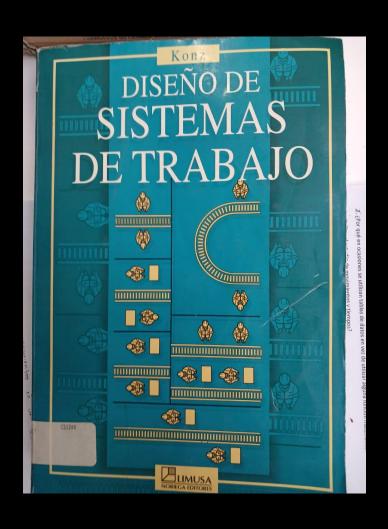
ESTUDIO DE L TRABAJOII

2024

Los STP tuvieron su origen en los Therbligs



1. Dividir el trabajo en elementos

2. Asignar valores de tiempo a cada elemento

3. Sumar los tiempos de los elementos

Diecisiete therbligs

A partir de los therbligs se crearon sistemas que pueden ser o no más precisos, más fáciles de aplicar, más consistentes, más pertinentes para una industria específica.

Eliminando el cronómetro

¿Qué vamos a medir?

¿Cómo lo vamos a medir?

MÉTODOS DE MEDICIÓN DEL TIEMPO

El MTM-1

MEDICIÓN DE TIEMPOS DE MÉTODOS

Los movimientos se dividen en 10 categorías:

(1) Alcanzar, (2) mover, (3) girar, (4) aplicar presión, (5) asir, (6) colocar, (7) soltar, (8) separar, (9) movimientos del cuerpo (pierna-pie, horizontal

y vertical) y (10) movimientos de los ojos.

100,000 TMU

1667 TMU

27.78 TMU

Los tiempos se dan en Unidades de Medida de Tiempo (TMU)

1 TMU = 0.000 010 horas	1 hora =
1 TMU = 0.000 600 minutos	1 minuto =
1 TMU = 0.036 segundos	1 segundo =

Alcanzar: Por alcanzar se entiende el movimiento realizado con la mano vacía.

Mover : se refiere al movimiento con un objeto en la mano

Tabla I - Alcanzar - R

CLCOVERCEDIRON	no en mieno	180700014		o TMU	Distancia de		
CASO Y DESCRIPCION	В	Α	Е	$Co_{\mathbf{D}}$	В	Α	mover (plg)
	1.6	1.6	2.0	2.0	2.0	2.0	s/a o menor
A Alcanzar al objeto en localización fija, o a	2.3	2.3	2.4	3.6	2.5	2.5	1
objeto en otra mano o sobre el que descansa	2.7	3.5	3.8	5.9	4.0	4.0	2
la otra mano.	3.6	4.5	5.3	7.3	5.3	5.3	3
	4.3	4.9	6.8	8.4	6.4	6.1	4
B Alcanzar a un sólo objeto en una localizació	5.0	5.3	7.4	9.4	7.8	6.5	5
que puede variar ligeramente de ciclo a cicl	5.7	5.7	8.0	10.1	8.6	7.0	6
que puede vana ingeramente de eleio a elei	6.5	6.1	8.7	10.8	9.3	7.4	7
	7.2	6.5	9.3	11.5	10.1	7.9	8
C Alcanzar a objeto mezclado con otros en ur	7.6	6.9	9.9	12.2	10.8	8.3	9
grupo de modo que ocurran los elementos	8.6	7.3	10.5	12.9	11.5	8.7	10
buscar y seleccionar.	10.1	8.1	11.8	14.2	12.9	9.6	12
	11.5	8.9	13.0	15.6	14.4	10,5	14
D Alcanzar a un objeto muy pequeño o donde	12.9	9.7	14.2	17.0	15.8	11.4	16
se requiera un asimiento exacto.	14.4	10.5	15.5	18.4	17.2	12.3	18
	15.8	11.3	16.7	19.8	18.6	13.1	20
	17.3	12.1	18.0	21.2	20.1	14.0	22
E Alcanzar a una localización indefinida para	18.8	12.9	19.2	22.5	21.5	14.9	24
llevar la mano a una posición para e equilibrio del cuerpo, o el movimiento	20.2	13.7	20.4	23.9	22.9	15.8	26
	21.7	15.5	21.7	25.3	24.4	16.7	28
siguiente, o fuera del camino.	23.2	15.3	22.9	26.7	25.8	17.5	30

La acción de alcanzar se subdivide en cinco casos que se pueden modificar en algunas circunstancias suprimiendo el efecto de la aceleración.

