

分块矩阵

1. 分块矩阵

1.1 分块矩阵的定义

对于行数和列数较高并且有一定规律的矩阵，可以使用**分块法**将其分为小矩阵运算。每一个小矩阵称为**子块**。以子块为元素的矩阵在形式上被称为**分块矩阵**。

例如：

3×4 的矩阵 A

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

分成子块的方法有很多，比如：

(i)

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

此时 A 可以记为¹

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

其中

$$A_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \quad A_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix}, \quad A_{21} = (a_{31} \quad a_{32}), \quad A_{22} = (a_{33} \quad a_{34})$$

(ii)

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

(iii)

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

1.2 分块矩阵的运算律

(i) 加法律

只要能格子对上就能相加。

若矩阵 A 和 B 的行数相同，列数相同，并且采用了同样的分法进行分块（即子块的行数相同，列数也相同）

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{m1} & \cdots & A_{mn} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{m1} & \cdots & B_{mn} \end{pmatrix}$$

则有

$$A + B = \begin{pmatrix} A_{11} + B_{11} & \cdots & A_{1n} + B_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{m1} + B_{m1} & \cdots & A_{mn} + B_{mn} \end{pmatrix}$$

(ii) 数乘运算律

和矩阵数乘一样。

若 A 为分块矩阵， λ 为常数，则有

$$\lambda A = \begin{pmatrix} \lambda A_{11} & \cdots & \lambda A_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda A_{m1} & \cdots & \lambda A_{mn} \end{pmatrix}$$

(iii) 乘法律

只要行和列能对上就能相乘。

只要 A 的列数等于 B 的行数， A 子块的列数也分别等于 B 对应子块的行数（即 $A_{i1}, A_{i2}, \dots, A_{it}$ 的列数分别等于 $B_{1j}, B_{2j}, \dots, B_{tj}$ 的行数）

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{t1} & \cdots & B_{tr} \end{pmatrix}$$

那么就有

$$AB = \begin{pmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ C_{s1} & \cdots & C_{sr} \end{pmatrix}$$

其中

$$C_{ij} = \sum_{k=1}^t A_{ik} B_{kj} \quad (i = 1, \dots, s; j = 1, \dots, r)$$

(iv) 分块矩阵的转置

每个子块小矩阵也要转置！

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{m1} & \cdots & A_{mn} \end{pmatrix} \Longleftrightarrow A^T = \begin{pmatrix} A_{11}^T & \cdots & A_{m1}^T \\ \vdots & & \vdots \\ A_{1n}^T & \cdots & A_{mn}^T \end{pmatrix}$$

1.3 分块对角矩阵

1.3.1 分块对角矩阵的定义

若 n 阶方阵 A 的分块矩阵只有在对角线上有非零子块，其余子块都为零矩阵，且对角线上的子块都是方阵，即

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & & & O \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ O & & & A_s \end{pmatrix}$$

那么称 A 为**分块对角矩阵**。

1.3.2 分块对角矩阵的性质

(i) 行列式

$$|A| = |A_1| |A_2| \cdots |A_s|$$

(ii) 逆运算

若 $|A_i| \neq 0 (i = 1, 2, \dots, s)$ ，则 $|A| \neq 0$ ，并有

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & & & O \\ & A_2^{-1} & & \\ & & \ddots & \\ O & & & A_s^{-1} \end{pmatrix}$$

1.4 分块矩阵的行列式²

分块矩阵的行列式在一般情况不满足矩阵的行列式。这里简单讨论 2 阶分块矩阵的行列式。

1.4.1 一般情况下

(i) 若三角阵的 A 和 D 都是方阵

$$\begin{vmatrix} A & B \\ O & D \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & O \\ B & D \end{vmatrix} = |A| |D|$$

(ii) 若 A 可逆

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |A| |D - CA^{-1}B|$$

(iii) 若 D 可逆

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |D| |A - CD^{-1}B|$$

推导:

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} I & O \\ CA^{-1} & I \end{vmatrix} \begin{vmatrix} A & B \\ O & D - CA^{-1}B \end{vmatrix} = |A| |D - CA^{-1}B|$$

1.4.2 当子块 A, B, C, D 都是 n 阶方阵时

(i) 若其中一个矩阵是零矩阵, 则

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |AD - BC|$$

(ii) 若 $A = D, B = C$, 则

$$\begin{vmatrix} A & B \\ B & A \end{vmatrix} = |A + B| |A - B|$$

(iii) 当其中两项可交换时:

(1) 若 C 与 A 可交换 (即 $AC = CA$), 则

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |AD - CB|$$

(2) 若 C 与 D 可交换 (即 $CD = DC$), 则

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |AD - BC|$$

(3) 若 B 与 D 可交换 (即 $BD = DB$), 则

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |DA - BC|$$

(4) 若 A 与 B 可交换 (即 $AB = BA$), 则

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = |DA - CB|$$

-
1. 本章节中出现的所有 A_{ij} 均为分块矩阵的子块而非代数余子式。 [↵](#)
 2. 参考[分塊矩陣的行列式](#) [↵](#)