ***, 主要结果与结论如下:

- (1) 1。
- (2) 2
- (3) 3
- (4) 4

6 结论与展望

6.1 结论

本论文围绕 ***。本文主要结果与结论如下：

- (1) 1。
- (2) 2。
- (3) 3。
- (4) 4。
- (5) 5。
- (6) 6。
- (7) 6。

6.2 创新点

(1) 创新点 1。

分析了 ***, 建立了 ***, 实现了 ***; 通过 ***, 阐明了 ***, 验证了 ***。

(2) 创新点 2。

分析了 ***, 建立了 ***, 实现了 ***; 通过 ***, 阐明了 ***, 验证了 ***。

(3) 创新点 3。

分析了 ***, 建立了 ***, 实现了 ***; 通过 ***, 阐明了 ***, 验证了 ***。

6.3 展望

尽管 ***, 后续研究可围绕以下方向展开：

- (1). 1。
- (2). 2。
- (3). 3。

参考文献

- [1] 刘巍, 孙傲然, 刘小龙, 等. 狭窄血管压降及壁面剪应力数值模拟分析[J]. 大连理工大学学报, 2024, 64(03): 228-235.
- [2] 刘巍, 陈启航, 梁冰, 等. 基于多源参量感知的航空工装定位器在线监测方法与系统研究[J]. 机械工程学报, 2023, 59(12): 162-172.
- [3] 刘巍, 李肖, 李辉, 等. 基于双目视觉的数控机床动态轮廓误差三维测量方法[J]. 机械工程学报, 2019, 55(10): 1-9.

攻读博士学位期间科研项目及科研成果

已发表论文

- [1] 文章 1
- [2] 文章 2
- [3] 文章 3

参与科研项目

- [1] 课题 1
- [2] 课题 2
- [3] 课题 3

致谢

致谢。

作者简介

姓名：张三
性别：男
出生年月：1991 年 03 月
民族：汉
籍贯：河南商丘
研究方向：机械制造及其自动化
简历：



2019年06月-2025年09月	大连理工大学	博士	研究生
2016年09月-2019年06月	大连理工大学	硕士	研究生
2012年09月-2016年06月	西安科技大学	本科	学士