Las distancias se refieren al camino que sigue el nudillo o la punta del dedo que a la distancia en línea recta entre dos puntos.

Ejemplo:

Un caso "A" de alcanzar a una distancia de 14 pulgadas se codifica.

R14A = 10.5 TMU

Tabla I - Alcanzar - R

CACCAMPECCENECION		no en mieno	15000000		o TMU		Distancia de	
CASO Y DESCRIPCION		В	Α	Е	${^{{\rm Co}}}_{ m D}$	В	A	mover (plg)
		1.6	1.6	2.0	2.0	2.0	2.0	s/a o menor
A Alcanzar al objeto en localización fija, o a		2.3	2.3	2.4	3.6	2.5	2.5	1
objeto en otra mano o sobre el que descansa		2.7	3.5	3.8	5.9	4.0	4.0	2
la otra mano.	1	3.6	4.5	5.3	7.3	5.3	5.3	3
	_	4.3	4.9	6.8	8.4	6.4	6.1	4
B Alcanzar a un sólo objeto en una localizació	В	5.0	5.3	7.4	9.4	7.8	6.5	5
que puede variar ligeramente de ciclo a cicl		5.7	5.7	8.0	10.1	8.6	7.0	6
que pasae varia ingeramente de cició a cici		6.5	6.1	8.7	10.8	9.3	7.4	7
		7.2	6.5	9.3	11.5	10.1	7.9	8
C Alcanzar a objeto mezclado con otros en ur	C	7.6	6.9	9.9	12.2	10.8	8.3	9
grupo de modo que ocurran los elementos		8.6	7.3	10.5	12.9	11.5	8.7	10
buscar y seleccionar.		10.1	8.1	11.8	14.2	12.9	9.6	12
	_	11.5	8,9	13.0	15.6	14.4	10.5	14
D Alcanzar a un objeto muy pequeño o donde	D	12.9	9.7	14.2	17.0	15.8	11.4	16
se requiera un asimiento exacto.		14.4	10.5	15.5	18.4	17.2	12.3	18
		15.8	11.3	16.7	19.8	18.6	13.1	20
		17.3	12.1	18.0	21.2	20.1	14.0	22
E Alcanzar a una localización indefinida para	E	18.8	12.9	19.2	22.5	21.5	14.9	24
llevar la mano a una posición para el		20.2	13.7	20.4	23.9	22.9	15.8	26
equilibrio del cuerpo, o el movimient		21.7	15.5	21.7	25.3	24.4	16.7	28
siguiente, o fuera del camino.		23.2	15.3	22.9	26.7	25.8	17.5	30

La acción de alcanzar se subdivide en cinco casos que se pueden modificar en algunas circunstancias suprimiendo el efecto de la aceleración.

Las distancias se refieren al camino que sigue el nudillo o la punta del dedo que a la distancia en línea recta entre dos puntos.

Ejemplo:

Un caso "B" de alcanzar a una distancia de 8 pulgadas se codifica.

R8B = 10.1 TMU

Distancia en que se mueve	TIVI III	Tiem	po TMU	20 0/1	Mano	en miento	1
en pulgadas	A	В	CoD	E	A	В	0
THE R. P. S. P.	2.0	2.0	2.0	2.0	1.6	1.6	
3/4 o menos	2.0	2.0	3.6	2.4	2.3	2.3	L
1	2.5			3.8	3.5	2.7	Г
2	4.0	4.0	5.9 7.3	5.3	4.5	3.6	
3	5.3	5.3	8.4	6.8	4.9	4.3	1
4	6.1	6.4	9.4	7.4	5.3	5.0	١
5	6.5	7.8	2000	8.0	5.7	5.7	1
6	7.0	8.6	10.1	8.7	6.1	6.5	
7	7.4	9.3	11.5	9.3	6.5	7.2	
8	7.9	10.1	12.2	9.9	6.9	7.9	
9	8.3	10.8	12.2	10.5	7.3	8.6	
10	8.7	11.5	14.2	11.8	8.1	10.1	1
12	9.6	12.9	15.6	13.0	8.9	11.5	
14	10.5	14.4	17.0	14.2	9.7	12.9	1
16	11.4	15.8		15.5	10.5	14.4	
18	12.3	17.2	18.4		11.3	15.8	
20	13.1	18.6	19.8	16.7		17.3	+
22	14.0	20.1	21.2	18.0	12.1		
24	14.9	21.5	22.5	19.2	12.9	18.8	
26	15.8	22.9	23.9	20.4	13.7	20.2	
28	16.7	24.4	25.3	21.7	14.5	21.7	
30	17.5	25.8	26.7	22.9	15.3	23.2	
Adicional	0.4	0.7	0.7	0.6			The state of the s

Caso y descripción

- A Alcanzar un objeto que está en un lugar fijo, o que está en la otra mano, o sobre el cual descansa la otra mano.
- B Alcanzar un objeto aislado cuya ubicación puede variar ligeramente de un ciclo a otro.
- C Alcanzar un objeto mezclado con los otros objetos de un grupo, de manera que hay búsqueda y selección.
- D Alcanzar un objeto muy pequeño o que debe tomarse con precisión.
- E Alcanzar hacia un lugar no definido con el fin de poner la mano en posición para equilibrar el cuerpo, para el movimiento siguiente, o simplemente para retirarla. TMU por pulgada cuando se exceden las 30 pulgadas.

Ejemplo:

Un caso "A" de alcanzar a una distancia de 14 pulgadas se codifica.

R14A = 10.5 TMU

Un caso "B" de alcanzar a una distancia de 8 pulgadas se codifica.

R8B = 10.1 TMU

Tabla II - Mover - M

Tiempo TMU				Marg	gen por peso				
Distancia de mover (plg)	A	В	C	Mano en movi- miento D	Peso (lb) hasta de	Factor	TMU constante	CASO Y DESCRIPCION	
s/a o menor	2.0	2.0	2.0	1.7	2.5	0	0		
2 3	3.6	4.6	5.2	2.9	7.5	1.06	2.2	Mover el objeto a la otra mano o contra un tope.	
5	6.1 7.3	6.9 8.0	8.0 9.2	4.3 5.0	12.5	1.11	3.9	mano o contra un tope.	
6 7	8.1 8.9	8.9 9.7	10.3 11.1	5.7 6.5	17.5	1.17	5.6		
9	9.7 10.5	10.6 11.5	11.8 12.7	7.2 7.9	22.5	1.22	7 4	B Mover el objeto a una	
10 12	11.3 12.9	12.2 13.4	13.5 15.2	8.6 10.0	27.5	1.28	9.1	localización aproximada o indefinida.	
14 16	14.4 16.0	14.6 15.8	16.9 18.7	11.4 12.8	32.5	1.33	10.8		
18 20	17.6 19.2	17.0 18.2	20.4	14.2 15.6	37.5	1.39	12.5		
22 24	20.8	19.4 20.6	23.8 25.5	17.0 18.4	42.5	1.44	14.3	C Mover el objeto a una localización exacta.	
26 28	24.0	21.8	27.3	19.8	47.5	1.50	16.0	To compressing and consists and provided the State of Tenders (State of State of Tenders (State of State of Sta	
30	27.1	24.3	30.7	22.7					

El acto de mover se subdivide en tres casos, se debe de considerar la relación con el peso del objeto o con su resistencia al movimiento.

Ejemplo sin peso:

M6B = 8.9 TMU

Tabla II - Mover - M

		Tiempo	TMU		Marş	gen por peso		
Distancia de mover (plg)	A	В	С	Mano en movi- miento D	Peso (lb) hasta de	Factor	TMU constante	CASO Y DESCRIPCION
s/a o menor	2.0	2.0	2.0	1.7	2.5	0	0	
2	3.6 4.9	4.6	5.2	2.9	7.5	1.06	2.2	A Mover el objeto a la otra mano o contra un tope.
4 5	6.1 7.3	6.9 8.0	8.0 9.2	4.3 5.0	12.5	1.11	3.9	maio o conda un tope.
6 7	8.1 8.9	9.7	10.3 11.1	5.7 6.5	17.5	1.17	5.6	
<u>8</u> 9	9.7	10.6 11.5	11.8	7.2	22.5	1.22	7 4	B Mover el objeto a una
10 12	11.3 12.9	12.2 13.4	13.5	8.6	27.5	1.28	9.1	localización aproximada o indefinida.
14 16	14.4 16.0	14.6 15.8	16.9 18.7	11.4 12.8	32.5	1.33	10.8	
18 20	17.6 19.2	17.0 18.2	20.4	14.2 15.6	37.5	1.39	12.5	
22 24	20.8	20.6	25.5	17.0	42.5	1.44	14.3	C Mover el objeto a una localización exacta.
26 28	24.0	21.8	27.3	19.8 21.2	47.5	1.50	16.0	
30	27.1	24,3	30.7	22.7				

El acto de mover se subdivide en tres casos, se debe de considerar la relación con el peso del objeto o con su resistencia al movimiento.

Ejemplo con peso:

Para un peso de 5 lb, el tiempo sería:

$$M6B5 = (TMU)(FD) + (CE-TMU)$$

Donde:

TMU = Unidades de medida de tiempo

FD = Factor dinámico

CE-TMU = Constante estática TMU

 $M6B_5 = (8.9)(1.06) + 2.2 = 11.8$

		po TN	1U	3	Toleran	cia por	peso Cons-	th tette sand
Distancia que se mue en pulgado	eve, is	B	C	Mano en mo- vimiento B	Peso (en lb) hasta de	Factor diná- mico		CASO Y DESCRIPCIÓN
3/4 o me-	2.0	2.0	2.0	1.7	un sod op	Mesan e	a may	lugar av För
1	2.5	2.9	3.4	2.3	2.5	1.00	0	Per lo tanto Jos u
2	3.6	4.6	5.2	2.9				A Mover el objeto
3	4.9	5.7	6.7	3.6	7.5	1.06	2.2	hacia la otra mano
4	6.1	6.9	8.0	4.3				o contra un tope.
5	7.3	8.0	9.2	5.0	12.5	1.11	3.9	THE STREET STREET OF
6	8.1	8.9	10.3	5.7			MES IN	and arminimparer
7	8.9	9.7	11.1	6.5	17.5	1.17	5.6	e and see printing to
8	9.7	10.6	11.8	7.2		,stime :	N 16 -0	B Mover el objeto
9	10.5	11.5	12.7	7.9	22.5	1.22	7.4	hasta un lugar
10	11.3	12.2	13.5	8.6	1 [9 29 TOV	1.00	0.1	aproximado o no
12	12.9	13.4	15.2	10.0	27.5	1.28	9.1	definido.
14	14.4	14.6	16.9	11.4	00 58 00	1 22	10.0	ios mueven un objete
16	16.0	15.8	18.7	12.8	32.5	1.33	10.8	inger logue de lévant
18	17.6	17.0	20.4	14.2	27.5	1.39	12.5	si se buta do mades
20	19.2	18.2	22.1	15.6	37.5	1.39	12.5	(Raphuel, 1955).
22	20.8	19.4	23.8	17.0	10 5	1.44	14.3	C Mover el objeto
24	22.4	20.6	25.5	18.4	42.5	1.77	0.0013	hasta un lugar
26	24.0	21.8	27.3	19.8	47.5	1.50	16.0	exacto.
28	25.5	23.1	29.0	21.2 22.7	47.3	mound	u II a	sons a una d'atancia d
30	27.1	24.3	30.7	22.1	TMU por	pulgada	cuan-	FOLD 521=(0)
Adicional	0.8	0.6	0.85		do se exc	eden las	30	Midwat ness) MTM
					pulgadas.			mis Smill room to a Da

El acto de mover se subdivide en tres casos, se debe de considerar la relación con el peso del objeto o con su resistencia al movimiento.

Ejemplo sin peso:

M6B = 8.9

Ejemplo con peso:

Para un peso de 5 lb, el tiempo sería:

$$M6B5 = (TMU)(FD) + (CE-TMU)$$

Donde:

TMU = Unidades de medida de tiempo

FD = Factor dinámico

CE-TMU = Constante estática TMU

$$M6B5 = 8.9(1.06) + 2.2 = 11.8$$

Tabla II - Mover - M

District L		Tiempo	TMU		Marg	gen por peso			
Distancia de mover (plg)	A	В	С	Mano en movi- miento D	Peso (lb) hasta de	Factor	TMU constante	CASO Y DESCRIPCION	
s/a o menor	2.0	2.0	2.0	1.7	2.5	0	0		
2 3	3.6 4.9	4.6 5.7	5.2 6.7	2.9 3.6	7.5	1.06	2.2	Mover el objeto a la otra mano o contra un tope.	
5	6.1 7.3	6.9 8.0	8.0 9.2	4.3 5.0	12.5	1.11	3.9		
- 6. 7	8.1	9.7	10.3	5.7 6.5	17.5	1.17	5.6		
<u>8</u> 9	9.7	10.6 11.5	11.8 12.7	7.2	22.5	1.22	7 4	B Mover el objeto a una localización aproximada	
10	11.3	12.2		8.6	27.5	1.28	9.1	o indefinida.	
14 16	14.4 16.0	14.6 15.8	16.9 18.7	11.4	32.5	1.33	10.8		
18 20	17.6 19.2	17.0 18.2	20.4	14.2 15.6	37.5	1.39	12.5		
22 24	20.8	19.4	23.8	17.0	42.5	1.44	14.3	C Mover el objeto a una localización exacta.	
26 28	24.0	21.8	27.3	19.8	47.5	1.50	16.0		
30	27.1	24,3	30.7	22.7					

El acto de mover se subdivide en tres casos, se debe de considerar la relación con el peso del objeto o con su resistencia al movimiento.

Ejemplo con peso:

Para un caso "C" con un peso de 18 lb, con una distancia de 12 pulgadas con ambas manos el tiempo sería:

$$M12C9 = (TMU)(FD) + (CE-TMU)$$

Donde:

TMU = Unidades de medida de tiempo

FD = Factor dinámico

CE-TMU = Constante estática TMU

M12B9 = (15.2)(1.11) + 3.9 = 20.8

Una "m" antes o después de la clave.

Si la mano se encuentra en movimiento al principio del movimiento, se indica:

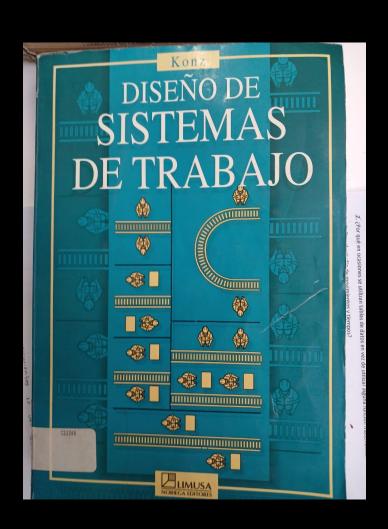
mR14A y mR8B

Si la mano está en movimiento al finalizar éste, se escribirá:

R14Am y R8Bm

El MTM-1 se considera un sistema básico.

(1) Alcanzar, (2) mover, (3) girar, (4) aplicar presión, (5) asir, (6) colocar, (7) soltar, (8) separar, (9) movimientos del cuerpo (pierna-pie, horizontal y vertical) y (10) movimientos de los ojos.



Para implementar este sistema se necesita considerar las curvas de aprendizaje.

Karger y Bayha(1965) establecieron que se requieren de 1900 a 2300 ciclos para alcanzar el estándar MTM.

Página 132.

Se puede requerir 350 tiempos para encontrar el tiempo de ciclo al analizar una tarea Página 148.

Temario

No.	Temas		Subtemas
1	Estudio de Tiempos predeterminados.	1.1	Conceptos fundamentales de los diferentes métodos de tiempos predeterminados: Work Factor, MTM, Most, Modapts, entre otros.
		1.2	Descripción y aplicación de los métodos seleccionados.

Competencias de la asignatura

•	Capacidad de análisis y síntesis.	•	Capacidad de organizar y planificar.
•	Comunicación oral y escrita.	•	Solución de problemas.
•	Toma de decisiones.	•	Capacidad crítica y autocrítica.
•	Trabajo en equipo.	•	Habilidad de investigación.
•	Habilidad para trabajar en forma autónoma.	•	Iniciativa y espíritu emprendedor.

Adaptación a nuevas situaciones.

PROYECTO INTEGRADOR

Agregar todas las tablas del MTM-1 en LaTex.

(1) Alcanzar, (2) mover, (3) girar, (4) aplicar presión, (5) asir, (6) colocar, (7) soltar, (8) separar, (9) movimientos del cuerpo (pierna-pie, horizontal y vertical) y (10) movimientos de los ojos.

• https://www.overleaf.com?r=e7491c64&rm=d&rs=b





Descargar e instalar **git** para tu sistema operativo



Descargar e instalar *Visual Studio Code* para tu sistema operativo